

**МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
НАЦІОНАЛЬНОМУ УНІВЕРСИТЕТІ “ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА”**

Кафедра систем штучного інтелекту

**Лабораторна робота №3
з дисципліни
«Чисельні методи»**

Виконав:
Студент групи ІІІ-22
Михальчук Антон
Перевірила:
доцент кафедри СІІ
Гентош Леся Ігорівна

Лабораторна робота № 3.

Тема: Ітераційні методи розв'язування систем лінійних алгебраїчних рівнянь.

Мета: набути навиків практичного використання ітераційних методів розв'язування СЛАР: методу Якобі, методу Зейделя, методу верхньої релаксації.

Варіант 15

Постановка завдання

- Скласти програму, яка реалізує знаходження розв'язку СЛАР за допомогою методу Якобі.
- Перевірити виконання наданих завдань.
- Перевірити виконання для матриць $n=10000$.
- Перевірити на достовірність, точність та стійкість.

Аналіз чисельних методів

Перше завдання

```

≡ input1.txt ×
1      4
2      15 -4 -3  8  2
3      -4 10 -4  2 -12
4      -3 -4 10  2 -4
5      8  2  2 12  6

```

Розв'язок:

```

≡ input2.txt ×
1      3
2      3 -3 4 1
3      -3 -1 0 2
4      4 0 -4 3|

```

Оцінка:

```

≡ evaluation1.txt ×
1      Method name: solve_jacobi
2      Machine error for IEEE 754 standard  $\epsilon \approx 2.2e-16$ 
3      Matrix size: 4
4      Execution time: 0.22156286239624023
5      Iterations: 1449
6      Converged: True
7      Epsilon used: 1e-14
8
9      spectral_radius: 0.9801633898171331
10     cond: 93.5485000146621
11     residual_norm: 2.4474871185953987e-12
12     relative_residual_norm: 2.0357247988674054e-15
13     a_priori_iterations_estimate: 3387
14     diagonal_dominance: True
15
16     Norms of iteration matrix C:
17     1-norm (col-sum): 1.3966666666666667
18     2-norm (spectral): 1.0224784298849021
19     inf-norm (row-sum): 0.99
20
21     Benchmark solution available.
22     Absolute error vs benchmark: 1.0267405226489306e-11
23     Relative error vs benchmark: 2.407924799192832e-13
24     Stability error (solving perturbed system): 5.2372955844671635e-08
25
26     End of evaluation.

```

Друге завдання

input2.txt ×

```

1      3
2      3 -3 4 1
3      -3 -1 0 2
4      4 0 -4 3

```

Результат:

evaluation2.txt

output2.txt ×

```

1      -0.1250000000000003164135620181696140207350254058837890625
2      -1.62499999999999442668041638171416707336902618408203125
3      -0.875000000000000144328993201270350255072116851806640625

```

Оцінка:

evaluation2.txt ×

```

1      Method name: solve_jacobi
2      Machine error for IEEE 754 standard  $\epsilon \approx 2.2e-16$ 
3      Matrix size: 3
4      Execution time: 0.060114383697509766
5      Iterations: 184
6      Converged: True
7      Epsilon used: 1e-14
8
9      spectral_radius: 0.8469204725567879
10     cond: 3.5051002879120627
11     residual_norm: 2.963566048481161e-13
12     relative_residual_norm: 1.837704776599161e-14
13     a_priori_iterations_estimate: 1100
14     diagonal_dominance: True
15
16     Norms of iteration matrix C:
17     1-norm (col-sum): 1.1636363636363636
18     2-norm (spectral): 0.9322213721575836
19     inf-norm (row-sum): 0.9696969696969697
20
21     Benchmark solution available.
22     Absolute error vs benchmark: 6.410497349061475e-14
23     Relative error vs benchmark: 3.4654501383133245e-14
24     Stability error (solving perturbed system): 3.4177662482722554e-09
25
26     End of evaluation.

```

Отримані результати показують, що, навіть, при початковому невиконанні умов збіжності, за допомогою еквівалентних перестановок можна отримати діагональну перевагу, проте це є можливим лише для матриць з розмірністю до 4, через суперекспоненційну складність алгоритму перестановок.

