

# 1 Équations différentielles stochastiques

Les équations différentielles stochastiques généralisent les équations différentielles classiques. Elles y incorporent une partie aléatoire, souvent conduite par un mouvement brownien.

## 1.1 Existence et unicité de solutions fortes

Soient  $\sigma : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}_+$ ,  $b : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , un mouvement brownien  $B$ , et une variable aléatoire  $X_0$ , tous définis sur le même espace  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ , avec  $X_0$  indépendant de  $B$ . On considère l'équation différentielle stochastique homogène :

$$dX(t) = b(X(t)) dt + \sigma(X(t)) dB(t), \quad X(0) = X_0. \quad (1)$$

Les fonctions  $b$  et  $\sigma$  sont appelées respectivement la dérive (ou *drift*) et le coefficient de diffusion de l'EDS.

La solution d'une telle équation est appelée un *processus de diffusion*, ou simplement *diffusion*.

Notons  $\mathcal{F}_t$  la tribu engendrée par  $B(s)$  pour  $s \leq t$ , et par  $X_0$ , complétée par les ensembles négligeables pour  $\mathbb{P}$ .

**Définition :** (solution forte) On appelle *solution forte* de l'équation (1) toute application aléatoire  $X = (X(t); t \geq 0)$  définie sur  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ , telle que :

1.  $X$  est adaptée à la filtration  $\mathcal{F}_t$ ,
2.  $\int_0^t (|b(X(s))| + \sigma^2(X(s))) ds < +\infty$  p.s. pour tout  $t$ , et on a p.s

$$X(t) = X_0 + \int_0^t b(X(s)) ds + \int_0^t \sigma(X(s)) dB(s) \quad \forall t \in [0, \infty] \quad (2)$$

Cette condition garantit que les intégrales dans (2) sont bien définies (i.e.  $b(X) \in M_{\text{loc}}^1$ ,  $\sigma(X) \in M_{\text{loc}}^2$ ) de sorte que  $X$  est un bien un processus d'Itô.

**Théorème :** (Cauchy-Lipschitz pour EDS) Supposons que  $X_0 \in L^2$  et que  $b$  et  $\sigma$  soient lipschitziennes i.e. :

$$|b(x) - b(y)| + |\sigma(x) - \sigma(y)| \leq K|x - y|.$$

Alors, l'équation (1) admet une unique solution forte  $X \in M^2$ .

*Démonstration.* **Unicité.** Soient  $X, Y \in M^2$  deux solutions. On a :

$$X(t) - Y(t) = \int_0^t [b(X(s)) - b(Y(s))] ds + \int_0^t [\sigma(X(s)) - \sigma(Y(s))] dB(s).$$

En utilisant l'inégalité de Swcharz puis la propriété d'isométrie de l'intégrale stochastique, on obtient :

$$\begin{aligned}
\mathbb{E}[|X(t) - Y(t)|^2] &= \mathbb{E} \left[ \left| \int_0^t [b(X(s)) - b(Y(s))] ds + \int_0^t [\sigma(X(s)) - \sigma(Y(s))] dB(s) \right|^2 \right] \\
&\leq 2 \mathbb{E} \left[ \left| \int_0^t [b(X(s)) - b(Y(s))] ds \right|^2 \right] + 2 \mathbb{E} \left[ \left| \int_0^t [\sigma(X(s)) - \sigma(Y(s))] dB(s) \right|^2 \right] \\
&\leq 2 \mathbb{E} \left[ \int_0^t |b(X(s)) - b(Y(s))|^2 ds \right] + 2 \mathbb{E} \left[ \int_0^t |\sigma(X(s)) - \sigma(Y(s))|^2 ds \right] \\
&\leq 2t \mathbb{E} \left[ \int_0^t |b(X(s)) - b(Y(s))|^2 ds \right] + 2 \mathbb{E} \left[ \int_0^t |\sigma(X(s)) - \sigma(Y(s))|^2 ds \right] \\
&\leq 2 (T + 1) K^2 \int_0^t \mathbb{E}[|X(s) - Y(s)|^2] ds \quad \forall t \leq T.
\end{aligned}$$

Comme  $X(0) = Y(0)$ , on conclut que par le lemme de Grönwall que  $\mathbb{E}[|X(t) - Y(t)|^2] = 0$  pour tout  $t$ , d'où l'unicité.

**Existence.** On construit une suite de fonctions aléatoires  $\{X_n(\cdot)\}_{n \geq 0}$  par le procédé d'itération de Picard. On pose :

$$\begin{aligned}
X_0(t) &= X_0 \\
X_{n+1}(t) &= X_0 + \int_0^t b(X_n(s)) ds + \int_0^t \sigma(X_n(s)) dB(s).
\end{aligned}$$

Alors  $X_n \in M^2$ , et :

$$X_{n+1}(t) - X_n(t) = \int_0^t [b(X_n(s)) - b(X_{n-1}(s))] ds + \int_0^t [\sigma(X_n(s)) - \sigma(X_{n-1}(s))] dB(s).$$

Par les mêmes estimations que précédemment, on montre que :

$$\mathbb{E}|X_{n+1}(t) - X_n(t)|^2 \leq C_T \int_0^t \mathbb{E}[|X_n(s) - X_{n-1}(s)|^2] ds \quad \forall t \leq T.$$

avec  $C_T = 2 (T + 1) K^2$

Par récurrence, on obtient :

$$\mathbb{E}[|X_{n+1}(t) - X_n(t)|^2] \leq a C_T \frac{t^{n-1}}{(n-1)!},$$

où  $a := \sup_{t \leq T} \mathbb{E}[|X_1(t) - X_0|^2] \leq C T^3 \mathbb{E}[X_0^2] < \infty$ .

