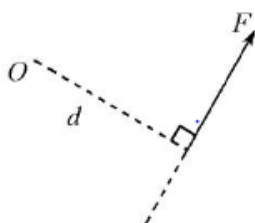


第7讲 刚体平衡条件

知识点睛

力矩平衡

力的三要素是**大小、方向和作用点**。由作用点和力的方向所确定的射线称为力的作用线。讲力矩，首先要规定矩心，就是对什么点的力矩。力作用于物体，常能使物体发生转动，这时外力的作用效果不仅取决于外力的大小和方向，而且取决于外力作用线与轴的距离——力臂(d)。



力与力臂的乘积称为力矩，记为 M ，则 $M = Fd$ ，如图， O 为垂直于纸面的固定轴，力在纸面内。

①力矩的作用：

力矩是改变物体转动状态的原因。力的作用线与轴平行时，此力对物体绕该轴转动没有作用。若力不在与轴垂直的平面内，可先将力分解为垂直于轴的分量

F_{\perp} 和平行于轴的分量 F_{\parallel} ， F_{\parallel} 对转动不起作用，这时力的力矩为：

$$\vec{M} = \vec{r} \times \vec{F}$$

通常规定绕逆时方向转动的力矩为正。当物体受到多个力作用时，物体所受的总力矩等于各个力产生力矩的代数和。

②力矩的方向：

力矩是矢量，其方向通常按右手螺旋定则确定：力矩 M 同时垂直于力臂与力，当右手螺旋从 r 的方向转到 F 的方向时大拇指的方向即为 M 的方向。

③叉乘：

$\vec{a} \times \vec{b} = \vec{c}$ 称“矢量的叉积”，它是一个新的矢量。

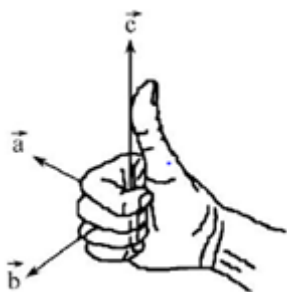
叉乘的大小定义为：

$$|c| = ab \cdot \sin \alpha$$

其中， α 为 a 和 b 的夹角。

意义： c 的大小对应由 a 和 b 作成的平行四边形的面积。

叉积的方向：垂直 a 和 b 确定的平面，并由右手螺旋定则确定方向，如图所示。



注意： $\vec{a} \times \vec{b} \neq \vec{b} \times \vec{a}$ ，但有 $\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$

④转轴：

转轴可以随意选取，力矩计算的核心技巧是巧选转轴，总的原则是未知力作用线不能通过转轴，其次是其他未知力作用线尽量过轴。

平衡条件

①刚体：

是指整体及其各部分的形状和大小均保持不变的物体，显然这也是对客观物体的一个抽象，但是质点的抽象更具体一些，因为给出了形状。同时刚体也正因为有了形状，其运动方式要比质点更复杂，除了平动以外，还有刚体可以绕着任意一点做转动。

②刚体的平衡：

单纯力给出物体的平动，而力矩可以使物体绕着某个点转动，因此，要让刚体平衡，必须满足两个条件：合力为0以及相对于任意一点的合力矩为0。

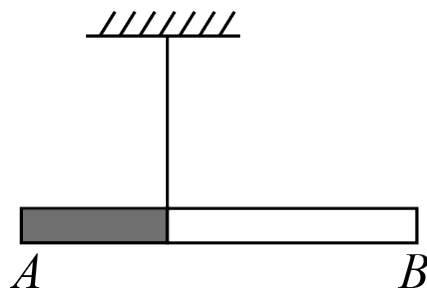
$$\begin{cases} \sum F_i = 0 \\ \sum M_i = 0 \end{cases}$$

