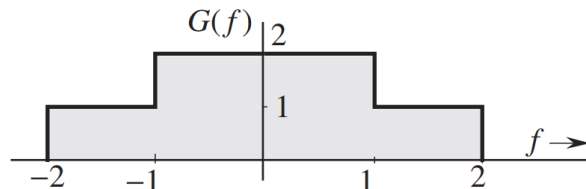
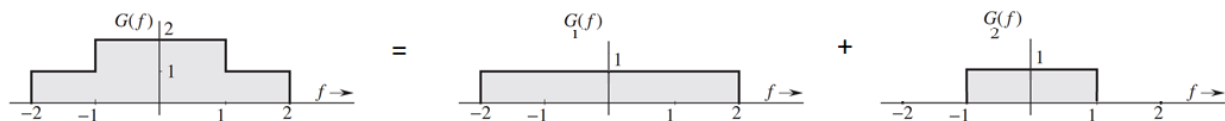




۱. تبدیل فوریه معکوس طیف شکل زیر را بیابید.



پاسخ:



محاسبه معکوس تبدیل فوریه شکل فوق می‌تواند با تفکیک آن به جمع دو سیگنال آشنا، ساده شود. مشاهده می‌کنید که شکل فوق مجموع دو تابع پالس مستطیلی است. بنابراین:

$$g(t) = \int_{-2}^2 [G_1(f) + G_2(f)] e^{j2\pi ft} df = \left[ \int_{-2}^2 e^{j2\pi ft} df + \int_{-1}^1 e^{j2\pi ft} df \right]$$

$$= \left[ \frac{1}{j2\pi t} e^{j2\pi ft} \Big|_{-2}^2 + \frac{1}{j2\pi t} e^{j2\pi ft} \Big|_{-1}^1 \right] = \left[ \frac{1}{j2\pi t} (e^{j2t} - e^{-j2t}) + \frac{1}{j2\pi t} (e^{jt} - e^{-jt}) \right]$$

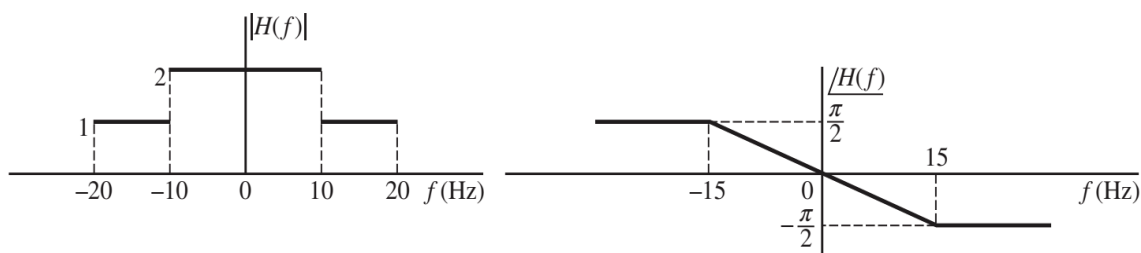
$$= \left[ \frac{1}{\pi t} \sin(2t) + \frac{1}{\pi t} \sin(t) \right] = \frac{\sin(2t) + \sin(t)}{\pi t}$$

دقت داریم که  $\sin(x) = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2j}$

۲. شکل‌های زیر دامنه و فاز تابع تبدیل فیلتری را نشان می‌دهند. در هر حالت بیان کنید در صورت وجود، چه نوع اعوجاجی در خروجی ظاهر می‌شود. با دلیل توضیح دهید.

الف)  $x_1(t) = \cos(10\pi t) + \cos(12\pi t)$       ب)  $x_2(t) = \cos(10\pi t) + \cos(26\pi t)$

ج)  $x_3(t) = \cos(26\pi t) + \cos(34\pi t)$       د)  $x_4(t) = \cos(32\pi t) + \cos(34\pi t)$



**پاسخ:** اگر ورودی  $x(t) = A \cos(2\pi f_1 t)$  به سیستم اعمال شود، خروجی آن برابر  $y(t) = A |H(f_1)| \cos(2\pi f_1 t + \theta(f_1))$  خواهد بود. با این مقدمه می‌توانیم خروجی هر یک از سیگنال‌ها را به دست آوریم:

