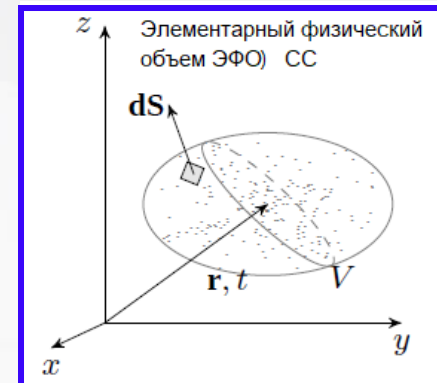


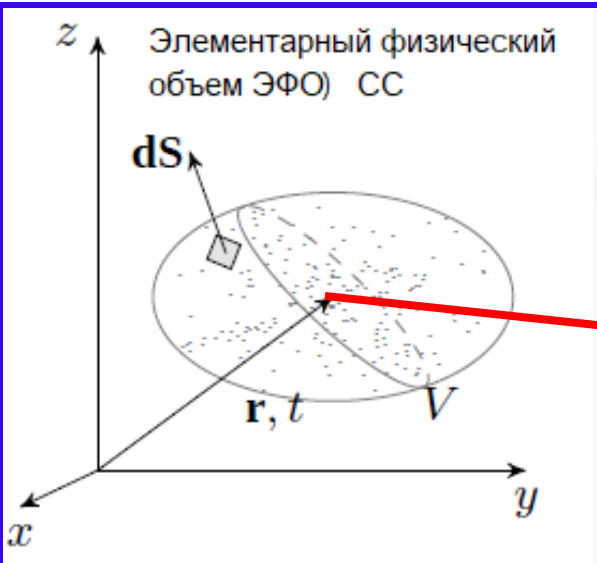
**Механика сплошных сред** на основе методов, развитых в классической теоретической механике, рассматривает движение материальных тел, которые заполняют пространство **непрерывно**, **пренебрегая их молекулярным строением (сплошная среда)**. Физический смысл такого представления состоит в том, что линейные размеры, с которыми мы имеем дело при описании  $CC$ , значительно больше межмолекулярных расстояний. Минимально возможный объём рассматриваемой  $CC$ , который позволяет исследовать свойства  $CC$ , называется представительным или **элементарным физическим объёмом (ЭФО)**.



Теории на основе **феноменологического подхода** описывают только наблюдаемые, как правило, **макроскопические свойства** объектов без детализации происходящих в них внутренних механизмов. Например, рассматриваются переходы из одного состояния в другое без детального рассмотрения механизма этих переходов. Такие связи входных и выходных состояний называют **эффектами** или явлениями (феномен).

Сплошная среда непрерывным (сплошным) образом заполняет определённое пространство бесконечной совокупностью ЭФО; поэтому описание изменчивости состояния  $CC$  (например, движения) связано с заданием характеризующих движение величин в каждой точке рассматриваемой области пространства, т.е. в центре каждого ЭФО.

В зависимости от задачи и модели  $CC$  (жидкость, газ, плазма, твердое тело и пр.) **макроскопические свойства** – физические параметры, которые характеризуют состояние ЭФО в реальном пространственно-временном континууме. Например, температура или давление жидкости скорость потока или скорость течения, содержание примеси в жидкости или газе и т.п. Все макроскопические свойства  $CC$  могут быть представлены в виде полей скалярных и векторных величин.



Для подавляющего числа прикладных задач (физика атмосферы, океана, климатология, дистанционное зондирование и пр.) к ключевым макроскопическим свойствам относятся:

**Скалярные величины:**  $\rho(\vec{r}, t)$  – плотность среды в целом;  $P(\vec{r}, t)$  – давление;  $T(\vec{r}, t)$  – температура;  $C_\alpha(\vec{r}, t) = \rho_\alpha / \rho$  – концентрация в среде частиц сорта  $\alpha$  ( $\alpha=1, 2, \dots, N$ ), где  $\rho_\alpha(\vec{r}, t)$  – плотность частиц сорта  $\alpha$ ,  $N$  – полное число частиц СС.

