



原子哥在线教学:www.yuanzige.com



❷正点原子广州市星翼电子科技有限公司

淘宝店铺 1: http://eboard.taobao.com

淘宝店铺 2: http://openedv.taobao.com

技术支持论坛 (开源电子网): www.openedv.com

原子哥在线教学: www.yuanzige.com

官方网站: www.alientek.com

最新资料下载链接: http://www.openedv.com/posts/list/13912.htm

E-mail: 389063473@qq.com **QQ:** 389063473

咨询电话: 020-38271790

传真号码: 020-36773971

团队: 正点原子团队

正点原子,做最全面、最优秀的嵌入式开发平台软硬件供应商。

友情提示

如果您想及时免费获取"正点原子"最新资料,敬请关注正点原子

微信公众平台,我们将及时给您发布最新消息和重要资料。

关注方法:

(1)微信"扫一扫",扫描右侧二维码,添加关注

(2)微信→添加朋友→公众号→输入"正点原子"→关注

(3)微信→添加朋友→输入 "alientek_stm32" →关注





论坛:www.openedv.com

文档更新说明

版本	版本更新说明	负责人	校审	发布日期
V1.0	初稿:	正点原 子 linux 团队	正点原 子 linux 团队	2019.10.26
V1.1	1.更改 2.1 小节的目录结构 2.添加需要注意的问题,已经用红色字体标注。	正点原 子 linux 团队	正点原 子 linux 团队	2019.12.30
V1.2	 更改前言部分内容 添加 repo 下载的备用链接 添加 yocto 项目下载的备用链接 添加第 2.1 小节,若离线编译报错 tslib.h,处理方法。 	正点原 子 linux 团队	正点原 子 linux 团队	2020.3.7



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

一、在线构建根文件系统	前言	5
1.1 安装与配置 git 6 1.1.1 安装 git 6 1.1.2 配置 git 用户信息 6 1.2 获取 yocto 项目 7 1.2.1 下载 repo 7 1.2.2 获取 yocto 项目 7 1.2.3 构建根文件系统 10 1.2.4 构建 SDK 工具 11 二、离线构建根文件系统 18 2.1 构建根文件系统 18		
1.1.1 安装 git	1.1 安装与配置 git	6
1.2 获取 yocto 项目 1.2.1 下载 repo 1.2.2 获取 yocto 项目 1.2.3 构建根文件系统 1.2.4 构建 SDK 工具 1 二、离线构建根文件系统 1 2.1 构建根文件系统 1		
1.2.1 下载 repo 1.2.2 获取 yocto 项目 1.2.3 构建根文件系统 10 1.2.4 构建 SDK 工具 11 二、离线构建根文件系统 18 2.1 构建根文件系统 18	1.1.2 配置 git 用户信息	6
1.2.2 获取 yocto 项目 1.2.3 构建根文件系统 1.2.4 构建 SDK 工具 二、离线构建根文件系统 2.1 构建根文件系统	1.2 获取 yocto 项目	7
1.2.3 构建根文件系统 10 1.2.4 构建 SDK 工具 11 二、离线构建根文件系统 18 2.1 构建根文件系统 18	1.2.1 下载 repo	7
1.2.4 构建 SDK 工具	1.2.2 获取 yocto 项目	8
二、离线构建根文件系统	1.2.3 构建根文件系统	10
2.1 构建根文件系统18	1.2.4 构建 SDK 工具	17
	二、离线构建根文件系统	18
	2.1 构建根文件系统	18
2.2 何足 301 工六	2.2 构建 SDK 工具	

原子哥在线教学:www.yuanzige.com



前言

yocto: yocto 是这个开源项目的名称,该项目旨在帮助我们自定义 Linux 系统,更多 yocto 介绍在此就不作解释了。相信网上的解释会比作者解释的更详细。以下文档内容仅供构建 yocto 根文件系统参考,yocto 是一个非常大的开源项目,并非作者一个文档就能说的清楚,作者也在与大家共同学习 yocto。所以作者写这个文档是让读者初步去了解如何构建根文件系统,减少初学者在构建过程中可能遇到的错误,更多 yocto 的详细与教程请参照正点原子的其他文档与官方文档。

NXP 官方已经有详细的 yocto 项目使用手册,文档名字为《i.MX_Yocto_Project_Ubuntu's_Guide_Linux.pdf》,光盘资料路径为\开发板光盘 A-基础资料\4、参考资料\。网上也有很多 yoct o 相关教程,同学们也可以借鉴参考。文档内容经过作者的实践与试验,已经成功构建文件系统。若在学习以下文档内容有疑问,请与作者或正点原子技术支持沟通与联系。谢谢!

备注: freescale 已经与 NXP 合并,以下文档内容不区分他们的名字。

版本说明:

- ↓ Ubuntu 版本: ubuntu-14.04 或以上(作者 ubuntu 环境是 ubuntu-14.04),推荐 ubuntu14 64bits 或者使用正点原子教程里 ubuntu16 64bits。为了你的环境与我们的环境相同,不要使用ubuntu18 版本等。
- ♣ Yocto 版本: 4.1.15-4.2.1.0

注意事项:

- → yocto 构建根文件系统需要预留足够的硬盘空间,I.MX yocto 手册上标明至少要留 120G 的空间。
- → yocto 构建根文件系统需要非常长的时间,不建议用低配置的电脑进行构建。否则可能需要 一两天的构建时间。
- ◆ yocto 构建的根文件系统包括了官方评估板所用的一切东西,文件系统十分巨大,需要读者自行裁剪。
- → 建议分配虚拟机的内存越大越好!要想编译时间缩短,Ubuntu分配的核心数要足够多才可以,可以在虚拟机》设置,将核心总数选择为 16。(分配多少个核心数就代表可以每次最多能跑多少个任务!低配置的电脑请根据个人电脑情况来分配核心数)。

作者考虑到了上面的因素,为读者准备了一个在线构建根文件系统的方法,也就是按照手册的步骤来构建根文件系统(此方法耗时很长很长,由读者亲自体验与学习)。另一种离线构建根文件系统(快餐式构建根文件系统),是作者准备好 yocto 项目源文件(正点原子修改过的)和下载好的相关资源文件,直接给读者直接构建。可以节省读者在构建 yocto 根文件系统所用的时间,直接构建出与正点原子 ALPHA 开发板功能一样的文件系统。

