공지



*** 실험 3, 4주차 수업은 라이브러리 함수나 구조체를 이용하지 말고 레지스터 어드레스를 직접 접근하여 제어 어/조작해야 합니다. ***

- 각 레지스터의 필드값은 초기화 후 원하는 값을 대입해야 합니다.
- 기존 reset value가 이미 들어있기 때문에 그냥 |=로 대입하면 다른 값이 될 수 있습니다.
- 예) GPIO 포트 B 0번핀 input with pull-up / pull-down 설정 (GPIOB CRL 레지스터 이용)
- *((volatile unsigned int *)0x40010C00) &= ~0x0000000F; // 0번핀 관련 필드만 0값으로 초기화
- *((volatile unsigned int *)0x40010C00) |= 0x000000008; // 0번핀 input with pull-up/pull-down 모드 설정



이번 주 예비 발표 영상 시청

- PLATO에 업로드 된 조별 발표 동영상 각자 시청 (시청 체크하여 성적에 반영)
- 시청 기한 ~09.28

다음 주 (9월 29일) 실험 휴강

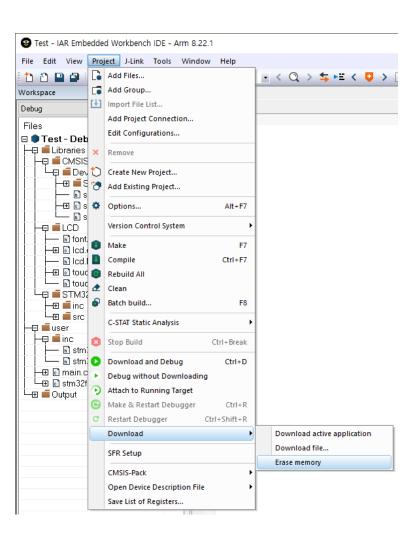
• 명절 잘 보내세요~

| 10월 6일 | 10월 13일 | 10월 27일 | 11월 3일 | 11월 10일 | 11월 17일 |
|--------|---------|---------|--------|---------|---------|
| (2조) | (2조) | (2조) | (2조) | (2조) | |
| 7조 | 11조 | 1조 | 3조 | 5조 | 9조 |
| 10조 | 6조 | 8조 | 2조 | 4조 | |

예비 발표 영상 제출 기한 재 안내: 10월 5일 23시 59분까지, 6, 11조 영상 제출 해주세요!

| _월 28 | 화 29 | 수 30 | 목 10월 1일 | ☐ 2 | 토 3 | 일 4 |
|------------------------------------|--------------|---------|-------------|---------------|--------|--------|
| 5 7주차 예비 실험 제출 [| 6 6주차 실험 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 |
| 12 6주차 결과보고서 제출 8주차 에비 실험 제출 | 13 7주차 실험 | 14 | 15 | 16 | 17 | 18 |
| 19 | 20 | 21 | 22 | 23 | 24 | 25 |
| 26 | 27 | 28 | 29 | 30 | 31 | 11월 1일 |





간혹 이전에 잘못 짠 코드를 올린 것이 그대로 레지스터에 남아서 원하는 대로 동작이 안 될 경우가 있습니다. 왼쪽과 같이 memory를 지운 뒤 작성한 코드를 올리시기 바랍니다.



오실로스코프 사용법 실습 및 3주차 실험 검사



각 조 3주차 실험 검사하는 동안 보드 뒷쪽 핀 소켓에 핀으로 오실로스코프로 조이스틱 중 버튼 한 개와 LED 한 개 pin을 연결하여 조이스틱 누르고 LED 켜질 때까지의 시간 측정하기





September 22, 2020

조교 김민재 min7ae@gmail.com

임베디드 시스템 설계 및 실험 화요일 분반

4주차

실험 목적



- 풀업 / 풀다운 저항
- 스캐터 파일의 이해 및 플래시 프로그래밍
- 릴레이 모듈의 이해 및 임베디드 펌웨어를 통한 동작
- 센싱에서 폴링 방식의 이해