**Векторные величины:**  $\vec{v}(\vec{r}, t)$  – вектор скорости движения СС; в общем случае надо учитывать макроскопическое электромагнитное поле, присутствующее в СС: векторы напряженностей электрического  $\vec{E}(\vec{r}, t)$  и магнитного  $\vec{H}(\vec{r}, t)$  полей.

**Условие сплошности среды:**  $l \ll \sqrt[3]{V} \ll R$ , где  $l$  – длина свободного пробега частиц, из которых состоит многокомпонентная среда;  $V$  – характерная величина объема ЭФО;  $R$  – характерный размер области СС

**Оценка условия сплошности для «приземного» слоя (0 -10 км) земной атмосферы.**

Простейшая оценка:  $l = 1/n\sigma$ , где  $n$  – среднее число частиц в единице объема (объемная концентрация);  $\sigma = \pi d^2$  – площадь сечения столкновения ( $d$  – характерный размер частиц). Для воздуха более полезная формула:  $l = 5 \cdot 10^{-5} P^{-1}$ , м, где  $P$  – давление в мм. рт. ст. Используя формулу:  $P(h) = P_0 \exp\left(-\frac{Mgh}{RgT}\right)$ , где  $P_0$  – давление на уровне моря,  $M = 0,029$  кг/моль – молярная масса сухого воздуха;  $g = 9,81$  м/с<sup>2</sup>,  $R = 8,31$  Дж/(моль·К). Т.е.  $P(h) = P_0 \exp(-0,034 h/T)$ , где  $h$  – высота в м,  $T$  – температура в градК. Модель однородной атмосферы-  $T=273+20=293$ К →  $P(h) = P_0 \exp(-0,00012 h)$ . Если  $P_0=760$  мм рт.ст.,

$$l = 0,65 \cdot 10^{-7} \exp(0,00012h) \text{ м.}$$

$h$ , км	$l$ , $10^{-8}$ м
0	6,5
1	7,2
10	21,5

$\sqrt[3]{V}$  – минимальный размер турбулентных вихрей  $\sim 0,1$ мм

**Задача.** В рамках **феноменологического подхода** вывести систему уравнений, описывающих при задании соответствующих начальных и граничных условий пространственно-временную изменчивость следующих макроскопических характеристик СС:  $\rho(\vec{r}, t)$ ,  $P(\vec{r}, t)$ ,  $T(\vec{r}, t)$ ,  $C_\alpha(\vec{r}, t)$  ( $\alpha=1, 2, \dots, N$ ),  $\vec{v}(\vec{r}, t) \{v_x(\vec{r}, t), v_y(\vec{r}, t), v_z(\vec{r}, t)\}$  при наличии излучения.

**Метод полевого баланса.** Пусть  $\xi(\vec{r}, t)$  — удельное (на единицу массы) значение какой-либо скалярной величины из рассматриваемого набора. Общее количество этой величины  $J(\vec{r}, t)$  в рассматриваемом ЭФО (рисунок на слайде 2) равно:

$$J(\vec{r}, t) = \int_V \xi(\vec{r}, t) \rho(\vec{r}, t) dV \quad (1)$$

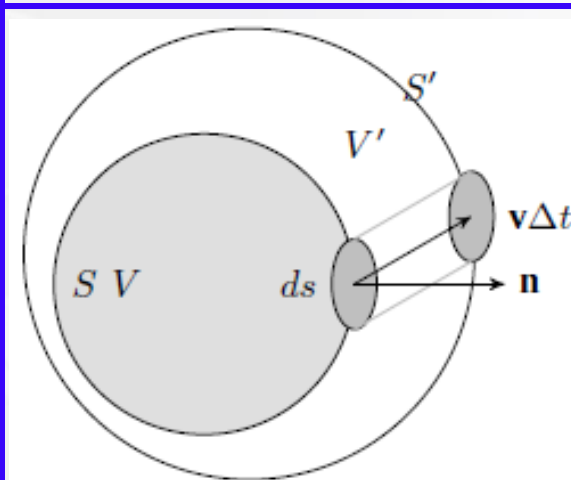
Внутри ЭФО и на его границах имеют место процессы, обусловленные **внешними факторами** (NB! сила тяжести, сила Кориолиса), а также **внутренними факторами**, связанными с взаимодействием рассматриваемого ЭФО с соседними ЭФО (перенос тепла, трение и др.). Обобщенное **уравнение материального («полевого») баланса**:

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \xi dV = A_V + A_S \quad (2)$$

В (2)  $A_V(\vec{r}, t)$  и  $A_S(\vec{r}, t)$  — соответственно **объемные** и **поверхностные** факторы, приводящие к изменению  $J(\vec{r}, t)$ .  $A_V(\vec{r}, t) = \int_V a(\vec{r}, t) dV$  (3);  $A_S(\vec{r}, t) = - \oint \vec{A}(\vec{r}, t) d\vec{S}$  (4)

В (3)  $a(\vec{r}, t)$  — удельный (на единицу массы) объемный фактор;  $\vec{A}(\vec{r}, t)$  - вектор поверхностных факторов (на элемент поверхности ЭФО. В (2) слева — полная производная от интеграла, пределы интегрирования которого зависят от времени (ЭФО — «жидкий» объем. Необходимо аккуратно провести интегрирование. Полная производная:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \int_V \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) dV &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \left[ \int_{V'} \rho(\vec{r}, t + \Delta t) \xi(\vec{r}, t + \Delta t) dV - \int_V \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) dV \right] = \\ &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_V [\rho(\vec{r}, t + \Delta t) \xi(\vec{r}, t + \Delta t) - \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t)] dV = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_{V' - V} [\rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t)] dV \quad (5) \end{aligned}$$



ЭФО в момент  $t$  и  $t + \Delta t$

$$\frac{d}{dt} \int_V (\rho \xi) dV = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_V [\rho(\mathbf{r}, t + \Delta t) \xi(\mathbf{r}, t + \Delta t) dV - \rho(\mathbf{r}, t) \xi(\mathbf{r}, t) dV] + \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_{V'-V} \rho(\mathbf{r}, t) \xi(\mathbf{r}, t) dV \quad (5)$$

Первое слагаемое в правой части (5):

$$\int_V \frac{\partial}{\partial t} \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) dV \quad (6).$$

Второе слагаемое преобразуем, учитывая, что:

$$\begin{aligned} \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) dV &= \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) \vec{v} \vec{n} \Delta t d\vec{S} = \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) \vec{v} \Delta t d\vec{S} \\ \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_{V'-V} \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) dV &= \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{1}{\Delta t} \int_S \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) \vec{v} \Delta t d\vec{S} = \\ &= \int_S \rho(\vec{r}, t) \xi(\vec{r}, t) \vec{v} d\vec{S} \quad (7) \end{aligned}$$

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \xi dV = A_V + A_S \quad (2) \quad \text{Из (6) и (7) следует:}$$

$$\frac{d}{dt} \int_V \rho \xi dV = \int_V \frac{\partial}{\partial t} (\rho \xi) dV + \int_S (\rho \xi) \vec{v} d\vec{S} \quad (8), \text{ т. е. (2)}$$

$$\int_V \frac{\partial}{\partial t} (\rho \xi) dV = \int_V a dV - \int_S (\rho \xi) \vec{v} d\vec{S} - \int_S \vec{A} d\vec{S} \quad (9).$$

$$\int_V \frac{\partial}{\partial t} (\rho \xi) dV = \int_V a dV - \int_V \text{div}(\rho \xi \vec{v}) d\vec{S} - \int_V \text{div} \vec{A} d\vec{S} \quad (10).$$

(10) - интегральное уравнение материального баланса

При  $V \rightarrow 0$  из (10) следует **дифференциальное уравнение материального баланса**, которое получило распространение в гидромеханике и смежных дисциплинах:

$$\frac{\partial(\rho \xi)}{\partial t} = a - \text{div}(\rho \xi \vec{v}) - \text{div} \vec{A} \quad (11)$$