一、在线构建根文件系统

本节适用于 yocto 初学者,作者将一步步与大家分享 NXP yocto 项目的搭建方法。如果读者使用离线构建根文件系统的方法,可略过第一节的 1.1.1~1.2.2 小节。

论坛;www.openedv.com

原子哥在线教学:www.yuanzige.com

1.1 安装与配置 git

1.1.1 安装 git

因为 yocto 需要使用 git (用 git 来作版本控制),如果您已经有安装过 git 并且已经设置过本地用户 git 信息就跳过此步。

Ubuntu# sudo apt-get install git

```
alientek@ubuntu:-$ sudo apt-get install git
[sudo] password for alientek:
正在读取软件包列表...完成
正在分析软件包的依赖关系树
正在读取状态信息...完成
将会安装下列额外的软件包:
git-man liberror-perl
建议安装的软件包:
git-daemon-run git-daemon-sysvinit git-doc git-el git-email git-gui gitk
gitweb git-arch git-bzr git-cvs git-mediawiki git-svn
下列【新】软件包将被安装:
git git-man liberror-perl
升级了 0 个软件包,新安装了 3 个软件包,要卸载 0 个软件包,有 453 个软件包未被升级。
需要下载 3,459 kB 的软件包。
解压缩后会消耗掉 22.0 MB 的额外空间。
您希望继续执行吗? [Y/n] y
获取:1 http://mirrors.aliyun.com/ubuntu/ trusty/main liberror-perl all 0.17-1.1
[21.1 kB]
```

图 1.1.1.1 安装 git

1.1.2 配置 git 用户信息

```
Ubuntu# git config --global user.name "Your Name"
Ubuntu# git config --global user.email "Your Email"
Ubuntu# git config --list
参数解释:
```

--global user.name :添加用户名
--global user.email :添加用户的 email
--list :查看列表信息

比如作者设置个人的信息如下

```
Ubuntu# git config --global user.name "DZM@alientek"

Ubuntu# git config --global user.email "12345678@qq.com"
```

Ubuntu# git config --list

```
alientek@ubuntu:~$ git config --global user.name "DZM@alientek"
alientek@ubuntu:~$ git config --global user.email "12345678@qq.com"
alientek@ubuntu:~$ git config --list
user.name=DZM@alientek
user.email=12345678@qq.com
alientek@ubuntu:~$
```

图 1.1.2.1 查看配置的 git 用户信息



1.2 获取 yocto 项目

1.2.1 下载 repo

repo 简介:

repo 是一个构建在 Git 之上的工具,它可以更容易地管理包含多个存储库的项目,而这些存储库不需要位于同一台服务器上。repo 很好地补充了 yocto 项目的分层特性,使用户可以更容易地将自己的层添加到 BSP 中。

简单来说,repo 用来管理多个 git 工程,git 是无法将 freescale 的在存储库里面的某个项目给 clone 下来,如果我们只需要 freescale 的 yocto 项目,(要想知道 freescale 可不只有 yocto 项目呢),使用 Git 下载却把个存储库项目都下下来了。这就是为什么要用 repo 来管理更庞大的项目的原因了。

首先立工程项目文件夹(文件夹名称可随意)。

Ubuntu# mkdir fsl-release-bsp

Ubuntu# cd fsl-release-bsp

alientek@ubuntu:~\$ mkdir fsl-release-bsp
alientek@ubuntu:~\$ cd fsl-release-bsp/
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp\$

图 1.2.1.1 创建 fsl-release-bsp 文件夹

获取 repo,由于国内外网络环境的原因,官方手册里下载 repo 的链接需要翻墙。下面提供获取 repo 的两种方法,如果您的网络环境不能翻墙,建议使用方法二。(备注: 网上下载的 repo 有很多种,经过作者实验网上有很多 repo 在 init 时会出错(需要修改 repo 里面的 REPO_URL 地址才能用)! 所以作者已经把测试过 repo 上传到的 github 里。提供给读者参考与使用。)

方法一, 官方提供的下载地址, 需要翻墙

http://commondatastorage.googleapis.com/git-repo-downloads/repo

方法二, 正点原子提供的下载链接

https://raw.githubusercontent.com/dzm2018/alientek-git-repo-downloads/master/repo 本次演示的是方法二:

Ubuntu# curl https://raw.githubusercontent.com/dzm2018/alientek-git-repo-downloads/master/repo > ./repo 若上面网址失效,我们直接在 Ubuntu 下使用 git clone 指令从 github 上把 repo 下载下来。下载完成,repo 就在 alientek-git-repo-downloads 这个文件夹里。

Ubuntu# git clone https://github.com/dzm2018/alientek-git-repo-downloads.git (备用链接)

图 1.2.1.2 下载 repo

修改 repo 文件的权限,注意不要使用 root 用户!(注:官方文档这里将 repo 导出环境变量里,作者这里并不这样做。)

Ubuntu# chmod u+x repo

论坛:www.openedv.com

alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp\$ chmod u+x repo alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp\$ ls геро alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp\$

图 1.2.1.3 赋予 repo 可执行权限

1.2.2 获取 yocto 项目

这里教大家选择 yocto 的分支,可以用浏览器打开网址(网址有可能失效) http://git.freesc ale.com/git/cgit.cgi/imx/fsl-arm-yocto-bsp.git/查看 freescale 的 yocto 项目的分支。根据我们源码内 核发布的版本号是 4.1.15-2.10, 可以从下图看出 imx-4.1-krogoth 分支就是对应内核 4.1.15-2.1. 0的版本,所以我们选择 imx-4.1-krogoth 分支。



图 1.2.2.1 选择 imx-4.1-krogoth

获取 freescale yocto 项目的 imx-4.1-krogoth 分支,在当前目录下执行下面的指令,执行过 程如下。过程中还会确认您的 git 用户信息是否是您在 1.1 节中配置的信息。

Ubuntu# ./repo init -u git://git.freescale.com/imx/fsl-arm-yocto-bsp.git -b imx-4.1-krogoth 上面 freescale 仓库可能会失效。备用下面的链接,从别外一个地方下载。

