

## **Лекция 15. Методы построения математических моделей показателей качества результатов операции**

**Цель занятия:** Уяснить методики построения математических моделей показателей качества результатов операции и требований к ним.

### **Учебные вопросы:**

- 1. Методика построения математической модели показателя качества результатов операции**
- 2. Методика построения математической модели показателя требуемого качества результатов операции**

## Введение

Основные свойства законов распределения систем случайных величин - случайных векторов и их компонент рассматриваются в любом учебном пособии по теории вероятностей. Известно, что проще всего они определяются в случае, когда компоненты случайного вектора **взаимно независимы**. В этом случае плотность и функция распределения случайного вектора определяются через **произведение безусловных** законов распределения его компонент по следующим выражениям:

$$\varphi_{\hat{Y}_{\langle n \rangle}}(Y_{\langle n \rangle}) = \varphi_{\hat{y}_1}(y_1) \varphi_{\hat{y}_2}(y_2) \dots \varphi_{\hat{y}_n}(y_n) \quad (1)$$

$$F_{\hat{Y}_{\langle n \rangle}}(Y_{\langle n \rangle}) = F_{\hat{y}_1}(y_1) F_{\hat{y}_2}(y_2) \dots F_{\hat{y}_n}(y_n) \quad (2)$$

Если между случайными величинами существует **стохастическая зависимость**, то она описывается с помощью **условных законов распределения** этих величин и соотношения (1), (2) значительно **усложняются**, но зато они, эти формулы, **носят универсальный характер** и "работают" при любом виде и степени взаимной зависимости компонент вектора  $\hat{Y}_{<n>}$ . Формулы же (1) и (2) соответственно представляют собой их **частные случаи** и имеют узкую область применения. В частности, они **непригодны** для определения закона распределения показателя  $\hat{Y}_{<n>}$  качества результатов операции **(ПКРО)**, поскольку, как отмечалось, его компоненты существенно **взаимно зависимы**.

Как было показано, основу математической модели результатов операции составляет интегральный закон распределения (функция распределения) показателя  $\hat{Y}_{\langle n \rangle}$  их качества (ПКРО), определяемый в симплексной канонической форме выражением

$$\Phi_{\hat{Y}_{\langle 3 \rangle}}(y_1, y_2, y_3) = P[(\hat{y}_1 \geq y_1) \cap (\hat{y}_2 \leq y_2) \cap (\hat{y}_3 \leq y_3)]$$

С учётом стохастической зависимости компонент вектора ПКРО его функцию распределения можно представить в виде

$$\Phi_{\hat{Y}_{\langle 3 \rangle}}(y_1, y_2, y_3) = R_{\hat{y}_1}(y_1) F_{\hat{y}_2 | \hat{y}_1}(y_2; y_1) F_{\hat{y}_3 | \langle \hat{y}_1, \hat{y}_2 \rangle}(y_3; y_1, y_2),$$

где  $R_{\hat{y}_1}(y_1)$  - вероятность того, что  $P(\hat{y}_1 \geq y_1)$ ,

$$F_{\hat{y}_2 | \hat{y}_1}(y_2, y_1) = P(\hat{y}_2 \leq y_2 / \hat{y}_1 \geq y_1),$$

$$F_{\hat{y}_3 | \langle \hat{y}_1, \hat{y}_2 \rangle}(y_3; y_1, y_2) = P(\hat{y}_3 \leq y_3 / (\hat{y}_1 \geq y_1) \cap (\hat{y}_2 \leq y_2)).$$

Функция распределения  $\Phi_{\hat{Y}}(Y)$  может определяться либо **аналитически, либо экспериментально.**

**В первом случае** необходимо знать все "операнды" выражения (10), т.е. безусловные и условные законы распределения компонент случайного вектора  $\hat{Y}_{<n>}$ .

