

第二部分 自招综合训练-运动学专题

高中课程的起始阶段我们就学习了运动学的内容,研究了描述运动的基本物理量、图象、以及匀变速直线运动规律。在这个模块中我们主要介绍相对运动和运动关联的内容。

相对运动

知识点睛

一个物体的运动需要在某个确定的参考系中进行描述,显然,在不同参考系中对同一运动的描述往往是不同的,这就是运动的相对性。例如,古人在有关天体运动的研究中存在地心说和日心说两种对立的学说,日心说认为太阳是宇宙的中心,地心说认为地球是宇宙的中心。从物理学的角度看,这两种学说不存在绝对的对错之分,只是选择了不同的参考系,因此观察到的天体运动规律不同而已。



同一运动在不同参考系中的描述可以互相转换。以速度为例,这种转换有以下的两个基本关系:

其中, $\overrightarrow{v_{A\!\! imes\!\! imes\!\! imes\!\! imes\!\! imes}}$ 上面的箭头表示这是一个矢量,公式进行的是矢量加法运算。

有时我们把质点相对地面参考系的运动称为绝对运动,相对运动参考系的运动称为相对运动,而运动参考系相对地面的运动称为牵连运动。因此上面的速度转化公式还可以写成:

$$\overrightarrow{\boldsymbol{v}_{\text{4dyl}}} = \overrightarrow{\boldsymbol{v}_{\text{Hyd}}} + \overrightarrow{\boldsymbol{v}_{\text{\&}\text{\&}}}$$

速度的变换公式对于位移和加速度也同样成立。即:

$$\overrightarrow{x_{A\!\! o B}} = -\overrightarrow{x_{B\!\! o H}}$$
; $\overrightarrow{x_{A\!\! o H}}_C = \overrightarrow{x_{A\!\! o H}}_B + \overrightarrow{x_{B\!\! o H}}_C$; $\overrightarrow{x_{4\!\! o H}} = \overrightarrow{x_{H\!\! o H}} + \overrightarrow{x_{2\!\! o E}}$
 $\overrightarrow{a_{A\!\! o H}}_B = -\overrightarrow{a_{B\!\! o H}}_A$; $\overrightarrow{a_{A\!\! o H}}_C = \overrightarrow{a_{A\!\! o H}}_B + \overrightarrow{a_{B\!\! o H}}_C$; $\overrightarrow{a_{4\!\! o H}}_C = \overrightarrow{a_{H\!\! o H}}_C + \overrightarrow{a_{2\!\! o E}}_C$

例题精讲

- -条河宽d=60m,河水的流速为 $v_1=3$ m/s,船在静水中的速度 $v_2=5$ m/s.
 - (1)船夫要在最短的时间内渡河,应该怎么划船?最短时间是多少?

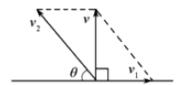
- (2) 如果船夫过河要求航程最短,应该怎划船?用的时间是多少?
- (3) 河宽保持不变,河水的流速变为 $v_1 = 6 m/s$,船在静水中的速度变为 $v_2 = 3 m/s$,同样是上面的要求,船夫应该怎样划船?

答案

- (1) 见解析
- (2) 见解析
- (3) 见解析

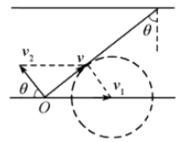
解析

- (1)以最短的时间渡河,船夫应该把船头正对河岸,可保证渡河的时间最短, $t=\frac{d}{r_0}=12{\rm s}\;.$
- (2) 想垂直到达河对岸,应该让船头与上游河岸保持一定的角度**6**,船的运动如图所示。



 $\cos heta=rac{v_1}{v_2}=rac{3}{5}$,即船头与上游的夹角 $heta=rccosrac{3}{5}$;船的合速度 $v=\sqrt{5^2-3^2}=4 ext{m/s}$, $t=rac{d}{v}=15 ext{s}$.

(3) 要使小船渡河时间最短,小船船头仍然应该垂直河岸渡河,渡河的最短时间 $t_{\min} = \frac{d}{v_2} = 20s$.由于现在水流速度大于船在静水中的速度,船夫想要垂直到达河对岸的想法只能成为泡影,我们只能保证船的航程最短,但无法保证船垂直到达对岸。当船在静水中的速度 v_2 小于水流速度 v_1 时,合速度v不可能与河岸垂直,只有当合速度v方向越接近垂直河岸的方向,航程越短。可由几何方法求得,以 v_1 的末端为圆心,以 v_2 的长度为半径作圆,从 v_1 的始端作此圆的切线,该切线方向即为最短航程的方向,如图所示。



 $\cos hetarac{v_2}{v_1}=rac{3}{6}=rac{1}{2}$, $heta=60^\circ$, 最短航程 $s=rac{d}{\cos heta}=120\mathrm{m}$.



2 有一条两岸平直、河水均匀流动、流速恒为0的大河.小明驾着小船渡河,去程时船头指向始终 与河岸垂直,回程时行驶路线与河岸垂直.去程与回程所用时间的比值为k,船在静水中的速度 大小相同,则小船在静水中的速度大小为()

A.
$$\frac{kv}{\sqrt{k^2-1}}$$

B.
$$\dfrac{v}{\sqrt{1-k^2}}$$
 C. $\dfrac{kv}{\sqrt{1-k^2}}$

C.
$$\frac{kv}{\sqrt{1-k^2}}$$

D.
$$rac{v}{\sqrt{k^2-1}}$$

解析 设船渡河时的速度为 v_c ;

当船头指向始终与河岸垂直,则有: $t = \frac{d}{v}$;

当回程时行驶路线与河岸垂直,则有: $t = \frac{d}{v}$;

而回头时的船的合速度为: $v = \sqrt{v_c^2 - v^2}$;

由于去程与回程所用时间的比值为k, 所以小船在静水中的速度大小为:

$$v_c = \sqrt{rac{v^2}{1-k^2}} = rac{v}{\sqrt{1-k^2}}$$
,故B正确.

故选B.

3 有一条两岸平直、河水均匀流动、流速恒为4m/s的大河.初始时,船头与河岸成37°,船刚好能垂 直河岸运动.某时刻船的发动机出现障,船相对水的速度逐渐减小到零,船头方向不变.求此过 程中,船相对地的速度的最小值.

2.4 m/s.

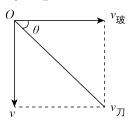
略.

玻璃板生产线上,宽9m的成型玻璃板以 $4\sqrt{3}m/s$ 的速度连续不断地向前行进,在切割工序处,金 刚钻的走刀速度为8m/s,为了使割下的玻璃板都成规定尺寸的矩形,金刚钻割刀的轨道应如何控 制?切割一次的时间多长?

2.25s



要切成矩形,则割刀相对玻璃板的速度v垂直玻璃板边缘,如图设v_刀与v_玻方向夹角为heta



其汽车前方的挡风玻璃与水平方向成角度37°,当汽车以30m/s在水平地面上开行时,汽车司机看到雨滴垂直打在挡风玻璃上,实际虽然下雨但是没有风,计算雨滴下落的速度。

答案

40 m/s.

解析

略.

- 6 一块板竖直地立在车上,车在雨中匀速行进一段给定的路程.木板板面与车前进方向垂直,其厚度可忽略.设空间单位体积中的雨点数目处处相等,雨点匀速竖直下落.下列诸因素中与落在木板上雨点的数目有关的因素是()
 - A. 雨点下落的速度 B. 单位体积中的雨点 C. 车行进的速度 D. 木板的面积 数

答案

BD

解析

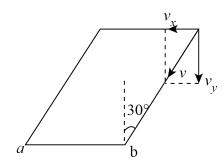
设单位体积中的雨滴数为 n_1 ,汽车速度为v,木板的面积为S,在时间t内,汽车行驶的 距离s=vt,落在木板面上雨点的数量 $n_2=n\times V=n\times vtS=nvts$,单位时间内,落在 木板面上雨点的数量 $n=n_1vS$,由于距离一定落在木板上总雨点数 $n_{\dot{\mathbb{R}}}=n_1tvS$,故答案 BD正确.