Ubuntu# ./repo init -u https://source.codeaurora.org/external/imx/fsl-arm-yocto-bsp -b imx-4.1-krogoth (备 用链接)

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$ ./repo init -u git://git.freescale.com/imx/fsl-arm-yocto-bsp.git -b imx-4.1-krogoth Get git://codeaurora.org/tools/repo.git remote: Counting objects: 4466, done. remote: Compressing objects: 100% (333/333), done. remote: Total 4466 (delta 191), reused 0 (delta 0) 接收对象中: 100% (4466/4466), 1.03 MiB | 269.00 KiB/s, done. 处理 delta 中: 100% (3014/3014), done. 来自 git://codeaurora.org/tools/repo
* [新分支] aosp-new/maint -> origin/aosp-new/maint
* [新分支] aosp-new/master -> origin/aosp-new/master
* [新分支] aosp-new/stable -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] caf-stable -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] master -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] sap-new/stable -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] sap-new/stable -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] sap-new/stable -> origin/aosp-new/stable
* [新分支] stable -> origin/master
                                                                                                                stable
v1.0
                                                                                                                                                                    -> origin/stable
-> v1.0
                                                                                                                                                                       -> v1.0.1
-> v1.0.2
-> v1.0.3
                                                                                                                 v1.0.3
                                                                                                                 v1.0.9
                                                                                                                v1.1
v1.10.0
                                                                                                                                                                        -> v1.10.1
-> v1.10.2
```

图 1.2.2. 2 克隆 imx-4.1-krogoth 分支



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

连续输入三次 y,完成后可以看到 repo 初始化在当前目录下,使用 ls 指令可以查看隐藏文件夹.repo。

```
* [新分支] imx-4.1.15-1.0.0_ga -> origin/imx-4.1.15-1.0.0_ga
* [新分支] imx-4.1.15-1.0.0_genivi-demo -> origin/imx-4.1.15-1.0.0_genivi-demo
* [新分支] imx-4.1.15-1.0.0_iotg-demo -> origin/imx-4.1.15-1.0.0_iotg-demo
* [新分支] imx-4.1.15-1.0.0_xbmc-demo -> origin/imx-4.1.15-1.0.0_xbmc-demo
* [新分支] imx-4.1.15-1.0.0_xbmc-demo -> origin/imx-4.1.15-1.0.0_xbmc-demo
* [新分支] imx-morty -> origin/imx-morty
* [新分支] scm-imx-3.14.52-1.1.0_ga -> origin/scm-imx-3.14.52-1.1.0_ga
* [新分支] scm-imx-3.14.52-1.1.1_ga -> origin/scm-imx-3.14.52-1.1.1_ga

Your Name [DZM@alientek]: y
Your Email [12345678@qq.com]: y

Your identity is: y <y>
is this correct [y/n]? y

repo initialized in /home/alientek/fsl-release-bsp
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$
```

图 1.2.2.3 确认 git 用户信息

Ubuntu# 1s -a

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$ ls -a
. .. repo .repo ←
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$
```

图 1.2.2.4 ".repo"隐藏文件夹

使用 repo sync 指令同步数据,同步的过程中会克隆 NXP 官方 fsl-arm-yocto-bsp.git 项目的 imx-4.1-krogoth 分支。(注:经过作者实测,上午执行 repo sync 同步下载网速会很快,下午执行 repo sync 同步,下载网速非常慢且有可能服务器无法响应您的下载请求而同步出错。也有可能不同地方会有不同的下载情况,请读者自行选择适合的时间段下载!可能不同地方有不同的情况!)

Ubuntu# repo sync



```
论坛:www.openedv.com
```

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$ ./repo sync
Initializing project fsl-community-bsp-base ...
remote: Enumerating objects: 10, done.
remote: Counting objects: 100% (10/10), done.
remote: Compressing objects: 100% (8/8), done.
remote: Total 271 (delta 1), reused 6 (delta 1), pack-reused 261
接收对象中: 100% (271/271), 60.54 KiB | 0 bytes/s, done.
处理 delta 中: 100% (144/144), done.
来自 git://github.com/Freescale/fsl-community-bsp-base
* [新分支] daisy -> freescale/daisy
* [新分支] danny -> freescale/daisy
* [新分支] denzil -> freescale/denzil
* [新分支] dizzy -> freescale/dora
* [新分支] dora -> freescale/dora
* [新分支] dylan -> freescale/dylan
* [新分支] fido -> freescale/fido
* [新分支] fido -> freescale/fido
* [新分支] krogoth -> freescale/fido
* [新分支] master -> freescale/master
* [新分支] master -> freescale/master
* [新分支] master -> freescale/morty
* [新分支] ypro -> freescale/morty
* [新分支] ypro -> freescale/pyro
  Initializing project fsl-community-bsp-base ...
                                                                                                                  -> freescale/pyro
                                                                            руго
                                                                                                                  -> freescale/rocko
                                                                            rocko
                                                                                                                  -> freescale/sumo
                                                                            SUMO
                                                                                                                  -> freescale/thud
                                                                            thud
                                                                                                                  -> freescale/warrior
                                                                            warrior
                                                                             1.2
                                                                            1.2-rc1
                                                                            1.3
                                                                                                                   -> 1.3
                                                                            1.6
                                                                                                                    -> 1.6
```

图 1.2.2.5 repo 同步

同步完成如下图,可以看到目录下多了几个文件,其中 sources 文件夹是项目源文件。