**Во втором случае** необходимо наблюдать реализации  $Y_{<n>}^j$  вектора  $\hat{Y}_{<n>}$  в длинной серии однородных операций (экспериментов), проводимых в одинаковых условиях, по результатам которых может быть построена **статистическая функция распределения или кумулята** распределения случайного вектора  $\hat{Y}_{<n>}$ . Машинный эксперимент может оказаться весьма трудоёмким, длительным и дорогостоящим.

Как отмечалось, имитационное моделирование ЦПФС может проводиться и без использования явного аналитического выражения функции распределения  $\Phi_{\hat{Y}}(Y)$ . В этом одно из достоинств данного метода.

**Аналитическое построение функции** распределения ПКРО в общем случае также достаточно **сложно и трудоёмко**. Кроме того, оно требует от исследователя **высокой математической (теоретико-вероятностной) подготовки**. Однако оказывается, что **наличие функциональных связей** между компонентами вектора  $\hat{Y}_{<n>}$  упрощает задачу отыскания закона его распределения, так как в этом случае **достаточно знать безусловный закон распределения лишь части его компонент, называемых доминирующими, базисными или генеральными.**

## 1. Методика построения математической модели показателя качества результатов операции

Как уже отмечалось в зависимости от имеющейся исходной информации могут быть применены *аналитические* или *статистические* методы построения математической *модели* показателя  $\hat{Y}_{<n>}$  качества результатов операции (ПКРО). При этом последние (статистические) могут опираться либо на реальный - физический, либо на имитационный - машинный, либо на смешанный эксперимент. Принципы различных типов моделирования достаточно освещены в литературе и предполагаются Вам известными. Поэтому здесь рассматривается лишь методика аналитического решения задачи.



Как отмечалось, и что соответствует физической сущности рассматриваемой задачи, компоненты вектора  $\hat{Y}_{<n>}$  **существенно зависимы между собой**. В связи с чем определение закона распределения  $\hat{Y}_{<n>}$  наталкивается на целый ряд трудностей. Так из-за многообразия операционных функционалов, связывающих компоненты вектора  $\hat{Y}_{<n>}$  в разных операциях, процедура построения закона его распределения оказывается **довольно сложной**. Однако может быть сформирован общий подход к решению этой задачи, сущность которого можно раскрыть на примере.



**Пример 1.** Пусть показатель качества результатов операции (ПКРО) задан в симплексной канонической форме, т.е.

$$\hat{Y}_{<3>} = \langle \hat{y}_1, \hat{y}_2, \hat{y}_3 \rangle = \langle \hat{\vartheta}, \hat{r}, \hat{\tau} \rangle,$$

а его компоненты связаны монотонными зависимостями.

В общем случае целевой эффект связан с ресурсами такой зависимостью (ОФ):

$$\vartheta = R(r, \tau)$$

Пусть целевой эффект и время связаны с расходом ресурсов функциями связи (ФС), для которых существуют обратные функции:

$$\begin{aligned} \vartheta &= R(r) \quad \text{и} \quad \tau = S(r), \\ r &= R^{-1}(\vartheta) \quad \text{и} \quad r = S^{-1}(\tau). \end{aligned}$$

Предположим, что функции  $R$  и  $S$  монотонно возрастающие.

**Замечание 1.** Вообще говоря, понятие ресурс достаточно многогранно (это сырье, энергия, время, информация, технология и т.д.). Однако, если рассмотреть **операционные ресурсы**, то, как правило, при фиксированной технологии, чем больше в ходе операции расходуется сырья, тем больше надо затратить времени (это для обоснования правомерности использования возрастающей функции  $S$ ).

Пусть известна функция распределения (ФР)  $F_{\hat{r}}(r)$  **количества расходуемых ресурсов  $\hat{r}$**  (т.е. это генеральная компонента).

