

第14讲 初识简谐振动

人们习惯于按照物质运动的形态，将经典物理学分成力(包括声)热、电、光等子学科。然而，某些形式的运动是横跨所有这些学科的，其中最典型的是振动和波了。机械运动是最常见的运动。在机械运动中，除了平动和转动外，振动也很常见，比如琴弦的振动、钟摆的摆动、水中浮标的上下振动、担物行走时扁担下物体的颤动、树梢在微风中的摇摆……。

那么什么是振动？广义地说，**任何一个物理量在某一数值附近作周期性的变化，都称为振动**。变化的物理量称为振动量，在力学中有机械振动和机械波，在电学中有电磁振荡和电磁波，声是一种机械波，光则是一种电磁波，在近代物理中更是处处离不开振动和波，仅从微观理论的基石量子力学又称波动力学这一点就可看出，振动和波的概念在近代物理中的重要性了。尽管在物理学的各分支学科里振动和波的具体内容不同，在形式上它们却具有极大的相似性。

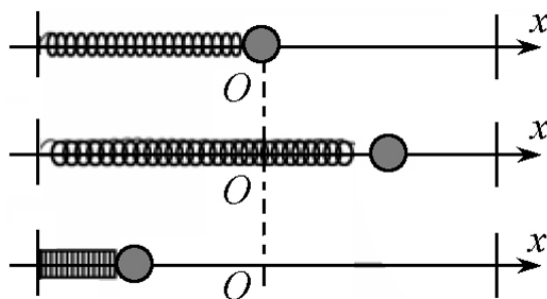
今天我们将最简单情况出发，学习怎样描述振动，以及振动有哪些性质。

一、知识点睛

1. 弹簧振子与简谐振动

机械振动

如图所示，把一个有孔的小球装在轻弹簧的一端，弹簧的另一端固定，小球穿在光滑的杆上，能够自由滑动，两者之间的摩擦可以忽略，弹簧的质量与小球相比也可以忽略。这样的“弹簧—小球”系统就称为**弹簧振子**。注意弹簧振子实际上是一个理想的物理模型。

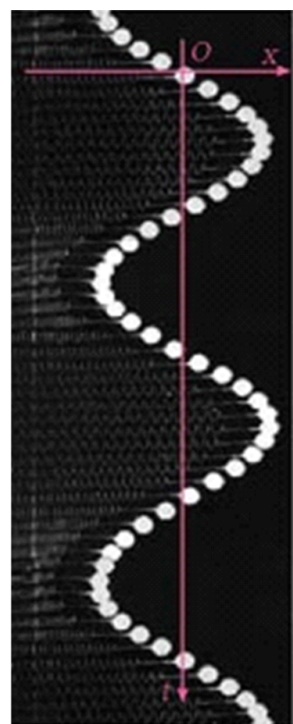


把小球拉向右方，然后放开，它就左右运动起来。小球原来静止时的位置叫做平衡位置，小球在平衡位置附近的往复运动，是一种**机械振动**，简称**振动**。



简谐振动

为了研究弹簧振子的运动规律，以小球的平衡位置为坐标原点 O ，沿着它的振动方向建立坐标轴。小球在平衡位置的右边时它对平衡位置的位移为正，在左边时为负。弹簧振子的频闪照片如图，频闪仪每隔 0.05s 闪光一次，闪光的瞬间振子被照亮。拍摄时底片从下向上匀速运动，因此在底片上留下了小球和弹簧的一系列的像，相邻两个像之间相隔 0.05s ，两个坐标轴分别代表时间和振子与平衡点的位置，因此它就是小球在平衡位置附近往复运动时的位置——时间图象，即 $x-t$ 图象。我们把离散的点连起来，进行数据分析，得到该图象是一条正弦曲线。



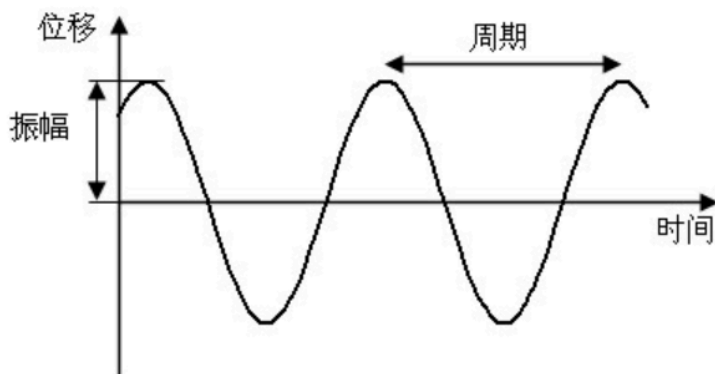
如果质点的位置与时间的关系遵从正弦（余弦）函数的规律，即它的振动图象（ $x-t$ 图象）是一条正弦曲线，这样的振动叫做**简谐振动**。

