



Chapter 2. 디지털 출력과 입력

- 1. 디지털 출력: LED 제어
- 2. 시리얼 모니터로 LED 제어
- 3. 풀업/풀다운 실험
- 4. 디지털 입력: 버튼을 이용한 디지털 제어

학습목표

- 디지털신호와 아날로그 신호를 설명할 수 있다.
- 저항을 읽을 수 있다.
- 풀업 회로와 풀다운 회로의 특징을 설명 할 수 있다.
- 시리얼 모니터에서 데이터를 읽을 수 있다.
- 아두이노 스케치에서 핀 모드를 출력으로 설정 할 수 있다.
- 아두이노 스케치를 업로드 할 수 있다.

- 1) 디지털 신호
- 자료(data)를 표현하는 최소 단위를 수치화
- 이산적(離散的, 셀 수 있는)인 수치를 사용
- 특징
 - 데이터가 특정 값으로 표현
 - 자료의 변형 없이 저장, 복제, 삭제, 편집 등이 가능
 - 디지털 신호의 형태는 시간에 따라 신호의 크기가 특정한 값을 나타내는 막대그래프 모양으로 표현할 수 있음 (그림 2.1)

• 디지털 신호 형태

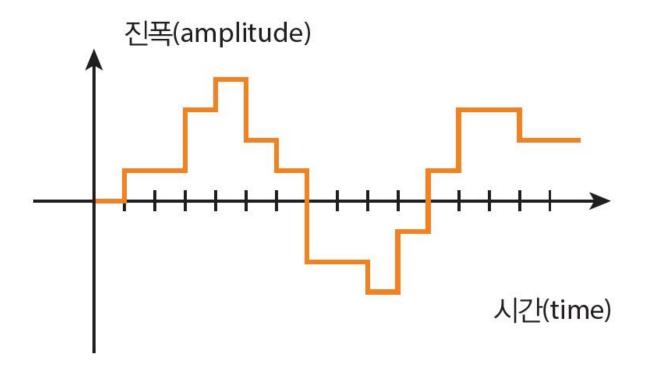


그림 2.1 디지털 신호의 형태

- 2) 아날로그 신호
- 자료를 물리량으로 나타냄
- 자연에서 발생되는 신호
 - 예)빛의 정도, 소리의 높낮이, 바람의 세기 등
- 자연에서 발생되는 자료는 신호가 끊어짐이 없는 연속적인 형태
- 아날로그 신호는 연속적인 형태로 표현 (그림 2.2)
- 아날로그 신호를 일정한 주기로 샘플링하여 디지 털로 변환

• 아날로그 신호 형태

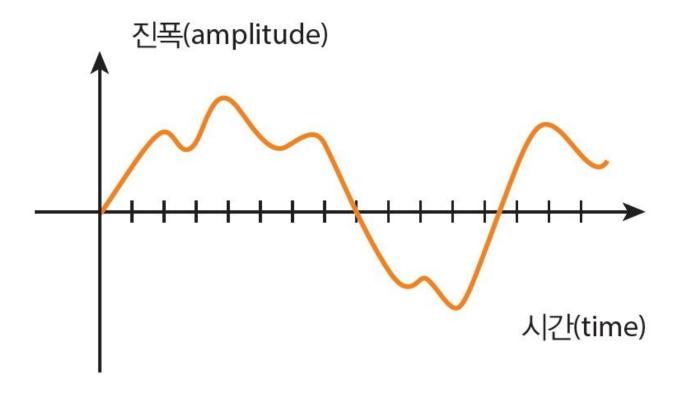
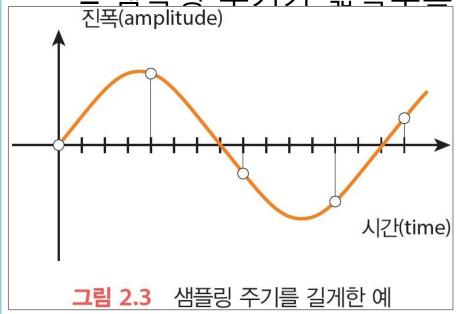
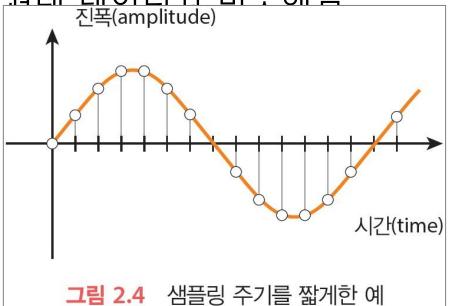


그림 2.2 아날로그 신호의 형태

- 디지털 샘플링 주기
 - 디지털 데이터는 일정 주기로 추출
 - 샘플링 주기에 따라 데이터 품질에 영향





[아두이노 보드]

- 디지털 입출력
 핀 0번 ~ 핀 13번
- 아날로그 입력- 핀 A0 ~ A5
- 아날로그 출력
 - PWM 방식
 - ~3, ~5, ~6, ~9, ~10, ~11번