При указанных предположениях найдем ФР вектора  $\hat{Y}_{\langle 3 \rangle}$  (всё выражаем через известную (генеральную) компоненту  $\hat{r}$ ):

$$\begin{aligned}
 \Phi_{\hat{Y}_{\langle 3 \rangle}}(Y_3) &= \Phi_{\langle \hat{\vartheta}, \hat{r}, \hat{\tau} \rangle}(\vartheta, r, \tau) = P[(\hat{\vartheta} \geq \vartheta) \cap (\hat{r} \leq r) \cap (\hat{\tau} \leq \tau)] = \\
 &= P[(R(r) \geq \vartheta) \cap (\hat{r} \leq r) \cap (S(r) \leq \tau)] = \\
 &= P\left[(\hat{r} \geq R^{-1}(\vartheta)) \cap (\hat{r} \leq r) \cap (\hat{r} \leq S^{-1}(\tau))\right] = \\
 &= P[R^{-1}(\vartheta) \leq \hat{r} \leq \min\{r, S^{-1}(\tau)\}] = \\
 &= F_{\hat{r}}[\min\{r, S^{-1}(\tau)\}] - F_{\hat{r}}[R^{-1}(\vartheta)].
 \end{aligned}$$

**Замечание 2.** В общем случае, если аспект  $Y_{<n1>}^{(1)}$  содержит более одной компоненты, т.е.  $n_1 \geq 2$ , то в критерии пригодности результата операции будет входить более одной компоненты типа  $(\hat{\vartheta} \geq \vartheta)$ . Тогда имеем:

$$R^{-1}(\vartheta) = \max \{R_{1/2}^{-1}(\vartheta_1), R_{2/2}^{-1}(\vartheta_2), \dots, R_{n1/2}^{-1}(\vartheta_{n1})\}.$$

Аналогичное замечание можно сделать и для других компонент.

**Вывод:** если компоненты вектора  $Y_{<n>}$  связаны функционально, то достаточно знать з/р подвектора его взаимно независимых компонент, называемых генеральными. В СКФ это означает, что достаточно знать з/р одной или двух компонент.

**Замечание 3.** Если зависимости типа  $\vartheta = R(\tau)$  и  $\tau = S(r)$  **неизвестны**, а также если компоненты вектора  $\hat{Y}_{<3>}$  связаны **стохастически** (нефункционально), то:

- либо экспериментально определяются **функции регрессии**, связывающие числовые характеристики одних компонент со значениями, принимаемыми другими компонентами, и тогда эти **функции регрессии** **используются в качестве операционного функционала**;

- либо з/р  $\hat{Y}_{<3>}$  строится по общей формуле (10) с учётом зависимостей СВ.

## 2. Методика построения математической модели показателя требуемого качества результатов операции

Для замыкания схемы оценивания результатов операции к ним должны быть предъявлены обоснованные требования, описываемые вектором  $\hat{Z}_{<n>}$ , значения которого зависят от условий применения ЦУТС, характеризуемых вектором  $B_l''$ .

Поскольку вектор  $\hat{Z}_{<n>}$  случаен, то исчерпывающей его моделью является закон распределения (ФР)  $F_{\hat{Z}_{<n>}}(z)$ . В общем случае определение закона распределения показателя требуемого качества результатов операции  $F_{\hat{Z}_{<n>}}(z)$ , является прерогативой суперсистемы. Тем не менее, представляется необходимым кратко обсудить основные методы решения этой задачи. В основе построения закона распределения  $F_{\hat{Z}_{<n>}}(z)$ , лежат методы экспертного оценивания и статистических испытаний. Раскроем их сущность.



В отличие от компонент вектора  $\hat{Y}_{<n>}$  компоненты вектора  $\hat{Z}_{<n>}$ , как правило, взаимно независимы. Поэтому

$$F_{\hat{Z}_{<\Pi>}}(Z_{<\Pi>}) = F_{\hat{Z}_{<\Pi>}}(z_1, z_2, \dots, z_n) = \prod_{i=1}^n F_{\hat{Z}_i}(z_i). \quad (27)$$

Аналогичную структуру будет иметь и эмпирическая функция распределения случайного вектора  $\hat{Z}_{<n>}$ , т.е.

