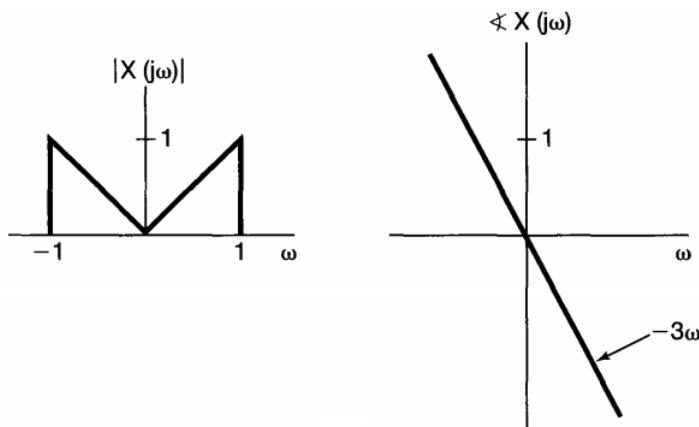




۱. تبدیل فوریه سیگنال $x(t)$ به صورت زیر $(X(\omega))$ داده شده است. سیگنال $x(t)$ را بیابید.



پاسخ:

$$X(\omega) = |X(\omega)| e^{j\angle X(\omega)} \Rightarrow X(\omega) = Y(\omega) e^{-j3\omega} \Rightarrow x(t) = y(t-3)$$

حال اگر سیگنال $y(t)$ را به دست آوریم، به راحتی می‌توان سیگنال $x(t)$ را با سه واحد شیفت به سمت راست به دست آورد. در ادامه از دو روش سیگنال $y(t)$ را به دست می‌آوریم:

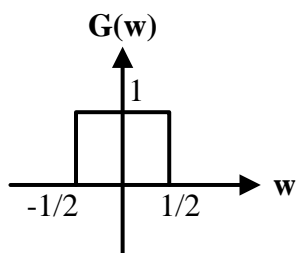
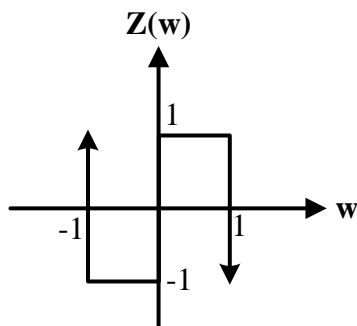
روش اول: استفاده از مشتق

در شکل روبرو $Z(\omega) = Y'(\omega)$ را مشاهده می‌کنید.

یادآوری: رابطه دوگانی

$$f(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} g(\omega)$$

$$g(t) \xleftrightarrow{\mathcal{F}} 2\pi f(-\omega)$$



از رابطه دوگانی داریم:

$$\Rightarrow g(t) = \frac{1}{2\pi} \text{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right)$$

برگردیم به حل مثال. با توجه به مطالب فوق

$$Z(\omega) = G\left(\omega - \frac{1}{2}\right) - G\left(\omega + \frac{1}{2}\right) + \delta(\omega + 1) - \delta(\omega - 1)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow z(t) &= e^{j\frac{1}{2}t} g(t) - e^{-j\frac{1}{2}t} g(t) + \frac{1}{2\pi} e^{-jt} - \frac{1}{2\pi} e^{jt} \\ &= g(t) \left(e^{j\frac{1}{2}t} - e^{-j\frac{1}{2}t} \right) + \frac{1}{2\pi} (e^{-jt} - e^{jt}) \\ &= \frac{1}{2\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \left[2j \sin\left(\frac{t}{2}\right) \right] + \frac{1}{2\pi} [2j \sin(t)] \\ &= \frac{j}{\pi} \left[\sin\left(\frac{t}{2}\right) \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) - \sin t \right] \end{aligned}$$

حال باید سیگنال $y(t)$ را از روی سیگنال $z(t)$ به دست آوریم:

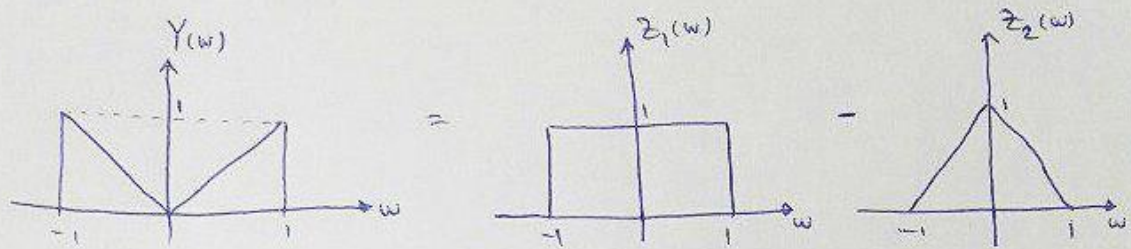
$$Y(\omega) = \int_{-\infty}^{\omega} Z(\eta) d\eta \Rightarrow y(t) = -\frac{1}{jt} z(t) + \pi z(0) \delta(t)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow y(t) &= -\frac{1}{jt} z(t) = \frac{\sin t}{\pi t} - \frac{\sin(t/2)}{\pi t} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \\ &= \frac{\sin \pi \frac{t}{\pi}}{\pi \times \pi \frac{t}{\pi}} - \frac{\sin\left(\pi \times \frac{t}{2\pi}\right)}{2\pi \times \pi \frac{t}{2\pi}} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \\ &= \frac{1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) - \frac{1}{2\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) = \frac{1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) - \frac{1}{2\pi} \operatorname{sinc}^2\left(\frac{t}{2\pi}\right) \end{aligned}$$

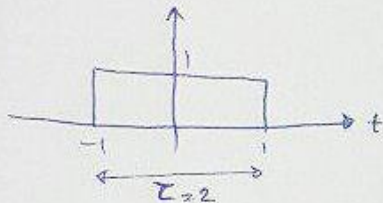
در نهایت به راحتی می‌توان سیگنال $x(t)$ را از روی سیگنال $y(t)$ به دست آورد:

$$x(t) = y(t-3) \Rightarrow x(t) = \frac{1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t-3}{\pi}\right) - \frac{1}{2\pi} \operatorname{sinc}^2\left(\frac{t-3}{2\pi}\right)$$

روش دوم:



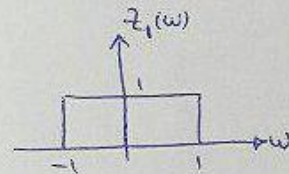
$Z_1(t)$ را از روی خاصیت دوطرفی محاسبه می‌کنیم:



$$\xleftrightarrow{F} \tau \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega \tau}{2\pi}\right) = 2 \operatorname{sinc}\left(\frac{\omega}{\pi}\right)$$

$$2 \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right)$$

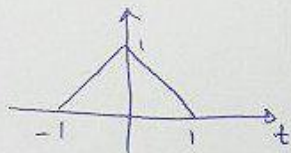
$$\xleftrightarrow{F} 2\pi \times$$



$$Z_1(t) = \frac{1}{2\pi} \times 2 \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) = \frac{1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right)$$

در نتیجه:

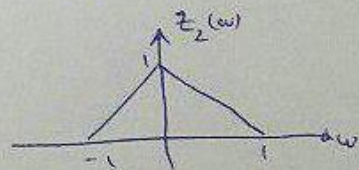
$Z_2(t)$ را نیز مشابه روش فوق از خاصیت دوطرفی محاسبه می‌کنیم:



$$\xleftrightarrow{F} \left[\operatorname{sinc}\left(\frac{\omega}{2\pi}\right) \right]^2$$

$$\left[\operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \right]^2$$

$$\xleftrightarrow{F} 2\pi \times$$



$$Z_2(t) = \frac{1}{2\pi} \left[\operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \right]^2$$

