



FİZİK-II

BÖLÜM 11: ELEKTROMANTETİK İNDÜKSİYON



Ders kaynakları:

- 1. Serway Fizik II, Türkçesi (Farklı Baskılar).
- 2. Temel Fizik II, Türkçesi.
- 3. Üniversiteler İçin Fizik, Bekir Karaoğlu, 3. Baskı, 2015.
- 4. Üniversite Fiziği II, Young-Freedman.



ÖĞRENİM KONULARI

- Faraday'ın İndüksiyon yasası
- ➤ Hareketsel elektromotor kuvveti
- Lenz Yasası,
- ➤ İndüksiyon elektrik alanları
- ➤ Girdap akımları (Eddy akımları)
- ➤ Yerdeğiştirme akımı ve Maxwell denklemleri





☐ İndüksiyonun Faraday kanununun keşfi

MANYETİK AKI:

$$\Phi_B = \int \vec{B} \cdot d\vec{A} = \int B \, dA \cos \phi$$

 $d\Phi_{B} = \vec{B} \cdot d\vec{A} = B_{\perp} dA = B dA \cos \phi$

$$\Phi_{B} = \vec{B} \cdot \vec{A} = BA \cos \phi$$

dA yüzey diliminden geçen manyetik akı:

 $d\Phi_B = \vec{B} \cdot d\vec{A} = B \cdot dA = B \cdot dA \cos \phi$

Genel hali

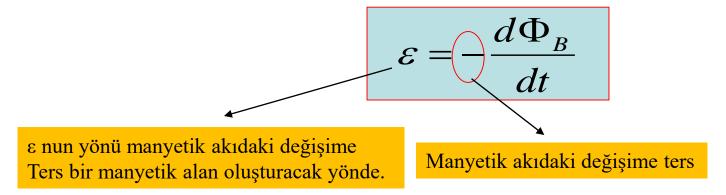
Sonsuz küçüklükteki alandan geçen manyetik akı

Eğer B alan üzerinde değişmiyor ise, düzgünse



□ İndüksiyonun Faraday kanunu

Volt birimindeki emk bir devrede indüklenme ile oluşur ki bu bağlandığı devrede Birimi Weber olan toplam manyetik akı değişiminin zamana oranına eşittir.



Devreden geçen akı birkaç farklı yolla değişebilir:

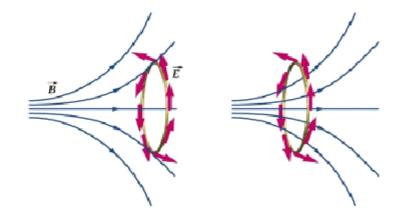
- 1) B şiddeti artırılabilir.
- 2) Bobin genişletilebilir.
- 3) Bobin kuvvetli alan bölgesinde hareket ettirilebilir.
- 4) Bobin düzlemiyle B arasındaki açı değiştirilebilir.



□ İndüksiyonun Faraday kanunu

- İlmekten geçen akı değiştiğinde, ilmekte emk indüklenir.
- Bununla birlikte emk birim yük başına yapılan iştir, emk ile birlikte yük üzerine bir kuvvet uygulanmalıdır.
- Birim yük başına kuvvet değişen akı ile indüklenen E elektrik alanıdır.
- Tam devre boyunca elektrik alanın çizgi integrali=birim yük başına yapılan iş, tanımdan bu devrenin emksıdır.



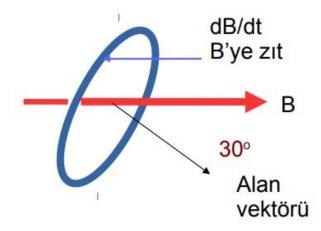


Şekil: İndüklenen emf ilmek boyunca dağılır ve tele paralel korunumsuz E elektrik alanına eşdeğerdir. Burada E nin yönü ilmekten geçen artan akıya benzer.



Örnek

Yarıçapı 4.00 cm olan 500 sarımlı dairesel halkadan oluşan bir bobin büyük bir elektromiknatısın kutupları arasına yerleştirilmiştir; manyetik alan düzgündür ve bobin düzlemi ile 60°'lik bir açı yapmaktadır. Manyetik alan 0.200 T/s oranında azalmaktadır. Etkilenme emk'sının büyüklüğü ve yönü nedir?



$$\frac{d\Phi_B}{dt} = \frac{dB}{dt} A \cos 30^{\circ}$$

$$= (-0.200 \text{ T/s})(0.00503 \text{ m}^2)(0.866)$$

$$= -8.71 \times 10^{-4} \text{ T} \cdot \text{m}^2/\text{s} = -8.71 \times 10^{-4} \text{ Wb/s}$$

$$A = \pi (0.0400 \text{ m})^2 = 0.00503 \text{ m}^2$$

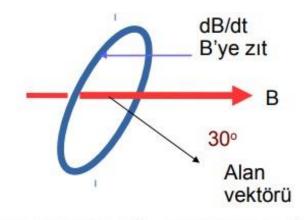
$$\varepsilon = -N \frac{d\Phi_B}{dt}$$

= - (500)(-8.71 × 10⁻⁴ Wb/s) = 0.435 V



Örnek

Yarıçapı 4.00 cm olan 500 sarımlı dairesel halkadan oluşan bir bobin büyük bir elektromiknatısın kutupları arasına yerleştirilmiştir; manyetik alan düzgündür ve bobin düzlemi ile 60°'lik bir açı yapmaktadır. Manyetik alan 0.200 T/s oranında azalmaktadır. Etkilenme emk'sının büyüklüğü ve yönü nedir?