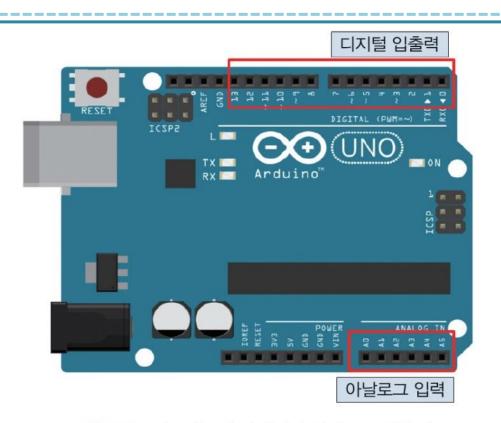
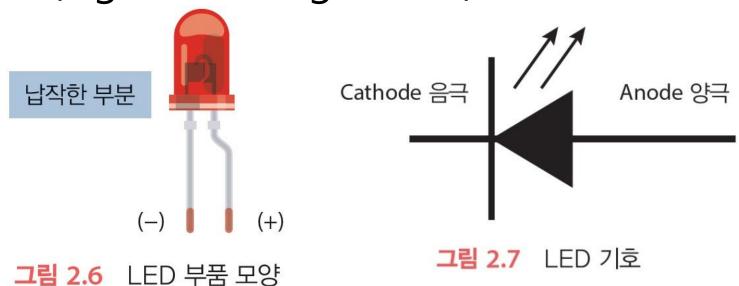


그림 2.5 아두이노의 디지털과 아날로그 입출력

3) LED (Light Emitting Diode)



- LED는 두 개의 다리가 연결되어 있음
- 하나는 상대적으로 조금 길고, 다른 하나는 조금 짧음
- 긴 쪽이 양극(+)
- LED의 빛이 나오는 뚜껑 모양을 손으로 만져보면 납작한 곳이음극(-)

- 3) LED (Light Emitting Diode)
 - 순방향으로 전압을 가했을 때 빛을 발생하는 반도체 부품
 - 발광다이오드라고도 함
 - LED는 방향성이 있어 양극(+)에서 음극 (-)으로 전류가 흐를 때 빛을 나타냄
 - (-)극(Cathode:음극) / (+)극(Anode:양극)

- 4) 저항 읽기
 - 저항은 전류가 흐를 때 흐름을 방해해서 일정 한 양만 흐르도록 해주는 역할

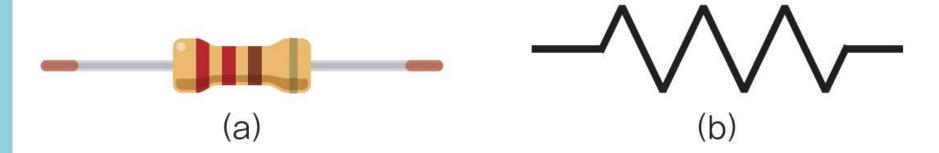


그림 2.8 저항 모양 및 기호

- 4) 저항 읽기
- 저항의 크면 전류가 적게 흐름, 저항이 작으면 전류가 많이 흐름
 - 플라스틱은 전류가 흐르지 못해 저항이 아주 큼
 - 구리선은 저항이 거의 없어 전류가 잘 흐름
- 단위: 음(Ohm), 기호는 Ω로 표시
 - 4,700옴은 4.7KΩ으로, 10,000 옴은 10kΩ으로 표시
 - 1Ω : 1V(볼트)의 전압으로 1A(암페어)의 전류가 흐를 때의 저항
- 저항은 전류와 전압과 밀접한 관계
 - [계산식] 저항(R) = 전압(V) / 전류(I)

- 4) 저항 읽기
- 아두이노에서 회로를 만들 때 저항을 자주 사용
- LED를 깜박이는 회로를 만들 때 220Ω(옴) 저항을 사용
- 저항은 각각 용량이 다르며 용량은 저항의 표면에 색상 띠로 표시되어 있음
- 색상 값은 숫자의 의미
- 색상을 읽으면 저항의 용량을 알 수 있음
- 저항의 첫 번째 색 띠는 첫째 자리 숫자, 두 번째 색 띠는 둘째 자리 숫자, 그리고 세 번째 색 띠는 10의 배수를 나타냄

4) 저항 읽기

표 2.1 저항 색상 값

저항 색상 띠 값									
검정	갈색	빨강	주황	노랑	초록	파랑	보라	회색	흰색
0	1	2	3	4	5	6	7	8	9

표 2.2 저항 색상 오차 값

네 번째 색 띠 오차 범위						
금	인	없음				
5%	10%	20%				

4) 저항 읽기(색상 띠 3개)