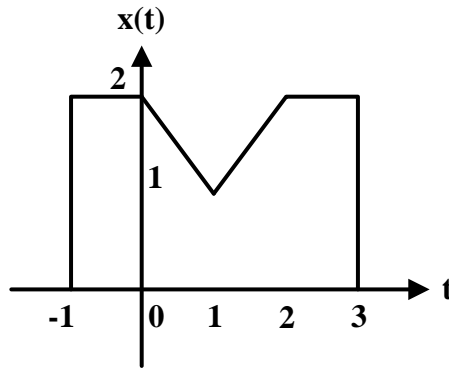
در نتیجه:

$$Y(w) = Z_1(w) - Z_2(w)$$

در نتیجه:

$$\Rightarrow y(t) = Z_1(t) - Z_2(t) = \frac{1}{\pi} \operatorname{sinc}\left(\frac{t}{\pi}\right) - \frac{1}{2\pi} \left[\operatorname{sinc}\left(\frac{t}{2\pi}\right) \right]^2$$

۲. سیگنال $x(t)$ به صورت شکل زیر داده شده است:



بدون محاسبه $X(\omega)$ به سوالات زیر پاسخ دهید:

الف) مطلوبست محاسبه $\angle X(\omega)$. ب) مطلوبست محاسبه $X(0)$.

ج) مطلوبست محاسبه $\int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) d\omega$. د) مطلوبست محاسبه $\int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j2\omega} d\omega$.

ه) مطلوبست محاسبه $\int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega$.

پاسخ:

الف) با کمی دقت متوجه می‌شویم که سیگنال $y(t) = x(t+1)$ حقیقی و زوج است. در نتیجه تبدیل فوریه آن نیز حقیقی و زوج خواهد بود. بنابراین

$$x(t) = y(t-1) \Rightarrow X(\omega) = e^{-j\omega} Y(\omega)$$

با فرض مثبت بودن اندازه $Y(\omega)$ ، چون $Y(\omega)$ حقیقی است، فاز آن برابر صفر است. در نتیجه $\angle X(\omega) = -\omega$.

ب) می‌دانیم $X(0)$ برابر سطح زیر منحنی سیگنال $x(t)$ است. بنابراین

$$X(0) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt = 4 \times 2 - \frac{1}{2}(2 \times 1) = 7$$

ج)

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) e^{j\omega t} d\omega \Rightarrow x(0) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) d\omega \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) d\omega = 2\pi x(0) = 4\pi$$

د) فرض کنید $Y(\omega) = \frac{2 \sin \omega}{\omega}$ و $Z(\omega) = X(\omega) Y(\omega)$. در نتیجه

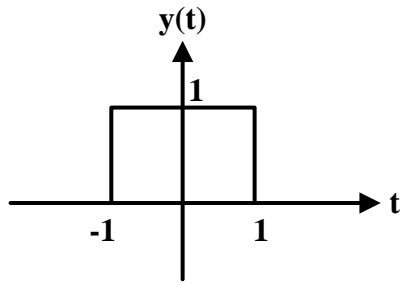
$$\int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j2\omega} d\omega = \int_{-\infty}^{\infty} Z(\omega) e^{j2\omega} d\omega = 2\pi z(t) \Big|_{t=2} = 2\pi z(2)$$

بنابراین باید $z(2)$ را محاسبه کنیم.

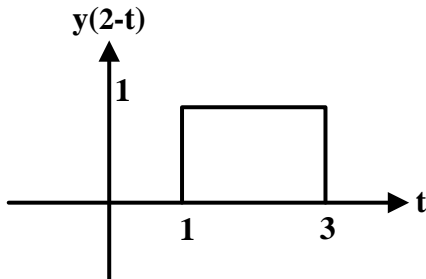
$$Z(\omega) = X(\omega) Y(\omega) \Rightarrow z(t) = x(t) * y(t)$$

$$Y(\omega) = \frac{2 \sin \omega}{\omega} = \frac{2 \sin \left(\pi \frac{\omega}{\pi} \right)}{\pi \frac{\omega}{\pi}} = 2 \operatorname{sinc} \left(\frac{\omega}{\pi} \right)$$