$$\frac{d\Phi_B}{dt} = \frac{dB}{dt} A \cos 30^{\circ}$$

$$= (-0.200 \text{ T/s})(0.00503 \text{ m}^2)(0.866)$$

$$= -8.71 \times 10^{-4} \text{ T} \cdot \text{m}^2/\text{s} = -8.71 \times 10^{-4} \text{ Wb/s}$$

$$\varepsilon = -N \frac{d\Phi_B}{dt}$$

= - (500)(-8.71 × 10⁻⁴ Wb/s) = 0.435 V

$$A = \pi (0.0400 \text{ m})^2 = 0.00503 \text{ m}^2$$

Pozitif, dolayısı ile yönü B'yi destekleyecek şekilde olmalı!

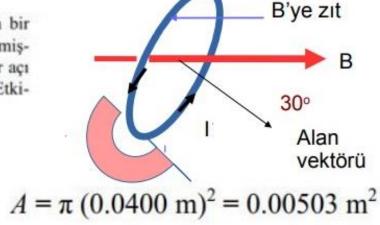
B yönünde bir manyetik alan oluşturacak şekilde I oluşturmalı!



dB/dt

Örnek

Yarıçapı 4.00 cm olan 500 sarımlı dairesel halkadan oluşan bir bobin büyük bir elektromiknatısın kutupları arasına yerleştirilmiştir; manyetik alan düzgündür ve bobin düzlemi ile 60°'lik bir açı yapmaktadır. Manyetik alan 0.200 T/s oranında azalmaktadır. Etkilenme emk'sının büyüklüğü ve yönü nedir?



$$\frac{d\Phi_B}{dt} = \frac{dB}{dt} A \cos 30^{\circ}$$

$$= (-0.200 \text{ T/s})(0.00503 \text{ m}^2)(0.866)$$

$$= -8.71 \times 10^{-4} \text{ T} \cdot \text{m}^2/\text{s} = -8.71 \times 10^{-4} \text{ Wb/s}$$

$$\varepsilon = -N \frac{d\Phi_B}{dt}$$

= - (500)(-8.71 × 10⁻⁴ Wb/s) = 0.435 V

Pozitif, dolayısı ile yönü B'yi destekleyecek şekilde olmalı!

B yönünde bir manyetik alan oluşturacak şekilde I oluşturmalı!



□İndüklenen elektrik alan

Indüklenen emk'nın bir devrinde ilmek boyunca hareketli bir test yükünde yaptığı işi düşünelim.

Tükünde yaptığı işi düşünelim.

Emk tarafından yapılan iş
$$W := emf \cdot q_0$$

Elektrik alan tarafından yapılan iş: $\int \vec{F} \cdot d\vec{s} = q_0 \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = q_0 E(2\pi r)$

Emk= $2\pi rE$

Genellikle:
$$\varepsilon = emf = \oint \vec{E} \cdot d\vec{s}$$

Dairesel bir akım ilmeği için

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\Phi_B}{dt}$$

Faraday kanununun tekrar yazılır.

Lenz yasası



□ İndüklenen Emk'nin yönü ve Lenz kanunu

N dönüşlü solenoit için Faraday kanunu genişletilir:

$$\varepsilon = -N \frac{d\Phi_B}{dt}$$
Dönüş sayısı

Niçin eksi işareti ve Bunun anlamı nedir?

Lenz kanunu

İndüklenen emk'nin işareti, orijinal akı değişimini engellemek için bir manyetik akı meydana getirebilecek bir akım üretmeye çalışan yöndedir.

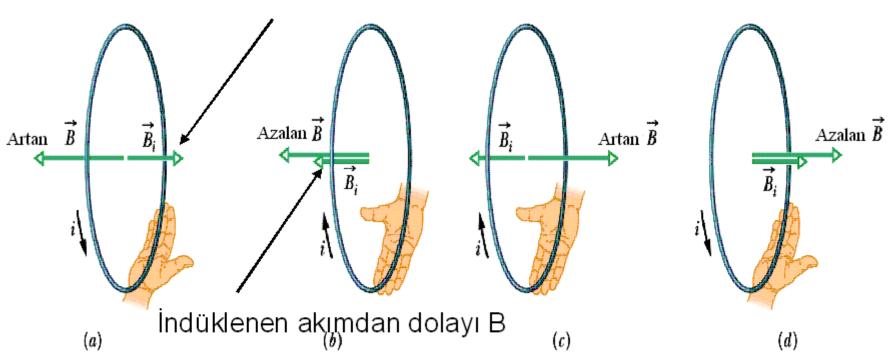
Yada – indüklenen emk ve indüklenen akım onları üreten değişimi engeller yöndedir!