Для вывода уравнений, описывающих изменение введённых выше макроскопических свойств СС, будем придавать в (11) скаляру  $\xi(\vec{r}, t)$  конкретный физический смысл.

$$\frac{\partial(\rho\xi)}{\partial t} = a - \text{div}(\rho\xi\vec{v}) - \text{div}\vec{A} \quad (11)$$

**1) Пусть  $\xi = 1$ .** В этом случае речь идёт об изменении **полной плотности среды**  $\rho(\vec{r}, t) = \sum_{\alpha}^N \rho_{\alpha}(\vec{r}, t)$ . В этом случае  $a = 0$  и  $\vec{A} = 0$  и из (11):

$$\frac{\partial\rho}{\partial t} + \text{div}(\rho\vec{v}) = 0 \quad (12) \quad \text{уравнение неразрывности}$$

Альтернативная форма уравнения (11):

$$\rho \frac{\partial\xi}{\partial t} + \xi \frac{\partial\rho}{\partial t} + \overset{=0}{\xi \text{div}(\rho\vec{v})} + \rho\vec{v}(\nabla\xi) = a - \text{div}\vec{A} \quad (12)$$

$$\rho \frac{d\xi}{dt} = \rho \frac{\partial\xi}{\partial t} + \rho\vec{v}(\nabla\xi) = a - \text{div}\vec{A} \quad (13)$$

$$\rho \frac{d\xi}{dt} = \rho \frac{\partial\xi}{\partial t} + \rho v_k \frac{\partial\xi}{\partial x_k} = a - \frac{\partial A_k}{\partial x_k} \quad (13a)$$

**2) Пусть  $\xi = v_i$**  —  $i$ -тая компонента вектора скорости  $\vec{v}$ . Из (13) имеем 3 скалярных уравнения или одно векторное.

$a_i = \rho F_i$ , где для задач (геофизические приложения)  $F_i$  — ускорение силы тяжести или Кориолиса (вращающаяся система координат). Поверхностные факторы в данном случае — силы, действующие по нормали и/или по касательной к поверхности ЭФО, т.е. являются **тензором**:  $A_{ik} = \delta_{ik}P - \tau_{ik}$  ( $\vec{A} = \vec{\delta}P - \vec{\tau}$ ) (14). В (14)  $P$  — давление;  $\delta_{ik}$  — единичный тензор;  $\tau_{ik}$  — тензор вязких напряжений.  $\tau_{ik}=0$  — идеальная жидкость. **Уравнение движения:**

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho\vec{F} - \nabla P - \text{div}\vec{\tau} \quad (15) \quad \rho \frac{dv_i}{dt} = \rho F_i - \frac{\partial P}{\partial x_i} - \frac{\partial A_{ik}}{\partial x_k} \quad (i, k = 1, 2, 3) \quad (15a)$$

3) Пусть  $\xi = C_\alpha = \frac{\rho_\alpha}{\rho} = \frac{m_\alpha n_\alpha}{\sum_\alpha^N m_\alpha n_\alpha}$ . Единственный **объемный фактор**:  $a_\alpha = \dot{w}_\alpha = \dot{w}_\alpha^{(f)} - \dot{w}_\alpha^{(r)}$  скорость химической реакции, протекающей в каждой точке ЭФО - разность между скоростью прямой (f — образование) и обратной (r — исчезновение) реакцией. **Поверхностный фактор** связан с плотностью потока через поверхность ЭФО

массы частицы сорта  $\alpha$  за счёт диффузии – вектор  $\vec{j}_\alpha$ . Таким образом из (13)  $\rho \frac{d\xi}{dt} = \rho \frac{\partial \xi}{\partial t} + \rho \vec{v}(\nabla \xi) = a - \text{div} \vec{A}$

**Уравнение баланса массы частиц сорта  $\alpha$ :**  $\rho \frac{\partial C_\alpha}{\partial t} + \rho \vec{v}(\nabla C_\alpha) = \dot{w}_\alpha - \text{div} \vec{j}_\alpha$  ( $\alpha = 1, 2, \dots, N$  – число частиц) (16)

$\sum_{\alpha=1}^N C_\alpha = 1$  и  $\sum_{\alpha=1}^N \dot{w}_\alpha = 0$  т. к. суммарная масса всех частиц не меняется в результате химических реакций. После почленного суммирования 16) получаем  $\sum_{\alpha=1}^n \vec{j}_\alpha = 0$ . Т.е из N уравнений (16) независимыми являются только  $N - 1$ .