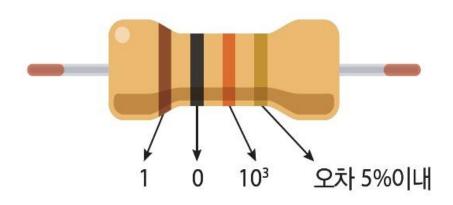


그림 2.9 저항 읽기 예

표 2.3 그림 2.9 저항의 용량

순서	첫 번째	두 번째	세 번째(0의 개수)	오차	저항값
색상	갈색	검정	주황	금색	10kΩ
값	1	0	10 ³	5%이내	

4) 저항 읽기(색상 띠 4개)

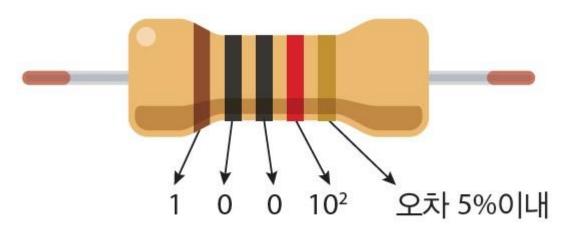


그림 2.10 띠가 네 개인 경우

표 2.4 그림 2.10 저항의 용량

순서	첫 번째	두 번째	세 번째	네 번째	저항값
색상	갈색	검정	검정	빨강	10kΩ
값	1	0	0	10 ²	

- 디지털 출력은 마이크로컨트롤러에서 전 류를 외부로 내보내는 것
- 5V를 내보내는 것 : HIGH
- 0V를 내보내는 것 : LOW
- 디지털 출력을 담당하는 핀은 1번부터 13 번

• 디지털 입/출력 핀

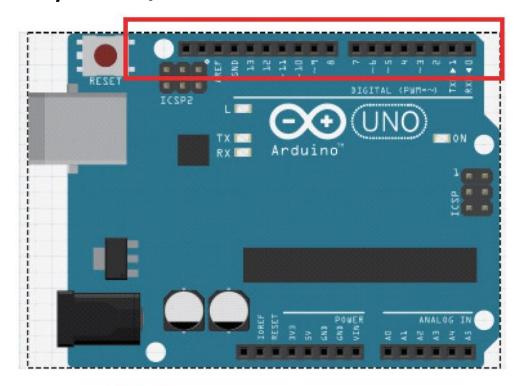


그림 2.11 아두이노 디지털 입력 출력 핀

- 1) 회로 만들기
- 필요한 부품
 - 아두이노, 브레드보드, 저항(220Ω), LED
- LED는 양극과 음극이 있으므로 반드시 확인
- 아두이노의 4번 핀과 LED의 (+)극인 긴 다리가 연결
- 아두이노의 GND가 LED의 (-)극인 짧은 다리에 연결

1) 회로 만들기

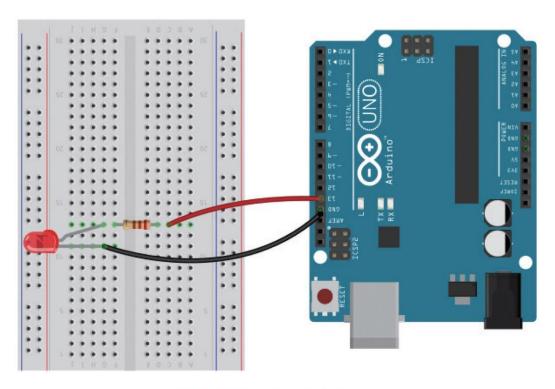


그림 2.12 LED 제어 배선도

2) 스케치 작성하기

- LED를 제어하는 스케치를 작성
- 아두이노 IDE를 실행시키고 편집 화면의 메뉴에서 [파일]-[예제]-[01.Basic-Blink]를 선택 // the setup function runs once when you press

```
reset or power the board
```

```
void setup() {
```

// initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.

```
pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
```

}

// the loop function runs over and over again

forever

```
void loop() {
```

digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);

delay(1000); // wait for a second

digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW);

delay(1000); // wait for a second

- '//'
 - 스케치 중에 문장의 제일 앞에 '//'로 표시된 부분은 설명문으로 스케치를 설명하는 역할
 - 이 부분은 코드가 실행되지 않음
- void setup() { }
 - 프로그램 실행 초기에 한번만 실행하는 부분
 - 일반적으로 핀모드 설정이나 시리얼 통신 설정 등을 이곳에 입력
- void loop() { }
 - 프로그램의 메인 코드를 입력하는 부분
 - 계속 반복하는 명령을 입력

- pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
 - pinMode(핀번호, 모드)는 아두이노 핀의 모드 를 설정
 - 'LED_BUILTIN'는 아두이노 보드에 기본으로 설정된 핀 번호인 13번 핀을 의미
 - 이 부분은 13으로 고쳐 적어도 됨
 - OUTPUT은 핀의 모드를 '출력'으로 설정한다 는 의미(즉, 기본설정 핀 13)