می‌دانیم که دو سیگنال پالس و سینک زوج تبدیل فوریه هستند. در نتیجه سیگنال $y(t)$ برابر است با



در ادامه

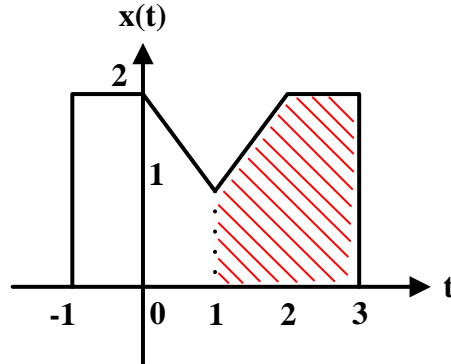


$$z(t) = x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) y(t-\tau) d\tau$$

$$\Rightarrow z(2) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) y(2-\tau) d\tau$$

سیگنال $y(2-\tau)$ در شکل روبرو رسم شده است:

با کمی دقت متوجه می شویم که مقدار $z(2)$ برابر سطح زیر نمودار $x(t)$ در بازه از ۱ تا ۳ است.



$$z(2) = 4 - \frac{1}{2} = 3.5$$

بنابراین:

$$\int_{-\infty}^{\infty} X(\omega) \frac{2 \sin \omega}{\omega} e^{j2\omega} d\omega = 2\pi z(2) = 2\pi \times 3.5 = 7\pi$$

(۵)

$$\int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega \Rightarrow \int_{-\infty}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega = 2\pi \int_{-\infty}^{\infty} |x(t)|^2 dt$$

۳. می دانیم $X(\omega)$ تبدیل فوریه سیگنال $x[n]$ است. تبدیل فوریه سیگنال های زیر را بر حسب $X(\omega)$ بیان کنید.

$$x_1[n] = x[1-n] + x[-1-n] \quad \text{الف)}$$

$$x_2[n] = \frac{x^*[-n] + x[n]}{2} \quad \text{ب)}$$

$$x_3[n] = (n-1)^2 x[n] \quad \text{ج)}$$

پاسخ: الف) با استفاده از خواص تبدیل فوریه داریم:

$$x[n] \xleftrightarrow{F} X(\omega), \quad x[-n] \xleftrightarrow{F} X(-\omega)$$

$$\left. \begin{aligned} x[-n+1] &\xleftrightarrow{F} e^{-j\omega} X(-\omega) \\ x[-n-1] &\xleftrightarrow{F} e^{j\omega} X(-\omega) \end{aligned} \right\}$$

$$\Rightarrow x_1[n] = x[-n+1] + x[-n-1] \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega} X(-\omega) + e^{j\omega} X(-\omega) = 2X(-\omega) \cos \omega$$

(ب)

$$x_2[n] = \frac{1}{2}(x^*[-n] + x[n]) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{2}(X^*(\omega) + X(\omega)) = \operatorname{Re}\{X(\omega)\}$$

(ج)

$$\left. \begin{aligned} nx[n] &\xleftrightarrow{F} j \frac{dX(\omega)}{d\omega} \\ n^2 x[n] &\xleftrightarrow{F} -\frac{d^2 X(\omega)}{d\omega^2} \end{aligned} \right\} \Rightarrow x_3[n] = n^2 x[n] - 2nx[n] + 1 \xleftrightarrow{F} -\frac{d^2 X(\omega)}{d\omega^2} - 2j \frac{dX(\omega)}{d\omega} + X(\omega)$$

۴. عکس تبدیل فوریه گسسته $X(\omega)$ را با استفاده از خواص تبدیل فوریه بیابید.

$$X(\omega) = \frac{1}{1-e^{-j\omega}} \left(\frac{\sin\left(\frac{3\omega}{2}\right)}{\sin\left(\frac{\omega}{2}\right)} \right) + 5\pi\delta(\omega), \quad -\pi \leq \omega < \pi$$