Finalement,

$$\|X_{n+1} - X_n\|_{M^2[0,T]}^2 \leq a \frac{(C_T T)^n}{n!},$$

donc,

$$\|X_{n+p} - X_n\|_{M^2[0,T]} \leq \sum_{k=n}^{n+p-1} \|X_{k+1} - X_k\|_{M^2[0,T]} \leq \sum_{k=n}^{n+p-1} \left( a \frac{(C_T T)^k}{k!} \right)^{1/2} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0.$$

Ainsi, la suite  $\{X_n(\cdot)\}_{n \geq 0}$  est de Cauchy dans l'espace de Hilbert  $M^2[0, T]$ ,  $T > 0$  donc elle converge vers une limite  $X \in M^2[0, T]$ .

En passant à la limite dans le schéma de Picard, on en conclut  $X$  est une solution forte :

$$X(t) = X_0 + \int_0^t \sigma(s, X(s)) dB(s) + \int_0^t a(s, X(s)) ds.$$

□

## 1.2 Solutions faibles

Jusqu'à présent, l'espace de probabilité  $(\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P})$ , la filtration complétée  $(\mathcal{F}_t; t \geq 0)$ , le mouvement brownien  $B$ , la condition initiale  $X_0$  étaient donnés. Par le procédé des itérations de Picard, on a construit la solution à l'aide de ces contraintes. La solution forte obtenue est alors une fonctionnelle de  $X_0$  et  $B$  :

$$X(t) = F(t; X_0, B).$$

Pour certaines équations, on ne peut pas trouver de solution forte, mais on peut définir la notion de solution dans un sens plus faible.

**Définition :** (solution faible) On appelle *solution faible* de l'équation différentielle stochastique tout triplet

$$((\Omega, \mathcal{A}, \mathbb{P}), (\mathcal{F}_t; t \geq 0), (B, X_0, X(\cdot))) ,$$

constitué d'un espace de probabilité, d'une filtration, d'un  $(\mathcal{F}_t)$ -mouvement brownien  $B$  indépendant de la variable aléatoire  $X_0$ , et d'un processus aléatoire  $X(\cdot)$  adapté à la filtration, tels que les points **1.** et **2.** de la définition de solution forte soient vérifiés.

## 1.3 Équation de Langevin

On considère l'équation différentielle stochastique :

$$dV(t) = -bV(t) dt + \sigma dB(t),$$

avec condition initiale  $V(0) \in L^2(\mathcal{F}_0)$ .

Cette équation est équivalente, au sens des intégrales stochastiques, à :

$$V(t) - V(0) + \int_0^t bV(s) ds = \sigma B(t), \quad \text{p.s.} \quad (3)$$

**Proposition :** La solution de (3) partant de  $V(0) \in L^2(\mathcal{F}_0)$  est donnée par le processus d'Ornstein-Uhlenbeck défini par :

$$V(t) = V(0)e^{-bt} + \int_0^t e^{-b(t-s)} \sigma dB(s)$$

*Démonstration.* Comme  $B(t)$  n'est pas différentiable, on introduit un nouveau processus plus régulier :

$$Y(t) := V(t) - \sigma B(t)$$

On a :

$$Y(t) - Y(0) + \int_0^t bY(s) ds = - \int_0^t b\sigma B(s) ds$$

$Y$  est donc dérivable, on résout (pour  $\omega$  fixé) l'équation différentielle ordinaire suivante :

$$Y'(t) + bY(t) = -b\sigma B(t)$$

$$Y'(t)e^{bt} + bY(t)e^{bt} = -b\sigma e^{bt} B(t)$$

$$\frac{d}{dt}(e^{bt}Y(t)) = -b\sigma e^{bt}B(t)$$

$$e^{bt}Y(t) - Y(0) = -b\sigma \int_0^t e^{bs}B(s) ds$$

Donc :

$$Y(t) = e^{-bt}Y(0) - \sigma b \int_0^t e^{-b(t-s)}B(s) ds$$

En revenant à  $V$  :

$$V(t) = Y(t) + \sigma B(t) = e^{-bt}V(0) + \sigma B(t) - \sigma b \int_0^t e^{-b(t-s)}B(s) ds$$

Par ailleurs, en intégrant par partie :

$$\begin{aligned} \int_0^t e^{bs} dB(s) + \int_0^t b e^{bs} B(s) ds &= [e^{bs} B(s)]_0^t = e^{bt} B(t) - B(0) = e^{bt} B(t) \\ \int_0^t \sigma b e^{-b(t-s)} B(s) ds &= \sigma B(t) - \int_0^t \sigma b e^{-b(t-s)} ds \end{aligned}$$

D'où :

$$V(t) = e^{-bt}V(0) + \int_0^t \sigma b e^{-b(t-s)} dB(s)$$

□

## 2 Mouvement brownien et équations aux dérivées partielles

On étudie dans ce chapitre les liens entre mouvement brownien et équations liées au laplacien : problème de Dirichlet, équation de la chaleur, et formule de Feynman-Kac.