- 세미콜론(;)
 - 스케치의 한 문장이 마칠 때 반드시 세미콜론 ';'을 씀
 - 세미콜론을 적지 않으면 오류 발생
- digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH);
 - digitalWrite(핀번호, 값);
 - 핀모드가 설정되는 전류를 공급하여 디지털 데이터를 전달
 - LED BUILTIN 는 기본설정 핀 번호 13번
 - HIGH 또는 LOW를 설정
 - HIGH는 5V를 공급하여 LED가 빛이 나게 하고
 - LOW는 0V를 전달하여 LED의 빛이 꺼지게 함

- delay(1000);
 - delay(시간);
 - delay()함수는 괄호 안의 숫자 시간만큼 프로그램을 멈춤
 - 매개변수의 숫자는 ms 단위, 1000이면 1초
 - delay(500)이면 0.5초 동안 프로그램을 멈춤
 - delay()함수를 사용하지 않으면 명령어 실행이 너무 빨리 지나가서 정확한 결과를 확인하기 힘듦

• 간단한 스케치

```
void setup() {
 pinMode(13, OUTPUT); //핀 모드 출력으로 설정
void loop() {
 digitalWrite(13, HIGH); //LED 켜기
 delay(1000); // 1초간 기다리기
 digitalWrite(13, LOW); //LED 끄기
 delay(1000); // 1초간 기다리기
```

- 3) 컴파일 하기
- 스케치를 업로드하기 전에 먼저 컴파일을 실행
- 컴파일은 작성한 코드를 컴퓨터가 실행할 수 있는 실행 파일로 변환하는 과정
- 문법적인 오류(Syntax error)가 있으면 아두이노 편집 창 아래의 결과 확인 창에 주황색으로 표시됨
- 스케치의 코드를 정렬하는 단축키는 'Ctrl + t'



그림 2.14 컴파일 버튼

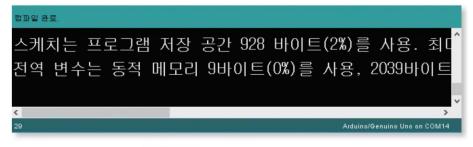


그림 2.15 컴파일 완료된 화면

- 4) 보드와 포트 확인하기
- (보드확인)
 - 컴파일을 한 다음 스케치를 아두이노에 업로드하기 위해 보드의 종류와 컴포트를 반드시 확인
 - '툴-보드-Arduino/Genuino Uno'가 선택되었는지 확인

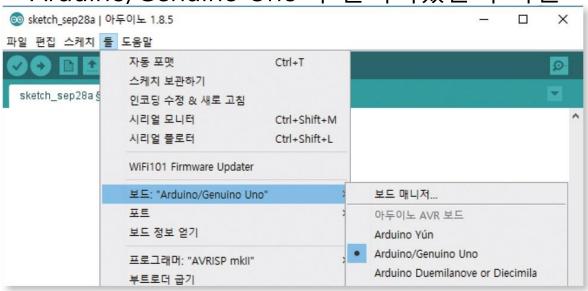


그림 2.16 보드 확인하기

4) 보드와 포트 확인하기

- (포트 확인)
 - 메뉴에서 '툴-포트-COM번호'를 선택
 - 컴포트 번호는 컴퓨터마다 숫자가 다름
 - 데스트탑 컴퓨터: 'COM 1'번과 'COM 2'번을 제외한 높은 숫자 번호
 - 노트북 컴퓨터 : 'COM 1'이 할당
 - 최근 버전에서는 'COM 2/Arduino/Convino Unav'이 카이 프시됨