下雨时,雨点竖直下落到地面,其速度为0m/s,若在地面上放一横截面积为80cm²、高为1cm的圆柱形量筒,则经30min,筒内接得雨水水面的高度为1cm,现因风的影响,雨水下落时偏斜30°,问:若用同样的量筒接得与无风时相同的雨水量,需要多少时间。

 $30 \min$

设无风时,雨点对地匀速下速度为v,受风影响时,雨点速度的水平分量为v,如图所示 ab代表圆柱形量筒的直径.则能落入量的雨点是底面积为量筒截面积、倾角为 $a=30^\circ$ 的 斜柱体内的所有雨点,而斜柱体高度就是雨点在一段时间内落下的高度 $h=v_yt$,因此能 落入量筒内的雨点数与风的影响无关,本题所需时间仍为30min.

故答案为: 30 min.



- 8 一个人以速度1m/s向北漫步,感受到风从东边来,后来他的速度提高到2m/s,感受到风从东北方 向吹来, 当他静止时, 感受到风的方向和速度是()
 - A. 东南风约1m/s B. 东北风约14m/s C. 东风约1m/s D. 东南风约14m/s

D

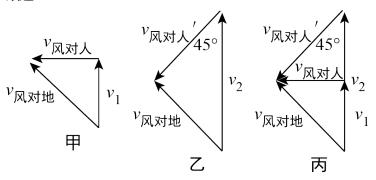
解析

设两次人漫步的速度分别为 v_1 、 v_2 ,根据 $v_{\text{风对地}} = v_{\text{风对人}} + v_{\text{人对地}}$,可得两种情况下各 速度的矢量关系如图甲、乙所示,

将两次的情况画在一个图中如图丙所示,由几何关系易得:

正确.

故选D.





9 当蒸气船以15km/h的速度向正北方向航行时,船上的人观察到船上的烟囱里冒出的烟飘向正东方向. 过一会,船以24km/h的速度向正东方向航行,船上的人则观察到烟飘向正西北方向. 在两次航行中风速不变,求风速及方向.

答案

17.5km/h; arctan $\frac{3}{5}$.

解析

风速为 $\sqrt{306} \approx 17.5 \text{km/h}$,方向指向北偏东 $\arctan \frac{3}{5}$.

故答案为:17.5km/h;北偏东 $\arctan \frac{3}{5}$.

10 某大型商场的自动扶梯正在匀速向上运送顾客,现甲、乙两人先后沿着扶梯向上奔跑,甲、乙在 扶梯上向上奔跑的速度分别为1.5m/s和1.8m/s;甲、乙数得台阶级数分别为42级和45级.则自动 扶梯的运动速度为 ______m/s;若每级阶梯站一个人,则站在此扶梯上的顾客数为 ______人.

答案

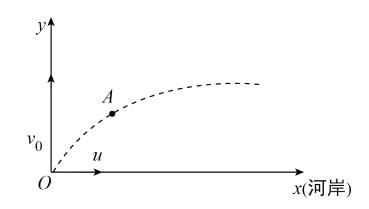
1.1

2.70

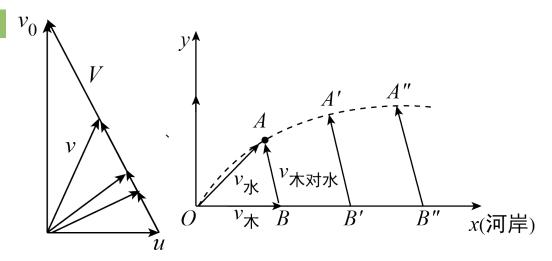
解析 甲、乙奔跑的速度为相对于扶梯的速度v',人与扶梯运动方向相同,则人对地的速度为v'+v.设每一节台阶的长度为L,人数得台阶数为N',两层楼之间的实际台阶数为N(亦即所能站的顾客数).则甲在扶梯上走的时间 $t_1=\frac{NL}{v+v'}$,则甲相对扶梯的位移 $N'L=v't_1=v'\frac{NL}{v+v'}$,代入数据得: $42=\frac{N}{1.5+v}\times 1.5$,同理,对乙有: $45=\frac{N}{1.8+v}\times 1.8$;联立解得:v=1m/s,N=70. 故答案为:1;70.

① 一只木筏离开河岸,初速度为 v_0 ,方向垂直岸,划行路线如图虚线所示,经过时间T,木筏划到路线上A处,河水速度恒定为u,且木筏在水中划行方向不变,用作图法找到2T,3T,…时刻此木筏在航线上的确切位置.

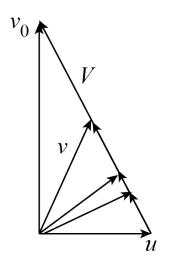




答案



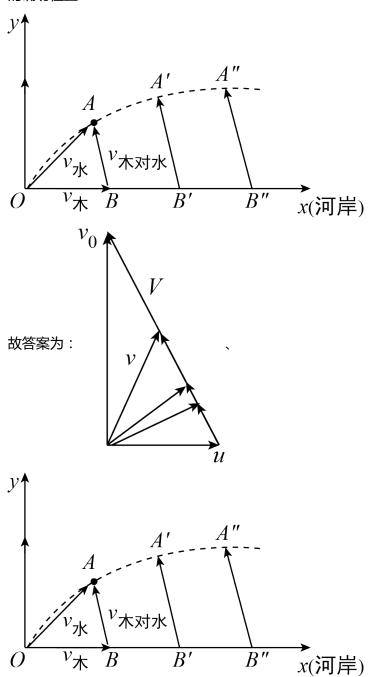
解析 设木筏相对于水的速度为 \overline{V} ,则离岸时 \overline{V} 、 \overline{V}_0 、 \overline{v}_0 的矢量关系如图所示.此后木筏运动过程中,木筏相对于水的速度 \overline{V} 方向不变、大小是变化的,木筏的对地速度 \overline{v} 大小、方向都变化.



如图所示,连接OA的有向线段是时间T内木筏的绝对位移(对地位移) $\overline{s_{\pi}}$. 而 $\overline{s_{\pi}} = \overline{s_{\pi \to \eta_{\Lambda}}} + \overline{s_{\eta}}$,其中, $\overline{s_{\eta}}$ 沿x轴正方向, $s_{\pi \to \eta_{\Lambda}}$ 平行于 \overline{V} 方向.现作满足上式关系的位移矢量三角形,在x轴上得到B点,有向线段OB即为 $\overline{s_{\eta}}$.由于水速u恒定,则任意T



时间内, $\overline{s_{K}}$ 恒定.因此,在x轴上取 $OB'=2\overline{s_{K}}$, $OB''=3s_{K}$,过B'、、···点做平行于 \overline{V} 的直线交木筏曲线轨迹于A'、、A''、···各点,即得2T,3T,···时刻此木筏在航线上的确切位置.



知识点睛

在处理实际问题时,一般选择地面为参考系,但并不是所有问题都只能选择地面为参考系。如果能灵活巧妙地选择参考系,有时可以简化求解过程。

在处理运动学问题时,变换参考系时只需按照速度、位移、加速度变换公式进行相应变换即可。但是在处理动力学、能量问题时,可能涉及惯性力等复杂问题,要特别注意,这些内容我们会在后面模块中陆续介绍。

例题精讲

12 一队步兵以 $v_1 = 1.5 \text{m/s}$ 的速度匀速前进,队列长度为L = 1200 m.通讯员从队尾到队首传达命令后,立即返回队尾,共用时间为t = 10 min,如果通讯员的速度大小始终保持不变,且传达命令和改变方向所用时间忽略不计,求通讯员的速度大小.