描述简谐振动的物理量

在上面我们已经发现了，弹簧振子振动的 $x-t$ 图满足正弦函数关系，那么我们就可以列出以平衡位置为原点时，小球位置 x 随 t 的关系表达式：

$$x = A \sin \omega t$$

其中 A 为振幅， ω 为角频率。



下面我们为大家介绍一些关于简谐振动中的物理名词：

①**振幅** A ：振动物体离开平衡位置的最大距离。

②**全振动**：在简谐运动中，振子第一次向右经过某点 P ，当它下一次再以向右的速度经过 P 点时，我们说振子完成了一次全振动。

③**周期** T ：物体完成一次全振动所需的时间叫周期。

④**频率** f ：频率是单位时间内完成全振动的次数， $f = \frac{1}{T}$ 。

⑤**角频率** ω ：通过正弦函数的性质， $\omega = \frac{2\pi}{T}$ 。

事实上，对于一般情况来说，弹簧振子在初始 $t = 0$ 时刻可能不在 $x = 0$ 的平衡位置，所以更普遍的**简谐振动位置 x 随时间 t 的关系表达式**应改写为：

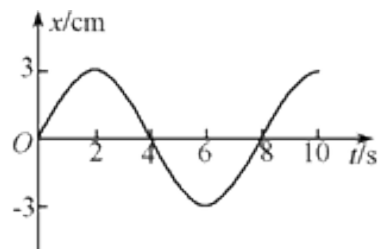
$$x = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

其中， φ_0 为**初相位**，用来描述振动的初始时刻对应的情况， $0 \leq \varphi_0 < 2\pi$ 。另外，我们可以令

$\varphi(t) = \omega t + \varphi_0$ ，称 $\varphi(t)$ 为**相位**，用不同时刻的不同相位来描述运动在各个时刻所处的不同状态。

头脑风暴

1 如图所示的是某弹簧振子的振动图像，试由图像判断下列说法正确的是（ ）



A. 振幅为3m，周期为8s

B. 4s末振子速度为负，加速度为0

C. 第14秒末振子加速度为正，速度最大

D. 4s末和8s末时振子的速度相同

答案 B

解析 由图像可知振幅 $A = 3\text{cm}$ ，周期 $T = 8\text{s}$ ，故选项A错。4s末图像恰与横轴相交，位移为0，则加速度为0。根据下一时刻位移为负，可知振子的速度为负，故选项B正确。根据振动图像的周期性，可推知第14秒末质点处于负的最大位移处（也可以把图像按原来的形状向后延伸至第14秒末）。因此，质点的加速度为正的最大，但速度为0，故选项C错误。第4秒末和第8秒末质点处在相邻的两个平衡位置，则速度方向显然相反，所以选项D错误。

2. 简谐振动的机械能

下面我们以弹簧振子为例，来看看简谐振动满足的能量关系。

小球在振动过程中沿运动方向受到的力只有弹簧的弹力。弹簧的弹力满足胡克定律 $F = -kx$ ，是保守力，故弹力做功的能力可以用弹性势能来描述。弹簧振子在振动的过程中，动能 $E_k = \frac{1}{2}mv^2$ 和弹性势能 $E_{pk} = \frac{1}{2}kx^2$ 互相转化。即，**弹簧振子的运动满足机械能守恒**，机械能：

$$E = E_k + E_{pk} = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

弹簧振子振幅和最大速度的关系

刚刚我们已经得到了简谐振动的机械能表达式，现在我们考虑两个特殊情况。

①当小球运动到两端A点或B点时，小球的速度 $v_A = v_B = 0$ ，故弹簧振子的机械能全部由弹性势能构成：

$$E = \frac{1}{2}kA^2$$

式中A是弹簧振子的振幅。

②当小球运动到平衡位置O点时，弹簧没有被压缩或伸长，故弹簧振子的机械能全部由小球的动能构成：

$$E = \frac{1}{2}mv_0^2$$

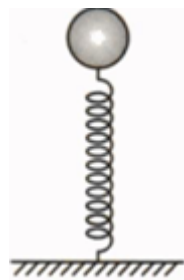
式中 v_0 是弹簧振子在O点时对应的瞬时速度，也是整个振动周期中小球的最大速度。

