# حل مسئله چند هدفه (قسمت سوم)

ستاره روشن حسین مختاریان محمدرضا رضائی

چکیده — در این گزارش به بررسی عملکرد چهار الگوریتم تکاملی آخر که در سایت pymoo موجود است، بر روی مسئله یافتن ترتیب کودها با ماکزیمم دسترس پذیری همچنین ماکزیمم بهروری پرداخته خواهد شد. با توجه به اینکه الگوریتم UNSGA-III در پارت اول این پژوهش آورده شده است ما نتایج را برای سه الگوریتم C-TAEA و ارائه می دهیم.

#### ۱. پیش پردازشها

در ابتدا دیتاستی را که در task چهارم بدست آورده بودیم فراخوانی میکنیم. سپس در آرایه قرار داده و روی اسامی کودها و کشورها factorize انجام میدهیم.

#### شكل أ. فراخواني ديتاست.

در گام بعد هر کرومزوم بصورت زیر خواهد بود که شامل ۲۳ ژن میباشد. کود در آلل (allel) شماره ۰، کودی با بیشترین اهمیت از نظر دسترس پذیری و بهروری خواهد بود. اگر کشوری شامل کودی نباشد در محاسبه fitness کود محاسبه نخواهد شد. کرومزوم زیر کرومزومی فرضی است که در آن کود شماره یک دارای بیشترین اهمیت و کود شماره ۲۳ دارای کمترین اهمیت است.

کود شماره			کود شماره	کود شماره
یک			بیست و دو	بیست و سه

### ۲. تعریف مسئله

در این بخش ما به تعریف مسئله خواهیم پرداخت. در pymoo نیاز است که تعداد متغیرها، اهداف و حد بالا و پایین متغیرها تعریف شود. در این

قسمت با استفاده از تابع super این کار انجام شده که برای تمام الگوریتمهای ثابت است در این مسئله خاص. مسئله ما دارای 77 متغیر (خط 3)، دو هدف (خط 0)، بدون قید (خط 7)، و کران پایین 0 و کران بالای 77 برای هر متغیر (خط 17)، است. سپس قسمت evaluate خواهد بود که شامل مینیمم کردن دو هدف 17 و 17 است (مسئله اصلی ماکزیمم کردن این دو که با ضرب یک منفی با مینیمم کردن در واقع ماکزیمم را بدست می آوریم.). برای هر کشور چک می شود و اهمیت هر کود با توجه به مکانی که قرار دارد با مقادیر قبل جمع می شود. باید خاطر نشان کرد که در این کتابخانه اول تمامی جمعیت به این تابع داده می شود پس نیاز است آرایه ای به اندازه تعداد جمعیت برای 17 و 17 در نظر گرفته بشود (خط 17). در آخر 17 (دسترس پذیری) و 17 (بهروری) در آرایه خط 17 کنار هم به ازای هر عضو جمعیت قرار می گیرند.

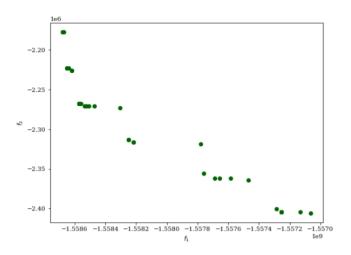
شكل ب. تعريف مسئله

## ٣. الگوريتمها

در این بخش ابتدا فاز پیاده سازی الگوریتم RNSGA-III معرفی شده (شکل ت). و سپس نتیجه pareto front ارائه خواهد شد (شکل ث). فراخوانی و import را با الگوریتم RNSGA-III آغاز میکنیم نیاز است از Myproblem در بخش قبل یک شی ساخته شود (به نام problem). سپس با استفاده از جدول زیر، مقادیر را در بخش های مختلف الگوریتم به طور متناظر جایگذاری می کنیم. در خط ۱۲ مقادیری به الگوریتم داده شده است که خلاصه وضعیت مقدار پارامترها در جدول زیر معرفی شده است تا از آن در الگوریتم های بعدی بهره بریم.

جدول أ. پارامترهای مورد استفاده

Representation	Permutation		
crossover	Order		
mutation	Inverse		

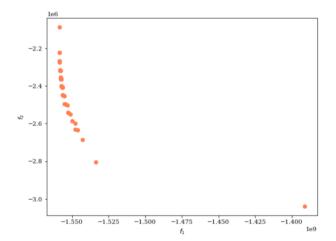


شکل ح. نمودار pareto front برای MOEAD شکل ح. نمودار f1 برای f2 و محور افقی f1)

در آخر به الگوریتم CTAEA می پردازیم. پارامترها شبیه به جدول أ، استفاده شدهاند. و reference direction هم در خط ۲ تعریف شده است.

شكل خ. الگوريتم CTAEA

و pareto front در شکل زیر آمده است.