پاسخ: تبدیل فوریه پالس گسسته را می‌دانیم:

$$x_1[n] = \begin{cases} 1, & |n| \leq 1 \\ 0, & |n| > 1 \end{cases} \Rightarrow x_1[n] \xleftrightarrow{F} X_1(\omega) = \frac{\sin(3\omega/2)}{\sin(\omega/2)}$$

با کمی دقت در رابطه $X(\omega)$ می‌توان متوجه شد که باید از خاصیت انتگرال بهره ببریم.

$$\sum_{k=-\infty}^n x_1[k] \xleftrightarrow{F} \frac{X_1(\omega)}{1-e^{-j\omega}} + \pi X_1(0) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - 2\pi k)$$

با جایگذاری $X_1(0) = 3$ داریم:

$$\sum_{k=-\infty}^n x_1[k] \xleftrightarrow{F} \frac{X_1(\omega)}{1-e^{-j\omega}} + 3\pi\delta(\omega) \quad -\pi \leq \omega < \pi$$

از طرف دیگر می‌دانیم:

$$1 \xleftrightarrow{F} 2\pi\delta(\omega) \quad -\pi \leq \omega < \pi$$

در نتیجه با توجه به خاصیت خطی بودن داریم:

$$x[n] = 1 + \sum_{k=-\infty}^n x_1[k] \xleftrightarrow{F} \frac{X_1(\omega)}{1-e^{-j\omega}} + 5\pi\delta(\omega) \quad -\pi \leq \omega < \pi$$

در نهایت سیگنال $x[n]$ برابر است با:

$$x[n] = 1 + \sum_{k=-\infty}^n x_1[k] = \begin{cases} 1, & n \leq 2 \\ n+3, & -1 \leq n \leq 1 \\ 4, & n \geq 2 \end{cases}$$

۵. رابطه سیگنال خروجی $y(t)$ یک سیستم LTI با سیگنال ورودی $x(t)$ به صورت زیر است:

$$\frac{dy(t)}{dt} + 10y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) z(t-\tau) d\tau - x(t)$$

که در آن $z(t) = e^{-t}u(t) + 3\delta(t)$

الف) پاسخ فرکانسی سیستم را بیابید.

ب) پاسخ ضربه سیستم را بیابید.

پاسخ: الف) از طرفین معادله دیفرانسیل تبدیل فوریه می گیریم. بنابراین:

$$Y(j\omega)[10 + j\omega] = X(j\omega)[Z(j\omega) - 1]$$

با توجه به سیگنال $z(t)$ داده شده، تبدیل فوریه آن را نیز محاسبه می کنیم:

$$Z(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega} + 3$$

حال به راحتی می توان پاسخ فرکانسی سیستم را یافت.

$$H(j\omega) = \frac{Y(j\omega)}{X(j\omega)} = \frac{3 + 2j\omega}{(1 + j\omega)(10 + j\omega)} = \frac{1/9}{(1 + j\omega)} + \frac{17/9}{(10 + j\omega)}$$

ب) برای یافتن پاسخ ضربه سیستم باید عکس تبدیل فوریه پاسخ فرکانسی را به دست آوریم. در نتیجه

باید پاسخ فرکانسی را به کسرهای جزئی بسط دهیم. بنابراین:

$$H(j\omega) = \frac{3 + 2j\omega}{(1 + j\omega)(10 + j\omega)} = \frac{A}{(1 + j\omega)} + \frac{B}{(10 + j\omega)}$$

$$A = \left. \frac{3 + 2j\omega}{(10 + j\omega)} \right|_{j\omega=-1} = \frac{3-2}{10-1} = \frac{1}{9}$$

$$B = \left. \frac{3 + 2j\omega}{(1 + j\omega)} \right|_{j\omega=-10} = \frac{3-20}{1-10} = \frac{17}{9}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{1/9}{(1 + j\omega)} + \frac{17/9}{(10 + j\omega)}$$

در نتیجه:

$$h(t) = \frac{1}{9}e^{-t}u(t) + \frac{17}{9}e^{-10t}u(t)$$

موفق باشید

صفوی