Обчислення для $n=10000$

Завдяки вбудованим можливостям генерування випадкових чисел у бібліотеці NumPy, було створено матрицю розміру 10000 з діагональним переваженням, що дало хороші початкові умови: мале число зумовленості, менші 1 спектральний радіус та норми.

≡ evaluation3.txt ×

```

1      Method name: solve_jacobi
2      Machine error for IEEE 754 standard  $\epsilon \approx 2.2e-16$ 
3      Matrix size: 10000
4      Execution time: 688.4082899093628
5      Iterations: 6
6      Converged: True
7      Epsilon used: 1e-14
8
9      spectral_radius: 0.007270875676247319
10     cond: 1.0501832712435737
11     residual_norm: 2.2691472260197968e-09
12     relative_residual_norm: 1.887388597971707e-12
13     a_priori_iterations_estimate: 48
14     diagonal_dominance: True
15
16     Norms of iteration matrix C:
17         1-norm (col-sum): 0.6384462993931148
18         2-norm (spectral): 0.01441673123976976
19         inf-norm (row-sum): 0.6250000000000002
20
21     Benchmark solution available.
22     Absolute error vs benchmark: 1.0519718767796718e-14
23     Relative error vs benchmark: 1.458604253617073e-13
24     Stability error (solving perturbed system): 1.2668501448013966e-10
25
26     End of evaluation.
```

Аналіз на достовірність:

Абсолютні та відносні похибки були обчислені через другу норму різниці між нашим розв'язком та еталонним розв'язком (benchmark solution):

Абсолютна похибка: $1.051e-14$

Відносна похибка: $1.458e-13$

Такі надзвичайно низькі похибки, що наближаються до машинного епсилон ($2.2e-16$), свідчать про високу достовірність та правильність отриманого чисельного розв'язку.

Аналіз на точність:

Відносні похибки знаходяться на рівні очікуваної високої точності, що повністю узгоджується з винятково низьким числом обумовленості матриці ($\text{cond}(A) \approx 1.05$).

Теоретична межа похибки є надзвичайно низькою:

$$\delta_a \approx \text{cond}(A) \cdot \varepsilon_{\text{mach}} \approx 1.05 \cdot 2.22 \cdot 10^{-16} \approx 2.31 \cdot 10^{-16}$$

Отримана відносна похибка розв'язку ($1.458e-13$) є вкрай малою і підтверджує чудову обумовленість задачі.

Відносна норма нев'язки також є дуже малою:

$$\frac{\|Ax-b\|}{\|A\| \cdot \|b\|} \approx 1.887 \cdot 10^{-12}$$

Це підтверджує, що метод Якобі (завдяки швидкій збіжності, `6` ітерацій) дав високоточний розв'язок.

Аналіз на стійкість:

Стійкість оцінювалася як друга норма різниці між нашим розв'язком та розв'язком для модифікованих вхідних даних (з доданим малим шумом). Похибка стійкості склала:

$$\text{Stability error} \approx 1.266 \cdot 10^{-10}$$

Різниця між розв'язками (приблизно в 10-му знаку після коми) демонструє, що метод зберігає високу числову стійкість щодо невеликих варіацій у вхідних даних. Це очікуваний результат, оскільки низьке число обумовленості матриці $\text{cond}(A) \approx 1.05$ свідчить про те, що задача є дуже стійкою.

Висновки

Було реалізовано метод Якобі. При невиконанні необхідної умови (спектральний радіус менше 1), було задіяно метод еквівалентних перестановок, що працює лише з матрицями розмірністю менше 5. Якщо ж необхідна умова виконується, метод Якобі виявляється вигіднішим за інші прямі методи, адже дає можливість отримати достатньо точний результат за кілька ітерацій. Як у нашому випадку з 6 ітераціями для матриці розмірністю 10000.