经过上述分析我们得到的结论是，物体的振幅A与物体在平衡位置O点的瞬时速度存在对应关系：

$$v_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}A$$

头脑风暴

- 2 如图所示，弹簧上面固定一质量为 m 的小球，小球在竖直方向上做振幅为 A 的简谐运动，当小球振动到最高点时弹簧正好为原长，则小球在振动过程中（ ）



- A. 小球最大动能应等于 mgA B. 弹簧的弹性势能和小球动能总和保持不变
C. 弹簧最大弹性势能等于 $2mgA$ D. 小球在最低点时的弹力大于 $2mg$

答案 C

解析 小球平衡位置 $kx_0 = mg$ ， $x_0 = A = \frac{mg}{k}$ ，当到达平衡位置时，有 $mgA = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kA^2$ ，A错。机械能守恒，是动能、重力势能和弹性势能之和保持不变，B错。从最高点到最低点，重力势能全部转化弹性势能 $E_p = 2mgA$ ，最低点加速度大小等于最高点加速度 g ，据牛顿第二定律 $F - mg = mg$ ， $F = 2mg$ ，C对，D错。

3. 参考圆

简谐振动的运动方程是简谐函数：

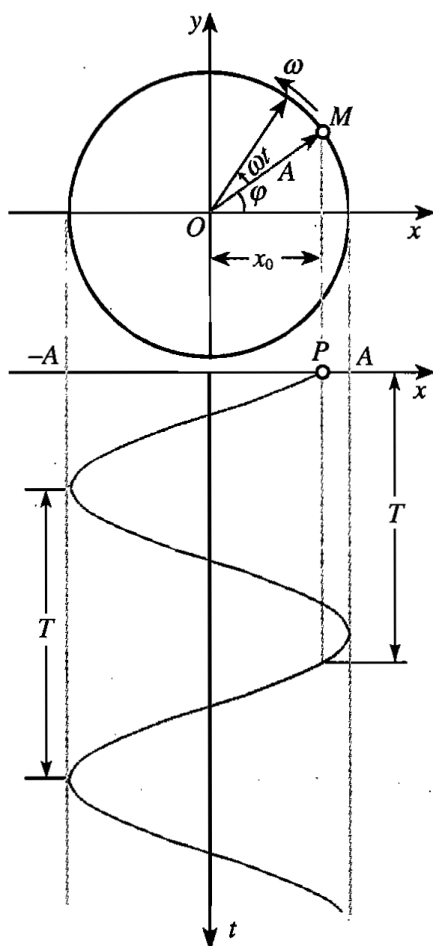
$$x = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

方程中的 ω 很容易让人联想到匀速圆周运动，我们实际上可以借助匀速圆周运动来描述简谐振动。这种方法称为“**参考圆法**”。

在数学上，正弦函数和余弦函数本质上是一种平移关系，所以简谐振动的运动方程也可以改写为：

$$x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

考虑一个质点在半径为 A 的圆上以角速度 ω 沿逆时针方向做匀速圆周运动，那么他的位置矢量 \vec{r} 在 x 轴上的投影就是 $x = A \cos(\omega t + \varphi_0)$

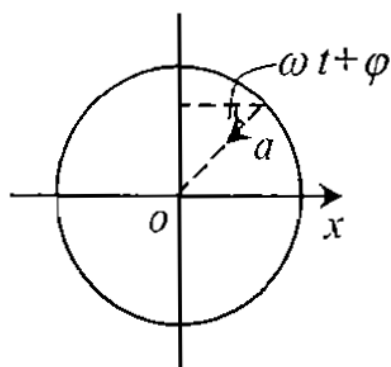
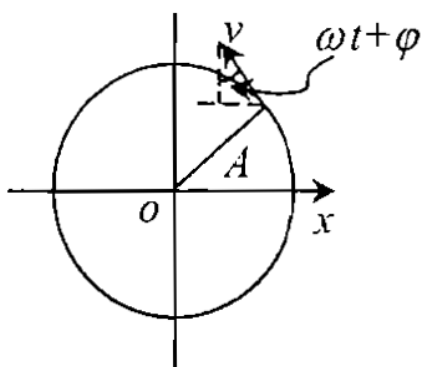


这样也就是说，一个做匀速圆周运动的质点，在将自己的运动正交分解之后，它在 x 方向的分运动是一个简谐振动。

实际上它在 y 方向的分运动也是一个简谐振动，运动方程是： $y = A \sin(\omega t + \varphi_0)$ 。

简谐振动的速度和加速度

做匀速圆周运动的质点，它的线速度和向心加速度分别是 $v = \omega A$ 、 $a = \omega^2 A$ ，根据运动的独立性，线速度和向心加速度的 x 方向分量就是在 x 轴上做简谐振动的物体的速度 v_x 和加速度 a_x 。



$$\begin{cases} v_x = -\omega A \sin(\omega t + \varphi_0) \\ a_x = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi_0) \end{cases}$$

