

Sıralama Algoritmaları

Çabuk Sıralama, Rastgele Algoritmaları

Dersi İçeriği

1. Hızlı Sıralama Algoritması
2. Rastgele hızlı sıralama algoritması
3. Heap Sort Algoritması

NİÇİN SIRALAMA

- ❑ Veritabanında arama, **sıralı veri üzerinde** binary search (ikili arama) yapabiliriz.
- ❑ Eleman tekliğinin sağlanması çiftlerin elimine edilmesi
- ❑ Bilgisayar grafik ve geometri hesaplama problemleri
 - En yakın çift closest pair
 - En kısa yol shortest path

Sıralama Algoritmalarının Türleri

❖ Farklı algoritma teknikleri ile çok sayıda sıralama algoritması geliştirilmiştir.

Sıralama için alt sınır/en iyi çalışma zamanı (lower bound):
 $\Omega(n \log n)$ olarak elde edilebilmektedir.

❑ *Karşılaştırmaya dayalı sıralama algoritmalar*

- *HeapSort, quicksort, insertionsort, bubblesort, mergesort,...*
- *En iyi çalışma zamanı $\theta(n \log n)$*

❑ **Doğrusal zaman sıralama algoritmaları**

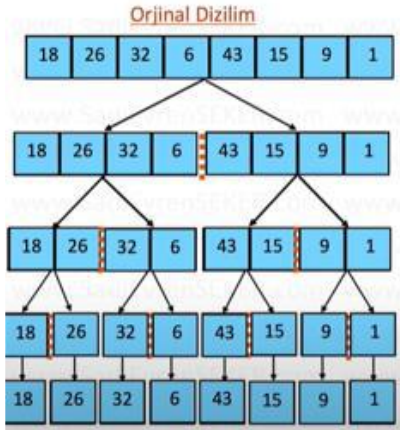
- *Counting sort(sayma), radix(taban) sort, bucket(sepet) sort.*

Yerinde Sıralama (In-place Sorting)

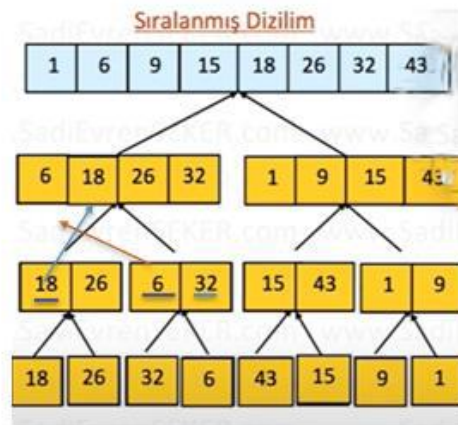
❖ **Yerinde Sıralama:** Algoritmanın boyutu, $\theta(n)$ olan ve ekstra depolama alan **gerektirmemektedir**.

❖ Birleştirme Sıralama Algoritması

Böl (Divide)

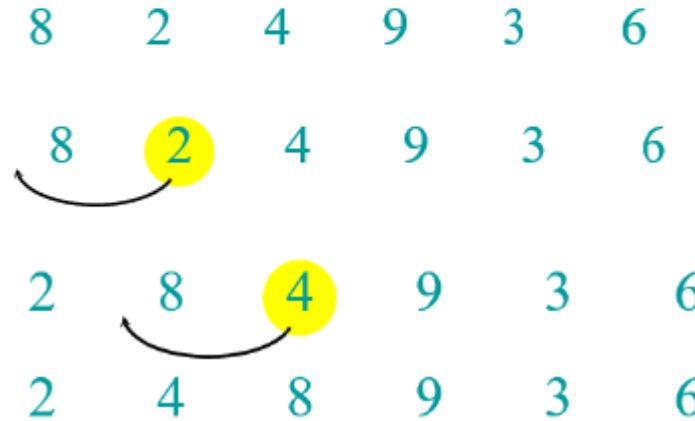
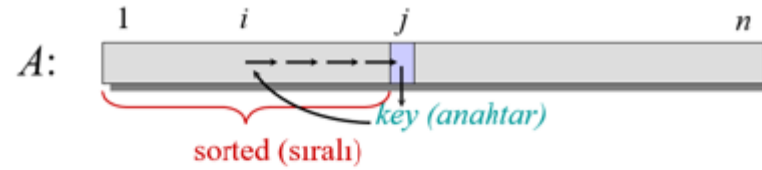


Fethet (Conquer) ve Birleştir



* Ekstra depolama alanı gerektirir.

❖ Araya yerleştirme Algoritması



* Ekstra depolama alanı gerektirmez.

Yerinde Sıralama (In-place Sorting)

Algoritma

- - Bubble sort
- - Insertion sort
- - Selection sort
- - Merge sort
- - Heap sort
- - Quick sort

Yerinde Sıralama

Evet

Evet

Evet

Hayır(ek alan gerekir)

Evet

Evet

❖ Insertion sort, quick sort , selection sort, bubble sort algoritmalarının

- **Worst-case(En kötü) çalışma süresi: $\theta(n^2)$**

❖ Merge sort

- **Worst-case çalışma süresi: $\theta(n \log n)$ 'dir. Ancak $\theta(n)$ boyutunda da ek alan gerektirir.**

1. Çabuk sıralama (QuickSort)

- C.A.R. Hoare tarafından 1962'de önerildi.
- **Böl ve fethet** algoritmasını kullanır.
- "Yerinde" sıralar.
- (Ayar yapılırsa) çok pratiktir.



Sir Charles Antony Richard
Hoare
1934 -

1. Çabuk sıralama (QuickSort)

Böl ve fethet

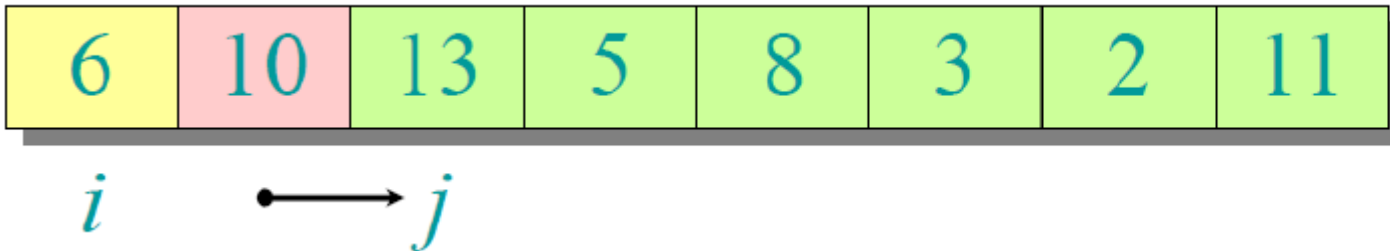
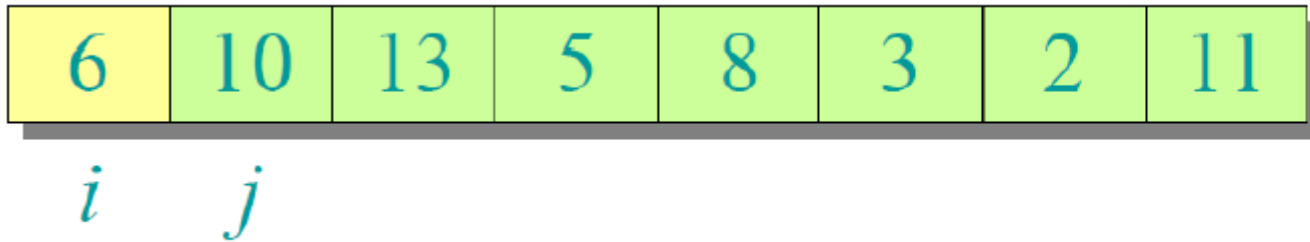
- o n -elemanlı bir dizilimin çabuk sıralanması:
- o **1. Böl:** Dizilimi **pivot (dayanak/referans noktası)** x 'in etrafında **iki altdizilime bölüntüle**; burada soldaki altdizilim elemanları $\leq x \leq$ sağdaki altdizilim elemanları olsun.



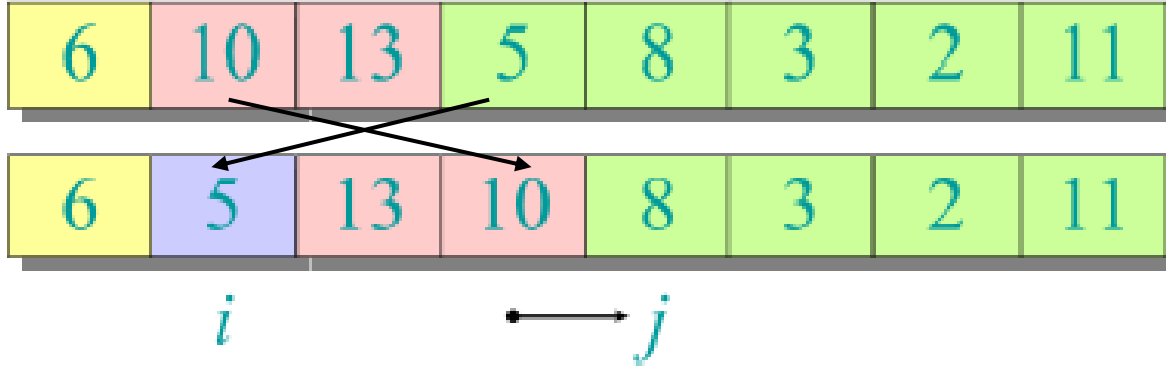
- o **2. Fethet:** İki altdizilimi özyinelemeli sırala.
 - o **3. Birleştir:** Önemsiz (yerinde sıraladığı için)
- Anahtar:** Doğrusal-zamanlı ($\Theta(n)$) bölüntü altyordamı.

Çabuk Sıralamada Bölüntüleme (Partition) Örneği

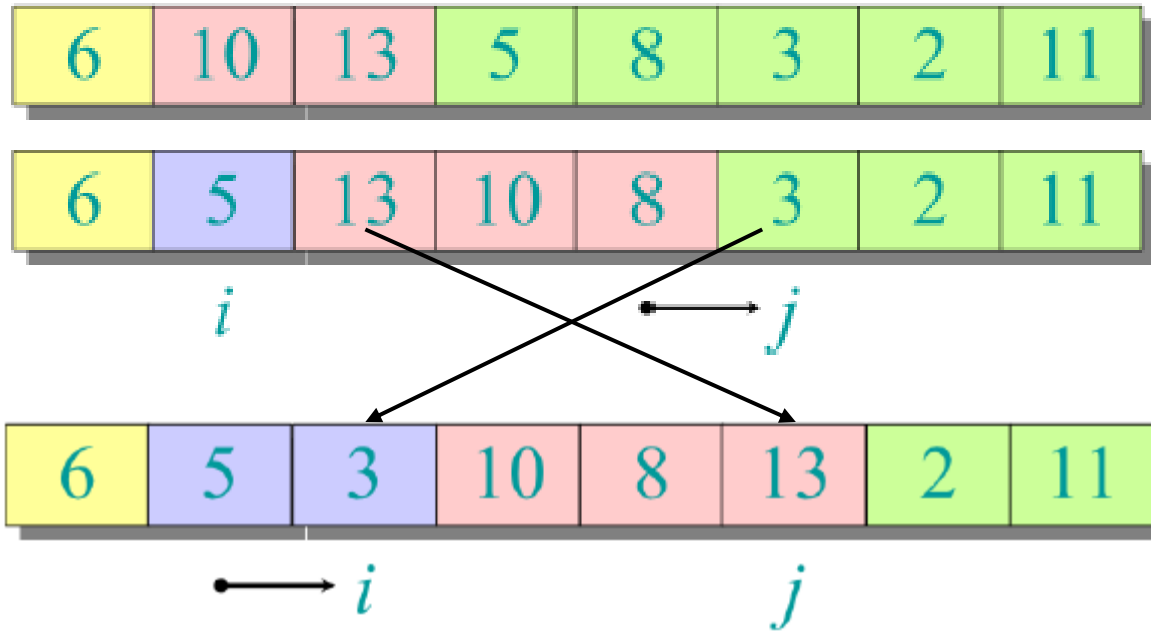
- ❑ Pivot eleman olarak ilk eleman seçilmiştir.
- ❑ İki alt grup (sol ve sağ) oluşturmak için iki pointer kullanılabilir.
- ❑ Burada i ve j indistir.
- ❑ Pivottan büyük bir sayı bulunursa j sağa doğru hareket ettirilir ve yer değiştirme işlemi yapılır.



