

CSE3013 (컴퓨터공학 설계 및 실험 I)

WIN-3 결과 보고서

서강대학교 컴퓨터공학과 박수현 (20181634)

서강대학교 컴퓨터공학과

1 목적

실험과 과제에서 제시한 문제를 이해하고, 이를 해결하기 위해 사용한 알고리즘 및 자료 구조를 기술한다.

2 문제

2.1 실험

struct Point

- **float** x, y: 2차원 직교좌표계 상의 (x,y) 좌표이다.

struct Line

- **int** x1, y1: 선분의 시점의 2차원 직교좌표계 상의 (x1,y1) 좌표이다.
- **int** xr, yr: 선분의 종점의 2차원 직교좌표계 상의 (xr,yr) 좌표이다.

struct node: **class** mylist를 구성하는 노드이다.

- Point *point: 노드의 값이다.
- node *next: 다음 노드에 대한 참조이다.

class mylist: 링크드 리스트를 구현한 자료구조이다. 자료가 n 개일 때, 이 자료구조의 공간 복잡도는 $\mathcal{O}(n)$ 이다.

- **int** num (private): 링크드 리스트가 포함하는 노드의 개수이다.

- node *head (private): 링크드 리스트의 첫 노드이다.
- node *prev_node (private): 현재 탐색하는 노드의 앞에 위치한 노드이다.
- node *curr_node (private): 현재 탐색하는 노드이다.
- node* del() (protected): 노드를 삭제하는 메서드이다.
- mylist() (public): 링크드 리스트 생성자이다. 빈 링크드 리스트를 생성한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.
- **virtual** ~mylist() (public): 링크드 리스트 소멸자이다. 모든 원소를 순회하며 삭제한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(n)$ 이다.
- **bool** isEmpty() (public): 링크드 리스트가 비어 있는지 아닌지 확인한다. 결과는 (num == 0)과 같으며, 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.
- **void** add(Point tpoint) (public): 링크드 리스트의 맨 앞에 새 노드를 추가한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.
- node* move_first(**void**) (public): curr_node를 맨 앞의 노드로 이동한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.
- node* move_next(**void**) (public): curr_node를 다음 노드로 이동한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.

알고리즘

void init_data() : 값들을 초기화한다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.

- 1 메모리에서 *mLine*, *mPoint*, *m_flow_point* 해제
- 2 *mLine_num* \leftarrow 0, *mPoint_num* \leftarrow 0, *init_state* \leftarrow false, *draw_state* \leftarrow false, *sele_state* \leftarrow false, *curr_point* \leftarrow 0

void data_read(LPCTSTR fname) : 파일 이름이 fname인 파일을 읽는다.

- 1 *file* \leftarrow 파일 fname을 읽기 모드로 열기
- 2 *mLine_num* \leftarrow *file*에서 읽기
- 3 *mLine*의 메모리를 *mLine_num* \times sizeof(Line)만큼 할당
- 4 $0 \leq i < mLine_num$ 인 모든 정수 *i*에 대해 반복:
 - a $(mLine_i)_{xl}, (mLine_i)_{yl}, (mLine_i)_{xr}, (mLine_i)_{yr} \leftarrow$ *file*에서 읽기
 - b $(mLine_i)_{xl} > (mLine_i)_{xr}$ 인 경우:
 - i $(mLine_i)_{xl}$ 과 $(mLine_i)_{xr}$ 교환
 - ii $(mLine_i)_{yl}$ 과 $(mLine_i)_{yr}$ 교환
- 5 *mPoint_num* \leftarrow *file*에서 읽기
- 6 *mPoint*의 메모리를 *mPoint_num* \times sizeof(Point)만큼 할당
- 7 $0 \leq i < mPoint_num$ 인 모든 정수 *i*에 대해 반복:
 - a *mPoint_x*, *mPoint_y* \leftarrow *file*에서 읽기
- 8 *file* 닫기
- 9 *init_state* \leftarrow true

void waterfall_Solver() : 선택된 시작점에 대해 주어진 문제를 해결한다. m 개의 물구멍에 대해 최악의 경우 n 개의 선분에 대해 다른 모든 선분들과의 교점을 찾는 작업을 진행하므로, 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(mn^2)$ 이다.