4) Пусть:  $\xi = E = U + \frac{|\vec{v}|^2}{2} + \Pi + \epsilon_R$  (17)- полная энергия, содержащаяся в ЭФО:  $U$  – внутренняя энергия (на единицу массы;  $\frac{\vec{v}^2}{2}$  – кинетическая энергия;  $\Pi$  – потенциальная энергия силового поля ( $\vec{F} = -\nabla \Pi$ );  $\epsilon_R$  – энергия излучения, содержащаяся в ЭФО. Т.к. речь идет о полной энергии ЭФО, то  $a = 0$ . Поверхностные факторы: плотности потоков всех видов энергии, а также

представленная в векторном виде работа сил давления и вязких сил:  $\vec{A} = \vec{q} + \vec{q}_R + \vec{v}(\vec{\delta}P - \vec{\tau})$  (18)

Таким образом, из (13) – **уравнение баланса полной энергии ЭФО:**  $\rho \frac{dE}{dt} = -\text{div}(\vec{q} + \vec{q}_R) - \text{div}[\vec{v}(\vec{\delta}P - \vec{\tau})]$  (19)

Число подлежащих определению неизвестных макроскопических переменных  $\vec{v}(\vec{r}, t), P(\vec{r}, t), \rho(\vec{r}, t), T(\vec{r}, t), C_\alpha(\vec{r}, t)$  ( $\alpha = 1, 2, \dots, N$ ). Число полученных уравнений (1)-(4) на единицу меньше.

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0 \quad (1)$$

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{F} - \nabla P - \text{div} \vec{\tau} \quad (2)$$

$$\rho \frac{dC_\alpha}{dt} = \dot{w}_\alpha - \text{div} \vec{j}_\alpha \quad (\alpha = 1, 2, \dots, N) \quad (3)$$

$$\sum_{\alpha=1}^n C_\alpha = 1$$

$$\rho \frac{dE}{dt} = -\text{div}(\vec{q} + \vec{q}_R) - \text{div}[\vec{v}(\delta P - \vec{\tau})] \quad (4)$$

$$U = f(\rho, P, T, \dots) \quad (5)$$

Формально число неизвестных макроскопических переменных  $v(r, t), P(r, t), \rho(r, t), c_\alpha(r, t)$  ( $\alpha = 1, 2, \dots, N$ ),  $T(r, t)$  и число уравнений: скалярные уравнения неразрывности (1) и баланса полной энергии (4), векторное уравнение баланса количества движения (2) и  $(N-1)$ - скалярных уравнений баланса массы частиц сорта  $\alpha$  (2.18) ( $\alpha = 1, 2, \dots, N$ ) на единицу больше, чем число уравнений. В рамках феноменологического подхода разрешения рассогласования: привлечение дополнительного уравнения (обычно эмпирического), которое связывает между собой, как правило, термодинамические макроскопические свойства среды, такие как внутренняя энергия, температура, давление, плотность и др. Это **уравнение состояния!** Выбор уравнения состояния зависит от конкретной задачи. NB! В случае модели идеального газа таким уравнением является известное уравнение  $PV=RT$ .

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\rho \vec{v}) = 0 \quad (1)$$

$$\rho \frac{d\vec{v}}{dt} = \rho \vec{F} - \nabla P - \text{div} \vec{\tau} \quad (2)$$

$$\rho \frac{dC_\alpha}{dt} = \dot{w}_\alpha - \text{div} \vec{j}_\alpha \quad (\alpha = 1, 2, \dots, N) \quad (3)$$

$$\rho \frac{dE}{dt} = - \text{div}(\vec{q} + \vec{q}_R) - \text{div}[\vec{v}(\delta P - \vec{\tau})] \quad (4)$$

$$U = f(\rho, P, T, \dots) \quad (5)$$

Проблема замыкания - вывод соотношений, связывающих введенные скалярные ( $\dot{w}_\alpha$ ), векторные ( $\vec{F}, \vec{j}_\alpha, \vec{q}, \vec{q}_R$ ) и тензорные ( $\vec{\tau}$ ) характеристики с искомыми макроскопическими свойствами  $T, \rho, P, C_\alpha$  и  $\vec{v}$  аргументами задачи:  $t$  и  $r$ .

