

Ch9 非变分技巧

§9.1 单调性方法

考虑拟线性方程

$$(*) \begin{cases} -\operatorname{div} \bar{a}(\nabla u) = f & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$$

其中: $f \in L^2(U)$ 是给定的函数. $\bar{a}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ 是 C^∞ 向量场, $U \subset \mathbb{R}^n$ 中有界开集. $\partial U \in C^\infty$.
 (a^1, \dots, a^n) .

由 Ch 8 知, 若存在 $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ 使得 \bar{a} 是 F 的梯度, 即 $a_{ij} = \frac{\partial F}{\partial p_j} \quad \forall p \in \mathbb{R}^n$

则 $(*)$ 为 $L(p, z, x) = F(p) - f(x)z$ 的 Euler-Lagrange 方程. 但若上述位势函数 F 不存在, 则 Ch 8 的变分失败.

于是问: 能否直接构造出解 u ? 对非线性项有何要求?

当上面的 F 存在时, 我们假设 F 为 \mathcal{C}^1 , 则 $\forall p, q \in \mathbb{R}^n$, 有:

$$\begin{aligned} (\bar{a}(p) - \bar{a}(q)) \cdot (p - q) &= \sum_{i=1}^n (F_{p_i}(p) - F_{p_i}(q)) (p_i - q_i) \\ &= \int_0^1 \sum_{i=1}^n \sum_{p_i} F_{pp_i}(p + tq - p_i) (p_i - q_i) dt \geq 0 \end{aligned}$$

$\underbrace{F}_{\text{凸}} \uparrow$

Def: 若向量场 $\bar{a}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ 满足 $(\bar{a}(p) - \bar{a}(q)) \cdot (p - q) \geq 0, \forall p, q \in \mathbb{R}^n$,
则称 \bar{a} 为单调的.

下面将证明方程 $(*)$ 在非线性项单调时的确存在弱解. 实际上, 我们会看到
 $-\operatorname{div} \bar{a}(\nabla u) = f$ 是一个非线性椭圆方程. 仿照 Ch 8, 假设 a 满足如下条件

$$\textcircled{1} \quad |\bar{a}(p)| \leq (1+|p|)$$

$$\textcircled{2} \quad \bar{a}(p) \cdot p \geq \alpha |p|^2 - \beta, \quad \forall p \in \mathbb{R}^n, \quad \alpha > 0, \beta \geq 0.$$

构造方程解的方法: Galerkin 近似.

(2)

设 $\{w_k\}_{k=1}^m$ 是 $-\Delta$ 在 $H_0^1(U)$ 中的特征函数，构成 $H_0^1(U)$ 的特征正交基。

$\{w_k\} \subset C^\infty$

希望取： $u_m \in H_0^1(U)$ ，具有形式 $u_m = \sum_{k=1}^m d_m^k w_k$ ，且 $\int_U a(\nabla u_m) \cdot \nabla w_k \, dx = \int_U f w_k \, dx$ $\forall k \leq m$

在进行 Galerkin 近似过程之前，我们证明一个引理

Lemma 9.1.1 (向量场的零点). 设有连续向量场 $V: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ，s.t.

$\exists r > 0$ ， $\forall |x| = r$ ， $\vec{V}(x) \cdot \vec{x} \geq 0$ ， $\exists x \in B(0, r)$ s.t. $V(x) = 0$ 。

Proof：反证。设 $\vec{V}(x) \neq 0$ ， $\forall x \in B(0, r)$ 。

令 $\bar{w}: B(0, r) \rightarrow B(0, r)$ 为 $w(x) = -\frac{r V(x)}{\|V(x)\|}$ ，则 w 连续。

由 Brower 不动点定理， $\exists z \in B(0, r)$ ， $w(z) = z$ 。

$\Rightarrow z \in \partial B(0, r)$ 。

$$r^2 = z \cdot z = w(z) \cdot z = -\frac{r V(z) \cdot z}{\|V(z)\|} \leq 0. \quad \text{矛盾!}$$

□

下面证明

Theorem 9.1.1：(*) 存在弱解。

Step 1：构造逼近解

Theorem 9.1.2： $\forall m \in \mathbb{Z}_+$ ， $\exists u_m = \sum_{k=1}^m d_m^k w_k$ ，s.t. $\forall 1 \leq k \leq m$ $\int_U a(\nabla u_m) \cdot \nabla w_k \, dx = \int_U f w_k \, dx$

Proof：取 $V: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$ 。

满足： $\forall d = (d_1, \dots, d_m) \in \mathbb{R}^m$ 。

$$V^k(d) = V^k(d_1, \dots, d_m) = \int_U \bar{a}\left(\sum_{j=1}^m d_j \nabla w_j\right) \cdot \nabla w_k - f w_k \, dx \quad 1 \leq k \leq m$$

$$\text{且 } \vec{V}(d) \cdot d = \int_U a\left(\sum_{j=1}^m d_j \nabla w_j\right) \cdot \left(\sum_{j=1}^m d_j \nabla w_j\right) - f\left(\sum_{j=1}^m d_j w_j\right) \, dx$$

$$\begin{aligned} &\text{强制性条件 (2)} \\ &\geq \int_U \alpha \left| \sum_{j=1}^m d_j \nabla w_j \right|^2 - \beta - f\left(\sum_{j=1}^m d_j w_j\right) \, dx \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \frac{\|w\|_{H_0^1}}{\|w\|_{L^2}} &= 1 \quad \Rightarrow \\ \|w\|_{H_0^1} &= \left\| \nabla w \right\|_{L^2} = \sqrt{\int_U |\nabla w|^2 \, dx} = \sqrt{\int_U \alpha \left| \sum_{j=1}^m d_j \nabla w_j \right|^2 \, dx} = \sqrt{\alpha \sum_{j=1}^m d_j^2} = \sqrt{\alpha} \sum_{j=1}^m d_j \end{aligned} \quad (1)$$

$$\geq \frac{\alpha}{2} \sum_{j=1}^m d_j^2 - C \quad \stackrel{|d| \in \mathbb{R}^m}{\Rightarrow} \quad V(d) \cdot d \geq 0 \quad (\text{这里需 } |d| \in \mathbb{R}^m)$$

由 Lemma 9.1.1 有： $\exists d \in \mathbb{R}^m$ ， $\vec{V}(d) = 0$ ，从而达到需求。

□

(3)

Step 2: 部分估计.

Thm 9.1.3: $\exists C > 0$, 仅与 U 和 a 有关 s.t., $\|u_m\|_{H_0^1(U)} \leq C(1 + \|f\|_{L^2(U)})$.

Proof: 上一问表明:

$$\int_U a(\nabla u_m) \cdot \nabla w_k dx = \int_U f w_k dx.$$

两边乘以 d_m^{-k} , 对 k 从 1 到 m 求和

$$\Rightarrow \int_U a(\nabla u_m) \cdot \nabla u_m dx = \int_U f u_m dx.$$

由强连续性条件②有:

$$\begin{aligned} \alpha \int_U |\nabla u_m|^2 dx &\leq \beta + \int_U f u_m dx \\ &\leq \beta + \varepsilon \int_U u_m^2 dx + \frac{1}{4\varepsilon} \int_U f^2 dx. \end{aligned}$$

Poincaré 不等式

$$\leq \beta + C_\varepsilon \int_U u_m^2 dx + \frac{1}{4\varepsilon} \|f\|_{L^2}^2$$

取 $C_\varepsilon < \frac{\alpha}{2}$, 即有:

$$\|u_m\|_{H_0^1} \lesssim 1 + \|f\|_{L^2}^2$$

□

我们走的和 ch 7 中一样. 用 Banach-Alaoglu 定理构造弱收敛的 $\{u_m\}$.
 由于全 $l \rightarrow \infty$, 但要注意, $a(\nabla u_m) \rightarrow a(\nabla u)$ 未必成立, 因为
 这是非线性项.

Step 3: 取极限:

由 Banach-Alaoglu 定理知 $\exists \text{ subseq } \{u_m\}^\infty$ s.t.

$$\begin{aligned} u_m &\rightharpoonup u \quad \text{in } H_0^1(U) \quad (\exists u \in H_0^1(U)) \\ H_0^1(U) \hookrightarrow L^2(U) \quad u_m &\rightarrow u \quad \text{in } L^2(U) \end{aligned}$$

下证 u 满足 $\int_U a(\nabla u) \cdot \nabla v dx = \int_U f v dx \quad \forall v \in H_0^1(U)$

(4)

① \Rightarrow (1°) 考虑 $a(\nabla u_m)$ 有 L^2 弱极限.由①知. $\{a(\nabla u_m)\}$ 在 $L^2(U; \mathbb{R}^n)$ 中-致有界.
 $|a(p)| \leq 1 + |p|$ 从而 $\exists u_{m_k}$ 在子列 (不妨还是 u_m 吧). $a(\nabla u_{m_k}) \rightarrow \vec{\xi}$ in $L^2(U; \mathbb{R}^n)$
for some $\vec{\xi} \in L^2(U; \mathbb{R}^n)$

$$\Rightarrow \int_U \vec{\xi} \cdot \nabla w_k dx = \int_U f w_k dx. \quad \forall k \in \mathbb{Z}_{+}, m.$$

$$\xrightarrow{\text{由 } w_k \text{ 为 } H_0^1 \text{ 的正基}} \int_U \vec{\xi} \cdot \nabla v dx = \int_U f v dx. \quad \forall v \in H_0^1(U).$$

$$(2°) \underline{\text{claim}} : \int_U (\vec{\xi} - a(\nabla u)) \cdot \nabla v dx \geq 0 \quad \forall v \in H_0^1(U).$$

若 claim 成立. 对于 $\vec{\xi} = v - u$ 有 $v \neq u$ 且上式实得 " $=$ ".

$$\text{结合 (1°) 即有 } \int_U a(\nabla u) \cdot \nabla v dx = \int_U f v dx \quad \forall v \in H_0^1(U)$$

拿下且用它用 claim:

注意到 $\vec{\xi}$ 单调. 故有:

$$\int_U (\vec{\xi}(\nabla u_m) - \vec{\xi}(\nabla w)) \cdot (\nabla u_m - \nabla w) dx \geq 0 \quad \forall m \in \mathbb{Z}_+ \quad \forall w \in H_0^1(U)$$

而左

$$= \underbrace{\int_U \vec{\alpha}(\nabla u_m) \cdot \nabla u_m - \vec{\alpha}(\nabla u_m) \cdot \nabla w - \vec{\alpha}(\nabla w) \cdot \nabla u_m + \vec{\alpha}(\nabla w) \cdot \nabla w dx}_{\text{d}}$$

$$= \int_U f u_m - a(\nabla u_m) \cdot \nabla w - \vec{\alpha}(\nabla w) \cdot (\nabla u_m - \nabla w) dx$$

且 $m \nearrow \infty$. 令 $\vec{\xi} \rightarrow \vec{\alpha}$ 有

$$\int f u - \vec{\xi} \cdot \nabla w - a(\nabla w) \cdot (\nabla u - \nabla w) dx \geq 0$$

$$(1°) \text{ 中令 } \vec{\xi} = u \text{ 有 } \int_U f u - \vec{\xi} \cdot \nabla w - a(\nabla w) \cdot \vec{\xi} dx = \int_U f u dx.$$

(5)

引理 2.1:

$$\int_U (\vec{\zeta} - a(\nabla w)) \cdot \nabla (u-w) dx \geq 0 \quad \forall w \in H_0^1(U).$$

Fix $\varphi \in H_0^1(U)$, 令 $w = u - \lambda v$. $\lambda > 0$ 适当小, 代入上式有:

$$\int_U (\vec{\zeta} - a(\nabla u - \lambda \nabla v)) \cdot \nabla v dx \geq 0.$$

令 $\lambda \rightarrow 0$ 即得 claim.

□

Rmk: 关键一步是, 利用 a 单调, 将非线性项的极值成功处理

□

讨论 (*) 的唯一性, 我们要另加一个条件:

③ (严格单调). $\exists \theta > 0$. $\forall p, q \in \mathbb{R}^n$. s.t. $(a(\vec{p}) - a(\vec{q})) \cdot (\vec{p} - \vec{q}) \geq \theta |\vec{p} - \vec{q}|^2$.Thm 9.1.4

Step 4, Thm 9.1.4 附加条件 ③, (*) 的解唯一.

Proof: u, \tilde{u} 为 2 个弱解.