- 1 m_flow_point 의 메모리를 $\text{sizeof}(\text{mylist})$ 만큼 할당
- 2 init_state 가 거짓일 경우: 메서드 종료
- 3 $P \leftarrow mPoint_{curr_point}$
- 4 m_flow_point 에 P 추가
- 5 $P_y > 0$ 일 경우 반복:
 - a 선분 l , 점 $M = (0, 0)$ 선언
 - b $0 \leq i < mLine_num$ 인 정수 i 에 대해 반복:
 - i $k \leftarrow mLine_i$
 - ii $kxmin \leftarrow \min(k_{xl}, k_{xr}), kxmax \leftarrow \max(k_{xl}, k_{xr})$
 - iii $kxmin < P_x < kxmax$ 가 아닐 경우: 다음 반복 단계로 진행
 - iv $ratio \leftarrow \frac{P_x - k_{xl}}{k_{xr} - k_{xl}}$
 - v $Q_y \leftarrow ratio(k_{yr} - k_{yl}) + k_{yl}$
 - vi $Q_y < M_y$ 일 경우: 다음 반복 단계로 진행
 - vii $Q_y > P_y$ 일 경우: 다음 반복 단계로 진행
 - viii $Q \leftarrow (P_x, Q_y)$
 - ix $M \leftarrow Q, l \leftarrow k$
 - c $M = (0, 0)$ 인 경우:
 - i $base \leftarrow (P_x, 0)$
 - ii m_flow_point 에 $base$ 추가
 - iii 반복 5 종료
 - d $M \neq (0, 0)$ 인 경우:
 - i m_flow_point 에 M 추가
 - e $l_{yl} < l_{yr}$ 인 경우:
 - i $p \leftarrow (l_{xl}, l_{yl})$
 - ii $P \leftarrow p$
 - f $l_{yl} \geq l_{yr}$ 인 경우:
 - i $p \leftarrow (l_{xr}, l_{yr})$
 - ii $P \leftarrow p$
 - g m_flow_point 에 P 추가

void drawBackground(CDC* pDC) : DC에 배경 오브젝트를 그린다. 2-7은 최상단과 최하단의 경계 선을, 8-11은 물구멍을, 12-15는 선분들을 그린다. m 개의 물구멍과 n 개의 선분을 $\mathcal{O}(1)$ 의 작업으로 모두 그리므로, 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(m+n)$ 이다.

- 1 정수 i , CPen $MyPen$ 선언

- 2 *init_state*가 거짓일 경우: 메서드 종료
- 3 *MyPen* ← 형식 PS_SOLID, 크기 10, 색상 RGB(0, 0, 154)인 펜 생성
- 4 *pDC*의 그리기 도구로 *MyPen* 선택
- 5 그리기 도구를 (*gXmin*, *gYmin*)으로 이동, (*gXmax*, *gYmin*)까지 선 긋기
- 6 그리기 도구를 (*gXmin*, *gYmax*)으로 이동, (*gXmax*, *gYmax*)까지 선 긋기
- 7 *MyPen* 삭제
- 8 *MyPen* ← 형식 PS_SOLID, 크기 10, 색상 RGB(0, 0, 0)인 펜 생성
- 9 *pDC*의 그리기 도구로 *MyPen* 선택
- 10 $0 \leq i < mPoint_num$ 인 정수 *i*에 대해 반복:
 - a $pt \leftarrow (gXmin, gYmax) + (20(mPoint_i)_x, -20(mPoint_i)_y)$
 - b 그리기 도구를 *pt*로 이동, *pt*까지 선 긋기
- 11 *MyPen* 삭제
- 12 *MyPen* ← 형식 PS_SOLID, 크기 3, 색상 RGB(180, 0, 0)인 펜 생성
- 13 *pDC*의 그리기 도구로 *MyPen* 선택
- 14 $0 \leq i < mLine_num$ 인 정수 *i*에 대해 반복:
 - a $l \leftarrow mLine_i$
 - b $l_s \leftarrow (gXmin, gYmax) + (20l_{xl}, -20l_{yl})$
 - c $l_e \leftarrow (gXmin, gYmax) + (20l_{xr}, -20l_{yr})$
 - d 그리기 도구를 l_s 로 이동, l_e 까지 선 긋기
- 15 *MyPen* 삭제

void drawStartPoint(CDC* pDC) : DC에 시작점을 그린다. 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(1)$ 이다.