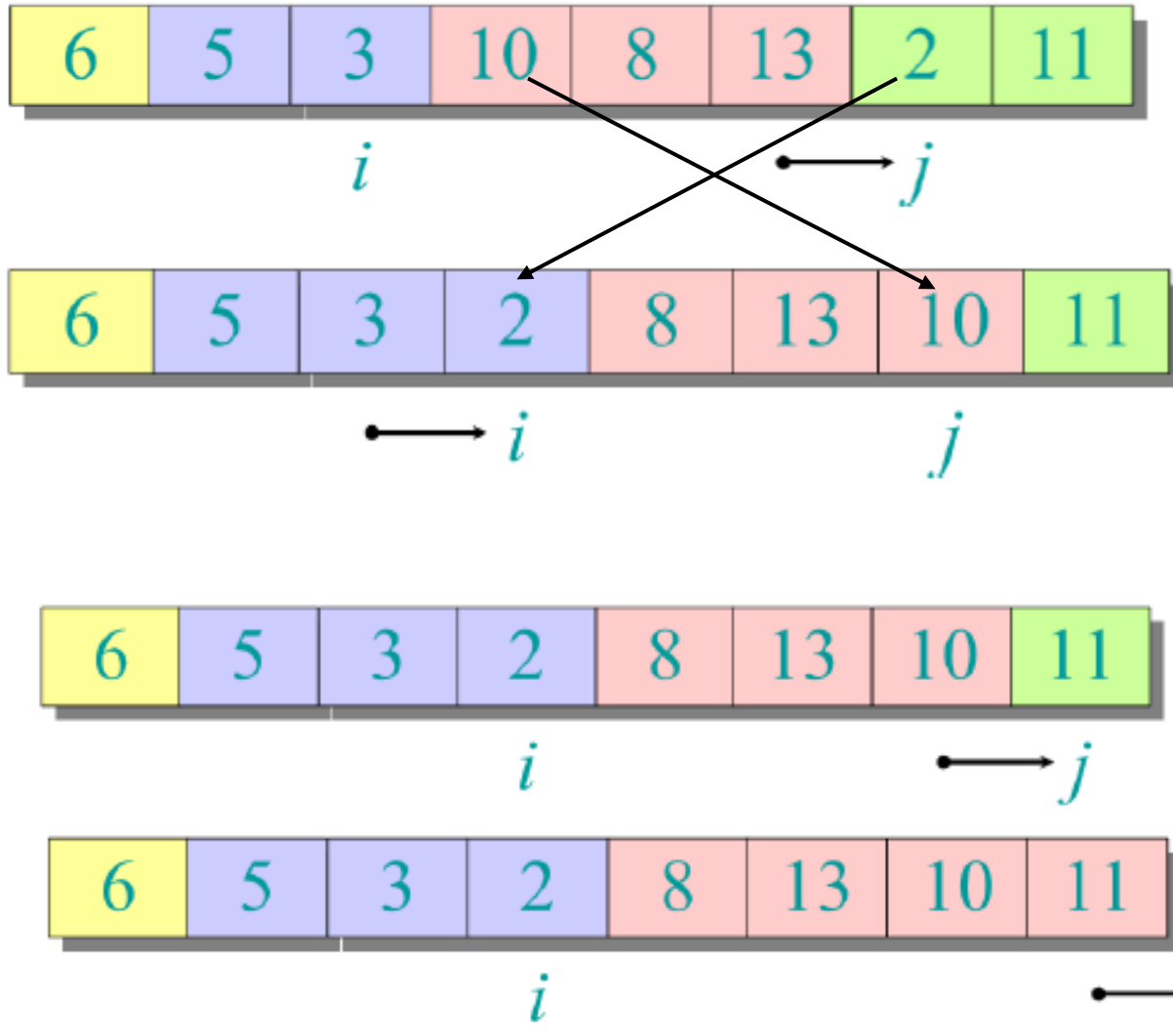
Çabuk Sıralamada Bölüntüleme (Partition) Örneği



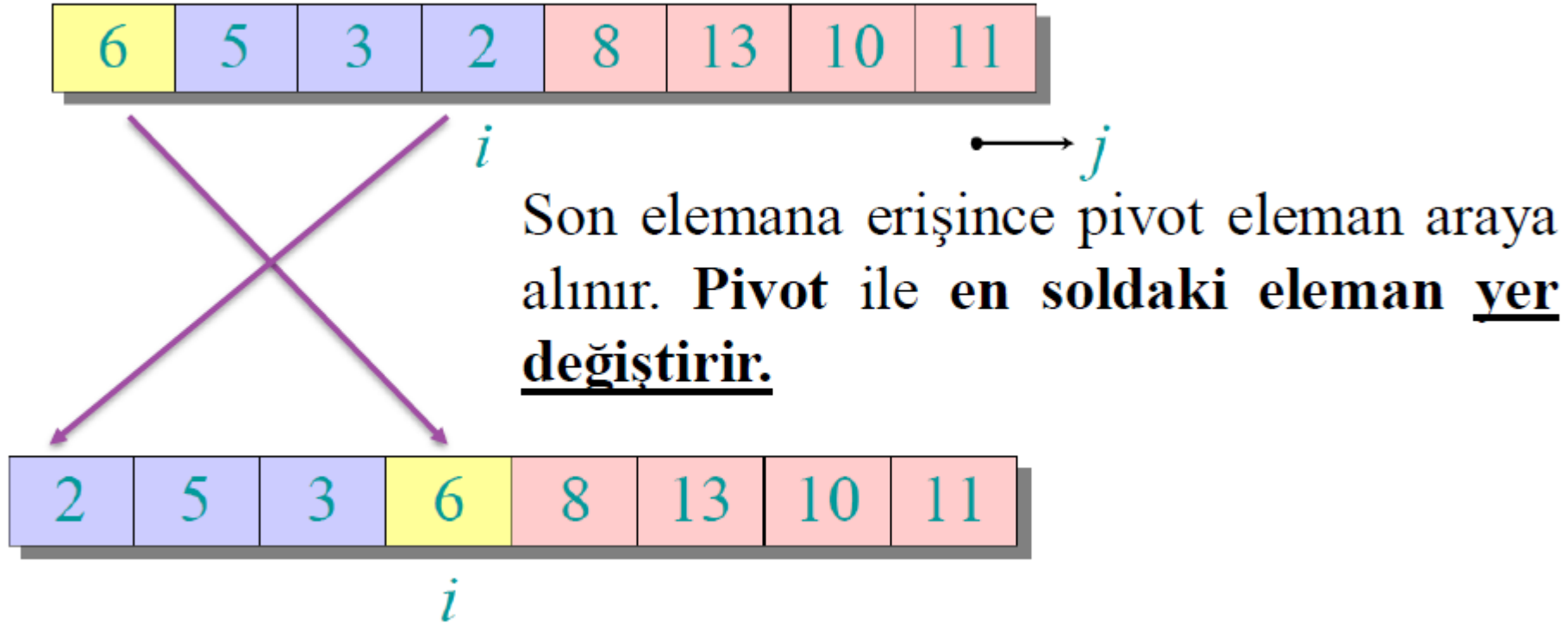
- i sağa kaydırıldı.
- Bir başka ifadeyle $i+1$. yere j yerleştirildi.



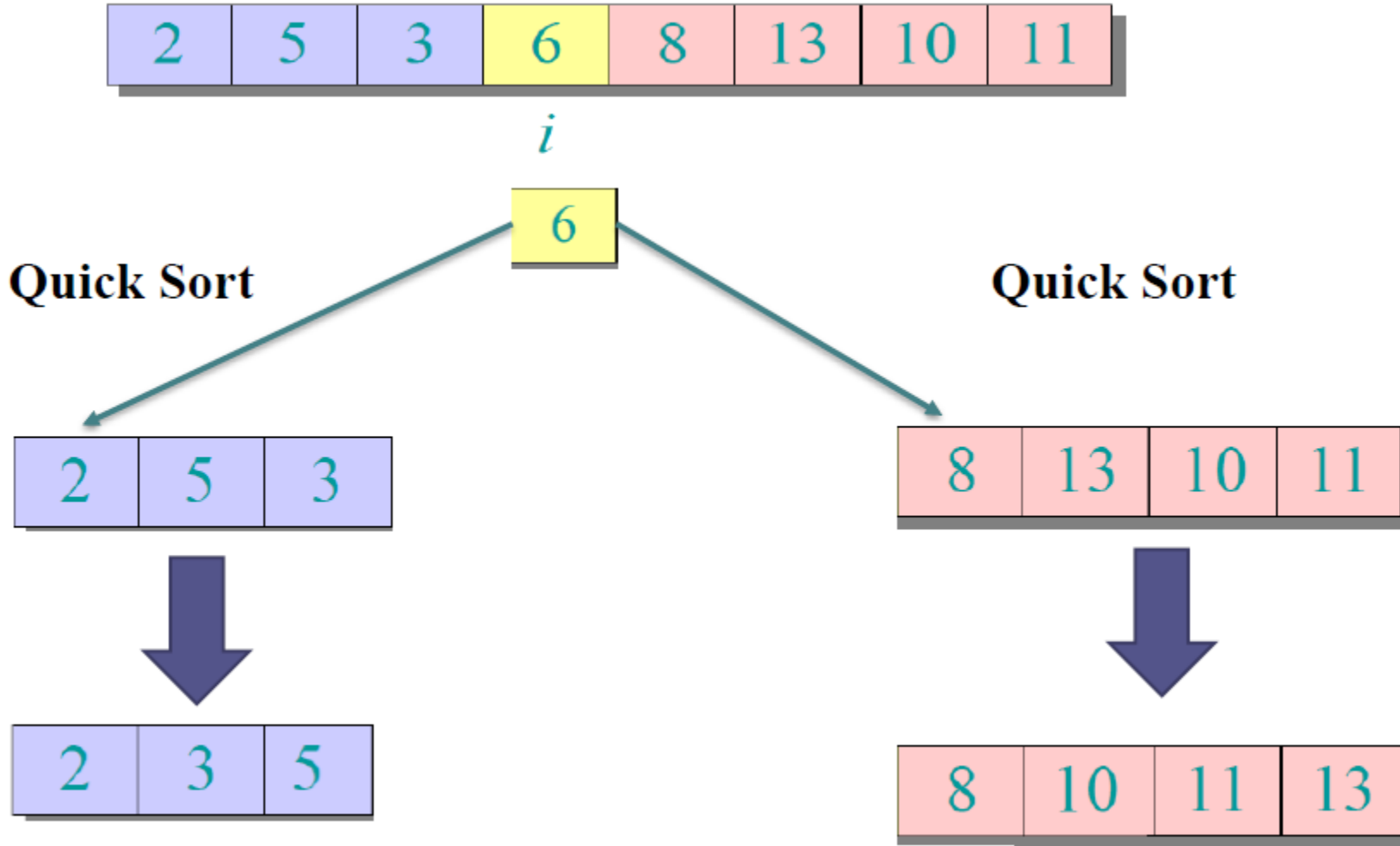
Çabuk Sıralamada Bölüntüleme (Partition) Örneği



Çabuk Sıralamada Bölüntüleme (Partition) Örneği



Çabuk Sıralamada Bölüntüleme (Partition) Örneği



* Özyinelemeli olarak dizinin orta elemanı seçilme işlemi **yapılır ve en iyi durumda $O(\lg n)$ olur.**

Çabuk Sıralama (Quick Sort) Sözde Kodu

QUICKSORT(A, p, r)

if $p < r$

then $q \leftarrow \text{PARTITION}(A, p, r)$

 QUICKSORT($A, p, q-1$)

 QUICKSORT($A, q+1, r$)

İlk arama: QUICKSORT($A, 1, n$)

Çabuk Sıralama Bölüntüleme Örneği

PARTITION (Bölüntü) (A, p, q) $\triangleright A[p \dots q]$

$x \leftarrow A[p]$ \triangleright pivot = $A[p]$

$i \leftarrow p$ (eksen sabit)

for $j \leftarrow p + 1$ to q

do if $A[j] \leq x$ (öyleyse yap)

then $i \leftarrow i + 1$

exchange $A[i] \leftrightarrow A[j]$ (değiştir)

exchange $A[p] \leftrightarrow A[i]$ (değiştir)

return i (dön)

Koşma süresi

$= O(n)$

n eleman için

Değişmez:



1. Çabuk sıralama (QuickSort)

- Quicksort algoritmasında yapılan ana iş öz yinelemede bölüntülere ayırma işlemidir. Bütün iş bölüntüleme de yapılmaktadır.
- Buradaki anahtar olay bölüntü alt yordamı doğrusal zamanda yani $\Theta(n)$ olması.
- Merge sort algoritmasında ana iş ise öz yinelemeli birleştirme yapmadır, $\Theta(n)$.

ÇABUK SIRALAMANIN ÇÖZÜMLENMESİ

- Bütün girişlerin bir birinden farklı olduğu kabul edilirse çalışma zamanı *parçaların dağılımına* bağlıdır.
- Pratikte, **tekrarlayan girdi elemanları varsa**, daha iyi algoritmalar vardır.
- *n* elemanı olan bir dizilimde
T(n), en kötü koşma süresi olsun.

Çabuk Sıralamanın En Kötü Durumu (Worst Case)

- Girdiler sıralı ya da ters sıralı.

(Ancak **sıralı girişler** insert sort (araya yerleştirme) için en iyi durum olur.)

- *En küçük* yada *en büyük elemanların* etrafında bölüntüleme.