<u>Lenz yasası</u>



□ Örnek1

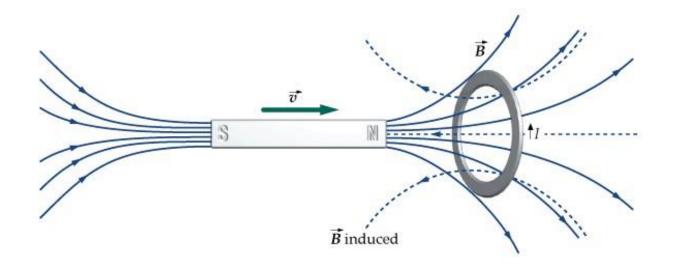
İndüklenen akımdan dolayı B



Lenz kanunu



□ Örnek 2

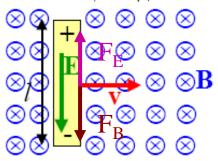


- •Kutu magnet ilmeye doğru hareket eder.
- İlmekten geçen akı artar, ve ilmekte indüklenen bir emk gösterilen yönde akım meydana getirir.
- İlmekteki indüklenen akımdan dolayı B alanı (kesikli çizgilerle gösterilen) magnetin hareketinden dolayı ilmekten geçen artan akıya karşı bir akı üretir.



□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı

Devimsel emk manyetik alanda *hareket eden* bir iletkendeki indüklenen emk dır. Biz bunu sabit manyetik alanda belirleyeceğiz.



Kalıptaki elektronlar üzerindeki manyetik kuvvet onların aşağı doğru hareketine sebep olur.

$$\vec{F}_{\rm B} = q\,\vec{v}\times\vec{B} = -\,e\,\vec{v}\times\vec{B}$$

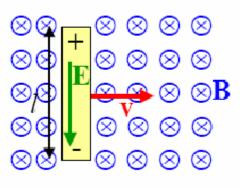
Bu, kalıpta yükleri ayırarak bir elektrik alan üretir. Elektrik alan elektronlar üzerine yukarı doğru bir kuvvet uygular.

$$\vec{F}_E = q\vec{E} = -e\vec{E}$$
 Eşitlikte kuvvetler denktir ,ve

$$\vec{F}_B + \vec{F}_E = 0 \Rightarrow eE = evB$$



□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı l



Yüklerin ayrılması kalıp üzerinde bir potansiyel fark yada indüklenmiş bir & emk sı üretir.

$$\varepsilon = El$$

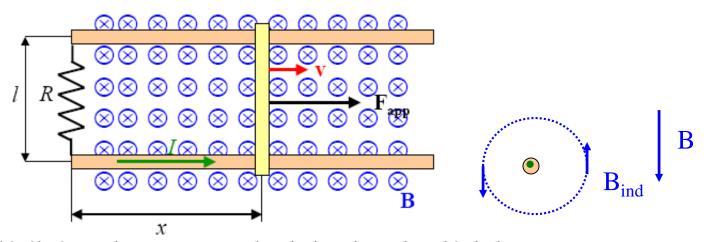
$$eE = evB$$
 yi kullanarak

$$El = Blv \ or \ \epsilon = Blv$$
 elde ederiz.

Bir iletken düzgün bir manyetik alan boyunca hareket ettiğinde, iletkenin uçları arasında bir potansiyel fark meydana gelir.



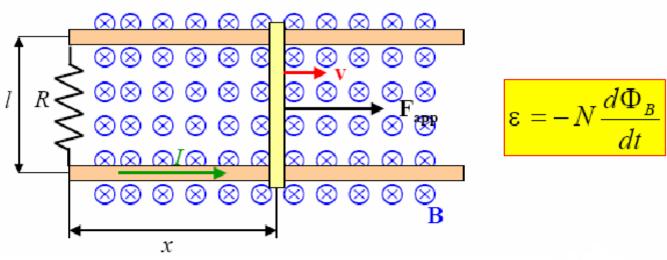
□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı II



- Kapalı bir iletim yolunun parçası olarak hareket eden bir kalıp düşünülür.
- Kalıbın sıfır dirence ve devrenin sabit parçasının R direncine sahip olduğunu farz edilir
- Kalıp uygulanan F_{app} kuvvetinden dolayı V hızı ile sağa doğru çekilir.
- Elektron tekrar aşağı doğru bir kuvvete maruz kalır
- Şimdi, elektronlar kapalı iletim yolunda harekette özgür olsalar bile bununla birlikte saat yönünün tersi yönde bir akım oluşur.



□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı II

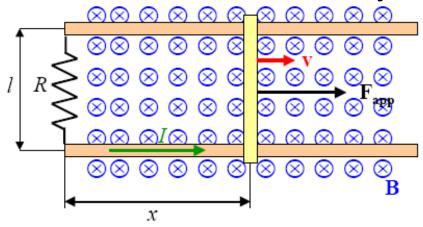


İndüklenen saat yönünün tersi yöndeki akımsa Lenz kuralı uygulanır mı?