### 2.1 Fonctions harmoniques

**Définition :** Soit  $D \subset \mathbb{R}^d$  un ouvert. Soit  $u : D \rightarrow \mathbb{R}^d$  de classe  $C^2$ . Le *laplacien* de  $u$  est défini par :

$$\Delta u(x) = \sum_{i=1}^d \frac{\partial^2 u(x)}{\partial x_i^2}.$$

Le laplacien est naturellement relié au mouvement brownien  $B$  dans  $\mathbb{R}^d$  issu de  $a \in \mathbb{R}^d$ , i.e.,  $B(\cdot) - a$  est un mouvement brownien issu de 0. En effet, on rappelle que, par la formule d'Itô, si  $\Phi : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  est de classe  $C^2$ , alors :

$$\begin{aligned} \Phi(B(t)) &= \Phi(a) + \int_0^t \nabla \Phi(B(s)) dB(s) + \frac{1}{2} \int_0^t \Delta \Phi(B(s)) ds \\ &= N(t) + \frac{1}{2} \int_0^t \Delta \Phi(B(s)) ds, \end{aligned}$$

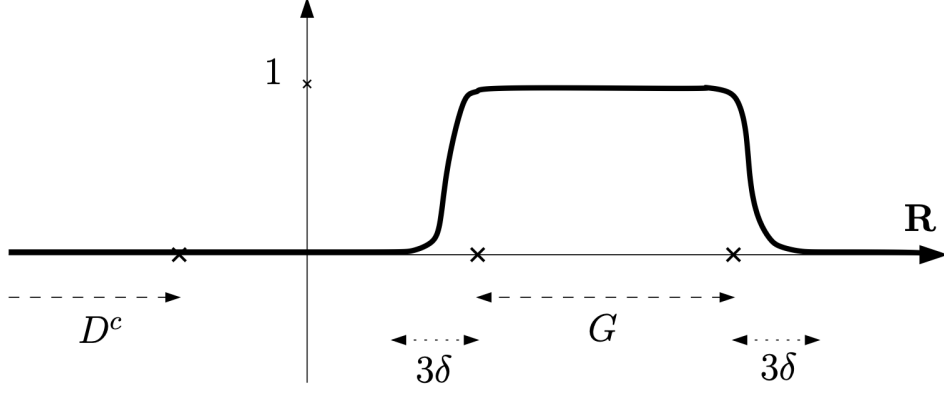


FIGURE 1 – Fonction  $(1_{G_{2\delta}} * \rho) \times u$

où la martingale locale  $N(t)$  est définie par  $N(t) = \Phi(a) + \int_0^t \nabla \Phi(B(s)) dB(s)$ .

**Définition :** Soit  $D \subset \mathbb{R}^d$  un ouvert connexe. Une fonction  $u : D \rightarrow \mathbb{R}^d$  est dite *harmonique* si elle est de classe  $C^2$  sur  $D$  et vérifie l'équation de Laplace :

$$\Delta u(x) = 0 \quad \text{sur } D.$$

On va relier les solution d'EDP à des espérances de processus arrêtés en des temps de sortie de domaine à l'aide de la proposition suivante.

**Proposition :** Soit  $G \subset \mathbb{R}^d$  un ouvert borné avec  $\bar{G} \subset D$ . Soit  $\tau_G = \inf\{t \geq 0 : B(t) \notin G\}$  le temps d'entrée du mouvement brownien  $B$  dans  $G^c$ . Si  $u$  est harmonique sur  $D$ , alors la fonction aléatoire,

$$M(t) = u(B(t \wedge \tau_G)) - u(a)$$

est une martingale centrée pour le mouvement brownien issu de  $a$ .

*Démonstration.* La fonction  $u$  n'est définie que sur  $G$ . Pour appliquer la formule d'Itô, on la prolonge en une fonction  $\Phi \in C^2(\mathbb{R}^d)$  qui coïncide avec  $u$  sur  $G$ , par exemple,

$$\Phi = \begin{cases} (1_{G_{2\delta}} * \rho) \times u & \text{dans } D, \\ 0 & \text{dans } D^c, \end{cases}$$

avec  $G_\varepsilon$  le  $\varepsilon$ -voisinage de  $G$ ,  $4\delta = \text{dist}(G, D^c) > 0$ , et  $\rho$  une fonction test de classe  $C^\infty$  à support dans la boule de  $\mathbb{R}^d$  centrée en 0 de rayon  $\delta$ , telle que  $\int_{\mathbb{R}^d} \rho = 1$ .

On a

$$\Phi(B(t \wedge \tau_G)) = N(t \wedge \tau_G) + \frac{1}{2} \int_0^{t \wedge \tau_G} \Delta \Phi(B(s)) ds,$$

et comme  $\Phi = u$  sur  $G$  et que  $u$  y est harmonique,  $\Delta \Phi(B(s)) = 0$  pour  $s \in [0, t \wedge \tau_G]$ ,

$$\begin{aligned} u(B(t \wedge \tau_G)) &= N(t \wedge \tau_G) \\ &= u(a) + \int_0^{t \wedge \tau_G} \nabla \Phi(B(s)) dB(s) \\ &= u(a) + \int_0^t \mathbf{1}_{[0, \tau_G[}(s) \nabla \Phi(B(s)) dB(s) \end{aligned}$$

Puisque  $\nabla\Phi$  est borné sur  $\overline{G}$  ( $\Phi \in C^1(\mathbb{R}^d)$  par construction), on a  $\forall t \geq 0$ ,

$$\begin{aligned} & \mathbb{E} \left[ \left\langle \int_0^\cdot \mathbf{1}_{[0, \tau_G]}(s) \nabla\Phi(B(s)) dB(s), \int_0^\cdot \mathbf{1}_{[0, \tau_G]}(s) \nabla\Phi(B(s)) dB(s) \right\rangle_t \right] = \\ & \mathbb{E} \left[ \int_0^t \mathbf{1}_{[0, \tau_G]}(s) \|\nabla\Phi(B(s))\|^2 ds \right] = \mathbb{E} \left[ \int_0^t \|\nabla\Phi(B(s \wedge \tau_G))\|^2 ds \right] < +\infty. \end{aligned}$$

donc la martingale locale  $\left( \int_0^t \mathbf{1}_{[0, \tau_G]}(s) \nabla\Phi(B(s)) dB(s) \right)_{t \geq 0}$  est  $L^2$ .

