

1. Sprawdzanie czy choć jedna para odcinków się przecina

Strukturą stanu jest lista SortedList z biblioteki sortedcontainers (<http://www.grantjenks.com/docs/sortedcontainers/sortedlist.html#sortedcontainers.SortedList.discard>) pozwalająca na dodawanie, usuwanie i wyszukiwanie wartości w czasie $O(\log n)$. Lista zawiera odcinki klasy Line, które mogą być porównywane dzięki przeciążonym operatorom. Porównuje się współrzędną y-ową odcinków w obecnym położeniu miotły. Jako strukturę zdarzeń wybrałem listę końców wszystkich odcinków posortowaną rosnąco po x-owej współrzędnej, ponieważ tylko raz - na początku wykonywania algorytmu - wprowadzamy wszystkie zdarzenia i później nie potrzebujemy wprowadzać nowych, bo przy wykryciu pierwszego przecięcia przerywamy działanie programu i zwracamy informację o istnieniu przecięcia.

2. Wyznaczanie wszystkich przecięć

Należy zmienić strukturę zdarzeń, ponieważ teraz jest potrzebna możliwość wprowadzania nowych zdarzeń (przecięć odcinków) do struktury w czasie $O(\log n)$. Wykorzystałem w tym celu kopiec minimum z biblioteki heapq. Wprowadzam do struktury 3 informacje: współrzędną x-ową zdarzenia, informację czy jest to początek odcinka lub jego koniec lub przecięcie odcinków, listę odcinków biorących udział w zdarzeniu. Kluczem do porównywania wartości w kopcu jest współrzędna x-owa zdarzenia. Struktura stanu pozostała taka sama.

Istotną różnicą w porównaniu z algorytmem z punktu 1. jest potrzeba obsługi nowych zdarzeń - przecięć. Realizowana ona jest następująco: w algorytmach wyliczana jest dokładność (epsilon) zależna od wielkości przedziałów punktów. Jest ona potrzebna do poprawnego obliczania wyznacznika (przy porównywaniu odcinków). Odcinki przecinające się są uważane przez strukturę stanu za jednakowe gdy miotła jest na x-owej współrzędnej przecięcia. By rozwiązać ten problem zdecydowałem się w punkcie przecięcia cofać miotłę o wartość $5 \cdot \epsilon$, wyszukiwać indeksy odcinków przecinających się a następnie odszukać w strukturze stanu odpowiednie co najwyżej 2 odcinki, które mogą później się przeciąć z aktualnie przecinającymi się odcinkami. Po sprawdzeniu ich przecięć usuwam ze struktury stanu odcinki, które aktualnie się przecinają, przesuwam miotłę o $10 \cdot \epsilon$ w prawo (czyli jest teraz na pozycji o $5 \cdot \epsilon$ na prawo od punktu przecięcia) i ponownie wstawiam odcinki, które się przecinają. Robię to by zagwarantować ich poprawne ułożenie w strukturze stanu. Następnie powracam miotłą do punktu przecięcia i przechodzę do kolejnego zdarzenia. Pogarsza to dokładność algorytmu, ale czyni go działającym.

3. Kilukrotnie wykrywanie przecięć

Program przeciwdziała wielokrotnemu wykrywaniu przecięć. W drugim algorytmie jest obecna kolejna struktura o nazwie intersections_pos, która jest również listą SortedList z biblioteki sortedcontainers. Zawiera ona współrzędne x-owe punktów przecięć. Przy dodawaniu nowego przecięcia program sprawdza czy takie przecięcie już jest w intersections_pos w czasie $O(\log n)$.