则 $\int_U a(\nabla u) \cdot \nabla v = \int_U a(\nabla \tilde{u}) \cdot \nabla v dx = \int_U f v dx. \quad \forall v \in H_0^1(U)$.

$$\Rightarrow \int_U (a(\nabla u) - a(\nabla \tilde{u})) \cdot \nabla v dx = 0. \quad \forall v \in H_0^1(U).$$

$$\stackrel{(3)}{\Rightarrow} 0 \geq \theta \int_U |\nabla u - \nabla \tilde{u}|^2 dx.$$

$$\Rightarrow \nabla(u - \tilde{u}) = 0 \text{ a.e.}$$

$$\stackrel{U}{\Rightarrow} u = \tilde{u} \text{ a.e.}$$

Exercise 5. || 3 + 边值条件

□

(6)

Rmk: ~~$\nabla u \in H^2$~~ 实际上，我们通常用 $u \in H^2$: $\text{curl} - \operatorname{div} a(\nabla u) = f$ a.e. in U .为此，令 $q, \xi \in \mathbb{R}^n$, $p = q + h\xi$, $h \rightarrow 0$ 代入④.

$$\Rightarrow \text{④: } \sum_{i,j} \frac{(a^i(q+h\xi) - a^i(q))}{h} \xi_j \geq 0 |\xi|^2.$$

令 $h \rightarrow 0$. 有 $\sum_{i,j} a^i_{ij}(q) \xi_i \xi_j \geq 0 |\xi|^2$, $q, \xi \in \mathbb{R}^n$.从而 $-\operatorname{div} a(\nabla u) = f$

$$-\sum_{i,j} a^i_{ij}(\nabla u)$$

如果作椭圆方程 (比一般椭圆方程)

$$\Rightarrow u \in H^2.$$

□

§9.2 压缩映像与 Schauder 不动点定理

压缩映像已经在 §7.3 中已经讲过了，在此跳过。

下面介绍 Schauder 不动点定理及应用：

关键假设：紧性

Thm 9.2.1 (Schauder 不动点定理)

设 $K \subset X$ 非空、紧、凸, $A: K \rightarrow K$ 连续, 且 A 在 K 中有不动点.Proof: 因为 $\varepsilon > 0$, 从而可有限个点, $u_1, \dots, u_{N_\varepsilon} \in K$ 使 $K \subset \bigcup_{i=1}^{N_\varepsilon} B(u_i, \varepsilon)$. (因 K 是即保)设 K_ε 为 $\{u_1, \dots, u_{N_\varepsilon}\}$ 的凸包

$$K_\varepsilon = \left\{ \sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \lambda_i u_i \mid 0 \leq \lambda_i \leq 1, \sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \lambda_i = 1 \right\} \subset K \quad (\text{因 } K \text{ 凸})$$

定义: $P_\varepsilon: K \rightarrow K_\varepsilon$

$$P_\varepsilon[u] = \frac{\sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \operatorname{dist}(u, K - B(u_i, \varepsilon)) u_i}{\sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \operatorname{dist}(u, K - B(u_i, \varepsilon))} \in K_\varepsilon$$

P_ε 一致且 $\|P_\varepsilon[u] - u\| \leq \frac{\sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \operatorname{dist}(u, K - B(u_i, \varepsilon))}{\sum_{i=1}^{N_\varepsilon} \operatorname{dist}(u, K - B(u_i, \varepsilon))} \|u_i - u\| \leq \varepsilon$

(7)

关键步

考虑 $A_\varepsilon: K_\varepsilon \rightarrow K_\varepsilon$

$$u \mapsto P_\varepsilon[A(u)]$$

由 K_ε 向量于 $\mathbb{R}^{M_\varepsilon}$ 中单连通时, 则由 Brouwer 不动点定理
 $\exists u_\varepsilon \in K_\varepsilon. A_\varepsilon[u_\varepsilon] = u_\varepsilon.$

$$K_\varepsilon \Rightarrow \exists \varepsilon_j \rightarrow 0. u_{\varepsilon_j} \xrightarrow{\exists} u \text{ in } X.$$

$$\begin{aligned} \|u_{\varepsilon_j} - A[u_{\varepsilon_j}]\| &= \|A_{\varepsilon_j}[u_{\varepsilon_j}] - A[u_{\varepsilon_j}]\| \\ &\leq \|P_{\varepsilon_j}[A(u_{\varepsilon_j})] - A[u_{\varepsilon_j}]\| \leq \varepsilon_j. \end{aligned}$$

$$\varepsilon_j \rightarrow 0 \text{ 有 } \|u - Au\| = 0.$$

□

下面将 Schauder 不动点定理用分析语言叙述.

Def: 非线性算子 $A: X \rightarrow X$ 称作“紧”的若 A 有 $\{u_k\}$,
 $\{A[u_k]\}$ 是序列 (即“闭包紧”), i.e. $\exists u_{kj}$ s.t. $\{A[u_{kj}]\}$ 在
 中收敛.

Thm 9.22 (Schaefer 不动点定理)

$A: X \rightarrow X$ 连续且紧, 且 $\{u \in X \mid u = \lambda A[u] \text{ for some } 0 \leq \lambda \leq 1\}$ 有界
 则 A 有不动点

Proof: 选取常数 $M > 0$ s.t. 只要 $\exists \lambda \in [0, 1]$ 使 $u = \lambda A[u]$, 必有 $\|u\| \leq M$.

因为条件说明这样在 $u \in X$ 中有

$$\text{令 } \tilde{A}[u] := \begin{cases} A[u] & \text{if } \|A[u]\| \leq M \\ \frac{MA[u]}{\|A[u]\|} & \text{if } \|A[u]\| > M. \end{cases}$$

则 $\tilde{A}: B(0, M) \rightarrow B(0, M).$

$\tilde{A}: K \rightarrow K$

故 K 为 $\tilde{A}(B(0, M))$ 的凸包. 由于 A, \tilde{A} 紧, 故 K 紧. 由 Schauder 不动点定理

$\exists u \in K. \tilde{A}[u] = u$. 故只用证 u 也为 A 的不动点.

(8)

若否, 则 $\|A[u]\| \geq M$.

$$\text{而 } u = \lambda A[u], \quad \lambda = \frac{M}{\|A[u]\|} < 1$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \|u\| = \|\tilde{A}[u]\| = M \\ \end{array} \right.$$

矛盾!

□

Rmk: (1) Schaefer 不动点定理的好处是, 不再对集合的紧性有要求(因为
连~~续~~嫁给了非线性算子).

(2) Schaefer 不动点定理表明, 若我们能找到 $\lambda \in A (0 \leq \lambda \leq 1)$
的不动点的解, 那么 A 就有不动点. 这个方法与 PDE 引起的估计类似:

先假设解存在(甚至很好), 得到一个(先验)估计(但不能利用解的“特殊性”)
~~反证法~~ 最后证明解这样的情形存在.

上面所谓的“特殊性”可用 ch 7.1 中推导抛物方程弱解正则性
结论时的过起来理解. 在那个推导中, 我们用了“特殊的”热方程
代替了“一般的”抛物方程, 但并没有用到热方程解的特殊性质.
例如 解为 $u = e^{\frac{t-t_0}{2}} u_0 + \int_{t_0}^t e^{(t-\tau)\Delta} f(\tau) d\tau$, 以及 $u_0 \in L^p \Rightarrow u \in C^\infty$
利用 Mikhlin-Hörmander 球均值原理

Corollary 9.2.1: 设 $K \subset X$ 是 X 的凸集. $A: K \rightarrow K$ 是连续且紧集.
且 $\{u \in K \mid u = \lambda A[u], \exists 0 \leq \lambda \leq 1\}$ 有界. 则 A 在 K 中有不动点.

□

下面举一个椭圆方程的例子.

Example:

$$(*) \begin{cases} -\Delta u + b(\nabla u) + c u = 0 & \text{in } \Omega \\ u = 0 & \text{on } \partial\Omega \end{cases} \quad \begin{array}{l} \Omega \text{ 有界. } \partial\Omega \in C^\infty \\ b: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \text{ Lip. } \end{array}$$

(9)

Thm 9.2.3 (存在性) 若 $\mu > 0$ 足够大, 则 $\exists u \in H^2(U) \cap H_0^1(U)$ 成为 (*) 的解.

Proof: 令 $f = -b(\nabla u)$, $u \in H_0^1(U)$.

由 $b \in \text{Lip}$ 知 $f \in L^2(U)$.

设 w 是

$$\left\{ \begin{array}{l} -\Delta w + \mu w = f \quad \text{in } U \\ w = 0 \quad \text{on } \partial U \end{array} \right. \quad \text{弱解}$$

由正则性结论, $w \in H^2(U)$, $\|w\|_{H^2} \lesssim \|f\|_{L^2}$.

下面我们将用 Scheafer 不动点定理.

希望: $X = H_0^1(U)$, $K = H^2 \cap H_0^1$.

① $A: H_0^1 \rightarrow H_0^1 \cap H^2 \subset H_0^1$ 是连续紧致.

$$u \mapsto w \quad (\text{映射})$$

② μ 充分大时, $\{u \in H_0^1(U) \mid u = \lambda A[u] \text{ 且 } 0 \leq \lambda \leq 1\}$ 在 $H_0^1(U)$ 中

有界.

若“希望”的结论都成立, 那么由 Scheafer 不动点定理即知.

$\exists u \in H^2(U) \cap H_0^1(U)$, $A[u] = u$.

$\Rightarrow u$ solves (*).

首先: $\|A[u]\|_{H^2} \lesssim \|u\|_{H_0^1} + 1 \dots (**)$

因为 $A: H_0^1 \rightarrow H_0^1$ 连续 & 紧致.

假设 $u_k \rightarrow u$ in $H_0^1(U)$. 由 (*) 知, $\sup \|u_k\|_{H^2(U)} < \infty$

$\Rightarrow \exists w_k \rightarrow w$ in $H_0^1(U)$.

由 $w_k \in X$ & $v \in H_0^1(U)$, $\int_U \nabla w_k \cdot \nabla v + \mu w_k v \, dx = - \int_U b(\nabla w_k) v \, dx$

$j \rightarrow \infty$. 有 $\int_U \nabla w_j \cdot \nabla v + \mu w_j v \, dx = - \int_U b(\nabla u) \cdot v \, dx \quad \forall v \in H_0^1(U)$
 用 $w_j \rightarrow w$ in H_0^1 利用 b lip $\Rightarrow A[u]$
 $\Rightarrow u \in H_0^1$.

$\Rightarrow u = A[u]$

从而 $w_k \rightarrow w$ in $H_0^1(U)$ 由 $A[w_k] \rightarrow A[u]$ in $H_0^1(U)$

$\therefore A$ 连续. 利用 $H^2 \hookrightarrow H_0^1$ 紧致性得, A 紧.

(10)

如果再设①：且 $\lambda \in [0, 1]$ 设 $u \in H_0^1(U)$ $u = \lambda A[u]$ 则 $\frac{u}{\lambda} \in A[u]$, $u \in H^2(U) \cap H_0^1(U)$ 且 $-\Delta u + \mu u = \lambda b(\nabla u)$ a.e. in U .两边乘以 u , 分部积分 (注意上步是设 $u \in C^2$ 而不是 H^2)

$$\Rightarrow \int_U |\nabla u|^2 + \mu u^2 dx = - \int_U \lambda b(\nabla u) u dx$$

$$\lesssim \int_U |u| (1 + |\nabla u|) dx.$$

$$\lesssim \frac{1}{2} \int_U |\nabla u|^2 + C \int_U |u|^2 + 1 dx.$$

$\mu > 0$ 充分大. 有: $\|u\|_{H_0^1}^2 \leq C$. 且 $0 \leq \lambda \leq 1$ 无关

□

更多应用参见 Gilbarg, Trudinger = PDE 带有固定点 ch 11.

§ 9.3 上解与下解.

Schauder 不动点定理的方法对椭圆方程解的正则性有效率(上一例用了 $u \in H^2$)本节则是考虑利用极大值原理与比较原理: 若有下解 u , 上解 u , 可寻找解 u . $u \leq u \leq \bar{u}$?

考虑:

$$(*) \begin{cases} -\Delta u = f(u) & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases}$$

 $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ smooth. $|f'| \leq C$.Def: 若 $u \in H_0^1(U)$ (resp. \bar{u}, \underline{u}) 为 (*) 的解 (resp. 上, F) 解.

$$\text{若 } \int_U D_u \cdot D_v dx = \int_U f(u) v dx$$

(resp. $\bar{u} \geq \underline{u}$). $\underline{u} \leq \bar{u}$

Def: $\bar{u}, u \in C^2(\bar{U})$ 为上解: $-\Delta \bar{u} \geq f(\bar{u})$ in \bar{U} .
下解: $-\Delta \bar{u} \leq f(u)$

Thm 9.3.1 (上、下解 ~~有唯一适定性原理~~)

设 (*) 存在弱上解 \bar{u} . 弱下解 u . 满足 $u \leq 0, \bar{u} \geq 0$ in ∂U .

$$\begin{cases} u \leq \bar{u} & \text{a.e. in } U \end{cases}$$

则 (*) 存在弱解 u . $u \leq u \leq \bar{u}$ a.e. in U .

证明: 我们用迭代法进行构造 u .

令 $u_0 = u$. ~~用以下方法构造 $u_{k+1} \in H_0^1(U)$~~
~~且 u_k 已定义好了.~~

$$\left(\#_k \right) \begin{cases} -\Delta u_{k+1} + \lambda u_{k+1} = f(u_k) + \lambda u_k \\ u_{k+1} = 0 \end{cases}$$

其中 $\lambda > 0$. 使 $f'(x) + \lambda \geq 0$ 不成立. 这由 $|f'| \leq C$ 可以做到.

Claim: $u = u_0 \leq u_1 \leq u_2 \leq \dots \leq u_k \leq \dots$ a.o. in \bar{U} .

若 ~~设~~ claim 成立, 那么下面证明 $u_k \leq \bar{u}$ a.e. in U .

$k=0$ 是显然的. 设对 k 成立. i.e. $u_k \leq \bar{u}$ a.e. in U .

对 $k+1$, 我们是用 $\int_U \{u_{k+1} \geq \bar{u}\} = 0$ 来证明.

$$\int_{\{u_{k+1} \geq \bar{u}\}} |\nabla(u_{k+1} - \bar{u})|^2 + \lambda(u_{k+1} - \bar{u})^2 dx.$$

$$\stackrel{\substack{u_{k+1} \leq u \text{ a.e.} \\ \text{分部积分}}}{=} \int_{\{u_{k+1} \geq \bar{u}\}} (u_{k+1} - \bar{u}) \left(\underbrace{(-(\Delta u_{k+1} - \Delta \bar{u}))}_{f(u_k) + \lambda u_k - (f(\bar{u}) + \lambda \bar{u})} + \lambda(u_{k+1} - u) \right) dx.$$

$$\stackrel{\substack{\text{且 } f'(x) + \lambda \geq 0 \\ \Rightarrow 0}}{\leq} \int_U (u_{k+1} - \bar{u})^+ \left[(f(u_k) + \lambda u_k) - (f(\bar{u}) + \lambda \bar{u}) \right] dx$$

$$\stackrel{f'(x) + \lambda \geq 0}{\Rightarrow 0}.$$

$\Rightarrow u_{k+1} \leq \bar{u}$ a.e. in U .

