

群组多智能体差动研究平台

所属学校:重庆大学

仪器基本信息			仪 器 编 号		09020035			
			仪器英文名称					
			所属校内单位		自动化学院			
			放 置 地 点		A 区主教学楼 2516			
			仪器负责人		石为人	制造商国别	美国	
			制 造 厂 商		MobileRobots 公司			
			规 格 型 号		Amigobot			
			仪 器 原 值		22.31 万元	购置日期	2009.03	
仪器性能信息	主要技术指标	负重≥1kg,高≤15cm,最大运动速度≥1m/s,声纳≥10 个,声纳最小范围≤15cm。						
	主要功能及特色	轮式,两轮差分驱动,一个平衡轮;独立运动控制。						
相关科研信息	主要研究方向	机器人相关研究。						
	在研或曾承担的重大项目	1. 国家科技重大专项课题(2009ZX07528 - 003 - 09):三峡库区水环境风险评估与预警平台建设; 2. 宁波微科光电有限公司产业化项目:基于图像处理的电梯门入口状态识别。						
	学术 论文	近三年利用该仪器作为主要科研手段发表的代表性论文:						
		序号	作者	论文题目	期刊名称	年	卷(期)	起止页
		1	W. R. Shi	A Survey of Biologically Inspired Image Processing for Objects Recognition	International Journal of Image and Graphics	2009	9(4)	495 - 520
		2	石为人	基于 Hough 变换的电路板检测与校正	仪器仪表学报	2010	31(4)	167 - 170
专利或奖项								
共享服务信息	收费标准	联盟外	根据具体实验项目协商					
		联盟内	根据具体实验项目协商					
	联系信息	联系人	石为人	联系电话	65112758	电子邮件	akyle@163. com	
	开放时间	提前预约						