- Kalıp sayfadan içeriye doğru devreden geçen artan manyetik akı ile sağa doğru kayar.
- Lenz kuralı indüklenmiş akımın bu artışa karşı koyan bir manyetik alan üreteceğini söyler.
- Böyle bir indüklenmiş akım sayfadan dışa doğru bir manyetik alan üretmelidir.
- Saat yönünde bir akım bunu yapar (sağ el kuralı).



□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı II



Bu anda devreden geçen manyetik akı $\Phi_B = BA = Blx$ d

Böylece Faraday kanunu aşağıdaki ifadeyi verir

$$\varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -\frac{d}{dt}(Blx) = -Bl\frac{dx}{dt} = -Blv$$

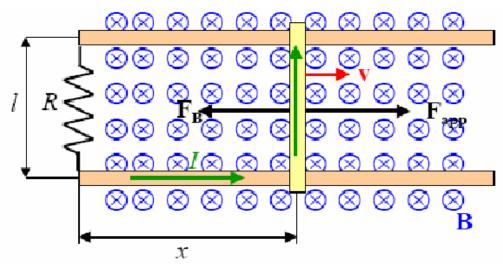
$$\vec{E}$$
Böylece
$$I = \frac{|\varepsilon|}{R} = \frac{Blv}{R}$$

$$d\varepsilon = (\vec{v} \times \vec{B}) \cdot d\vec{s} \text{ (Genelde)}$$

 $\varepsilon = \oint (\vec{\upsilon} \times \vec{B}) \cdot d\vec{s}$: Kapalı bir iletim ilmeği için devimsel emk



□ <u>Hareketsel</u> elektromotor kuvvetinin kaynağı II



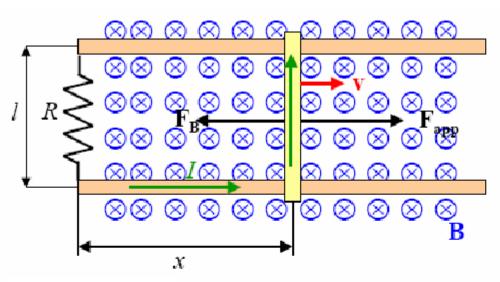
Kalıp düzgün bir **B** manyetik alanında hareket ederken ayrıca bir $\mathbf{F}_{\mathtt{B}}$ manyetik kuvvetine maruz kalır. $\vec{F}_{\mathtt{D}} = I \vec{l} \times \vec{B}$

Bu kuvvet uygulanan kuvvete zıttır ve kalıp sabit hızla hareket ettiğinden dolayı eşit büyüklükte olmalıdır da.

$$\left| F_{app} \right| = \left| F_{B} \right| = IlB$$



□ Hareketsel elektromotor kuvvetinin kaynağı II



$$\left| F_{app} \right| = \left| F_{B} \right| = IlB$$

Uygulanan kuvvetin sağladığı güç

$$P = F_{app}v = (IlB)v$$

$$I = \frac{Blv}{R}$$

Böylece biz
$$I = \frac{Blv}{P}$$
 buluruz. Daha sonra $P = (IlB)v = I(Blv) = I^2R$

buluruz.

Ilk olarak mekanik enerji elektriksel enerjiye dönüşür, bu elektriksel enerji daha sonra direncin iç enerjisine dönüşür.



□ Bir magnet ve Bir ilmek (Tekrar)

Örnekte, bir magnet kapalı bir ilmeğe doğru hareket ettirilir.

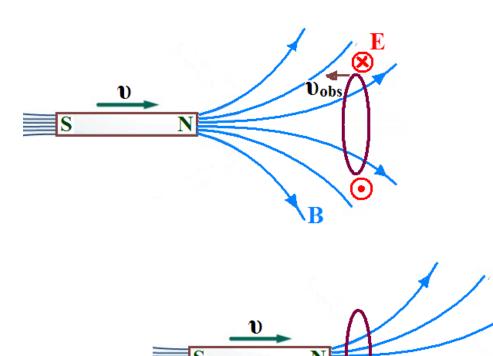
İlmekten eklenen alan çizgisinin sayısı belirgin bir biçimde artar.

İlmekle alan çizgileri arasında rölatif hareket vardır ve metal ilmekte herhangi bir noktadaki bir gözlemci Herhangi bir noktadaki gözlemci ya da ilmekteki yükler, bir E alanı görecektir.

$$\vec{E} = \vec{v}_{obs} \times \vec{B}$$

Ayrıca biz aşağıdaki ifadeye elde ederiz.