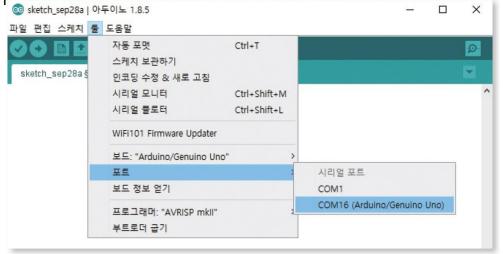


그림 2.17 포트 확인하기

- 5) 업로드하기
- 아두이노의 보드 설정과 컴포트 확인을 마쳤으면 업로드 버튼을 클 릭하여 작성한 스케치를 아두이노에 업로드



그림 2.18 업로드 버튼

- 6) 동작 확인하기
- 아두이노에 연결된 LED가 1초에 한번씩 깜박이는지 확인

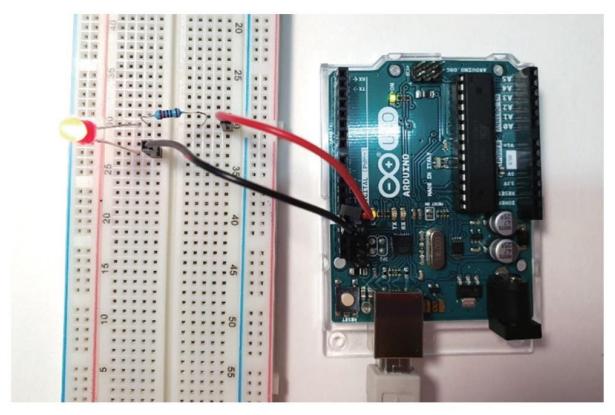


그림 2.19 LED 깜박이는 모습

• 준비물

- 아두이노, 브레드보드, LED 여러 개, 저항 여러 개, 점

퍼선 여러 개

• 1) 회로 만들기

- LED는 2,4,6번

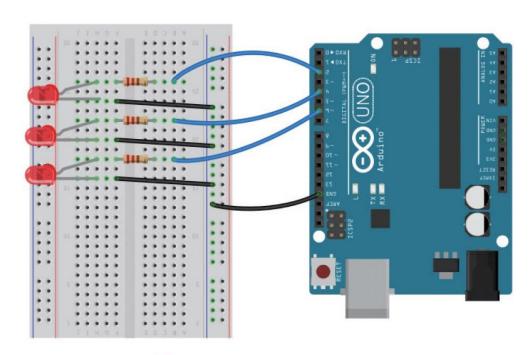


그림 2.20 LED를 세 개 연결한 모습

2) 스케치 작성하기

LED가 여러 개 연결되어 있는 경우 LED를 연결한 아두이노의 핀의 모드 설정과 동작을 각각 제어해야 한다.

```
int led1 = 2, led2 = 4, led3 = 6;
void setup() {
 pinMode(led1, OUTPUT); //핀모드 출력으로 설정
 pinMode(led2, OUTPUT);
 pinMode(led3, OUTPUT); }
void loop() {
 digitalWrite(led1, HIGH); //LED에 5V 공급
 digitalWrite(led2, HIGH);
 digitalWrite(led3, HIGH);
 delay(1000);
 digitalWrite(led1, LOW); //LED에 0V 공급
 digitalWrite(led2, LOW);
 digitalWrite(led3, LOW);
 delay(1000);
```

[코드설명]

int led1 = 2;

• int led1 = 2;

- 변수형 변수이름

저장 값

- 변수 설정
- 브레드보드에 여러 개의 LED를 연결할 때 핀번호를 변수(variable)로 지정
- 이 스케치에서는 아두이노에 연결되는 핀 번호를 변 수로 지정함
- 변수는 특정한 값을 저장하는 메모리 공간
- 변수에는 값의 형식, 변수 이름, 저장된 값이 지정됨

- 'int'
 - 저장된 변수 값이 정수라는 의미
 - 정수는 1, 2, 3, 4와 같은 소수점이 없는 숫자
 - 소수점이 있는 숫자를 사용하려면 float(플로트)를 사용
- 'led1'
 - 변수의 이름
 - 이름을 만들 때는 영문 소문자로 시작하고 띄어쓰기 없음
- '2'
 - 저장된 값
 - 변수형이 정수형이므로 정수만 저장
 - 정수형이므로 소수점이 있거나 문자는 값으로 저장 안 됨

• [실행결과]

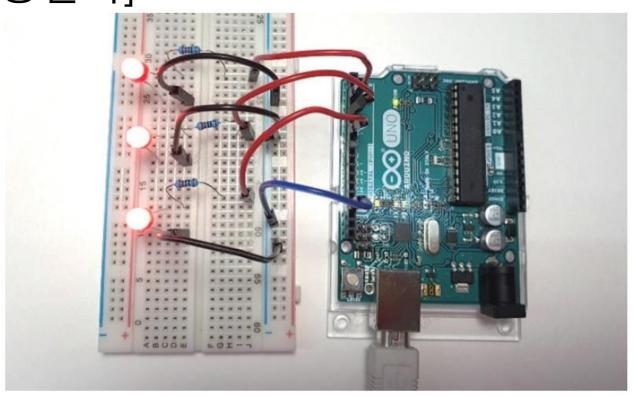


그림 2.21 LED 3개를 연결해서 실습하는 모습

• 배열과 for문을 이용한 LED 제어하기

```
int myLed[] = {2, 4, 6}; // LED 번호를 배열로 지정
void setup() {
 for (int i = 0; i < 3; i++) {
 pinMode(myLed[i], OUTPUT); //pinMode 설정
void loop() {
 for (int i = 0; i < 3; i++) {
   digitalWrite(myLed[i], HIGH);
   delay(500);
   digitalWrite(myLed[i], LOW);
   delay(500);
```

- [배열]
 - 배열은 인덱스(Index)번호로 접근이 되는 변수 들의 모임

int
$$myLed[] = {led1, led2, led3};$$

배열형

배열이름

초기화

저장 값

핀 번호	2	4	6
배열 번호	myLed[0]	myLed[1]	myLed[2]

