# FreeRTOS学习笔记(七)

# FreeRTOS信号量

简述:信号量用于控制共享资源访问的场景相当于一个上锁机制,代码只有获得了这个锁的钥匙才可以执行。

#### 1. 二值信号量

- 简述:相当于是一个只有一个列表项的队列,要么是满的(有信号),要么是空的(没信号)
- 二值信号量的相关API

```
/**
* 描述: 创建一个二值信号量(也就是创建一个长度为1的消息队列)
*返回:NULL:创建失败
   其他值:创建成功的二值信号量的句柄
*/
SemaphoreHandle_t xSemaphoreCreateBinary(void);
/**
* 描述:释放信号量
*参数:xSemaphore:要释放的信号量句柄
* 返回: pdPASS : 释放成功
   errQUEUE_FULL:释放失败
*/
xSemaphoreGive(SemaphoreHandle_t xSemaphore);
/**
* 描述:获取信号量
*参数:xSemaphore:要获取的信号量句柄
* xBlockTime:阻塞时间
*返回:pdTRUE:获取成功
  pdFALSE: 获取失败
xSemaphoreTake(SemaphoreHandle_t xSemaphore,
      TickType_t xBlockTime);
```

## 2. 计数型信号量

- 描述:相当于一个长度大于1的队列(长度用户可以自行设置)
- 计数型信号量相关的API

```
/**
* 描述: 创建一个计数型信号量
* 参数: uxMaxCount : 计数允许的最大值
* uxInitialCount: 起始计数值
* 返回: Null : 创建失败
* 其他值: 创建成功的信号量句柄
*/
```

## 3. 优先级反转

描述:例:高中低优先级的三个任务,高优先级运行完之后释放二值信号量,低优先级的任务获取信号量之后 进入长时间延时一直没有释放信号量,然后中优先级任务一直在运行,等到低优先级的任务运行完释放信号量 之后,高优先级任务才开始运行。

## 4. 互斥信号量

- 描述:一个拥有优先级继承的二值信号量(尽可能降低优先级翻转带来的影响)
- 互斥信号量的相关API

```
/**

* 描述: 创建一个互斥信号量

* 返回: Null : 创建失败

* 其他值: 创建成功的信号量句柄

*/
SemaphoreHandle_t xSemaphoreCreateMutex(void);

/***********************/
/* 释放信号量和获取信号量函数与上述二值信号量的相同 */
/***********************/
```

#### 5. 递归互斥信号量

。 描述:可以获取多次互斥信号量,不过要释放相应次数。