- 1 CPen *MyPen* 선언
- 2 *init_state*, *sele_state* 중 하나 이상이 거짓일 경우: 메서드 종료
- 3 *MyPen* ← 형식 PS_SOLID, 크기 10, 색상 RGB(255, 0, 0)인 펜 생성
- 4 *pDC*의 그리기 도구로 *MyPen* 선택
- 5 $pt \leftarrow (gXmin, gYmax) + (20(mPoint_{curr_point})_x, -20(mPoint_{curr_point})_y)$
- 6 그리기 도구를 *pt*로 이동, *pt*까지 선 긋기
- 7 *MyPen* 삭제

void drawWaterflow(CDC* pDC) : DC에 물의 진행 방향을 그린다. 링크드 리스트 *m_flow_point*의 모든 원소를 순회하므로 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(|m_flow_point|)$ 이다.

- 1 CPen *MyPen* 선언
- 2 *init_state*, *sele_state*, *draw_state* 중 하나 이상이 거짓일 경우: 메서드 종료
- 3 *MyPen* ← 형식 PS_SOLID, 크기 3, 색상 RGB(0, 255, 255)인 펜 생성
- 4 *pDC*의 그리기 도구로 *MyPen* 선택
- 5 node 포인터 *temp* 선언

```

6 waterfall_Solver()
7 m_flow_point의 크기가 0일 경우: 메서드 종료
8 temp ← m_flow_point의 첫 노드
9 curr ← (gXmin, gYmax) + (20(temp_point)x, -20(temp_point)y)
10 temp ← m_flow_point의 다음 노드가 NULL 포인터가 아닐 경우 반복:
    a curr ← (gXmin, gYmax) + (20(temp_point)x, -20(temp_point)y)
    b curr까지 선 긋기
11 MyPen 삭제

```

2.2 과제

교재에 소개된 문제 해결 방법에 사용된 자료구조로는 $G = (V, E)$ 의 사이클을 체크하는 데 $\mathcal{O}(V^2)$ 의 시간이 걸린다.

하지만 그래프 G 의 트리 여부 체크는 \deg^- 를 이용한다면

$$(G \text{ is connected}) \wedge (\text{card} \{i | \deg^- V_i = 0\} = 1) \wedge (\text{card} \{i | \deg^- V_i > 1\} = 0)$$

으로도 가능하다. 물론

$$(G \text{ is connected}) \wedge (E = V - 1)$$

로도 가능하지만 트라이가 트리인지 그 connectivity를 검증하기 위해서는 $\deg^- V_i = 0$ 인 V_i 부터 탐색을 시작해야 하므로 이를 만족하는 V_i 를 구해야 할 필요성이 요구된다. 이 방법을 이용해 트리 여부를 검증한다면 G 를 완전히 탐색하는 데 BFS, DFS 등의 방법을 이용하여 $\mathcal{O}(V + E)$ 가, 모든 $V_i \in G$ 에 대해 $\deg^- V_i$ 를 계산하는 데 $\mathcal{O}(E)$ 가 걸리므로 이 때의 시간 복잡도는 $\mathcal{O}(V + E)$ 이다.

입력은 각 간선을 이루는 두 개의 정점으로만 주어지므로 $V \leq 2E$ 임이 자명하다. 따라서 $\mathcal{O}(V + E)$ 의 시간 복잡도를 갖는 알고리즘은 $\mathcal{O}(V^2)$ 의 시간 복잡도를 갖는 알고리즘보다 개선되었다고 할 수 있을 것이다.

자료구조는 C++ STL^{Standard Template Library}의 `std::vector`, `std::tuple`, `std::queue`, `std::unordered_map`을 사용하였다. `std::unordered_map`은 키를 해싱해 저장하는 Hash Map을 구현한 것으로 해시 충돌이 없을 경우 읽기/쓰기에는 $\mathcal{O}(1)$ 이 걸린다.