$$\begin{aligned} y_1(t) &= 2 \cos\left(10\pi t - \frac{\pi}{6}\right) + 2 \cos\left(12\pi t - \frac{\pi}{5}\right) \\ &= 2 \cos\left[10\pi\left(t - \frac{1}{60}\right)\right] + 2 \cos\left[12\pi\left(t - \frac{1}{60}\right)\right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y_2(t) &= 2 \cos\left(10\pi t - \frac{\pi}{6}\right) + \cos\left(26\pi t - \frac{13\pi}{30}\right) \\ &= 2 \cos\left[10\pi\left(t - \frac{1}{60}\right)\right] + \cos\left[26\pi\left(t - \frac{1}{60}\right)\right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y_3(t) &= \cos\left(26\pi t - \frac{13\pi}{30}\right) + \cos\left(34\pi t - \frac{\pi}{2}\right) \\ &= \cos\left[26\pi\left(t - \frac{1}{60}\right)\right] + \cos\left[34\pi\left(t - \frac{1}{68}\right)\right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y_3(t) &= \cos\left(32\pi t - \frac{\pi}{2}\right) + \cos\left(34\pi t - \frac{\pi}{2}\right) \\ &= \cos\left[32\pi\left(t - \frac{1}{64}\right)\right] + \cos\left[34\pi\left(t - \frac{1}{68}\right)\right] \end{aligned}$$

به دامنه‌ها و تأخیرهای زمانی مولفه‌های مختلف سیگنال‌های خروجی دقت کنید. مشاهده می‌شود که فقط سیگنال  $x_1(t)$  بدون اعوجاج از سیستم عبور می‌کند. برای سیگنال  $x_2(t)$  اعوجاج دامنه رخ می‌دهد. سیگنال‌های  $x_3(t)$  و  $x_4(t)$  نیز به دلیل اینکه دارای تأخیر زمانی مختلف برای مولفه‌های مختلف سیگنال هستند، در نتیجه اعوجاج فاز دارند.

۳. تابع تبدیل کانالی به فرم زیر است:

$$H(f) = \begin{cases} 4\Pi\left(\frac{f}{40}\right)e^{-j\pi f/30}, & \text{for } |f| \leq 15\text{Hz} \\ 4\Pi\left(\frac{f}{40}\right)e^{-j\pi/2}, & \text{for } |f| > 15\text{Hz} \end{cases}$$

تأخیر فاز  $t_d(f)$  و تأخیر گروه  $t_g(f)$  را برحسب فرکانس رسم نمایید. در کدام بازه فرکانسی تأخیر فاز و گروه با همدیگر برابر است؟

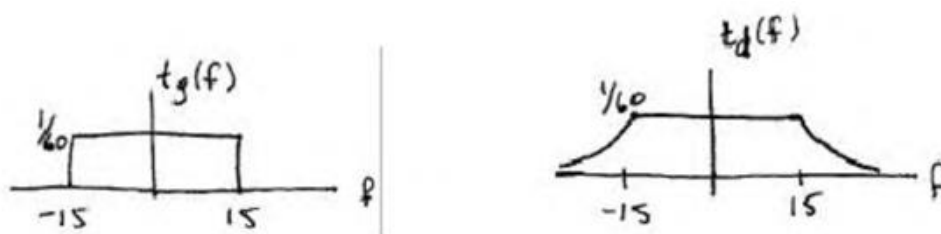
**پاسخ:** برای محاسبه تأخیر فاز و گروه، ابتدا باید فاز کانال را به دست آوریم. با دامنه تابع تبدیل کانال کاری نداریم.

$$\arg H(f) = \begin{cases} -\frac{\pi f}{30}, & \text{for } |f| \leq 15 \text{ Hz} \\ -\frac{\pi}{2}, & \text{for } |f| > 15 \text{ Hz} \end{cases}$$

$$t_g(f) = -\frac{1}{2\pi} \frac{d}{df} \arg H(f) = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi} \left( -\frac{\pi}{30} \right) = \frac{1}{60}, & \text{for } |f| \leq 15 \text{ Hz} \\ 0, & \text{for } |f| > 15 \text{ Hz} \end{cases}$$

$$t_d(f) = -\frac{\arg H(f)}{2\pi f} = \begin{cases} -\frac{1}{2\pi f} \left( -\frac{\pi f}{30} \right) = \frac{1}{60}, & \text{for } |f| \leq 15 \text{ Hz} \\ -\frac{1}{2\pi f} \left( -\frac{\pi}{2} \right) = \frac{1}{4f}, & \text{for } |f| > 15 \text{ Hz} \end{cases}$$

بنابراین فقط برای بازه  $|f| \leq 15 \text{ Hz}$  تأخیر فاز و گروه با همدیگر برابرند.



۴. کانال انتقالی با  $H_c(f) = (1 + 2\alpha \cos \omega T) e^{-j\omega T}$  را در نظر بگیرید.