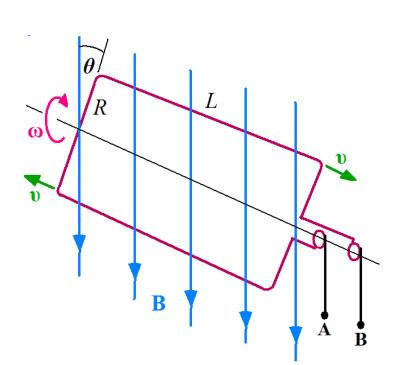


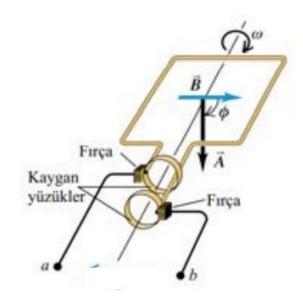




□ Örnek: Bir jenaratör (Alternator)

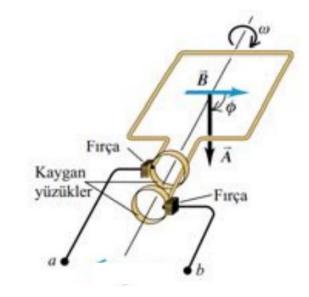
Şekil 29.8, emk üreten bir cihaz olan bir basit alternatörü gösteriyor. Dikdörtgen halka şekilde gösterilen ekseni etrafında sabit bir ω açısal hızı ile dönecek şekilde tasarlanmıştır. \vec{B} manyetik alanı düzgün ve sabittir. t = 0 anında $\phi = 0$ 'dır. Etkilenme emk'sını hesaplayınız.

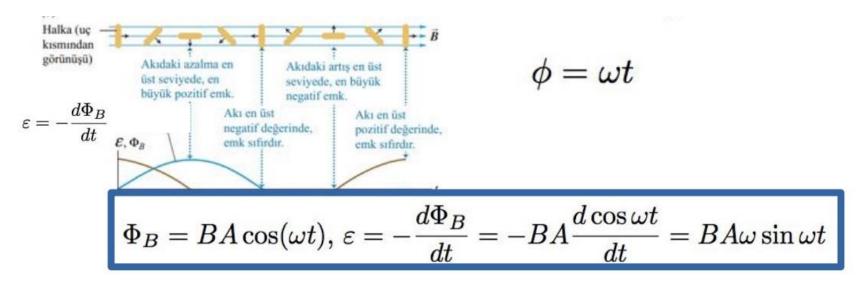






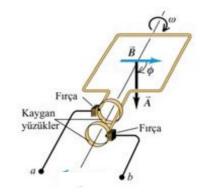
□ Örnek: Bir jenaratör (Alternator)

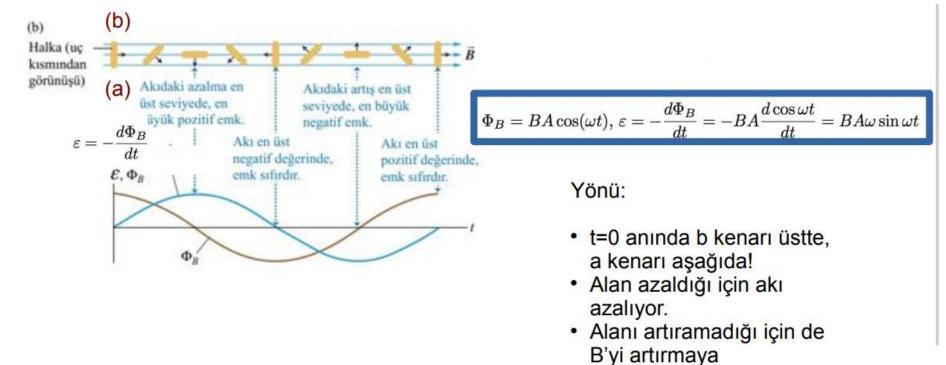






□ Örnek: Bir jenaratör (Alternator)

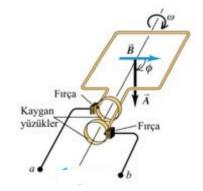


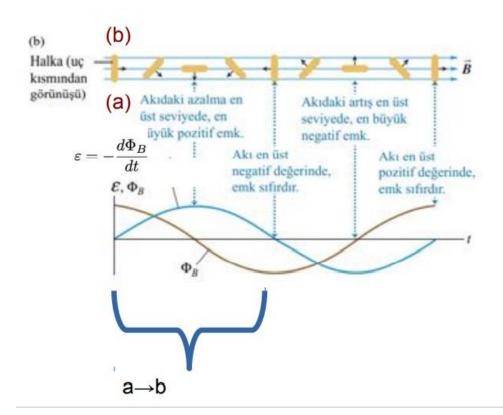


çalışacaktır.