简谐振动的周期

我们之前已经知道弹簧振子在运动过程中满足的动力学关系 $ma = -kx$ ，考虑在振子的振幅位置 $x = A$ 时，加速度满足 $a = -\frac{k}{m}A$ ，而根据参考圆方法，该处的加速度 $a = -\omega^2 A$ ，那么我们就得到了 ω 的对应关系：

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$

继而我们可以得到**弹簧振子周期** T 的表达式：

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{k}}$$

4. 例题精讲

能力提升

竞赛难度

5. 简谐振动的判定方法（选讲）

弹性力判别法

牛顿第二定律是研究物理受力和物体加速度关系的手段。对于弹簧振子的受力和运动分析，实际上我们已经比较熟悉了，根据受力分析，我们可以得到：

$$F = -kx$$

注意式中的负号代表力的方向与运动的方向相反。

物体的受力情况决定了物体之后的运动状态。所以我们有理由相信，当一个物体受到的合外力大小与距平衡位置的位移成正比，方向与位移相反时，物体的位置 x 随时间 t 的关系表达式一定是：

$$x = A \sin(\omega t + \varphi_0)$$

也就是说，**受到线性回复力的物体做简谐振动。**

当然，相应地根据 $F = ma$ ，如果一个物体的加速度 a 仅随位置 x 的变化而变化，并且大小与位移 x 成正比，方向与位移相反，那么，这个物体做简谐振动。

能量判别法

在之前我们已经分析过，弹簧振子机械能守恒，机械能 E 满足：

$$E = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

就此推广，如果质点在运动过程中机械能守恒，且具有形式为 $\frac{1}{2}kx^2$ 的势能（这里将 k 理解成一个系数），即

$$E = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}kx^2$$

其中 $v = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta x}{\Delta t}$ ，则该质点的运动必为简谐振动。

动力学方程判别法

弹簧振子对应的动力学关系由牛顿第二定律给出：

$$F = -kx = ma$$

我们将位置函数 x 和加速度函数 a 的表达式代入，就可以发现：

$$-kA \cos(\omega t + \varphi_0) = -m\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi_0)$$

即， $\omega^2 = \frac{k}{m}$ ，这样我们就找到了弹簧振子的角频率和真实物理量之间的对应关系。

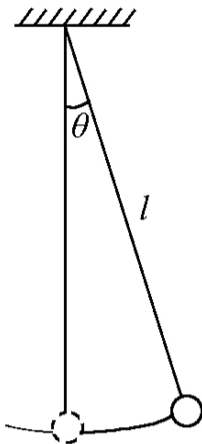
实际上，对于任意的简谐振动，均有：

$$a + \omega^2 x = 0$$

反过来，如果一个质点的动力学方程可以写成上述形式，那么它就一定做简谐振动。

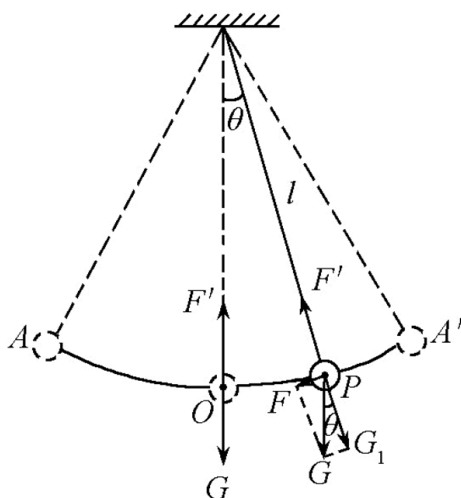
6. 单摆

如图，如果细线的质量与小球相比可以忽略，球的直径与线的长度相比也可以忽略，这样的装置叫做**单摆**。单摆是实际摆的理想化模型。



单摆的回复力

如图，摆球可静止在 O 点，所以 O 点是单摆的平衡位置。



摆球的运动沿着圆弧，可以不考虑沿悬线方向的力，只考虑沿圆弧方向的力。当摆球运动到某点 P 时，摆球在圆弧切线方向上受到的力为 $mg\sin\theta$ ，这就是它的回复力。在偏角很小时（一般认为偏转角小于 5° 是小角度）， $\sin\theta \approx \theta \approx \frac{x}{l}$ ，所以回复力可写为：

$$F = -\frac{mg}{l}x。$$

其中 l 为摆长， g 为当地的重力加速度。 x 为摆球偏离平衡位置的位移，负号表示回复力 F 与位移 x 的方向相反。也就是说，在**偏转角度很小**的情况下，单摆做**简谐振动**。