```
yocto-2.4.2 -> yocto-2.4.2
                    yocto-2.4.3 -> yocto-2.4.3
                    yocto-2.4.4 -> yocto-2.4.4
                    vocto-2.5 -> vocto-2.5
                   yocto-2.5.1 -> yocto-2.5.1
                   yocto-2.5.2 -> yocto-2.5.2
                   yocto-2.5.3 -> yocto-2.5.3
                    yocto-2.6 -> yocto-2.6
                    yocto-2.6.1 -> yocto-2.6.1
                    yocto-2.6.2 -> yocto-2.6.2
                    yocto-2.7 -> yocto-2.7
                    yocto-2.7.1 -> yocto-2.7.1
                    yocto_1.5_M5.rc8 -> yocto_1.5_M5.rc8
Fetching projects: 100% (9/9), done.
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$ ls
fsl-setup-release.sh README README-IMXBSP repo setup-environment sources
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp$
```

图 1.2.2.6 查看项目源文件

1.2.3 构建根文件系统

下面是发行版(DISTRO)的四种配置:

- fsl-imx-x11 只有 X11 图形
- fsl-imx-wayland Wayland weston graphics
- fsl-imx-xwayland Wayland graphics and X11。不支持使用 EGL 的 X11 应用程序
- fsl-imx-fb -帧缓冲图形-没有 X11 或 Wayland

支持的 machine 有很多种,以下是按官方文档列出的几种。

imx6qpsabreauto

原子哥在线教学:www.yuanzige.com

- imx6qpsabresd
- imx6ulevk
- imx6ull14x14evk
- imx6ull9x9evk
- imx6dlsabreauto
- imx6dlsabresd
- imx6qsabreauto
- imx6qsabresd
- imx6slevk
- imx6solosabreauto
- imx6solosabresd
- imx6sxsabresd
- imx6sxsabreauto
- imx7dsabresd

更多 machine 支持,可以进入 sources/meta-fsl-bsp-release/imx/meta-bsp/conf/machine 查看,或者直接用 ls 指令查看

USER# ls sources/meta-fsl-bsp-release/imx/meta-bsp/conf/machine

alientek@ubuntu:-/fsl-release-bsp\$ ls sources/meta-fsl-bsp-release/imx/meta-bsp/conf/machine						
imx6qdlsolo.conf	imx6sllevk.conf	imx6sx17x17arm2.conf	imx6ul14x14ddr3arm2.conf	imx6ulevk.conf	imx7d12x12ddr3arm2.conf	imx7d19x19lpddr3arm2.conf
			imx6ul14x14lpddr2arm2.conf	imx6ull14x14ddr3arm2.conf	imx7d12x12lpddr3arm2.conf	imx7dsabresd.conf
imx6slevk.conf	imx6slllpddr3arm2.conf	imx6sx19x19lpddr2arm2.conf	imx6ul7d.conf	imx6ull14x14evk.conf	imx7d19x19ddr3arm2.conf	include
imx6sll_all.conf	imx6sx14x14arm2.conf	imx6sx_all.conf	imx6ul9x9evk.conf	imx6ull9x9evk.conf	imx7d19x19lpddr2arm2.conf	

图 1.2.3.1 查看支持的 machine

构建 yocto 的文件系统镜像,freescale (NXP) 提供了几种镜像供读者构建,文件系统镜像支持的功能越多,文件系统就越大,读者可自行选择一个来构建。

如下表格简单介绍了几种镜像

core-image-minimal	仅支持设备启动的小镜像
core-image-base	目标设备硬件的只支持控制台的镜像
core-image-sato	镜像支持 X11 与 Sato 主题和使用 Pimlico 应用
	程序。它包含一个终端、一个编辑器和一个文
	件管理器。
fsl-image-machine-test	FSL 社区的核心镜像,支持控制台环境,没有
	GUI 界面
fsl-image-gui	一个支持 GUI 但没有 Qt5 的镜像
fsl-image-qt5	一个开源 Qt 5 的镜像

官方提供了fsl-setup-release.sh 脚本来构建项目,脚本语法如下:

DISTRO=<distro name> MACHINE=<machine name> source fsl-setup-release.sh -b <build dir>

参数解释:

DISTRO:发行版类型 MACHINE:机器类型

-b:指定工程构建输出的目录

发行版我们选择 fsl-imx-x11,正点原子的发布的系统需要运行 Qt5 程序,所以选择 fsl-ima ge-qt5 这个文件系统镜像来构建。我们开发板是 IMX6ULL 芯片,所以 MACHINE 选择是 imx6 ull14x14evk。fsl-setup-release.sh 这个脚本会解释用户配置的参数。

所以我们最终的指令是

②正点原子

原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

USER# DISTRO=fsl-imx-x11 MACHINE=imx6ull14x14evk source fsl-setup-release.sh -b build

alientek@ubuntu:-/fsl-release-bsp\$ DISTRO=fsl-imx-x11 MACHINE=imx6ull14x14evk source fsl-setup-release.sh -b build
Build directory is build
Configuring for imx6ull14x14evk
Some BSPs depend on libraries and packages which are covered by Freescale's
End User License Agreement (EULA). To have the right to use these binaries in
your images, you need to read and accept the following...

图 1.2.3.2 执行配置指令

这里要特别的注意:构建 yocto 时不要加载任何工具链的环境变量(构建时会使用 yocto 项目的编译器进行编译),请创建新的 shell 或打开新的终端窗口。如果您在/etc/profile 下导出了与 gcc 相关的环境变量,请把它用"#"号注释后重启或者注销 Ubuntu 再执行上面的指令,因为/etc/profile 下的环境变量会开机就加载,并且在新的 shell 或者终端里始终生效!

配置过程中请你阅读 EULA 内容,输入 q 退出阅读内容后再按 y 确认已经阅读,再继续下一步。

IMPORTANT. Read the following NXP Semiconductors Software License Agreement ("Agreement") completely. By selecting the "I Accept" button at the end of this page, you indicate that you accept the terms of the Agreement and you acknowledge that you have the authority, for yourself or on behalf of your company, to bind your company to these terms. You may then download or install the file.

NXP SEMICONDUCTORS SOFTWARE LICENSE AGREEMENT

This is a legal agreement between you, as an authorized representative of your employer, or if you have no employer, as an individual (together "you"), and Freescale Semiconductor, Inc., a 100% affiliated company of NXP Semiconductors N.V. ("NXP"). It concerns your rights to use the software identified in the Software Content Register and provided to you in binary or source code form and any accompanying written materials (the "Licensed Software"). The Licensed Software may include any updates or error corrections or documentation relating to the Licensed Software provided to you by NXP under this License. In consideration for NXP allowing you to access the Licensed Software, you are agreeing to be bound by the terms of this Agreement. If you do not agree to all of the terms of this Agreement, do not download or install the Licensed Software. If you change your mind later, stop using the Licensed Software and delete all copies of the Licensed Software in your possession or control. Any copies of the Licensed Software that you have already distributed, where permitted, and do not destroy will continue to be governed by this Agreement. Your prior use will also continue to be governed by this Agreement.

- 1. DEFINITIONS
- 1.1. "Affiliates" means, any corporation, or entity directly or indirectly controlled by, controlling, or under common control with NXP Semiconductors N.V.
- 1.2. "Essential Patent" means a patent to the limited extent

Do you accept the EULA you just read? (y/n)

图 1.2.3.3 阅读 EULA 内容

配置完成后会直接进入 build 目录