从而有: $u \leq \dots \leq u_k \leq u_{k+1} \leq \dots \leq \bar{u}$ a.e. in U .

$$\Rightarrow \exists u(x) := \lim_{k \rightarrow \infty} u_k(x). \quad \text{由 DCT 知 } u_k \rightarrow u \text{ in } L^2.$$

2

最后是用验证法是(+)的弱解

$$\text{由于} \|f(u_k)\|_{L^2(U)} \leq C(\|u_k\|_{L^2(U)} + 1),$$

$$\text{to } \sup_K \|f|_{U_K}\|_{H_0^1(U)} < \infty$$

$$\frac{\partial}{\partial t} \tilde{u}_K = \int \nabla u_K \cdot \nabla u_K = - \int u_K \Delta u_K.$$

由 Banach-Alaoglu 定理

$$\exists \{u_k\} \rightarrow u \text{ in } H_0^1(U)$$

現 $F \gg v \in H_0^1(U)$ 時に由 $(\#_{j-1})$ と

$$\int_U \nabla u_{k_j} \cdot \nabla v + \lambda u_{k_j} v \, dx = \int_U (f(u_{k_j}) + \lambda u_{k_j}) v \, dx.$$

且 \$k_j \rightarrow \infty\$ 在 \$\{k_j\}\$ 中

布边 $\rightarrow \int_U (f(u) + \lambda u) v \, dx$ (这里使用了 $u_k \rightarrow u$ in L^2)

$$\text{左边} \rightarrow \int_U \frac{\nabla u \cdot \nabla v + \lambda u v}{1} dx$$

$u_{k_j} \rightarrow u$ in H_0^1 且用在这一项上.

$$\Rightarrow \int_U \nabla u \cdot \nabla v = \int f(u) v \, dx \quad \Rightarrow u \text{ 是 } (f) \text{ 的弱解.}$$

$y \in u \in \bar{u}$ a.e.

余下只就 claim:

1) $\exists \{H(z_m)\}$.

$k=0$ ~~由~~ 由(+)知

$$\int_U \nabla u_1 \cdot \nabla v + \lambda u_1 v \, dx = \int_U (f(u_0) + \phi(\lambda u_0)) v \, dx \quad \forall v \in H^1(U)$$

$$\text{但 } \int \nabla u_0 \cdot \nabla v \leq \int_0 f(u_0)v \, dx$$

故

$$\int_U \nabla(u_1 - u_0) \cdot \nabla v \, dx \geq \int \lambda(u_0 - u_1) v \, dx.$$

$$\text{令 } v = (u_0 - u_1)^+ \text{ 有 } \int_U \nabla(u_0 - u_1) \cdot \nabla(u_0 - u_1)^+ + \lambda |u_0 - u_1|(u_0 - u_1)^+ dx$$

(13)

由 exercise 5.18 得.

$$\nabla(u_0 - u_1)^+ = \begin{cases} \nabla(u_0 - u_1) & \text{a.e. on } \{u_0 \geq u_1\} \\ 0 & \text{a.e. on } \{u_0 \leq u_1\}. \end{cases}$$

于是

$$\int_{\{u_0 \geq u_1\}} |\nabla(u_0 - u_1)|^2 + \lambda(u_0 - u_1)^2 dx \leq 0.$$

 $\Rightarrow u_0 \leq u_1$ a.e. in U .1) 归纳 ^地设对 k 成立 i.e. $u_{k-1} \leq u_k$ a.e. in U .由 (# $_k$) 知. $\int_U \nabla u_{k+1} \cdot \nabla v + \lambda u_{k+1} v dx = \int_U (f(u_k) + \lambda u_k) v dx,$ (# $_{k+1}$) 知. $\int_U \nabla u_k \cdot \nabla v + \lambda u_k v dx = \int_U (f(u_{k-1}) + \lambda u_{k-1}) v dx$
 $\forall v \in H_0^1(U)$ 同上令 $v = (u_k - u_{k+1})^+$

$$\Rightarrow \int_{\{u_k \geq u_{k+1}\}} |\nabla(u_k - u_{k+1})|^2 + \lambda(u_k - u_{k+1})^2 dx$$

$$= \int_U ((f(u_{k+1}) + \lambda u_{k+1}) - (f(u_k) + \lambda u_k)) (u_k - u_{k+1})^+ dx \leq 0.$$

 $\Rightarrow u_k \leq u_{k+1}$ a.e. in U . claim 证毕. □

§9.4 解的爆破与 Pohozaev 恒等式

1. 解的爆破.

大初值:

$$\text{设 } (*) \quad \left\{ \begin{array}{ll} \partial_t u - \Delta u = u^2 & \text{in } U_T \\ u = 0 & \text{on } \partial U \times (0, T) \\ u = g & \text{on } U \times \{t=0\} \end{array} \right.$$

(14)

我们证明当值“较大”时，解不在这个方程所产生爆破的范围

$\frac{\partial u}{\partial t} = u^2$ 在 $u(t) > 0$ 时会发生在有限时间爆破。另一方面 $-\Delta u$ 带来的扩散
导致了耗散，在奇点之外 C^∞

从而需要比较： u^2 带来的爆破， $-\Delta u$ 带来的耗散，谁更强？

设 $-\Delta$ 在 $H_0^1(U)$ (零边值) 下的主特征值为 $\lambda_1 > 0$ ， 对应有特征函数

$$w_1 \in C^\infty(U), \quad w_1 > 0, \quad \int_U w_1 dx = 1.$$

$$\text{i.e. } \begin{cases} -\Delta w_1 = \lambda_1 w_1 \text{ in } U, \\ w_1 = 0 \text{ on } \partial U \end{cases}$$

若 u 为 (*) 在 C^∞ 解， $g \geq 0$ 且不恒为 0. $\Rightarrow u > 0$ in $U \cap$ (强极大值原理)

Thm 9.4.1 (大值爆破)

$$\int_U g w_1 dx > \lambda_1.$$

例 (*) 没有全在 C^∞ 解， $\forall T > 0$.

$$\text{Proof: } \exists x \quad \eta(t) := \int_U u(x-t) w_1(x) dx, \quad 0 \leq t \leq T.$$

$$\Rightarrow \dot{\eta}(t) = \int_U \partial_t u(x-t) w_1(x) dx$$

$$= \int_U (\Delta u + u^2) w_1 dx.$$

$$= \int_U u \underbrace{\Delta w_1}_{\lambda_1 w_1} + u^2 w_1 dx$$

$$= -\lambda_1 \eta + \int_U u^2 w_1 dx$$

$$\eta = \int_U u w_1 dx = \int_U u \sqrt{w_1} \sqrt{w_1} dx$$

$$\leq \sqrt{\left(\int u^2 w_1 \right)^2} \cdot \sqrt{\int w_1 dx}.$$

$$= \sqrt{\int u^2 w_1 dx}$$

$$\Rightarrow \dot{\eta}' \geq -\lambda_1 \eta + \eta^2.$$

(15)

$$\sum \xi(t) = e^{\lambda_1 t} \eta_{(1)}.$$

$$\xi'(t) = e^{\lambda_1 t} \eta'(t) + \lambda_1 e^{\lambda_1 t} \eta_{(1)}$$

$$\Rightarrow -\lambda_1 e^{\lambda_1 t} \cancel{\eta(t)} + e^{\lambda_1 t} \eta^2(t) + \lambda_1 e^{\lambda_1 t} \cancel{\eta'(t)}.$$

$$= e^{\lambda_1 t} \eta^2(t).$$

$$= e^{-\lambda_1 t} \xi^2(t).$$

$$\Rightarrow \frac{d\xi}{dt} \geq -e^{\lambda_1 t} \xi^2(t).$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{\xi} \right) \geq e^{-\lambda_1 t}.$$

$$\Rightarrow -\frac{1}{\xi(t)} \geq -\frac{1}{\xi(0)} + \frac{1-e^{-\lambda_1 t}}{\lambda_1}.$$

$$\Rightarrow \xi(t) \geq \frac{\xi(0) \lambda_1}{\lambda_1 - \xi(0)(1-e^{-\lambda_1 t})}$$

$$\text{但 } \int_U g \omega_1 dx > \lambda_1$$

$$\text{故 } \eta(0) = \xi(0) > \lambda_1.$$

$$\Rightarrow \xi(t) \rightarrow +\infty \text{ as } t \rightarrow t^* := -\frac{1}{\lambda_1} \log \left(\frac{\xi(0) - \lambda_1}{\eta(0)} \right)$$

□

Rmk: 我们实际上证明了: (*) 的解, 要么光滑性差到我们无法判断 (注意到 (2) 中
我们用了积分积分), 要么在 t 爆破.

□

小初值爆破.

$$(*) \begin{cases} \partial_t u - \Delta u = u^p & \text{in } \mathbb{R}^n \times (0, T) \\ u = g & \text{on } \mathbb{R}^n \times \{t=0\} \end{cases}$$

$$g \geq 0 \text{ 且不恒为 } 0. \quad g \in C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$$

(16)

Thm 9.4.2 (小初值大解).

 $1 < p < \frac{n+2}{n}$ 时, $\forall T > 0$, (***) 都不存在一个非负可积的光滑解.Proof: \mathbb{R}^n 中我们可以用热方程基本解完成估计(代替了特征函数).

$$\text{令 } \eta(t) = \int_{\mathbb{R}^n} u(x, t) \Phi(x, s) dx.$$

$$\text{其中 } \Phi(x, s) = \frac{1}{(4\pi s)^{\frac{n}{2}}} e^{-\frac{|x|^2}{4s}}, \quad \int \Phi dx = 1.$$

$$\eta'(t) = \int_{\mathbb{R}^n} \partial_t u \Phi dx = \int_{\mathbb{R}^n} (\Delta u + u^p) \Phi dx.$$

$$\text{两次分部积分} \quad \int_{\mathbb{R}^n} u \Delta \Phi + u^p \Phi dx.$$

$$\Delta \Phi(x, s) = \frac{1}{(4\pi s)^{\frac{n}{2}}} \left(-\frac{n}{2s} \cancel{\frac{|x|^2}{4s}} + \frac{|x|^2}{4s^2} \right) e^{-\frac{|x|^2}{4s}}$$

直接计算 $\partial_x^2 \Phi$ 并加起来.

$$= \left(-\frac{n}{2s} + \frac{|x|^2}{4s^2} \right) \Phi(x, s).$$

$$\Rightarrow \eta'(t) \geq -\frac{n}{2s} \eta(t) + \int_{\mathbb{R}^n} u^p \Phi dx.$$

$$\text{而 } \eta^p = \left(\int_{\mathbb{R}^n} u(x, t) \Phi(x, s) dx \right)^p.$$

$$\leq \left(\underbrace{\|\Phi\|_{L^{p'}}}_{=1} \|\underbrace{u \Phi^{\frac{1}{p'}}}_{\in L^p}\|_{L^p} \right)^p.$$

$$= \int u^p \Phi dx \leq \eta'(t) + \frac{n}{2s} \eta(t).$$

$$\lambda := \frac{n}{2s} \Rightarrow \eta'(t) \geq -\lambda \eta(t) + \eta(t)^p.$$

$$\text{令 } \xi(t) = e^{\lambda t} \eta(t) \Rightarrow \xi'(t) \geq e^{-\lambda(p-1)t} \xi^p.$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{(1-p)} \xi^{1-p} \right) \geq e^{-\lambda(p-1)t}.$$

(17)

积分可得

$$\xi^{p-1-p}(t) \leq \xi^{p-1-p}(0) \left(1 - \frac{(1-p)(1-e^{-\lambda(p+1)t})}{\lambda}\right)$$

所以当 $\eta(0) = \xi(0) > \lambda^{\frac{1}{p-1}}$ 时

$$\xi^{p-1-p}(t) \rightarrow 0 \text{ as } t \rightarrow \text{some } t^*$$

而 $\eta(0) > \lambda^{\frac{1}{p-1}}$

$$\Leftrightarrow \int_{\mathbb{R}^n} u(x, 0) \phi(x, s) dx > \lambda^{\frac{1}{p-1}}$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{(4\pi)^{n/2}} \int_{\mathbb{R}^n} g(s) e^{-\frac{|x|^2}{4s}} dx > (\frac{n}{2s})^{\frac{1}{p-1}} s^{\frac{n}{p}} = C \cdot s^{\frac{n}{2} - \frac{1}{p-1}}$$

but

$$\Leftrightarrow \frac{n}{2} - \frac{1}{p-1} < 0$$

so. 故 $g > 0$ 时 取 s 充分大即 λ 石破 $\rightarrow \infty$ 但左边 $< \infty$

矛盾!

□

下面我们考虑之前见过的 p-Laplace 方程

$$\left\{ \begin{array}{l} -\Delta u = |u|^{p-1} u \quad \text{in } \Omega \\ u = 0 \quad \text{on } \partial\Omega \end{array} \right.$$

§8.5 中, 我们知道 $1 < p < \frac{n+2}{n-2}$ 时, (A) 有非零解.本节我们利用 Noetherian Theorem 推出当 $p > \frac{n+2}{n-2}$ 时,

(A) 没有非零解.

Def. $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ 称作“星形域”(star-shaped), 若 $\forall x \in \bar{\Omega}, \exists \lambda_x \mid 0 \leq \lambda_x \mid \in \tilde{\Omega}$

易见凸集肯定是星形域.