头脑风暴

3 单摆作简谐运动时的回复力是（ ）

- A. 摆球的重力
- B. 摆球重力沿圆弧切线的分力
- C. 摆线的拉力
- D. 摆球重力和摆线拉力的合力

答案 B

解析 摆球的回复力不是所受重力和摆线作用于摆球的拉力的合力，也不是所受重力和沿圆弧运动时的向心力的合力，也不是摆球的拉力沿水平方向的分力，而是摆球所受重力沿圆弧切线方向的分力。

故选B。

单摆的周期

单摆在小角度下的动力学方程可以写为 $a + \frac{g}{l}x = 0$ ，故而我们可以得到，单摆的圆频率 $\omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$ ，进而得到单摆周期公式：

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{l}{g}}$$

头脑风暴

4 甲、乙两人观察同一单摆的振动，甲每经过3.0s观察一次摆球的位置，发现摆球都在其平衡位置处；乙每经过4.0s观察一次摆球的位置，发现摆球都在平衡位置右侧的最高处，由此可知该单摆的周期不可能的是（ ）

A. 0.5s

B. 1.0s

C. 1.5s

D. 2.0s

答案 C

解析 A选项：单摆的摆动具有周期性，题中每次经过半个周期通过平衡位置或最右端；

故3s和4s都是半周期的整数倍，故时间差1s也是半周期的整数倍；

$$\text{即 } 1 = n \frac{T}{2} ;$$

$$T = \frac{2}{n} \text{ (} n \text{ 为正整数)}$$

$T = 0.5\text{s}$ 时， $n = 4$ ，故A正确；

B选项： $T = 1.0\text{s}$ 时， $n = 2$ ，故B正确；

C选项： $T = 1.5\text{s}$ 时， $n = \frac{4}{3}$ ，故C错误；

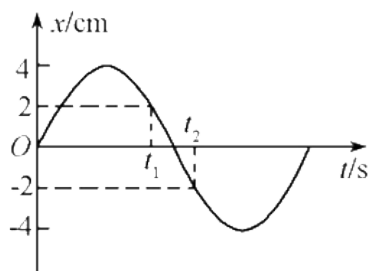
D选项： $T = 2.0\text{s}$ 时， $n = 1$ ，故D正确。

故选C.

二、例题精讲

基础训练

5 如图所示，为一个质点做简谐运动的图像，在 t_1 和 t_2 时刻，这个质点的（ ）



- A. 加速度相同 B. 位移相同 C. 回复力相同 D. 速度相同

答案 D

解析 简谐运动是一种周期性的往复运动，具有时间与空间上的对称性，由图可知：在 t_1 和 t_2 时刻质点的位移等大反向，则在 t_1 到 t_2 时间内质点先靠近平衡位置，后远离平衡位置，且位置上关于平衡位置对称，其速度大小和方向均相同，位移大小相等，方向相反，回复力及加速度也是等大反向。

6 物体做简谐运动。在 $t_0 = 0\text{s}$ 时，物体通过A点。 $t_1 = 1\text{s}$ 时，以相同的速度通过B点。 $t_2 = 2\text{s}$ 时，物体再次通过B点。已知物体在这2s内所走过的总路程为12cm，运动周期 $T > 1\text{s}$ ，则物体做简谐振动的周期和振幅可能值为（ ）

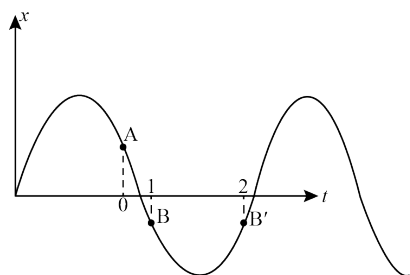
- A. $T = 2\text{s}$, $A = 3\text{cm}$ B. $T = 4\text{s}$, $A = 6\text{cm}$
C. $T = 4/3\text{s}$, $A = 2\text{cm}$ D. $T = 4\text{s}$, $A = 3\text{cm}$

答案 BC

解析 可使用图像方法解题。

作

$x-t$ 图像

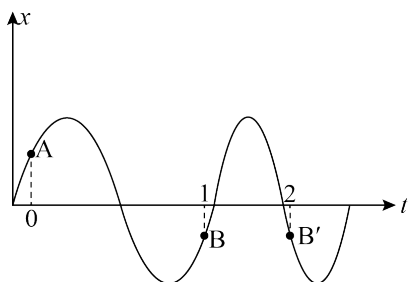


情况①运动过程

A - B - B'

可知

$$\frac{1}{2}t = 2s, t = 4s, 2A = 12\text{cm}, A = 6\text{cm}.$$



情况②过去过程

A - B - B'

可知

$$\frac{3}{2}t = 2s, t = \frac{4}{3}s, 6A = 12\text{cm}, A = 2\text{cm}.$$

故选BC.