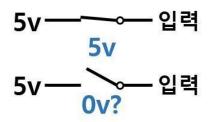
Contents

실험 내용

Floating / Pull Up / Pull Down

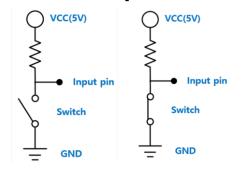


• 플로팅 (Floating)



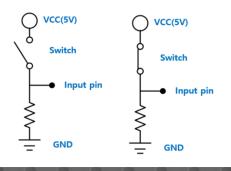
- 전압을 High / Low 로 보기 힘든 상태
- 아주 작은 노이즈만으로도 High와 low 사이를 빠르게 이동하여 오동작 유발
- 따라서 풀업 저항 또는 풀다운 저항을 사용

Pull Up



- VCC에 저항을 연결하는 방법
- 스위치 OFF 시 input에는 High 신호
- 스위치 ON 시 input에는 Low 신호

Pull Down



- GND에 저항을 연결하는 방법
- 스위치 OFF 시 input에는 Low 신호
- 스위치 ON 시 input에는 High 신호



Scatter File 이란?

컴퓨터인터넷IT용어대사전

분산 적재

[scatter loading]

꺼내기의 한 형식으로 판독 모듈의 제어 섹션을 주기억 장치 가운데 각각의 장소에 적재하는 것.

실행시킬 바이너리 이미지가 메모리에 로드될 때, 바이너리 이미지의 어떤 영역이 어느 주소에 어느 크기만큼 배치되야 할 지 작성한 파일.

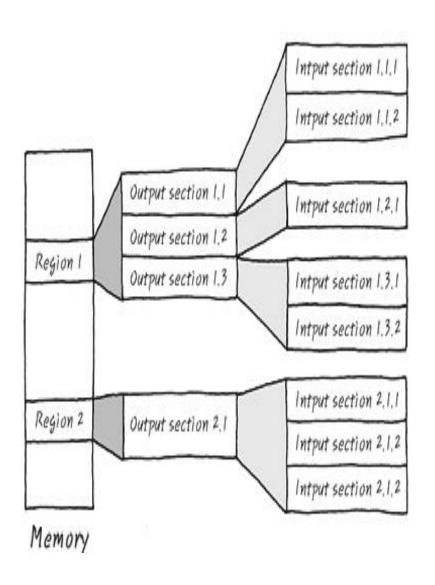


Scatter File이 필요한 이유?

- 1) 바이너리의 여러 부분을 각각 별개의 메모리 영역에 로드 해야 될 때
- 2) 자주 사용되거나 빠른 실행을 요구하는 코드영역을 접근 시간이 빠른 메모리에 우선 배치하도록 설정할 수 있음.

스캐터 파일 코드 분석





Input Section

- RO (code, constant data)
- RW (global data)
- ZI(zero initialized)
- 중 하나의 속성을 갖는 집합

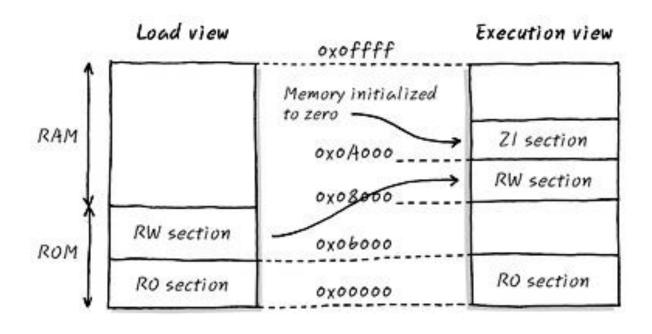
Output Section

 Input section들 중에 같은 속성을 갖는 것들을 묶어 놓은 것

Region

- Output section을 묶어 놓은 것



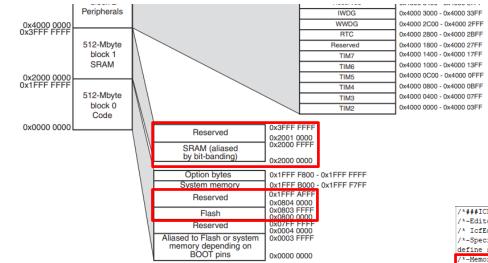


- Load view : flash에 실행 image가 담겨 있을 때의 형태
- Execution view : flash에 실행 image가 실행 될 때의 형태