Finalement,

$$M(t) = u(B(t \wedge \tau_G)) - u(a) = \int_0^t \mathbf{1}_{[0, \tau_G]}(s) \nabla\Phi(B(s)) dB(s)$$

est une martingale  $L^2$  centrée.

□

**Définition :** Soit  $D \subset \mathbb{R}^d$  un ouvert. Une fonction  $u : D \rightarrow \mathbb{R}$  vérifie la *propriété de la moyenne* sur  $D$  si  $\forall a \in D$ ,  $\forall r > 0$  tels que  $\overline{B(a, r)} \subset D$ ,

$$u(a) = \int_{\partial B(a, r)} u(y) d\mu_{a, r}(y)$$

où  $\mu_{a, r}$  désigne la mesure de probabilité uniforme sur la sphère  $\partial B(a, r)$ .

Notons que le volume de la boule  $B(a, r)$  est donné par :

$$\text{Vol}(B(a, r)) = \frac{2r^d \pi^{\frac{d}{2}}}{d \Gamma\left(\frac{d}{2}\right)} := V_r,$$

et son aire de surface est :

$$S_r = \partial_r \text{Vol}(B(a, r)) = \frac{2r^{d-1} \pi^{\frac{d}{2}}}{\Gamma\left(\frac{d}{2}\right)} = \frac{d}{r} V_r.$$

En particulier, l'intégrale de Lebesgue d'une fonction  $f$  sur  $B(a, r)$  peut s'écrire sous la forme itérée :

$$\int_{B(a, r)} f(x) dx = \int_0^r S_\rho \int_{\partial B(a, \rho)} f(y) d\mu_{a, \rho}(y) d\rho.$$

Le mouvement brownien  $B$  issu de  $a$  est isotrope ie. la loi de  $B$  est invariante par les rotations de centre  $a$ . En effet si  $R_a$  est une rotation centrée en  $a$  alors  $R_a(B) \sim B$ . Par conséquent, la loi du point de sortie  $B_{\tau_{\partial B(a, r)}}$  de  $B$  de la boule  $B(a, r)$  est aussi invariante par les rotations de centre  $a$  :  $R_a(B_{\tau_{\partial B(a, r)}}) \sim B_{\tau_{\partial B(a, r)}}$ .

Comme la loi uniforme  $\mu_{a, r}$  est la seule probabilité sur la sphère  $\partial B(a, r)$  qui possède cette invariance, on en déduit que :

$$P_a(B_{\tau_{\partial B(a, r)}} \in \cdot) = \mu_{a, r}.$$

Le résultat suivant peut être démontré analytiquement. Cependant, une preuve probabiliste simple peut être basée sur la formule d'Itô.

**Proposition :** Soit  $D \subset \mathbb{R}^d$  un ouvert. Si  $u : D \rightarrow \mathbb{R}$  est harmonique sur  $D$ , alors elle vérifie la propriété de la moyenne sur  $D$ .

*Démonstration.* Posons  $G = B(a, r)$ . D'après la proposition précédente, on obtient

$$u(a) = \mathbb{E}_a \left[ u \left( B(t \wedge \tau_{\partial B(a, r)}) \right) \right] = \mathbb{E}_a \left[ u \left( B(\tau_{\partial B(a, r)}) \right) \right] = \int_{\partial B(a, r)} u(x) \mu_{a, r}(dx).$$

en faisant tendre  $t$  vers l'infini, puis en utilisant le théorème de convergence dominée et le fait que  $\mu_{a, r}$  est la loi de sortie du mouvement brownien. □

On peut également montrer la réciproque :

**Proposition :** Si  $u : D \rightarrow \mathbb{R}$  vérifie la propriété de la moyenne sur  $D$ , alors  $u \in C^\infty(D)$  et elle est harmonique sur  $D$ .

*Démonstration.* Montrons que  $u$  est de classe  $C^\infty$ . Pour  $\varepsilon > 0$ , soit  $g_\varepsilon : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}_+$  la fonction  $C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$  définie par :

$$g_\varepsilon(x) = \begin{cases} c(\varepsilon) \exp\left(\frac{1}{\|x\|^2 - \varepsilon^2}\right) & \text{si } \|x\| < \varepsilon, \\ 0 & \text{si } \|x\| \geq \varepsilon, \end{cases}$$

où la constante  $c_\varepsilon$  est choisie de sorte que :

$$\int_{B(0, \varepsilon)} g_\varepsilon(x) dx = c(\varepsilon) \int_0^\varepsilon \left( \int_{\partial B_\rho} \exp\left(\frac{1}{\rho^2 - \varepsilon^2}\right) \mu_{0, \rho}(dy) \right) d\rho = 1.$$

Ainsi, pour  $\varepsilon > 0$  et  $a \in D$  tels que  $\overline{B(a, \varepsilon)} \subset D$ , on pose :

$$u_\varepsilon(a) := \int_{B(0, \varepsilon)} u(a + x) g_\varepsilon(x) dx = \int_{\mathbb{R}^d} u(y) g_\varepsilon(y - a) dy.$$

Il est clair que  $u_\varepsilon \in C^\infty(D)$ .