그래프 정보를 담는 `graphs`의 자료구조는 `std::vector<std::unordered_map<int, std::vector<int>>>`이다.

void `Init()` : 값들을 초기화한다.

```

1 currCase ← 0, cases ← 0, graphs.clear()

```

void Read_File(**const char*** filename) : 파일을 읽어서 그래프를 메모리에 인접 리스트 형태로 저장한다.

- 1 $fin \leftarrow$ 파일명이 $filename$ 인 파일의 `std::ifstream` 열기
- 2 $cases \leftarrow fin$ 에서 읽기
- 3 $graphs$ 의 크기를 $cases$ 로 조정
- 4 $0 \leq tc < cases$ 인 정수 tc 에 대해 반복:
 - a $n \leftarrow fin$ 에서 읽기
 - b $graph = graphs_{tc}$
 - c $0 \leq i < n$ 인 정수 i 에 대해 반복:
 - i $u, v \leftarrow fin$ 에서 읽기
 - ii 리스트 $graph[u]$ 에 v 추가
- 5 fin 닫기

char* Check_Tree(**int** tc) : tc 번째 테스트 케이스의 그래프가 트리인지 아닌지 판단한다. 시간 복잡도는 위에서 보였듯이 $G = (V, E)$ 에 대해 $\mathcal{O}(V + E)$ 이다.

- 1 $graph = graphs_{tc-1}$
- 2 $flag \leftarrow \text{true}$, `std::unordered_map<int, int> indegree`, `std::unordered_map<int, bool> visit` 선언
- 3 $graph$ 의 모든 $\{u, u \rightarrow v \text{의 간선이 존재하는 } v\}$ 에 대해 반복:
 - a $indegree_u \leftarrow 0, visit_u \leftarrow \text{false}$
 - b $u \rightarrow v$ 의 간선이 존재하는 v 에 대해 반복:
 - i $indegree_v \leftarrow 0, visit_v \leftarrow \text{false}$
- 4 $graph$ 의 모든 $\{u, u \rightarrow v \text{의 간선이 존재하는 } v\}$ 에 대해 반복:
 - a $u \rightarrow v$ 의 간선이 존재하는 v 에 대해 반복:
 - i $indegree_v \leftarrow indegree_v + 1$
- 5 $indegree_0_count \leftarrow 0, root \leftarrow -1$ 선언
- 6 $indegree$ 의 모든 $\{u, deg^- u\}$ 에 대해 반복:
 - a $deg^- u = 0$ 인 경우:
 - i $root \leftarrow u$
 - ii $indegree_0_count \leftarrow indegree_0_count + 1$
 - b $deg^- u > 1$ 인 경우:
 - i $flag \leftarrow \text{false}$
- 7 $indegree_0_count \neq 1$ 인 경우: $flag \leftarrow \text{false}$
- 8 $flag$ 가 참인 경우:
 - a `std::queue<int> q` 선언
 - b q 에 $root$ 추가, $visit_{root} \leftarrow \text{true}$
 - c q 가 비어 있지 않을 경우 반복:
 - i $u \leftarrow q$ 의 첫 번째 원소
 - ii q 의 첫 번째 원소 제거

iii 리스트 $graph_u$ 의 모든 원소 v 에 대해 반복:

(1) $visit_v$ 가 참인 경우: 다음 반복 단계로 진행

(2) $visit_v \leftarrow \text{true}$, q 에 v 추가

d $visit$ 의 모든 $\{u, u$ 의 방문 여부 $\}$ 에 대해 반복:

i u 의 방문 여부가 거짓일 경우: $flag \leftarrow \text{false}$, 반복 종료

9 $flag$ 가 참인 경우: 문자열 Case tc is a tree. 반환

10 $flag$ 가 거짓인 경우: 문자열 Case tc is not a tree. 반환

3 학습

실습과 과제를 진행하면서 다음과 같은 내용을 습득할 수 있었다.

- MFC의 구성 요소를 간단하게 이해할 수 있게 되었다.
- Visual Studio에서 MFC 프로젝트를 생성하고, VS의 여러 도구들을 이용해 유저 인터페이스를 구성하고 코드를 작성하는 등 Windows 어플리케이션을 개발해 볼 수 있었다.
- DC에 CPen을 이용해 원하는 두께와 색상의 점, 선분 등을 그리는 방법을 알 수 있었다.