- Bölüntünün bir yanında *hiç eleman yok* veya *parçalardan biri sadece bir elemana sahip*

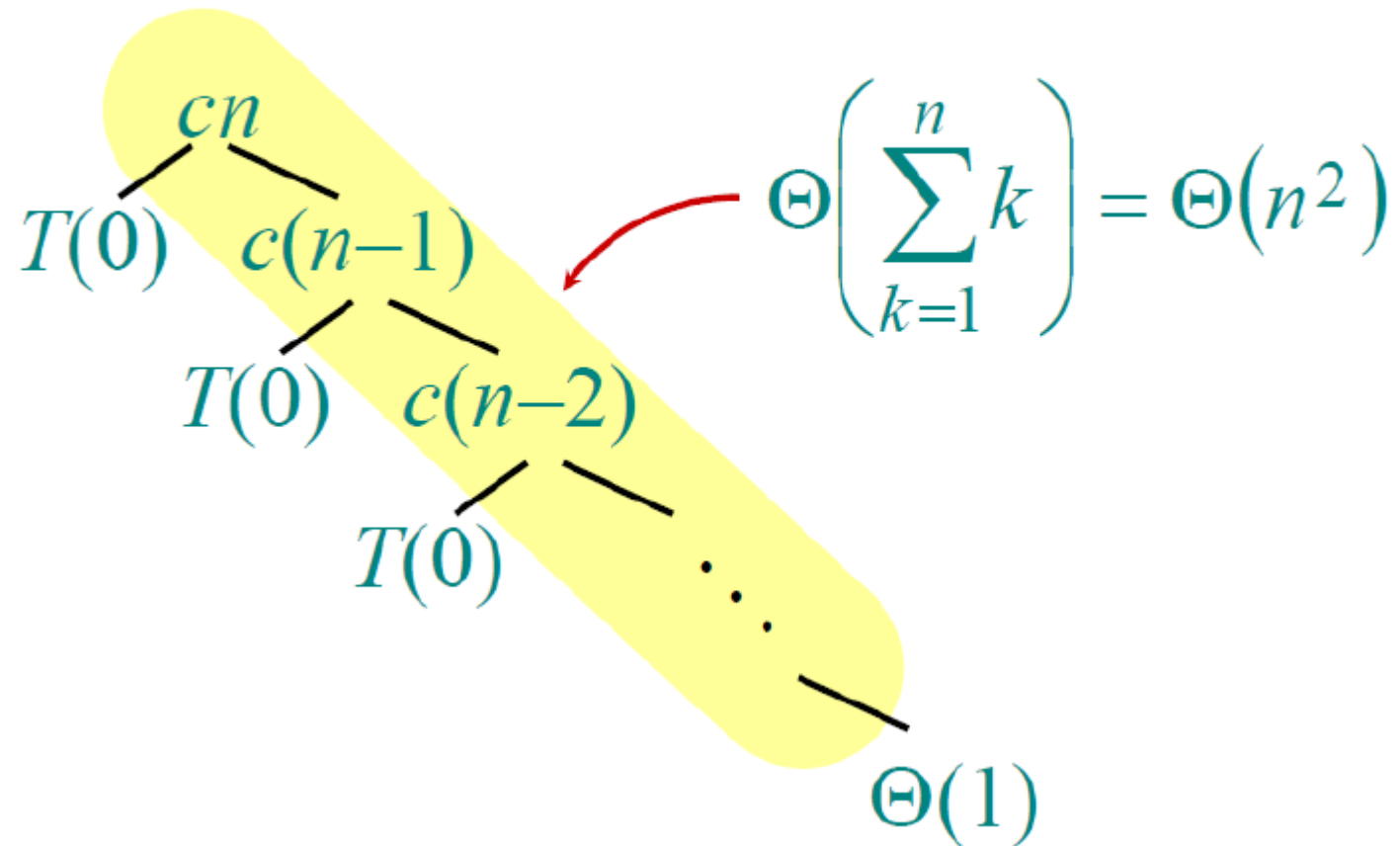
Çabuk Sıralamanın En Kötü Durumu (Worst Case)

❖ Bölüntünün bir yanında hiç eleman yok.

$$\begin{aligned}T(n) &= T(0) + T(n-1) + \Theta(n) \\&= \Theta(1) + T(n-1) + \Theta(n) \\&= T(n-1) + \Theta(n) \\&= \Theta(n^2) \quad (\textit{aritmetik seri})\end{aligned}$$

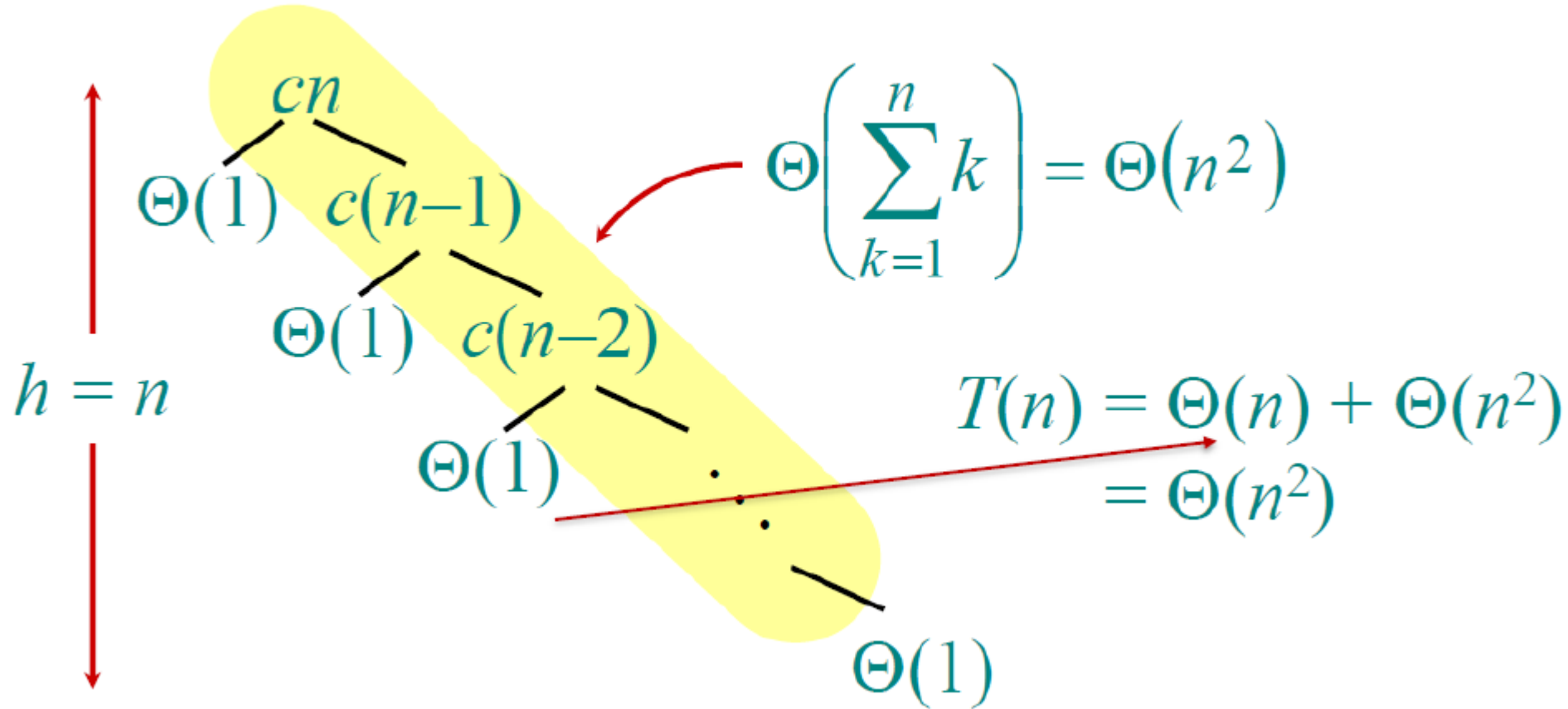
En kötü durum özyineleme ağacı

$$T(n) = T(0) + T(n-1) + cn$$



En kötü durum özyineleme ağacı

$$T(n) = T(0) + T(n-1) + cn$$



❖ Çabuk Sıralamanın En İyi Durumu (Best Case)

Eğer şanslıysak, BÖLÜNTÜ dizilimi eşit böler:

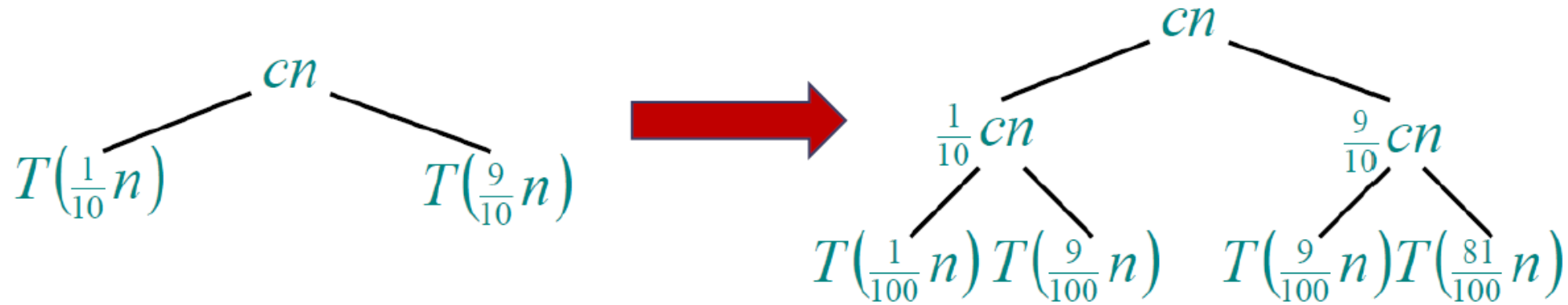
$$\begin{aligned} T(n) &= 2T(n/2) + \Theta(n) \\ &= \Theta(n \lg n) \quad (\text{birleştirme sıralamasındaki gibi}) \end{aligned}$$

Ya bölünme her zaman $\frac{1}{10} : \frac{9}{10}$ oranındaysa?

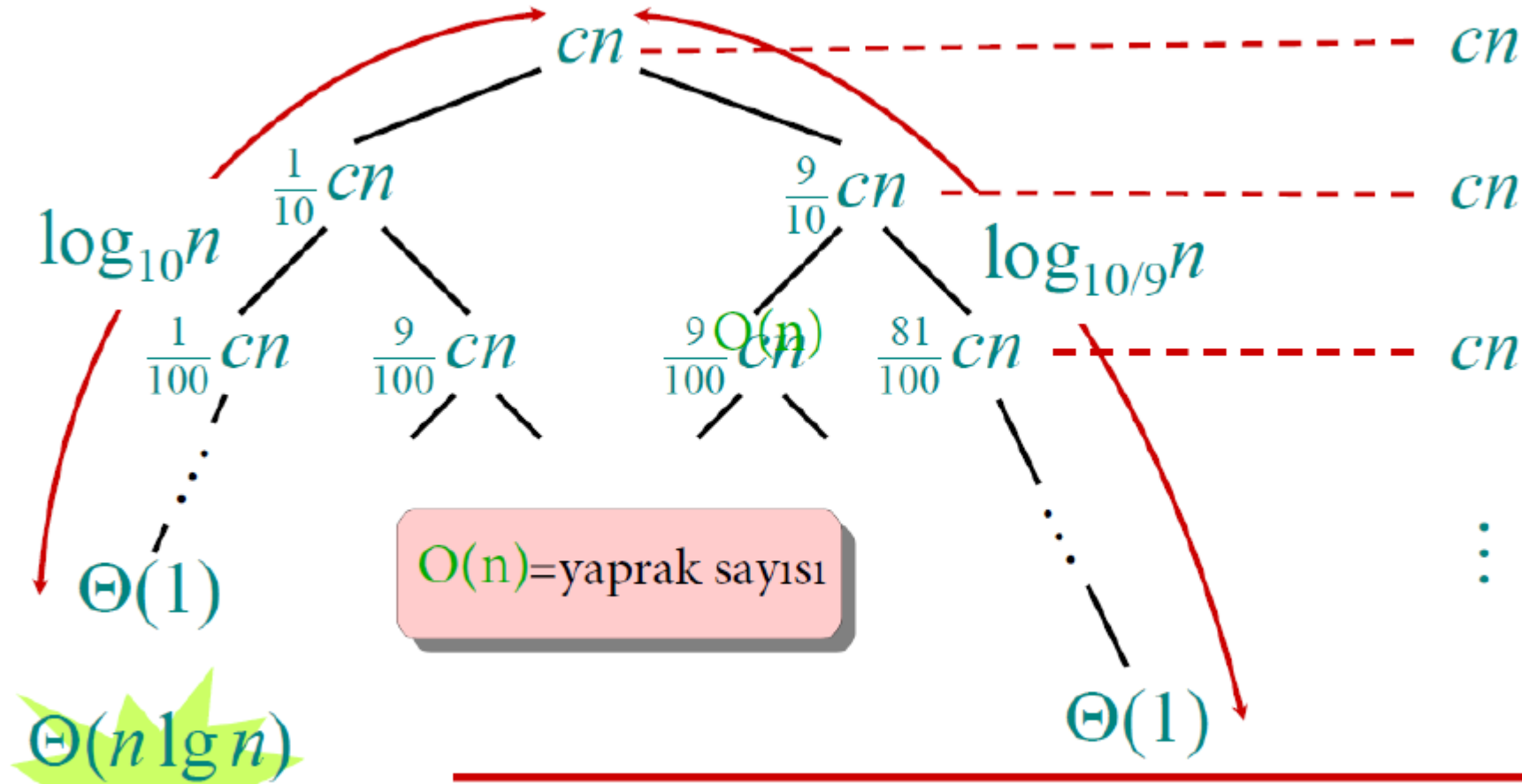
$$T(n) = T\left(\frac{1}{10}n\right) + T\left(\frac{9}{10}n\right) + \Theta(n)$$

Bu yinelemenin çözümü nedir?