De plus, pour tout  $a \in D$ , il existe  $\varepsilon > 0$  tel que  $\overline{B(a, \varepsilon)} \subset D$ , et on a alors :

$$\begin{aligned} u_\varepsilon(a) &= \int_{\mathbb{R}^d} u(x) g_\varepsilon(x - a) dx \\ &= \int_{B(0, \varepsilon)} u(a + x) g_\varepsilon(x) dx \\ &= c(\varepsilon) \int_0^\varepsilon S_\rho \left( \int_{\partial B_\rho} u(a + x) \exp\left(\frac{1}{\rho^2 - \varepsilon^2}\right) d\mu_{0, \rho}(x) \right) d\rho \\ &= c(\varepsilon) \int_0^\varepsilon S_\rho \left( \int_{\partial B(a, \rho)} u(x) d\mu_{0, \rho}(x) \right) \exp\left(\frac{1}{\rho^2 - \varepsilon^2}\right) d\rho \\ &= c(\varepsilon) \int_0^\varepsilon S_\rho u(a) \exp\left(\frac{1}{\rho^2 - \varepsilon^2}\right) d\rho \\ &= u(a). \end{aligned}$$

Donc  $u \in C^\infty(D)$ .

Montrons que  $\Delta u = 0$  sur  $D$ .

Soit  $a \in D$ , on a, par un développement de Taylor de  $u$  en  $a$  :

$$u(a+y) = u(a) + \sum_{i=1}^d y_i \frac{\partial u}{\partial x_i}(a) + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^d \sum_{j=1}^d y_i y_j \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j}(a) + o(\|y\|^2)$$

$\forall y \in B(0, \varepsilon)$  où  $\varepsilon > 0$  tel que  $\overline{B(a, \varepsilon)} \subset D$ .

Par symétrie :

$$\int_{\partial B(0, \varepsilon)} y_i d\mu_{0, \varepsilon} = 0 \quad \text{et} \quad \int_{\partial B(0, \varepsilon)} y_i y_j d\mu_{0, \varepsilon}(y) = 0 \quad \forall i \neq j.$$

D'où en intégrant,

$$u(a) = \int_{\partial B(0, \varepsilon)} u(a+y) d\mu_{0, \varepsilon}(y) = u(a) + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^d \frac{\partial^2 u}{\partial x_i^2}(a) \int_{\partial B(0, \varepsilon)} y_i^2 d\mu_{0, \varepsilon}(y) + o(\varepsilon^2).$$

Mais,

$$\begin{aligned} \int_{\partial B(0, \varepsilon)} y_i^2 d\mu_{0, \varepsilon}(y) &= \frac{1}{d} \sum_{i=1}^d \int_{\partial B(0, \varepsilon)} y_i^2 d\mu_{0, \varepsilon}(y) \\ &= \int_{\partial B(0, \varepsilon)} \|y\|^2 d\mu_{0, \varepsilon}(y) \\ &= \frac{\varepsilon^2}{d}. \end{aligned}$$

On obtient :

$$u(a) = u(a) + \frac{\varepsilon^2}{2d} \Delta u(a) + o(\varepsilon^2)$$

Divisant par  $\varepsilon^2$  et laissant  $\varepsilon \rightarrow 0$ , on obtient  $\Delta u(a) = 0$ .

□

**Corollaire :** (Principe du maximum) Soit  $u$  une fonction harmonique sur un ouvert  $D \subset \mathbb{R}^d$ . Alors :

- (1) si  $u$  atteint son maximum en un point intérieur à  $D$ , et si l'ouvert  $D$  est connexe, alors  $u$  est constante sur  $D$ ,
- (2) pour tout compact  $F \subset D$ ,  $u$  atteint son maximum sur le bord  $\partial F$  de  $F$ .

*Démonstration.* (2) Soient  $M := \sup_{x \in D} u(x)$  et  $D_M := \{x \in D \mid u(x) = M\}$ .

supposons que  $D_M$  soit non vide, et montrons que  $D_M = D$ .

Comme  $u$  est continue, l'ensemble  $D_M$  est fermé dans  $D$ .

Soit  $a \in D_M$ , il existe  $r > 0$  tel que  $\overline{B(a, r)} \subset D$ . D'après la propriété de la valeur moyenne, on a :

$$M = u(a) = \frac{1}{V_r} \int_{B(a, r)} u(x) dx.$$

On en déduit que  $u = M$  sur  $B(a, r)$ , donc  $D_M$  est ouvert dans  $D$ . Puisque  $D$  est connexe,  $D_M = D$ .



(1) Soient  $a \in \overset{\circ}{F}$  et  $G$  la composante connexe de  $\overset{\circ}{F}$  contenant  $a$ . Par la propriété de la valeur moyenne :

$$u(a) \leq \max\{u(x) \mid x \in \partial G\},$$

avec égalité si et seulement si  $u$  est constante sur  $G$ , d'après (2). Or,  $\partial G \subset \partial \overset{\circ}{F} \subset \partial F$ , donc :

$$u(a) \leq \max\{u(x) \mid x \in \partial F\},$$

□

## 2.2 Problème de Dirichlet

Le *problème de Dirichlet* consiste à résoudre l'équation de Laplace sur un domaine  $D \subset \mathbb{R}^d$  avec des conditions au bord.