- 7 做简谐运动的物体，它所受到的回复力 F 、振动时的位移 x 、速度 v 、加速度 a ，那么在 F 、 x 、 v 、 a 中，方向有可能相同的是（ ）

A. F 、 x 、 a B. F 、 v 、 a C. x 、 v 、 a D. F 、 x 、 v

答案 B

解析 简谐振动： $x = A \sin(\omega t)$

$$v = \omega A \cos(\omega t)$$

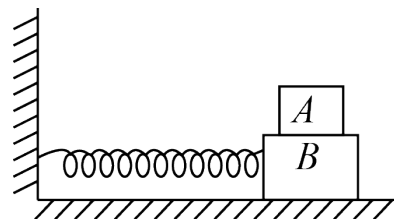
$$a = -\omega^2 A \sin(\omega t)$$

$$F = -m\omega^2 A \sin(\omega t)$$

结合三角函数性质可知，仅有 F 、 v 、 a 方向可能相同， x 与 a 、 F 方向一定相反。

故选B.

- 8 如图所示，质量为 m 的物体A放置在质量为 M 的物体B上，B与弹簧相连，放在光滑水平面上，弹簧原长为 x_0 ，现将弹簧的拉长 Δx ，物体A与B间的动摩擦因数为 μ ，释放物体，两物体间始终没有相对运动。求：



- (1) 弹簧的伸长量 Δx 最大为多少？
- (2) 证明物块A做简谐振动。

答案

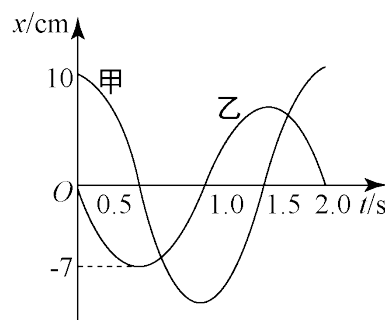
$$(1) \Delta x = \frac{\mu g(M+m)}{k}$$

$$(2) T = 2\pi \sqrt{\frac{m+M}{k}}$$

解析

- (1) 略
- (2) 略

9 如图所示为同一地点的两单摆甲、乙的振动图象，下列说法中正确的是（ ）



- A. 甲、乙两单摆的摆长相等
- B. 单摆的振幅比乙摆大
- C. 由图象可以求出当地的重力加速度
- D. 在 $t = 0.5s$ 时有正向最大加速度的是乙摆

答案

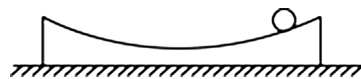
ABD

解析

- A. 从图中可得两者的周期相同，都为 $2.0s$ ，又知道两者在同一个地点测量的， g 相同，所以根据单摆周期公式 $T = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$ ，可以知道两单摆的摆长相等，故A正确；
- B. 从图中可得甲的振幅为 $10cm$ ，乙的振幅为 $7cm$ ，故甲摆的振幅比乙摆大，故B正确；
- C. 因为不知道摆长，所以无法求解重力加速度 g ，故C错误；
- D. 在 $t = 0.5s$ 时乙处于负向最大位移处，因为加速度方向和位移方向相反，所以此时有正向最大加速度，故D正确。

故选ABD .

- 10 一个打磨得很精细的小凹镜，其弯曲度很小（即曲率半径很大）可视为接近平面．将镜面水平放置，如图所示．一个小球从镜边缘开始释放，小球在镜面上往复运动，以下说法正确的是（ ）

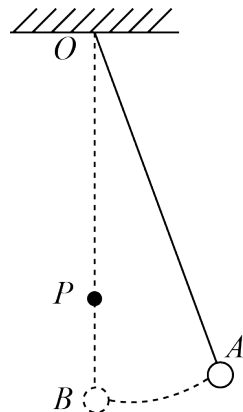


- A. 小球质量大一些，往复运动的周期短一些
- B. 释放点离最低点近一些，往复运动的周期将短一些
- C. 凹镜的曲率半径越大，往复运动的周期越长
- D. 小球运动的周期由小球质量、释放点离平衡位置的距离，以及曲率半径共同决定

答案 C

解析 小球的运动可看成单摆，根据单摆周期公式 $T = 2\pi\sqrt{\frac{R}{g}}$ 知，小球的周期与质量、释放点的位置无关，与曲率半径有关，曲率半径越大，周期越大．
故选C .

