Wireless Air Quality System

Ayşe Serra Şimşek aserrasimsek@gmail.com



AMAÇ:

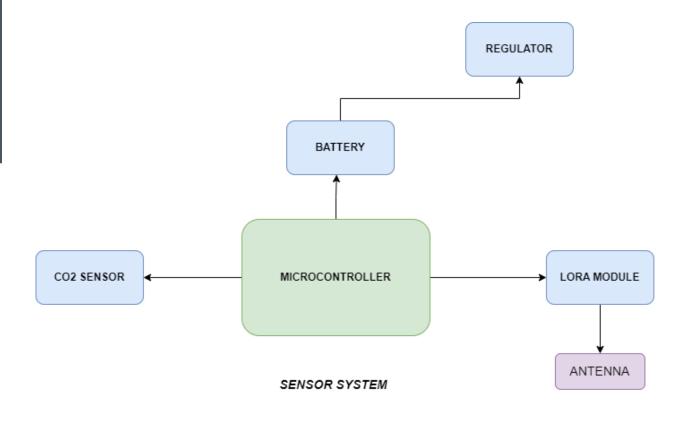
- Ofis vb. kapalı ortamlarda solunan hava bol miktarda karbondioksit içerir.
- %0,15 CO2'de yorgun hissedilmeye başlanır. %0,3 CO2'de aldınan her 18 nefes yeniden kullanılan havadır.
- Baş ağrısı, kafa karışıklığı, yorgunluk ve nefes darlığı çok yüksek CO2 seviyesinin uyarı semptomlarıdır.
- Yani havadaki CO2 partiküllerinin oranı ne kadar yüksekse, birkaç kez solunmuş olma olasılığı da o kadar yüksektir.
- Bu solunan havada çeşitli virüsler taşınır. (Yakın dönemde yaşadığımız Covid salgını)
- Bununla birlikte ortamdaki CO2 artımı beklenen şekilde vücudun ihtiyacı olan oksijeni sağlayamaması anlamına gelir. Ofis vb. çalışma yerlerinde uzun süreli düşük oksijene maruz kalma, çalışanların veriminin düşüklüğünü de beraberinde getirecektir.

ÇÖZÜM:

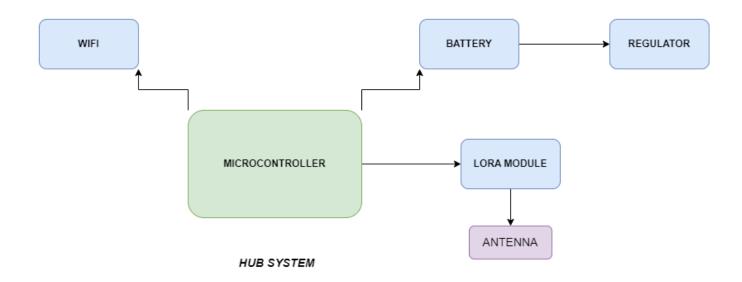
Öncelikle bir ofis odasını ele alırsak, bir veya birden fazla CO2 sensörünü odanın çeşitli yerlerine yerleştirerek havadaki karbondioksit oranlarını belirli periyotta ölçeriz. Ölçüm sonucu elde edilen veriler bir toplayıcı noktasında toplanır, CO2 miktarı kritik değerin üzerindeyse kullanıcıya bildirim gider. Aynı veri, havalandırma sisteminin (fan) aktif olması için de kullanılır.

Sistemi bina genelinde kurgularsak, sensörlü sistemin sayısını arttırmak yeterli olacaktır.