❖ 'En iyiye yakın' durumun çözümlemesi



'En iyiye yakın' durumun çözümlemesi

 $\Theta(n \lg n)$

Şanslıyız!

$$cn \log_{10} n \leq T(n) \leq cn \log_{10/9} n + O(n)$$

Daha fazla sezgi

- En iyi ve en kötü durumların birleşimi: average case

Şanslı ve şanssız durumlar arasında sırayla gidip geldiğimizi varsayalım ...

$$L(n) = 2U(n/2) + \Theta(n) \quad \textit{\textcolor{red}{şanslı durum}}$$

$$U(n) = L(n-1) + \Theta(n) \quad \textit{\textcolor{red}{şanssız durum}}$$

Çözelim: Yerine koyma metodu $U(n/2)$ değerini hesaplırsak

$$L(n) = 2(L(n/2 - 1) + \Theta(n/2)) + \Theta(n)$$

$$= 2L(n/2 - 1) + \Theta(n)$$

$$= \Theta(n \lg n) \quad \textit{\textcolor{red}{Şanslı!}}$$

Genellikle şanslı olmayı nasıl garanti ederiz? _____

2. Rastgele Çabuk sıralama

- Genelde şanslı olmak için
 - Ortadaki elamanın yakınından ($n/2$) bölme yapılır
 - Rastgele seçilen bir elamana göre bölme yapılır (Pratik daha iyi çalışır.)
- **FİKİR: Rastgele bir eleman çevresinde bölüntü yap.**
 - Çalışma zamanı girişin sırasından bağımsızdır.
 - Girişteki dağılım konusunda herhangi bir varsayıma gerek yoktur.
 - Hiçbir girdi en kötü durum davranışına neden olmaz.
 - En kötü durum yalnızca rasgele sayı üreticinin çıkışına bağlıdır.

- Bütün elemanların farklı olduğu kabul edilir
- Rastgele seçilen elemanın yakınından bölünür
- Bütün bölme ($1:n-1$, $2:2-2$, ..., $n-1:1$) durumları $1/n$ oranında eşit olasılığa sahiptir.
- Rastgele seçilen algoritmanın average-case durumunu iyileştirir.

Rastgele çabuk sıralama Sözde Kodu-Örnek

Randomized-Partition (A, p, r)

```
01   $i \leftarrow \text{Random}(p, r)$   
02  exchange  $A[r] \leftrightarrow A[i]$   
03  return Partition( $A, p, r$ )
```

Randomized-Quicksort (A, p, r)

```
01  if  $p < r$  then  
02       $q \leftarrow \text{Randomized-Partition}(A, p, r)$   
03      Randomized-Quicksort ( $A, p, q$ )  
04      Randomized-Quicksort ( $A, q+1, r$ )
```

Rastgele çabuk sıralama çözümlemesi

n boyutlu ve sayıların bağımsız varsayıldığı bir girdinin, rastgele çabuk çözümlemesi için $T(n)$ = koşma süresinin rastgele değişkeni olsun.

$k = 0, 1, \dots, n-1$, için *indicator random variable (göstergesel rastgele değişken)*'i tanımlayın

$$X_k = \begin{cases} 1 & \text{eğer BÖLÜNTÜ bir } k : n-k-1 \text{ bölünme yaratıyorsa,} \\ 0 & \text{diğer durumlarda.} \end{cases}$$

$E[X_k] = \Pr\{X_k = 1\} = 1/n$, elemanların farklı olduğu varsayılırsa, her bölünme işleminin olasılığı aynıdır.

Rastgele çabuk sıralama çözümlemesi

$$T(n) = \begin{cases} T(0) + T(n-1) + \Theta(n) & \text{eğer } 0 : n-1 \text{ bölünme,} \\ T(1) + T(n-2) + \Theta(n) & \text{eğer } 1 : n-2 \text{ bölünme,} \\ \vdots & \\ T(n-1) + T(0) + \Theta(n) & \text{eğer } n-1 : 0 \text{ bölünme varsa,} \end{cases}$$

$$= \sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))$$

Beklenenin hesaplanması

$$E[T(n)] = E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right]$$

Bekleneni her iki tarafta alın.

$$E[T(n)] = E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right]$$

$$\rightarrow = \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))]$$

Beklenenin doğrusallığı.

Beklenenin hesaplanması

$$\begin{aligned} E[T(n)] &= E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))] \\ \rightarrow &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k] \cdot E[T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n)] \end{aligned}$$

X_k 'nın diğer değişken seçeneklerden bağımsızlığı.

Beklenenin hesaplanması

$$\begin{aligned} E[T(n)] &= E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k] \cdot \underline{E[T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n)]} \\ &\Rightarrow = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(k)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(n-k-1)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \Theta(n) \end{aligned}$$

Beklenenin doğrusallığı; $E[X_k] = 1/n$.

Beklenenin hesaplanması

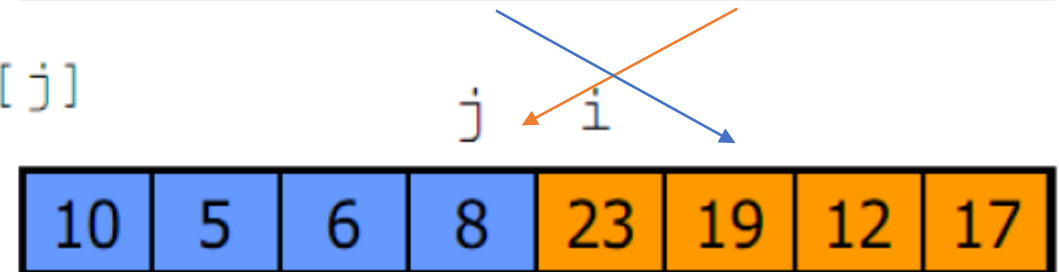
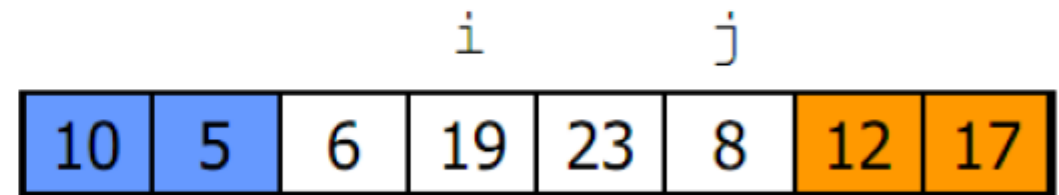
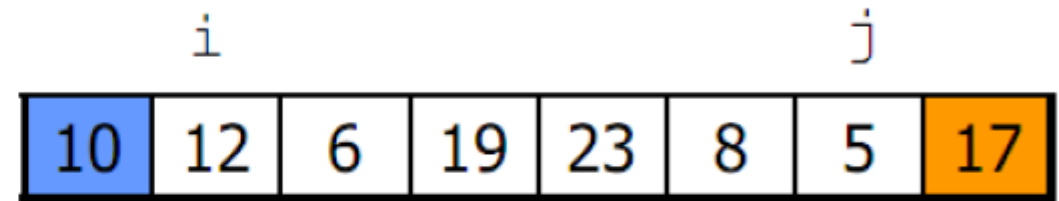
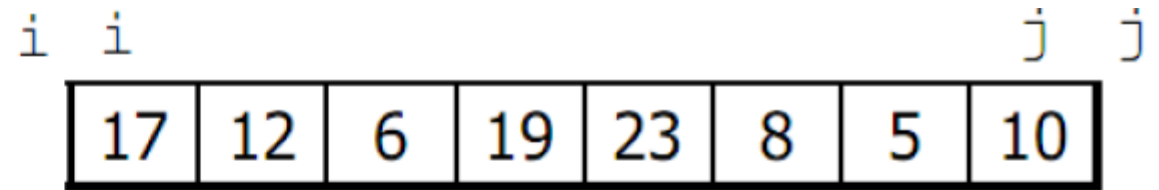
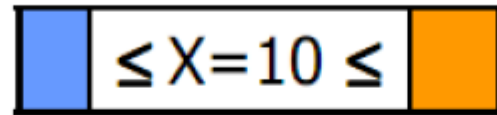
$$\begin{aligned} E[T(n)] &= E\left[\sum_{k=0}^{n-1} X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))\right] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k (T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n))] \\ &= \sum_{k=0}^{n-1} E[X_k] \cdot E[T(k) + T(n-k-1) + \Theta(n)] \\ &= \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(k)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} E[T(n-k-1)] + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \Theta(n) \\ &= \frac{2}{n} \sum_{k=1}^{n-1} E[T(k)] + \Theta(n) \end{aligned}$$

Toplamlarda benzer terimler var.

❖ Çabuk sıralama Bölüntüleme örneği 2 (pivot son eleman)

Partition(A, p, r)

```
01 x ← A[r]
02 i ← p - 1
03 j ← r + 1
04 while TRUE
05     repeat j ← j - 1
06         until A[j] ≤ x
07     repeat i ← i + 1
08         until A[i] ≥ x
09     if i < j
10         then exchange A[i] ↔ A[j]
11         else return j
```



❖ Pratikte çabuk sıralama

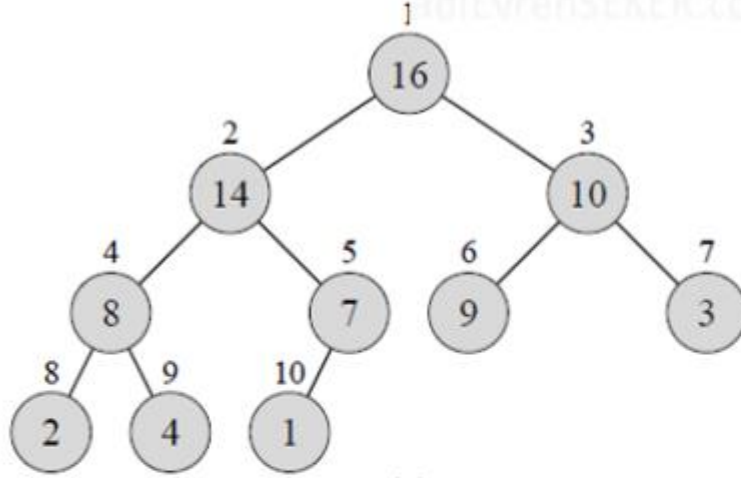
- ❖ Çabuk sıralama önemli bir genel maksatlı sıralama algoritmasıdır.
- ❖ Çabuk sıralama tipik olarak birleştirme (Merge Sort) sıralamasından iki kat daha hızlıdır.
- ❖ Çabuk sıralama **ön bellekleme** ve **sanal bellek** uygulamalarında oldukça uyumludur.

3. Heap (Yığın) Ağacı

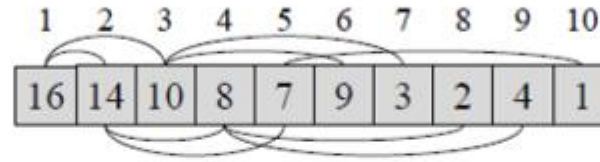
- Heap (Yığın), ikili ağaç (binary tree) olarak düşünebileceğimiz bir veri yapısıdır.
- Dizi
- Complete binary tree yakın bir ağaç olarak görülebilir.
 - En düşük seviye hariç bütün seviyeler doludur.
 - Her düğümdeki veri kendi *çocuk düğümlerinden* **büyük** (max-heap) veya **küçüktür** (min-heap).

Heap (Yığın) Ağacı

– N elemanlı yığın derinliği = $\lfloor \log_2 N \rfloor$.



(a)



(b)

Şekildeki a) ikili ağaç ve (b) bir dizi olarak görüntülenen bir maksimum yığın. Ağaçtaki her bir düğümdeki daire içindeki sayı, o düğümde depolanan değerdir. Bir düğümün üzerindeki sayı karşılık gelen sayıdır. Dizinin üstünde ve altında, ebeveyn-alt ilişkilerini gösteren çizgiler bulunur; anne babalar her zaman çocuklarının solundadır. Ağacın yüksekliği üç; indeks 4'teki (8 değerindeki) düğümün yüksekliği birdir.

PARENT(i)

1 **return** $\lfloor i/2 \rfloor$

LEFT(i)

1 **return** $2i$

RIGHT(i)

1 **return** $2i + 1$

Örneğin $i=2$ için değer **14** olur.
14'ün **solundaki** değer $2i=4$ yani **8**,
sağındaki değer $2i+1=5$ yani **7** olur.