Код програмної реалізації

```
--- FILE: create_inputs.py ---
```

```
import numpy as np
```

```
from pathlib import Path
```

```
n = 1024
```

```
ZERO_PERCENTAGE = 0
```

```
INPUT_ID = 5
```

```
GENERATE_RIGHT_MATRIX = True
```

```
def generate_strictly_diagonally_dominant(n, alpha=1.5, offdiag_range=(-1.0, 1.0), b_range=(-10, 10)):
```

```
    A = np.random.uniform(offdiag_range[0], offdiag_range[1], size=(n, n))
```

```
    np.fill_diagonal(A, 0.0)
```

```
    off_diag_sums = np.sum(np.abs(A), axis=1)
```

```
    diag_vals = off_diag_sums * alpha + np.finfo(float).eps * np.ones(n)
```

```
    signs = np.where(np.random.rand(n) < 0.5, -1.0, 1.0)
```

```
    diag_vals = diag_vals * signs
```

```
    np.fill_diagonal(A, diag_vals)
```

```
    b = np.random.uniform(b_range[0], b_range[1], size=n)
```

```
    return A, b
```

```
if GENERATE_RIGHT_MATRIX:
```

```
    alpha = 1.6
```

```
    matrix_A, b = generate_strictly_diagonally_dominant(n, alpha=alpha)
```

```
    matrix = np.hstack([matrix_A, b.reshape(-1, 1)])
```

```
else:
```

```
    random_mask = np.random.rand(n, n + 1)
```

```
    zero_mask = random_mask < ZERO_PERCENTAGE
```

```
    matrix = np.random.uniform(-1000, 1000, size=(n, n + 1))
```

```
    matrix[zero_mask] = 0
```

```
output_dir = Path("../") / "inputs"
```

```
output_dir.mkdir(parents=True, exist_ok=True)
```

```
if n > 1000:
```

```
    file_path = output_dir / f"input{INPUT_ID}.npz"
```

```
    np.savez_compressed(file_path, a=matrix[:, :n], b=matrix[:, n])
```

```
    print(f"Matrices saved to file {file_path}")
```

```
else:
```

```
    file_path = output_dir / f"input{INPUT_ID}.txt"
```

```
    with open(file_path, 'w') as f:
```

```
        f.write(f"{n}\n")
```

```
    np.savetxt(f, matrix)
```

```
print(f"Matrix saved to file {file_path}")
```

```
--- FILE: data_handler.py ---
```

```
import numpy as np
```

```
from pathlib import Path
```

```
import os
```

```
def read_sole_data(input_id):
```

```
    input_dir = Path("../inputs")
```

```
    input_dir.mkdir(parents=True, exist_ok=True)
```

```
    npz_path = input_dir / f"input{input_id}.npz"
```

```
    txt_path = input_dir / f"input{input_id}.txt"
```

```
    try:
```

```
        if os.path.exists(npz_path):
```

```
            print(f"Reading data from file {npz_path}...")
```

```
            data = np.load(npz_path)
```

```
            if 'a' in data and 'b' in data:
```

```
                a = data['a']
```

```
                b = data['b']
```

```
                print("Data loaded successfully.")
```

```
                return a, b
```

```
            else:
```

```
                print("Error: NPZ file does not contain keys 'a' and 'b'.")
```

```
                return None, None
```

```
    elif os.path.exists(txt_path):
```

```
        print(f"Reading data from file {txt_path}...")
```

```
        full_data = np.genfromtxt(txt_path, skip_header=1, delimiter=None, filling_values=0)
```

```
        if full_data.ndim < 2:
```

```
            print("Error: Not enough data for matrix and vector.")
```

```
            return None, None
```

```
        a = full_data[:, :-1].copy()
```

```
        b = full_data[:, -1].copy()
```

```
        if a.shape[0] != a.shape[1] or a.shape[0] != b.shape[0]:
```

```
            print("Error: dimensions do not match.")
```

```
            return None, None
```

```
        print("Data loaded successfully.")
```

```
        return a, b
```

```
    else:
```

```
        print("Error: Data file not found.")
```

```
        return None, None
```

```
except Exception as error:
    print(f"Error reading file: {error}")
    return None, None
```

```
def method_evaluation(a, x, b, evals, eval_options, execution_time, input_id, method):
    evaluation_dir = Path("../") / "evaluations"
    evaluation_dir.mkdir(parents=True, exist_ok=True)
    txt_path = evaluation_dir / f"evaluation{input_id}.txt"
```

```
with open(txt_path, 'w') as f:
    f.write(f"Method name: {getattr(method, '__name__', str(method))}\n")
    f.write(f"Machine error for IEEE 754 standard  $\varepsilon \approx \{2.2e-16\}\n")
    f.write(f"Matrix size: {evals.get('matrix_size', a.shape[0])}\n")
    f.write(f"Execution time: {execution_time}\n")
    f.write(f"Iterations: {evals.get('iterations', 'N/A')}\n")
    f.write(f"Converged: {evals.get('converged', 'N/A')}\n")
    f.write(f"Epsilon used: {evals.get('epsilon', 'N/A')}\n\n")$ 
```

```
scalar_keys = ['spectral_radius', 'cond', 'residual_norm', 'relative_residual_norm',
               'a_priori_iterations_estimate', 'diagonal_dominance']
```

```
for key in scalar_keys:
    if key in evals:
        f.write(f"{key}: {evals[key]}\n")
```

```
if 'norms' in evals and isinstance(evals['norms'], dict):
    f.write("\nNorms of iteration matrix C:\n")
    for nkey, nval in evals['norms'].items():
        f.write(f" {nkey}: {nval}\n")
```

```
if eval_options.get('benchmark', True):
    try:
```

```
        x_benchmark = np.linalg.solve(a, b)
        abs_err = float(np.linalg.norm(x - x_benchmark))
        rel_err = float(abs_err / np.linalg.norm(x_benchmark)) if np.linalg.norm(x_benchmark) != 0 else
```

