

# 补充讲义

日期: 2025 年 11 月 13 号

## 11 月 11 日内容

**命题 1.** 设  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m, \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_k \in \mathbb{F}^n$ . 则

$$\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m\} \sim \{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_k\} \quad \text{当且仅当} \quad \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle = \langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_k \rangle.$$

证明. 根据定义直接验证. □

**命题 2.**  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}$  为  $\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m$  的一个极大无关组当且仅当其  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}$  线性无关且  $\langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle$ .

证明. 根据极大无关组定义只需证明在  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}$  线性无关假设下如下等价:

(1) 对任意  $\vec{a} \in \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m\} \setminus \{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}$ ,  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}, \vec{a}$  线性相关.

(2)  $\langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle$

因为  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}$  线性无关,  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}, \vec{a}$  线性相关当且仅当  $\vec{a} \in \langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle$ .

从而 (1) 等价于

$$\text{对任意 } \vec{a} \in \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m\} \setminus \{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}, \vec{a} \in \langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle.$$

显然我们也有对任意  $\vec{a} \in \{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}$ ,  $\vec{a} \in \langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle$ . 因此上述命题等价于

$$\text{对任意 } \vec{a} \in \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m\}, \vec{a} \in \langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle.$$

进一步的这等价于  $\langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle \subset \langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle$ . 但显然  $\langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle \subset \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle$ , 从而上述命题 (1) 等价于 (2). □

**定理 3.** 设  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}$  与  $\{\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s}\}$  是向量组  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m\} \subset \mathbb{F}^n$  的两组极大无关组, 则  $r = s$ .

证明. 由命题2可知  $\langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r} \rangle = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_m \rangle = \langle \vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s} \rangle$ . 从而再由命题1可知  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\} \sim \{\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s}\}$ . 从而我们可以将  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}$  中的每个向量写成  $\{\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s}\}$  中向量的线性组合的形式, 另一方面我们也可以将  $\{\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s}\}$  中的每个向量写成  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}\}$  中向量的线性组合的形式. 具体的, 若令  $P_1 = (\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r})$ ,  $P_2 = (\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s})$  分别为这两组向量作为列向量构成的矩阵, 则存在  $s \times r$  阶矩阵  $A$  和  $r \times s$  阶矩阵  $B$  使得

$$P_1 = P_2 A \quad \text{且} \quad P_2 = P_1 B.$$

将第二个等式代入第一个等式得

$$P_1 = P_2 A = P_1 B A.$$

类似的我们也有

$$P_2 = P_1 B = P_2 A B.$$

因为  $\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_r}$  线性无关, 根据线性无关的一个等价刻画我们知道线性方程组  $P_1 \vec{x} = \vec{0}$  没有非零解, 即对任意  $\vec{x} \in \mathbb{F}^r$ , 若  $P_1 \vec{x} = \vec{0}$ , 则我们有  $\vec{x} = \vec{0}$ . 另一方面由关系  $P_1 = P_1 B A$  我们有对任意  $\vec{y} \in \mathbb{F}^r$ ,

$$P_1(\vec{y} - B A \vec{y}) = P_1 \vec{y} - P_1 B A \vec{y} = P_1 \vec{y} - P_1 \vec{y} = \vec{0}.$$

从而有  $\vec{y} - B A \vec{y} = \vec{0}$ , 即  $B A \vec{y} = \vec{y}$ . 这一等式对任意  $\vec{y} \in \mathbb{F}^r$  均成立. 特别的, 取遍  $\mathbb{F}^r$  的所有自然基可知  $B A = I_r$ . 类似的, 因为  $\vec{a}_{j_1}, \dots, \vec{a}_{j_s}$  线性无关, 可由关系  $P_2 = P_2 A B$  推出  $A B = I_s$ . 这两个关系说明  $A, B$  互为对方在矩阵乘法下的逆. 因为只有方阵才存在这样的逆, 所以  $A, B$  必须为方阵, 即  $r = s$ .  $\square$

## 11 月 13 日内容

**命题 4.**<sup>1</sup> 若  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s\} \sim \{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$ , 则  $r(\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s) = r(\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r)$ .

证明. 由条件以及命题1可知

$$\langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s \rangle = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle.$$

令  $V$  为上述子空间. 因为每个  $\vec{b}_i, \vec{a}_j$  均是  $V$  中的元素, 从而我们有

$$V = \langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle.$$

<sup>1</sup>这里我们直接证明课上命题 (iv), 从而在证明 (iii) 时可以应用这个结论.

取  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s\}$  的一个极大无关组  $\{\vec{b}_{j_1}, \dots, \vec{b}_{j_t}\}$ , 以及  $\{\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  的一个极大无关组  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_k}\}$ . 从而  $r(\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s) = t$ ,  $r(\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r) = k$ . 由命题2可知

$$\langle \vec{b}_{j_1}, \dots, \vec{b}_{j_t} \rangle = \langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s \rangle = \langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle.$$

再由命题2可知  $\{\vec{b}_{j_1}, \dots, \vec{b}_{j_t}\}$  是  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  的一个极大无关组. 类似的有

$$\langle \vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_k} \rangle = \langle \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle = \langle \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r \rangle.$$

从而  $\{\vec{a}_{i_1}, \dots, \vec{a}_{i_k}\}$  也是  $\{\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s, \vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r\}$  的一个极大无关组. 最后由定理3即知  $t = k$ , 即  $r(\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_s) = r(\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_r)$ .  $\square$