Örnek

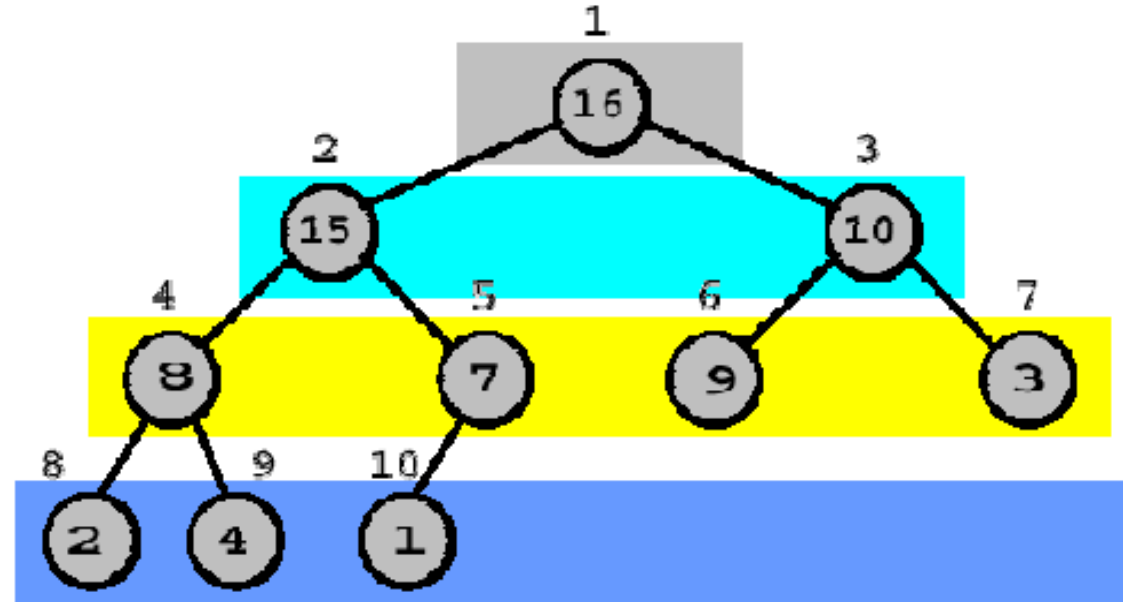
Parent (i)
return $\lfloor i/2 \rfloor$

Left (i)
return $2i$

Right (i)
return $2i+1$

Heap özelliği:

$$A[\text{Parent}(i)] \geq A[i]$$



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
16	15	10	8	7	9	3	2	4	1

Level: 3 2 1 0

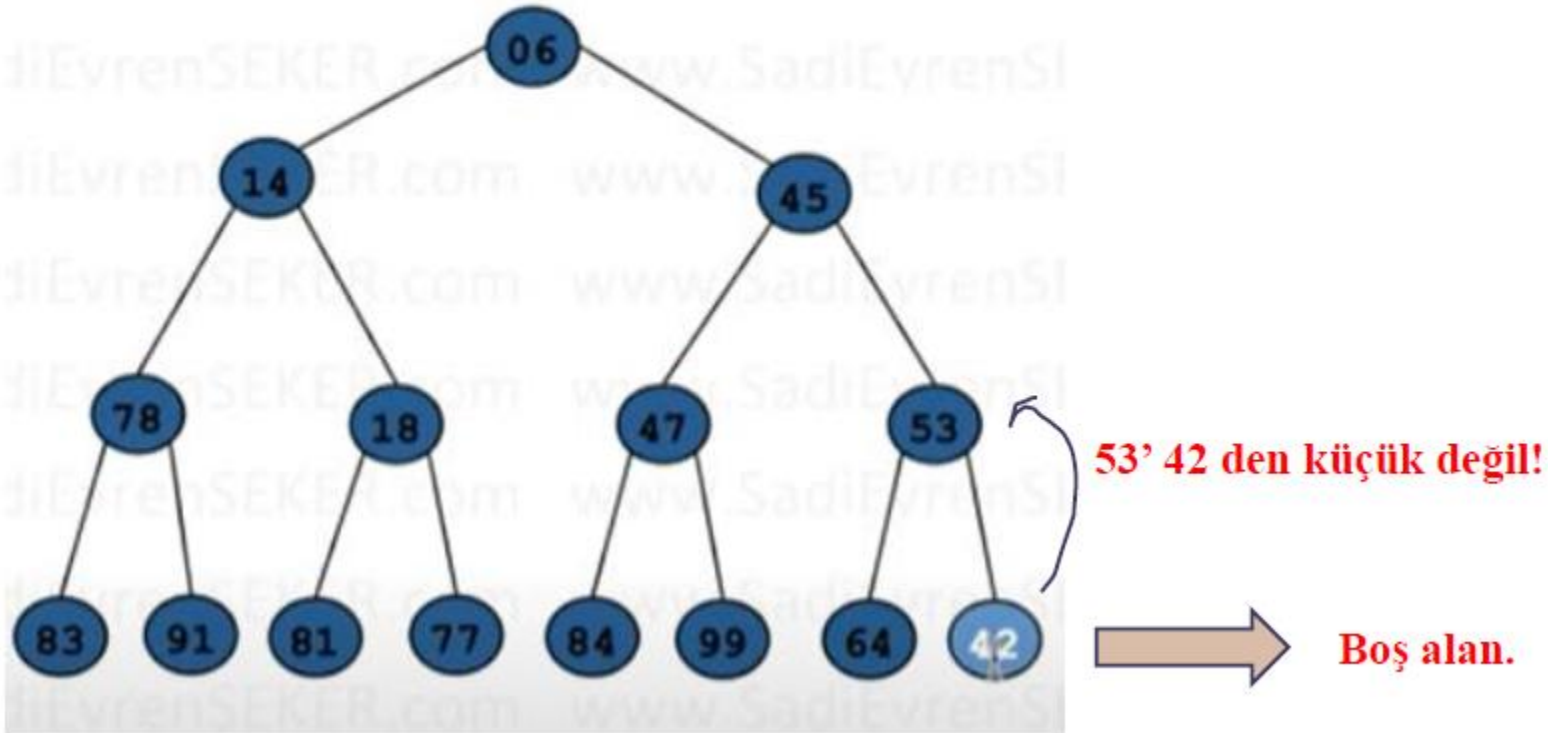
Heap İşlemleri: Heapify

- **Heapify()**: Temel heap özelliğini korumayı amaçlar. ($A[i]$ elamanını aşağıya veya yukarı taşıma)
 - Verilen: i düğümü (l ve r çocuklarına sahip)
 - Verilen: l ve r düğümleri (iki alt heap ağacının kökleri)
 - Eylem: Eğer $A[i] < A[l]$ veya $A[i] < A[r]$ ise, $A[i]$ değerini, $A[l]$ ve $A[r]$ nin en büyük değeri ile yer değiştir (aşağı taşı).
 - Çalışma zamanı: $O(h)$, $h = \text{height of heap} = O(\lg n)$

Heap İşlemleri: Heapify

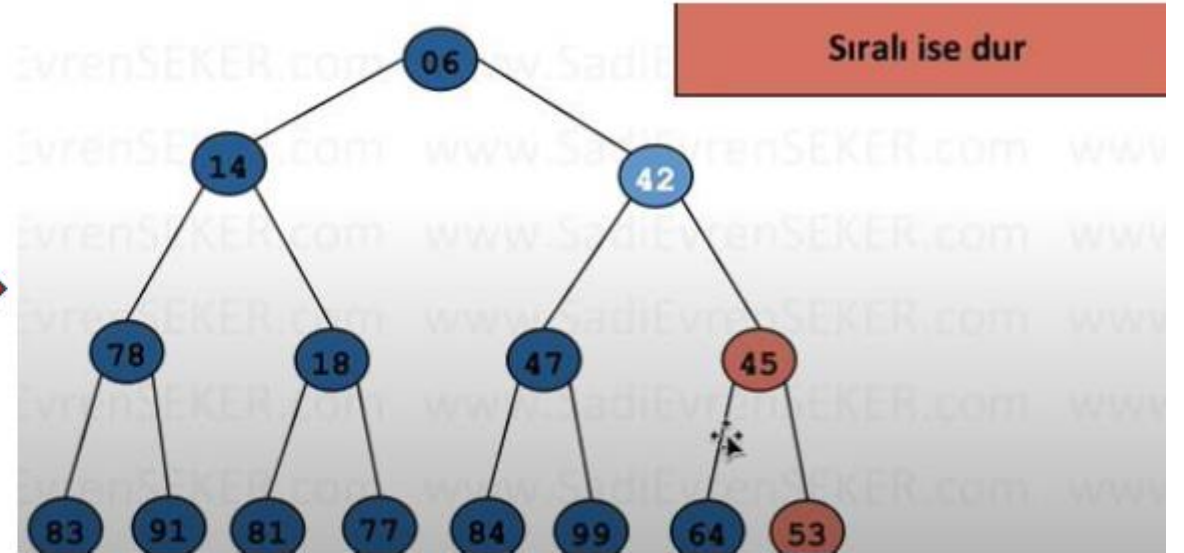
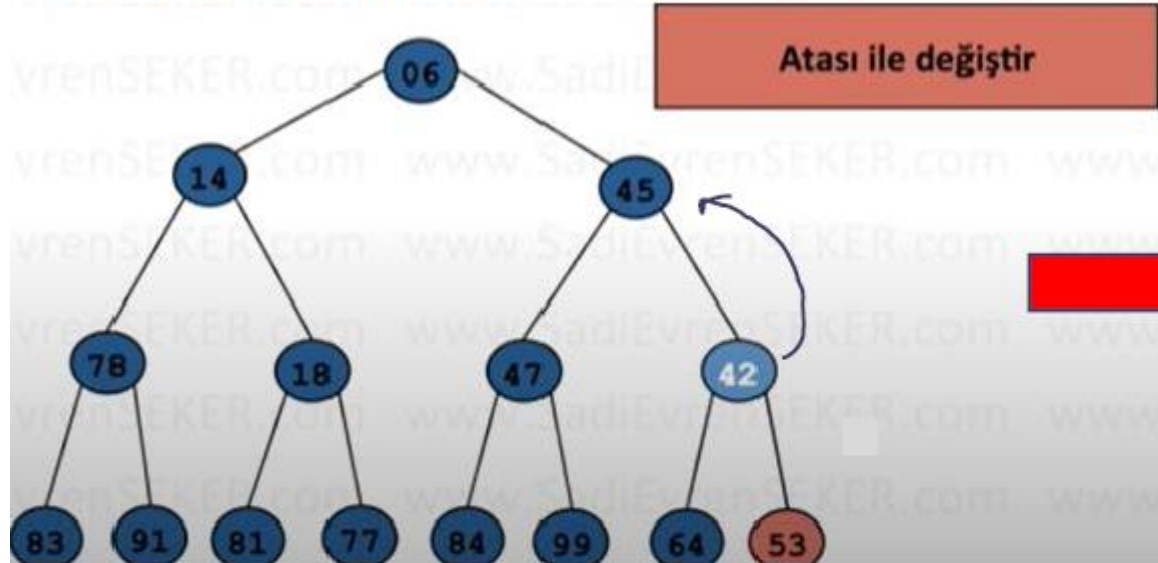
1. Ekleme İşlemi

- Örneğin yığın ağacına bir eleman **eklendiği zaman** ilk boş olan yere eklenir.
- Bu durumda yığın ağacı yapısı bozulur. Yukarı taşıma işlemi gerektirir.