None

```
        f.write("\nBenchmark solution available.\n")
        f.write(f"Absolute error vs benchmark: {abs_err}\n")
        f.write(f"Relative error vs benchmark: {rel_err}\n")
```

```
except Exception:
```

```
    f.write("\nBenchmark solution could not be computed (singular or unstable matrix).\n")
```

```
if eval_options.get('stability_error', True) and x is not None:
```

```
    try:
        epsilon = 1e-8
```

```

        b_perturbed = b + epsilon * np.random.randn(*b.shape)
        x_perturbed, _ = method(a, b_perturbed)
        stability_error = float(np.linalg.norm(x_perturbed - x))
        f.write(f"Stability error (solving perturbed system): {stability_error}\n")
    except Exception:
        f.write("Stability error: Could not be calculated due to singularity or instability.\n")

f.write("\nEnd of evaluation.\n")

print(f"Evaluation complete. Results saved to {txt_path}")

def save_solution(x, input_id, decimal_places):
    output_dir = Path("..") / "outputs"
    output_dir.mkdir(parents=True, exist_ok=True)
    npz_path = output_dir / f"output{input_id}.npz"
    txt_path = output_dir / f"output{input_id}.txt"

    if x is not None:
        n = len(x)
        if n > 1000:
            np.savez_compressed(npz_path, x=x)
            print(f"Solution saved to {npz_path}")
        else:
            np.savetxt(txt_path, x, fmt=f'%.{decimal_places}g')
            print(f"Solution saved to {txt_path}")
    else:
        with open(txt_path, 'w') as f:
            f.write("Matrix is singular.")
            print(f"Matrix is singular. Saved to {txt_path}")

--- FILE: jacobi.py ---
import numpy as np
import warnings
from evaluations import *

warnings.filterwarnings('ignore', category=RuntimeWarning)

def solve_jacobi(A_orig, b_orig, eps=1e-10, max_iter_est=100_000, eval_options=None):
    if eval_options is None:
        eval_options = {
            'cond': True,
            'spectral_radius': True,
            'norms': True,
            'residual': True,

```

```

    'benchmark': True,
    'iterations': True,
    'a_priori': True,
    'stability_error': True
}

```

```

A = A_orig.copy()
b = b_orig.copy()
evals = {}
n = A.shape[0]
col_perm = list(range(n))
k_est = np.inf
scales = np.ones(n)

```

```

print(f"\n===== Starting Jacobi Solver for {n}x{n} System =====")
print(f"Target Epsilon (eps): {eps}")

```

```

diag_dom = is_strictly_diagonally_dominant(A)
evals['diagonal_dominance'] = bool(diag_dom)
print("Initial diagonal dominance:", diag_dom)

```

```

if not diag_dom:
    A_new, b_new, success, col_perm, scales = try_make_diagonally_dominant(A.copy(), b.copy())
    evals['reordered_for_dominance'] = bool(success)
    if success:

```

```

        A, b = A_new, b_new
        diag_dom = is_strictly_diagonally_dominant(A)
        evals['diagonal_dominance'] = diag_dom
        print("Using reordered system for Jacobi.")
    else:

```

```

        print("WARNING: Matrix is not diagonally dominant and reordering failed. Convergence not
guaranteed.")