Lemma 9.4.1 (星形域的法向量) 设 $\partial\Omega \in C^1$, Ω 为关于 0 的星形域则 $\forall x \in \partial\Omega, x \cdot \vec{n}(x) \geq 0$, \vec{n} 为 x 处的外法向量Proof: $x \in \partial\Omega \Rightarrow \exists \delta > 0, \exists r > 0$ s.t. $\forall y \in \bar{\Omega} \cap B(x, r)$ 有 $\vec{n}(x) \cdot \frac{y-x}{|y-x|} \leq 0$

$$\Rightarrow \limsup_{\substack{y \rightarrow x \\ y \in \bar{\Omega}}} \vec{n}(x) \cdot \frac{y-x}{|y-x|} \leq 0$$

相当于上界取 \rightarrow 是 ≤ 0 , 不是 < 0

$$\therefore y = \lambda x \in \bar{\Omega} \Rightarrow \vec{n}(x) \cdot \frac{x}{|x|} = -\lim_{\lambda \rightarrow 1^-} \vec{n}(\lambda x) \cdot \frac{(\lambda x - x)}{|\lambda x - x|} \geq 0$$

绝对值 < 0

□

(18)

Thm 9.4.3 若 U 为星形域, $\partial U \in C^1$. $u=0$ in \bar{U} .则 (*) 在 $p > \frac{n+2}{n-2}$ 时, 没有弱解.Proof: 在方程 $-\Delta u (\star \nabla u) = |u|^{p-1} u$ 两边同乘 $(x \cdot \nabla u)$ 并积分

$$\Rightarrow \int_U (-\Delta u)(x \cdot \nabla u) dx = \int_U |u|^{p-1} u (x \cdot \nabla u) dx \quad \dots (*)$$

这样选取乘子的原因在 8.6 节已经解释过

$$(*) \text{ 左} = - \int_U \Delta u (x \cdot \nabla u) dx$$

$$= - \sum_{i,j=1}^n \int_U \partial_i^2 u x_j \partial_j u dx$$

$$(\text{分部积分}) = \sum_{i,j=1}^n \int_U \partial_i u \partial_i (x_j \partial_j u) dx - \int_U \partial_i u \cdot n^i x_j \partial_j u dH^{n-1} \\ =: I_1 + I_2.$$

$$I_1 = \sum_{i,j=1}^n \int_U \partial_i u \underbrace{\partial_j \partial_i u}_{\sum_j \partial_i u} + \partial_i u x_j \partial_i \partial_j u dx$$

$$= \int_U |\nabla u|^2 + \sum_{i,j=1}^n \int_U x_j \sum_{i=1}^n \partial_i u \partial_j \partial_i u dx \\ = \frac{1}{2} \partial_j \left(\sum_{i=1}^n (\partial_i u)^2 \right).$$

$$= \int_U |\nabla u|^2 + \int_U \sum_{j=1}^n \partial_j \left(\frac{|\nabla u|^2}{2} \right) x_j dx$$

$$\stackrel{\text{第二项分部积分}}{=} \left(1 - \frac{n}{2}\right) \int_U |\nabla u|^2 dx + \int_{\partial U} \frac{|\nabla u|^2}{2} (\vec{n} \cdot \vec{x}) dH^{n-1}.$$

而 $u=0$ on ∂U 故 $\nabla u(x) \parallel \vec{n}(x)$ $\forall x \in \partial U$

$$\Rightarrow \nabla u(x) = \pm |\nabla u(x)| \vec{n}(x) \text{ on } \partial U.$$

$$\Rightarrow I_2 = - \int_U |\nabla u|^2 (\vec{n} \cdot \vec{x}) dH^{n-1}$$

$$\text{于是 } (*) \text{ 左} \approx I_1 + I_2 = \left(1 - \frac{n}{2}\right) \int_U |\nabla u|^2 - \frac{1}{2} \int_{\partial U} |\nabla u|^2 (\vec{n} \cdot \vec{x}) dH^{n-1}.$$

$$\text{而 } (*) \text{ 右} = \sum_{j=1}^n \int_U |u|^{p-1} u x_j \partial_j u dx$$

$$= \sum_{j=1}^n \int_U |u|^p \left(\frac{u}{|u|} \cdot \partial_j u \right) x_j dx = \sum_{j=1}^n \int_U \partial_j \left(\frac{|u|^{p+1}}{p+1} \right) x_j dx.$$

$$= \partial_j \left(\frac{|u|^{p+1}}{p+1} \right) = - \frac{n}{p+1} \int_U |u|^{p+1} dx$$

分部积分且 $u|_{\partial U}=0$

从而 (*) 化为

$$(\#) \quad \left(\frac{n-2}{2} \right) \int_U |\nabla u|^2 dx + \frac{1}{2} \int_{\partial U} |\nabla u|^2 (\vec{n} \cdot \vec{x}) dS = \frac{n}{p+1} \int_U |u|^{p+1} dx.$$

而由 lemma 9.4.1. (\#) 第二项 ≥ 0

故

$$\left(\frac{n-2}{2} \right) \int_U |\nabla u|^2 dx \leq \frac{n}{p+1} \int_U |u|^{p+1} dx.$$

$$\text{但 } \int_U |\nabla u|^2 dx = \int_U |u|^{p+1} dx$$

$$\text{这是因为 } p - \Delta u = u |u|^{p-1}$$

$$\Rightarrow -u \Delta u = u^2 (u|u|^{p-1}) = |u|^{p+1}$$

两边积分, 左边与右积分一次即得

若 $u \neq 0$

$$\text{这样 } \sqrt{\frac{n-2}{2}} \leq \frac{n}{p+1} \Rightarrow p \leq \frac{n+2}{n-2}.$$

$$\therefore p > \frac{n+2}{n-2} \Rightarrow u \equiv 0.$$

□

Rmk (1) (\#) 独创于 Derrick - Pohozaev 定理

(2) 关于 p -Laplacian, 我们还可以导出一些单向定理

$$\text{§8.6 中, } I[u] = \int_U |\nabla u|^p dx \Rightarrow \operatorname{div}(|\nabla u|^{p-2} \nabla u) = 0$$

$$\Rightarrow \text{诸等式成立: } \operatorname{div}\left((\nabla u \cdot x + \frac{n-p}{p} u)\right) = |\nabla u|^{p-2} \nabla u \cdot \vec{x} - \vec{x} \cdot (\nabla u)^p < 0$$

上述在 $B(0, r) \subset U$ 上成立

利用 Gauss-Green 公式得:

$$(n-p) \int_{B(0,1)} |\nabla u|^{n-p} dx = \int_{\partial B(0,r)} |\nabla u|^p - p |\nabla u|^{p-2} u_r^2 dH^{n-1}$$

$$(x \cdot \vec{n}) = p \vec{x} \cdot \frac{\vec{x}}{|x|} = |x|=r \text{ on } \partial B(0,r). \quad |u_r| = \frac{|\nabla u \cdot x|}{|x|}$$

\Rightarrow

$$\frac{n-p}{r^{n-p+1}} \int_{B(0,1)} |\nabla u|^p dx = \frac{1}{r^{np}} \int_{\partial B(0,r)} |\nabla u|^p - p |\nabla u|^{p-2} u_r^2 dH^{n-1}.$$

$$\Rightarrow \frac{p-n}{r^{n-p+1}} \int_{\partial B(0,1)} |\nabla u|^p dx + \frac{1}{r^{np}} \int_{\partial B(0,r)} |\nabla u|^p dH^{n-1}$$

$$= \frac{p}{r^{np}} \int_{\partial B(0,r)} |\nabla u|^{p-2} u_r^2 dS dH^{n-1} \geq 0$$

而左边恰为 $\partial r \left(\frac{1}{r^{np}} \int_{B(0,r)} |\nabla u|^p dx \right)$, 故 $r \rightarrow \frac{1}{r^{n-p}} \int_{B(0,r)} |\nabla u|^p dx \geq 0$

□

(20)

§ 9.5 解的几何性质

本节讨论一些简单的几何性质。

方程解的取值 可以用水平集刻画 \rightarrow 考虑水平集的几何性质。

也可以用解本身几何性质，例如如“对称性、径向等。

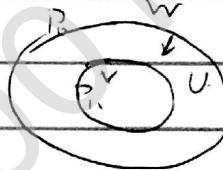
由于工具有限，我们只讨论简单的情形。

1. 水平集是星形域。

设 $U \subset \mathbb{R}^n$ 开， $U = W - \bar{V}$. $W \supset \bar{V}$. 且 W, V 均是关于 O 的星形域

$$P_0 = \partial W, P_1 = \partial V$$

$$\begin{cases} \Delta u = 0 & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } P_0 \\ u = 1 & \text{on } P_1 \end{cases}$$



那么由强极值原理知 $0 < u < 1$ in U .

Thm 9.5.1 (星形域水平集)

是半个

$\forall 0 < \lambda < 1 \quad \Gamma_\lambda := \{x \in U \mid u(x) = \lambda\}$ 是光滑曲面. ~~且是关于 O 的半个星形域~~

~~且是~~ 是关于 O 的星形域的边界

Proof. ① 先证 Γ_λ 是光滑超曲面：

$\forall \mu > 0$. 注意 $x \mapsto u(\mu x)$ 是调和函数

从而 $V(x) := \frac{d}{d\mu} u(\mu x) \Big|_{\mu=1} = \nabla u(x) \cdot x$ 也是调和函数(直接求 Δ 即可).

由 $u = 0$ in $P_0 \not\subset D$. $\nabla u(x) \parallel \vec{n}(x)$ along ∂W . 而 $0 < u < 1$ in U . 故 $\nabla u(x) \neq -\vec{n}(x)$

$$u = 0 \text{ on } \partial W$$

即 $\forall x \in \partial W$

而 W 是关于 O 的星形域. 故 $\vec{x} \cdot \vec{n}(x) \geq 0$ on $P_0 = \partial W$.

$$\Rightarrow \nabla u(x) \cdot x \leq 0 \text{ on } P_0$$

同理可证 $\nabla u(x) \cdot x \leq 0$ on P_1 .

由调和函数强极值原理知 $\nabla u < 0$ in U . 这样 $\forall x \in U \quad \nabla u(x) \neq 0$

由凸函数原理知 $\Gamma_\lambda = \{x \in U \mid u(x) = \lambda\}$ 是 C^∞ 超曲面

(微分流形中的一个小结记)

也是

上面那句话装了一个不错的B，还蕴含了一些细节在里面。

要讨论的操作是：我们记 $x = (x^1, x_n), x^1 \in \mathbb{R}^{n-1}$

现设 $\forall (x_0^1, x_{n_0}) \in U, \nabla_x u(x^1, x_n) \neq 0$

则 $\forall (x_0^1, x_{n_0}) \in P_x$. 据引理 2.1 理想：
 • 存在 $V_{x_0} \ni (x_0^1, x_{n_0})$

• 存在 $W_{x_0} \subset \mathbb{R}^{n-1}$

C^∞ 函数 $g_{x_0}: W_{x_0} \rightarrow \mathbb{R}$

$$\text{s.t. } g_{x_0}(x_0^1) = x_{n_0}$$

每个 $x_0 \in P_x$

给出了一个平面曲面片



$$u(x, g(x)) = u(x_0^1, x_{n_0}) = \lambda$$



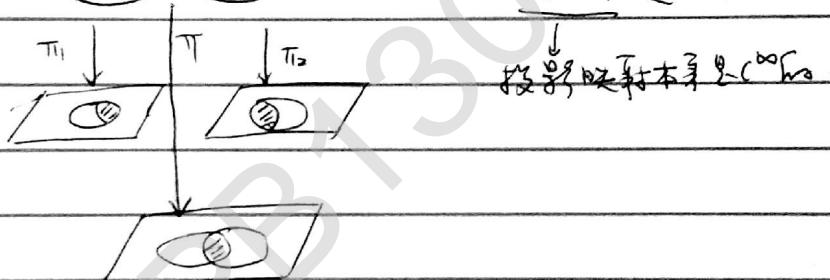
且每个曲面片 C^∞

为何整体 C^∞ ?



因为 $S_1 \rightarrow S_2$ 相应的 transition map

$T_{12} \circ T_1^{-1}$ 是 C^∞ 的。



(2) 延拓. 设 $u=1$ in V

$$U_\lambda = \{x \in W \mid u > \lambda\}, \text{ 则 } U_\lambda \neq W \text{ 且开子集.}$$

$$\partial U_\lambda = P_\lambda$$

包含了 V 的

由强极值原理 P_λ 是连通的 为何? 否则挖去后连通吗 $U_{\lambda,1}$.