- 11 如图所示，长度为 l 的轻绳上端固定在 O 点，下端系一小球（小球可视为质点）．在 O 点正下方，距 O 点 $\frac{3}{4}l$ 处的 P 点固定一颗小钉子．现将小球拉到点 A 处，轻绳被拉直，然后由静止释放小球，点 B 是小球运动的最低点，点 C （图中未标出）是小球能够到达的左方最高位置．已知点 A 与点 B 之间的高度差为 h ， $h \ll l$ ． A 、 B 、 P 、 O 在同一竖直平面内，当地的重力加速度为 g ，不计空气阻力及绳与钉子碰撞时的能量损失．下列说法正确的是（ ）



- A. 小球受重力、弹力、向心力、回复力四个力的作用

B. 小球运动到点B时加速度为零

C. 点C与点B高度差等于h

D. 小球摆动的周期等于 $2\pi\sqrt{\frac{l}{g}}$

答案 C

解析

A. 小球在运动的过程中只受到重力和绳子的拉力，向心力与回复力都是效果力。故A错误；

B. 小球运动的轨迹是圆弧的一部分，小球运动到点B时加速度为向心加速度。故B错误；

C. 小球摆动过程中，只有重力做功，机械能守恒，由于 $h \ll l$ ，可知两侧最高点动能均为零，故重力势能也相等，故最大高度相同，故C正确；

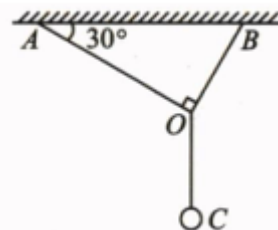
D. 小球 $B \rightarrow A \rightarrow B$ 的时间为： $t_1 = \frac{1}{2}T_1 = \pi\sqrt{\frac{l}{g}}$ ；

小球 $B \rightarrow C \rightarrow B$ 的时间为： $t_2 = \frac{1}{2}T_2 = \pi\sqrt{\frac{\frac{l}{4}}{g}} = \frac{\pi}{2}\sqrt{\frac{l}{g}}$ ；

故小球摆动的周期为： $T = t_1 + t_2 = \frac{3\pi}{2}\sqrt{\frac{l}{g}}$ ；故D错误；

故选C。

- 12 如图所示，三根细线于O点处打结，A、B端固定在同一水平面上相距为L的两点上，使AOB成直角三角形， $\angle BAO = 30^\circ$ ，已知OC线长是L，下端C点系着一个小球（直径可忽略）。下列说法中正确的是（ ）



- A. 让小球在纸面内摆动，周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$
- B. 让小球在垂直纸面方向摆动，其周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{3L}{2g}}$
- C. 让小球在纸面内摆动，周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{3L}{2g}}$
- D. 让小球在垂直纸面内摆动，周期 $T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$

答案 A

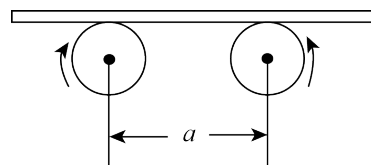
解析 让小球在纸面内摆动，在摆角很小时，单摆以 O 点为悬点，摆长为 L ，周期为 $T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$ 。

让小球在垂直纸面内摆动，摆球以 OC 的延长线与 AB 的交点为中心摆动，摆长为

$$L + \frac{L}{2} \cos 30^\circ = L + \frac{\sqrt{3}}{4} L, \text{ 周期为 } T' = 2\pi\sqrt{\frac{(4 + \sqrt{3})}{4g}} L, \text{ 选项A正确.}$$

进阶拓展

- 13 如图所示，质量为 m 的匀质细棒置于两只相同的水平转动的圆柱上，两圆柱转动的速率相等，但方向相反。设圆柱与棒的摩擦因数为 μ 。开始时，棒的重心在右边圆柱上，两圆柱中心相距为 a ，试证明棒的运动为简谐振动。



答案 证明见解析。

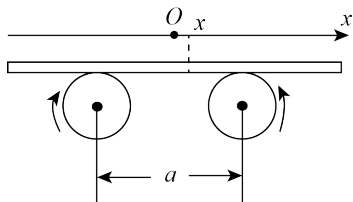
解析 建立水平坐标轴 Ox ，向右为正，取两圆柱之间的中点为原点。某时刻，棒重心的坐标为 x ，如图所示，设棒此时受左右圆柱的弹力为 N_1 、 N_2 。根据平衡条件： $N_1 + N_2 = mg$ ，

