作业5: 灰度与彩色图像的直方图均衡

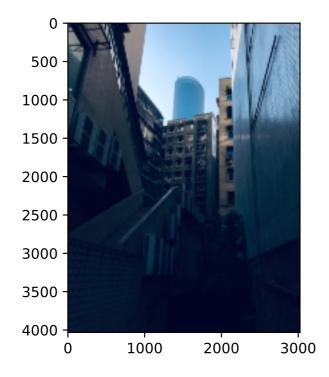
作业目的: (1) 掌握灰度直方图均衡的算法原理,并进行算法实现 (2) 了解彩色图像直方图均衡的基本方法 (3) 了解精确直方图匹配的算法原理

作业内容: (1) 选取一张对比度不明显的彩色图像,将其转换为灰度图像。

In [21]: from skimage import *
import matplotlib.pyplot as plt

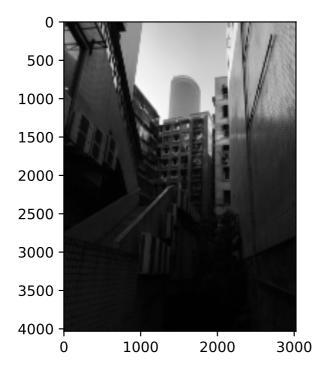
选择的图像
imagePath="chongqing.png"
chongqing=plt.imread(imagePath)
plt.imshow(chongqing)

Out[21]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x12e7e4a30>



In [22]: chongqingGray=skimage.color.rgb2gray(chongqing)
 plt.imshow(chongqingGray,cmap="gray")

Out[22]: <matplotlib.image.AxesImage at 0x12e0dbac0>



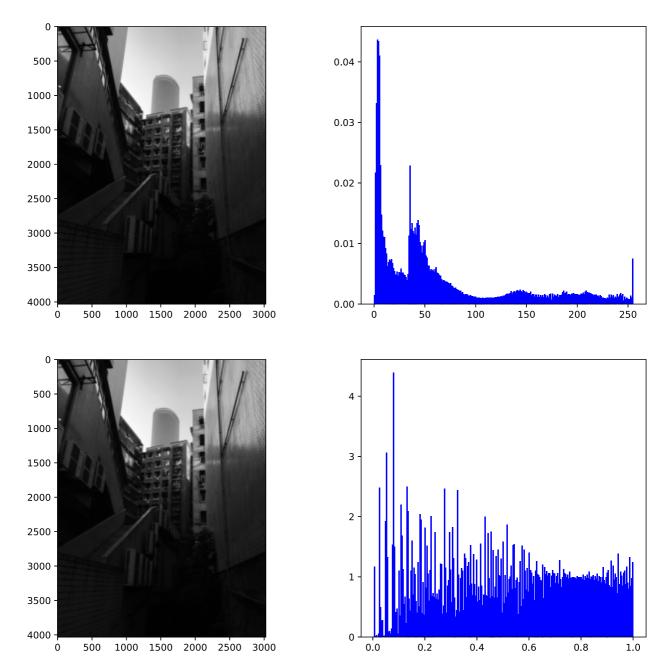
(2) 编写PYTHON代码实现灰度图像的直方图均衡,比较均衡前后的效果

```
plt.figure("hist",figsize=(12,12))

arr=img.flatten()
plt.subplot(221)
plt.imshow(chongqingGray,cmap="gray")
plt.subplot(222)
plt.hist(arr, bins=256, density=True,edgecolor='None',facecolor='blue') #原

imgl=exposure.equalize_hist(chongqingGray)
arr1=img1.flatten()
plt.subplot(223)
plt.imshow(chongqingGray,cmap="gray") #均衡化图像
plt.subplot(224)
plt.hist(arr1, bins=256, density=True,edgecolor='None',facecolor='blue') #.

plt.show()
```