答案

v = 4.5 m/s.

解析

设通讯员的速度大小为v,从队尾走到队首所用时间为 t_1 、再从队首走到队尾所用时间为 t_2 .

方法一:选择地面参考系:

通讯员由队尾走到队首的过程中,由位移关系有:

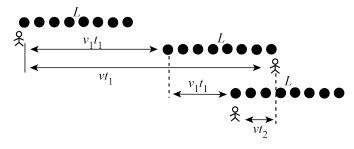
 $vt_1=v_1t_1+L.$

通讯员由队首走回队尾的过程中,由位移关系有:

 $vt_2+v_1t_2=t.$

又因为 $t_1 + t_2 = t$.

带入数据,联立可解得:v = 4.5 m/s.



方法二:选择一队步兵为参考系,以 v_1 方向为正方向:

这时运动情景变为一队步兵静止不动,通讯员先以 $v-v_1$ 的速度由队尾走到队首,再以 $-v-v_1$ 的速度(即速度大小为 $v+v_1$,方向与正方向相反)由队首走到队尾,所用的总时间为 $t=10\,\mathrm{min}$.列出方程为:

$$\frac{L}{v-v_1}+\frac{L}{v+v_1}=t.$$

带入数据可解得:v = 4.5 m/s.

其实不难发现,方法二的方程可以由方法一的方程组通过消元得到.在不同的参考系中都可

以解决这个问题,但是方法二通过换参考系,使得思维难度下降,问题变简单了. 故答案为:v=4.5 m/s.

13 有人逆水行舟,水速 $\mathbf{v}_{\pi}=\mathbf{3m/s}$,途中从船上掉下一漂浮物,10分钟后发现,并立即调头追赶,如果人划船速度大小保持 $\mathbf{v}_{\mathrm{fl}}=\mathbf{5m/s}$ 不变,则追上漂浮物需要多长时间.(注意: $\mathbf{v}_{\mathrm{fl}}=\mathbf{5m/s}$ 是指船相对水的速度)

答案 10

10分钟.

解析 方法一:选择地面参考系.

本题以地面为参考系计算比较复杂,为了叙述方便,假设水流方向向右,则船逆水前进时,方向向左.以向右为正方向.

从船上掉下漂浮物到发现该漂浮物的过程中,t=600s,

船的位移 $x_1=v_{
m Hrju}=\left(v_{
m Hrju}+v_{
m Arju}
ight)t=(-5+3) imes 600{
m m}=-1200{
m m}$.

(即位移大小为1200m,方向向左);漂浮物的位移 $x_2 = v_{/\!\!\!/} t = 1800m$,(即位移大小为1800m,方向向右);

则掉头时刻,船和漂浮物相距 $x = |x_1| + |x_2| = 3000 \text{m}$.

设掉头后,经时间4'可以追上漂浮物,在此过程中:

漂浮物的位移 $x_2' = v_{\lambda} t' \cdots 2$ (方向向右),

由位移关系可知, $x_1' - x_2' = x \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot 3$,

联立①②③,代入数据可解得:t' = 600s.

方法二:选择流动的河水为参考系.

在此参考系中,漂浮物落水后不再运动,

船以5m/s向前行驶10分钟后调头仍以同样的速度运动到漂浮物落水处,

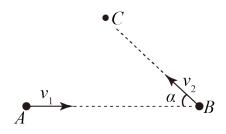
因船的往返速度和位移大小均相同,故往返时间必相同,即返回时间也为10分钟。



通过对比可以发现,方法二能明显减少计算量.

故答案为:10分钟.

如图所示,在一水平面上有A、B、C三点,AB=l, $\angle CBA=\alpha$.今有甲质点由A向B以速度 v_1 做 匀速运动,同时,另一质点乙由B向C以速度 v_2 做匀速运动.问运动过程中,甲乙两质点间的最短 距离为多少.

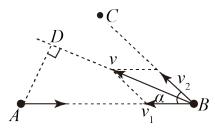


答案

$$\frac{lv_2\sin\alpha}{\sqrt{v_1^2+v_2^2+2v_1v_2\cos\alpha}}$$

解析

由相对运动求解。



如图,乙相对于甲的运动速度为v,则相当于甲不动,乙沿v方向自甲的前方通过,两者间最近距离为图中的线段AD.由于 $v=\sqrt{v_1^2+v_2^2+2v_1v_2\cos\alpha}$,图中v与BA间的夹角 θ 满足 $\sin\theta=\frac{v_2\sin\alpha}{v}$,故 $AD=AB\cdot\sin\theta=\frac{lv_2\sin\alpha}{\sqrt{v_1^2+v_2^2+2v_1v_2\cos\alpha}}$.

故答案为: $\frac{lv_2\sinlpha}{\sqrt{v_1^2+v_2^2+2v_1v_2\coslpha}}$

15 在宽为**ι**的河的两岸停着两艘小船,它们的连线与河岸成α角,已知两艘小船在静水中最大的划行速度分别为**u**₁、**u**₂,河水流速为**v**. 若它们同时出发,则各应向什么方向划行才能在最短时间内相遇,并求出此时间。

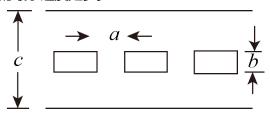
答案

见解析

解析 本题如果在地面参考系中研究,运动情景较为复杂,计算量大,考虑相对运动则简单的 多.

两小船初始时相距 $\frac{l}{\sin\alpha}$, 其方向与河岸成 α 角 . 设两船相对河岸的速度分别为 $\overline{V_1}$ 、 $\overline{V_2}$, 则 $\overline{V_1}=\overline{u_1}+\overline{v}$, $\overline{V_2}=\overline{u_2}+\overline{v}$, 两船相对速度为 $\overline{V_1}-\overline{V_2}=\overline{u_1}-\overline{u_2}$. 易知 , 当相对速度两船连线方向的投影最大时 , 则它们将用最短时间相遇 . 因此 , 要求 $\overline{u_1}$ 、 $\overline{u_2}$ 平行于两船连线方向 , 且相互接近($\overline{u_1}$ 、 $\overline{u_2}$ 反向) . 所需时间为 $t=\frac{l}{(u_1+u_2)\sin\alpha}$.

16 如图所示,几辆相同的汽车以相等的速度v沿宽为c的平直公路行驶(不妨设向右行驶),每车宽为b, ,头尾间间距为a,则人能沿一条直线安全穿过马路时的最小速度是多少?



答案

$$v_{igwedge \min} = v \cdot rac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} \; .$$

解析 这个情景也与小船过河问题有类似之处(人的运动方向可以变化,存在恒定速度运动的车流),不过分析起采要更复杂一些.本题在地面参考系中研究比较困难(主要是在地面参考系中不容易看出人相对车是如何运动的),因此我们选择车为参考系,

如图所示,人刚好能正常穿过马路时(不与车辆相碰),应该相对车沿虚线方向运动,设 虚线方向与水平方向夹角为 α ,则 $\sin \alpha = \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}}$,

由于 $v_{\text{人对车}} = v_{\text{人对地}} - v_{\text{车对地}}$,如图中几何关系所示,可知

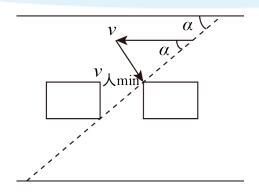
$$v_{ extstyle \min} = v \sin lpha = v \cdot rac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} \; .$$

当然本题中人相对车也可以沿其他直线路径过马路,但是这时路径与水平方向的夹角都大于图中a,对应的 v_{\perp} 都比图中的 v_{\perp} 加加大,因此,图中情况所得的 v_{\perp} 加加即为人安全穿过马路时的最小逸度.