Sensör Sistemi:



HUB Sistemi:



Gerekli Komponentler:



- Nuvoton NuMaker
- LoRa modülü
- Sensirion CO2 sensörü

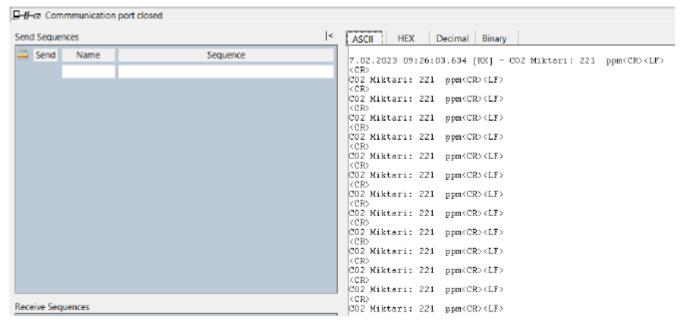
Sensörde 12C Üzerinden Veri Alınması

_ _ _ _

```
#include <stdio.h>
#include "NuMicro.h"
uint8 t gelen_veri[256];
uint8 tindis;
uint16 t mesaj;
void SYS Init(void)
/* Unlock protected registers */
SYS UnlockReg();
/* If the macros do not exist in your project, please refer to the related
clk.h in Header folder of the tool package */
/* Enable clock source */
CLK EnableXta1RC(CLK PWRCTL HIRCEN Msk);
/* Waiting for clock source ready */
CLK WaitClockReady(CLK STATUS HIRCSTB Msk);
/* Set HCLK clock */
CLK SetHCLK(CLK CLKSEL0 HCLKSEL HIRC,
CLK CLKDIV0 HCLK(1));
/* Set PCLK-related clock */
CLK->PCLKDIV = (CLK_PCLKDIV_APB0DIV_DIV1 |
CLK PCLKDIV APBIDIV DIV1);
/* Enable IP clock */
CLK EnableModuleClock(I2C0 MODULE);
CLK EnableModuleClock(TMR0 MODULE);
CLK EnableModuleClock(UART0 MODULE);
CLK EnableSysTick(CLK CLKSEL0 STCLKSEL HIRC DIV2, 0);
/* Set IP clock */
CLK SetModuleClock(TMR0 MODULE,
CLK_CLKSEL1_TMR0SEL_HIRC, MODULE_NoMsk);
CLK SetModuleClock(UART0 MODULE,
CLK CLKSEL1 UARTOSEL PCLKO, CLK CLKDIVO UARTO(1));
```

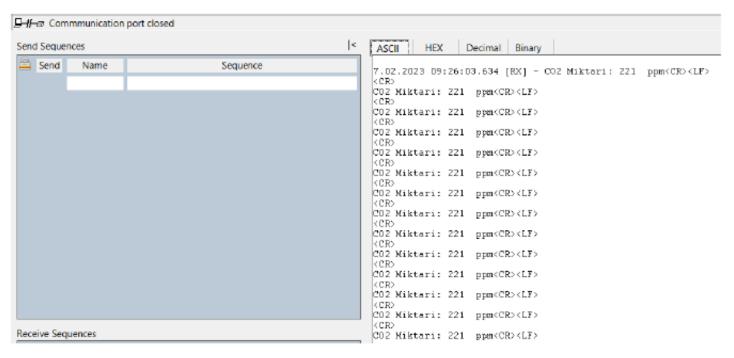
```
/* Update System Core Clock */
/* User can use SystemCoreClockUpdate() to calculate
SystemCoreClock. */
SystemCoreClockUpdate();
SYS->GPA MFPH = 0x0000000000;
SYS->GPB MFPH = SYS GPB MFPH PB13MFP UARTO TXD |
SYS GPB MFPH PB12MFP UARTO RXD;
SYS->GPB MFPL = SYS GPB MFPL PB5MFP I2C0 SCL |
SYS GPB MFPL PB4MFP I2C0 SDA;
SYS->GPC MFPL = 0x000000000;
SYS->GPF MFPH = 0x0000000000;
SYS->GPF_MFPL = SYS_GPF_MFPL_PF1MFP_ICE_CLK |
SYS GPF MFPL PF0MFP ICE DAT;
/* Lock protected registers */
 SYS LockReg();
int main()
SYS Init();
UART Open(UART0, 115200);
I2C Open(I2C0, 100000);
for(indis=0; indis<128; indis++){
I2C ReadMultiBytesOneReg(I2C0, 0x61, 0xC3, gelen veri, 1);
CLK SysTickDelay(1000000);
mesaj=gelen veri[0];
printf("CO2 Miktari: %d ppm\n\r", mesaj);
NVIC EnableIRQ(I2C0 IRQn);
while(1); }
```

