

# 数据预处理

# 从RefTek130数采到SAC

作者: 汪晟

版本: 0.01

# Contents

1	Ref格式数据的转换	2
2	SAC格式头段信息简介	3
3	补全SAC文件头段台站信息变量	4
4	补全SAC文件头段事件信息变量	5
5	时间序列预处理	6
6	合成理论接受函数	8
7	反演	10
8	基于KMI台的实验	12
	8.1 数据下载	12
	8.2 预处理数据	12
	8.3 提取接收函数	12
	8.4 反演	13

## 1 Ref格式数据的转换

野外操作中,自130数采拷贝的原始数据是Ref格式,其单文件包含了多分量的数字记录以及部分台站与时间信息,可以使用PQL查看。此外,RefTek130数采亦生成log文件,实时记录了台站的状态信息,包括有:温度、GPS卫星数、电压等,可以使用newlogpeek.py查看。这些不同功能的软件均由PASSCAL()提供。

根据需求,可以将Ref格式文件转换成其他格式的文件,相关程序均由PASSCAL提供。本文档依托项目为腾冲火山地区接受函数研究,需要数据转换成SAC格式。由Ref到SAC,需要借助中间文件格式,一般有两种方法较为常用:

$$\begin{aligned} \text{Ref} &\rightarrow \text{miniSeed} \rightarrow \text{SAC} \\ \text{Ref} &\rightarrow \text{Segy} \rightarrow \text{SAC} \end{aligned}$$

本文档使用第二种方法,其命令行操作如下:

```
bash> ref2segy -f in.ref -l cas.file
bash> segy2sac in.ref
```

其中,ref2segy将Ref格式转换为Segy格式。-f参数声明Ref文件名或目录。-l参数声明130数 采部分配置信息。一般情况下,原始Ref文件携有全部的数采配置信息,但是BUG时有发生,此时-l参数开启就很有必要。关于-l的详细介绍以及对应的130数采文件请参看ref2segy的manaul,在本文档的后续章节中,亦有提及,可供参考。

转换得到的SAC格式文件头信息缺失、这里引出下一节。

# 2 SAC格式头段信息简介

除了时间序列记录之外,地震数据中的台站、事件等信息十分重要。本节承接上一节文件格式转换步骤,将简介SAC格式文件中的头段信息变量。

SAC头段信息变量包含了所有的数据参数信息、罗列接分类如下:

- 1. 基本变量 nvhdr nzyear nzjday nzhour nzmin nzsec nzmsec iztype iftype idep
- 2. 数据相关变量 npts delta odelta b e leven depmin depmax depmen scale xminimum xmaxmum yminimum ymaxmum nxsize nysize iqual isynth
- 3. 事件相关变量 kevnm evla evlo evel evdp ievreg ievtyp mag imagsrc imagtyp gcarc dist az bz o ko khole
- 4. 台站相关变量 kstnm knetwk istreg stla stlo stel stdp cmpaz cmpinc kcmpnm kstcmp lpspol
  - 5. 震相相关变量 a ka f kf tn kn
  - 6. 仪器想关变量 kinst iinst respn
  - 7. 其他变量 usern kusern lovrok lcalda kdatrd

以上罗列中,×××变量为转换生产的SAC文件携有的有效头段信息。亦存在其他变量有值,但非有效,所以需要补全。

第一步需要补全的是台站相关变量。对任一数据记录,台站信息都是存在的且必须的。并非 只有事件相关数据才可以用于研究,噪声数据的价值亦不可估量。

第二步需要补全的是事件相关变量。此操作只针对那些包含了时间记录的文件,所以需要先 抽取出这些文件,再补全头信息。

第三步操作, 需要补全部分震相等其他信息。

需要注意的是SAC头段中的时间类变量。由Ref转换得到的SAC文件携有的有效信息中有"参考时间"、"起始相对时间"、"结束相对时间"、"采样间隔"、"采样点数"。显然,这些时间信息倘若缺失,那么整个预处理都将失去意义。转换得到的SAC文件"参考时间"为数据首个采样点的绝对时间(伦敦时间),那么"起始相对时间"自然为0。在更为靠后的操作中,需要写入事件信息,并截断有效长度,此时"参考时间"会发生改变,相对类时间将会由SAC软件自动自动计算变化。总之,时间类变量的写入与更改,应当细心。