الف) این کانال دارای چه اعوجاجی است؟

ب) نشان دهید که  $y(t) = \alpha x(t) + x(t-T) + \alpha x(t-2T)$  است.

ج) فرض کنید  $x(t) = \Pi\left(\frac{t}{\tau}\right)$  و  $\alpha = 0.5$  است.  $y(t)$  را برای  $\tau = \frac{2T}{3}$  و  $\tau = \frac{4T}{3}$  رسم نمایید.

د) یک متعادل گر خطی تأخیر سرکدار برای  $H_c(f)$  با  $\alpha = 0.4$  طراحی کنید.

پاسخ:

الف) اعوجاج دامنه

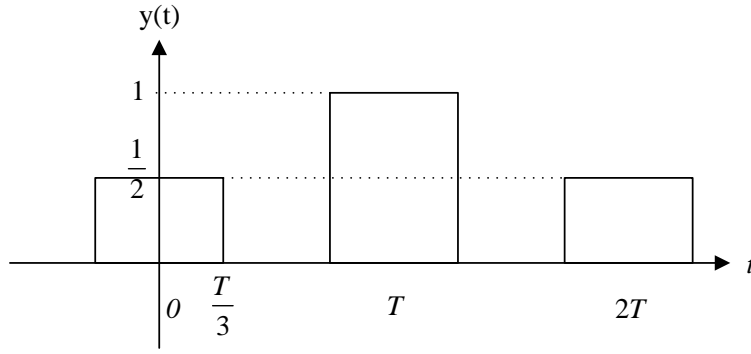
ب)

$$H_c(f) = \left[ 1 + 2\alpha \frac{1}{2} (e^{j\omega T} + e^{-j\omega T}) \right] e^{-j\omega T} = \alpha + e^{-j\omega T} + \alpha e^{-j\omega 2T}$$

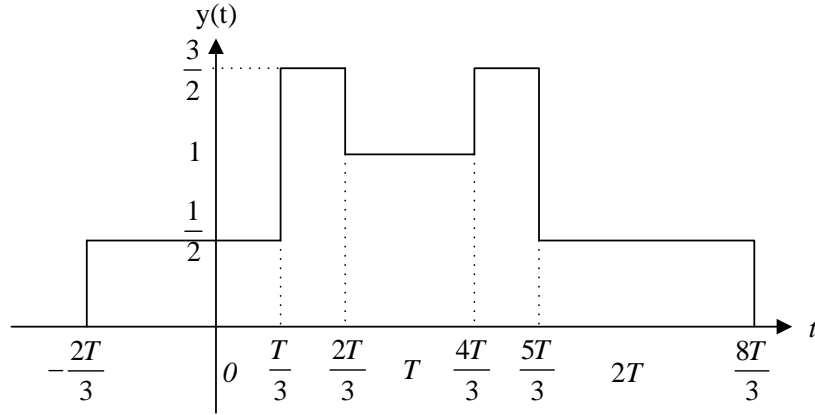
$$y(t) = \alpha x(t) + x(t-T) + \alpha x(t-2T)$$

ج)

$$\alpha = 0.5, \tau = \frac{2T}{3}$$



$$\alpha = 0.5, \tau = \frac{4T}{3}$$



(2)

$$\begin{aligned} H_{eq}(f) &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}(1+0.8\cos\omega T)^{-1} \\ &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}[1-0.8\cos\omega T+0.64\cos^2\omega T-0.51\cos^3\omega T+\dots] \end{aligned}$$

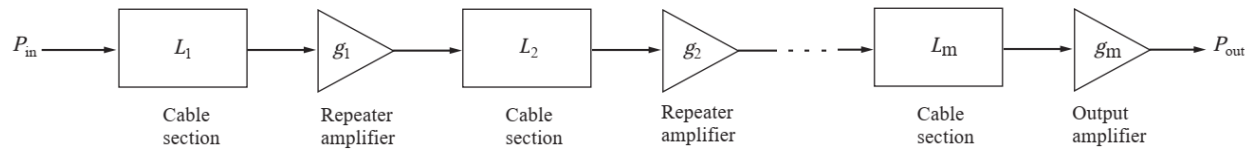
$$\cos\omega T = \frac{1}{2}(e^{j\omega T} + e^{-j\omega T}),$$

$$\cos^2\omega T = \frac{1}{2} + \frac{1}{2}\cos 2\omega T = \frac{1}{2} + \frac{1}{4}(e^{j2\omega T} + e^{-j2\omega T}),$$

