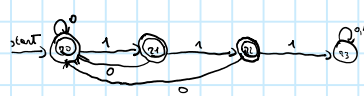


# ESERCITAZIONE - INTERSEZIONE

mercoledì 5 aprile 2023

14:36



$$Q_3 = \{ (q_0, q_0), (q_0, q_1), (q_0, q_2), (q_0, q_3), (q_1, q_0), (q_1, q_1), (q_1, q_2), (q_1, q_3), (q_2, q_0), (q_2, q_1), (q_2, q_2), (q_2, q_3), (q_3, q_0), (q_3, q_1), (q_3, q_2), (q_3, q_3) \}$$

$$\begin{aligned} \delta_3((q_0, q_0), 0) &= (\delta_1(q_0, 0), \delta_2(q_0, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_0, q_0), 1) &= (\delta_1(q_0, 1), \delta_2(q_0, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_1, q_0), 0) &= (\delta_1(q_1, 0), \delta_2(q_0, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_1, q_0), 1) &= (\delta_1(q_1, 1), \delta_2(q_0, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_0, q_1), 0) &= (\delta_1(q_0, 0), \delta_2(q_1, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_0, q_1), 1) &= (\delta_1(q_0, 1), \delta_2(q_1, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_1, q_1), 0) &= (\delta_1(q_1, 0), \delta_2(q_1, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_1, q_1), 1) &= (\delta_1(q_1, 1), \delta_2(q_1, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_0, q_2), 0) &= (\delta_1(q_0, 0), \delta_2(q_2, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_0, q_2), 1) &= (\delta_1(q_0, 1), \delta_2(q_2, 1)) = (q_0, q_3) \\ \delta_3((q_1, q_2), 0) &= (\delta_1(q_1, 0), \delta_2(q_2, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_1, q_2), 1) &= (\delta_1(q_1, 1), \delta_2(q_2, 1)) = (q_0, q_3) \\ \delta_3((q_2, q_0), 0) &= (\delta_1(q_2, 0), \delta_2(q_0, 0)) = (q_3, q_0) \\ \delta_3((q_2, q_0), 1) &= (\delta_1(q_2, 1), \delta_2(q_0, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_3, q_0), 0) &= (\delta_1(q_3, 0), \delta_2(q_0, 0)) = (q_3, q_0) \\ \delta_3((q_3, q_0), 1) &= (\delta_1(q_3, 1), \delta_2(q_0, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_3, q_1), 0) &= (\delta_1(q_3, 0), \delta_2(q_1, 0)) = (q_3, q_0) \\ \delta_3((q_3, q_1), 1) &= (\delta_1(q_3, 1), \delta_2(q_1, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_1, q_3), 0) &= (\delta_1(q_1, 0), \delta_2(q_3, 0)) = (q_1, q_0) \\ \delta_3((q_1, q_3), 1) &= (\delta_1(q_1, 1), \delta_2(q_3, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_2, q_3), 0) &= (\delta_1(q_2, 0), \delta_2(q_3, 0)) = (q_3, q_0) \\ \delta_3((q_2, q_3), 1) &= (\delta_1(q_2, 1), \delta_2(q_3, 1)) = (q_0, q_2) \\ \delta_3((q_3, q_3), 0) &= (\delta_1(q_3, 0), \delta_2(q_3, 0)) = (q_3, q_0) \\ \delta_3((q_3, q_3), 1) &= (\delta_1(q_3, 1), \delta_2(q_3, 1)) = (q_0, q_2) \end{aligned}$$