```

```

diag = np.diag(A).astype(float)
if np.any(np.isclose(diag, 0.0)):
    raise ValueError("Zero (or near-zero) diagonal element detected; cannot apply Jacobi.")

```

```

C, d = compute_iteration_matrix(A, b)
print("\nCalculated Iteration Matrix C and Vector d.")

```

```

if eval_options.get('spectral_radius', True):
    rho = get_spectral_radius(C)
    evals['spectral_radius'] = rho

```

```

if eval_options.get('norms', True):
    norms = get_norms(C)
    evals['norms'] = norms

if eval_options.get('cond', True):
    try:
        cond = float(np.linalg.cond(A_orig))
        evals['cond'] = cond
    except np.linalg.LinAlgError:
        evals['cond'] = None

if eval_options.get('a_priori', True):
    a_priori_iters = get_a_priori(C, d, eps)
    evals['a_priori_iterations_estimate'] = a_priori_iters
    k_est = a_priori_iters if (a_priori_iters is not None) else max_iter_est

k_max = int(min(k_est if np.isfinite(k_est) else max_iter_est, max_iter_est))

x = d.copy()
converged = False
k = 0

print("\n--- Starting Iteration Process ---")
try:
    for k in range(1, k_max + 1):
        x_new = C @ x + d
        diff_norm = np.linalg.norm(x_new - x, ord=np.inf)

        if diff_norm < eps:
            x = x_new
            converged = True
            break
        x = x_new
    else:
        print(f"Did not converge after max iterations ({k_max}).")

except RuntimeWarning:
    print("WARNING: Runtime error occurred during iteration.")

evals['iterations'] = int(k)
evals['converged'] = bool(converged)
print("---- Iteration Process Finished ----")

```

```

x_scaled = x * scales
x_final = np.zeros_like(x)
x_final[col_perm] = x_scaled

if eval_options.get('residual', True):
    evals['residual_norm'], evals['relative_residual_norm'] = get_residual(A_orig, x_final, b_orig)

evals['epsilon'] = float(eps)
evals['matrix_size'] = int(n)

return x_final, evals

```

--- FILE: main.py ---

```

import warnings
import time
import numpy as np
from jacobi import solve_jacobi
from data_handler import read_ole_data, method_evaluation, save_solution

```

```

np.seterr(divide='raise', invalid='raise')
warnings.simplefilter('error', RuntimeWarning)

```

```

INPUT_ID = 2
DECIMAL_PLACES = 60
METHOD = solve_jacobi
EPSILON = 10e-15

```

```

EVAL_OPTIONS = {
    'cond': True,
    'spectral_radius': True,
    'norms': True,
    'residual': True,
    'benchmark': True,
    'iterations': True,
    'a_priori': True,
    'stability_error': True
}

```

```

def main():
    a, b = read_ole_data(INPUT_ID)
    if a is None or b is None:
        return

```

```

    start_time = time.time()