注意：作用在同一刚体（或系统）但不同作用点的力可以平移到同一点进行合力，不同作用点的效果由力矩来体现。

例题精讲

基础训练

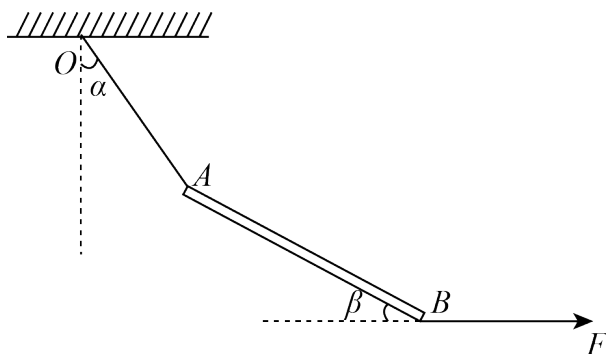
如图所示，将粗细均匀、直径相同的均匀棒A和B粘合在一起，并在粘合处用绳悬挂起来，恰好处于水平位置而平衡，如果A的密度是B的2倍，那么A的重力大小是B的 _____ 倍。



答案 $\sqrt{2}$

解析 设A长 l_A ，B长 l_B ，那么A所受的重力的力的力矩为 $\frac{G_A l_A}{2}$ ，B所受的重力力矩为 $\frac{G_B l_B}{2}$ ，两者大小相等，符号相反。由A、B的密度关系不难推出 $\frac{G_A}{G_B} = \frac{2l_A}{l_B}$ ，由此即可列方程解出 $\frac{G_A}{G_B} = \sqrt{2}$ 。
故答案为： $\sqrt{2}$ 。

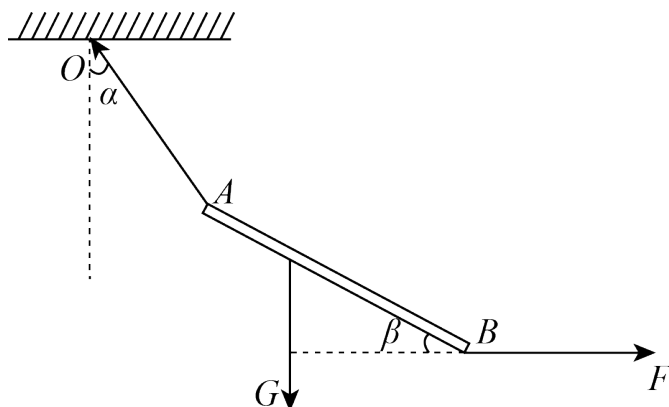
- 2 如图所示，一根重8N的均质直棒AB，某A端用悬线悬挂在O点，现用 $F = 6\text{N}$ 的水平恒力作用于B端，当达到静止平衡后，试求：



- (1) 悬绳与竖直方向的夹角 α 。
(2) 直棒与水平方向的夹角 β 。

答案 (1) 37°
(2) $\arctan \frac{2}{3}$

解析 (1) 受力分析如图： $\tan \alpha = \frac{6}{8} = \frac{3}{4}$ ， $\alpha = 37^\circ$ 。
故答案为： 37° 。

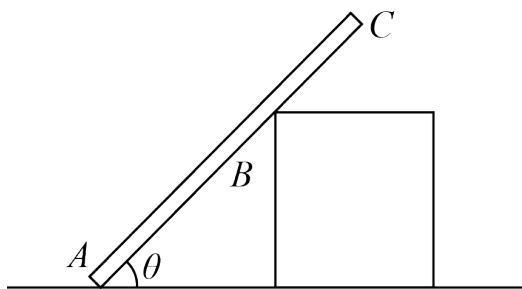


(2) 以A点为转动轴，由转动平衡可知： $G \times \frac{L}{2} \cos \beta = F \times L \sin \beta$.

解得： $\beta = \arctan \frac{2}{3}$.

故答案为： $\arctan \frac{2}{3}$.

- 3 如图所示，均匀直杆一端放在地上，一端斜靠在立方体上（B处光滑）作图画出对杆作用力的方向．如果杆长 L ，重 mg ，立方体边长为 a ，杆与水平面成 θ 角，具体求出A处弹力 N_A 和摩擦力 f .