Étant donné un ouvert  $D \subset \mathbb{R}^d$ , et une fonction continue  $f : \partial D \rightarrow \mathbb{R}$ , le problème de Dirichlet  $(D, f)$  consiste à trouver une fonction  $u : D \rightarrow \mathbb{R}$ , continue sur  $\overline{D}$  et de classe  $\mathcal{C}^2$  sur  $D$ , telle que :

$$\begin{cases} \Delta u = 0 & \text{sur } D, \\ u = f & \text{sur } \partial D. \end{cases}$$

Le problème de Dirichlet peut être résolu par des méthodes analytiques comme la séparation des variables, les transformations de Fourier ou les fonctions de Green. Cependant, grâce à une approche probabiliste, exploitant les propriétés du mouvement brownien, on peut directement écrire une solution à  $(D, f)$  :

$$u(x) := \mathbb{E}_x[f(B(\tau_D))] \quad \text{pour } x \in \overline{D}.$$

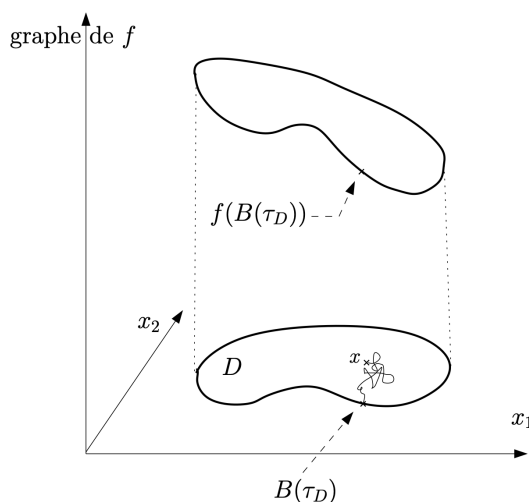


FIGURE 2 – Problème de Dirichlet en dimension  $d = 2$ .

Supposons, pour simplifier, que  $D$  est borné.

Montrons que toute solution du problème de Dirichlet  $(D, f)$  est de la forme ci-dessus. Soit  $u$  une solution. Pour  $\varepsilon > 0$ , soit

$$D_\varepsilon := \{z \in D ; \text{dist}(z, D^c) > \varepsilon\}$$

le  $\varepsilon$ -intérieur de  $D$ . En prenant l'espérance, on voit que pour tout  $x \in D$ , et  $\varepsilon > 0$  assez petit :

$$u(x) = \mathbb{E}_x \left[ u(B(t \wedge \tau_{D_\varepsilon})) \right].$$

En faisant tendre  $t \rightarrow \infty$ , en utilisant que  $\tau_{D_\varepsilon} < \infty$ , et le théorème de convergence dominée, on obtient :

$$u(x) = \mathbb{E}_x [u(B(\tau_{D_\varepsilon}))] = \mathbb{E}_x [u(B(\tau_D))] = \mathbb{E}_x [f(B(\tau_D))].$$

car  $\tau_{D_\varepsilon} \uparrow \tau_D$  et  $B(\tau_{D_\varepsilon}) \rightarrow B(\tau_D)$  presque sûrement, quand  $\varepsilon \rightarrow 0$ ,  $u = f$  sur  $\partial D$ .

Ainsi, la solution du problème de Dirichlet  $(D, f)$ , si elle existe, est unique, et elle est donnée par :

$$u(x) = \mathbb{E}_x [f(B(\tau_D))].$$

Montrer l'existence de la solution, pour des domaines  $D$  « presque » généraux.

Notons :

$$\sigma_D := \inf \{t > 0 ; B(t) \notin D\}$$

le temps de sortie du mouvement brownien de  $D$ .

**Définition :** Un domaine  $D \subset \mathbb{R}^d$  est dit *régulier* s'il est ouvert, connexe, borné et si

$$\mathbb{P}_a(\sigma_D = 0) = 1 \quad \forall a \in \partial D,$$

i.e. le mouvement brownien partant du bord de  $D$  sort immédiatement de  $D$   $\mathbb{P}_x$ -presque sûrement.

**Remarque :** Un point  $a \in \partial D$  est dit *irrégulier* si  $\mathbb{P}_a(\sigma_D = 0) < 1$ . Mais  $\{\sigma_D = 0\} \in \mathcal{F}_{0+}^B$ , donc, par la loi du tout ou rien de Blumenthal,

$$\mathbb{P}_a(\sigma_D = 0) = 0 \quad \text{pour tout point irrégulier } a.$$

On peut montrer que si  $D$  est régulier, alors  $u(x) = f(x)$  pour  $x \in \partial D$ , et pour  $a \in \partial D$ ,  $\lim_{x \rightarrow a, x \in D} u(x) = f(a)$  (**réf**).

Pour montrer que la fonction

$$u(x) = \mathbb{E}_x [f(B(\tau_D))]$$

est solution du problème de Dirichlet  $(D, f)$ , il suffit de montrer que  $u$  est harmonique sur  $D$ , c'est-à-dire, que  $u$  satisfait la propriété de la valeur moyenne sur  $D$ .