故答案为:
$$v_{ ext{\left} \min} = v \cdot rac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$
 .







17 在空间某一点O,向三维空间的各个方向以相同的速度 v_a 射出很多个小球,球ts之后这些小球中离 得最远的二个小球之间的距离是多少(假设ts之内所有小球都未与其它物体碰撞)?

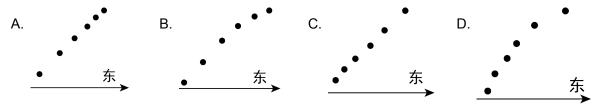
 $2v_0t$

解析

这道题初看是一个比较复杂的问题,要考虑向各个方向射出的小球的情况,但如果我们 取一个在小球射出的同时开始自0点自由下落的参考系,所有小球就都始终在以0点为 球心的球面上,球的半径是 v_0t ,那么离得最远的两个小球之间的距离自然就是球的直径 $2v_0t$.

故答案为: $2v_0t$.

18) 一架飞机在高空中由西向东沿水平方向做匀加速飞行,飞机每隔相同时间空投一个物体,共连续 空投了6个物体(空投过程不计空气阻).下图是从地面某时刻观察到的6个空投物体的图像,其 中正确的是(



Α

解析 这个情景在地面参考系中不太容易思考,我们选择飞机为参考系.

> 空投出的物体在竖直方向上做自由落体动,在水平方向上做初速度为零的加速度向西的 匀加速直线运动(因为物体释放时相对飞机速度为零,飞机相对地面有向东的恒定加速 度,因此 $a_{
> m by heat}$ $= a_{
> m by heat}$ $= a_{
> m by heat}$ $= a_{
> m bu}$ $= a_{
> m bu$



). 所以飞机的合运动应该是一个初速度为零的匀加速直线运动,方沿着两个加速度合成后的合加速度方向.

故选A.

一轿车从静止开始以a = 1m/ s^2 做匀加速直线运动的同时,离车头为x = 30m的后方有一乘客以某一速度追赶这辆轿车.只有离车头反镜的距离在 $x_0 = 20$ m以内、且像在镜中保留时间至少为t = 1s的乘客才能被司机看清,以便司机制动轿车使车停下来.该乘客要想乘坐上这辆车,匀速追赶的速度v至少多大?

答案

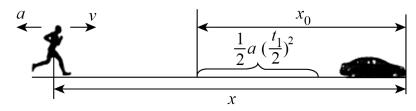
4.5 m/s.

本题以地面为参考系,运动情景较复杂,不容易找出临界情况.选车为参考系,乘客相对于车做初速度为v、加速度大小为a的匀减速直线运动,速度为零后,又反做匀加速直线运动.要使司机从车头的反光镜内能看清乘客,须让乘客处在离反光镜 x_0 范围内的时间至少为 t_1 ,根据对称性和图中的几何关系有 $\frac{v^2}{2a}-\frac{1}{2}a\Big(\frac{t_1}{2}\Big)^2=x-x_0$,得

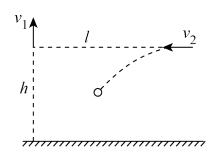
$$v=rac{1}{2}\sqrt{a^2t_1^2+8a(x-x_0)}$$
 ,

代入数据得 $v_{\min} = 4.5 \text{m/s}$.

故答案为: 4.5m/s.



20 如图所示,从离地面同一高度 h、相距 l的两处同时各抛出一个石块,一个以速度 v₁ 竖直上抛,另一个石块以速度 v₂ 向第一个石块原来位置平抛出,求这两个石块在运动过程中,它们之间的最短距离。



答案

$$\frac{v_1l}{\sqrt{v_1^2+v_2^2}}$$

解析

解法一:

选取地面为参考系,两石块之间的距离为:

$$s = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{(l - v_2 t)^2 \left[\left(v_1 t - \frac{1}{2} g t^2 \right) - \left(-\frac{1}{2} g t^2 \right) \right]^2}$$
,
配方得: $s = \sqrt{(v_1^2 + v_2^2) \left(t - \frac{v_2 l}{v_1^2 + v_2^2} \right)^2 + l^2 - \frac{v_2^2 l^2}{v_1^2 + v_2^2}}$,
当 $t = \frac{v_2 l}{v_1^2 + v_2^2}$ 时, $s_{\min} = \frac{v_1 l}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}$.

本结果需要讨论,若 $\dfrac{v_2l}{v_1^2+v_2^2}<\sqrt{\dfrac{2h}{g}}$,表示这时两个石头均未着地,结果即

$$s_{ ext{min}} = rac{v_1 l}{\sqrt{v_1^2 + v_2^2}}$$
 ;

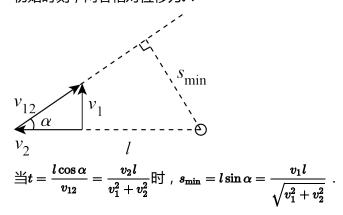
若 $\frac{v_2 l}{v_1^2 + v_2^2} \geqslant \sqrt{\frac{2h}{g}}$,则当石块2着地时,它们之间的距离最短,最短距离为:

$$s_{
m min} = \sqrt{\left(l - v_2 \cdot \sqrt{rac{2h}{g}}
ight)^2 + \left(v_1 \cdot \sqrt{rac{2h}{g}}
ight)^2} \; .$$

解法二:

选取石块2为参考系,则石块1相对石块2的运动为匀速直线运动.相对速度为下图中的 v_{12} .

初始时刻,两者相对位移为1.







对结果的讨论同上.

故答案为:
$$\frac{v_1l}{\sqrt{v_1^2+v_2^2}}$$
 .

21 一只苍蝇在高H处,以速度v平行桌面飞行,在某一时刻发觉就在它的正下方有一滴蜂蜜,苍蝇借助翅膀可以向任何方向加速,但加速度大小不超过a,试问苍蝇能够飞到蜂蜜所在处的最短时间(设想问题发生在宇宙空间,重力不存在).

$$t_{
m min} = \sqrt{rac{2(v^2 + \sqrt{v^4 + a^2 H^2}}{a^2}} \,\,.$$

解析 考虑速度为v的参考系中,苍蝇以初速度为0,加速度为a追击以v匀速直线运动的蜂蜜. 苍蝇在此参考系中,只有飞行路径为直线时,飞行的距离最短. 利用直角三角形的勾股定理,可以得到结果.

故答案为:
$$t_{ ext{min}} = \sqrt{rac{2(v^2+\sqrt{v^4+a^2H^2}}{a^2}}$$
 .

物系相关速度

知识点睛

体通过绳、杆、滑轮相连或叠放在一起时,它们之间的速度可能存在某种关联关系,下面我们主要来讨论这类问题。

(1)绳(或杆)的关联

①张紧的绳(或杆)能产生两种运动效果,一种是沿绳(或杆)方向的伸缩运动,另一种是绕固定点的摆动。任意复杂运动都可以看做由这两种运动组合而成。



如何处理绳子关联问题,运动学的基本思想方法已经给我们提供了思路:一切运动量可以转化成对 应的坐标距离。具体而言,绳长可以描述为两点间的距离或坐标差,则速度为坐标的变化率;绳子长度



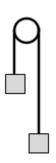
改变的原因是绳子上各质点沿绳方向坐标变化率(分速度)不一致。绳长的变化 $\Delta x = (v_{1x} - v_{2x}) \Delta t$,其中 v_{1x} 、 v_{2x} 为绳子两端质点沿绳方向的分速度,若绳长不变,则要求 $v_{1x} = v_{2x}$ 。

- ②对于绳(或杆)不可伸长的情况,一段绳子(或杆)两端沿绳(或杆)方向的速度相同。对于绕过滑轮的绳子应分段处理,不能当成一段绳子。
- ③如果绳(或杆)绕某一点转动,则绳(或杆)上任意一点相对该点的角速度相同。

(2)滑轮问题

作为绳子关联的具体应用,我们来处理有关滑轮的问题。

如图所示,定滑轮两边的重物都在竖直方向运动,滑轮也在竖直方向运动。设左侧重物的速度为 v_1 、右侧重物的速度为 v_2 ,滑轮的速度为v(不妨均以向上为正,且 $v_1>v$)。那么, v_1 、 v_2 、v之间存在什么关联关系呢?



