

Wieso Regularisieren?

test error training error train/test error classic bias/variance modern trade-off over-parametrized region $N_{
m Data} < N_{
m Params}$ interpolation threshold

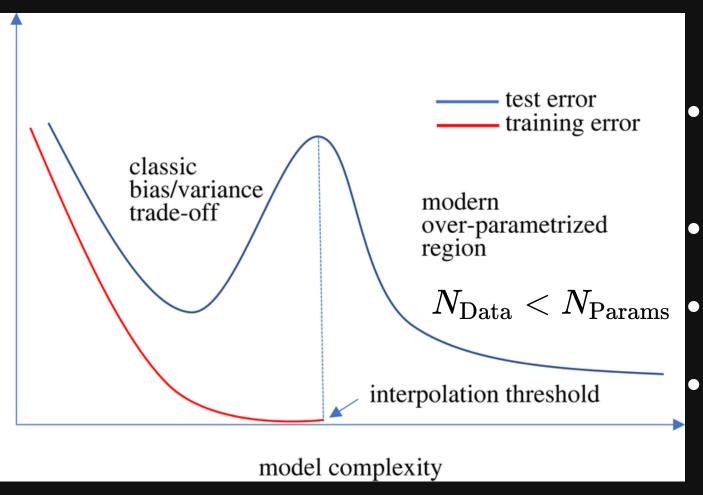
model complexity

Tiefes NN kann jede Funktion fitten

- -> overfit leicht
- -> Generalisierung schwer

Regularisierung reduziert Varianz, ohne Bias zu erhöhen

-> Modell lernt "einfach" & robust sein



- reduziert Overfitting (essentiell bei grossen NN)
- verbessert Generalisierung
- robustere Models & Training
- Balance: Komplexität -Generalisierung

- L1 (Lasso): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n |\theta_i|$
 - kleine Parameter
 - Gewichte -> 0 => Feature Auswahl

```
1 l1_regularization_loss = torch.norm(model.parameters(), 1)
```

- L1 (Lasso): $\operatorname{Loss} + \beta \, \overline{\sum_{i=1}^n |\theta_i|}$
 - kleine Parameter
 - Gewichte -> 0 => Feature Auswahl

```
1 l1_regularization_loss = torch.norm(model.parameters(), 1)
```

- L2 (Ridge): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n \theta_i^2$
 - kleine, ausgeglichene Parameter
 - meistgebrauchte regularisation

```
1 optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=lr, weight_decay=beta)
```

- L1 (Lasso): $Loss + \beta \sum_{i=1}^{n} |\overline{\theta_i}|$
 - kleine Parameter
 - Gewichte -> 0 => Feature Auswahl

```
1 l1_regularization_loss = torch.norm(model.parameters(), 1)
```

- L2 (Ridge): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n \theta_i^2$
 - kleine, ausgeglichene Parameter
 - meistgebrauchte regularisation

```
1 optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=lr, weight_decay=beta)
```

- Dropout: setzt zufällig Neuronen auf 0
 - Modell redundant & robust

```
1 nn.Dropout(0.2) # 0.2 of neurons set to 0
```

- L1 (Lasso): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n |\theta_i|$
 - kleine Parameter
 - Gewichte -> 0 => Feature Auswahl

```
1 l1_regularization_loss = torch.norm(model.parameters(), 1)
```

- L2 (Ridge): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n \theta_i^2$
 - kleine, ausgeglichene Parameter
 - meistgebrauchte regularisation

```
1 optimizer = torch.optim.Adam(model.parameters(), lr=lr, weight_decay=beta)
```

- Dropout: setzt zufällig Neuronen auf 0
 - Modell redundant & robust

```
1 nn.Dropout(0.2) # 0.2 of neurons set to 0
```

- Batch Normalization: Normalisiert Layer Input
 - Reduziert Abhängikeit von vorigen Layern

```
1 nn.BatchNorm1d()
```

- L1 (Lasso): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n |\theta_i|$
 - kleine Parameter
 - Gewichte -> 0 => Feature Auswahl

```
1 Dense(N, kernel_regularizer=keras.regularizers.l1(beta), bias_regularizer=keras.regularizers.l1(beta))
```

- L2 (Ridge): $\operatorname{Loss} + \beta \sum_{i=1}^n \theta_i^2$
 - kleine, ausgeglichene Parameter
 - meistgebrauchte regularisation

```
1 Dense(N, kernel_regularizer=keras.regularizers.12(beta), bias_regularizer=keras.regularizers.12(beta))
```

- Dropout: setzt zufällig Neuronen auf 0
 - Modell redundant & robust

```
1 tf.keras.layers.Dropout(0.2) # 0.2 of neurons set to 0
```

- Batch Normalization: Normalisiert Layer Input
 - Reduziert Abhängikeit von vorigen Layern

```
1 tf.keras.layers.BatchNormalization(),
```

