## 1. Introducción

El programa para controlar el SLM se creó utilizando el sistema de *módulos* del lenguaje *Python*. El módulo incluye una varidad de funciones que permiten enviar imágenes al SLM de modo que sean utilizadas como hologramas. El código está escrito para funcionar en **Ubuntu**.

La idea principal es controlar de manera remota (vía ssh) el CPU donde se encuentre instalado el programa de control, el cual despliega imágenes en pantalla completa en su único monitor, que en este caso es el SLM, de modo que el usuario no tiene acceso visual a estas imágenes. A este tipo de CPU se le conoce como *headless* CPU. El módulo contiene cuatro archivos y una carpeta con imágenes para corregir aberraciones generadas por el reflejo de la luz en el SLM. A continuación se enlistan dichos archivos con una pequeña descripción:

- src.py : archivo con código en Python. Es la base del programa.
- dospi.py : archivo que contiene información sobre la normalización de la escala de grises.
- imagen.png : archivo imagen que se mandará al SLM.
- ManualModuloPython.pdf : es este manual.
- PatronCorrector/
  - n2-910nm.bmp : archivo imagen para corregir aberraciones a 910 nm.
  - n3-780nm.bmp: archivo imagen para corregir aberraciones a 780 nm.
  - n4-633nm.bmp: archivo imagen para corregir aberraciones a 633 nm.

El módulo se puede descargar en https://github.com/shgaeo/MisPys/tree/master/modulador.

# 2. Configuración previa

Antes de conectar el *headless* CPU al SLM es necesario configurarlo, para lo cual es necesario conectarle un monitor real.

Una vez hecho esto es necesario eliminar la necesidad de iniciar sesión al arranque del CPU. Para lo cual es necesario abrir Configuración del sistema, elegir la opción Cuentas de usuario y seleccionar el botón Iniciar sesión automáticamente.

Además es necesario configurar este CPU como servidor, de modo que es necesario instalar ssh server con el siguiente comando:

```
shell > sudo apt install openssh-server
```

NOTA: En el CPU que vayas a usar para conectarte a este servidor debes instalar openssh-client en lugar de openssh-server.

Para poder conectarte a este servidor necesitas conocer tres cosas:

- 1. Nombre de usuario: Para conocerlo solo abre una terminal (ctrl+t) y el nombre de usuario debe ser lo que aparece antes del símbolo @.
- 2. Dirección IP: Para conocer tu dirección IP puedes usar el comando ifconfig.
- 3. Contraseña: Es la contraseña asociada a este usuario.

Apunta bien estos datos, ya que una vez que el CPU sea headless ya no podrás acceder a los mismos.

En Python, para poder cargar módulos sin estar en la carpeta que los contiene es necesario agregar al archivo /HOME/.bashrc la siguiente línea:

```
export PYTHONPATH="${PYTHONPATH}:/HOME/Documentos/MisPys"
```

Siendo /HOME/Documentos/MisPys la carpeta que contiene los módulos (por ejemplo, en mi caso es: /home/santiago/Documentos/MisPys).

¡LISTO! Ahora puedes desconectar todo de tu CPU y conectar únicamente la alimentación y el controlador del SLM vía conexión DVI. Y no olvides el cable de red para poder tener acceso vía ssh.

## 3. Lista de funciónes

A continuación se enlistan las funciones disponibles tras cargar el módulo. Nótese que al cargar el módulo no solo se obtiene acceso a las funciones, también se define el valor de la constante CONST\_2PI, este valor representa el tono de gris que corresponde a la fase  $2\pi$  y depende de la longitud de onda del láser con que se trabaje, de modo que previo a cargar el módulo se tiene que verificar que este valor sea el adecuado.

#### inicia()

Esta función debe correrse al inicio de cada sesión si se va a trabajar con el SLM. Lo que hace es: abrir el archivo imagen en modo pantalla completa. Nótese que el archivo imagen es una imagen blanca de  $800 \times 600$  pixeles y que se abrirá con el programa eoq (instalado por default en Ubuntu).

### finaliza()

Esta función debe correrse al final de cada sesión en la que se haya utilizado la función inicia, ya que cierra el programa eoq.

# monitor2(imagen:''Image'')

Esta función re-escribe el archivo imagen de modo que cambia lo que se proyecta en el SLM. El argumento de la función debe ser una imagen de  $800 \times 6000$ .

# grayImage(matInt:''ndarray'')

Esta función toma como argumento una matriz de enteros y regresa una imagen en escala de grises de 8-bits.

# grayImageCorr(matInt:''ndarray'')

Esta función hace lo mismo que la función grayImage pero suma a la matriz original el patrón de corrección de aberraciones.