Pour  $B(a, r) \subset D$ , on a  $\mathcal{F}_{\tau_{B(a,r)}} \subset \mathcal{F}_{\tau_D}$  car  $\tau_{B(a,r)} \leq \tau_D$  et par conditionnement au temps de sortie de cette boule :

$$\begin{aligned} u(a) &= \mathbb{E}_a [f(B(\tau_D))] \\ &= \mathbb{E}_a \left[ \mathbb{E}_a [f(B(\tau_D)) \mid \mathcal{F}_{\tau_{B(a,r)}}] \right] \\ &= \mathbb{E}_a [u(B(\tau_{B(a,r)}))] \\ &= \int_{\partial B(a,r)} u(y) \mu_{a,r}(dy). \end{aligned}$$

En effet, par indépendance des accroissements, le processus  $(B(t + \tau_{B(a,r)}) - B(\tau_{B(a,r)}))_{t \geq 0}$  est un mouvement brownien issu de 0, indépendant de  $\mathcal{F}_{\tau_{B(a,r)}}$  donc  $\mathbb{E}_a [f(B(\tau_D)) \mid \mathcal{F}_{\tau_{B(a,r)}}] = u(B(\tau_{B(a,r)}))$ .

Donc  $u$  est harmonique sur  $D$ , i.e  $u$  vérifie l'équation de Laplace sur  $D$ .

Il en résulte le théorème suivant :

**Théorème :** Si  $D$  est un ouvert borné régulier, alors la fonction

$$u(x) := \mathbb{E}_x[f(B(\tau_D))]$$

est l'unique solution du problème de Dirichlet  $(D, f)$ .

## 2.3 Équation de la chaleur

On s'intéresse désormais à une équation de Laplace avec une évolution dans le temps. En dimension  $d$  quelconque, on appelle *équation de la chaleur* le problème de Cauchy suivant :

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{1}{2} \Delta u, \\ u(0, \cdot) = f. \end{cases}$$

On considère la loi de  $B(t)$  sachant  $\mathcal{F}_s$  pour  $t \geq s$  : par indépendance et stationnarité des accroissements browniens, c'est la loi gaussienne  $\mathcal{N}_d(B(s), (t-s)I_d)$  de densité au point  $y$ , en notant  $B_s = x$ , donnée par :

$$p(t-s; x, y) = g_{t-s}(y-x),$$

où  $g_t(x) = \frac{1}{(2\pi t)^{d/2}} \exp\left(-\frac{\|x\|^2}{2t}\right)$ , la densité de  $\mathcal{N}(0, tI_d)$ .

On vérifie que  $p = p(t; x, y)$  satisfait :

$$p^{-1} \frac{\partial}{\partial t} p = -\frac{d}{2t} + \frac{\|y-x\|^2}{2t^2},$$

et pour  $1 \leq i \leq d$ ,

$$p^{-1} \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} p = -\frac{1}{t} + \frac{(y_i - x_i)^2}{t^2}.$$

En sommant sur  $1 \leq i \leq d$ , on obtient

$$p^{-1} \Delta_x p = \sum_{i=1}^d p^{-1} \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} p = \sum_{i=1}^d \left( -\frac{1}{t} + \frac{(y_i - x_i)^2}{t^2} \right) = -\frac{d}{t} + \frac{\|y-x\|^2}{t^2}.$$

On en déduit que  $p = p(t; x, y)$  est solution de l'équation *progressive* (dite *forward* :

$$\frac{\partial}{\partial t} p = \frac{1}{2} \Delta_y p, \quad \lim_{t \searrow 0} p \, dy = \delta_x,$$

et par symétrie,  $p$  est également solution de l'équation *rétrograde* (dite *backward*) :

$$\frac{\partial}{\partial t} p = \frac{1}{2} \Delta_x p, \quad \lim_{t \searrow 0} p \, dx = \delta_y.$$

En raison de ces relations,  $p$  est la solution fondamentale de l'équation de la chaleur. On appelle  $p$  le *noyau de la chaleur*.

**Proposition** Supposons que la condition initiale  $f$  vérifie  $\int_{\mathbb{R}^d} |f(x)| e^{-c|x|^2} dx < +\infty$  pour une constante  $c > 0$ . Alors,

$$u(t, x) := \mathbb{E}_x[f(B_t)]$$

est solution de l'équation de la chaleur sur  $[0, \frac{1}{2c}[ \times \mathbb{R}^d$ .

*Démonstration.* Par définition, on a,

$$u(t, x) = \int_{\mathbb{R}^d} f(y) p(t; x, y) dy.$$

Par l'hypothèse d'intégrabilité de  $f$ , on peut dériver sous le signe intégrale pour  $t \in [0, \frac{1}{2c}[$  :

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} u(t, x) &= \int_{\mathbb{R}^d} f(y) \frac{\partial}{\partial t} p(t; x, y) dy, \\ \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} u(t, x) &= \int_{\mathbb{R}^d} f(y) \frac{\partial^2}{\partial x_i^2} p(t; x, y) dy, \\ \Delta u(t, x) &= \int_{\mathbb{R}^d} f(y) \Delta_x p(t; x, y) dy. \end{aligned}$$

On obtient,

$$\frac{\partial}{\partial t} u(t, x) = \int_{\mathbb{R}^d} f(y) \frac{\partial}{\partial t} p(t; x, y) dy = \int_{\mathbb{R}^d} f(y) \frac{1}{2} \Delta_x p(t; x, y) dy = \frac{1}{2} \Delta u(t, x),$$

d'après l'équation rétrograde,  $u$  est solution de l'équation de la chaleur sur cet intervalle de temps. □

## 2.4 Équation de Feynman-Kac

On considère l'équation aux dérivées partielles parabolique linéaire suivante :

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} u = \frac{1}{2} \Delta u - k(x)u, & (t, x) \in \mathbb{R}_+^* \times \mathbb{R}^d, \\ u(0, \cdot) = f. \end{cases}$$

Notons que cette équation généralise l'équation de la chaleur, qui correspond au cas  $k \equiv 0$ .