对这块用
强极值原理

那么 $W - U_\lambda$ 的边界上 $|u| \leq \lambda$

可行, 是因为 $u|_V = 1$

由强极值原理知 $W - U_\lambda$ 的内点中有 $\exists x_0, u(x_0) = \lambda$

$|V$ 通过

$$\Rightarrow u|_{W - U_\lambda} = \lambda. \text{ 这又会和 } u|_{P_\lambda} = 0 \text{ 矛盾!}$$

现在 设 $x \in P_\lambda$, $n(x)$ 为 P_λ 在 x 的

外法向量. 则 $\nabla u(x)$ 与 $n(x)$ 同向

由 $u(x) < 0$ 知: $x \cdot n(x) > 0 \Rightarrow x \in P_\lambda$

(3) 此时可以证明 P_λ 是某个关于 U 的星形域的边界

若否, 则 $\exists x \in P_\lambda$ s.t. $y = mx \notin U_\lambda, m < 1$

$$\text{但 } n(x) \cdot \frac{x}{|x|} = -\lim_{t \rightarrow 1^-} n(x) \cdot \frac{tx - x}{|tx - x|} \leq 0 \text{ 矛盾!} \quad \square$$

(22)

→

2. 径向对称

我们希望半线性方程

$$\begin{cases} u = \varphi - \Delta u = f(u) & \text{in } U \\ u = 0 & \text{on } \partial U \end{cases} \quad U = \overset{\circ}{B}(0,1) \subset \mathbb{R}^n$$

的解是径向解，即可以写成 $u(x) = v(r)$, $r = |x|$ 的形式。

事实上

实际上，在 ch2 中，我们推导 Laplace 方程基本解的时候就是假设了先为径向解，猜出基本解的形式。虽然这仅是一个给大二学生讲基本解由来的借口罢了；基本解定义是 $-\Delta u = \delta$, δ 为 0 处 Dirac，可以说是在广义上意义下成立的，作 Fourier 变换，由 $\widehat{\delta} = 1$, 故 $4\pi^2 |\xi|^2 \widehat{u} = 1 \Rightarrow u = (\frac{1}{4\pi^2} |\xi|^2)^{-1}$ 。

本节考虑时，还要加上条件 $u > 0$ in U

— 12.5.5 行界

 $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ Lipschitz 连续。目的：~~什么~~：是否 u 必为径向解？

所用的方法称作移动平面法，这需要对已有的极值原理加强

Lemma 9.5.1 (Hopf 引理的加强)

 $V \subset \mathbb{R}^n$ 且 $V \in C^2(\bar{V})$, $c \in L^\infty(V)$.设 $\begin{cases} -\Delta v + cv \geq 0 & \text{in } V \\ v \geq 0 & \text{in } V \end{cases}$ 且 $v \neq 0$ (1) 若 $x^* \in \partial V$ $v(x^*) = 0$ 且 V 满足在 x^* 处内球条件 (见 ch6).则 $\frac{\partial v}{\partial n}(x^*) > 0$.(2) $v > 0$ in V Proof. 构造 $w = e^{-\lambda x_1} v$ $\lambda > 0$ 是待定常数 $\Rightarrow v = e^{\lambda x_1} w$

$$cv - \Delta v = \lambda^2 v + 2\lambda e^{\lambda x_1} \partial_{x_1} w + e^{\lambda x_1} \Delta w$$

$$\Rightarrow -\Delta w - 2\lambda \partial_{x_1} w \geq (\lambda^2 - c) w \geq 0 \quad \text{in } V$$

$$\sqrt{\|\lambda\|_{L^\infty} R P_0}$$

$$\Delta \omega = -\Delta - 2\lambda \partial_{x_1}$$

且 ω 是 K 的上解, 由强极大值原理知, $\omega > 0$ in V .

由 ch 6 例 Hopf 定理知, $\frac{\partial \omega}{\partial n}(x^*) < 0$

$$\begin{aligned} \text{但 } \frac{\partial \omega}{\partial n}(x^*) &= \nabla \omega(x^*) \cdot \vec{n}(x^*) \\ &= -e^{\lambda x_1^*} \frac{\partial v}{\partial n}(x^*). \quad (\text{因 } v(x^*) = 0) \end{aligned}$$

~~$v(x^*) = 0$~~ \Rightarrow (1) 成立.

\Rightarrow (2) 成立 (因 $\omega > 0$ in V). \square

Lemma 9.5.2 (边界项估计).

设 $u \in C^2(\bar{U})$ 满足 (*) 且 $u > 0$ in U . 则 $\forall x^* \in \partial U \cap \{x_n > 0\}$

要么 $\partial_{x_n} u(x^*) < 0$

要么 $\partial_{x_n} u(x^*) = 0$, $\partial_{x_n}^2 u(x^*) > 0$.

且无论哪一种情况, u 作为 x^n 的函数都在 x^* 处连续严格递减.

证明: Fix $x^* \in \partial U \cap \{x_n > 0\}$

令 $\vec{v} = \vec{v}(x^*) = (v_1, \dots, v_n)$. \vec{v} 在 ∂U 上在 x^* 处的外法向量, $v_n > 0$.

(1): 若 $f(0) \geq 0$, 则 $\partial_{x_n} u(x^*) < 0$

这是因为 $-\Delta u - f(u) = 0$

$$-\Delta u - f(u) + f(0) - f(0) .$$

$$\leq -\Delta u - (f(u) - f(0))$$

$$= -\Delta u - \int_0^1 f'(tu(x)) dt \cdot u$$

$$\leq -\Delta u + cu \quad \text{令 } c = -\int_0^1 f'(tu(x)) dt$$

由 Lem 9.5.1 知, $\frac{\partial u}{\partial \vec{v}}(x^*) < 0$. 但在 ∂U 上, $\vec{v} \cdot \nabla u / |\vec{v}| \Rightarrow \partial_{x_n} u(x^*) < 0$
 $|v_n| > 0$

(2): 假设 $f(0) \leq 0$. 若 $\partial_{x_n} u(x^*) < 0$, 则证毕

若 $\partial_{x_n} u(x^*) = 0$ (因 ∇u

否则 由于 $\nabla u / |\nabla u| \cdot \nabla u(x^*) = 0$. (因为此时 ∇u 只有 ∂_{x_n} 的分量, 而现在不是 $\partial_{x_n} u(x^*) \neq 0$)

而 不妨设, $x^* = (0, 0, \dots, 0, 1)$, $\vec{v} = (0, 0, \dots, 1)$

则情况所必须是

也是这种情况

另一种情况

(24)

$$\Delta_{n-1} u - \partial_n u = -f u,$$

这是因为我在(h2中证明了)转轴变换下(*)的形式不会变。

下面我们将 $\partial_i \partial_j u(x^0)$ 。这么做是为了求 $\partial_{x_i}^2 u(x^0)$ 。

$$u=0 \text{ on } \partial U \Rightarrow \forall x^1 \in \mathbb{R}^{n-1} \quad \gamma(x^1) := \sqrt{1+x^1 \cdot x^1} \text{ 有 } u(x^1, \gamma(x^1))=0$$

~~先求 $\partial_i \gamma$, 然后先求 $\frac{\partial}{\partial x_i}$~~

$$\rightarrow \partial_i u(x^1, \gamma(x^1)) + \partial_n u(x^1, \gamma(x^1)) \cdot \partial_{x_i} \gamma = 0.$$

~~再求 $\frac{\partial}{\partial x_j}$~~

$$\begin{aligned} & \partial_j \partial_i u(x^1, \gamma(x^1)) + \partial_n \partial_i u(x^1, \gamma(x^1)) \partial_{x_j} \gamma \\ & + \partial_{x_j} \gamma (\partial_i \partial_n u(x^1, \gamma(x^1))) \partial_{x_i} \gamma \\ & + \partial_n u(x^1, \gamma(x^1)) \partial_{x_j} \partial_{x_i} \gamma = 0 \end{aligned}$$

$$\rightarrow \partial_j \partial_i u(x^1, \gamma(x^1)) + \partial_{x_j} \gamma \partial_{x_i} \gamma = 0$$

$$\text{记 } v = \partial_n u(x^1, \gamma(x^1)) \quad \checkmark \text{ 不要写开,不然弄乱你!}$$

$$u(x^1, \gamma(x^1))=0$$

$$\text{求 } -\frac{\partial}{\partial x_i}; \quad \partial_i u + \partial_n u \partial_i \gamma = 0 = \partial_i u + \checkmark \cdot \partial_i v \quad \text{俊通 Evans 跳了步}$$

$$\text{再求 } -\frac{\partial}{\partial x_j}; \quad \partial_j \partial_i u + (\partial_n \partial_i u)(\partial_j \gamma) + \partial_j v \partial_i \gamma + v \cdot \partial_j \partial_i \gamma = 0$$

~~其中 $v = \partial_n u +$~~

$$\text{取 } i=j \text{ 有: } \partial_i^2 u + \partial_i \partial_n u \partial_i \gamma + \partial_i v \partial_i \gamma + v \cdot \partial_i^2 \gamma = 0$$

~~不要按书上那样算吧,~~

对 $i \neq j$ 从 1 ~ n 求和

$$\Rightarrow -\sum_{i=1}^n \partial_i^2 u = \sum_{i=1}^{n-1} \partial_i \partial_n u \partial_i \gamma + \partial_n v \partial_i \gamma + v \partial_i^2 \gamma$$

~~感觉用不着~~

左边的方法, 实际上已在第 7 页
可是 9 页证明中 ~~已~~ 过

$$\text{而 } \partial_i v = \partial_i \partial_n u + \partial_n^2 u \partial_i \gamma \cdot \text{代入上式}$$

$$|\nabla_{n-1} \gamma|^2.$$

$$\text{有: } -\sum_{i=1}^n \partial_i^2 u = \sum_{i=1}^{n-1} 2 \partial_i v \partial_i \gamma - \partial_n^2 u \cdot \cancel{v} + \checkmark \Delta_{n-1} v$$

~~出~~

而 $u \in C^2(\bar{U})$ ~~(C²到边界条件不可缺!)~~ 知 $\Delta u = -f u$ on ∂U

$$\Rightarrow \text{上式左边} = \cancel{f(u)} + \partial_n^2 u$$

$$\Rightarrow (1 + |\nabla_{n-1} \gamma|^2) \partial_n^2 u = -f(u) + \sum_{i=1}^{n-1} 2 \partial_i v \partial_i \gamma + \checkmark \Delta_{n-1} v$$

② 下面求出 $\partial_i v$ 即可。因为 $v(x^0) = 0$ (已设 $\nabla u(x^0) = 0$)。

$$\gamma(x^1) = \frac{1}{\sqrt{1+x^1 \cdot x^1}} \Rightarrow \partial_i v = \frac{x^i}{(1+x^1 \cdot x^1)^{\frac{3}{2}}} \quad \text{所以在 } x^0 \text{ 处, } \partial_i v(x^0) = 0, 1 \leq i \leq n$$

$$|\nabla_{n-1} \gamma|^2 = 0$$

$$\begin{array}{r} 5040 \rightarrow 8 \times 9 \times 10 \\ 10 \quad \underline{72} \\ 1028 \\ -3528 \\ \hline 36200 \end{array}$$

这样在 $x=x^*$ 处有

$$\partial_n u(x^*) = -f(0) < 0 \text{ 证毕!}$$

□

下面用稍改动的方法证明 (*) 的正解必是径向解

$$\text{设 } 0 \leq \lambda \leq 1 \text{ 令 } P_\lambda := \{x \in \mathbb{R}^n \mid x_n = \lambda y\}$$

$\cdot x_\lambda = (x_1, \dots, x_{n-1}, 2\lambda - x_n)$ 为 x 关于 P_λ 的反射.

$$E_\lambda := \{x \in U \mid \lambda < x_n < 1\}$$

Thm 9.5.2 (径向对称) 若 $u \in C^2(\bar{U})$ 是 (*) 的正解, 则 $u(x) = u(r)$ $r = |x|$.

U 是 $[0, 1] \rightarrow [0, \infty)$ 上的严格减函数.

证明: 对 $0 \leq \lambda < 1$

考虑命题 $(*_\lambda)$: $u(x) < u(x_\lambda)$. $\forall x \in E_\lambda$

由 Lemma 9.5.2 知 $(*_\lambda)$ 在 $\lambda \rightarrow 1$ 时成立.

令 $\lambda_0 = \inf \{0 \leq \lambda < 1 \mid (*_\lambda) \text{ 对所有 } \lambda \leq \mu < 1\}$ 成立.

我们来用证明 $\lambda_0 = 0$.

因为如果找了一个反例 $\lambda_0 > 0$, 我们总有 $\forall x \in U \cap \{x_n > 0\}$

$$u(x_1, \dots, x_{n-1}, -x_n) \geq u(x_1, \dots, x_n).$$

类似地, $\forall x \in U \cap \{x_n \geq 0\}$ $u(x_1, \dots, x_{n-1}, -x_n) \in u_+(x_1, \dots, x_n)$.

这等价在 $U \cap \{x_n < 0\}$ 上用一次之奇数结果

$\Rightarrow u$ 关于 P_0 对称. ~~且~~ $\partial_{x_n} u = 0$ on P_0 .

由于 (*) 方程不变, 故得证.

下面证 $\lambda_0 = 0$, 反设 $\lambda_0 > 0$. 令 $w(x) = u(x_{\lambda_0}) - u(x)$. $\forall x \in E_{\lambda_0}$.

$$-\Delta w(x) = f(u(x_{\lambda_0})) - f(u(x)) = -Cw \quad \text{in } E_{\lambda_0}$$

$w \geq 0$ in E_{λ_0} .

由加涅里 Hopf 引理知 $w > 0$ in E_{λ_0} .

$\partial_{x_n} w > 0$ in $U \cap P_{\lambda_0}$.

$$C = \int_0^1 f'(s u(x_{\lambda_0}) + (1-s)u(x)) ds$$

老套路了吧

$\Rightarrow u(x) < u(x_{\lambda_0})$ in E_{λ_0} $\xrightarrow{\text{lem 9.5.2}} \exists \varepsilon > 0 \text{ s.t. } \forall 0 \leq s \leq \varepsilon$.

$\partial_{x_n} u < 0$ on $P_{\lambda_0} \cap U$

$u(x) < u(x_{\lambda_0 - \varepsilon})$ in $E_{\lambda_0 - \varepsilon}$

这与 λ_0 为 x 的极小性矛盾! □

立

(26)

§ 9.6 梯度流：凸线性泛函的“次微分”(sub-differential).