```
论坛:www.openedv.com
```

```
"Affiliates" means, any corporation, or entity directly
or indirectly controlled by, controlling, or under common control with NXP
Semiconductors N.V.
                      "Essential Patent" means a patent to the limited extent
Do you accept the EULA you just read? (y/n) y
EULA has been accepted.
Welcome to Freescale Community BSP
The Yocto Project has extensive documentation about OE including a
reference manual which can be found at:
   http://yoctoproject.org/documentation
For more information about OpenEmbedded see their website:
   http://www.openembedded.org/
You can now run 'bitbake <target>'
Common targets are:
   core-image-minimal
   meta-toolchain
   meta-toolchain-sdk
   adt-installer
   meta-ide-support
Your build environment has been configured with:
   MACHINE=imx6ull14x14evk
                                              这里是您配置的内容
   SDKMACHINE=i686
   DISTRO=fsl-imx-x11
   EULA=
BSPDIR=
BUILD DIR=.
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$
```

图 1.2.3.4 打印配置的内容

输入 bitbake fsl-image-qt5 开始构建根文件系统,看到下面报错的内容,这是因为构建 yocto 项目时需要安装一些软件。

USER# bitbake fsl-image-qt5

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$ bitbake fsl-image-qt5
NOTE: Your conf/bblayers.conf has been automatically updated.
Summary: There was 1 ERROR message shown, returning a non-zero exit code.
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$
```

图 1.2.3.5 安装必须的软件

执行下面的指令安装构建项目所需要的软件(这里与官方的构建 yocto 项目的顺序不一样, 官方的是先安装软件包,作者的是遇到需要安装软件包时再去安装这些软件包)

(小提醒:下面的指令有换行,pdf 里需要分两次复制!)

USER# sudo apt-get install gawk wget git-core diffstat unzip texinfo gcc-multilib build-essential chrpath socat libsdl1.2-dev curl



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

```
论坛:www.openedv.com
```

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$ sudo apt-get install gawk wget git-core diffstat unzip texinfo gcc-multilib build-ssential chrpath socat libsdl1.2-dev curl
[sudo] password for alientek:
正在读取软件包列表...完成
正在分析软件包的依赖关系树
正在读取状态信息...完成
diffstat 已经是最新的版本。
diffstat 已经是最新的版本。
unzip 已经是最新的版本。
unzip 已经是最新的版本。
unzip 被设置为手动安装。
unzip 被设置为手动安装。
unzip 被设置为手动安装。
unzip 被设置为手动安装。
      cpp-4.8 dpkg-dev fakeroot g++ g++-4.8 gcc-4.8 gcc-4.8-base gcc-4.8-multilib
lib32asan0 lib32atomic1 lib32gcc-4.8-dev lib32gcc1 lib32gomp1 lib32itm1
lib32quadmath0 libalgorithm-diff-perl libalgorithm-diff-xs-perl
```

图 1.2.3.6 执行安装软件指令

安装完成以上的软件后,再执行一次 bitbake fsl-image-qt5 指令重新构建。如下图:

USER# bitbake fsl-image-qt5

```
Creating config file /etc/perl/XML/SAX/ParserDetails.ini with new version
正在设置 libxml-libxml-perl (2.0108+dfsg-1ubuntu0.2) ...
update-perl-sax-parsers: Registering Perl SAX parser XML::LibXML::SAX::Parser with priority 50...
update-perl-sax-parsers: Registering Perl SAX parser XML::LibXML::SAX with priority 50...
update-perl-sax-parsers: Registering Perl SAX parser XML::LibXML::SAX with priority 50...
update-perl-sax-parsers: Updating overall Perl SAX parser modules info file...
Replacing config file /etc/perl/XML/SAX/ParserDetails.ini with new version
正在设置 texinfo (5.2.0.dfsg.1-2) ...
正在设置 libwww-perl (6.05-2) ...
正在设置 libxml-parser-perl (2.41-1build3) ...
正在设置 libxml-sax-expat-perl (0.40-2) ...
update-perl-sax-parsers: Registering Perl SAX parser XML::SAX::Expat with priority 50...
update-perl-sax-parsers: Updating overall Perl SAX parser modules info file...
Replacing config file /etc/perl/XML/SAX/ParserDetails.ini with new version
正在处理用于 libc-bin (2.19-0ubuntu6.9) 的触发器 ...
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$ bitbake fsl-image-qt5
```

图 1.2.3.7 执行指令构建 fsl-image-qt5

构建的时长的因素与以下几点有关: 计算机的性能(硬盘写入速度, CPU 的核心数), 网 络下载速度, 还与您的 Ubuntu 虚拟机在安装时分配的核心数与分配的内存有关! 构建过程中可 能会出错,可按 Ctrl +c 终止,再次输入 bitbake fsl-image-qt5 构建。yocto 支持从断点处重新构 建。因为构建过程中已经生成缓存文件,重复构建时会跳过已经构建过的任务。

可以看我们配置的信息如下图

```
Build Configuration:
  BUTLE CONTINUE TO THE STATE OF 
  MATAVELSBYRING = UDDITU-14.04"
TARGET_SYS = "arm-poky-linux-gnueabi"
MACHINE = "imx6ull14x14evk"
DISTRO = "fsl-imx-x11"
DISTRO_VERSION = "4.1.15-2.1.0"
TUNE_FEATURES = "arm armv7ve vfp neon
TARGET_FPU = "hard"
                                                                                                                                                                                                                                                                                   callconvention-hard
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        cortexa7"
     meta
  meta-poky = "HEAD:f5da2a5913319a000eee"

meta-oe

meta-multimedia = "HEAD:247b1267bbe95719cd4877d2d3cfbaf2a2f4865a"

meta-fsl-arm = "HEAD:be78894e4682f111575476fb23e51e6ba5233508d"