根据上边的观点, Δt 时间内,左侧绳子缩短的长度 $\Delta x_1=(v_1-v)\,\Delta t$,右边绳子伸长的长度 $\Delta x_2=(v-v_2)\,\Delta t$ 。由于整根绳子的总长度不变,因此, $\Delta x_1=\Delta x_2$,联立解得: $v_1+v_2=2v$ 。 对于两物体和滑轮对应的位移和加速度也有类似的结果: $x_1+x_2=2x$; $a_1+a_2=2a$ 。

注意:上述结果成立的前题是两物体和滑轮都在竖直方向运动,如果绳子存在摆动或运动方向不在 同一直线上,则不能简单得出上述结论。但处理方法仍然类似。

(3)接触物系相关速度

由两物体"接触"的条件可知,两物体垂直于接触面(或切面)方向的速度相等,否则物体将要分离。

注意:上面给出的是绳(杆)不可伸长的情况下,一根绳(杆)两端沿绳(杆)方向**速度**相等,相互接触的物体垂直接触面(或切面)方向**速度**相等。并没有给出**加速度**一定相等的结论,干万不要乱用。

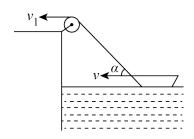
例题精讲







如图所示,人用轻绳通过定滑轮牵引小船靠岸,若收绳的速度为 v_1 ,则在绳与水平方向夹角为 α 的时刻,船的速度v有多大.(阻力不计)



答案

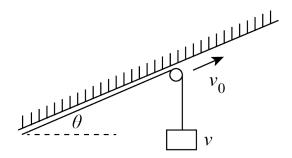
$$v=rac{v_1}{\coslpha}$$
 .

解析

解法1:由于绳的约束,船沿绳方向的速度必为 $\frac{v_1}{\cos \alpha}$.

解法2:从能量的角度分析,绳既不会提供能量也不会消耗能量,既两绳端弹力的瞬时功率大小相等.设绳对人的拉力和绳对船的拉力大小均为T,绳对人的拉力的瞬时功率大小为 $P_1=Tv_1$,绳对船的拉力的瞬时功率大小为 $P=Tv\cos\alpha$,由 $P=P_1$,可解得 $v=\frac{v_1}{\cos\alpha}$.故答案为: $v=\frac{v_1}{\cos\alpha}$.

23 一根绳紧贴与地面成 θ 的斜墙,一端固定,另一端绕过滑轮下方吊一木块.当滑轮以速度 v_0 匀速沿墙运动时,求木块的速度v.



答案

$$2v_0\cos\frac{90^\circ-\theta}{2}$$

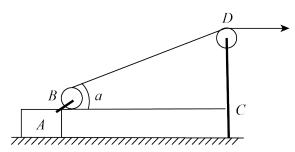
解析

受到绳子的约束,在滑轮参考系中,物块的速度是向上的 v_0 ,对地面参考系中,木块的速度v就是滑轮速度和木块相对滑轮速度的矢量相加。

24



如图所示,物体A置于水平面上,物A前固定有动滑轮B,D为定滑轮,一根轻绳绕过D、B后固定在C点,BC段水平,当以速度v拉绳头时,物体A沿水平面运动,若绳与水平面夹角为a,物体A运动的速度是多大.



答案

$$\frac{v}{1+\cos a}$$

解析

首先根据绳和定滑轮的特点,任何时刻绳BD段上各点有与绳端D相同的沿绳BD段方向的分速度v,

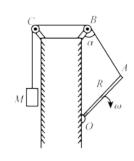
再看绳的这个速度与物体A移动速度的关系.设物体A右移速度为 v_{η} ,则相对于物体A(或动滑轮B的轴心),

绳上B点的速度为 $v_{\rm th}$,即 $v_A=v_B=v_{\rm th}$,方向沿绳BD方向 .

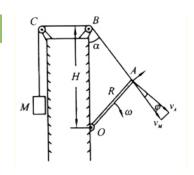
而根据运动合成法则,在沿绳BD方向上,绳上B点速度是物体A(或动滑轮B的轴心)的速度 v_{η_0} 与水平绳在BD方向上的分速度 $v_{\eta_0}\cos\alpha$ 的合成,即 $v=v_{\eta_0}+v_{\eta_0}\cos\alpha$,由上述两方面可得

$$v_{lac{v}{1+\cos a}}$$
 .

如图所示,杆OA长为R,可绕过O点的水平轴在竖直平面内转动,其端点A系着一跨过定滑轮B、C的不可伸长的轻绳,绳的另一端系一物块M,滑轮的半径可忽略,B在O的正上方OB之间的距离为H.某一时刻,当绳的BA段与OB之间的夹角为 α 时,杆的角速度为 ω ,求此时物块M的速率 v_M .



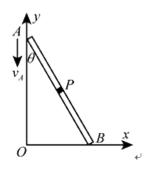
 $\omega H \sin \alpha$



如上图所示, A点速度的沿绳分量就是物块M的速度, 之后可用正弦定理解得答案.

故答案为: $\omega H \sin \alpha$.

26 如图所示,细杆AB长为l,端点A、B分别被约束在x轴和y轴上运动,求:



- (1) 杆上与A相距al(0 < a < l)的P的运动轨迹如何.
- (2) 如果图中 θ 角和 v_A 为已知,那么P点的x和y方向分运动速度 v_{Px} 和 v_{Py} 是多少?

$$egin{aligned} (\ 1\) & rac{x_P^2}{\left(al
ight)^2} + rac{y_P^2}{\left(1-a
ight)^2 l^2} = 1 \ . \ \ (\ 2\) & egin{aligned} v_{Px} = a v_A \cot heta \ v_{Py} = (1-a) \, v_A \end{aligned} \end{aligned} .$$

$$\begin{array}{l} (2) \begin{cases} v_{Px} = av_A \cot \theta \\ v_{Py} = (1-a)v_A \end{array} \end{array}$$

解析

(1)由几何关系可得: $x_P = al\sin\theta$, $y_P = (l-al)\cos\theta$,消去 θ 可得:

$$\frac{x_P^2}{\left(al\right)^2} + \frac{y_P^2}{\left(1-a\right)^2 l^2} = 1 \ ,$$

为椭圆的一部分.

故答案为:
$$\frac{x_P^2}{\left(al\right)^2} + \frac{y_P^2}{\left(1-a\right)^2l^2} = 1$$
 .

(2)由于 $x_P=ax_B$, $y_P=(1-a)\,y_A$,因此有 $v_{Px}=av_B$, $v_{Py}=(1-a)\,v_A$.