$$N_1 a = mg \left(\frac{a}{2} - x \right),$$

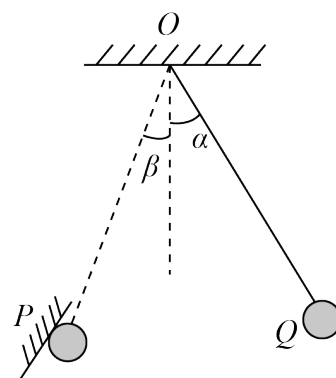
棒在水平向上所受的合力 $F = \mu N_1 - \mu N_2$ ，

$$\text{联立解得：} F = -2\mu mg \frac{x}{a} = -kx.$$

因此，棒的运动为简谐振动。



- 14 一根细线下端系一小球，上端固定在 O 点，摆线开始与平衡位置夹角为 α ($\alpha < 5^\circ$)，摆球由静止开始摆下，当摆线与竖直线夹角为 β ($\beta < \alpha$)时，小球与斜墙的 P 处发生弹性碰撞，如图所示。试求这种摆的振动周期 T_1 与没有斜墙时单摆的振动周期 T 之比 $\frac{T_1}{T}$ 。



答案

$$\frac{T_1}{T} = 1 - \frac{1}{\pi} \arccos \frac{\beta}{\alpha}$$

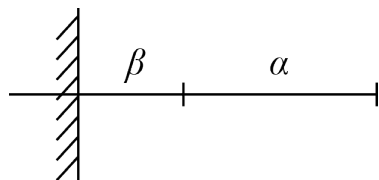
解析

没有斜墙时单摆运动方程

$$\theta = \alpha \cos W_O T$$

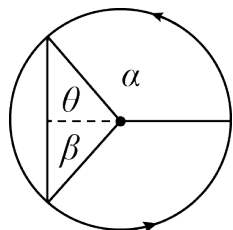
可以与

$x = A \cos W_O T$ 的简谐振动类比



问题变为

β 处墙面光滑反弹则根据参考圆



可知有斜墙时

$$T_1 = \frac{2(\pi - \theta_0)}{W_O}$$

无斜墙时

$$T = \frac{2\pi}{W_O}$$

其中

$$\theta_0 = \cos^{-1} \frac{\beta}{\alpha}$$

则

$$\frac{T_1}{T} = 1 - \frac{1}{\pi} \arccos \frac{\beta}{\alpha}$$

三、阅读材料

1. 胡克与胡克定律

绝大多数人对胡克的认识只停留在他是胡克定律的提出者，事实上胡克的贡献并不仅限于力学，同时他还是一名发明家，生物学家和天文学家。他的一生极富传奇色彩，在晚年还和牛顿成为了死对头。

胡克于1635年出生于英格兰怀特岛的一个小村落。13岁时，胡克独自到伦敦求学。18岁的时候进入牛津大学。1655年，20岁的胡克成为威利斯的助手，之后又做了自然哲学家波义耳的助手。他凭借对机械的天分与直觉，制造出一台性能优秀的空气泵，协助波义耳完成了气体压强实验，也就是波义耳实验定律的提出依据。

1660年，闻名世界的英国皇家学会成立。当年，胡克提出了著名的胡克定律，即弹簧的拉力与伸长量成正比。胡克在物理学界已经小有名气，后成为皇家学会的实验室的实验室主任。凭借优秀的实验条件，胡克制造出了当时最先进的显微镜套装，并在这套显微镜的帮助下观察到软木树皮中的微小格状结构，他将这种结构命名为细胞（cell），这个名称一直沿用至今。

胡克与牛顿的矛盾起因于对光的本质的不同理解。胡克对牛顿的光粒子学说有着强烈不满，抓住牛顿论文里一些轻率的用词，把他批判了一番。牛顿虽然心中不快，却因自己用词不妥难以反驳。之后胡克与牛顿在互通的书信中就引力的问题再次产生争执，牛顿起初认为引力与离心力是一对平衡的恒力，平抛物体的运动轨迹是一条螺旋线，而胡克凭借自己在天文学上的积累，轻松的反驳了牛顿。胡克在信中用恭敬的语言对牛顿加以讽刺，并且在皇家学会公开批评嘲笑他。两人的矛盾愈发激烈，牛顿那句著名的“如果说我看得更远，那是因为我站在巨人的肩上”就出自两人互相讥讽的信中，用来嘲笑矮小又驼背的胡克。

胡克与牛顿之间的矛盾一直持续到胡克去世也并未结束。牛顿出任皇家学会会长后，胡克留在学会的生前唯一一张画像遗失了，有人认为是牛顿作祟。胡克结束了富有传奇色彩的一生，目前我们也无从得知胡克的真实相貌，但他给物理学界留下的遗产是巨大的。