"UFAD:3dfb82fc7e703eae9891b3ffda0e9333701f2396
     meta-fsl-arm = "HEAD:be78894e4682f111575470fb23e51e6ba523508d"
meta-fsl-arm-extra = "HEAD:3dfb82fc7e703eae9891b3ffda0e9393701f2396"
meta-fsl-demos = "HEAD:a165068f8a0d1cf29aabe4b4053f28be1c2aa492"
      neta-bsp
neta-sdk
neta-browser
                                                                                                 = "HEAD:823b26a67261270d2bf22d511e6190641a8a90cf"
= "HEAD:77736988073a5d90fcff9d0005c8477332ede387"
     meta-gnome
meta-networking
      leta-inetworking
heta-python
heta-filesystems = "HEAD:247b1267bbe95719cd4877d2d3cfbaf2a2f4865a"
heta-gt5 = "HEAD:ccae79be69c5268df3b47e4e14cea0591c39a531"
  NOTE: Preparing RunQueue
NOTE: Executing SetScene Tasks
NOTE: Executing RunQueue Tasks
```

图 1.2.3.8 构建内容的信息



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

构建过程中会下载很多软件包,下载目录为../downloads。也就是 build 目录的前一级目录下。第一次构建时需要下载这些软件包,所以耗时很长。如果再次构建,那么无需重复下载,所以再次构建项目时速度会快很多。下图黄色的警告是构建任务中下载软件包失败时所提示的,并不会影响构建过程。

请读者耐心等待文件系统的构建完成,下图的任务总数为7756个,不同的构建内容,任务总数可能是不相同的。

图 1.2.3.9 构建过程截图

构建成功如下图,没有打印错误信息。(备注:作者 Ubuntu 分配 16GB 内存(用户虚拟机能尽量分大内存就分大内存,否则可能出现编译不通过的情况),16 个核心数,网速为100M,大约构建了9个小时!)



```
论坛:www.openedv.com
```

```
meta-python
meta-filesystems
meta-qt5
                                  "HEAD: 247b1267bbe95719cd4877d2d3cfbaf2a2f4865a'
"HEAD: ccae79be69c5268df3b47e4e14cea0591c39a531'
NOTE: Preparing RunQueue
NOTE: Executing SetScene Tasks
NOTE: Executing RunQueue Tasks
                                                    .
tch: Failed to fetch URL https://alioth.debian.orq/frs/download.php/latestfile/3/minicom-2.7.tar.qz, att
              IRRORS if available
nano-2.2.5-r3.0 do_fetch: Failed to fetch URL ftp://nano-editor.org/pub/nano/v2.2/nano-2.2.5.tar.gz, attempting MIRRORS if
 RARNING: vlan-1.9-r0 do_fetch: Failed to fetch URL http://vlan.sourcearchive.com/downloads/1.9-3ubuntu9/vlan_1.9.orig.tar.gz, attempt
g MIRRORS if available
ARNING: bonnie++-1.03e-r0 do_fetch: Failed to fetch URL http://www.coker.com.au/bonnie++/bonnie++-1.03e.tgz, attempting MIRRORS if a
                           ring again.
ite-3.9.1-r0 do_fetch: Renaming /home/alientek/fsl-release-bsp/downloads/logrotate-3.9.1.tar.gz to /home/alientek/fsl-
loads/logrotate-3.9.1.tar.gz_bad-checksum_687e2c1b54ef6caa6ceaca586b388e78
ite-3.9.1-r0 do_fetch: Checksum failure encountered with download of https://fedorahosted.org/releases/l/o/logrotate/l
ir.gz - will attempt other sources if available
il.5.0-r0 do_fetch: Checksum mismatch for local file /home/alientek/fsl-release-bsp/downloads/cronie-1.5.0.tar.gz
  ARNING:
                           ying again.
-1.5.0-r0 do_fetch: Renaming /home/alientek/fsl-release-bsp/downloads/cronie-1.5.0.tar.gz to /home/alientek/fsl-releas
cronie-1.5.0.tar.gz_bad-checksum_9116b617b65b1161be95d8782d57b641
-1.5.0-r0 do_fetch: Checksum failure encountered with download of https://fedorahosted.org/releases/c/r/cronie/cronie-
ill attempt other sources if available
-1.7-r3 do_fetch: Failed to fetch URL ftp://ftp.mktemp.org/pub/mktemp/mktemp-1.7.tar.gz, attempting MIRRORS if availab
                            -common-1.34-r8 do_fetch: Failed to fetch URL http://gpe.linuxtogo.org/download/source/xserver-common-1.34.tar.gz, a
                           .0.6.3-r13 do_fetch: Failed to fetch URL http://gpe.linuxtogo.org/download/source/xtscal-0.6.3.tar.bz2, atte
                            x-theme-sato-0.1-r1 do fetch: Failed to fetch URL http://pokvlinux.org/releases/sato/matchbox-theme-sato-0.1.tar.gz.
  ARNING
                                       vailable
r0 do fetch: Failed to fetch URL http://xorg.freedesktop.org/releases/individual/app/xset-1.2.3.tar.bz2,
                                         2.7.1+gitAUTOINC+45e0ebd91f-r0 do_package: lttng-modules: no modules were created; this may be due to CONFIG
NOTE: Tasks Summary: Attempted 7756 tasks of which 2105 didn't need to be rerun and all succeeded.
  ummary: There were 17 WARNING messages shown.
lientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build$
```

图 1.2.3.10 构建完成截图

构建完成后进入../build/tmp/deploy/images/imx6ull14x14evk 目录下用 ls 指令查看生成的文 件。

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build/tmp/deploy/images/imx6ull14x14evk$ ls
fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk-20190904030729.rootfs.ext4 u-boot-sd-2016.03-r0.imx
fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk-20190904030729.rootfs.manifest zImage
fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk-20190904030729.rootfs.sdcard zImage--4.1.15-r0-imx6ull
                                                                                                                                                                                       zImage
zImage--4.1.15-r0-imx6ull14x14evk-20190904030729.bin
                                                                                                                                                                                      ZImage--4.1.15-r0-imx6ull:4x14evk-20190904030729.bin
zImage--4.1.15-r0-imx6ull:4x14-evk-20190904030729.dtb
zImage--4.1.15-r0-imx6ull-14x14-evk-btwifi-20190904030729.dtb
zImage--4.1.15-r0-imx6ull-14x14-evk-emmc-20190904030729.dtb
zImage--4.1.15-r0-imx6ull-14x14-evk-gpml-weim-20190904030729.dtb
zImage--4.1.15-r0-imx6ull-14x14-evk-gpml-weim-20190904030729.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk-btwifi.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk-btwifi.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk-emmc.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk-ppml-weim.dtb
zImage-imx6ull-14x14-evk-usb-certi.dtb
 fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk.ext4
 fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk.manifest
fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk.sdcard
fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk.tar.bz2
 modules-imx6ull14x14evk.tgz
README_-DO_NOT_DELETE_FILES_IN_THIS_DIRECTORY.txt
u-boot.imx
    -boot-imx6ull14x14evk.imx
           oot-imx6ull14x14evk.imx-sd
 alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build/tmp/deploy/images/imx6ull14x14evk$
```