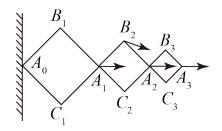
由A、B两点沿杆方向速度相等可得: $v_A\cos\theta=v_B\sin\theta$,即 $v_B=v_A\cot\theta$,

联立可得:
$$\left\{egin{aligned} v_{Px} = av_A\cot heta \ v_{Py} = (1-a)\,v_A \end{aligned}
ight.$$



故答案为: $\begin{cases} v_{Px} = av_A \cot \theta \\ v_{Py} = (1-a)v_A \end{cases}.$

全工 合页构件由三个菱形组成,其边长之比为 $\mathbf{3}:\mathbf{2}:\mathbf{1}$. 如图所示,定点 A_3 以速度v往水平方面移动,求当构件的所有角都为直角时,顶点 A_1 , A_2 , B_2 的速度。



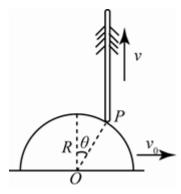
答案

$$\frac{1}{2}v$$
 , $\frac{5}{6}v$, $\frac{\sqrt{17}}{6}v$

解析

略

28 一个半径为R的半圆柱体沿水平方向向右以速度 v_0 匀速运动.在半圆柱体上搁置一根竖直杆,此杆只能沿竖直方向运动,如图所示.当杆与半圆柱体接触点P与柱心的连线与竖直方向的夹角为 θ 时,求竖直杆运动的速度.

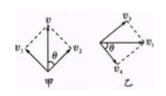


答案

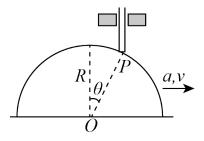
 $v = v_0 an heta$

解析 由于半圆柱体对杆的弹力沿OP方向,所以将竖直杆向上的速度v沿OP方向和沿半圆的切线方向分解,如图甲所示.将半圆柱体水平向右的速度 v_0 也沿OP方向和沿半圆的切线方向分解,如图乙所示.二者在垂直于接触面的方向上(即OP方向)的分速度相等.于是有: $v_0 \sin \theta = v \cos \theta$,解得: $v = v_0 \tan \theta$.





29 一个半径为R的半圆柱体沿水平方向向右做加速度为a的匀加速运动,在半圆柱体上搁置一根竖直杆,此杆只能沿竖直方向运动。当半圆柱体的速度为v时,杆与半圆柱体接触点P与柱心的连线与竖直方向的夹角为 θ ,求此时竖直杆运动的加速度。



答案

$$a an heta-rac{v^2}{R{\cos^3 heta}}$$
 .

解析 在半圆柱参照系中,P点的加速度由切向加速度面和法向加速度面构成,即

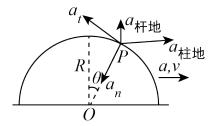
$$\overline{a_{$$
杆对柱}} = \overline{a_t} + \overline{a_n} ,其中 $a_n = \dfrac{v_{$ 杆对柱}^2}{R} = \dfrac{v^2}{R \mathrm{cos}^2 heta} .

因此,
$$\overline{a_{ ext{HTJ}}} = \overline{a_t} + \overline{a_n} + \overline{a_{ ext{LTJ}}}$$
,①

将①式中各量沿 $\overline{a_n}$ 方向投影得: $a_{\rm H7J}$ 地 $\cos\theta=a_{\rm tht}$ 地 $\sin\theta-a_n$,即:

$$a_{ ext{HTM}} = a an heta - rac{v^2}{R ext{cos}^2 heta} rac{1}{ ext{cos} heta} = a an heta - rac{v^2}{R ext{cos}^3 heta} \; .$$

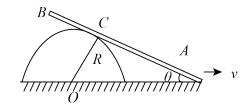
故答案为: $a \tan \theta - \frac{v^2}{R \cos^3 \theta}$.



30 如图所示,AB杆的A端以匀速v运动,在运动时杆桓与一半圆周相切,半圆周的半径为R,当杆与水平线的交角为 θ 时,求杆上与半圆相切点C的速度和杆与圆柱接触点C'的速度大小:







答案

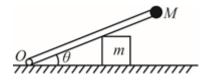
 $v\cos\theta$; $v\tan\theta\sin\theta$

解析

杆上C点速度为 $v_C = v\cos\theta$, 所以C'点的速度为 $v_{C'} = v\tan\theta\sin\theta$.

故答案为: $v\cos\theta$; $v\tan\theta\sin\theta$

31 如图所示,长为L的轻细直杆一端可绕水平地面上的O点在竖直平面内转动,另一端固定一小球M,杆一直靠在正方体箱子m的左上角边上,箱子的边长为L/4.不计一切摩擦,当杆与水平面夹角为 θ 时,求小球的速度 v_1 与箱子的速度 v_2 的比值 $v_1/v_2 = ______.$



答案

 $4\sin^2\theta$

解析

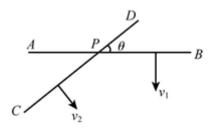
略

知识点睛

(4)线状交叉物系交点速度问题

这类问题比较复杂,我们还是通过下面的实例进行说明。

如图所示,AB、CD两直杆交角为 θ ,交点为P,若两杆各以垂直于自身的速度 v_1 、 v_2 沿着纸面运动,求交点P运动速度的大小。





对于这个问题,很多同学认为 v_1 、 v_2 的合速度就是点P的速度,实际上这个结果是错误的。例如令 $v_2=0$,即CD杆不动,很容易发现点P的移动速度并不等于 v_1 。因此点的速度不是 v_1 、 v_2 的合速度。那么正确的解法如何呢?这里我们提供常用的两种思路,具体结果请大家作为例题自己练习。

①微元法

做出 Δt ($\Delta t \rightarrow 0$) 时间后两杆的位置,结合几何关系及速度的定义进行求解。

②速度分解合成法

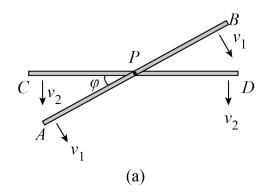
假设AB杆不动,CD杆沿自身方向运动时,P点不动,CD杆沿AB杆方向以 v_2 '运动时,点以同样的速度 v_2 '沿AB杆运动;同理,假设CD杆不同,AB杆沿自身方向运动时,P点不动,AB杆沿CD杆方向以 v_1 '运动时,P点以同样的速度 v_1 '沿CD杆运动;

因此,把两运动物体在某时刻的速度沿交点处两切线方向进行分解,沿对方物体切线方向上的分速度的矢量和即为交点在该时刻的速度。

例题精讲

如图(${f a}$)所示,一平面内有两直线 ${f AB}$ 和 ${f CD}$,相交 ${f arphi}$ 角.若直线 ${f AB}$ 以速度 ${f v_1}$ 在平面内沿垂直于 ${f AB}$ 的方向移动,而直线 ${f CD}$ 以速度 ${f v_2}$ 在平面内沿垂直于 ${f CD}$ 的方向移动,求两线交于点 ${f P}$ 的速度 ${f v_P}$

.



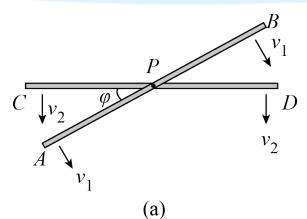
答案

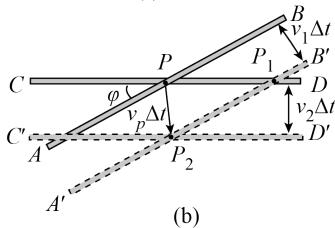
$$v_P = rac{1}{\sin\,arphi} \sqrt{v_1^2 + v_2^2 - 2 v_1 v_2 \cos\,arphi}$$

解析

此题解法很多,这里利用元位移方法求解,此法较为直观.