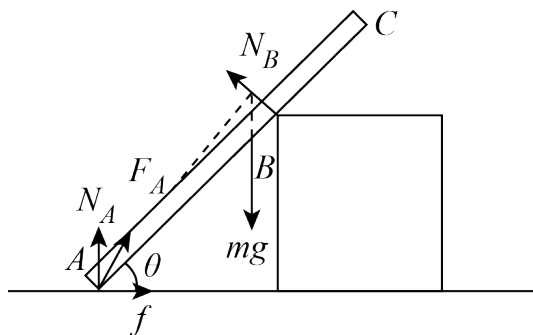


答案

$$N_A = mg - \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin \theta \cos^2 \theta ; f = \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin^2 \theta \cos \theta$$

解析

地面对杆的作用力（弹力和摩擦力的合力，即为全反力）必和 N_B 、 mg 交于一点，如图所示，



以A点为轴，有

$$\frac{N_B a}{\sin \theta} = mg \left(\frac{L}{2} \right) \cos \theta ,$$

$$N_A + N_B \cos \theta = mg ,$$

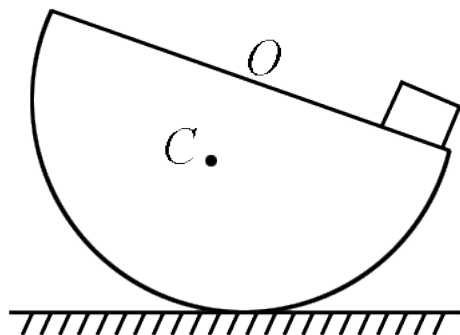
$$f = N_B \sin \theta ,$$

$$\text{得 } f = \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin^2 \theta \cos \theta ,$$

$$N_A = mg - \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin \theta \cos^2 \theta .$$

$$\text{故答案为: } N_A = mg - \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin \theta \cos^2 \theta ; f = \left[\frac{mgL}{2a} \right] \sin^2 \theta \cos \theta .$$

- 4 半径为 R 的匀质半球体置于水面上，其重心在球心 O 正下方 C 点处， $OC = \frac{3R}{8}$ ，半球质量为 m 。半球质量为 m 。在半球的平面上放一质量为 $\frac{m}{8}$ 的物体，它与半球平面间的动摩擦系数为 0.2 ，如图所示，则物体刚要开始滑动时离球心的最大距离为 _____。



答案 $0.6R$

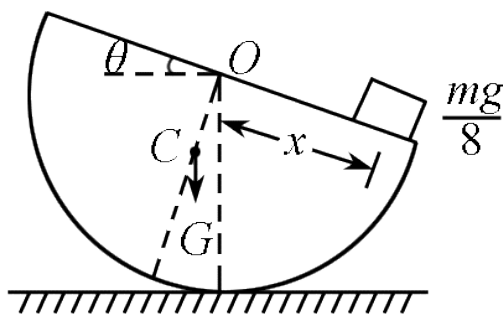
解析 设临界情况下直径与水平面夹 θ 角，如图所示。对整体有 $mg \cdot \left(\frac{3R}{8} \right) \sin \theta = \left(\frac{mg}{8} \right) x \cos \theta$

$$\text{得 } x = 3R \tan \theta ,$$

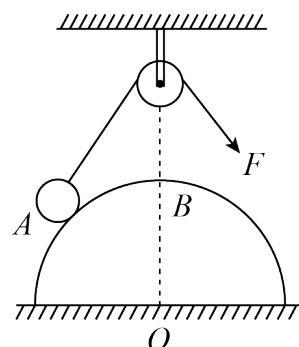
$$\text{而对物体有 } \left(\frac{mg}{8} \right) \sin \theta = \mu \left(\frac{mg}{8} \right) \cos \theta ,$$