- [배열]
 - int myLed[] = {led1, led2, led3};
 - int myLed[3] = {led1, led2, led3}; // 두 형식 모두 가능

• [for 반복문]

for(int
$$i = 0$$
; $i < 3$; $i++$)

초기화

조건

증가

- 'tor' 눈는 궁팔오도 싸인 늘독을 만목알 때 사용
- 배열에 저장된 데이터를 사용할 때 for 반복문을 이용해서 사용
- 초기화는 처음에 한번만 실행
- 조건부에서 조건이 실행되고 , 실행이 True이면 증가 부분이 실행됨
- 조건이 끝날 때까지 반복 후 종료

• [스케치 설명]

```
void setup() {
  for (int i = 0; i < 3; i++) {
   pinMode(led[i], OUTPUT);
}</pre>
```

- 초기값이 i= 0이고 i가 0부터 3보다 작을 때까지 반복하므로
- i는 0, 1, 2가 되고 myLed[i]는 myLed[0], myLed[1], myLed[2]와
 같이 차례로 핀 모드 설정이 실행됨

• [스케치 설명]

```
for (int i = 0; i < 3; i++) {
  digitalWrite(myLed[i], HIGH);
  delay(500);
  digitalWrite(myLed[i], LOW);
  delay(500);
}</pre>
```

- 배열 순서에 따라 깜박이는 것 반복

[연습문제 1]
LED의 핀번호와 깜박이는 시간을 배열과 for 문을 이용하여 스케치를 작성하시오.

- int myLed[] = {2, 4, 6}; //LED 핀 번호
- int ledDelay[] = {500, 300, 500}; //delay 시간

[스케치]

```
int myLed[] = {2, 4, 6}; // LED 번호를 배열로 지정 int ledDelay[] = {500, 300, 500}; void setup() { for (int i = 0; i < 3; i++) { pinMode(myLed[i], OUTPUT); //pinMode 설정 } } } void loop() { for (int i = 0; i < 3; i++) { digitalWrite(myLed[i], HIGH); delay(ledDelay[i]); digitalWrite(myLed[i], LOW); delay(ledDelay[i]); } } delay(ledDelay[i]); }
```

- 2. 시리얼 모니터로 LED 제어
- 시리얼 통신은 아두이노와 컴퓨터 사이에 통신할 때 사용하는 방법
- 모든 아두이노 보드는 시리얼 포트(UART)가 최소 한 개 이상 있음
- 시리얼 통신을 하면 아두이노의 디지털 핀 '0'번은 RX, '1'번은 'TX'를 담당
- 시리얼 통신을 위해서 시리얼 설정을 먼저 함
- Seral.begin(9600);
 - 시리얼 통신을 시작한다는 의미
 - 9600은 통신 속도이며 단위는 bps
 - 통신 속도를 다르게 할 수 있으며 이번 예제는 9600bps

- 2. 시리얼 모니터로 LED 제어
- 시리얼 모니터에 숫자 '1'을 입력하면 LED가 켜지고 숫자 '0'을 입력하면 LED가 꺼지는 스케치를 작성해보자.

```
void setup() {
Serial.begin(9600);
 pinMode(13, OUTPUT);
int i;
void loop() {
 if (Serial.available() > 0) {
 i = Serial.read();
 Serial.println(i);
 if (i == '1') digitalWrite(13, HIGH);
 if (i == '0') digitalWrite(13, LOW);
```

[코드 설명]

- Serial.begin(9600); Serial.begin(속도);
 - 시리얼 통신을 선언하고 속도를 설정
- if (Serial.available() > 0){ }
 - if(조건문)은 조건을 확인하기 위해 사용
 - 조건문을 실행시키는 블록을 중괄호로 감쌈
- Serial.read();
 - 시리얼 케이블로 들어오는 시리얼 데이터를 읽음
- if (i == '1') digitalWrite(13, HIGH);
 - _ 입력 값이 '1'이면 뒤에 나오는 코드를 실행

[코드 설명]

- Serial.println(i);
 - 입력 값을 확인하기 위해 시리얼 모니터에 값을 나타내게 하는 명령어
 - -시리얼 모니터를 열고 값을 1 또는 0을 입력
 - 아두이노의 LED가 깜박이는지 확인

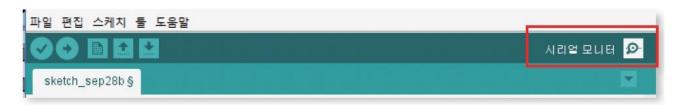


그림 2.22 시리얼 모니터 버튼



그림 2.23 시리얼 모니터에 값 표시

- 3. 풀업 풀다운 저항
- 아두이노에서 스위치를 만들면 그 림 2.24와 같음
- 버튼을 누르면 전류가 흐르고 입력 전류가 5V(HIGH)가 됨
- 그러나 스위치가 연결되지 않으면 전류가 흐르는지 아닌지 알 수 없는 상태가 되는데, 이때를 플로팅 (floating)현상이라고 함
- 즉, 입력 값이 0V인지 5V인지 인식 할 수 없음
- 이와 같은 플로팅 현상을 막기 위해 풀업 또는 풀다운 저항을 연결하여 안정된 입력 값을 얻을 수 있음

