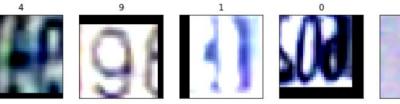
דו"ח סיכום לתרגיל 2 בראייה ממוחשבת Deep Neural Networks, Classifiers & Features :נושאים מאריך:11.05.20

מגישים: אופק חררי 305199879 שני ישראלוב 204679153

הערה: עבדנו ב- google Collaboratory notebooks, השתמשנו בקבצים שניתנו בתרגיל וגם יצרנו מערה: עבדנו ב- our_images שמכילה 5 תמונות של בעלי חיים כפי שנדרשנו בתרגיל (1 לסעיף 5 ו-4 לסעיף google collab.), התיקייה מצורפת עם מחברת ה-100,

Part 1 - design and build a CNN Classifier

1.1 <u>טעינת ה-SVHN data set והצגת 5 תמונות מתוך ה-train set</u>



1.2 <u>תיאור תכנון ה-CNN לסיווג ספרות מהתמונות:</u> **תיאור הארכיטקטורה:**

- 3 שכבות קונבולוציה ושכבת FC.
- הגדלים של ה-filter: בכל שכבות הקונבולוציה השתמשנו בפילטרים בגדלים 3x3. מספר הערוצים נקבע לפי מספר הערוצים שרצינו ביציאה.
- שרטוח" למוצא (שיטוח" שיטוח" למוצא , fully-connected layer שכבת ה-FC של אחר שעשינו שיטוח (שרטוח באורך 4096)
 של שלושת שכבות הקונבולוציה. בכניסה השכבה קיבלה וקטור באורך 4096 וביציאה 10.
 - כדי ליצור dropout כדי להקטין את המימדים, ובפונקציית max pooling כדי ליצור ארכיטקטורה יותר חסונה.
 - מימדי הקלט הוא תמונה ברוחב ואורך 32x32 ובעלת 3 ערוצי צבע
- מימדי הפלט הוא וקטור של 10 מחלקות, כאשר כל מחלקה מתארת ספרה ואת ההסתברות
 שזו המחלקה שמתארת את התמונה הנתונה.
 - מספר הפרמטרים (משקולות) ברשת:

weights = 864 + 18432 + 73728 + 147456 + 294912 + 58824 + 4194304 + 524288 + 5120= 5.848.928

כחול – המשקלים משכבת קונבולוציה ראשונה, כתום – שנייה, ירוק – שלישית, צהוב – FC. הערה: יצרנו תרשים של הארכיטקטורה שבנינו שמופיע בסוף הדו"ח.

1.3 אימון המסווג

<u> תאר את ה-hyper-parameters</u>

- 64 הוא Batch size
 - 20 הוא Epochs
- 1e-4 הוא Learning rate ○
- . לא השתמשנו, בדקנו היפר-פרמטרים בעצמנו. Validation set

test set מה הדיוק הסופי על ה-test set

Epoch: 17 | Loss: 0.1693 | Training accuracy: 95.913% | Test accuracy: 94.741% | Epoch Time: 85.06 secs Epoch: 18 | Loss: 0.1648 | Training accuracy: 96.160% | Test accuracy: 94.430% | Epoch Time: 85.11 secs Epoch: 19 | Loss: 0.1579 | Training accuracy: 96.219% | Test accuracy: 94.541% | Epoch Time: 85.77 secs Epoch: 20 | Loss: 0.1535 | Training accuracy: 96.362% | Test accuracy: 94.603% | Epoch Time: 85.15 secs

הערך על ה-epoch האחרון מספר 20 הוא 94.603%. אחוז דיוק מספק.

Part 2 - Analyzing a Pre-trained CNN

VGG16 טעינת 2.1 2.2 התמונות בתיקיית 2.2



bird_1.jpg



2.3 עיבוד מקדים על התמונות כדי שיתאימו לארכיטקטורת VGG16

יצרנו פונקציה preprocess מקבלת את התמונה ומבצעת עליה מספר פעולות:

.VGG16 – הפונקציה הזאת מתאימה את התמונה לגדלים של ארכיטקטורת – Resize(224,224)

– CenterCrop(224) – הפונקציה הזאת מחזירה תמונת PIL במימד הנתון.

(C x H x W) בתצורה tensor- או מערכים ל-PIL הפונקציה הזאת ממירה תמונות – ToTensor() והטווח ערכים נע בין 0 ל-1.

תנרמלת – Normalize(mean=[0.485, 0.456, 0.406], std=[0.229, 0.224, 0.225]) את התמונת tensor לפי תוחלת וואריאנס שנתונים בתמונות של הארכיטקטורה.

לאחר מכן אנחנו מבצעים unsqeeze כדי ליצור input_bach. זזה יוצר מהמודל.

feed 2.4 למודל ?outputs-מה הם

bird_0.jpg

calssification : hummingbird, with probability 70.39%

bird_1.jpg

calssification : lorikeet, with probability 64.63%

ההתאמה ל-Dird 0 היא נכונה (ע"פ הסתכלות אנושית שלנו) ואחוזי הסתברות יחסית גבוהים. ההתאמה ל-bird_1 היא לא מדוייקת אך קרובה.