Sensörde I2C Üzerinden Veri Alınması



Sensör Verisi

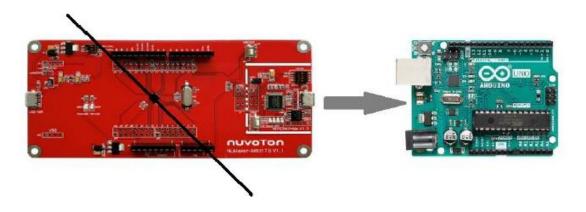
Sensörde I2C Üzerinden Veri Alınması



Sensör Verisi

Projenin Revize Edilmesi:

Nuvoton işlemciyi kullanarak SCD30 sensörü ile sağlıklı veri alınamamıştır. Staj süresinin kısa oluşundan dolayı Nuvoton yerine Arduino'ya geçilmiştir. Revize:





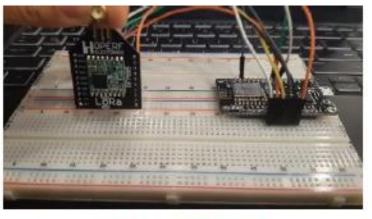


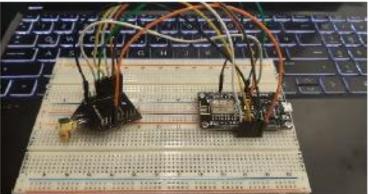


Komponentler

Lora ve ESP8266 Denemeleri:

```
17:43:06.677 -> ***CO2 Olcum Verisi***
17:43:06.677 ->
17:43:06.722 -> Veri aliniyor..
17:43:06.722 ->
17:43:06.722 -> Olcum araligi: 2 saniye
17:43:06.722 ->
17:43:08.857 ->
17:43:08.857 -> Sicaklik: 25.10 degrees C
17:43:08.857 ->
17:43:08.857 -> Bagil Nem: 35.53 %
17:43:08.857 ->
17:43:08.857 -> CO2 Yogunlugu: 42.348 ppm
17:43:08.857 ->
17:43:10.943 ->
17:43:10.943 -> Sicaklik: 25.13 degrees C
17:43:10.943 ->
17:43:10.943 -> Bagil Nem: 35.45 %
17:43:10.943 ->
17:43:10.943 -> CO2 Yogunlugu: 1724.395 ppm
17:43:10.943 ->
17:43:12.944 ->
17:43:12.944 -> sicaklik: 25.14 degrees C
17:43:12.944 ->
17:43:12.944 -> Bagil Nem: 35.39 5
17:43:12.944 ->
17:43:12.944 -> CO2 Yogunlugu: 1750.275 ppm
```

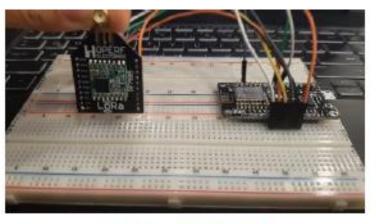


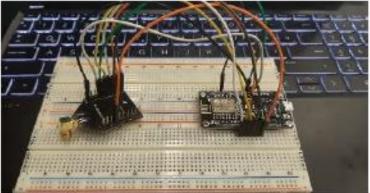


Haberleşme Değişikliği:

LoRa modüllerinde oluşan donanımsal aksaklık sonucu Bluetooth haberleşmesine geçilmiştir. Sensörden alınan veriler Arduino ile uyumlu olan **HM-10 Bluetooth** modülü ile telefona gönderilmiştir.

```
17:43:06.677 -> ***CO2 Olcum Verisi***
17:43:06.677 ->
17:43:06.722 -> Veri aliniyor..
17:43:06.722 -> Olcum araligi: 2 saniye
17:43:06.722 ->
17:43:08.857 ->
17:43:08.857 -> Sicaklik: 25.10 degrees C
17:43:08.857 -> Bagil Nam: 35.53 %
17:43:08.857 -> CO2 Yogunlugu: 42.348 ppm
17:43:10.943 ->
17:43:10.943 -> sicaklik: 25.13 degrees ⊂
17:43:10.943 -> Bagil Nem: 35.45 %
17:43:10.943 -> CO2 Yogunlugu: 1724.395 ppm
17:43:10.943 ->
17:43:12.944 ->
17:43:12.944 -> Sicaklik: 25.14 degrees C
17:43:12.944 -> Bagil Nem: 35.39 %
17:43:12.944 -> CO2 Yogunlugu: 1750.275 ppm
```

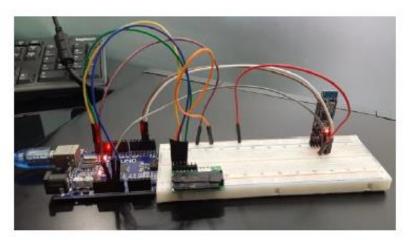


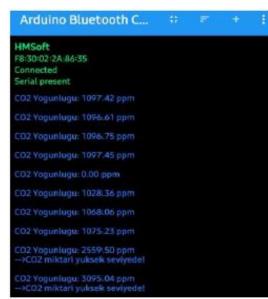


Haberleşme Değişikliği:

```
#include <SoftwareSerial.h>
#include < Adafruit SCD30.h>
                                                                          Serial.print("\nCO2 Yogunlugu: ");
                                                                          Serial.print(sensor.CO2);
Adafruit SCD30 sensor;
                                                                          Serial.println(" ppm");
SoftwareSerial Blu(2, 3); // HM-10 Bağlantı pinleri rx=2, tx=3
                                                                          Serial.println("");
                                                                          Blu.print("\nCO2 Yogunlugu: ");
void setup() {
                                                                          Blu.print(sensor.CO2);
                                                                          Blu.println(" ppm");
 Serial.begin(9600);
 Blu.begin(9600);
                                                                          if(2000 > sensor.CO2 && sensor.CO2 > 1300 ){
 while (!Serial) delay(10);
 Serial.println("***CO2 Olcum Verisi***\n");
                                                                           Serial.println("Hava kalitesi dusuk seviyede!");
                                                                           Blu.println("--->Hava kalitesi dusuk seviyede! "); }
 if (!sensor.begin()) {
  Serial println("Failed to find SCD30 chip");
                                                                          else if(5000 > sensor.CO2 && sensor.CO2 > 2000){
   while (1) { delay(10);}
                                                                           Serial.println("CO2 miktari yuksek seviyede!");
                                                                           Blu.println("-->CO2 miktari yuksek seviyede!"); }
      Serial.println("Veri aliniyor..\n");
                                                                          else if(sensor.CO2 > 5000){
      Serial.print("Olcum araligi: ");
      Serial.print(sensor.getMeasurementInterval()); // 2 saniye
                                                                           Serial.println("CO2 miktari tehlikeli seviyede!");
      Serial.println(" saniye\n"); }
                                                                           Blu.println("-->CO2 miktari tehlikeli seviyede!"); }
void loop() {
                                                                           delay(100);
if (sensor.dataReady()){
   if (!sensor.read()){
      Serial.println("Hata");
      return; }
```

Sonuç:





Devre ve Sensör Verisi