스캐터 파일 업로드



IAR EW는 .icf 파일을 스캐터 파일로 이용



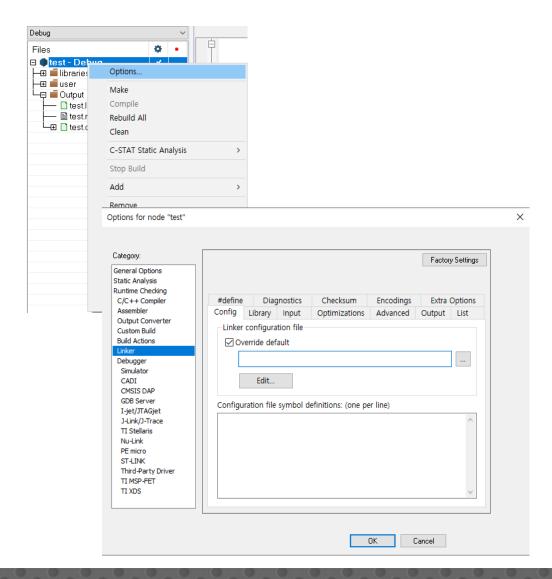
원하는 만큼 메모리 영역을 할당 가능

```
/*###ICF### Section handled by ICF editor, don't touch! ****/
/*-Editor annotation file-*/
/* IcfEditorFile="$TOOLKIT DIR$\config\ide\IcfEditor\cortex v1 0.xml" */
/*-Specials-*/
define symbol __ICFEDIT_intvec_start__ = 0x080000000;
/*-Memory Regions-*/
define symbol __ICFEDIT_region_ROM_start__ = // TODO
define symbol __ICFEDIT_region_ROM_end__ = // TODO
define symbol __ICFEDIT_region_RAM_start__ = // TODO
define symbol __ICFEDIT_region_RAM_end__ = // TODO
define symbol __ICFEDIT_size_cstack__ = 0x1000;
define symbol __ICFEDIT_size_heap__ = 0x1000;
/**** End of ICF editor section. ###ICF###*/
define memory mem with size = 4G;
define region ROM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_ROM_start__ to __ICFEDIT_region_ROM_end__];
define region RAM_region = mem:[from _ICFEDIT_region_RAM_start__ to _ICFEDIT_region_RAM_end_];
define block CSTACK with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_cstack__ { };
                      with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_heap__
define block HEAP
initialize by copy { readwrite };
do not initialize { section .noinit };
place at address mem:__ICFEDIT_intvec_start__ { readonly section .intvec };
place in ROM_region { readonly };
place in RAM region
                        block CSTACK, block HEAP };
```

스캐터 파일 업로드



- 작성한 *.icf 파일
- project 오른쪽 클릭 Options..
- Linker Config Override default
- ... 을 눌러 업로드



Interrupt vs Polling



Interrupt

- Hardware의 변화를 감지해 외부로부터 전기신호 입력을 CPU가 알아채는 방법
- CPU 마다 다른 방식으로 동작
- 진행 중인 일을 잠시 멈추고 인터럽트 처리 루틴을 실행하여 신호를 처리함

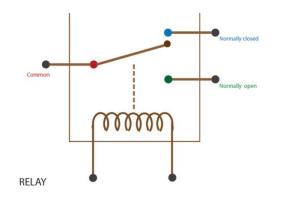
Polling

- Hardware의 변화를 지속적으로 읽어들 여 변화를 알아채는 방법
- · 신호를 판단하기 위해 지속적으로 확인해 야 함
- 다른 일을 하는 중에 신호를 읽을 수 없음

릴레이 모듈







Relay Module

: 릴레이를 제어하는 모듈

: 전자기유도원리를 이용하여 스위치 역할

: 릴레이에 신호를 가하면 출력 상태(ON/OFF)가 변경된다

릴레이 모듈에 3.3V 전원 인가해서 사용 (5V 는 작동 안 할 수 있음)