□ Örnek: Bir jenaratör (Alternator)





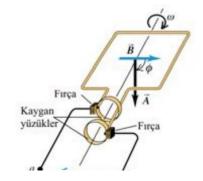
$$\Phi_B = BA\cos(\omega t),\, \varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -BA\frac{d\cos\omega t}{dt} = BA\sin\omega t$$

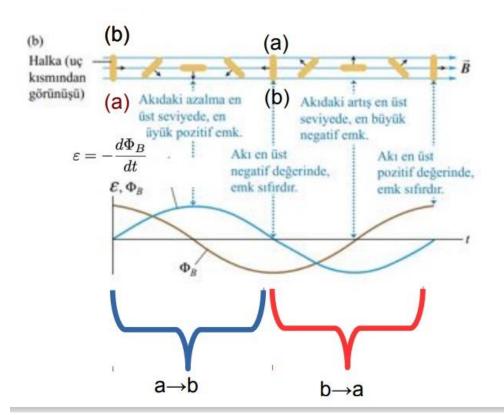
Yönü:

t=0 ile $t=\Pi/w$ arası.



□ Örnek: Bir jenaratör (Alternator)





$$\Phi_B = BA\cos(\omega t),\, \varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt} = -BA\frac{d\cos\omega t}{dt} = BA\sin\omega t$$

Yönü:

• $t=\Pi/w$ ile $t=2\Pi/w$ arası

sin(wt) fonsiyonu işaret değiştirdi!

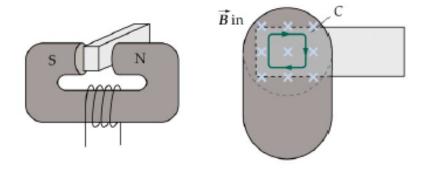
Eddy Akımı



□ Eddy Akımı: Örnekler

Buraya kadar, belirli devrelerdeki akımlar değişen akı tarafından üretilir.

Sıklıkla, dolaşan akımlar, eddy akımları bulk metal parçasında meydana gelir, i.e. transformatör çekirdeği



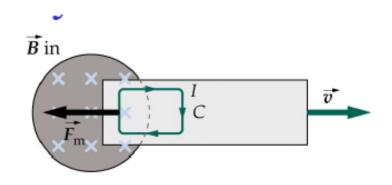
Şekilde ,değişen B alanı (mıknatıs dolanımlarındaki ac akımından dolayı) elektromıknatıs kutupları arasındaki iletken tabakada dolaşan akımları indükler. (C yolu- birçoğundan biri)

Eddy Akımı



□ Eddy Akımı : Örnekler

Güçlü sürekli bir mıknatısın kutupları arasında bakır veya alüminyum levhayı aniden çekmeyi deneyelim;



C yolu tarafından kaplanan alan parçası B alanının içindedir.Levha sağa doğru hareket ederken ,eğriden geçen akı azalır.

Faraday kanunu ve Lenz kanunu saat yönünde bir akımın C yolu boyunca indükleneceğini söyler.

Daha sonra manyetik alan kabuk hareketine zıt sola doğru akım üzerinde bir kuvvet oluşturur.

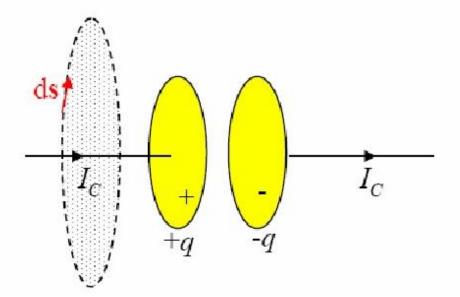
Siz güçlü bir manyetik alandan geçen iletken bir tabakayı dener ve aniden hareket ettirirseniz bu kuvveti hissedersiniz



Deplasman akımı

Yüklü bir kondansatörü düşünelim, iletken teller ilk plakaya ve ondan uzaktaki bir diğerine $I_{\mathcal{C}}$ akımı verir. Ve plakalar üzerindeki yükler artar. Gösterilen yol için ampere kanununu uygulayabiliriz ve aşağıdaki ifadeyi buluruz:

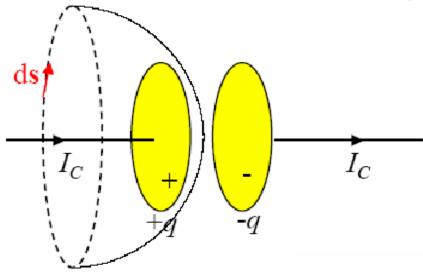
$$\iint \vec{B} \cdot d \, \vec{s} = \mu_0 I = \mu_0 I_C$$





□ Deplasman akımı

Ayrıca bizim yolumuzla sınırlanmış ikinci bir yüzey düşünelim.

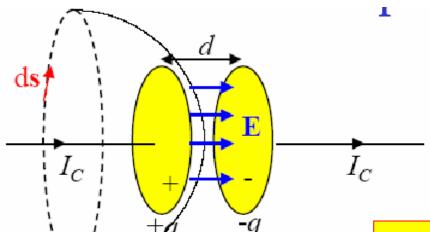


Burada, kondansatör plaka üzerinde yük durduğu için bu yüzeyden akım geçmez. Böylece $\vec{B} \cdot d \, \vec{s} = \mu_0 I = 0$

Önceki sayfada elde edilen sonuçla ters düştüğü görülmektedir." Herhangi bir yüzey boyunca akım eğriyle sınırlandırılır" ifadesinde anlam belirsizliği vardır-akım devam etmezken ortaya çıkar.Bu çelişkiyi nasıl düzeltebiliriz.