### escalon(periodo,dosPi=CONST\_2PI,fondo=0,cols=800,rengs=600)

Esta función genera una rejilla binaria en forma de matriz de enteros de cols×rengs. La función tiene control sobre el periodo y profundidad de la rejilla con los primeros tres argumentos. Si no se especifican, la altura será la constante CONSR\_2PI, el fondo será cero y el tamaño será 800 × 600.

#### blazeMat(periodo,dosPi=CONST\_2PI,cols=800,rengs=600)

Esta función genera una rejilla de diente de sierra en forma de matriz de enteros de  $cols \times rengs$ . La función tiene control sobre el periodo y profundidad de la rejilla con los primeros dos argumentos. Si no se especifican, la altura será la constante  $CONSR_2PI$  y el tamaño será  $800 \times 600$ 

### thetaMat(th=0)

Esta función genera una matriz cuyas entradas representan los ángulos (van de  $-\pi$  a  $\pi$ ) correspondientes a la posición de las entradas de la matriz. El argumento th corresponde a los grados por los cuales se puede rotar el holograma. Si no se especifica se tomará th= 0.

### thetaMatInt(n,dosPi=CONST\_2PI,th=0)

Esta función toma la matriz de la función thetaMat(th) y la convierte en enteros de 8-bits, donde el valor máximo del arreglo es el valor de la variable dosPi. Además multiplica la matriz de enteros resultante por n, haciendo así que el holograma helicoidal tenga n vueltas. Esta es la función que se utiliza para inducir la fase tipo vórtice al haz para (junto con un axicón) generar un haz Bessel de orden n. Si no se especifican, el ángulo th será cero y el valor máximo de arreglo será CONST\_2PI.

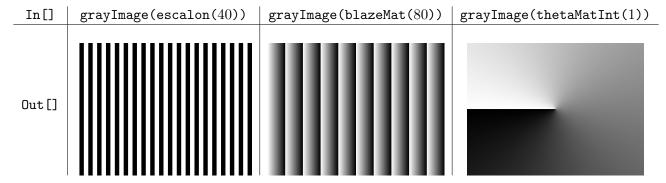
#### calibrar()

Esta función es para calibrar la relación  $tono\ de\ gris-fase\ inducida$  para una longitud de onda del láser. Lo que hace es proyectar en el SLM un holograma tipo rejilla binaria variando su profundidad de 0 a 255. Para calibrar se debe colocar una lente que enfoque el haz reflejado en el modulador y realizar una fotografía del haz en dicho foco (hasta ahora esto debe hacerse manualmente y de manera independiente) para cada valor de la profundidad de la rejilla.

Antes de mandar dichas imágenes es necesario utilizar la función inicia() que despliega una imagen blanca en el SLM, la cual puede ser reemplazada posteriormente por los hologramas deseados. Esto lo hace utilizando comandos de *Linux*. Una vez inicializado el programa se pueden utilizar las funciones listadas anteriormente para generar los hologramas deseados y mandarlos al SLM utilizando la función monitor2(imagen: ''Image''), la cual toma como argumento una imagen y la despliega en el SLM. Al terminar de utilizar el programa se debe usar la función finaliza() que cierra el programa eoq.

# 4. Ejemplos

A continuación se muestra una tabla con ejemplos de algunas funciones utilizadas en el módulo:



Cuadro 1: Muestra de lo que hacen algunas funciones cargadas en el módulo. Si estas imágenes se utilizan como argumento en la función monitor2 entonces se mandarán para proyectarse como hologramas en el SLM.

Finalmente se muestra un ejemplo de los comandos utilizados para: conectarse vía ssh al CPU conectado al SLM, abrir *Python* y al mismo tiempo permitir que se desplieguen imágenes en el CPU remoto, cargar el módulo, iniciar la comunicación con el controlador del SLM, mandar vórtices de distintos órdenes al SLM, finalizar comunicación y cerrar *Python*. Nótese que para que esto funcione se debe haber realizado la configuración previa (sección2) y debe estar conectado el controlador del SLM vía DVI.

```
shell-client> ssh controlslm@10.10.6.178
...
shell-server> export DISPLAY=:0 && python
...
>>> from modulador.src import *
>>> inicia()
>>> monitor2(grayImage(thetaMatInt(0)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(0)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(1)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(1)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(1)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(4)))
>>> monitor2(grayImageCorr(thetaMatInt(4)))
>>> finaliza()
>>> exit()
...
shell-server>
```

NOTA: En el servidor remoto, los siguientes comandos sirven respectivamente para apagar o para reiniciar el CPU:

```
shell-server> sudo poweroff
shell-server> sudo reboot
```