**Théorème :** (Feynman-Kac) Soient  $k : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  borélienne bornée, et  $f : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$  à croissance sous-exponentielle. Alors, toute solution  $u(t, x)$  de classe  $C^{1,2}$ , dont le gradient est également à croissance sous-exponentielle uniformément en temps, est donnée par la formule :

$$u(t, x) = \mathbb{E}_x \left[ f(B(t)) \exp \left( - \int_0^t k(B(s)) ds \right) \right].$$

En particulier, une telle solution est unique.

*Démonstration.* Soit  $t \geq 0$ . On applique la formule d'Itô à la fonction

$$s \mapsto u(t-s, B(s)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right)$$

au temps  $s \in ]0, t[$ . Comme  $s \mapsto \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right)$  est à variation finie, il vient :

$$\begin{aligned} d \left[ u(t-s, B(s)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \right] = \\ d[u(t-s, B(s))] \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) + u(t-s, B(s)) d \left[ \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \right] + 0. \end{aligned}$$

On applique de nouveau la formule d'Itô multidimensionnelle à  $s \mapsto u(t-s, B(s))$ . On obtient :

$$d[u(t-s, B(s))] = -\frac{\partial}{\partial t} u(t-s, B(s)) ds + \nabla u(t-s, B(s)) dB(s) + \frac{1}{2} \Delta u(t-s, B(s)) ds,$$

et,

$$d \left[ \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \right] = -k(B(s)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) ds.$$

Donc,

$$\begin{aligned} d \left[ u(t-s, B(s)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \right] = \\ \left[ -\frac{\partial}{\partial t} u(t-s, B(s)) ds - k(B(s)) u(t-s, B(s)) ds + \frac{1}{2} \Delta u(t-s, B(s)) ds \right] \times \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) ds \\ + \nabla u(t-s, B(s)) dB(s) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right). \end{aligned}$$

Mais  $\frac{\partial}{\partial t} u = \frac{1}{2} \Delta u - ku$ . Donc,

$$d \left[ u(t-s, B(s)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \right] = \nabla u(t-s, B(s)) dB(s) \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right).$$

En intégrant entre  $s = 0$  et  $s = t$ , on obtient :

$$\exp \left( - \int_0^t k(B(r)) dr \right) f(B(t)) - u(t, B(0)) = \int_0^t \exp \left( - \int_0^s k(B(r)) dr \right) \nabla u(t-s, B(s)) dB(s).$$

L'intégrale stochastique est une martingale  $L^2$ , d'après les hypothèses de croissance sous-exponentielle de  $f$  et de bornitude de  $k$ , d'espérance nulle. Ainsi, en prenant l'espérance sous  $\mathbb{P}_x$ ,

$$u(t, x) = \mathbb{E}_x \left[ f(B(t)) \exp \left( - \int_0^t k(B(s)) ds \right) \right].$$

□

### Cas de l'EDP sur un domaine

Soient  $D$  un domaine borné régulier de  $\mathbb{R}^d$ , et  $k$  une fonction mesurable bornée sur  $D$ . On considère l'équation aux dérivées partielles suivante :

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial t} u = \frac{1}{2} \Delta u - ku, & (t, x) \in \mathbb{R}_+^* \times D, \\ u(0, \cdot) = f & \text{sur } \overline{D}, \\ u(\cdot, x) \equiv 0 & \text{pour } x \in \partial D. \end{cases}$$

Soit  $u$  une solution de cette EDP, continue sur  $\mathbb{R}_+ \times \overline{D}$ , de classe  $\mathcal{C}^{1,2}$ , bornée, et à dérivées bornées. Alors,

$$u(t, x) = \mathbb{E}_x \left[ f(B(t)) \mathbf{1}_{\{t \leq \tau_D\}} \exp \left( - \int_0^t k(B(s)) ds \right) \right],$$

où  $\tau_D$  désigne le temps de sortie de  $D$  pour le mouvement brownien  $B$ .

Comme précédemment, on applique la formule d'Itô à la fonction :

$$s \mapsto u(t - s, B(s \wedge \tau_D)) \exp \left( - \int_0^s k(B(r \wedge \tau_D)) dr \right).$$

Notons que, pour  $x \in \partial D$ , on a  $\tau_D = 0$  sous  $\mathbb{P}_x$ , et on récupère la condition au bord  $u(\cdot, x) \equiv 0$  pour  $x \in \partial D$ .

## 3 Bibliographie

- Comets, F. ; Meyer, T. *Calcul stochastique et modèles de diffusion*. Dunod.
- Ito, Kiyoshi ; McKean, Henry P. Jr. *Diffusion Processes and Their Sample Paths*. Die Grundlehren der Mathematischen Wissenschaften, vol. 125. Academic Press, New York ; Springer-Verlag, Berlin-New York, 2e édition, 1974.
- Sznitman, Alain-Sol. *Brownian Motion, Obstacles and Random Media*. Springer Monographs in Mathematics. Springer-Verlag, Berlin, 1998.
- Karatzas, Ioannis ; Shreve, Steven E. *Brownian Motion and Stochastic Calculus*. Graduate Texts in Mathematics, vol. 113. Springer-Verlag, New York, 1988.
- Breton, Jean-Christophe. *Calcul stochastique – M2 Mathématiques*. Université de Rennes, Novembre–Décembre 2021. [https://perso.univ-rennes1.fr/jean-christophe.breton/cours/M2/Calcul\\_Stochastique\\_M2.pdf](https://perso.univ-rennes1.fr/jean-christophe.breton/cours/M2/Calcul_Stochastique_M2.pdf)