Доопределение векторных и тензорных величин (**кроме  $\vec{q}_R$** ) в (1)-(4) сложная задача, которая в рамках феноменологического подхода рассматривается в науке, получившей название **термодинамика необратимых процессов** (ТНП) [Пригожин И. Введение в термодинамику необратимых процессов / Москва-Ижевск. – 2001. – 160 С.].

**Ключевые положения ТНП, используемые в нашем курсе:**

- 1) В состоянии полного термодинамического равновесия (ПТР) все макроскопические величины  $T, \rho, P, C_\alpha$  и  $\vec{v}$  - постоянны в пространстве и времени; все векторные и тензорные потоки  $\vec{q}, \vec{j}_\alpha$  и  $\vec{\tau}$  ( $\tau_{ik}$ ) = 0. Если имеет место малое отклонение от состояния ПТР, в первом приближении все **потоки - линейные однородные функции от градиентов соответствующих макроскопических величин. Для изотропной среды, коэффициенты перед этими градиентами — скалярные величины,**

зависящие только от локальных значений  $T, \rho, P, C_\alpha$ . Поэтому потоки (за исключением  $\vec{q}_R$ )  $\vec{q}, \vec{j}_\alpha$  и  $\vec{\tau}$  ( $\tau_{ik}$ ) представляются линейными однородными функциями со скалярными коэффициентами от  $\nabla P, \nabla T, \nabla \rho, \nabla C_\alpha$  и тензорных производных  $\frac{\partial v_i}{\partial x_k}$  и  $\frac{\partial v_k}{\partial x_i}$ .

- 2) **Принцип Кюри ТНП.** Для изотропной среды линейная однородная функция с векторными аргументами и скалярными коэффициентами не может быть тензором; и наоборот — линейная однородная функция с тензорными аргументами не может быть вектором: векторные характеристики — потоки  $\vec{q}$  и  $\vec{j}_\alpha$  не могут зависеть от  $\frac{\partial v_i}{\partial x_k}$  и  $\frac{\partial v_k}{\partial x_i}$ , а тензорный поток  $\vec{\tau}$  ( $\tau_{ik}$ ) не может зависеть от  $\nabla P, \nabla T, \nabla \rho$  и  $\nabla C_\alpha$ . Выражения для **векторных потоков  $\vec{q}$  и  $\vec{j}_\alpha$**  с учётом (5) в общем случае имеют вид:  $\vec{q} = A \nabla T + B \nabla P + \sum_{\alpha=1}^N D_\alpha \nabla C_\alpha$  (6)  $\vec{j}_\alpha = A_\alpha \nabla T + B_\alpha \nabla P + \sum_{\beta=1}^N D_{\alpha\beta} \nabla C_\beta$  (7).

Выражение для тензора напряжений приведем (без вывода) в виде, принятом в классической гидродинамике вязкой жидкости:

$$\tau_{ik} = \mu^{(1)} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} + \frac{2}{3} \delta_{ik} \text{div} \vec{v} \right) + \mu^{(2)} \delta_{ik} \text{div} \vec{v} \quad (8), \text{ где } \mu^{(1)} \text{ и } \mu^{(2)} - \text{соответственно 1-й и 2-й коэффициенты вязкости.}$$