图 1.2.3.11 构建完成的"产物"

生成的文件解释:

生成的文件中, 其中蓝色文字内容的是链接文件, 这里就不列出了。

文件名	用途
*.rootfs.manifest	文件系统内的软件列表
*.rootfs.ext4	ext4 格式的文件系统压缩包
*.rootfs.sdcard	可直接写入 SD 卡,从 SD 卡启动的镜像
*.rootfs.tar.bz2	tar.bz2 格式的文件系统压缩包
modules*.tgz	ttgz 格式的内核模块压缩包
u-boot*.imx	官方多版本类型 u-boot 镜像
zImgae*/zImage*.bin	内核设备树与 bin 文件

我们需要的文件系统镜像压缩包是fsl-image-qt5-imx6ull14x14evk-20190904030729.rootfs.tar.



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

bz2,文件系统比较大,读者按需裁剪,或者按需修改 yocto 项目源文件再构建。

备注:因存储设备的大小限制,正点原子还构建了fsl-image-gui 这个不含Qt5但含GUI的镜像。

1.2.4 构建 SDK 工具

构建完成我们含 Qt5 的文件系统后,还需要构建 SDK 工具。SDK 工具里面含交叉编译工具链,我们需要含 Qt5 的交叉编译工具链。

在 build 目录下执行下面的指令(注:请在构建根文件系统后不要退出当前终端,否则还需要重新输入 DISTRO=fsl-imx-x11 MACHINE=imx6ull14x14evk source fsl-setup-release.sh -b build 来使用环境变量才能使用 bitbake 指令)

USER# bitbake meta-toolchain-qt5

```
Build Configuration:
BB_VERSION =
BUILD_SYS =
                               = "1.30.0"

= "X86_64-linux"

= "Ubuntu-14.04"

= "arm-poky-linux-gnueabi"

= "imxoull14x14evk"

= "fsl-imx-x11"

= "4.1.15-2.1.0"

- "arm arm/Yve yfn neon
NATIVELSBSTRING
TARGET_SYS
MACHINE
DISTRO
DISTRO_VERSION
TUNE_FEATURES
                                                                                         callconvention-hard
                                = "arm armv7ve vfp neon
= "hard"
                                                                                                                                         cortexa7"
TARGET_FPU
meta
meta-poky
                               = "HEAD:f5da2a5913319ad6ac2141438ba1aa17576326ab"
meta-oey
meta-oey
meta-oey
meta-multimedia = "HEAD:247b1267bbe95719cd4877d2d3cfbaf2a2f4865a"
meta-fsl-arm = "HEAD:be78894e4682f111575470fb23e51e6ba5235808"
meta-fsl-arm-extra = "HEAD:3dfb82fc7e703eae9891b3ffda0e9393701f2396'
meta-fsl-demos = "HEAD:a165068f8a0d1cf29aabe4b4053f28be1c2aa492"
 meta-bsp
meta-sdk
meta-browser
                               = "HEAD:823b26a67261270d2bf22d511e6190641a8a90cf"
= "HEAD:77736988073a5d90fcff9d0005c8477332ede387"
  eta-python
leta-filesystems = "HEAD:247b1267bbe95719cd4877d2d3cfbaf2a2f4865a"
leta-qt5 = "HEAD:ccae79be69c5268df3b47e4e14cea0591c39a531"
NOTE: Preparing RunOueue
```

图 1.2.4.1 构建 meta-toolchain-qt5

下图为构建过程截图,可以看到构建的速度快了很多,因为我们已经构建过文件系统,已经下载过软件包,同时在构建时生成了缓存文件。

```
Currently 14 running tasks (2907 of 4598):

0: nativesdk-linux-libc-headers-4.4-r0 do_fetch (pid 99565)

1: nativesdk-glibc-initial-2.23-r0 do_unpack (pid 100431)

2: nativesdk-glibc-2.23-r0 do_unpack (pid 103484)

3: binutils-crosssdk-x86_64-2.26-r0 do_unpack (pid 103484)

4: nativesdk-qtbase-5.6.1+gitAUTOINC+7bf002c3b3-r0 do_unpack (pid 108818)

5: nativesdk-qtdeclarative-5.6.1+gitAUTOINC+a05f59388e-r0 do_unpack (pid 109774)

6: nativesdk-qemu-2.5.0-r1 do_unpack (pid 111008)

7: nativesdk-elftosb-10.12.01-r4 do_fetch (pid 112357)

8: nativesdk-u-boot-mkimage-v2016.03+gitAUTOINC+df61a74e68-r0 do_fetch (pid 112489)

9: nativesdk-imx-usb-loader-1.0+AUTOINC+349286e25c-r0 do_fetch (pid 112584)

10: nativesdk-rpm-5.4.16-r0 do_patch (pid 114892)

11: binutils-cross-canadian-arm-2.26-r0 do_fetch (pid 120019)

12: gdb-cross-canadian-arm-7.10.1-r0 do_unpack (pid 120566)

13: pixz-native-1.0.6-r0 do_fetch (pid 123161)
```

图 1.2.4.2 构建过程截图

构建成功如下图



原子哥在线教学:www.yuanzige.com

论坛:www.openedv.com

NOTE: Tasks Summary: Attempted 4598 tasks of which 3394 didn't need to be rerun and all succeeded Summary: There was 1 WARNING message shown. alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build\$