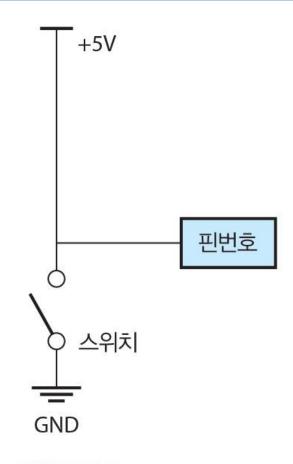


그림 2.24 버튼 연결 회로

• [풀업저항]

- 저항이 5V쪽에 연결된 상태
- 스위치가 열린 상태 : 입력 핀에 5V의 전류가 흐르고 입력 값은 HIGH가 됨
- 스위치가 닫힌 상태 : 입력 핀에 전류가 흐르지 않는 상태가되어 0V 전압, 입력 값은 LOW

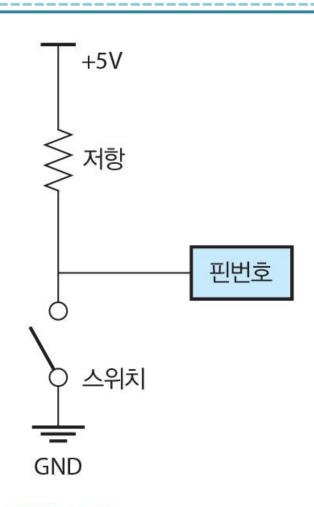


그림 2.25 풀업 스위치 회로

• [풀다운저항]

- 풀다운 저항은 저항이 GND 쪽에 연결
- 스위치가 열린 상태 : 입력핀에 0V 전압이 걸리게 되어 입력 값은 LOW
- 스위치가 닫힌 상태 : 입력 핀에 5V 전압이 걸리고, 입력 값은 HIGH

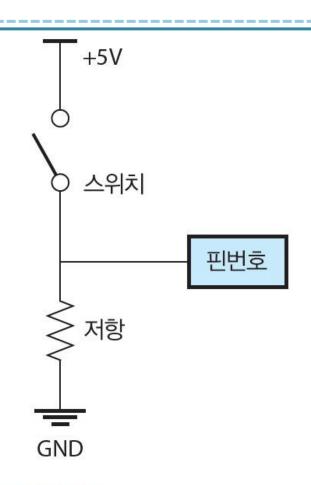


그림 2.26 풀다운 스위치 회로

• 풀업/풀다운 저항

표 2.5 각 저항의 스위치 입력 값

풀업/풀다운 저항	스위치 닫힘(ON)	스위치 열림(OFF)
사용 안 함	5V	플로팅
풀업(PULL-UP) 저항 값	0V	5V
풀다운(PULL-DOWN) 저항 값	5V	0V

[풀다운 저항 스위치 만들기]

• 누르면 스위치가 연결되는 푸시버튼 사용

• 준비물: 푸시버튼, 저항 10KΩ(갈, 검, 주), 아두이노, 브레드보드, 케

이블, 점퍼선

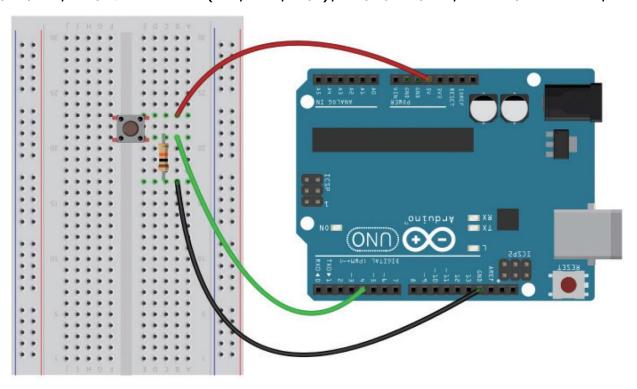


그림 2.27 풀다운 스위치 연결 모습

[풀업 스위치 회로]