考名非线性抛物方程

$$(1) \quad \begin{cases} \partial_t u - \sum_{i=1}^n (L_p(\nabla u))_{x_i} = 0 & \text{in } U \times (0, \infty) \\ u = g & \text{on } \partial U \times (0, \infty), \\ u = g & \text{on } U \times \{0\} \\ g \in L^2(U). \end{cases}$$

其中 $L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ 是一个 C^∞ 的凹函数. $|\nabla^2 L(p)| \leq C \forall p \in \mathbb{R}^n$.

$$\text{我们令 } I[u] = \begin{cases} \int_U L(\nabla u) dx & u \in H_0^1(U) \\ +\infty & \text{否则.} \end{cases} \quad \sum_{i,j=1}^n L_{p,i,p,j}(\xi_i, \xi_j) \geq \theta |\xi|^2 \quad p, \xi \in \mathbb{R}^n \quad \exists C, \theta > 0.$$

我们知道在线性热方程时，我们把方程写作 $u'(t) = A[u(t)]$ 这样形式。

在此，我们将设法将非线性方程写作

$$\begin{cases} u'(t) = -\partial I[u(t)] & t \geq 0 \\ u(0) = g \end{cases} \quad (\partial I \text{ 是 } I \text{ 的“次微分”})$$

问题：是否存在 $g \in H^2 \cap H_0^1$. 是否存在 $u \in C([0, \infty); L^2(U))$.

$$u' \in L^\infty((0, \infty); L^2(U))$$

$$u \in L^\infty((0, \infty); H^2 \cap H_0^1(U)) \text{ with } \|u(t)\|_{H^2} \leq \|u'(t)\|_2$$

~~这样~~

为了解决这些问题，我们须引入“次微分”。

1. Hilbert 空间上的凸函数

设 H 为 Hilbert 空间，具有内积 $\langle \cdot, \cdot \rangle$ ，范数 $\|\cdot\|$.

Def: “ $I: H \rightarrow (-\infty, +\infty]$ 称作凸函数. 若 $0 \leq t \leq 1$, $u, v \in H$. $I[\tau u + (1-\tau)v] \leq \tau I[u] + (1-\tau)I[v]$ ”
 注: 这边为开区间

若 $I(H) \subset (-\infty, +\infty)$, 则称

(1) 若 I 的取值不恒为 $+\infty$. 则称 I 为“恰当的”(proper).

(2) $D(I) := \{u \in H \mid I[u] < \infty\}$ 称作 I 的定义域 (domain)

(4) 称 $I: H \rightarrow (-\infty, +\infty]$ 下半连续. 若 $u_k \rightarrow u \in H \Rightarrow I[u] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u_k]$

(5) 设 $I: H \rightarrow (-\infty, +\infty]$ 是恰当凸函数.

记 $\partial I[u] := \{v \in H \mid I[w] \geq I[u] + (v, w-u)\}_{w \in H}$, $\partial I: H \rightarrow 2^H$ 称作 I 的次微分 (Subdifferential).

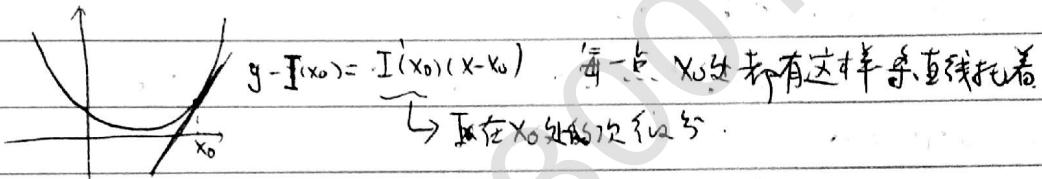
若 $\partial I[u] \neq \emptyset$, 则 $v \in \partial I[u]$.

□

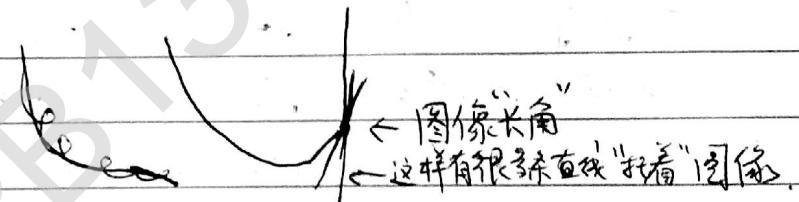
如何理解 (直观但不严谨地).

若 $H = \mathbb{R}$,

\mathbb{R} 上的凸函数为:



且 ∂I 可能多值, 比如:



Thm 9.6.1 (次微分的基本性质)

$I: H \rightarrow [-\infty, +\infty]$ 是下半连续的恰当凸函数, 则

(1) $D(\partial I) \subseteq D(I)$

(2) 若 $v \in \partial I[u]$, $\bar{v} \in \partial I[\bar{u}]$ 且 $(v-\bar{v}, u-\bar{u}) \geq 0$

(3) $I[u] = \min_{w \in H} I[w] \iff 0 \in \partial I[u]$

(4) $\forall w \in H, \lambda > 0$, $u + \lambda \partial I[u] \ni w$ 有唯一解 $u \in D(\partial I)$

即 $\exists u \in D(\partial I), v \in \partial I[u]$ s.t. $u + \lambda v = w$.

Proof: (1) $\forall u \in D(\partial I), v \in \partial I[u]$.

有 $\forall w \in H$ 成立 $I[w] - I[u] \geq (v, w-u)$

I proper $\Rightarrow \exists u_0, I[u_0] < +\infty$

$\Rightarrow I[u_0] \leq I[u_0] + (v, u-u_0) < +\infty \Rightarrow u \in D(I)$

(28)

$$(2) \text{ 给定 } v \in \partial I[u] \quad \bar{v} \in \partial I[\bar{u}]$$

$$\text{有 } I[\bar{u}] \geq I[u] + (v, \bar{u} - u)$$

$$I[u] \geq I[\bar{u}] + (\bar{v}, u - \bar{u})$$

$$\text{由(1)知 } u \in H \Rightarrow I[u] < +\infty$$

故上面两个不等式左边 < +\infty 于是相加可得.

$$\begin{aligned} 0 &\geq (v, \bar{u} - u) + (\bar{v}, u - \bar{u}) \\ &= (v - \bar{v}, \bar{u} - u). \quad \Rightarrow (v - \bar{v}, u - \bar{u}) \geq 0. \end{aligned}$$

$$(3) \text{ 若 } o \in \partial I[u]. \quad \forall w \in H.$$

$$I[w] \geq I[u] + (o, w - u) = I[u] \Rightarrow I[u] = \min_{w \in H} I[w]$$

反之若 u 是 $I[u]$ 的极小化点.

$$\forall \epsilon \mid \forall w \in H \quad I[w] \geq I[u] = I[u] + (o, w - u) \Rightarrow o \in \partial I[u].$$

$$(4) \text{ 给定 } w \in H, \lambda > 0.$$

$$\text{令 } J[u] = \frac{1}{2}\|u\|^2 + \lambda I[u] - (u, w)$$

~~从而验证~~ 我们希望证明 J 能在 H 上达到最小值.

若可以做到的话, 那么由(3)知 $o \in \partial J[u]$ (设在 u 处能达到最小值)

~~从而~~ $w \in H$ 而 $\partial J[u] = u - w + \lambda \partial I[u]$. -- (4) (待验证, 书上直接跳过去)

$$\text{从而 } w \in u + \lambda \partial I[u]$$

此时再 check 唯一性. 若 $w \in \tilde{u} + \lambda \partial I[u]$, 则 $\exists v \in \partial I[u], \tilde{v} \in \partial I[\tilde{u}]$

$$\begin{cases} u + \lambda v = w \\ \tilde{u} + \lambda \tilde{v} = w \end{cases}$$

$$\text{从而由单调性得(2). } 0 \leq (u - \tilde{u}, v - \tilde{v}) \Rightarrow (u - \tilde{u}, -\frac{u}{\lambda} + \frac{\tilde{u}}{\lambda})$$

$$= -\frac{1}{\lambda} \|u - \tilde{u}\|^2 \leq 0$$

$$\Rightarrow u = \tilde{u}, (4) \text{ 得证.}$$

下面证明 J 可以在 H 中达到最小值.

~~首先看~~ 2.4.5

~~首先看~~

断言① $u_k \rightarrow u$ in $H \implies J[u] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} J[u_k]$

② $J[u] \geq -C - C\|u\| \forall u \in H \exists C > 0$.

为何如此断言?

作出断言②是容易的(至少在直观上), 因为 J 具有凸性, 理应在每一点处有一个“承托平面”, 在 \mathbb{R} 上即为直线, 在此则是线性变的子线性泛函的东西
(尽管 $\|u\|$ 不线性, 但不否认石碑至少有一次接触模样)去“托住” J 的“圆锥”.

为何作出断言①? 是为了证明断言②

Proof of ②: 反证: 假设 $\forall k \exists u_k \in H$ s.t. $J[u_k] \leq -k - \|u_k\|$.

若 $\|u_k\|$ 为 H 中的有界序列. 则由 Banach-Alaoglu 定理知 $\exists z \in H$ 使 $u_k \rightharpoonup z$.

借用①可得 $J[z] \leq \liminf_{k \rightarrow \infty} J[u_k] = -\infty$, 这不行. 因为我们规定了 J 的取值 $\in (-\infty, +\infty]$.

于是必须假设 $\{u_k\}$ 无界, 不妨 $\|u_k\| \rightarrow \infty$ (至少有一个这样子的).

$$\exists z_k = \frac{u_k}{\|u_k\|} + \left(1 - \frac{1}{\|u_k\|}\right)u_0, \quad k=1, 2, \dots$$

$$J[z_k] \stackrel{\text{由 } J[u_k]}{\leq} \frac{J[u_k]}{\|u_k\|} + \left(1 - \frac{1}{\|u_k\|}\right)J[u_0] \leq -k + J[u_0]$$

$\{z_k\}$ 在 H 中又一致有界 $\xrightarrow{\text{Alaoglu}}$ 存弱收敛子列 $z_{k_j} \rightharpoonup z \in H$ Claim ① $J[z] = -\infty$
又弱质 反②获证.

③ 在证之后, 我们知 $\inf_{u \in H} J[u] = m$ 是有限的.

选取极小化序列 $\{u_k\} \subset H$. s.t. $J[u_k] \rightarrow m$.

m 有限 $\Rightarrow \{u_k\} \subset H$ 有界 $\xrightarrow{\text{Alaoglu}}$ 存弱收敛子列 $u_{k_j} \rightharpoonup u$

$$\Rightarrow \|u\| \leq \liminf \|u_{k_j}\|$$

$$\Rightarrow \|u\|^2 \leq \liminf_{j \rightarrow \infty} \|u_{k_j}\|^2$$

J 为下半连续

$\Rightarrow J$ 在 u 处达到极小

$u \in H$

于是现在待验证的是 $\partial J[u] = u - w + \lambda \partial J[u]$

$\forall u \in J[u]$ $\forall \tilde{w} \in H$

$$V \in J[u] \iff \forall \tilde{w} \in H, J[\tilde{w}] \ni J[u] + (v, \tilde{w} - u)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \|\tilde{w}\|^2 + \lambda I[\tilde{w}] - (\tilde{w}, w) \geq \frac{1}{2} \|u\|^2 + \lambda I[u] - (u, w) + (v, \tilde{w} - u)$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} (\tilde{w} + u, \tilde{w} - u) + \lambda (I[\tilde{w}] - I[u]) - (\tilde{w} - u, w) \geq (v, \tilde{w} - u).$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} (z_u, \theta) + \lambda (I[\theta + u] - I[u]) - (\theta, w) + \frac{1}{2} \|\theta\|^2 \geq (v, \theta)$$

$$\Leftrightarrow \forall \theta, (u - w + \frac{\theta}{2}, \theta) + \lambda (I[\theta + u] - I[u]) \geq (v, \theta).$$

$$\geq (2I[u], \underbrace{\theta}_{\text{是 } F(I[u]) \text{ 中的元素}})$$

是 $F(I[u])$ 中的元素

$$\Leftrightarrow \forall \theta, (u - w + \frac{\theta}{2} + 2I[u], \underbrace{\theta}_{\text{是 } F(I[u]) \text{ 中的元素}}, \theta) \geq (v, \theta)$$

$$\Leftrightarrow v \in u - w + \lambda I[u]$$

(首先 v 是既定的, \Rightarrow 方向. 由 v 与 $u - w + \lambda I[u]$ 的差的绝对值最小)

$$\Leftrightarrow \forall \theta, (v = (u - w - \lambda I[u]), \theta) \leq \frac{1}{2} \|\theta\|^2.$$

令 $\|\theta\| \rightarrow 0$ 即有 $v = u - w - \lambda I[u]$, 记毕!

□

在 §7.6 中, 我们引入了(线性)非严格解的方法来解决(线性)抛物方程的问题,
其关键一步是构造/验证“压缩半群”(利用Hille-Yosida定理), 在这一步中利
用了对弱解 R_A 的估计, 和算子 A 的正则逼近 A_λ 的估计

在此, 我们将效仿 §7.4 的方法, 引入类似于 R_A , A_λ 的样子

→ Yosida逼近

Def: (1) $\forall \lambda > 0$. 这个非线性弱解 $J_\lambda: H \rightarrow D(J)$, 其中 $u \in u + \lambda I[u] \ni w$ 的弱解
 $w \mapsto J_\lambda[w] = u$.

(2) $\forall \lambda > 0$, 这个 Yosida 逼近 $A_\lambda: H \rightarrow H$

$$w \mapsto \underbrace{w - J_\lambda[w]}_{\lambda} \quad w \in H.$$

A_λ 可以看作 A 的“光滑逼近”.

