

# Node System Development Checklist

---

这是一份待开发的功能/改进项清单，涵盖了我们在 `alphaflow-nodes` 系统中所需处理的主要问题、以及对应的开发要点。请使用下方复选框来追踪每个功能的完成进度。

---

## 1. Parameter Validation & Type Safety

- ☐ **Param Struct + Deserialize**
    - 为每个节点创建 `*_params.rs` 文件，使用 `#[derive(Deserialize)]` 强类型解析。
  - ☐ **validate() 方法**
    - 在 param struct 中加入校验逻辑(非空、取值范围等)。
  - ☐ **通用解析辅助**
    - (可选) 在 `shared/validation.rs` 或类似模块中编写 `parse_params<T>` 函数，用统一方式从 `serde_json::Value` 提取并报错。
  - ☐ **(可选) Workflow-level 检查**
    - 在 orchestrator 里，对节点的“静态”参数做一次性验证，提前报错。
- 

## 2. Handling Diverse Input/Output Data

- ☐ **MVP: 使用 `serde_json::Value`**
    - `NodeOutput` 里先保留 `data: Value`，让节点灵活返回各类 JSON。
  - ☐ **(可选) Node Output Schema**
    - 如果未来要在 orchestrator/前端自动化解析输出结构，考虑定义“`output_schema()`”或在文档中说明。
  - ☐ **(可选) Typed Pipeline**
    - 如果对编译期类型安全要求高，可在后期引入“typed transforms”或 `NodeData` enum 来强化下游解析。
- 

## 3. Resource / Folder Management

- ☐ **节点一级目录**
    - 确保节点都在 `src/<node>/` 下 (如 `openai/`, `http/`, `slack/`) 。
  - ☐ **Hierarchical Grouping**
    - 当节点数增多后，按功能再做二级目录 (如 `ai/openai/`) 。
  - ☐ **Feature Flags**
    - 在 `Cargo.toml` 中配置 `[features]`，让使用者可只编译需要的节点。
  - ☐ **Docs & Index**
    - 在 `lib.rs` 或 `README.md` 维护节点文件夹清单，方便查找。
- 

## 4. Repeated or Similar Logic

- ☐ **Shared Utility Modules**

- 在 `shared/` 中编写 `http_utils.rs`, `ai_utils.rs` 等, 提供通用函数 (如 `http_request`, `call_openai_completion`) 。
  - ☐ **Node Templates or Macros**
    - 如果大量节点都是“HTTP GET -> parse -> output”, 可用 Rust macro/模板模式减少重复。
  - ☐ **Validation Helpers**
    - 若校验模式反复出现, 可在 `shared/validation.rs` 放常见检查函数 (eg. `ensure_range()`, `is_non_empty()`) 并在各节点调用。
- 

## 5. Concurrency & Performance

- ☐ **Async**
    - 确保节点内所有外部调用(HTTP, AI)都是真正异步 (`request::Client`, `async/await`)。
  - ☐ **Worker Limits**
    - 在 `orchestrator/engine` 里控制并发数量。
  - ☐ **Rate Limiting** (OpenAI, Slack, etc.)
    - 在 `shared::ai_utils.rs` 或 `shared::http_utils.rs` 中引入令牌桶 / semaphore 做速率限制。
  - ☐ **Monitoring**
    - 考虑在 `engine` 中暴露 metrics, 用来监控任务队列是否堆积。
- 

## 6. UI Integration & Node Descriptions

- ☐ **NodeDescription**
    - 在 `node_type.rs` 里添加 `NodeDescription`、`NodeProperty` 结构, 或直接 `fn description(&self)->NodeDescription`。
  - ☐ **Minimal Field Types**
    - 先支持 `type_ = "string" / "number" / "boolean"` 等; 在前端可简单生成表单。
  - ☐ **(可选) Regex / min-max**
    - 在 `NodeProperty` 里加额外字段 (`regex`, `min`, `max`), 并在节点 `validate()` or `orchestrator` 中检查。
  - ☐ **Versioning**
    - 如果节点参数发生重大变更, 需要兼容旧版本 workflows, 可支持 “version” 字段以便老参数仍能解析。
- 

## 7. Future Plugin / Distribution Approach

- ☐ **Cargo Features**
    - 在 `Cargo.toml [features]` 里声明 `http`, `openai`, `slack` 等特性, 允许按需编译。
  - ☐ **Multi-Crate**
    - 若要将节点拆成多个 crates (like `alphaflow-nodes-ai`, `alphaflow-nodes-db`), 可预留相关结构; MVP 阶段可先放在同一个。
  - ☐ **(可选) Community Node Concept**
    - 若要“社区节点”, 可设计“plugin crate”实现 `NodeType` trait 并由主app编译时引入。Rust动态加载 (`.so/.dll`) 较复杂, 暂不推荐在 MVP 中实现。
-

---

## 8. Large-Scale DAG / Workflow Execution

- ☐ **Basic BFS/DFS**
  - 由 orchestrator / engine 处理, 节点只需 `execute(...)`.
- ☐ **Error Branching**
  - Node只报告 `Err(NodeError::...)`; orchestrator决定如何处理(走错误分支? 重试?)
- ☐ **Stateful Recovery**
  - (In engine) 选择将节点执行状态存入 DB, 允许重启时恢复
- ☐ **Advanced**
  - 仅当你需要 loops, conditionals, partial success, 这部分才需节点配合更多输出 (like node sets "status=FAILED"/"error route") 。

---

## 结束语

在\*\*`alphaflow-nodes`

1. **Param 强类型解析+校验**(1),
2. **输出处理与目录管理**(2,3),
3. **DRY通用逻辑**(4),
4. **异步并发与速率限制**(5),
5. **UI描述**(6),
6. **可插件化**(7),
7. 以及**高级工作流编排**(8)等都能覆盖到。

这样, 你的Rust Node库就能在后续规模扩大、节点剧增时仍保持**高可维护性与易扩展**。祝你开发顺利!