```

```

x, evals = METHOD(a, b, eps=EPSILON, eval_options=EVAL_OPTIONS)
end_time = time.time()
execution_time = end_time - start_time

method_evaluation(a, x, b, evals, EVAL_OPTIONS, execution_time, INPUT_ID, METHOD)

save_solution(x, INPUT_ID, DECIMAL_PLACES)

if __name__ == '__main__':
    main()

--- FILE: evaluations.py ---
import numpy as np
from itertools import permutations, product
from typing import Tuple, List

def apply_col_scaling(A: np.ndarray, scales: Tuple[float, ...]) -> np.ndarray:
    S = np.diag(scales)
    return A.dot(S)

def is_strictly_diagonally_dominant(M: np.ndarray) -> bool:
    diag = np.abs(np.diag(M))
    off = np.sum(np.abs(M), axis=1) - diag
    return np.all(diag > off)

def try_make_diagonally_dominant(A: np.ndarray, b: np.ndarray, max_scale: int = 12) -> Tuple[
    np.ndarray, np.ndarray, bool, List[int], np.ndarray]:
    print("--- Attempting to make matrix A diagonally dominant ---")
    n = A.shape[0]
    default_scales = np.ones(n, dtype=float)

    if is_strictly_diagonally_dominant(A):
        print("Matrix already strictly diagonally dominant")
        return A.copy(), b.copy(), True, list(range(n)), default_scales

    scale_values = list(range(1, max_scale + 1))

    if n == 3:
        iterator = product(scale_values, repeat=3)
    elif n <= 4:
        print(f"WARNING: n={n}. Scale search will be very slow ({len(scale_values) ** n} combinations).")

```



```

    iterator = product(scale_values, repeat=n)
else:
    print(f"WARNING: n={n}. Skipping scale search, trying permutations only.")
    iterator = [tuple(np.ones(n, dtype=int))]

for row_perm in permutations(range(n)):
    A_row = A[list(row_perm), :]
    b_row = b[list(row_perm)]

    for col_perm in permutations(range(n)):
        A_perm = A_row[:, list(col_perm)]

        if is_strictly_diagonally_dominant(A_perm):
            print(« Found diagonally dominant form (permutations only)»)
            return A_perm, b_row, True, list(col_perm), default_scales

    if n <= 4:
        scale_iterator = product(scale_values, repeat=n) if n > 3 else iterator
        for scales_int in scale_iterator:
            scales = np.array(scales_int, dtype=float)
            A_scaled = apply_col_scaling(A_perm, scales)
            if is_strictly_diagonally_dominant(A_scaled):
                print(f" Found dominant form with scaling! Scales: {scales}")
                return A_scaled, b_row, True, list(col_perm), scales

    if n == 3:
        iterator = product(scale_values, repeat=3)

print("Could not make the matrix diagonally dominant with given search limits.")
print("--- End dominance attempt ---")
return A, b, False, list(range(n)), default_scales

```

```

def compute_iteration_matrix(A, b):
    diag = np.diag(A)
    inv_diag = 1.0 / diag
    L = np.tril(A, k=-1)
    R = np.triu(A, k=1)

    C = -(L + R) * inv_diag[:, np.newaxis]
    d = b * inv_diag

    return C, d

```

```

def get_spectral_radius(A):
    try:
        eigvals = np.linalg.eigvals(A)
        rho = float(np.max(np.abs(eigvals)))
    except np.linalg.LinAlgError:
        rho = np.inf
        print("Could not compute spectral radius.")

    return rho

def get_norms(A):
    norms = {
        "1-norm (col-sum)": float(np.linalg.norm(A, ord=1)),
        "2-norm (spectral)": float(np.linalg.norm(A, ord=2)),
        "inf-norm (row-sum)": float(np.linalg.norm(A, ord=np.inf))
    }

    return norms

def get_a_priori(C, d, eps):
    norm_C_inf = np.linalg.norm(C, ord=np.inf)
    a_priori_iters = None
    if norm_C_inf < 1.0:
        x0 = d.copy()
        x1 = C @ x0 + d
        delta = np.linalg.norm(x1 - x0, ord=np.inf)
        if delta > 0:
            numerator_arg = eps * (1 - norm_C_inf) / delta
            if numerator_arg > 0:
                try:
                    a_priori_iters = int(np.ceil(np.log(numerator_arg) / np.log(norm_C_inf)))
                    a_priori_iters = max(a_priori_iters, 1)
                except Exception:
                    a_priori_iters = None

    return a_priori_iters

def get_residual(A, x, b):
    try:
        residual_vec = A @ x - b
        residual_norm = float(np.linalg.norm(residual_vec))
        denom = (np.linalg.norm(A) * np.linalg.norm(x))
        relative_residual = float(residual_norm / denom) if denom != 0 else None
    except Exception:

```

```
residual_norm = None  
relative_residual = None  
  
return residual_norm, relative_residual
```