

&2.5 四个基本子空间

一、概述

本讲我们介绍矩阵 A 的四个基本子空间，四个基本子空间是线性代数的核心内容，我们主要任务是研究这四个子空间及其关系。

要点：

- 列空间 $C(A)$ column space
- 零空间 $N(A)$ null space
- 行空间 $C(A^T)$ row space
- 左零空间 $N(A^T)$ left null space

二、矩阵的四个基本子空间

对于一个向量空间而言，我们关心它的两点：**基和维数**。
向量空间的这两个性质能完全反映它的所有信息，但其实我们只要找出向量空间的一组基，就能知道它的维数，因此对于研究某个空间而言，我们最关键的就是找出它的一组基。

下面我们先介绍四个基本子空间的概念，再研究已知秩下，他们的维数，最后介绍四个子空间基的求解。

• 概念

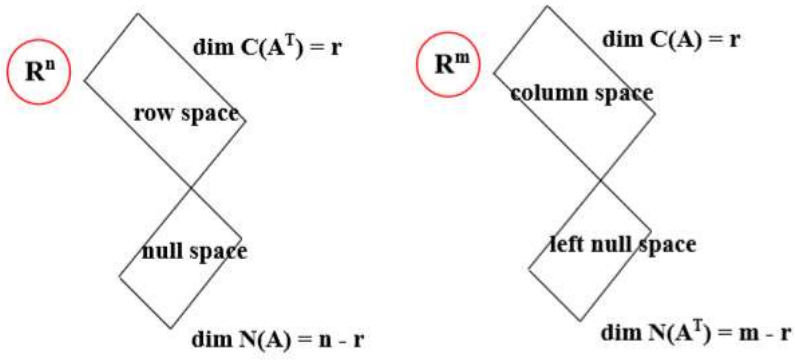
假设有矩阵 $A_{m \times n} = [v_1 \ v_2 \ \cdots \ v_n] = \begin{bmatrix} a_1^T \\ a_2^T \\ \vdots \\ a_m^T \end{bmatrix}$ ，则 A 的四个子空间概念如下：

- 列空间：向量组 v_1, v_2, \dots, v_n 生成的空间，记为 $C(A)$ 。 ($\subseteq R^m$)
- 零空间： $Ax = 0$ 的解空间，记为 $N(A)$ 。 ($\subseteq R^n$)
- 行空间：向量组 a_1, a_2, \dots, a_m 生成的空间，记为 $C(A^T)$ 。 ($\subseteq R^n$)
- 左零空间： $A^T y = 0$ 的解空间，记为 $N(A^T)$ 。 ($\subseteq R^m$)

• Dimension

假设有矩阵 $A_{m \times n}$ ，秩为 r 。

$$\begin{aligned} \dim C(A) &= r \\ \dim N(A) &= n - r \\ \dim C(A^T) &= r \\ \dim N(A^T) &= m - r \end{aligned}$$



• Basis

假设有矩阵 $A_{m \times n}$ ，秩为 r ，且 $r < m, r < n$ 。

$C(A), N(A), C(A^T)$

$$A = \begin{bmatrix} & & \\ & & \\ & & \end{bmatrix} \rightarrow R = \begin{bmatrix} I & F \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

则

- $C(A)$ 的基: 由 R 可得 A 的主列, $C(A)$ 的基为 A 的主列 $v_{p1}, v_{p2}, \dots, v_{pr}$ 。
 - 注意: $C(A) \neq C(R)$, $C(A)$ 的基是 A 的主列, 不是 R 的主列。
- $N(A)$ 的基: 由 R 可得零空间矩阵 $N = \begin{bmatrix} -F \\ I \end{bmatrix} = [v_1 \quad v_2 \quad \dots \quad v_{n-r}]$, 则 $N(A)$ 的基为 v_1, v_2, \dots, v_{n-r} 。
- $C(A^T)$ 的基: R 的非零行 a_1, a_2, \dots, a_r 。
 - 原因: $A \rightarrow R$ 过程中, 一直做的是行变换, 只涉及到各行的线性组合, 行空间不变。

$$N(A^T)$$

$$A^T \cdot y = 0 \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} | & | & | & | \\ | & | & | & | \\ | & | & | & | \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_{m-r} \end{bmatrix} = 0$$

$N(A^T)$ 是式 (1) 的解空间, 我们对式 (1) 等号两侧取转置可得

$$y^T \cdot A = 0 \quad (2)$$

$$[y_1 \quad \dots \quad y_{m-r}] \cdot \begin{bmatrix} \text{---} \\ \text{---} \\ \text{---} \end{bmatrix} = 0$$

式 (2) 也是我们称之为左零空间的原因。

求解 $N(A^T)$ 的基有两种方法:

- 【不推荐】

$$A \xrightarrow{\text{transpose}} A^T \xrightarrow{\text{elimination}} R' = \begin{bmatrix} I & F' \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \rightarrow N' = \begin{bmatrix} -F' \\ I \end{bmatrix} = [v'_1 \quad v'_2 \quad \dots \quad v'_{m-r}]$$

则 $N(A^T)$ 的基为 $v'_1, v'_2, \dots, v'_{n-r}$ 。

- 【推荐】

$$\left[A \mid I \right] \xrightarrow{\text{elimination}} \left[R \mid E \right]$$

则 $N(A^T)$ 的基为 E 中与 R 的零行所对应的行向量。

三、练习

举例, $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 \\ 1 & 1 & 2 & 1 \\ 1 & 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}$ 。

解:

$$\left[A \mid I \right] = \left[\begin{array}{cccc|cccc} \boxed{1} & 2 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 2 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow[\text{row3-row1}]{\text{row2-row1}} \left[\begin{array}{cccc|cccc} \boxed{1} & 2 & 3 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{-1} & -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] \xrightarrow[\text{row2} \div (-1)]{\text{row1} - (-2\text{row2})} \left[\begin{array}{cccc|cccc} \boxed{1} & 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right] =$$

则

- $C(A)$ 的基: $v_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$, $v_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$ 。
 - 原因: 由 R 可知, A 的主列为列1与列2, 则列1和列2为 $C(A)$ 的基。
- $N(A)$ 的基: $x_1 = \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$, $x_2 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ 。
 - 原因: 由 R 可得, 零空间矩阵 $N = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$, N 的各列为 $N(A)$ 的基。

- $C(A^T)$ 的基: $a_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$, $a_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$.

- 原因: 由 R 可知: R 的非零行为前两行 a_1^T, a_2^T , 则 a_1, a_2 为 $C(A^T)$ 的基。

- $N(A^T)$ 的基: $a_3 = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$.

- 原因: 由 R 可知: R 的零行为第三行, 对应 E 的第三行为 a_3^T , 则 a_3 为 $N(A^T)$ 的基。