$$\text{得 } \tan \theta = \mu ,$$

$$\text{所以 } x = 3\mu R = 0.6R .$$



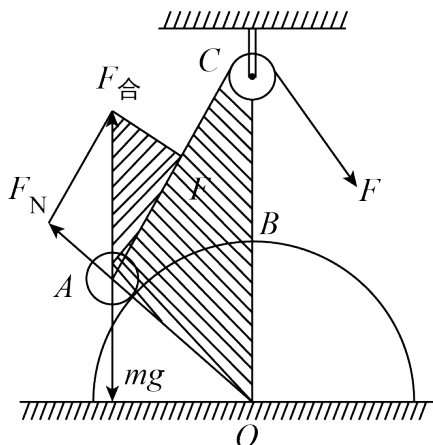
- 5 如图所示，固定在水平面上的光滑半球，半径为 R ，球心 O 的正上方固定一个小定滑轮，细线一端拴一小球，置于半球面的 A 点，另一端绕过定滑轮．现缓慢地将小球从 A 点拉到 B 点，则此过程中，小球对半球的压力大小 F_N ，细线的拉力大小 F 的变化情况是（ ）



- A. F_N 变大， F 不变 B. F_N 变小， F 变大 C. F_N 不变， F 变小 D. F_N 变大， F 变小

答案 C

解析 小球受力情况如图所示，合成 F_N 与 F ，其合力 F 应与重力 mg 等大反向，



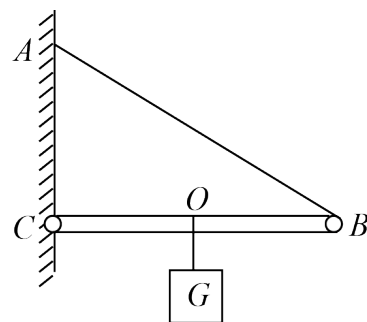
由几何知识：力三角形与几何三角形 $\triangle OAC$ 相似，则有

$$\frac{F_N}{R} = \frac{mg}{OC} = \frac{F}{AC}$$

$$\text{所以 } F_N = \frac{R}{OC} mg \quad F = \frac{AC}{OC} mg$$

拉动过程中， AC 变小， OC 与 R 不变，因此 F_N 不变， F 变小．

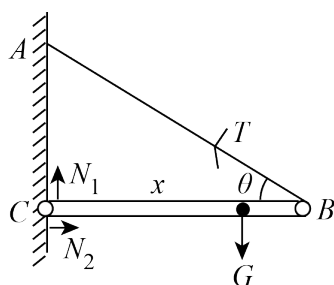
- 6 如图所示，轻杆 BC 的 C 端铰接于墙， B 点用绳子拉紧，挂重物 G ．当重物 G 从 C 缓慢移动到 B 的过程中，墙对杆 BC 的作用力大小变化为 _____，绳子上拉力的大小变化为 _____．



答案 1. 先变小后变大

2. 持续变大

解析 如图：



选C处为轴，则， $Tl \sin \theta = Gx$ ，

随 x 增大， T 从0开始逐渐增大，

选B处为转轴，

$N_1 l = G(l - x)$ ，所以 N_1 从 G 逐渐减小为0，

选A处为转轴，

$N_2 l \tan \theta = Gx$ ，所以 N_2 从0开始逐渐增加为 $\frac{G}{\tan \theta}$ ，

综合得到：

$$N^2 = N_1^2 + N_2^2 = \frac{G^2}{l^2} [(l-x)^2 + x^2 \cot^2 \theta] ,$$

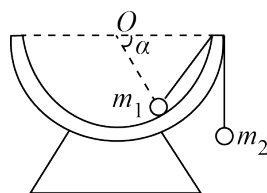
得到 $x = l \sin \theta$ 时， N 取最小，

所以随 x 增大， N 先变小，后变大。

故答案为：先变小后变大；持续变大。

进阶拓展

如图所示，一个半球形的碗放在桌面上，碗口水平， O 点为其球心，碗的内表面及口均光滑，一根细线跨在碗口上，线的两端分别系有质量为 m_1 和 m_2 的小球，当它们处于平衡状态时，质量为 m_1 的小球与 O 点的连线与水平线的夹角为 $\alpha = 60^\circ$ ．则两小球的质量比 $m_2 : m_1$ 为（ ）