此外,SAC头段信息变量冗余,一些变量可由其他变量推导计算获得,这一特性减轻了补充 头段信息变量的工作。

# 3 补全SAC文件头段台站信息变量

上一节提及了对所有的文件记录,台站信息都是存在且必需的。本节将描述补全这一类信息。

SAC程序提供了更改任意头段信息变量的命令,如下:

```
SAC> r eg1.sacS

SAC> ch ARGV1 VAL1 ARGV2 VAL2 ...

SAC> w over
```

第一行读SAC文件到内存中,第二行更改了内存中数据的头段变量值,第三行将内存中数据 覆盖写入文件。本文档所有的SAC头段变量信息的赋值与更改均为以上操作。

本节中赋值更改的ARG范围列表如下: 其中,通道名与通道角度之间的关系为:

ŗ	Table 1: 台站信息列表				
变量名	解释	是否需要赋值			
kstnm	台站名	 是			
knetwk	台网名	是			
istreg	台站地理区域				
stla	台纬度	是			
stlo	台经度	是			
stel	台高度	是			
$\operatorname{stdp}$	台深度	是			
cmpaz	通道方位角	是			
cmpinc	通道倾角	是			
kcmpnm	通道名	是			
kstcmp	辅助名				
lpspol	通道极性正负	是			

 Table 2: 通道信息表

 通道名
 cmpaz
 cmpinc

 N
 0
 90

 E
 90
 90

 U
 0
 0

显然NEU为左手坐标系,lpspol变量为TRUE表明通道的正极性与NEU方向相同,为FALSE则相反。

# 4 补全SAC文件头段事件信息变量

补全所有记录文件的台站信息之后,可挑选出包含有时间记录的文件。此时,当务之急是如何挑选出这类文件,并为这些文件补全事件类信息。

一种简单且可批量处理的方法是,给出台站与时间信息列表,组合成不同的"事件—台站"对,计算理论P波初至震相到时。由这些"事件—台站—到时"组合,挑选出包含了P波初至震相的记录文件。 更为复杂的情况是,需要提取出P波初至震相前后一段时长内的记录。那么这些时间记录片可能会跨不同文件,甚至缺失某些时段的记录文件。对此,可以事先给出P波初至震相前后时间偏移长度,计算出有效时间片的"起始绝对时间"和"终止绝对时间",随后提取出所有与此时间区间存在交集的记录文件,合并即可。此步得到的"起始绝对时间"和"终止绝对时间"亦将用到后续的数据截断中。

获取了包含有事件记录的文件后,需要补全对应事件信息,以及理论计算的P波初至震相到时。变量列表如下:

Table 3: 事件信息列表

变量名	解释	: 争作信息列表 是否需要赋值		
kevnm	事件	是		
evla	事件纬度	是		
evlo	事件经度	是		
evel	事件高程	是		
$\operatorname{evdp}$	事件深度	是		
ievreg	事件地理区域			
ievtyp	事件类型	选		
mag	震级	是		
imagsrc	震级信息来源	是		
imagtyp	震级类型	是		
gcarc, dist	大圆路径长	当lcalda为TRUE时,将自动计算		
az,bz	前后方位角	当lcalda为TRUE时,将自动计算		
t1	理论P波初至相对时间	 是		

## 5 时间序列预处理

补全SAC文件头段信息之后,接下来的预处理操作将针对时间序列展开。与头段信息不同的是,时间序列的更改不可逆,且不同的处理手段及先后顺序将直接影响到后续的数据研究分析。随意随性的操作将会带来假象,所以先于预处理,应有数据备份。

时间序列的预处理包括有: 1.去毛刺、2去仪器相应、3.时间截断、4.坐标旋转、5.去均值与 线性趋势、6.尖灭、7.滤波。简介:

以上操作中,"去仪器相应"、"去均值与线性趋势"、"尖灭"三项均从根本上改变了采样点的数值,其执行需要严格遵守一定的先后顺序。在确定先后顺序中,需要深刻理解时间—频谱关系及仪器工作原理,否则将产生不可预知的假象和错误。一般预处理中,按照"去均值与线性趋势"—¿"尖灭"—;"去仪器相应"的先后顺序进行。而"时间截断"和"坐标旋转"可以在后续操作中任意进行。"滤波"则针对研究目的的需要而进行。将预处理完的数据应用到研究中,如果涉及到频谱操作或(反)卷积操作,则需要再做一次"去均值与线性趋势"与"尖灭"。

当然,以上的步骤与顺序介绍并非放置四海而皆准。微小的预处理差异会带来截然不同的结果,所以需要备份数据,反复操作对比,并针对研究目的确定最合适的预处理流程和参数选择。

SAC软件预处理命令范例如下:

SAC>	r eg.sac	#读入SAC文件
SAC>	rmean	#去均值
SAC>	rtr	#去线性趋势
SAC>	taper	#尖灭
SAC>	transfer	#去仪器响应
SAC>	rotate to gcp	#旋转至大圆路径,即RTZ分量
SAC>	cut t1 -50 200	#截取t1时间前50s到后200s
SAC>	bandpass BU CORNERS	S 0.01 1 N 4
	#带通滤波,选择Butterwo	orth滤波器,拐点频率为0.01Hz 1Hz,极点数为4
SAC>	lowpass BU CORNER 1	1 N 4
	#低通滤波,选择Butterwo	orth滤波器,拐点频率为1Hz,极点数为4
SAC>	highpass BU CORNER	1 N 4
	#高通滤波,选择Butterwo	orth滤波器,拐点频率为1Hz,极点数为4
SAC>	bandrej BU CORNERs	0.01 1 N 4
	#带阻滤波,选择Butterwo	orth滤波器,拐点频率为0.01Hz 1Hz,极点数为4

#### SAC软件数据查看命令简介:

```
SAC> r *.ri #读入当前目录下所有R分量到内存中 #每读入一次,内存就会刷新一次,内存之前读入的数据全部清除
SAC> p1 #绘制内存所有的数据
SAC> lowpass BU CORNER 1 N 2 #简单低通滤波
SAC> p1 #更新绘图
SAC> ed x #关闭图形窗
SAC> lh default columns 2 #显示所有的SAC头段信息,两列显示
SAC> lh kstnm stla stlo kevnm evla evlo columns 2 #指定SAC头段变量,并两列显示
SAC> q #退出
```

# 6 合成理论接受函数

接受函数正演是反演的基础。人工合成的结果也应用于反演,以判断一种方法的正误。在此介绍李志伟的合成理论接受函数程序。synrflzw来源于DERFmulti\_submit20090526\_v2包,在terminal中运行即可获得以下帮助:

```
bash> synrflzw
********************
*Given Model and some necessary information, compute
* synthetic receiver funciton waveforms in ZRT coordinate.
*** Help information *****************
*synrflzw MOD= FM= BAZ= RP= O=
*MOD = Model
*FM = Frequency Maximum, used for forward calculation.
*BAZ = Back Azimuth, (in degree) NOT work for isotropic
     inversion.
*RP = Ray Parameter(Horizontal Slowness), (in s/km.)
    = Out put receiver function waveforms,
*0
      (H T L - components )
***********
bash>
```