• Mehr Daten -> grössere Modelle -> komplexere Aufgaben

- Mehr Daten -> grössere Modelle -> komplexere Aufgaben
- Mehr Daten durch Datenbearbeitung

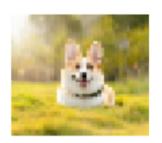
DATA AUGMENTATION











Mehr Daten -> grössere Modelle -> komplexere Aufgaben

Mehr Daten durch Datenbearbeitung





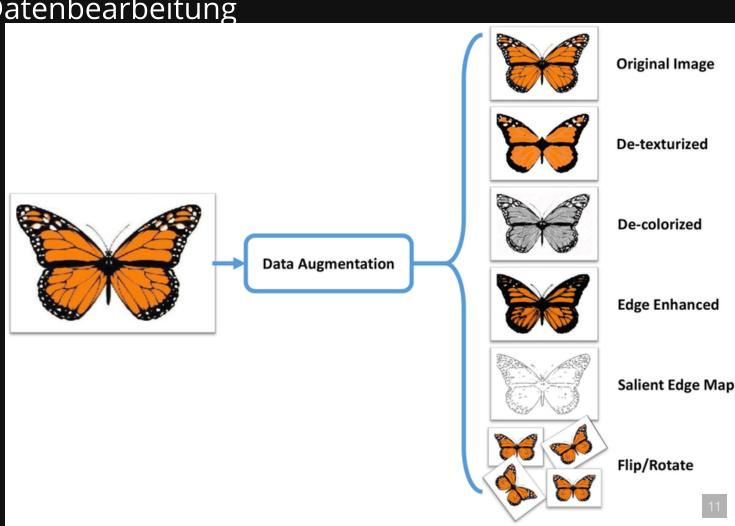






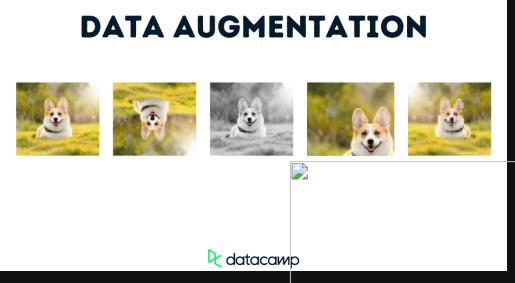


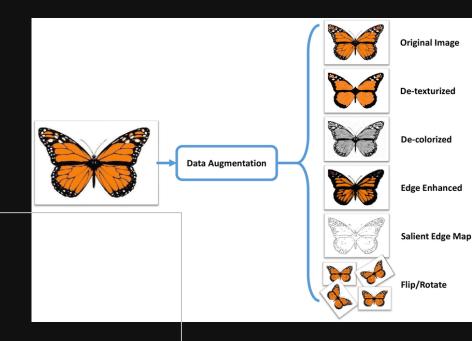




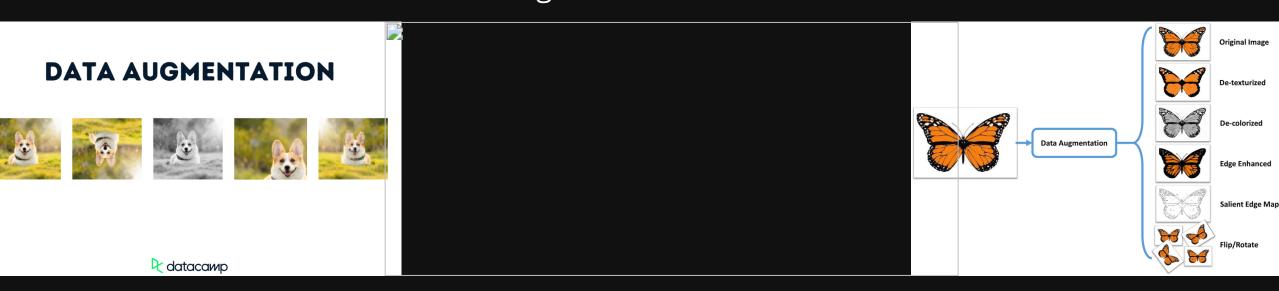
Mehr Daten -> grössere Modelle -> komplexere Aufgaben

Mehr Daten durch Datenbearbeitung





- Mehr Daten -> grössere Modelle -> komplexere Aufgaben
- Mehr Daten durch Datenbearbeitung
- Verbessert Generalisierung
- Reduziert Overfitting



Hands-On: MNIST Classifier

Bearbeiten Sie dieses Notebook

- Modifizieren Sie den MNIST Classifier mit zwei Regularisierungen: Dropout & L2
- Vergleichen Sie die Performance mit und ohne Regularisierung

Die Lösung finden Sie in diesem Notebook