ARM 汇编指令机器码举例详解

ARM7 内核采用的是 RISC 精简指令集,所有的 ARM 指令都是 32bits 的,在这 32bits 里既包含了指令的指令码,也包含了指令需要运算的数据,以 MOV指令为例,通过 MOV 指令的 32bits 可以识别出这是一个 MOV 指令,又可以在这 32bits 里找到源寄存器和目的寄存器。我们来看一下 MOV 指令的机器

 31 28 27 26 25 24 23 22 21 20 19 16 15 12 11 0

 四格式:

 Cond
 0 0 I 1 1 0 1 S SBZ Rd
 shifter_operand

28~31bits (cond) 是条件码,就是表明这条语句里是否有大于、等于、非零等的条件判断,这 4bits 共有 16 种状态,分别为:

二进制码	指令符号	含义	二进制码	指令符号	含义
0000	EQ	相等	0001	NE	不等
0010	CS/HS	进位/无符号数大于等于	0011	CC/LO	清进位/无符号数小于
0100	MI	减/负数	0101	PL	加/正数或 0
0110	VS	溢出	0111	VC	没溢出
1000	HI	无符号数大于	1001	LS	无符号数小于等于
1010	GE	有符号数大于等于	1011	LT	有符号数小于
1100	GT	有符号数大于	1101	LE	有符号数小于等于
1110	AL	任何条件	1111	-	未定义

表 1 汇编语言条件码

指令与条件码可以有多种组合,比如 MOV 指令可以有 MOV、MOVEQ、MOVLT 等多种形式。前面我们说过状态寄存器里有 NZCV 的状态标志,

当执行一条指令时,芯片就会将这条指令的条件码与状态寄存器中的状态标志做比较,如果状态寄存器中的状态标志满足这条指令的条件码时,则执行这条语句,如果不满足则不执行这条指令。状态寄存器中的状态标志是受某些指令影响的,因此在使用有条件码的指令进行判断前,必然会有其它指令配合使用,先修改状态寄存器中的状态标志

指令: MOV R1, #0	x64	机器码	: E3A01064								
指令格式											
cond	00	I	opcode	S	SBZ	Rd	shifer_operand				
1110	00	1	1101	0	0000	0001	000001100100				
条件码为1110适 用任何条件		立即数方式	MOV 的指令码	指令没有S标志		目的寄存器为 R1	源操作数为立即数 0x64				
指令: MOVS PC, R14		机器码: E1B0F00E									
				指令格式		_					
1110	00	0	1101	1	0000	1111	00000001110				
条件码为1110适		寄存器方式	MOV 的指令码	指令有S标志		目的寄存器为 R15	源操作数为寄存器 R14				
用任何条件											
指令: MOVLT R3,	, #0x1	机器码	: B3A03001								
				指令格式							
1011	00	1	1101	0	0000	0011	00000000001				
LT 的条件码为		立即数方式	MOV 的指令码	指令没有S标志		目的寄存器为 R3	源操作数为立即数1				
1011											
指令: MOVEQ RO), R1	机器码	: 01A00001								
指令格式											
0000	00	0	1101	0	0000	0000	00000000001				
EQ 的条件码为		寄存器方式	MOV 的指令码	指令没有S标志		目的寄存器为 R0	源操作数为寄存器 R1				
0000											