Thm 9.6.2: $\forall \lambda > 0, w, w' \in H$. 有:

$$(1) \|J_\lambda[w] - J_\lambda[w']\| \leq \|w - w'\|$$

$$(2) \|A_\lambda[w] - A_\lambda[w']\| \leq \frac{2}{\lambda} \|w - w'\|$$

$$(3). 0 \in (w - w', A_\lambda[w] - A_\lambda[w'])$$

$$(4) A_\lambda[w] \in \partial I[J_\lambda[w]]$$

$$(5) \text{ 若 } w \in D(\partial I) \text{ 则 } \sup_{\lambda > 0} \|A_\lambda[w]\| \leq [A^\circ[w]] := \inf_{z \in \partial I[w]} \|z\|$$

$$(6) \forall w \in \overline{D(\partial I)} \quad \lim_{\lambda \rightarrow 0} J_\lambda[w] = w$$

$$\text{Proof: (1). 设 } u = J_\lambda[w] \text{ 且 } \exists v \in \partial I[u] \text{ s.t. } u + \lambda v = w \\ u' = J_\lambda[w'] \quad v' \in \partial I[u'] \quad u' + \lambda v' = w'$$

$$\begin{aligned} \|w - w'\|^2 &= \|(u - u') + \lambda(v - v')\|^2 \\ &= \|u - u'\|^2 + \lambda^2 \|v - v'\|^2 + 2\lambda(u - u', v - v') \\ &\geq \|u - u'\|^2 \end{aligned}$$

单调公认, 3a

$\Rightarrow (1)$ 成立

$$(2): \|A_\lambda[w] - A_\lambda[w']\|$$

$$= \left\| \frac{w - J_\lambda[w] - w + J_\lambda[w']}{\lambda} \right\| \leq \frac{1}{\lambda} \|w - w'\| + \frac{1}{\lambda} \|J_\lambda[w] - J_\lambda[w']\| \\ \stackrel{(1)}{\leq} \frac{2}{\lambda} \|w - w'\|$$

$$(3). (w - w', A_\lambda[w] - A_\lambda[w'])$$

$$= (w - w', \frac{w - w'}{\lambda} - \frac{J_\lambda[w] - J_\lambda[w']}{\lambda})$$

$$= \frac{1}{\lambda} \|w - w'\|^2 - \frac{1}{\lambda} (w - w', J_\lambda[w] - J_\lambda[w'])$$

$$\geq \frac{1}{\lambda} \|w - w'\|^2 - \frac{1}{\lambda} \|w - w'\| \cdot \underbrace{\|J_\lambda[w] - J_\lambda[w']\|}_{\leq \|w - w'\|}$$

$$\stackrel{(1)}{\geq} 0$$

$$(4) A_\lambda[w] = \frac{w - J_\lambda[w]}{\lambda}$$

~~A $\in J_\lambda[w]$~~ 之 $\exists z \in J_\lambda[w] \Leftrightarrow u + \lambda v = w$ for some $v \in \partial I[u] = \partial I[J_\lambda[w]]$

$$\text{故 } v = \frac{w - u}{\lambda} = \frac{w - J_\lambda[w]}{\lambda} = A_\lambda[w]. \text{ 故 } A_\lambda[w] \in \partial I[J_\lambda[w]]$$

(32)

(5) $w \in D(\partial I)$. 设 $z \in \partial I[w]$

$$\text{设 } u = J_\lambda[w] \text{ 且 } \exists v \in \partial I[u] \text{ s.t. } u + \lambda v = w \quad (\Rightarrow v = \frac{w-u}{\lambda} = \frac{w-J_\lambda[w]}{\lambda})$$

从这观察到 w 单调不减

$$0 \leq (w-u, z-v)$$

$$= \left(w - J_\lambda[w], z - \frac{w - J_\lambda[w]}{\lambda} \right)$$

$$= (\lambda A_\lambda[w], z - A_\lambda[w])$$

$$\Rightarrow \lambda \|A_\lambda[w]\|^2 \leq \lambda (A_\lambda[w], z) \leq \lambda \|A_\lambda[w]\| \cdot \|z\|. \quad \forall \lambda > 0, z \in \partial I[w]$$

$$\Rightarrow \sup_{\lambda > 0} \|A_\lambda[w]\| \leq \inf_{\substack{w \in D(\partial I) \\ z \in \partial I[w]}} \|z\|$$

(6) 若 $w \in D(\partial I)$. 则 $\|J_\lambda[w] - w\| = \lambda \|A_\lambda[w]\| \stackrel{(5)}{\downarrow} \lambda \|A^0[w]\| \rightarrow 0$ as $\lambda \rightarrow 0$.否则 $\forall \varepsilon > 0$. $\exists w' \in D(\partial I)$. $\|w' - w\| < \varepsilon$.

$$\begin{aligned} \|J_\lambda[w] - w'\| &\leq \|J_\lambda[w] - J_\lambda[w']\| + \|J_\lambda[w'] - \overbrace{J_\lambda[w']}^{w'}\| + \|w' - w\| \\ &\stackrel{(5)}{\leq} 2\|w - w'\| + \|J_\lambda[w'] - w'\| \end{aligned}$$

$$\xrightarrow[\substack{w \rightarrow w' \\ J_\lambda[w] \rightarrow w'}]{\lambda \rightarrow 0} 2\varepsilon$$

$$\therefore \limsup_{\lambda \rightarrow 0} \|J_\lambda[w] - w'\| = 0$$

□

下面考虑方程

$$(*) \quad \begin{cases} u'(t) + A[u(t)] \geq 0 & t \geq 0 \\ u(0) = u_0 \end{cases} \quad \text{UEH 给定.}$$

设 H 为实 Hilbert 空间, $I: H \rightarrow (-\infty, +\infty]$ 凸、恰当、下半连续.且设 ∂I 固定, 即 $\overline{D(\partial I)} = H$.(*) 中 A 取成 ∂I . 注意此时 ∂I 有很多坏处: 非线性, 不连续, 可能多值.

若~~对~~对每个初值 u 都存在唯一解，我们就能将其写作

$$u(t) = S(t)u, \quad t > 0 \quad S(t) : H \rightarrow H \quad \forall t > 0$$

这和§7.6中算子半群的记法十分类似，但这里 $S(t)$ 不是线性算子。

我们当然期待 $S(t)$ 像§7.6中一样，具有半群性质 $S(0)u = u$ 。

$$\left. \begin{array}{l} S(t+s)u = S(t)S(s)u \\ t \mapsto S(t)u \in C([0, \infty) \rightarrow H), \forall u \in H \end{array} \right\}$$

• 暂时做不到，因 $A = \partial I$ 小生根太差

• 但：可以用Yosida逼近 $(A_\lambda \rightarrow A)$ in some sense)，强行构造 H 上的压缩半群

Def：非线性半群 $\{S(t)\}_{t \geq 0} : H \rightarrow H$ 称作压缩半群。若

$$\textcircled{1} \quad S(0)u = u \quad \forall u \in H$$

$$\textcircled{2} \quad S(t+s)u = S(t)S(s)u \quad \forall t, s \geq 0, u \in H.$$

$$\textcircled{3} \quad u \mapsto S(t)u \quad \forall u \in H \text{ 是 } [0, \infty) \rightarrow H \text{ 的连续映射.}$$

回看方程(*)可以写作

$$(\ast') \quad \left. \begin{array}{l} u'(t) \in -\partial I[u(t)] \quad t > 0 \\ u(0) = u_0 \quad \text{for a given initial data } u_0 \in H \end{array} \right.$$

$\{u(t)\}$ 可以看作由 ∂I 生成的“无穷维梯度流”（如果你学过微分几何/指教映射的话，可以类比由向量场生成flow，只不过这里 ∂I 非线性）。

下面证明本节的关键定理

Thm 9.6.3 (梯度流的解)

$$\forall u \in D(\partial I), \exists ! \text{ 解 } u, \text{ 满足 } u \in C([0, \infty); H), u' \in L^\infty(0, \infty; H).$$

$$\text{且: } \textcircled{1} \quad u(0) = u_0.$$

$$\textcircled{2} \quad u(t) \in D(\partial I), \quad \forall t > 0$$

$$\textcircled{3} \quad -u'(t) \in \partial I[u(t)] \quad a.e. \quad t > 0.$$

证明：我们无法直接对~~A~~ $A := \partial I$ 作出太多的操作，但可做操作

$$\text{某 } \overset{\leftarrow}{\textcircled{1}} \text{ Yosida逼近: } A_\lambda := w - J_\lambda[w], \quad \forall \lambda > 0$$

(24)

我们已证明

这是因为 $A\lambda: H \rightarrow H$ 是处处有定义, Lipschitz 连续的映射, 那么据 ODE 存在惟一性定理

$$\left(\#_\lambda \right) \quad \begin{cases} u'_\lambda(t) + A_\lambda[u_\lambda(t)] = 0 & t \geq 0 \\ u_\lambda(0) = u \end{cases} \quad \text{有惟一解 } u_\lambda \in C^1([0, \infty), H).$$

于是我们的证明分成以下两步:

Step 1: $\{u_\lambda\} \rightarrow \#_\lambda u \in H$ in some sense.

$$\{u'_\lambda\} \rightarrow u' \in H \quad \text{in some sense}$$

Step 2: 验证 u 满足 Thm 9.6.3 的结论

$$\forall v \in H, v \neq u$$

Step 1: $\frac{d}{dt} \|u_\lambda - v_\lambda\|^2$

$$\left(\#_\lambda \right) \quad \begin{cases} u'_\lambda(t) + A_\lambda[u_\lambda(t)] = 0 & t \geq 0 \\ u_\lambda(0) = u \end{cases} \quad \text{Thm 9.6.2 (3)}$$

$$\text{则 } (u'_\lambda - v'_\lambda, u_\lambda - v_\lambda) = (-A_\lambda[u_\lambda] + A_\lambda[v_\lambda], u_\lambda - v_\lambda) \leq 0$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_\lambda - v_\lambda\|^2$$

$$\Rightarrow \|u_\lambda^{(t)} - v_\lambda^{(t)}\| \leq \|u - v\| \quad \forall t \geq 0.$$

现在取 $v = u_\lambda(h)$, $h > 0$. 由 $(\#_\lambda)$ 得 $\frac{d}{dt} \|u_\lambda\|^2 \leq 0$. $u(t) = u_\lambda(t+h)$.

$$\Rightarrow \|u_\lambda(t+h) - u_\lambda(t)\| \leq \|u_\lambda(h) - u\|.$$

$$\Rightarrow \frac{1}{h} \|u_\lambda(t+h) - u_\lambda(t)\| \leq \frac{1}{h} \|u_\lambda(h) - u\| \quad \forall h > 0.$$

 $\lim_{h \rightarrow 0}$

$$\text{有: } \|u'_\lambda(t)\| \leq \|u'_\lambda(0)\| = \|A_\lambda[u]\| \stackrel{\text{Thm 9.6.2}}{\leq} \|A^\alpha[u]\| \quad (\star)$$

下面开始证明 u_λ 一致.

$$\forall \lambda, \mu > 0.$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u_\lambda - u_\mu\|^2 = (u'_\lambda - u'_\mu, u_\lambda - u_\mu)$$

$$= (-A_\lambda[u_\lambda] + A_\mu[u_\mu], u_\lambda - u_\mu)$$

$$= (-A_\lambda[u_\lambda] + A_\mu[u_\mu], (u_\lambda - A_\lambda[u_\lambda]) + (A_\lambda[u_\lambda] - A_\mu[u_\mu]) + (A_\mu[u_\mu] - u_\mu))$$

$$= (-A_\lambda[u_\lambda] + A_\mu[u_\mu], A_\lambda[u_\lambda] - A_\mu[u_\mu] + (J_\lambda[u_\lambda] - J_\mu[u_\mu]))$$

$$= - (A_\lambda[u_\lambda] - A_\mu[u_\mu], J_\lambda[Tu_\lambda] - J_\mu[Tu_\mu]) \quad ?0. \text{ 因为 } A_\lambda[u_\lambda] \in \partial I[J_\lambda[u_\lambda]] \\ A_\mu[u_\mu] \in \partial I[J_\mu[u_\mu]] \\ \text{由单调性及上界得}$$

$$\leq - (A_\lambda[u_\lambda] - A_\mu[u_\mu], \lambda A_\lambda[Tu_\lambda] - \mu A_\mu[Tu_\mu])$$

$$\leq -\lambda \|A_\lambda[u_\lambda]\|^2 + \mu \|A_\mu[u_\mu]\|^2 + (\lambda + \mu) \|A_\lambda[u_\lambda]\| \|A_\mu[u_\mu]\|$$

$$\leq -\lambda \|A_\lambda[u_\lambda]\|^2 + -\mu \|A_\mu[u_\mu]\|^2 + \lambda \left(\|A_\lambda[u_\lambda]\|^2 + \frac{1}{4} \|A_\mu[u_\mu]\|^2 \right)$$

$$\leq \frac{1}{4} \left(\|A_\lambda[u_\lambda]\|^2 + \frac{\mu}{4} \|A_\mu[u_\mu]\|^2 \right) + \mu \left(\|A_\mu[u_\mu]\|^2 + \frac{1}{4} \|A_\lambda[u_\lambda]\|^2 \right)$$

$$\text{固}(\star) \leq \frac{\lambda + \mu}{4} \|A^0[u]\|^2$$

$$\Rightarrow \frac{d}{dt} \|u_\lambda - u_\mu\|^2 \leq \frac{(\lambda + \mu)}{2} \|A^0[u]\|^2 \quad t \geq 0$$

$$\Rightarrow \|u_\lambda(t) - u_\mu(t)\|^2 \leq (\lambda + \mu) t \|A^0[u]\|^2 \quad t \geq 0. \quad \text{---} (\star\star)$$

从而 $\underline{\text{固}}(\star\star)$ 右边 $\rightarrow 0$ as $\mu, \lambda \rightarrow 0^+$

$\Rightarrow \{u_\lambda(t)\}_{\lambda > 0}$ $\forall t \geq 0$ 为 H 中的柯西列.

但又注意: 故 $\exists u \in C([0, \infty); H)$ s.t., $u_\lambda \rightharpoonup u$ in $C([0, T]; H)$ & T as $\lambda \rightarrow 0$.