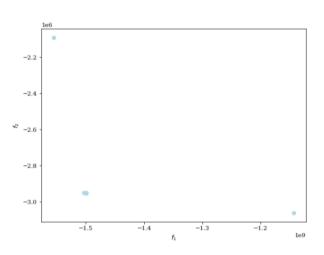


CTAEA برای pareto front شکل د. نمودار (محور عمودی f2 و محور افقی 17)

Population size	100		
Initial population	Random		
Termination	500 generation		

شكل ت. فراخواني الگوريتم RNSGA-III

نتایج در خط ۱۲ ذخیره می شود. خط آخر کد نیز نتیجه pareto front را به ما نشان می دهد.(شکل ث). اینجا ref points را به پیشنهاد مقاله می توان به صورت [., ., ., .] در نظر گرفت



RNSGA-III الگوريتم pareto front شكل ث. نتيجه f2 ومحور افقى ( f1 ومحور افقى )

الگوریتم بعدی MOEAD است. اینجا باید به اندازه اهداف MOEAD است. منابع بازمترها مشابه جدول أ، است.

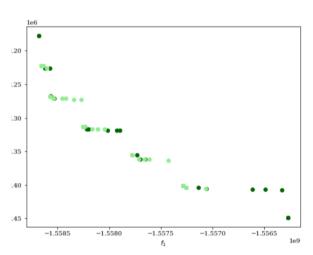
```
from pymoo.algorithms.moead import NOEAD
algorithm - NOEAD(pet_seference_discrtions("das-dennis", 2, n_partitions=99),
decomposition="phi",
decomposition="phi",
prob_neighbor_pasting=0.7,pop_sise = 100,seed-1,sampling=get_sampling("perm_random"),
crossover=get_crossover("perm_cx"), nustation=get_mutation("perm_inv"),eliminate_duplicates=True)
res_NOEAD = minimire(problem, algorithm, termination=('n_gen', 200), verbose = False, save_history=True)
plit = doctror()
plit_doctror()
plit
```

شكل ج. فراخواني الكوريتم MOEAD

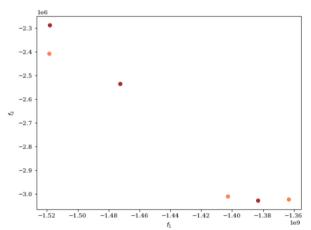
در شكل زير pareto front اين الگوريتم ديده مي شود.

## 3. بررسی تأثیر Reference Points

در این پژوهش ما دو نوع Refrence point را مورد آزمایش و بررسی قرار دادیم. یکی به صورت دست نویس و یکی هم به صورت انرژی (نقاط سبز روشن متعلق به روش انرژی هستند و نقاط سبز تیره متعلق به روش دست نویس هستند.) که با توجه به شکل های زیر می بینیم این دو روش تفاوت چندانی با هم نداشته اند. در الگوریتم Reference point ما Reference point ار یک مرتبه ۱۰۰ و یک بار هم به صورت ۳ و ۳ در نظر گرفتیم که نقاط نارنجی و ۱۰۰ و یک بار هم به صورت ۳ و ۳ در نظر گرفتیم که نقاط نارنجی اید ویس عملکرد بهتری نسبت به انرژی داشتند. در الگوریتم تفاوتی نداشته اند. در این الگوریتم تعداد R.P را ۱۰ در نظر گرفته ایم که متناسب با انتخاب از جمعیت است. (که به علت زمان اجرای بالا الگوریتم ۱۱ و برای سایر الگوریتم ها در محدود انتخابی ۹۰ تا ۱۰۰ در نظر گرفته و برای سایر الگوریتم ها در محدود انتخابی ۹۰ تا ۱۰۰ در نظر گرفته و برای سایر الگوریتم ها در محدود انتخابی ۹۰ تا ۱۰۰ در نظر گرفتیم کوفتیم) که در مجموع روش انرژی عملکرد بهتری را به ما نشان داد.



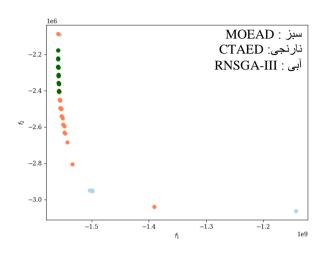
شکل ر. مقایسه pareto front در دو روش انرژی و دست نویس به ازای ۱۰۰ و ۱۰۰ ( سبز روشن روش انرژی و سبز تیره روش دست نویس)



شکل ز. مقایسه pareto front در دو روش انرژی و دست نویس به ازای ۳ و ۲ ( نارنجی روش دست نویس و قرمز روش انرژی)

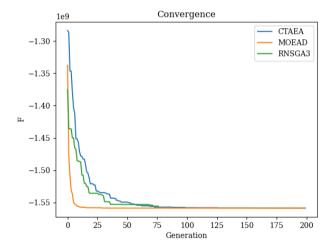
### ٥. نتيجه گيري

در این قسمت با مقایسه pareto front الگوریتمها متوجه می توان شد که تمامی الگوریتمها تقریبا pareto front شبیه به هم داشتند. (شکل د)



شكل س. مقايسه pareto front الگوريتمها. (محور عمودى f2 و محور افقى f1 )

از لحاظ همگرایی الگوریتمها بصورت شکل زیر میباشند. که همگرایی MOEAD از همه بهتر است.



شكل ش. مقايسه همگرايي الگوريتمها. محور افقى نمايانگر تعداد نسلها و نمودار عمودي نمايانگر هدف است.