Deplasman akımı



Kondansatör plakalar üzerindeki ani yük $q = C\Delta V$ dir ve burada ΔV plakalar arasındaki ani potansiyel farktır

 Kondansatör yükleri ile iki plaka arasındaki elektrik alan değişir.

$$C = \varepsilon_0 \frac{A}{d}$$
; Ve $\Delta V = Ed$

$$C = \varepsilon_0 \frac{A}{d}$$
 ; Ve $\Delta V = Ed$
So $q = C\Delta V = \varepsilon_0 \frac{A}{d}(Ed) = \varepsilon_0 EA = \varepsilon_0 \Phi_E$

$$I_C = \frac{dq}{dt} = \varepsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

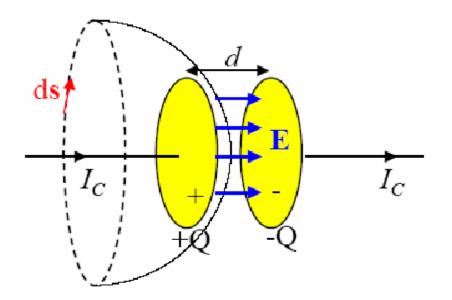
ve sağda belirtilen terim Maxwell yer değiştirme akımıdır.

$$I_D = \varepsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Hacimdeki net iletim akımı ,hacim dışında net yer değiştirme akımına eşittir.Genelleştirilen akım her zaman devam eder.



Deplasman akımı



Sağda belirtilen terimi Yer değiştirme akımı olarak ifade ederiz.

$$I_D = \varepsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Eğri yüzey boyunca değişken elektrik akısı Ampere kanununda düz yüzeyden geçen I_c akımına eşdeğerdir.Böylece Ampere kanununun genelleştirilmiş formunu yazarız:

$$\iint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \left(I_C + I_D \right)_{encl} = \mu_0 I_{encl} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Manyetik alanlar hem iletim akımları hem de zamanla değişen elektrik alanlar tarafından üretilir.



Deplasman akımı

$$\iint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \left(I_C + I_D \right)_{encl} = \mu_0 I_{encl} + \mu_0 \varepsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$

Ampere kanununun genelleştirilmiş şekli

Faraday kanunu ile kıyaslarsak : $\varepsilon = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{s} = -\frac{d\phi_m}{dt}$

Burada değişken manyetik akı, kapalı bir eğri boyunca çizgi integrali ,kapalı yüzeyden geçen manyetik akı değişim oranı ile orantılı olan bir elektrik alan üretir.

Ampere kanununu değiştirerek Maxwell değişken bir elektrik akının, bir eğri boyunca çizgi integrali, elektrik akısı değişim oranı ile orantılı olan bir manyetik alan ürettiğini gösterdi.

Karşılıklı sonuç:Değişen manyetik alan bir elektrik alan üretir(Faraday kanunu) ve değişen elektrik alan bir manyetik alan üretir(Genelleştirilmiş ampere kanunu).

Bir I taşıma akımının manyetik benzeri olmadığına dikkat edilmesi gerekir.Çünkü manyetik tek bir yük (elektrik yüke benzer olarak) yoktur.



Deplasman akımı : Örnek

Paralel plakalı kondansatör yakın aralıklı R yarıçaplı dairesel plakalara sahiptir. Yük pozitif plaka üzerine ve negatif plakanın dışına I=dQ/dt=2.5A oranında akar.

Plakalar arasındaki yer değiştirme akımı nedir?

$$I_D = \epsilon_0 \frac{d\Phi_E}{dt}$$
 Burada Φ_E plakalar arasındaki elektrik akısıdır.

E-alanının düzgün ve kondansatör içinde plakalara dik ve kondansatör dışında sıfır olduğunu düşünelim. Böylece $\Phi_{\scriptscriptstyle {\scriptscriptstyle
m F}}={
m EA}$

Burada :
$$E = \frac{\underline{\sigma}}{\epsilon_0} = \frac{Q/A}{\epsilon_0}$$
 Ve burada yük yoğunluğu $\underline{\sigma}$

$$\text{B\"{o}ylece } I_D = \epsilon_0 \, \frac{d(EA)}{dt} = \epsilon_0 A \, \frac{d}{dt} \left(\frac{Q}{\epsilon_0 A} \right) = \frac{dQ}{dt} = 2.5 A \quad \text{Taşıma akımıyla aynı olarak}$$



■ Maxwell eşitlikleri

James Clerk Maxwell tarafından önerilen bu eşitlikler 'E ve B alan vektörleri ile onların kaynakları elektrik yükleri 'akımlar ve değişken alanlar arasında ilişki kurar. Bu eşitlikler Coulomb ' Gauss ' Biot- Savart ' Ampere ve Faraday deneysel kanunlarını özetler.