三 $C[0, T]$ 中是范数即为 $\|\cdot\|_\infty$, 由于上进行对称化, 故是一致收敛

又由(\star)知 $u_\lambda' \rightarrow u'$ in $L^2(0, T; H)$. \leftarrow Evans上没有证明, 我感觉

check $\forall \varphi \in L^2(0, T; H)$. $\|u_\lambda'\|_{L^2(H)} = 1$ 应该是用 Banach-Alaoglu

$$\text{且} \|u'(t)\| \leq \liminf_{\lambda \rightarrow 0} \|u_\lambda'(t)\| \leq \|A^0[u]\| \quad \text{a.e. } t \geq 0.$$

由(\star)是 $\{u_\lambda'\}$ 在

$L^2(0, T; H)$ 中一致有界

故 $u_\lambda' \rightarrow u'$

$\times u_\lambda \rightarrow u$ in $L^2(0, T; H)$

故 $v = u'$ (由 3.7.5)

(36)

Step 2: 验证 u 满足适定性结论

$$\text{① } u(t) \in D(\mathcal{A}), -u'(t) \in D(u(t)) \quad (\Rightarrow u(t) + \mathcal{A}u(t) + u'(t) \geq 0)$$

check $u(t) \in D(\mathcal{A})$, $-u'(t) \in D(u(t)) \quad \forall t \geq 0$

$$\text{首先: } \|J_\lambda[u_\lambda](t) - u_{\lambda+0}\| = \lambda \|A_\lambda[u_\lambda](t)\| \quad (\text{由})$$

$$= \lambda \|u_\lambda'(t)\| \leq \lambda \|A^\circ[u]\|$$

$$\rightarrow 0 \text{ as } \lambda \rightarrow 0^+$$

$$\text{故 } J_\lambda[u_\lambda] \xrightarrow{\lambda \rightarrow 0^+} u \text{ in } C([0, T]; H) \quad \forall T \geq 0$$

$$\text{又 } u \xrightarrow{\lambda \rightarrow 0^+} u \text{ in } C([0, T]; H)$$

$$\text{故 } u J_\lambda[u_\lambda] \xrightarrow{\lambda \rightarrow 0^+} u \text{ in } C([0, T]; H)$$

$$\text{又 } \forall t \geq 0, -u_\lambda'(t) = A_\lambda[u_\lambda(t)] \in \partial I[J_\lambda[u_\lambda(t)]]$$

$$\xrightarrow{\lambda \rightarrow 0^+} \partial I[w]$$

$$I[w] \geq I[J_\lambda[u_\lambda(t)]] - (u_\lambda(t), w - J_\lambda[u_\lambda(t)])$$

由定义

$$\forall 0 \leq s \leq t \quad I[t-s] I[w] \geq \int_s^t I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] dr - \int_s^t (u_\lambda'(r), w - J_\lambda[u_\lambda(r)]) dr.$$

右边 $\xrightarrow{\lambda \rightarrow 0^+}$ (这是我们要的希望的)

$$\liminf_{\lambda \rightarrow 0^+} \int_s^t I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] dr \geq \int_s^t$$

Factor 3 由

$$\text{我们希望 } \lambda \rightarrow 0^+ \text{ 时, 上式左边} \geq \int_s^t I[u] dt - \int_s^t (u', w - u) dr.$$

第一项: 注意到 I 下半连续 & ~~且~~ $u J_\lambda[u_\lambda] \rightarrow u$ in $C([0, T]; H)$ 知

$$I[u] \leq \liminf_{\lambda \rightarrow 0} I[J_\lambda[u_\lambda]] \Rightarrow \liminf_{\lambda \rightarrow 0} (I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] - I[u]) \geq 0. \quad \forall r \in [0, T]$$

~~$\liminf_{\lambda \rightarrow 0} I[J_\lambda[u_\lambda]] - I[u] \geq 0$~~

$$\Rightarrow \exists \varepsilon > 0 \quad \exists \lambda > 0 \quad \forall s, t \quad |I[J_\lambda[u_\lambda]] - I[u]| < \varepsilon$$

下极限代表“最终一直发生”

从而对 $I[J_\lambda[u_\lambda]] - I[u] + \varepsilon \geq 0$ 用 Fatou 引理 (需 $|\lambda| < \lambda$).

注意: Fatou 引理一定要被平均数非负, Evans 上没讲了.

(37)

$$\text{有 } 0 \leq \int_s^t \liminf_{\lambda \rightarrow 0} (I[J_\lambda[u_\lambda(r)] - I[w(r)] + \varepsilon) dr$$

$$\leq \liminf_{\lambda \rightarrow 0} \int_s^t I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] dr - \int_s^t I[w(r)] dr + \varepsilon(t-s)$$

Evans上这步

也混过去了.

$$\Rightarrow \liminf_{\lambda \rightarrow 0} \int_s^t I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] dr \geq \int_s^t I[w(r)] dr - \varepsilon(t-s)$$

$$\text{令 } \varepsilon \rightarrow 0^+. \quad \liminf_{\lambda \rightarrow 0} \int_s^t I[J_\lambda[u_\lambda(r)]] dr \geq \int_s^t I[w(r)] dr$$

$$\text{第二项: } \int_s^t (u'_\lambda(r), w - \underbrace{J_\lambda[u_\lambda(r)]}_{\in H}) dr.$$

$$\downarrow \lambda \rightarrow 0. \quad \text{因 } u_\lambda \xrightarrow{\quad} u \quad \text{in } L^2([0, T]; H)$$

$$\int_s^t (u'_\lambda(r), w - u) dr \xrightarrow{J_\lambda[u_\lambda(r)] = u} u \quad \text{in } C([0, T]; H)$$

仔细check-F:

$$\int_s^t (u'_\lambda(r), w - J_\lambda[u_\lambda(r)]) - (u'_\lambda(r), w - u) dr.$$

$$= \int_s^t (u'_\lambda(r), w - J_\lambda[u_\lambda(r)] + J_\lambda[u_\lambda(r)] - u) dr + (u'_\lambda(r), u - J_\lambda[u_\lambda(r)]) dr \quad \text{这两项放一起}$$

$$+ (u'_\lambda(r), w - u) dr$$

$$= \underbrace{\int_s^t (u'_\lambda - u'_\lambda, w - u) dr}_{\rightarrow 0} + \underbrace{\int_s^t \|u'_\lambda(r)\| \|w - J_\lambda[u_\lambda(r)]\| dr}_{\rightarrow 0}$$

$$\downarrow 0. \quad \text{利用 } u'_\lambda - u \rightarrow 0 \quad \text{in } L^2([0, T]; H) \quad \text{利用(A) } A^*(A) \leq A^*[u]$$

$$\rightarrow 0 \quad \text{as } \lambda \rightarrow 0^+$$

现在我们有

$$(t-s) I[w] \geq \int_s^t I[w(r)] dr - \int_s^t (u'_\lambda(r), w - u(r)) dr. \quad \forall \varepsilon < \varepsilon_0$$

从两边同时减去 t-s. 令 t → s, 据 Lebesgue 微分定理有:

(38)

u' , $I[u]$ 全体 Lebesgue 点

$\Rightarrow \forall a.e. t \geq 0 \exists I[w] \geq I[u(t)] + (-u'(t), w - u(t)) \quad \forall w \in H$

$\Rightarrow u(t) \in D(\partial I)$

$-u'(t) \in \partial I[u(t)] \quad \forall a.e. t \geq 0 \text{ 且}$

下面再证. 对不是 Lebesgue 点的 t , 也有 $u(t) \in D(\partial I)$, $-u'(t) \in \partial I[u(t)]$ 成立.

设固定 $t \geq 0$. 选取 $t_k \rightarrow t$ s.t. $u(t_k) \in D(\partial I)$.

$-u(t_k) \in \partial I[u(t_k)]$

由 $|u'(t_k)| \leq |A^0[u]|$ a.e. t 知

\exists 存 (不妨设为全序) $u'(t_k) \rightarrow v$ in H . for some $v \in H$.

Fix $w \in H$

$I[w] \geq I[u(t_k)] + (-u'(t_k), w - u(t_k))$

$\wedge t_k \rightarrow t$

再用单侧收敛! 先用 v 的一致收敛性

上式左边 $\geq \liminf_{k \rightarrow \infty} I[u(t_k)] + (-v, w - u(t))$

$\geq I[u(t)] + (-v, w - u(t))$

$\Rightarrow u(t) \in D(\partial I)$, $-v \in \partial I[u(t)]$

于是目前只欠 w 一致性, 此为显然, 实际上若 w 也满足结论, 则

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u - \tilde{u}\|^2 = (u - \tilde{u}, u' - \tilde{u}') \leq 0 \quad a.e. t \geq 0$$

这么做可行是因为 $-u' \in \partial I[u]$, $-\tilde{u}' \in \partial I[\tilde{u}]$, 再用单调性会很简单.

□

Remark: (1) $A = \partial I$ 实际上成了一个 H 上的非线性压缩算子.

$\forall u \in D(\partial I) \quad S(t)u := u(t) = \lim_{\lambda \rightarrow 0} u_{\lambda}(t)$

$$\|S(t)u - S(t)v\| \leq \|u - v\| \quad \forall t \geq 0 \quad u, v \in D(\partial I)$$

再延伸到 $H = \overline{D(\partial I)}$ 上即可. $\{S(t)\}$ 为一梯度流

(2) 一般情况下, 并不一定有 $\overline{D(\partial I)} = H$, 我们在此假设了 H 完整,

避免了这个麻烦.

□

回到本节最初考虑的问题

取 $U \subset \mathbb{R}^n$ 是有界开集, $\partial U \in C^\infty$, $H = L^2(U)$

$L: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ 是 C^∞ 的凸函数

$$\text{设 } \left| \nabla^2 L(p) \right| \leq C, \quad \forall p \in \mathbb{R}^n.$$

$$\sum_{i,j=1}^n L_{p_i p_j}(p) \xi_i \xi_j \geq 0 \quad (\xi_i^2) \leftarrow \text{根据 } H \text{essian 正定吧.}$$

$$\text{令 } I[u] := \int_U L(\nabla u) dx \quad \begin{matrix} u \in H_0^1(U) \\ \text{否则} \end{matrix}$$

Thm 9.6.4 (∂I 的刻画)

(1) $I: H \rightarrow (-\infty, +\infty]$ 凸, 恰当, 下半连续

$$(2) D(\partial I) = H^2(U) \cap H_0^1(U)$$

(3) 若 $u \in D(\partial I)$ 为 ∂I 单值, 且 $\partial I[u] = -\sum_i \partial_{x_i} (L_{p_i}(\nabla u))$ a.e.

证明: (1) I 的恰当性与下半连续性由 Thm 8.2.1 知 I 是弱序列下半连续

$\rightarrow I$ 是强(强)(序列)下半连续和(由上)

(2) 在 $D = H^2(U) \cap H_0^1(U)$ 上.

$$\text{定义 } A[u] := -\sum_i \partial_{x_i} (L_{p_i}(\nabla u)) \quad u \in D(A)$$

下证 $A = \partial I$

$$\forall u \in D(A), \text{ 设 } v = A[u] \quad v \in L^2(U)$$

若 $w \notin H_0^1(U)$ 且 $I(w) = +\infty \Rightarrow I[w] + (v, w-u) \Rightarrow v \in \partial I$

$$\text{若 } w \in H_0^1(U) \text{ 且 } (v, w-u) = - \int_U \sum_i \partial_{x_i} (L_{p_i}(\nabla u)) (w-u) dx.$$

$$\stackrel{\text{全部积分}}{=} \int_U \nabla L(\nabla u) \cdot \nabla (w-u) dx$$

由 Thm. 故 $L(\nabla w) \geq L(\nabla u) + \nabla L(\nabla u) \cdot (\nabla w - \nabla u)$ a.e. in U

积分即得 $I[w] \geq I[u] + (v, w-u)$

$$\Rightarrow A \subseteq \partial I \Rightarrow D(A) \subseteq D(\partial I), \quad A[u] \in \partial I[u], \quad \forall u \in D(A)$$

下面再证 $\partial I \subseteq A$

$$\text{任取 } f \in L^2(U), \text{ 定 } J[w] = \int_U L(\nabla w) + \frac{w^2}{2} - fw dx$$

$$\text{on } \mathcal{A} = H_0^1(U).$$

J 在 \mathcal{A} 上的拟MVT是方程 $u - \frac{1}{2} \partial_x (L_{p_i}(\nabla u)) = f$ in U 的解

由 Thm 8.3.1 知, $\|u\|_{H^2(U)} \leq \|f\|_{L^2(U)}$ (未证明)

(40)

$$\Rightarrow u \in D(A), u + A[u] = f$$

$$\text{从而 } T_m(I+A) = H.$$

$$\Rightarrow A = \partial I. \quad \checkmark$$

↑ 因为若 $v \in D(\partial I)$, $w \in \partial I(v) \Leftrightarrow \exists u \in D(A)$

$$v + A[u] = v + w \quad \begin{matrix} \text{if } \\ \partial I[v] \end{matrix} \quad \begin{matrix} \text{if } \\ \partial I[w] \end{matrix} \quad \text{Thm 9.6.1}$$

$$\text{Pf (*)} \quad \left\{ \begin{array}{l} \partial_t u - \sum_{i=1}^n (l_{p_i}(\nabla u)) = 0 \quad \text{in } U \times (0, \infty) \\ u = 0 \quad \text{on } \partial U \times (0, \infty) \\ u = g \quad \text{on } U \times \{t=0\} \end{array} \right. \quad g \in L^2(U).$$

$$\downarrow \left\{ \begin{array}{l} u'(t) = -\partial I[u(t)] \quad t \geq 0 \\ u(0) = g \end{array} \right.$$

\downarrow Thm 9.6.3. 若 $g \in H_0^1 \cap H^2$

且 $\exists ! u \in C^\infty([0, \infty); L^2(U)), u' \in L^\infty([0, \infty), L^2(U))$
 $\Rightarrow (*)$ 有解

$$\text{且 } \|u'(t)\|_{H^2} \leq \|u'\|_{L^2}$$

$$(\Rightarrow u \in L^\infty([0, \infty); H_0^1 \cap H^2)).$$