Heap İşlemleri: Heapify

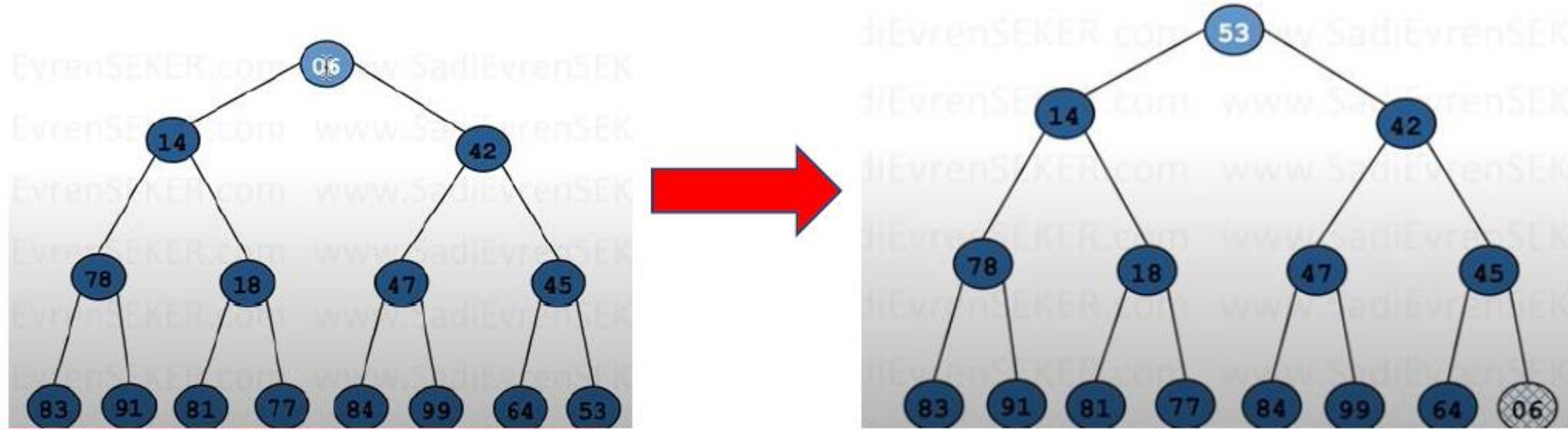
1. Ekleme İşlemi



**Burada ağaç derinliği kadar karşılaştırma yapacaktır.
Dolayısıyla $O(\lg n)$ adımda işlem biter.**

Heap İşlemleri: Heapify

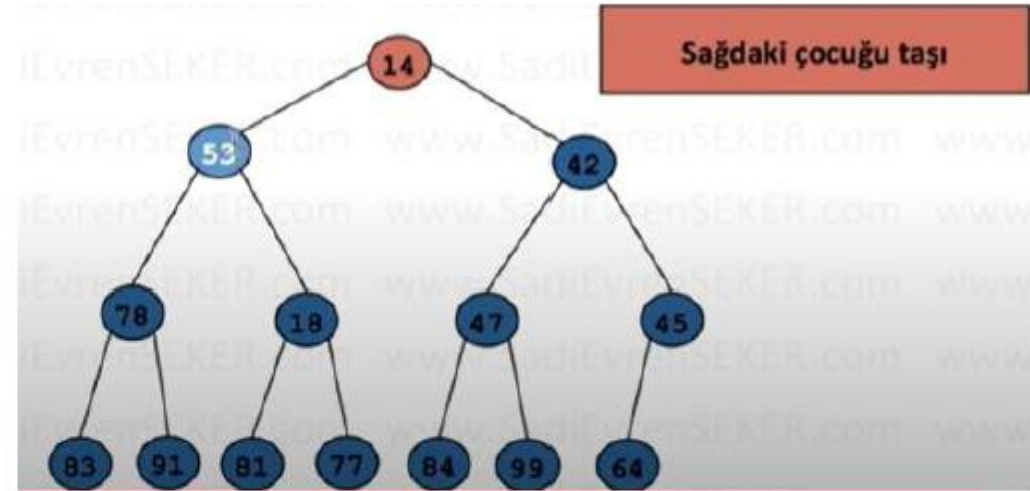
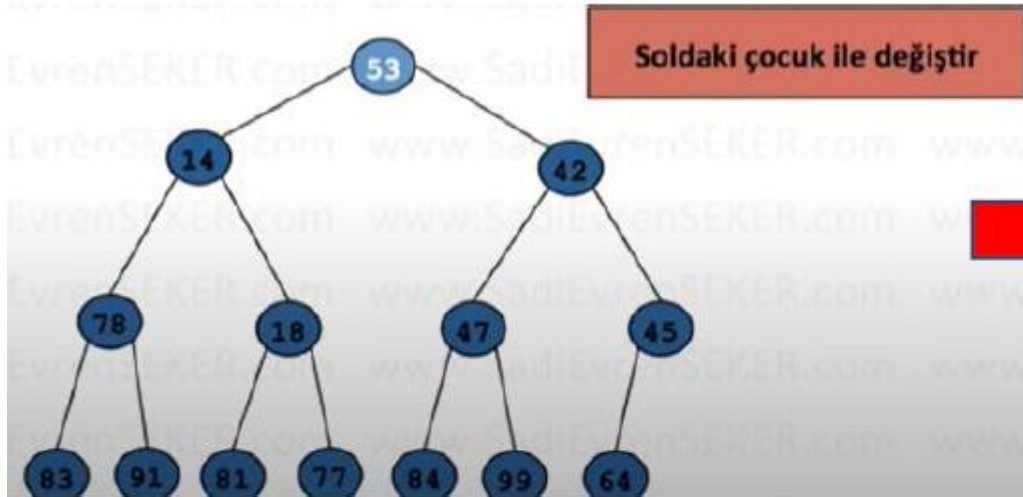
2. Silme İşlemi



* Dizinin boyutu azaldığı için en sondaki eleman ile kökteki eleman yer değiştirir. Heapfiy işlemini uygula.

Heap İşlemleri: Heapify

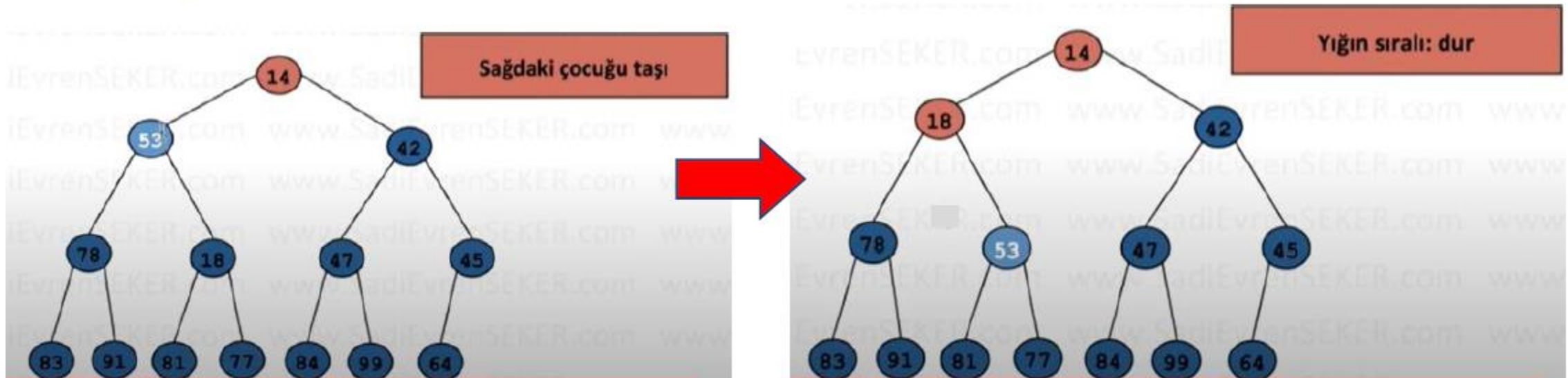
2. Silme İşlemi



- * **53 en küçük olmadığı için yer değiştirme işlemini yapacağız.**
- * Burada sol ve sağdaki değerlerden hangisi en küçükse onunla yer değiştireceğiz.
- * 14 daha küçük olduğu için 53 ile 14 yer değiştirir.
- * Eğer 53 ile 42'yi değiştirmiş olsaydık bu seferde 42, 14'ten **küçük olmayacaktı**.

Heap İşlemleri: Heapify

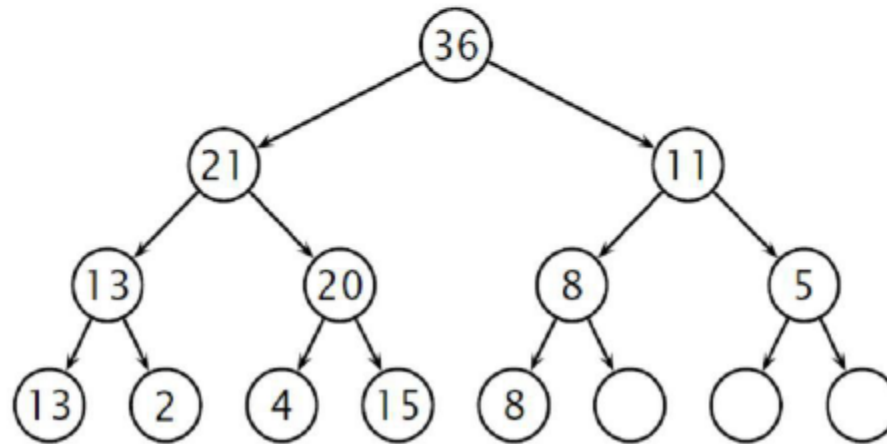
2. Silme İşlemi



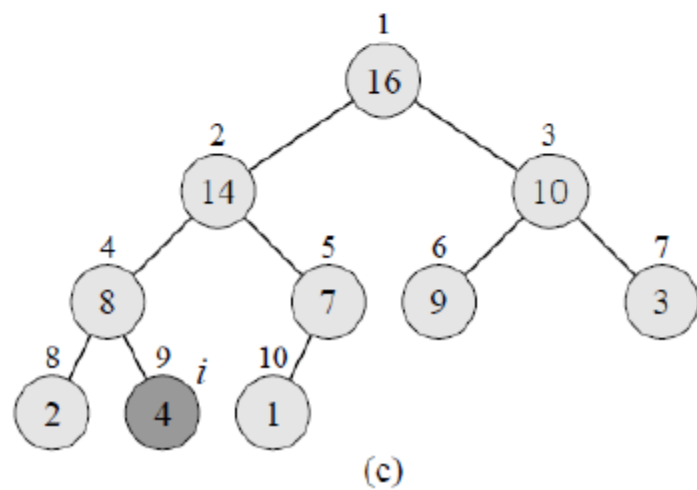
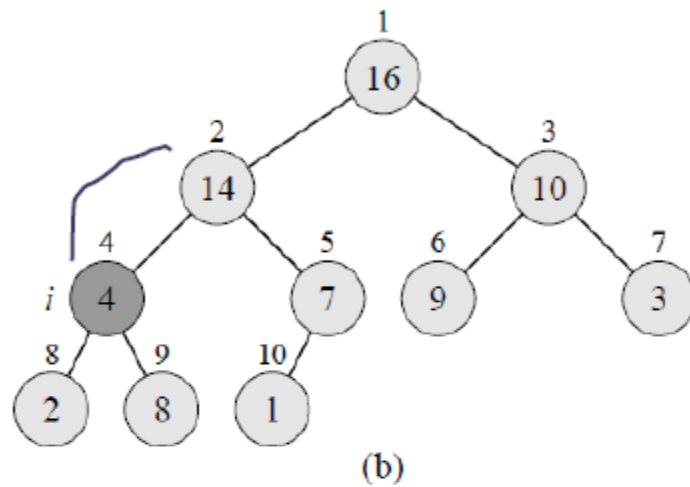
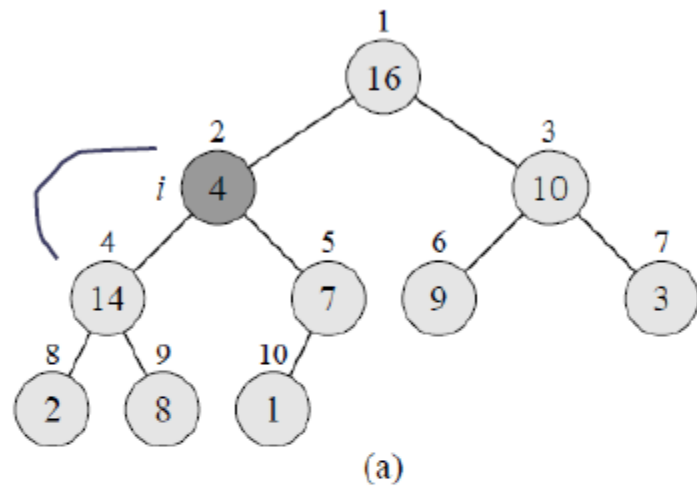
* Burada kökten başlayıp yaprağa kadar gittiğimiz işlem maliyeti $O(\lg n)$ olur.

Max Heap (Yığın)

- Bir maksimum yığında, maksimum yığın özelliği, kök dışındaki her i düğümü için,
$$A[\text{PARENT}(i)] \geq A[i]$$
- yani, bir düğümün değeri, en fazla ebeveyninin değeridir.
- Böylece, *bir maksimum yığındaki* en büyük öge kökte depolanır ve alt ağaç köklenir.