#### 例子如下:

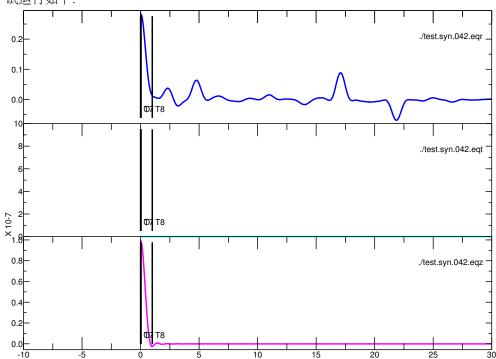
其中, essmod.syn描述了理论模型, 其内容如下所示。文件的规则是:

syn							
Theta P	hig						
Depthof	LayerBot	tom, Vp(k	m/s),B,C	,Vp/Vs,E	,density	(g/cm^3)	,NSL
4							
0 0							
5.0	5.50	0.0	0.00	1.70	0.0	2.665	0
0 0							
15.0	6.20	0.0	0.00	1.73	0.0	2.782	0
0 0							
25.0	6.30	0.0	0.00	1.73	0.0	2.811	0
0 0							
40.0	6.60	0.0	0.00	1.75	0.0	2.897	0
0 0							
100.0	8.00	0.0	0.00	1.80	0.0	3.302	0

- 1.前3行是注释行;
- 2.第4行是半空间上的覆盖层数, essmod.syn中是4;
- 3.后续每2行为一层介质的参数,第1行是各向异性的theta和fai值,第2行列出了层厚,P波速,B, C, 波速比,E, 密度,NSL;

FM指定了合成地震记录最大频率值, BAZ参数指定了大圆弧路径反方位角,RP参数指定了射线参数值(s/km),O指定了输出文件名。





## 7 反演

这里介绍DERFmulti\_submit20090526\_v2包中的derfmod。其使用了差异演化算法()反演获得速度结构。terminal中的命令给出帮助信息:

```
bash > derfmod
*******************
*Using DE method to search the best 1-D Model
   (isotropic or anisotropic).
*Using Receiver Function waveforms in Z R T system.
*Only using R component in isotropic media.
*Using R and T components in anisotropic media.
*******************
* derfmod -Mmod -Bmod.scale -Drfs.list -Ggauss -Tbeg/end \
         [-Sst/seed/F/CR/NP/genmax] \
         [-Ianiso -Hrfs.listT -WRweight/Tweight]
* -M mod: 1-D model used to determine the searcing scales
* -B mod.scale 1-D searching scales relative to 1-D model
* -D rfs.list list of stacked RFs according ray parameter,
      with stack number
* -G Gauss: Gauss filter for distrilling receiver functions
* -T beg/end: begin and end time relative to P onset for
    inversion
 -I aniso: O, Inverse for Isotropic Vp, Thickness,
              and Vp/Vs [0]
          -1, Inverse for Isotropic Vp, Thickness,
              with fixed Vp/Vs
          -2, Inverse for Isotropic Vp, with fixed
              Thickness and Vp/Vs
           1, Inverse for Anisotropic Model.
* -W weight: Rweight, weight for Radial RFs; 1>Rweight>0
            Tweight, weight for tangential RFs;1>Tweight>0
            Rweight + Tweight = 1.0
 -H rfs.listT list of stacked tangential RFs according ray
              parameter, with stack number
* -S st: strategy for DE, can be 1 to 10.[3] integer
    seed: random number seed,
                                      [5] integer
    F: weight factor, 0<F<1,
                                      [0.85] float
    CR: crossing over factor, 0<CR<1
                                    [0.98] float
    NP: population size, about 5-10 times of unknow para-
        meters
        [10] integer
   genmax: maximum number of generations, [40] integer
```

#### 例子如下:

```
bash> derfmod -Messmod -Bessmod.DEB -Drfr.list \
-G2.5 -T0.0/32.0 -I-1 -S3/5/0.85/0.98/10/50
```

命令参数中,-M指定了搜索中心模型文件,其文件格式与synrflzw中的essmod.syn相同;-B参数指定了一维搜索模型的范围,其文件内容格式是:

- 1.第1行是注释行;
- 2.第2行是半空间上的覆盖层数,这与搜索中心模型对应;
- 3.后续内容每2行指定了每一参数的搜索范围,参数顺序是:厚度,P波速,B,C,波速比,E,密度;