- 스위치가 열린 상태에서 핀에 5V 가 전달되는 회로
- 스위치가 열린 상태에서 '1'이 전달

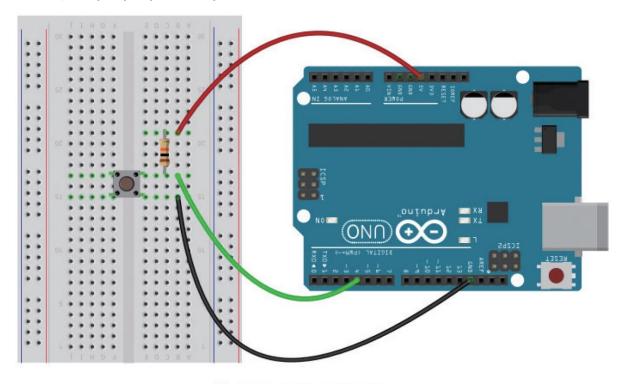
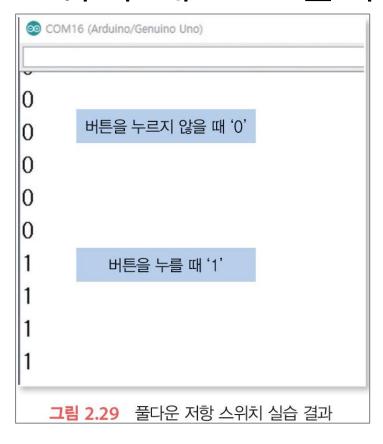


그림 2.28 풀업 스위치 연결 모습

- 2) 스케치 작성하기(풀다운 스위치)
- 이번 예제는 풀다운 스위치에 적용
- 버튼을 누를 때 입력 값을 시리얼 모니터에서 확인하는 스케치 int inPin = 4; // pushbutton은 디지털 핀 4에 연결됨 int val = 0; // 읽은 값을 저장할 변수 void setup() { Serial.begin(9600); pinMode(inPin, INPUT); // 디지털 7을 입력으로 설정 void loop(){ val=digitalRead(inPin); Serial.println(val); delay(100);

• 스위치 테스트 결과



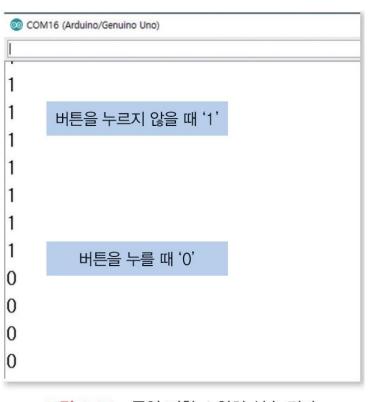


그림 2.30 풀업 저항 스위치 실습 결과

- [실습예제] 버튼을 이용하여 LED 제어하기
- [회로 만들기]
- 풀다운 회로로 만들고 LED는 13번에 연결

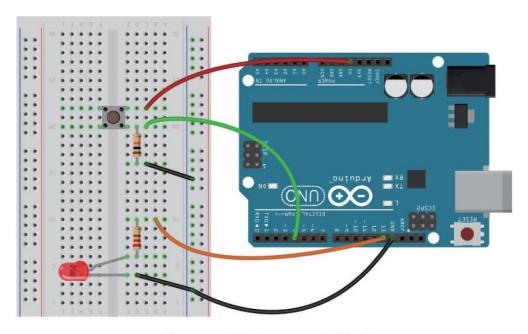


그림 2.31 버튼과 LED를 연결한 회로

- [실습예제] 버튼을 이용하여 LED 제어하기
- [스케치 작성하기]

```
int buttonPin = 4; // 푸시버튼이 연결된 번호
int ledPin = 13; // LED가 사용하는 핀 번호
int buttonState = 0; // 입력핀의 상태를 저장
void setup() {
 pinMode(ledPin, OUTPUT); // LED는 출력으로 설정
 pinMode(buttonPin, INPUT); // 푸시버튼은 입력으로 설정
void loop(){
 buttonState = digitalRead(buttonPin); //입력 값을 읽고 저장
 // 버튼이 눌렸는지 확인, 버튼이 눌렸으면 입력핀의 상태는 HIGH가 됨
 if (buttonState == HIGH) {
  digitalWrite(ledPin, HIGH); //LED 켬
 else {
```

요약

- 아날로그 신호는 소리, 빛, 음파 등 자연의 신호이고 시간에 따라 연속적으로 표현
- 디지털 신호는 컴퓨터와 스마트폰과 같은 디지털 기기에서 사용되는 신호
- 디지털 신호는 아날로그 신호를 시간에 따라 숫자로 표현한 것, 비연속인 데이터
- 저항은 전류의 흐름을 방해하는 부품
- 저항의 크기는 저항 표면의 색상 띠로 알 수 있다.
- 아두이노는 아두이노 프로그램으로 스케치를 작성한다.
- 작성한 스케치는 컴파일을 하고 업로드 한다.
- 변수는 어떤 값을 저장하는 저장 공간이고 이름을 지정한다.
- 변수를 사용하기 위해서는 변수 선언을 해야 한다.
- 배열은 같은 여러 개의 데이터를 하나의 변수에 담아서 저장하는 공간이다.
- 시리얼 통신은 아두이노와 컴퓨터 사이에 통신할 사용하는 방법이다.
- 스위치는 저항의 위치에 따라 풀업 저항 스위치와 풀다운 저항 스위치
- 풀업 저항 스위치는 버튼을 누르지 않을 때 HIGH가 된다.

수고하셨습니다^^