A. $\sqrt{3} : 3$

B. $\sqrt{2} : 3$

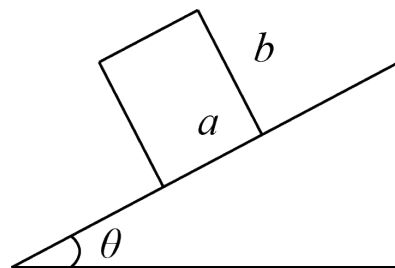
C. $\sqrt{3} : 2$

D. $\sqrt{2} : 2$

答案 A

解析 略．

- 2 底边长为 a 、高度为 b 的长方形匀质物块置于斜面上．斜面和物块之间的静摩擦因数为 μ ，斜面的倾角为 θ ，当 θ 足够小时，当 θ 足够小时，物块静止于斜面上如图，如逐渐将倾角增大，当 θ 取某个临界值 θ_0 时，物块或开始滑动，或翻倒．试分别求出发生滑动和翻倒时的 θ_0 ，并说明在什么条件下出现滑动？在什么条件下出现翻倒？



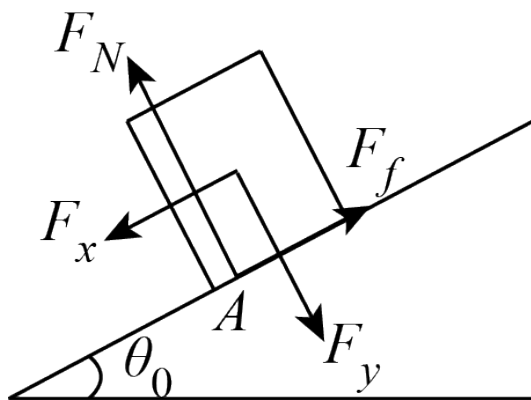
答案 如 $\mu < \frac{a}{b}$ ，则当 $\theta = \arctan \mu$ 时物块开始滑动．如 $\mu > \frac{a}{b}$ ，则当 θ 增大至 $\theta = \arctan \frac{a}{b}$ 时物块开始翻倒． $\mu = \frac{a}{b}$ 的情况，不要求讨论

解析 分别求出开始出现滑动和出现翻倒倒计时的 θ_0 ，

1．出现滑动

设重力 $G = mg$ 沿斜面与垂直与斜面的两个分离为 G_x 与 G_y ，斜面对物体的支承力为 F_N ，摩擦了 F_f ，如 $\theta = \theta_0$ 时物体开始滑动如图，必有 $G_x = F_f = \mu F_N$ ， $G_y = F_N$ ；用

$G_x = mg \sin \theta_0$ ， $G_y = mg \cos \theta_0$ 代入，得 $mg \sin \theta_0 = \mu mg \cos \theta_0$ ， $\tan \theta_0 = \mu$ ．



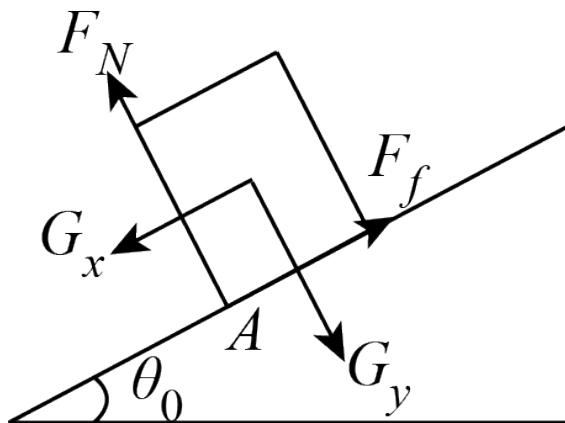
2. 出现翻倒

如 $\theta = \theta_0$ 时物体将要翻倒，则物体必是绕通过下角处的 A 轴翻转如图。这时支承力 F_N 与摩擦力 F_f 都通过 A 轴，不产生对 A 轴的力矩。翻倒的临界条件是 $\frac{b}{2}G_x = \frac{a}{x}G_y$ ，