设某一时刻 t_0 两直线交点在P,经过 Δt 实践间隔,AB移动 $v_1\Delta t$ 间距达A'B',CD移动

 $v_2 \Delta t$ 间距达C'D'.如图(b)所示,显然

$$PP_1 = rac{v_1 \Delta t}{\sin arphi}$$
 , $P_1 P_2 = rac{v_2 \Delta t}{\sin arphi}$,

而且P点在相同时间内移至 P_2 ,因此

$$PP_2 = v_P \Delta t$$
,

利用 $\triangle PP_1P_2$ 的余弦定理得

$$\overline{PP_2}^2 = \overline{PP_1}^2 + \overline{P_1P_2}^2 - 2\overline{PP_1} \cdot \overline{P_1P_2} \cos \varphi \ ,$$

$$\mathbb{RP} v_P^2 = \left(rac{v_1}{\sinarphi}
ight)^2 + \left(rac{v_2}{\sinarphi}
ight)^2 - 2rac{v_1v_2}{\sin^2\!arphi}\cosarphi$$
 ,

最后得P点的速度为

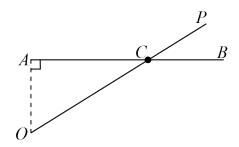
$$v_P = rac{1}{\sin arphi} \sqrt{v_1^2 + v_2^2 - 2 v_1 v_2 \cos arphi} \; .$$

故答案为:
$$v_P = rac{1}{\sin arphi} \sqrt{v_1^2 + v_2^2 - 2 v_1 v_2 \cos arphi}$$
 .

组杆OP长l,绕O点以角速度 ω 在如图所示平面匀速转动,并推动光滑小环C在固定的水平钢丝AB上滑动,已知AO=d,试求小环通过细杆中点时的速度.

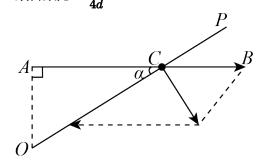




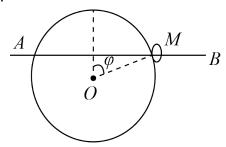


答案

解析 如图所示的速度关系中,有 $v_c=\omega rac{1}{2}$,小环的速度 $v=rac{v_c}{\sin \alpha}=rac{\omega l^2}{4d}$. 故答案为: $rac{\omega l^2}{4d}$.



如图所示,水平直杆AB在圆心为O、半径为r的固定圆圈上以匀速u竖直下落,试求套在该直杆和圆圈的交点处一小滑环M的速度,设OM与竖直方向的夹角为 φ .



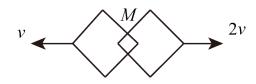
答案 $v = \frac{u}{\sin \varphi}$

解析 略

35 两相同的正方形铁丝框如图所示放置,并沿对角线方向分别以v和2v的速度向两侧运动,问两框交点M的运动速度应为多少。

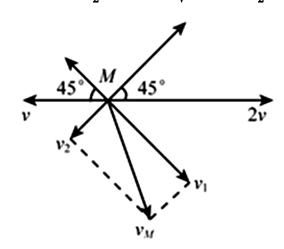




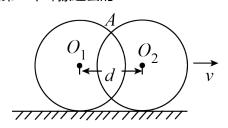


答案 M点速度为 $\sqrt{rac{5}{2}}v$.

解析 如图所示,将两个线圈的移动速度2v和v分别沿自己线圈和对方线圈的切向进行分解,再把沿对方切线方向的两分速度 v_1 和 v_2 进行合成,其中 $v_1=2v\cos 45^\circ=\sqrt{2}v$, $v_2=v\cos 45^\circ=\frac{\sqrt{2}}{2}v$,则 $v_M=\sqrt{v_1^2+v_2^2}=\frac{\sqrt{10}}{2}v$.



36 一个半径为R的环(环心为 O_2)立在水平面上,另一个同样大小的环(环心为 O_1)以速度v从前一环的旁边经过.试求当两环环心相距为d(2R>d大于0)时,两环上部的交点A的运动速度.两环均很薄,可以认为两环是在同一平面内,第二个环是紧贴着第一个环擦过去的.



答案
$$v_A = rac{R_v}{\sqrt{4R^2-d^2}}$$

解析 方法一:

将动环 O_1 的速度v沿两环的切线分解成 v_1 和 v_2 ,交点A的速度即是v沿对方切线(O_2 环) 方向的分速度 v_2 ,由图中的几何关系可得: $v_A=v_2=\frac{v}{2\sin\alpha}$,而 $\sin\alpha=\frac{\sqrt{R^2-\left(\frac{d}{2}\right)^2}}{R}$,



所以
$$v_A = \frac{R_v}{\sqrt{4R^2 - d^2}}$$
.

$$V_2$$

$$O_1$$

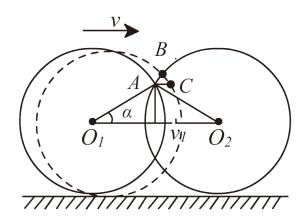
$$V_1$$

$$O_2$$

方法二:微元法

产,以经历了一段极短时间 $\triangle t$,动环移到了如图所示的虚线位置,交点从图中的A点移到了B点.作AC平行于 O_1O_2 交虚线于C点,由于 $\triangle t$ 很小,故图中的A、B、C三点相距很近,圆弧AB、BC分别可以看成弦AB、BC.在 $\triangle t$ 时间里,动环的位移可以用AC表示,交点的位移用弦AB表示,其大小分别为 $AC = v \triangle t$, $AB = v_A \triangle t$,所以 $v_A = \frac{AB}{AC}v$ ①设 $\triangle AO_1O_2 = \alpha$,将AB看做一小段弦,则有 $\triangle BAC = \frac{\pi}{2} - \angle CAO_2 = \frac{\pi}{2} - \alpha$,在等腰三角形ABC中,有 $AC = 2AB\cos \angle BAC = 2AB\sin \alpha$ ②

将②式代入①得
$$v_A=rac{v}{2\sinlpha}=rac{Rv}{\sqrt{4R^2-d^2}}$$
 .



图像法处理复杂运动(选讲)

知识点睛

用图象来描述两个物理量之间的关系是物理学中常用的方法。利用图象法分析解答问题,具有直观、形象、简明的特点,可达到化难为易,化繁为简的目的。在这个小模块中我们主要介绍两类问题:

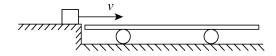




一是利用常见的 $x \sim t$ 、 $v \sim t$ 图处理复杂问题;二是利用不常见的特殊图象处理问题。

例题精讲

37 如图所示,上表面粗糙的小车静止在光滑水平面上,一滑块从车的左端以水平速度v冲上小车,下列说法正确的是()



- A. 只要v足够大,滑块一定能从小车的右端冲出小车
- B. 若滑块能冲出小车,则不论v多大,滑块脱离小车时小车的位移为定值
- C. 若滑块能冲出小车,则v越大,小车在滑块脱离时的位移越小
- D. 若滑块不能冲出小车,则滑块的初速度v越大,滑块相对小车滑动时间越短

答案

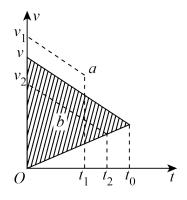
AC

解析

本题的四个选项中有三项相对独立,如果对三项内容列式分析,无异于解一道综合性的计算题,如果利用v-t图象却能很快得出正确答案。

设滑块以速度v滑上小车后,经时间to恰好滑到小车右端(此时两者速度相等),如图所示,阴影的"面积"表示车长.当滑块初速v1大于v时,由图线a可知,滑出的时刻提前,小车的位移变小,A、C选项正确,B错误.当滑块初速v2小于v时,由图线b可知滑块还未滑到小车右端就与小车达到共同速度(如t2时刻),且随着v2的增大,滑块在小车上滑过的距离越远,所用时间越长,选项D错误.

故选AC.



在一条笔直的公路上依次设置三盏交通信号灯 L_1 、 L_2 和 L_3 , L_2 与 L_1 相距80m, L_3 与 L_1 相距120m . 每盏信号灯显示绿色的时间间隔都是20s,显示红色的时间间隔都是40s . L_1 与 L_3 同时显示绿色, L_2 则在 L_1 显示红色经历了10s时开始显示绿色 . 规定车辆通过三盏信号灯经历的时间不得超过150s . 若有一辆匀速向前驶的汽车通过 L_1 的时刻正好是 L_1 刚开始显示绿色的时刻,则此汽车能不停顿地通过三盏信号灯的最大速率为 _____ m/s . 若一辆匀速向前行驶的自行车通过 L_1 的时刻是 L_1 显示绿色经历了10s的时刻,则此自行车能不停顿地通过三盏信号灯的最小速率是 _____ m/s .