$$\cos^3\omega T = \frac{1}{4}(3\cos\omega T + \cos 3\omega T) = \frac{3}{8}(e^{j\omega T} + e^{-j\omega T}) + \frac{1}{8}(e^{j3\omega T} + e^{-j3\omega T})$$

$$\begin{aligned} H_{eq}(f) &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}[1-0.8\cos\omega T+0.64\cos^2\omega T-0.51\cos^3\omega T+\dots] \\ &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}\left[1-0.8\times\frac{1}{2}(e^{j\omega T} + e^{-j\omega T})+0.64\times\left(\frac{1}{2}+\frac{1}{4}(e^{j2\omega T} + e^{-j2\omega T})\right)\right. \\ &\quad \left.-0.51\times\left(\frac{3}{8}(e^{j\omega T} + e^{-j\omega T})+\frac{1}{8}(e^{j3\omega T} + e^{-j3\omega T})\right)+\dots\right] \\ &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}\left[1-0.4e^{j\omega T}-0.4e^{-j\omega T}+0.32+0.16e^{j2\omega T}+0.16e^{-j2\omega T}\right. \\ &\quad \left.-\frac{1.53}{8}e^{j\omega T}-\frac{1.53}{8}e^{-j\omega T}-\frac{0.51}{8}e^{j3\omega T}-\frac{0.51}{8}e^{-j3\omega T}+\dots\right] \\ &= Ke^{-j\omega(t_d-T)}\left[-0.064e^{j3\omega T}+0.16e^{j2\omega T}-0.59e^{j\omega T}+1.32-0.59e^{-j\omega T}\right. \\ &\quad \left.+0.16e^{-j2\omega T}-0.064e^{-j3\omega T}+\dots\right] \end{aligned}$$

۵. یک تکرارکننده با طول مسیر ۴۰۰ کیلومتر از m قطعه کابل مشابه با  $\alpha = 0.5 \text{ dB/Km}$  و m تقویت کننده با بهره حداکثر 30dB تشکیل شده است. m و بهره تقویت کننده را طوری تعیین کنید که  $P_{out} = 50 \text{ mW}$  در ازای  $P_{in} = 2 \text{ W}$  باشد.



**پاسخ:** با توجه به شمای گرافیکی فوق، ابتدا توان ورودی و خروجی را برحسب dBm بیان می کنیم:

$$P_{out} = 50 \text{ mW} \Rightarrow P_{out, \text{dBm}} = 10 \log_{10} \frac{P_{out}}{1 \text{ mW}} = 10 \log_{10} \frac{50 \text{ mW}}{1 \text{ mW}} \approx 17 \text{ dBm}$$

$$P_{in} = 2 \text{ W} \Rightarrow P_{in, \text{dBm}} = 10 \log_{10} \frac{P_{in}}{1 \text{ mW}} = 10 \log_{10} \frac{2 \text{ W}}{1 \text{ mW}} = 10 \log_{10} 2 \times 10^3 = 33 \text{ dBm}$$

می دانیم که رابطه بین توان ورودی و خروجی به صورت زیر است:

$$P_{out} = \left( \frac{g_1 g_2 \dots g_m}{L_1 L_2 \dots L_m} \right) P_{in}$$

و بر حسب دسی بل به صورت زیر بیان می شود:

$$P_{out, \text{dBm}} = g_{1, \text{dB}} + g_{2, \text{dB}} + \dots + g_{m, \text{dB}} - L_{1, \text{dB}} - L_{2, \text{dB}} - \dots - L_{m, \text{dB}} + P_{in, \text{dBm}}$$

در نتیجه با فرض بهره یکسان برای همه تقویت کننده ها (g) و همچنین تلفات یکسان در هر قطعه از مسیر ( $L_{\text{dB}}$ ):

$$17 \text{ dBm} = m(g - L_{\text{dB}}) + 33 \text{ dBm} \quad \Rightarrow \quad m(g - L_{\text{dB}}) = -16$$

تلفات کل مسیر برابر  $mL_{\text{dB}} = 0.5 \times 400 = 200 \text{ dB}$  خواهد بود. همچنین طبق صورت سوال بهره هر تقویت کننده حداکثر 30dB فرض شده است ( $g \leq 30 \text{ dB}$ ). در نتیجه:

$$m \times 30 \text{ dB} - 200 \geq -16 \Rightarrow m \geq 6.13$$

در نهایت برای آنکه شرط فوق برآورده شود، تعداد ۷ تقویت کننده انتخاب می شود. بهره هر تقویت کننده نیز برابر خواهد بود

$$g = (200 - 16) / 7 = 26.28 \text{ dB}$$

موفق باشید

صفوی