可得 $bmg \sin \theta_0 = amg \cos \theta_0$ ， $\tan \theta_0 = \frac{a}{b}$ 。

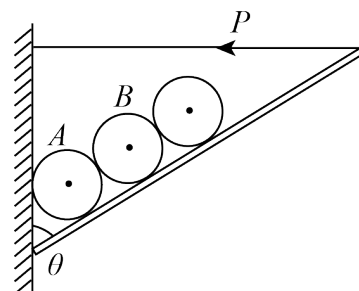
因此，得出结论：

如 $\mu < \frac{a}{b}$ ，则当 $\theta = \arctan \mu$ 时物块开始滑动。如 $\mu > \frac{a}{b}$ ，则当 θ 增大至 $\theta = \arctan \frac{a}{b}$ 时物块开始翻倒。 $\mu = \frac{a}{b}$ 的情况，不要求讨论。



故答案为：如 $\mu < \frac{a}{b}$ ，则当 $\theta = \arctan \mu$ 时物块开始滑动。如 $\mu > \frac{a}{b}$ ，则当 θ 增大至 $\theta = \arctan \frac{a}{b}$ 时物块开始翻倒。 $\mu = \frac{a}{b}$ 的情况，不要求讨论。

- 3 有一轻木板，其自重可忽略，长为 l ， A 端用铁链固定在竖直墙面上，另一端用水平绳拉住，板上依次放着三个圆柱体，其半径均为 r ，重力均为 G ，如图所示，木板与墙面的夹角为 θ ，一切摩擦均忽略不计，求水平绳对板的拉力多大？



答案

$$P = \frac{3Gr}{l \cos \theta} \left(2 \sin \theta + \frac{1 + \cos \theta}{\sin^2 \theta} \right)$$

解析

从左至右依次对小球编号1, 2, 3.

从最右侧的球3向左依次进行受力分析,

对于3:

$$\begin{cases} N_3 = G \sin \theta \\ N_{23} = G \cos \theta \end{cases}$$

对球2:

$$\begin{cases} N_{12} - N_{32} = G \cos \theta \\ N_2 = G \sin \theta \end{cases}$$

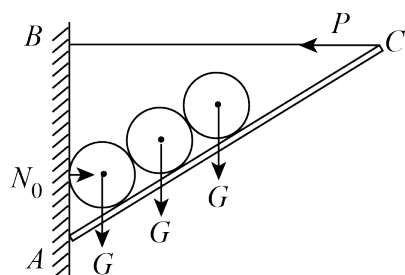
得到: $N_{12} = 2G \cos \theta$.

对球1:

$$\begin{cases} N_0 \sin \theta = N_{21} + G \cos \theta \\ N_1 \sin \theta = G + N_{21} \cos \theta \end{cases}$$

得到 $N = 3G \cot \theta$.

最后, 对整体 (将球和木板视为一个整体) 得到下图:



对A点分析力矩，只有 N_0 ，和3个球的重量 G ，及绳的拉力 P 对A有力矩：

$$N_0 r \cot \frac{\theta}{2} + Gr + G(r + 2r \sin \theta) + G(r + 4r \sin \theta) = Pl \cos \theta ,$$

$$\text{化简得：} 3Gr \frac{\cos \theta}{\sin \theta} \cdot \frac{1 + \cos \theta}{\sin \theta} + 3Gr + 6Gr \sin \theta = Pl \cos \theta ,$$

$$\text{得} P = \frac{3Gr}{l \cos \theta} \left(2 \sin \theta + \frac{1 + \cos \theta}{\sin^2 \theta} \right) .$$

$$\text{故答案为：} P = \frac{3Gr}{l \cos \theta} \left(2 \sin \theta + \frac{1 + \cos \theta}{\sin^2 \theta} \right) .$$