$$\tilde{F}_{\hat{Z}_{<\Pi>}}(Z_{<\Pi>}) = \tilde{F}_{\hat{Z}_{<\Pi>}}(z_1, z_2, \dots, z_n) = \prod_{i=1}^n \tilde{F}_{\hat{Z}_i}(z_i). \quad (28)$$

*При экспертном оценивании*

$$\tilde{F}_{\hat{Z}_i}(z) = F_{\hat{Z}_i}^{\Theta}(z) = \sum_{j=1}^{m_{\Theta}} g_j \tilde{F}_{\hat{Z}_{ij}}^{\Theta}(z), \left[ 0 \leq g_j \leq 1; \sum_{j=1}^{m_{\Theta}} g_j = 1 \right], \quad (29)$$

где  $F_{\hat{Z}_{ij}}^{\Theta}(z)$  - функция распределения  $i$ -й компоненты вектора  $\hat{Z}_{<n>}$ , задаваемая (определяемая)  $j$ -м экспертом;

$g_j$  - весовые коэффициенты, выражающие относительную степень объективности (авторитетности) мнения  $j$ -го эксперта;

$m_{\Theta}$  - число опрошенных экспертов.

Если даваемые экспертами оценки компонент вектора  $\hat{Z}_{<n>}$  детерминированы (не случайны), то их распределения будут (формально) вырожденными и, следовательно

$$\tilde{F}_{\hat{z}_i}(z) = F_{\hat{z}_i}^{\exists}(z) = \sum_{j=1}^{m_{\exists}} g_j \Delta(z - z_{ij}^{\exists}), \quad (29)$$

где  $z_{ij}^{\exists}$  - предельно допустимое значение  $i$ -й компоненты вектора  $\hat{Y}_{<n>}$ , назначаемое  $j$ -м экспертом.

Возможны случаи, когда одни эксперты задают законы распределения, а другие - конкретные значения компонент вектора  $\hat{Z}_{<n>}$ . Тогда, как нетрудно понять, будет иметь место "смесь" выражений (28) и (29), т.е.

$$\tilde{F}_{\hat{z}_i}(z) = F_{\hat{z}_i}^{\exists}(z) = \sum_{j=1}^{m_{\exists 1}} g_j F_{\hat{z}_{ij}}^{\exists}(z) + \sum_{j=m_{\exists 1}+1}^{m_{\exists 1}+m_{\exists 2}} g_j \Delta(z - z_{ij}^{\exists}) \quad (30)$$

где  $m_{\exists 1} + m_{\exists 2} = m_{\exists}$ ; смысл остальных элементов соотношения (30) ясен из ранее сказанного.

## **При оценивании методом статистических испытаний**

$$\tilde{F}_{\hat{z}_i}(z) = F_{\hat{z}_i}^*(z) = \frac{1}{m_0} \sum_{j=1}^{m_0} \Delta(z - z_{ij}^*) \quad (31)$$

где  $z_{ij}^*$  - предельное значение результата  $\hat{y}_i$ , потребовавшееся в  $j$ -м предшествовавшем опыте (эксперименте);

$m_0$  - число проведённых опытов (испытаний - операций).

Если объём  $m_0$  выборки велик, то **вместо статистической функции распределения строится кумюлята распределения**

$$\tilde{F}_{\hat{z}_i}(z) = \tilde{F}_{\hat{z}_i}^*(z) = \sum_{l=1}^r [P_l^* \Delta(z - z_{l+1}^r) + P_l^* \frac{(z - z_l^r)}{z_{l+1}^r - z_l^r} \Pi(z; z_l^r, z_{l+1}^r)]$$

где  $z_l^r, z_{l+1}^r$  - границы  $l$ -го разряда статистического ряда распределения случайной величины  $z_i$ ;

$P_l^*$  - частота попадания варианта  $z_{ij}^*$  в  $l$ -й разряд;

$r$  - число разрядов статистического ряда.

Экспериментальное определение законов распределения ПТКРО должно осуществляться **методами математической статистики.**





**Конец лекции !**