زمان: ۱۰۰ دقیقه

شماره دانشجویی:

نام و نام خانوادگی:

۱. به سوالات زیر پاسخ دهید.

الف) دستور (cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2RGB) چه تغییری در ماتریس img ایجاد می کند؟

ب) برای ساخت یک دوربین از تعداد سنسورهای مختلفی میتوان استفاده کرد (در کنار اجزاء مکانیکی). انواع روشهای ممکن را ذکر کرده و مقایسه کنید.

- پ) مزایا و معایب استفاده از لنز بجای دریچه در طراحی دوربین را ذکر کنید.
- ت) استفاده از فیلتر در حوزه فرکانس برای حذف کدام نویزها مناسب است؟ (با ذکر دلیل)
 - ث) الكوريتم تشخيص خط Houth و LSD را مقايسه كنيد.
 - ج) گامهای آشکارساز Harris را ذکر کنید.

۲. عملیات تطبیق هیستوگرام برای تصویر ۱ به تصویر ۲ را انجام دهید.

	تصویر ۱												
٠	٠	٠	٠	٠	٠	٠	٠						
١	١	١	١	١	١	١	١						
١	١	١	١	١	١	١	١						
٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	۲						
٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	٢						
٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	٢						
١	١	١	١	١	١	١	١						
١	١	١	١	١	١	١	١						

	تصویر ۲													
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	٢	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							
٧	٧	۵	۵	۲	۵	٧	۵							

نتيجه												

. گرنل مربوط به محاسبه مشتق $\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} f(x,y)$ از تصویر را بدست آورید.

۴. در صورتیکه N نقطه کلیدی از تصویر ۱ و تصویر ۲ بر یکدیگر منطبق شده باشند (البته برخی از آنها به اشتباه منطبق شدهاند)، چگونه می توان تبدیل affine میان دو تصویر را بدست آورد. روند کار و روابط ریاضی را به طور دقیق بنویسید.

۵. نتیجه کانولوشن زیر را بنویسید (فرض کنید برای حاشیههای تصویر از cv2.BORDER_REFLECT استفاده می شود).

۲	۲	۲	۲	۲	۲	۲	۲	١	١									
٢	٢	۲	۲	۲	۲	٢	۲	١	١									
۲	٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	١	١									
۲	٢	۲	۲	٠	۴	۲	۲	١	١			١						
۲	٢	۲	۲	۴	۲	۲	۲	١	١	* 1 1 1	*	٠	=					
۲	٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	١	١		_	-1						
۲	٢	۲	۲	۲	۲	۲	۲	١	١									
١	١	١	١	١	١	١	١	١	١									
١	١	١	١	١	١	١	١	١	١									

۶. روشی برای ناحیهبندی تصاویر رنگی پیشنهاد بدهید.