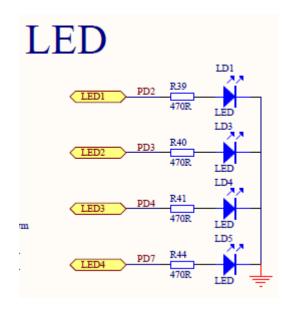
COM은 제어 신호(IN)에 따라 NO 또는 NC로 붙는다

NO: 평소에 open, high 신호가 들어오면 close

NC: 평소에 close, high 신호가 들어오면 open

릴레이 모듈





LED

1: PD2

2: PD3

3: PD4

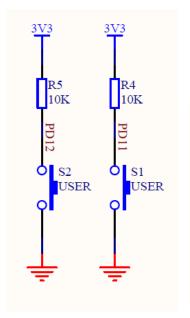
4: PD7

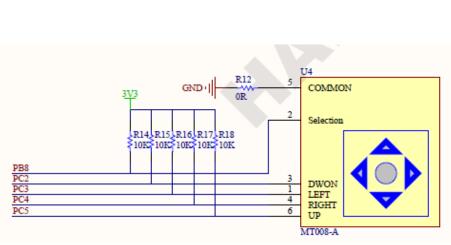
PD2, 3, 4, 7 LED 점멸 시 다음과 같은 Delay 함수 사용

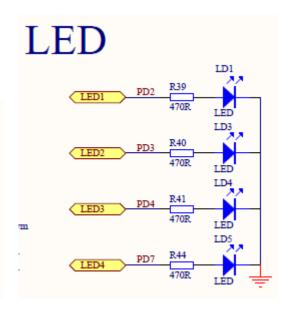
```
void delay() {
  int i;
  for (i = 0; i < 10000000; i++) {}</pre>
```

LED, 조이스틱 회로도









User Button: PD11, PD12

Up: PC5, Down: PC2, Left: PC3, Right: PC4

릴레이 모듈 사용을 위한 GPIO: PC8, PC9

LED

1: PD2

2: PD3

3: PD4

4: PD7

실험 주의사항



- 실험 장비들을 연결 및 분리할 때 반드시 모든 전원을 끄고 연결해주세요.
- 장비사용시 충격이 가해지지 않도록 주의해주세요.
- 자리는 항상 깔끔하게 유지하고 반드시 정리 후 퇴실해주세요.
- 실험 소스 코드와 프로젝트 폴더는 백업 후 반드시 삭제해주세요.
- 장비 관리, 뒷정리가 제대로 되지 않을 경우 해당 조에게 감점이 주어집니다.
- 동작 중 케이블 절대 뽑지말것
- 보드는 전원으로 USBPort나 어댑터(5V,1A)를 사용할것 (5V 5A 어댑터(비슷하게 생김)
 와 혼동하지 말 것, 사용시 보드가 타버림 -> 감점)
- 디버깅 모드 중에 보드 전원을 끄거나 연결 케이블을 분리하지 말 것!!!
- ->지켜지지 않을 시 해당 조 감점

실험미션



미션! 별도 미션지 참고

실험 검사

- 1. 정확한 장비 설정 유무 확인
- 2. 레지스터 및 주소 설정 이해 확인
- 3. 스캐터 파일, 릴레이 모듈 이해 확인
- 4. 오실로스코프 디지털 핀 사용법 이해

이번 주 실험 결과 보고서

- A. 이론부터 실습까지 전반적인 내용을 포함하도록 작성 (실험 과정 사진 찍으시면 좋아요)
- B. main.c, pdf로 변환한 결과보고서 파일
- C. 다음 실험시간 전까지 PLATO 제출

예비 발표 조는 발표 자료(영상) 만들어서 월요일 24시까지 조교 이메일로 제출

나가실 때, 만드신 코드 및 프로젝트 폴더는 모두 백업하시고 삭제해주세요. 다른 분반 파일은 만지지 마시고 조교에게 알려주세요. 자리 정리정돈 안 되어 있으면 <mark>감점</mark>합니다!!!