Доопределение  $\dot{w}_\alpha$  для конкретной модели исходного химического состава  $CC$  и модели возможных химических реакций  $\dot{w}_\alpha = \dot{w}_\alpha(P, T, C_\alpha)$  задается из результатов теории химических реакций (физическая химия); вектор  $\vec{F}$  для геофизических задач: либо сила тяжести ( $\vec{g}$ ), либо сила Кориолиса (вращающаяся система координат)



$$\vec{q} = A\nabla T + B\nabla P + \sum_{\alpha=1}^N D_{\alpha} \nabla C_{\alpha} \quad (6)$$

$$\vec{J}_{\alpha} = A_{\alpha} \nabla T + B_{\alpha} \nabla P + \sum_{\beta=1}^N D_{\alpha\beta} \nabla C_{\beta} \quad (7)$$

$$\tau_{ik} = \mu^{(1)} \left( \frac{\partial v_i}{\partial x_k} + \frac{\partial v_k}{\partial x_i} + \frac{2}{3} \delta_{ik} \text{div} \vec{v} \right) + \mu^{(2)} \delta_{ik} \text{div} \vec{v} \quad (8)$$

В (6), (7) и (8) скалярные коэффициенты  $A, B, D_{\alpha}, A_{\alpha}, B_{\alpha}, D_{\alpha\beta}, \mu^{(1)}, \mu^{(2)}$  характеризуют явления **переноса**: тепла, диффузии и импульса, в т.ч. перекрёстные эффекты, как **термо-** или **бародиффузия** (7) или перенос тепла за счёт градиентов давления и концентрации частиц в (6). В (8) (тензор вязких напряжений Навье – Стокса,  $\mu^{(1)}$  и  $\mu^{(2)}$  — первый и второй коэффициенты вязкости.

## В простейших случаях:

1) Для однородной по химическому составу среды ( $C_{\alpha} = \text{const}$ ) и, пренебрегая, как правило, малым вкладом фактора  $B\nabla P$ , т.е.  $B = 0$ , (6) переходит в **классический закон теплопроводности Фурье**:

$$\vec{q} = A\nabla T = -\lambda \nabla T \quad (9), \text{ где } \lambda = \lambda(P, T) \text{ — обычный коэффициент теплопроводности.}$$

2) Для бинарной (двухкомпонентной) смеси  $\alpha = 1, 2$  смеси и, пренебрегая перекрёстными эффектами термо- и бародиффузии ( $A_{\alpha} = B_{\alpha} = 0$ ), (7) переходит в **классический закон бинарной диффузии (закон Фика)**:

$$\vec{J}_{\alpha} = -D_{\alpha\beta} \nabla C_{\alpha} \quad (10) \quad (\alpha = 1, 2). \text{ где } D_{\alpha\beta}(T, P, C_{\alpha}) = D_{12} \text{ — коэффициент бинарной диффузии.}$$

При решении практических задач эти коэффициенты (кинетические или коэффициенты переноса), каждый из которых имеет чёткий физический смысл (коэффициенты теплопроводности, различные коэффициенты диффузии и вязкости) рассчитываются по формулам молекулярно-кинетической теории, либо определяются эмпирическими соотношениями.

Итог. Уравнения (1)-(5) (в отсутствие излучения) и соотношения (6)-(8) при условии, что все скалярные коэффициенты переноса, скорости химических реакций и модель потенциальной силы заданы, представляют собой полностью замкнутую систему нестационарных уравнений из в частных производных относительно  $6+N$  скалярных неизвестных  $P, T, \rho, \vec{v}(v_x, v_y, v_z)$  и  $C_{\alpha} (\alpha = 1, 2, \dots, N)$ .

При учете излучения для замыкания (1)-(5) необходимо вывести соотношения, связывающие входящие в уравнение (4)

$$\rho \frac{dE}{dt} = -\text{div}(\vec{q} + \vec{q}_R) - \text{div}[\vec{v}(\delta_{ik} P - \tau_{ik})] \quad (E = U + \frac{|\vec{v}|^2}{2} + \Pi + \epsilon_R) \quad \vec{q}_R(\vec{r}, t) \text{ - интегральные по спектру вектор плотности потока излучения и энергия излучения } \epsilon_R(\vec{r}, t) \text{ с макроскопическими свойствами среды, описывающими перенос лучистой энергии.}$$