(3) 查阅有关文档,了解彩色直方图均衡的常用方法,选取一种方法进行实现,与PHOTOSHOP的效果进行对比。

彩色图像的直方图均衡

1.按通道分别进行均衡

对图像R,G,B三个通道分别均衡化,然后将三个通道合在一起形成均衡后的图像。 优点是算法简单,缺点是算法可能会改变色调。

```
In [24]:
```

import numpy as np
from skimage import io,img_as_float,color

2.仅对亮度通道进行均衡

为防止颜色变化,可将图像转换为HSV空间,然后仅对V通道进行均衡,最后再变换回到 RGB空间

3.基于通道平均直方图进行均衡

统计图像R,G,B三个通道的直方图,然后对直方图进行平均,利用平均直方图构建均衡函数,最后用均衡函数对RGB三个通道进行均衡。

```
In [25]: import numpy as np
          from skimage import io,img_as_float,color
          from datetime import datetime
          tic = datetime.now()
          img = io.imread('chongqing 8bit no alphaChannel.png')
          plt.subplot(121)
          plt.imshow(img)
          plt.title("Original")
          plt.axis('off')
          height = img.shape[0]
          width = img.shape[1]
          print(img.shape)
          count b = np.zeros(256, np.float)
          count g = np.zeros(256, np.float)
          count r = np.zeros(256, np.float)
          # 统计像素个数并计算概率
          for i in range(height):
              for j in range(width):
                  (b, g, r) = img[i, j]
                  index b = int(b)
                  index q = int(q)
                  index_r = int(r)
                  count b[index b] = count b[index b] + 1
                  count_g[index_g] = count_g[index_g] + 1
                  count_r[index_r] = count_r[index_r] + 1
          total = height * width
          # 计算概率
          count_b = count_b / total
          count g = count g / total
          count_r = count_r / total
          count average = (count b + count g + count r) / 3.0
          sum average = float(0)
          for i in range(256):
              sum_average += count_average[i]
```

```
count average[i] = sum average # 计算出累积概率
# 映射表
mapl_average = np.uint16(255 * count_average)
# 将图像进行映射
dst = np.zeros((height, width, 3), np.uint8)
for i in range(height):
    for j in range(width):
        (b, g, r) = img[i, j]
        b = mapl_average[b]
        g = mapl_average[g]
        r = mapl average[r]
        dst[i, j] = (b, g, r)
plt.subplot(122)
plt.imshow(dst)
plt.title("Equalized")
plt.axis('off')
toc = datetime.now()
print('Elapsed time: %f seconds' % (toc-tic).total_seconds())
```

(4032, 3024, 3) Elapsed time: 103.326705 seconds

Original



Equalized

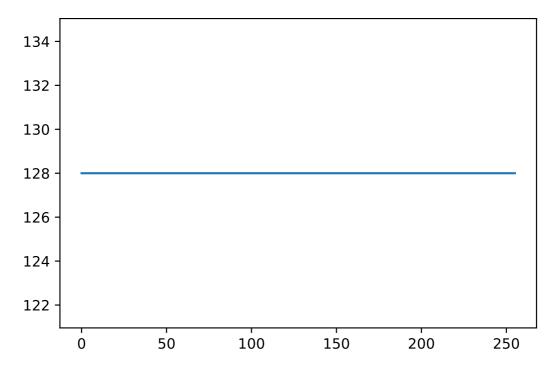


(4) 阅读"Exact Hitogram Specification"第二部分和第三部分,写出精确直方图均衡的算法原理。如果有兴趣可以对算法进行实现,给出实现均衡效果。

根据论文的实现的算法原理、我们在直方图可以观察到(如下图所示)大概图

```
In [26]: x=np.array([i for i in range(0,256)])
    y=np.array([128 for i in range(0,256)])
    plt.plot(x,y)
```

Out[26]: [<matplotlib.lines.Line2D at 0x12f37b760>]



举个例子

图像总共有25600个像素,我们给x的取值在区间[0-255]的每个灰度值都分配100个像素。

但是并不是每个图像的直方图都如上图所示。所以我们需要精确直方图算法。

灰度图像

```
[[1,103,213,...,2,0],
[1,24,218,...,3,0],
[1,74,212,...,22,0],
...
[1,163,13,...,45,0],
]
其中这个例子中在[x0,y0]=[0:64]---[x1,y1]=[1:78]---[x2,y2]=
[2:128]---...-[x255,y255]=[255:64]
```

x0 = 64 < 100

由于x0不够100所以要从x1中拿出100-64=36个像素点来补全x0中的像素点,让其达到100,若x1中也不足则从x2中抽取。

这就出现一个问题,我们若要从x1中的像素点取出某些像素点让其灰度值变成我们要设定的灰度值,则要拿取哪些像素点?

在这里我们要建立一个映射表,让我们找到那些x1中取出的像素点。

这里的算法是,建立一个每个灰度值的字典,里面可以选择从上到下的相同灰度值像素点为其排序,只要保证排序序列

没有重复,同时还记录着改像素点的位置,在我们要去补齐像素的时候,将这 个像素的灰度值设定成,我们要补全像素

的灰度值。

提交内容: (1) PDF格式 (2) 详细描述算法原理,给出实现代码和均衡前后的图像。

(3) 每位同学使用的测试图片不能相同。