ESS for	ward mod	el				
4						
0	0					
5.0	0.6	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
0	0					
5.0	0.6	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
0	0					
5.0	0.6	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
0	0					
10.0	0.6	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0
0	0					
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0

-D参数指定了接受函数文件名list,本例子中,其内容如下。其中,第一列指定了文件名,第二列指定了此接收函数的叠加次数。

#### rfr/test.syn.056.eqr 1

-G参数指定了高斯滤波参数值;-T指定了时间序列截取的起始和终止相对时间;-I指定需要反演哪些参数,本例子中,反演各向同性介质中的层厚与P波速,这也与-B参数指定的模型参数搜索范围相对应;-W指定了径向与切向接收函数的权重,仅适用于各向异性反演;-H指定了切向接收函数的文件列表和叠加次数,其内容格式与-D参数相同,仅适用于各向异性反演;-S参数指定了差异演化算法的策略与对应的参数值。在例子中,选择策略3,随机数为5,权重因子未0.85,差异系数为0.98,每一代的人口数为10,演化代数为10。

# 8 基于KMI台的实验

本小节以KMI台为例,从下载数据到接收函数提取,最后反演获得合理的速度模型。

#### 8.1 数据下载

本例使用JWEED软件挑选台站与事件,下载事件文件。JWEED由IRIS提供,可以在http://ds.iris.edu/ds/nodes载。此软件有JAVA开发,可交互式挑选数据并下载。

本例选择KMI(昆明台)自2013-12-31-00:00:00 2015-07-02-00:00:00, 震中距30度~90度的 内震级大于5.5的所有事件记录。时间截取长度选择P波出动前20s 后150s的数据。数据放在/home/wsh/JWEED.dir/Data\_KMI目录下。

#### 8.2 预处理数据

使用JWEED下载的数据已经是SAC格式数据,其文件名格式是IC.KMI.00.BH1.M\_at\_2015-03-22T06.03.54.019Z.SAC,不可以直接用于XXX软件。更改后的文件格式是IC.KMI.00.M\_at\_2015-03-22T06.03.54.019Z.SAC.BH[NEZ],其中BH1对应BHN,BH2对应BHE。根据derfmod的需求,sac文件T7头段给定射线参数值。不需要其他预处理操作。

#### 8.3 提取接收函数

使用pburg\_lzw做反褶积提取接收函数,pburg\_lzw的使用格式是:

```
bash> ../src/pburg_lzw <<EOF
2008.187.02.12.04
y
30
10
80
n
2.5
10
EOF
bash>
```

其中,2008.187.02.12.04制定了文件名中除了后缀.BH[NEZ]的其他部分,y指定了地理坐标,30指定了B到A的时间差(s),10指定了截取A之前10s,80指定截取A之后80s,n指定不Taper,2.5是高斯参数,10指定接收函数结果延后10s。

使用脚本运行如下:

```
bash> decon.sh -D KMI/Data_KMI -L KMI/KMI.list.info \
     -R KMI/RFS -V
bash> #!Note:不要在-D参数后加"/"
bash>
```

此脚本运行后,会在每一层子目录下生成相应接收函数,并在工作目录下生成KMI.list.info文件,其格式如下:

```
#Counts RF-PreName Dir-Name

1 1.KMI.2015.03.2206 : 2015-03-22T05.56.22.3700_5.5

2 2.KMI.2015.03.2822 : 2015-03-28T22.28.50.7800_5.9

3 3.KMI.2015.03.2907 : 2015-03-29T07.50.54.2900_5.6
...
```

#### 8.4 反演

按照derfmod程序,要求,需要给定中心模型,及对应的搜索范围模型,以非线性搜索最合适的模型,在第7小节中给反演需要的不同的文件及其对应格式。本范例中,将由最简单的半无线空间单覆盖层开始,逐次增加模型的复杂度。

第一次反演,模型文件与模型搜索范围如下:

****** 1st Model		KMI.1.mod.deb		******		
1						
0	0					
10.0	0.5	0.0	0.0	1.0	0.0	0.0
0	0					
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0