图 1.2.4.3 构建成功截图

构建成功后,进入../build/tmp/deploy/sdk 目录,查看生成的文件。其中 fsl-imx-x11-glibc-x8 6 64-meta-toolchain-qt5-cortexa7hf-neon-toolchain-4.1.15-2.1.0.sh 是我们需要的文件,如下图

```
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build/tmp/deploy/sdk$ ls
sl-imx-x11-qlibc-x86 64-meta-toolchain-qt5-cortexa7hf-neon-toolchain-4.1.15-2.1.0.host.manifest
fsl-imx-x11-glibc-x86_64-meta-toolchain-qt5-cortexa7hf-neon-toolchain-4.1.15-2.1.0.sh
fsl-imx-x11-glibc-x86_64-meta-toolchain-qt5-cortexa7hf-neon-toolchain-4.1.15-2.1.0.target.manifest
alientek@ubuntu:~/fsl-release-bsp/build/tmp/deploy/sdk$
```

图 1.2.4.4 构建得到的 SDK 工具

编译出来的 fsl-imx-x11-glibc-x86_64-meta-toolchain-qt5-cortexa7hf-neon-toolchain-4.1.15-2.1. 0.sh 的文件可直接执行安装,默认安装在/opt 目录下。使能工具链后可用于编译内核、uboot、c 文件与 Ot 应用程序。

使用方法请参考《【正点原子】I.MX6U用户快速体验》第四章节来搭建交叉编译环境。

二、离线构建根文件系统

小节前言

本节适用于个人快速构建根文件系统。建议读者请先阅读在线构建根文件系统的方法再阅 读以下的内容,避免在构建时出现错误。

2.1 构建根文件系统

由于 yocto 构建前需要下载约 8GB 的软件包到本地,为了快速构建,作者已经把相关的软 件和 yocto 资源文件打包成 fsl-release-bsp.tar.xz,因为光盘只能存放 4GB 以下的文件,所以这 个 文 件 放 不 到 光 盘 , 我 们 把 它 放 到 百 度 云 了 , 下 面 提 供 百 度 云 的 下 载 链 接 地 址 https://pan.baidu.com/s/1vRrFTPRlpxhw56F02purNQ。下载后,直接解压使用,减少重复下载软 件包的时间。

读者可基于正点原子提供已经配置与测试的 yocto 项目源文件搭配下载好的资源文件进行 二次开发。或者用于直接构建与正点原子发布的根文件系统一样功能的根文件系统。

构建前准备,请 fsl-release-bsp.tar.xz 拷贝到 ubuntu 虚拟机,本文拷贝到~(家目录)。如下 图:

```
alientek@ubuntu:~$
                                github test yocto 公共的 模板 视频 图片 文档 下载 音乐
examples.desktop
```

图 2.1.1 拷贝 fsl-release-bsp.tar.xz 到虚拟机

执行下面的指令解压,因为文件比较大,解压时间需要几分钟,读者请耐心等待。

USER# tar -Jvxf fsl-release-bsp.tar.xz

解压结果如下图

```
alientek@ubuntu:~$ ls
                                   fsl-release-bsp.tar.xz
examples.desktop
                 fsl-release-bsp
alientek@ubuntu:~S
```

图 2.1.2 解压 fsl-release-bsp.tar.xz

使用 cd 指令进入 fsl-release-bsp 文件夹用 ls 查看有如下文件



论坛:www.openedv.com

downloads fsl-setup-release.sh README README-IMXBSP setup-environment sources

图 2.1.3 进入 fsl-release-bsp 文件夹查看内容

方法与在线构建根文件系统的方法一样,请读者从第一节在线构建根文件系统的 1.2.3 小节构建根文件系统的方法阅读(作者离线构建根文件系统时长约 2 个小时仅供参考)。

经用户测试,有些用户直接用离线包就可以编译通过,有些用户离线包编译有出现如下错误且错误都是报 tslib.h 没有找到(作者未出现过)。

```
hui@hui:/opt/ALPHA.IMX6U/fsl-release-bsp/build

d/tnp/work/cortexa7hf-neon-poky-linux-gnueabi/qtbase/5.6.1+gitAUTOINC+7bf002c3b3-r0=/usr/src/debug/qtbase/5.6.1+gitAUTOINC+7bf002c3b3-r0 - debug-prefix-nap=/opt/ALPHA.IMX6U/fsl-release-bsp/build/tmp/sysroots/x86_64-linux=-fdebug-prefix-map=/opt/ALPHA.IMX6U/fsl-release-bsp/build/tmp/sysroots/imx6ull4x14evk=-fvisibility-inlines-hidden -02 -DLINUX=1 -DLINUX=1
```

图 2.1.4 报 tslib 错误

我们在下载的 source 文件夹里用 vi 指令打开这个文件把 tslib 不编译就可以解决这个错误,编译完成后可自己移植 tslib,正点原子驱动教程文档里有写怎么移植,或者正点原子 Qt 移植文档里有写怎么移植。把 201 这一行整行删除,注意是整一行,不要留下空格或者空行!

Ubuntu# vi sources/meta-qt5/recipes-qt/qt5/qtbase_git.bb

```
-translationdir ${OE_QMAKE_PATH_TRANSLATIONS} \
194
            -testsdir ${OE OMAKE PATH TESTS} \
195
            -examplesdir ${OE_QMAKE_PATH_EXAMPLES} \
            -hostbindir ${OE_QMAKE_PATH_HOST_BINS} \
196
            -external-hostbindir ${OE_QMAKE_PATH_EXTERNAL_HOST_B
197
            -hostdatadir ${OE_QMAKE_PATH_HOST_DATA} \
198
199
            -platform ${OE_QMAKESPEC} \
            -xplatform linux-oe-g++ \
200
201
            -tslib \
            -linuxfb \
202
            ${QT_CONFIG_FLAGS} 把这一行删除
203
204
205
        qmake5_base_do_configure
```

图 2.1.5 在配置文件里把 tslib 去除,即不编译

修改后,再一次执行 bitbake 指令重新构建即可。

2.2 构建 SDK 工具

方法与在线构建 SDK 工具的方法一样,请读者从第一节的 1.2.4 小节构建 SDK 工具的方法 开始阅读。