Max-Heapfiy (Yığın ağacı)



Şekil'de $A.\text{heapsize}=10$,
(a) $\text{MaxHeapSize}(A,2)$ (b) $A[2]$ ile $A[4]$ yer değiştirmesi
(c) $A[4]$ (8) ile $A[9]$ (4) yer değiştirmesi

Max-Heapfiy Sözde Kod

MAX-HEAPIFY(A, i)

```
1   $l = \text{LEFT}(i)$ 
2   $r = \text{RIGHT}(i)$ 
3  if  $l \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[l] > A[i]$ 
4       $largest = l$ 
5  else  $largest = i$ 
6  if  $r \leq A.\text{heap-size}$  and  $A[r] > A[largest]$ 
7       $largest = r$ 
8  if  $largest \neq i$ 
9      exchange  $A[i]$  with  $A[largest]$ 
10     MAX-HEAPIFY( $A, largest$ )
```


MAX-HEAPFIY Analizi

- Verilen bir i düğümde köklenmiş n boyutlu bir alt ağaç üzerinde MAX-HEAPFIY 'nin çalışma süresi, $A[i]$, $A[\text{LEFT}(i)]$ ve $A[\text{RIGHT}(i)]$ arasındaki ilişkiyi sağlayan $\theta(1)$ 'dir.
- Ayrıca bu zaman i düğümünün çocuklardan birinde köklenmiş ağaç üzerinde

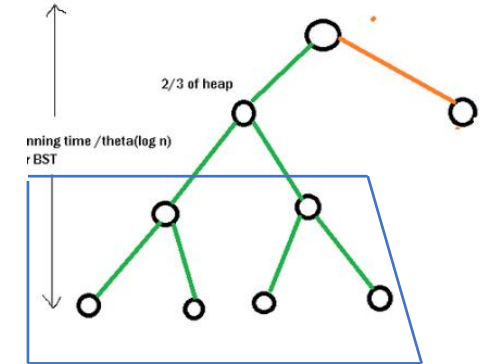
MAX-HEAPFIY 'yi çalıştırmak içindir (öz yinelemeli çağrının gerçekleştiğini varsayarak).

MAX-HEAPFIY Analizi

- *Çocuklardan alt ağaçlardan her biri en fazla $2n/3$ boyuta sahiptir.*
- *Alt ağacın seviyesi tam olarak yarı dolu olduğunda en kötü çalışma süresi meydana gelir.*
- Bu nedenle MAX-HEAPFIY çalışma zamanını yenileyerek

$$T(n) \leq T(2n/3) + \Theta(1)$$

- Burada $a=1$, $b=3/2$ dir. Böylece $n^{\log_b a} = n^{\log_{3/2} 1} = \theta(n^0) = 1$ ve $f(n) = 1$ olduğundan master teorisinde **Durum 2** uygulanır ve çözüm, $T(n) = \theta(\log n)$



Yığın (Heap) İşlemleri : Heap Yapılandırması **BuildHeap()**

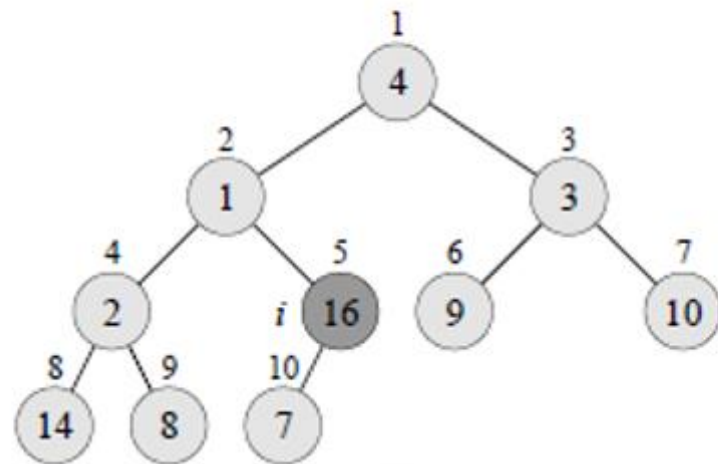
- $A[1..n]$ dizisinin $n=\text{length}[A]$ uzunluğunda olan bir heap' dönüştürülmesi.
- Alt dizideki $A[(\lfloor n/2 \rfloor + 1) \dots n]$ elamanlar heap durumundadır.

BuildHeap(A)

```
{  
    heap_size(A) = length(A);  
    for (i =  $\lfloor \text{length}[A]/2 \rfloor$  downto 1)  
        Max_Heapify(A, i);  
}
```

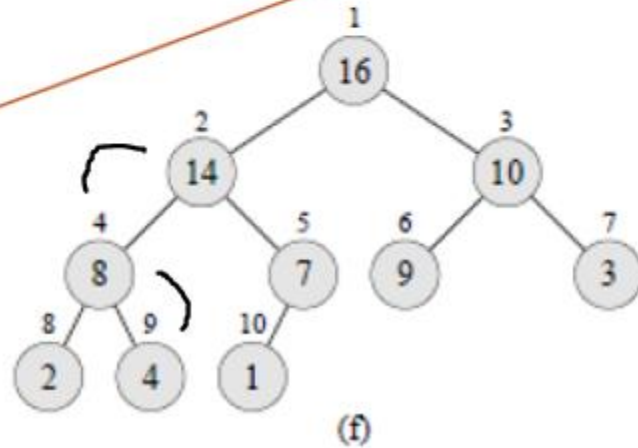
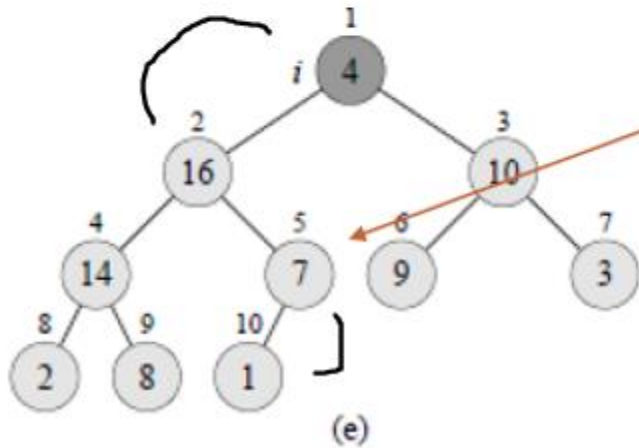
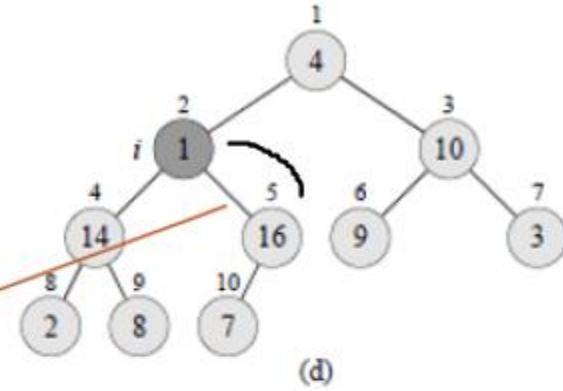
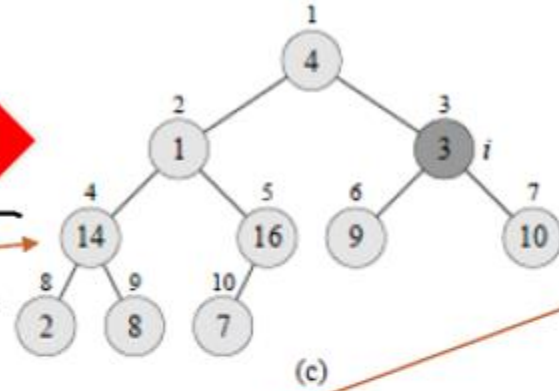
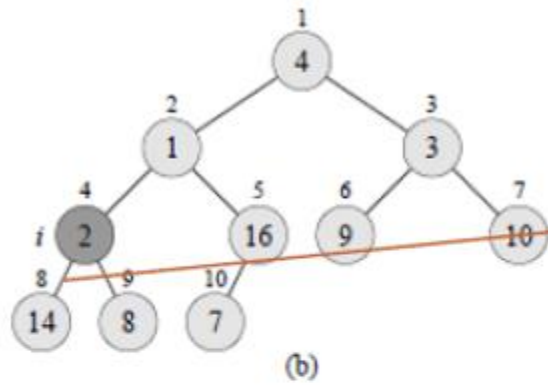
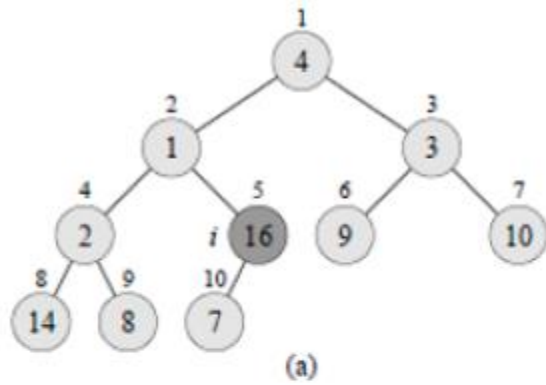
A

4	1	3	2	16	9	10	14	8	7
---	---	---	---	----	---	----	----	---	---



Yığın (Heap) İşlemleri : Heap Yapılandırması **BuildHeap()**

A [4 | 1 | 3 | 2 | 16 | 9 | 10 | 14 | 8 | 7]



BuildHeap()Analizi

- Tanımlamalar

- node yüksekliği: node'dan yaprağa giden en uzun yol
- tree yüksekliği: root'un yüksekliği

BUILD-HEAP(A)

1 **for** $i \leftarrow \lfloor n/2 \rfloor$ **downto** 1
2 **do** **HEAPIFY**(A, i)

- heapify süresi = $O(i \text{ root node'unun subtree yüksekliği } (k))$
- $n = 2^k - 1$ olur (complete binary tree $k = \lfloor \lg n \rfloor$)

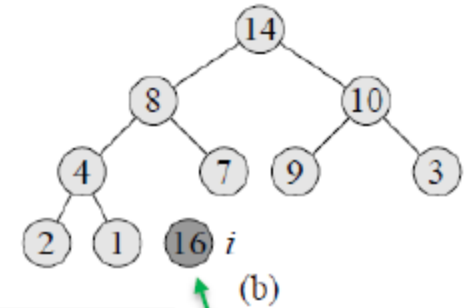
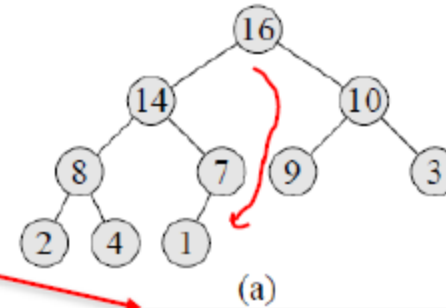
$$T(n) = O(n)$$

Heap Sort Algoritması

Dizinin 1. elemanı olan 16'yı **sonuncu eleman yaptı**. Max-Heap'ta en tepede en büyük eleman vardı.

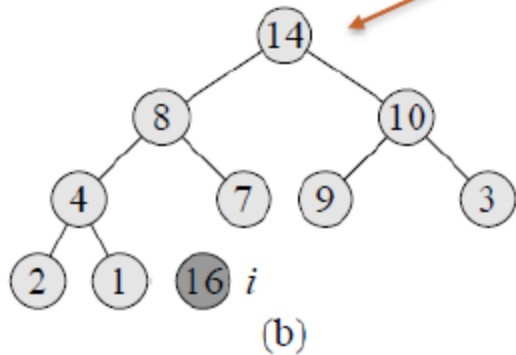
HEAPSORT(*A*)

```
1 BUILD-MAX-HEAP(A)
2 for i = A.length downto 2
3   exchange A[1] with A[i]
4   A.heap-size = A.heap-size - 1
5   MAX-HEAPIFY(A, 1)
```



1. Eleman sona atılır. Sonuncu eleman 1. eleman yapılır.

Yığın boyutu **bir azaltılır**. Yani ilgili düğüm (16) kaldırılır.



1. Elemandan itibaren Max-heapify uygulanır.

Heap Sort Algoritması

HEAPSORT(A)

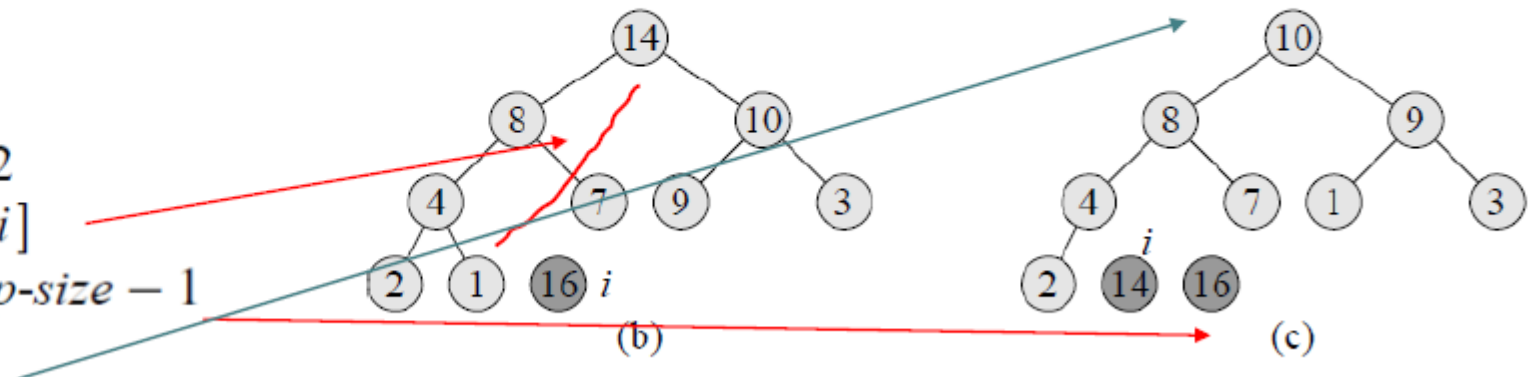
1 BUILD-MAX-HEAP(A)

