

# JCV4-410 飞机到手使用文档

尊敬的客户您好,感谢您对阿木实验室的支持和信任!无人机我们已为您做好调试,基础飞行其他传感器功能正确运行,以下是飞行注意事项和功能实现的操作流程,

1 首先,打开快递,对照我们的出货单进行检查数量和质量是否符合.

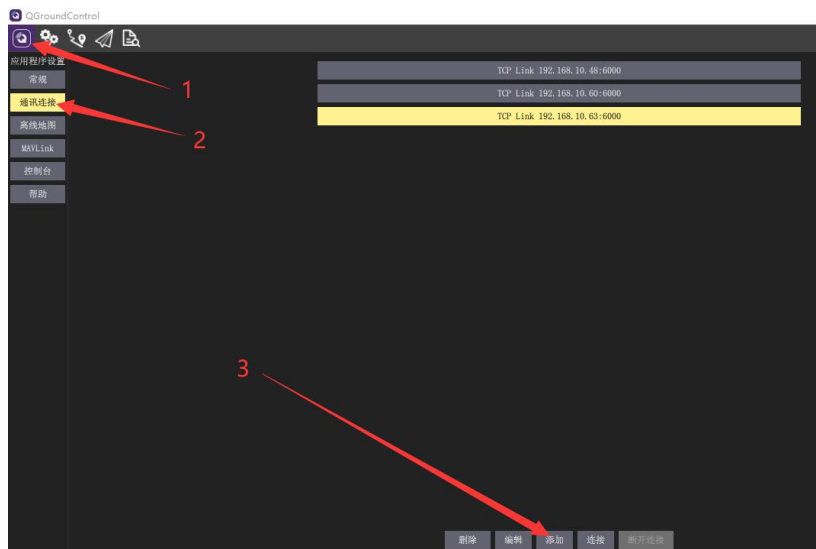
2 拿出无人机,遥控器开机,给无人机插上电池(注意:发货电池均处于保存电压状态, 锂电池单片电芯 3.8V 左右, 满电电压为 4.2V, 标称电压 3.7V, 请不要在电池电量在低于 3.7V 后继续使用,使用请充满后在使用.)待无人机自检完成后,

3 打开电脑连上飞机端 WiFi. (WiFi 名称密码均在飞机上)

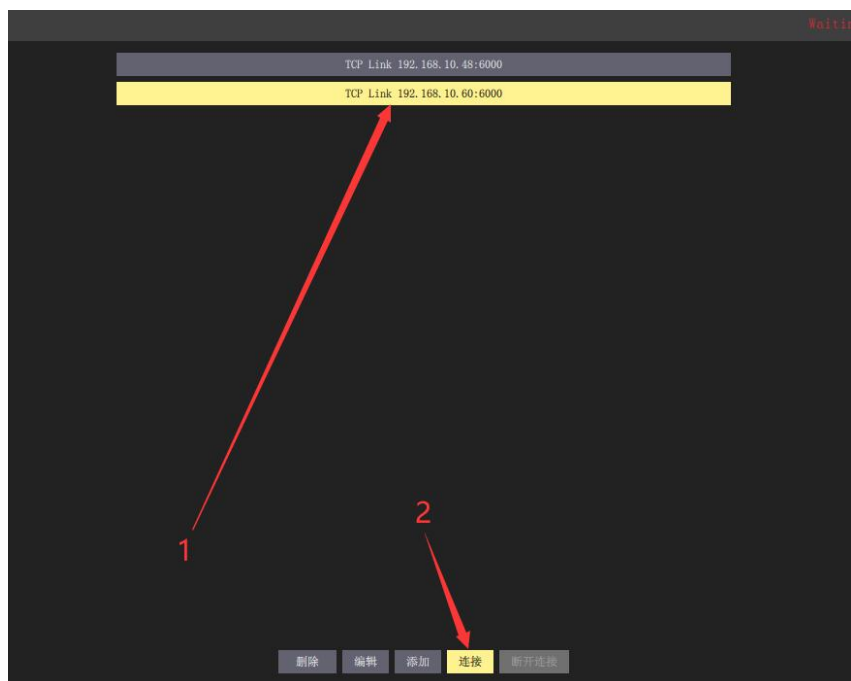


4 打开电脑 QGroundControl, (下载链接: <https://pan.baidu.com/s/1Mw33SGDqgy35a9d9UHSYIQ> 提取码: f16g )