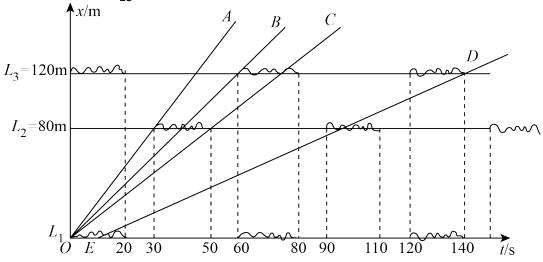
答案

1.2m/s

 $2 \cdot \frac{12}{13} \text{m/s}$

解析 本题可以用 $x\sim t$ 图象方便地求解,如图所示, L_1 、 L_2 、 L_3 亮绿灯的时间为图中波浪线所示,求汽车的最大速率就是在图中找出一条能同时过 L_1 、 L_2 、 L_3 的波浪线部分的直线的最大斜率.显然,图中OB即为满足此条件的直线,故最大速率为 $v=\frac{120}{60}$ m/s = 2m/s.同理,自行车能不停地通过三盏信号灯且总时间不超过150s的最小速率对应图线ED的斜率, $v_{\min}=\frac{12}{13}$ m/s.

故答案为:2m/s; $\frac{12}{13}m/s$.



39 已知一质点做变加速直线运动,初速度为 v_0 ,其加速度随位移线性减小的关系(即加速过程中加速度与位移之间的关系)满足条件 $a=a_0-ks$,式中a为任意位置处的加速度,s为位移, a_0 、k为常量,求当位移为 s_0 时质点的瞬时速度.

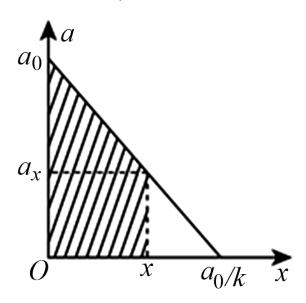


$$v_t = \sqrt{v_0^2 + 2a_0s_0 - ks_0^2}$$

本题难度较大,因为质点做变加速直线运动,所以无法用匀变速直线运动公式直接求出 位和为定时的瞬间速度,而且其加速随位移变化又不多见。

根据题中的民给函数表达式画出 $a\sim x$ 图象,如图所示,图象中不直接出现速度这个物理 量,细分析联想到公式: $v_t^2 - v_0^2 = 2ax$,再结合图象面积的物理意义,采用"微元法"有: $v_1^2-v_0^2=2a_0\triangle x$, $v_2^2-v_1^2=2a_1\triangle x$, $v_3^2-v_2^2=2a_2\triangle x$,

各式相加得: $v_x^2 - v_0^2 = 2 \triangle x (a_0 + a_1 + \cdots + a_x)$.



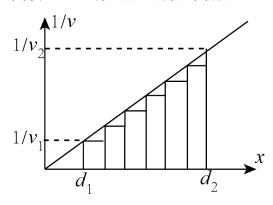
等式右边为图线与两坐标所围成的梯形面积的2倍,联立可得: $rac{1}{2}(a_0+a_x)x=rac{v_x^2-v_0^2}{2}$, 解得: $v_x = \sqrt{v_0^2 + (2a_0 - kx)x}$.

- 老鼠离开洞穴沿直线前进,它的速度与到洞穴的距离成反比,当它行进到离洞穴距离为处的甲处 时速度为 v_1 ,试求:
 - (1)老鼠行进到离洞穴距离为42的乙处时速度多大.
 - (2) 从甲处到乙处要用去多少时间.

答案
$$(1)$$
 $v_2 = \frac{k}{d_2} = \frac{d_1}{d_2}v_1$. (2) $t = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{v_1} + \frac{1}{v_2}\right)(d_2 - d_1) = \frac{d_2^2 - d_1^2}{2d_1v_1}$.

解析

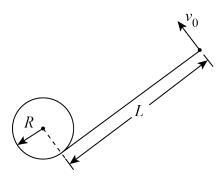
- (1)老鼠行进的速度与它到洞穴的距离成反比,即 $v=rac{k}{x}$.依题意有 $k=v_1d_1$,则 $v_2=rac{k}{d_2}=rac{d_1}{d_2}v_1$.故答案为: $v_2=rac{k}{d_2}=rac{d_1}{d_2}v_1$.
- (2)老鼠行进的速度 $v=\frac{k}{x}$,不是我们常见的运动.但是可以注意到它的 $v\sim x$ 图象是一条双曲线,转化为 $\frac{1}{v}\sim x$ 图象后,这种反比关系就变成了正比关系,即 $\frac{1}{v}\sim x$ 图象是一条过原点的直线,如图所示.



将 d_1 到 d_2 的线段分割成n等份,n很大时,每一份可以近似看成匀速直线运动.第一小段的时间 $\Delta t_1 = \frac{\Delta x}{v_1}$,其数值等于 $\frac{1}{v} \sim x$ 图象最左边第一个矩形面积,依此类推, $n \to \infty$ 时,运动总时间等于 $\frac{1}{v} \sim x$ 图中梯形面积,即:

$$egin{aligned} t &= rac{1}{2}igg(rac{1}{v_1} + rac{1}{v_2}igg) \left(d_2 - d_1
ight) = rac{d_2^2 - d_1^2}{2d_1v_1} \ . \ &$$
 故答案为: $t &= rac{1}{2}igg(rac{1}{v_1} + rac{1}{v_2}igg) \left(d_2 - d_1
ight) = rac{d_2^2 - d_1^2}{2d_1v_1} \ . \end{aligned}$

41 如图所示,在光滑水平面上立着一根半径为R的竖直圆柱子,借助长为L的细长线将小冰球与圆柱子相连。开始冰球位于水平面上并且线被拉紧,现在猛一推冰球,使其具有垂直于线的初速度vo,于是冰球开始绕柱子运动,将线缠在柱子上。不计一切摩擦。线系在柱子下部,位于冰球滑动的水平面内。问经过多长时间后线全部绕在柱子上。



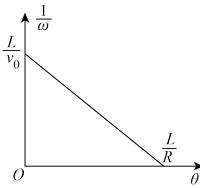
解析

冰球受到重力、水平面的支持力和线的力作用.由于线的拉力始终与冰球运动方向垂直,故线的拉力对冰球不做功,冰球的运动速度大小%不变,但方向时刻变化,同时冰球做圆周运动的半径在不断减小,相应的冰球运角速度会不断变大.因此本题不是高中常见的运动,有一定难度,可以通过合理运用图像来求解.

设经过一定时间后线与圆柱的切点绕圆柱的圆心转过了heta角,即有R heta长的线绕在柱子上,此时冰球做圆周运动的半径变为L-R heta,冰球运动的角速度 $\omega=rac{v_0}{L-R heta}$,即 $rac{1}{\omega}=rac{L}{v_0}-rac{R}{v_0} heta$,

做出 $\frac{1}{\omega}\sim heta$ 图象如图所示,直线与纵、横轴的交点分别为 $\frac{L}{v_0}$ 和 $\frac{L}{R}$.由于 $\omega=\frac{\Delta heta}{\Delta t}\Rightarrow \Delta t=\frac{1}{\omega}\cdot \Delta heta$,

因此直线与纵、横轴所夹三角形的面积即为冰球绕在圆柱上的时间.



冰球全部绕在柱子上的总时间 $T=rac{1}{2}\cdotrac{L}{v_0}\cdotrac{L}{R}=rac{L^2}{2Rv_0}$.

故答案为: $\frac{L^2}{2Rv_0}$.