2.5 מצא תמונה של ציפור\חתול\כלב באינטרנט, הצג והכנס למודל

מצאנו תמונה של כלב באינטרנט והכנסנו למודל. התמונה מופיעה בתיקיית our_images שצירפנו לתרגיל.

מה ה-outputs?

calssification : English_foxhound, with probability 46.12%



2.6 בצעו שלוש התמרות על התמונה מסעיף 5 והציגו אותן

התמונות אחרי הטרנספורמציות:

geometric transformation :סיבוב



• בהירות: color transformation



filter (בחרנו טשטוש גאוסיאני) פילטר:



<u>feed לרשת, מה ה-output ? מה שונה מסעיף 75</u>

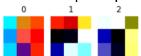
rotated
calssification: Chihuahua, with probability 18.76%
brightness
calssification: Walker_hound, with probability 44.40%
GaussianBlur

calssification : rock_beauty, with probability 9.17%

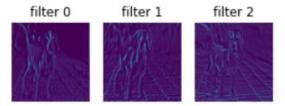
בסעיף 5 קיבלנו סיווג בהסתברות של 46.12% ומבדיקה אנושית שלנו הסיווג למחלקת English_foxhound הוא נכון, בתמונה המסובבת קיבלנו ירידה של כ-27% בהסתברות וגם הכלב שבחרנו לא דומה לכלב שניתן בסיווג. בתמונה שבה שינינו בהירות קיבלנו אחוזים מאוד דומים לתמונה המקורית וגם הסיווג מאוד דומה. בתמונה המטושטשת קיבלנו את האחוזי הסתברות הכי נמוכים וקיבלנו דג ולא כלב. נוכל להסיק שהרשת כנראה חסינה יחסית בפני סיבובים, וחסינה בפני שינויי צבע, אך לא לרעשים חזקים.

2.8 שלושת הפילטרים בשכבה הראשונה ב-VGG16

אלה הן המשקולות של שלושת הפילטרים בשכבה הראשונה ב- VGG16

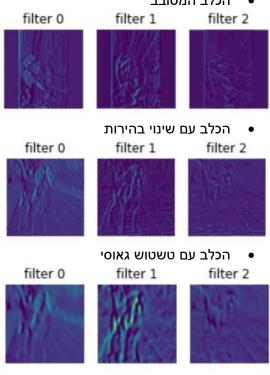


הפלט של הפילטרים לתמונה מסעיף 5 (הכלב המקורי)



הפלט של הפילטרים לשלושת התמונה מסעיף 6:

הכלב המסובב



רואים את השימוש של שלושת הפילטרים על התמונות בשכבה הראשונה, קיבלנו קווי מתאר של התמונות.

<u>FC שמור את ה-feature vector שמור את ה-dogs, cats שלהם משכבת 2.9</u>

איזו שכבה בחרתם?

שכבה מספר 7.

ניתן לראות את ההתייחסות לבחירת השכבה בקטע קוד הרלוונטי לתרגיל.

for layer in modulelist[1:7]:

מה הגודל של ה-feature space?

הגודל של ה-feature vector הוא 4096 על 20 תמונות (10 כלבים, 10 חתולים).

בדי לסווג חתולים וכלבים בהתבסס על ה-feature vector.

our_images השתמשנו ב-4 תמונות מהאינטרנט כ-test set , התמונות הללו מופיעות בתיקיית שמצורפת לתרגיל.

?מה שם האלגוריתם

השתמשנו באלגוריתם SVM.

<u>מהן התוצאות?</u> להלן התוצאות. ניתן לראות שהמסווג זיהה נכונה את הכלבים והחתולים.

Dog

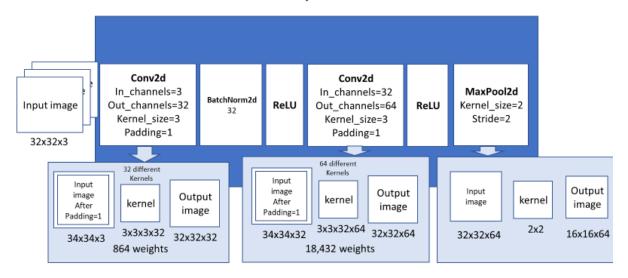




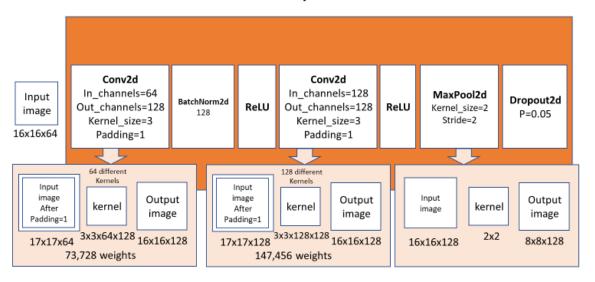




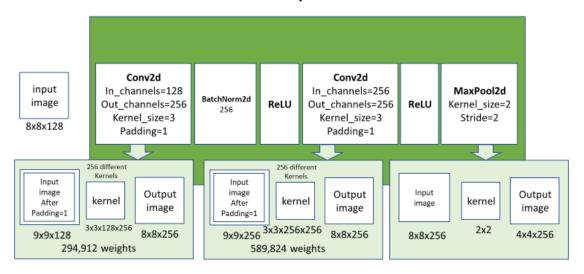
Conv layer block 1



Conv layer block 2



Conv layer block 3



Fully connected layer