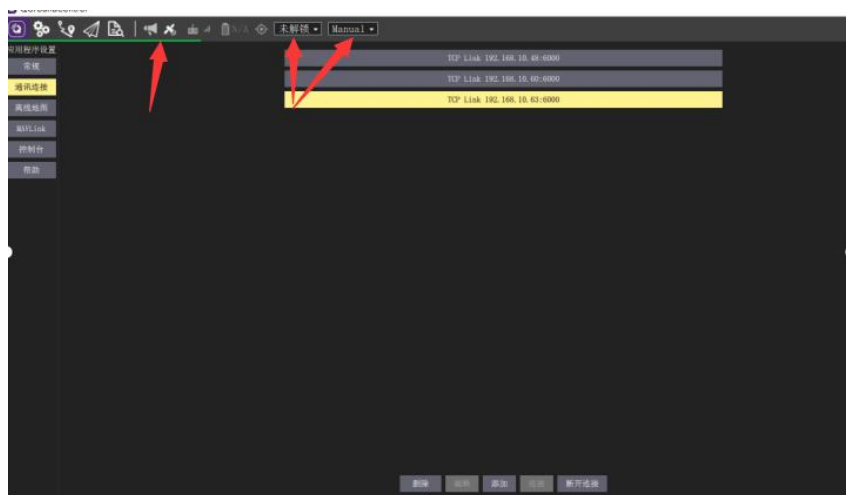
5 通过数传连接无人机



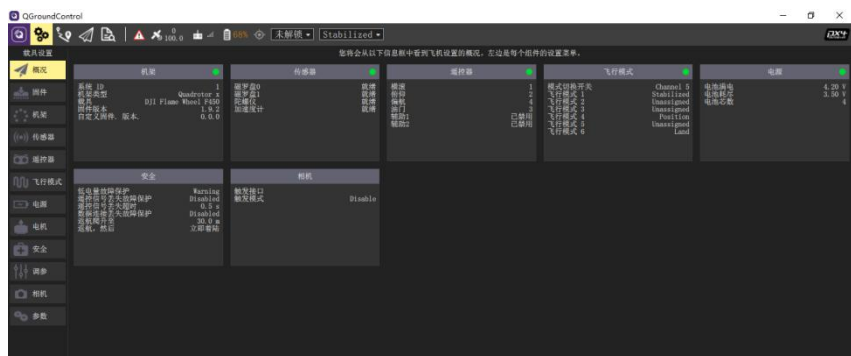
选择 TCP, IP 地址, 波特率, (根据飞机上填写) 填好之后点击下方确认。



绿色读条表示正在载入数据。



成功连接后查看概况，绿色表示正常，红色表示错误，无红色错误则测试无人机是否能解锁。（测试是否能解锁时请勿安装螺旋桨）



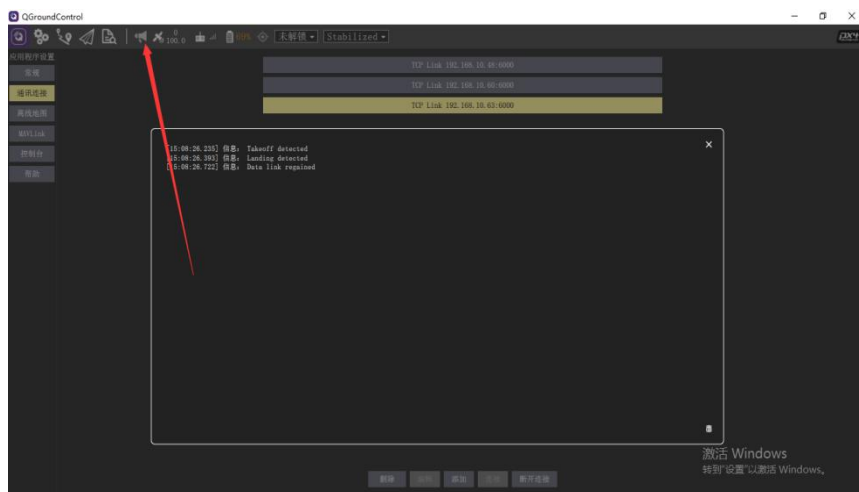
将左手拨杆拉到右下角，即为内八解锁无人机（测试是否能解锁时请勿安装螺旋桨）



将左手拨杆拉到左下角，即为外八上锁



如不能解锁，[点击这里查看飞控报错内容](#)，并根据报错内容，校准或设置



能解锁之后则进行试飞，飞行前一定检查当前模式是否是我们要使用的模式。遥控器上我们默认 SWC 拨杆为飞行模式开关，1、最上面为自稳飞行模式（自稳飞行模式难度较高，不建议没有开源飞控飞行经验人士使用），2、中间为定点飞行模式（定点模式需要 GPS 的支持，需要在室外开阔，GPS 信号良好的情况下使用，飞行前查看飞行模式是否能成功进入 position 飞行模式），3、最下面为降落飞行模式，（在有 GPS 定位信息情况下，进入该模式无人机会立即自动降落，建议新手尽量在定点模式下飞行。飞行前需要了解无人机飞行基础控制原理）试飞时请合理使用我们配备的安全绳。

**注意：飞行时一定要远离人群，**