2 **for** $i = A.length$ **downto** 2

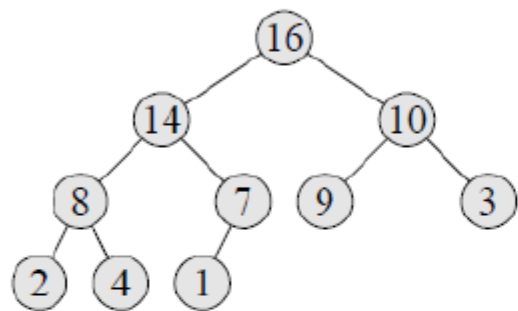
3 exchange $A[1]$ with $A[i]$

4 $A.heap-size = A.heap-size - 1$

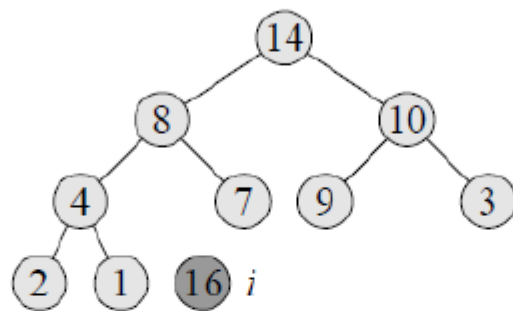
5 MAX-HEAPIFY($A, 1$)



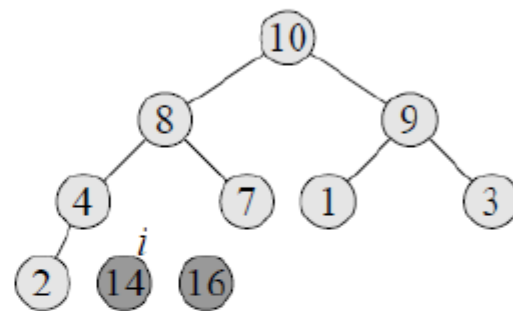
Heap Sort Algoritması



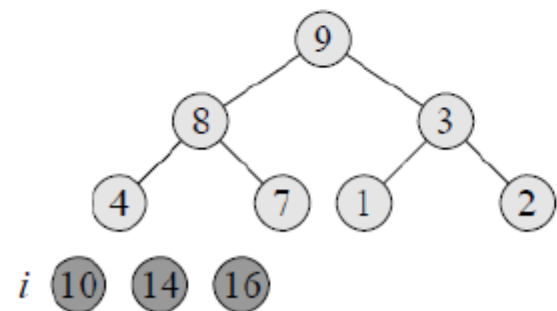
(a)



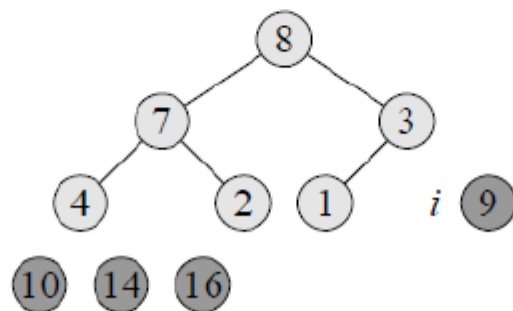
(b)



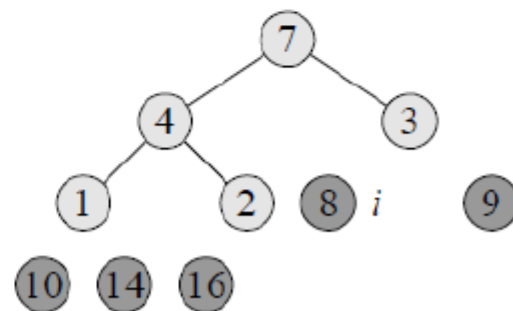
(c)



(d)

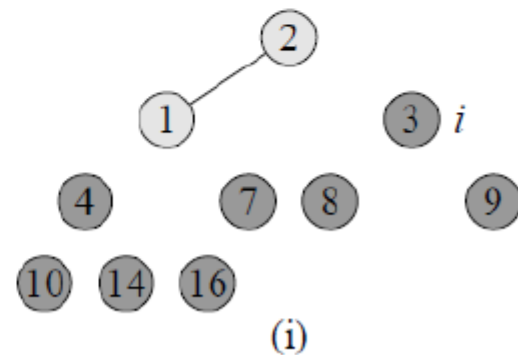
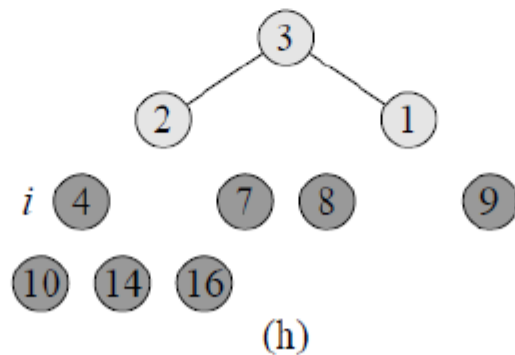
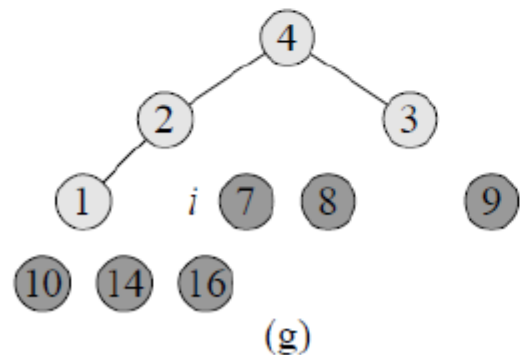
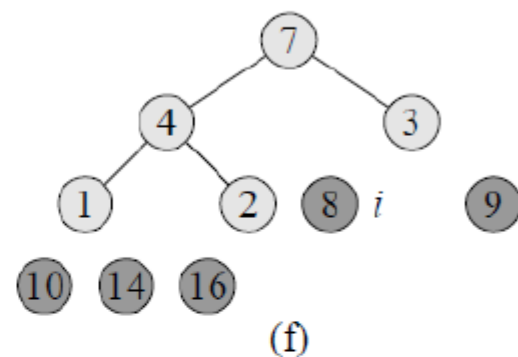
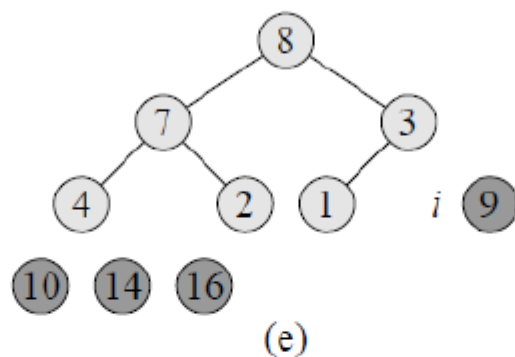
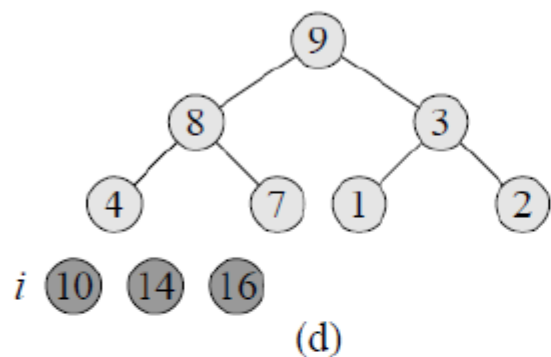


(e)

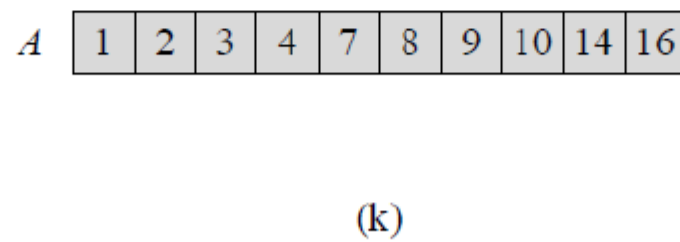
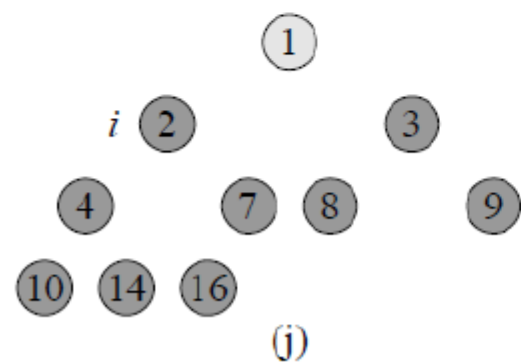
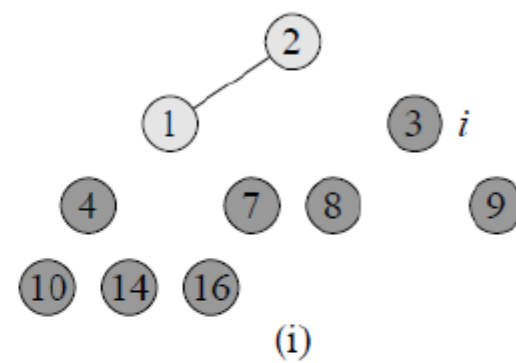
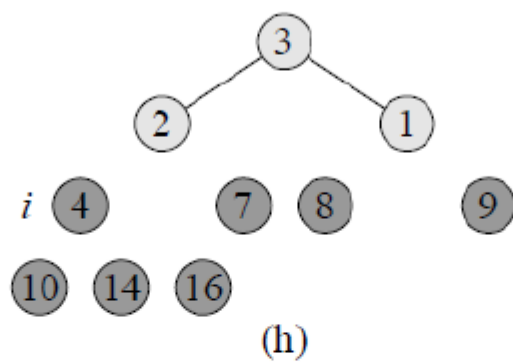
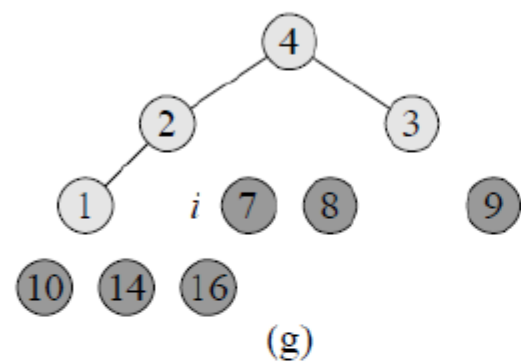


(f)

Heap Sort Algoritması



Heap Sort Algoritması



Heap Sort Algoritması

HEAPSORT(*A*)

ANALİZ

1	BUILD-MAX-HEAP(<i>A</i>)	$O(n)$
2	for $i = A.length$ downto 2	$n-1$
3	exchange $A[1]$ with $A[i]$	$O(1)$
4	$A.heap-size = A.heap-size - 1$	$O(1)$
5	MAX-HEAPIFY(<i>A</i> , 1)	$O(\lg n)$

❖ $T(n) = O(n) + (n - 1) O(\lg n)$

❖ $T(n) = O(n) + O(n \lg n)$

❖ $T(n) = O(n \lg n)$

Heap Sort Algoritması

Heapsort iyi bir algoritmadır fakat pratikte **genelde *Quicksort* daha hızlıdır.**

- Ancak heap veri yapısı, **öncelik sırası uygulaması** (*priority queues*) için **inanılmaz faydalıdır.**
- Her biri ilişkili bir anahtar (key) veya değer olan elamanların oluşturduğu **A dizisini muhafaza etmek için bir veri yapısı.**
- **Desteklenen işlemler** **Insert()** , **Maximum()** , ve **ExtractMax()**

Heap Sort Algoritması

- **Insert(S, x)** : S dizisine x elemanını ekler.
- **Maximum(S)**: S dizisindeki maksimum elemanı geri döndürür.
- **ExtractMax(S)** S dizisindeki maksimum elemanı geri döndürür ve elemanı diziden çıkarır.



UYGULAMA SORULARI

1. Hızlı sıralama algoritmasını uygulayınız.
2. Rastgele hızlı sıralama algoritmasını uygulayınız.
3. Bu iki algoritmayı performans açısından karşılaştırınız.
4. Heap Sort algoritmasını uygulayınız.
5. Rastgele hızlı sıralama algoritması ile Heaps Sort algoritmasını performans açısından karşılaştırınız.

KAYNAKÇA

- ❖ Algoritmalar : Prof. Dr. Vasif NABİYEV, Seçkin Yayıncılık
- ❖ Algoritmalara Giriş : Thomas H. Cormen , Charles E. Leiserson , Ronald L. Rivest and Clifford Stein , Palme YAYINCILIK
- ❖ Algoritmalar : Robert Sedgewick , Kevin Wayne , Nobel Akademik Yayıncılık
- ❖ M.Ali Akcayol , Gazi Üniversitesi, Algoritma Analizi Ders Notları
- ❖ Doç. Dr. Erkan TANYILDIZI, Fırat Üniversitesi, Algoritma Analizi Ders Notları
- ❖ <http://www.bilgisayarkavramlari.com>