Newton kanunlarına benzer klasik elektromanyetizmada bir rol oynar-çözme zorluğu hariç tutulur.Bu eşitlikler elektromanyetik dalgaların varolduğu ve serbest uzayda

$$c^2 = \frac{1}{\epsilon_0 \mu_0} = 3 \times 10^8 \,\mathrm{ms}^{-1}$$

ile verilen bir hızla yayıldığı sonucuna götürür.

Burada ε_0 — Serbest uzayın dielektrik sabitidir(Gauss ve Coulomb kanunu)

μ₀— Serbest uzayın manyetik geçirgenlik sabitidir.(Biot-Savart ve Ampere kanunu)



Maxwell eşitlikleri

$$\oint_{S} \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{1}{\epsilon_{0}} Q_{inside} - Gauss kannon$$

$$\oint_{S} \vec{B} \cdot d\vec{A} = 0 -- \text{Manyetik alan için Gauss kanunu}$$

$$\oint_{\mathbf{C}} \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{s} = -\frac{\mathbf{d}}{\mathbf{dt}} \int_{\mathbf{s}} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{A}} - - \text{Faraday kanunu}$$

$$\oint_{\mathbf{C}} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{s} = \mu_0 \mathbf{I} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{d}{dt} \int_{\mathbf{S}} \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\mathbf{A}} - \text{Ampere kanunu}$$



Maxwell eşitlikleri: Gauss kanunu

$$\oint_{S} \vec{E} \cdot d\vec{A} = \frac{1}{\epsilon_{0}} Q_{inside} - -GGauss kanunu$$

Kapalı bir yüzeyden geçen elektrik alan akısı yüzey içindeki net yüke bağlıdır Bu ,bir nokta yükten dolayı elektrik alanın yükten olan uzaklığın karesi ile ters olarak değiştiği anlamına gelir.

Bu ,Elektrik alan çizgilerinin pozitif bir yükten nasıl ayrıldığını ve negatif bir yüke nasıl vardığını tanımlar.

Bu akının deneysel temeli Coulomb yasasıdır.



Maxwell eşitlikleri: Manyetizma için Gauss kanunu

$$\oint_S \! ec{B} \cdot d ec{A} = 0 \; --$$
 Manyetizma için Gauss kanunu

Manyetik alan vektör akısı herhangi bir kapalı yüzey boyunca sıfırdır.

Manyetik alan çizgilerinin herhangi bir noktadan çıkmadığı yada herhangi bir noktaya ulaşmadığı deneysel gözlemini açıklar-bu, izole edilmiş tek tek manyetik yüklerin var olmadığı anlamına gelir.



Maxwell eşitlikleri: Faraday kanunu

$$\oint_{\mathbf{C}} \vec{\mathbf{E}} \cdot d\vec{\ell} = -\frac{d}{dt} \int_{\mathbf{S}} \vec{\mathbf{B}} \cdot d\vec{\mathbf{A}} - -\mathbf{Faraday kanunu}$$

Kapalı bir C eğrisi boyunca emk olan elektrik alanın integrali eğri ile sınırlandırılmış herhangi bir S yüzeyinden geçen manyetik akının yüke oranına(negatif) eşittir.(Burada S kapalı bir yüzey değildir) Faraday kanunu elektriksel alan çizgilerinin değişen bir manyetik alan boyunca herhangi bir yüzeyi nasıl kuşattığını tasvir eder ve elektrik alan vektörünü manyetik alan vektörünün değişim oranına bağlar.



Maxwell eşitlikleri: Ampere kanunu

$$\oint_{C} \vec{B} \cdot d\vec{\ell} = \mu_{0} I + \mu_{0} \epsilon_{0} \, \frac{d}{dt} \, \int_{S} \vec{E} \cdot d\vec{A} - - \text{Ampere Kanunu}$$

Herhangi kapalı bir C eğrisi boyunca manyetik alanın çizgi integrali durumunda kalan Maxwell'in yer değiştirme akımın içeren değişim, hem bu eğri ile sınırlandırılmış herhangi bir kapalı yüzeyden geçen akım hem de yüzeyden geçen elektrik akısındaki değişim oranı ile orantılıdır.

Bu kanun, bir akım geçişi veya elektrik alan değişimi boyunca olan manyetik alan çizgileriyle çevrilmiş bir yüzeyin nasıl olduğunu tanımlar.





□ Maxwell eşitlikleri: Diferansiyel form

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{\mathbf{E}} = \frac{\rho}{\epsilon_0} - -$$
 Gauss kanunu

$$ec{
abla} \cdot ec{\mathbf{B}} = \mathbf{0} - \mathbf{0}$$
 Manyetizma için Gauss kanunu

$$\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{E}} = -\frac{\partial \vec{\mathbf{B}}}{\partial t} - - \mathbf{j}$$
 Faraday kanunu

$$\vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{B}} = \mu_0 \vec{\mathbf{j}} + \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{\mathbf{E}}}{\partial t} - - \text{Ampere kanunu}$$



DİNLEDİĞİNİZ İÇİN TEŞEKKÜRLER

ve

TEKRAR ETMEYİ UNUTMAYINIZ