コモンコマンド

- ・ **コマンドの要約**-ソース・メータで使用する IEEE-488.2 コモンコマンドのリストを示します。
- ・ **コマンドの内容** 第 15 部で説明したステータス体系に関連するコマンドを除くすべての コモンコマンドの詳細な内容を説明します。

コマンドの要約

コモンコマンド (表 16-1 に要約) は、バスに接続したすべてのデバイスに対する共通のデバイスコマンドです。これらのコマンドは、IEEE-488.2 規格に準拠して指定され、定義されます。これらのコマンドの大部分について、この部で詳しく説明します。

注記 ステータス体系と関連のある次のコモンコマンドは、第15部に記載してあります。

表 16-1 IEEE-488.2 によるコモンコマンドと照会コマンド

ニーモニック	名称	内容
*CLS	クリアステータス	すべてのイベントレジスタとエラー待ち行列をク
		リアします。1
*ESE <nrf></nrf>	イベントイネーブルコマンド	標準イベントイネーブルレジスタをプログラムし
		てください。1
*ESE?	イベントイネーブル照会	標準イベントイネーブルレジスタを読み取れ。1
*ESR?	イベントステータスレジスタ照会	標準イベントイネーブルレジスタを読取り、クリ
		アしてください。!
*IDN?	識別照会	ユニットの製造者名、形式番号、製造番号、
		ファームウェア改訂レベルを戻します。
*OPC	動作完了コマンド	すべての未実行コマンドが実行されたあと、
		標準イベントステータスレジスタの動作完了ビッ
		トを設定してください。
*OPC?	動作完了照会	すべての未実行選択デバイス動作が完了した
		あと、ASCII "1" を出力待ち行列の中に入れま
		す。
*RCL <nrf></nrf>	呼び出しコマンド	2400型を、メモリに格納されたセットアップ
		設定に戻します。
*RST	リセットコマンド	2400型を*RST デフォルト条件に戻します。
*SAV <nrf></nrf>	保管コマンド	現在のセットアップをメモリに保管します。
*SRE <nrf></nrf>	サービスリクエストイネーブルコマンド	サービスリクエストイネーブルレジスタをプロ
		グラムします。1
*SRE?	サービスリクエストイネーブル照会	サービスリクエストイネーブルレジスタを読み
		取ります。
*STB	ステータスバイト照会	ステータスバイトレジスタを読み取ります。」
*TRG	トリガコマンド	バストリガを 2400 型に送ります。
*TST?	セルフテスト照会	ROM についてチェックサムテストを行い、結
		果を戻します。
*WAI	ウェイト・トゥー・コンティニューコマンド	それ以前のすべてのコマンドが実行されるま
		で待ちます。

¹ステータスコマンドは第15部に記載してあります。

コマンドの内容

*IDN? 一識別照会

識別コードを読みとれ。

この識別コードには、製造者名、型番、シリアルナンバー、ファームウェア改訂レベルが含まれ、下記のフォーマットで送出されます。

KEITHLEY INSTRUMENTS INC., MODEL nnnn, xxxxxxx, yyyyy/zzzzz /a/d

ここで nnn は型番

xxxxxxx は、シリアルナンバー

yyyyy/zzzzz はディジタルボード ROM とディスプレイボード ROM のファームウェア改訂レベルを示し、製造日付を含みます。

a はアナログボード改訂レベル d はディジタルボード改訂レベル

*OPC 一動作完了コマンド

*OPC?一動作完了照会

OPC ビットを 1 に設定せよ。 出力待ち行列に "1" を入れよ。

*OPCが送出されると、標準イベントレジスタ中のOPCビットは、保留中のコマンド動作がすべて完了したあと、1に設定されます。*OPC?が送出されると、保留中のコマンド動作がすべて完了したあと、ASCII"1"が出力待ち行列に置かれます。

通常、これらのコマンドのどちらかが、INITiate コマンドのあとに送出されます。INITiate コマンドを使い、測定を行うために計測器をアイドル状態から外します。トリガモデルレイヤーの範囲内で動作が行われている間は、送出コマンド (DCL、SDC、IFC、SYSTem:PRESet、*RST、*RCL、*TRG、GET、ABORt を除く) はすべて、実行されません。

プログラムしたすべての動作が完了すると、計測器はアイドル状態に戻ります。アイドル状態に戻るときに、すべての保留中のコマンド (*OPC と *OPC?またはどちらか) が実行されます。保留中の最後のコマンドが実行されると、OPC ビットと ASCII"1" またはどちらかが出力待ち行列に置かれます。

*OPC プログラミングの例

表 16-2 に示すコマンドシーケンスは、10 回の測定を行います。測定が完了したあと (約 10 秒)、ASCII"1" が出力待ち行列に置かれ、コンピュータの CRT にディスプレイされます。出力待ち行列中の ASCII"1" の有無を計測器に照会するには、追加コードを追加する必要があることに注意してください。

表 16-2

*OPCプログラミングの例

コマンド	内容
*RST	ソース・メータを GPIB デフォルト (アイドル) に戻してください。
:TRIG:DEL 1	トリガディレイを1秒に設定してください。
:ARM:COUN 10	5回の測定を行い停止するようにプログラムしてください。
:OUTP ON	出力をオン状態にしてください。
:INIT	測定を開始してください。
*OPC?	*OPC?を送り、出力待ち行列に照会してください。

^{*}出力待ち行列中の"1"の有無を試験するのに必要な追加コード

*SAV<NRf> 一保管コマンド

*BCL<NBf> 一呼び出しコマンド

現在のセットアップをメモリに保管せよ。 メモリに格納したセットアップに戻れ。

*SAVコマンドを使い、あとでの呼び出しに備えて、現在の計測器セットアップ設定をメモリに保管してください。*RSTの影響を受けた制御は、どのようなものでも、*SAVコマンドを使って保管することができます。*RCLコマンドを使い、計測器を保管したセットアップ設定に復元します。5個のセットアップ設定を保管し、呼び出すことができます。

ソース・メータの工場出荷時のデフォルトは SYSTem:PRESet で、利用可能なセットアップメモリの中にロードされています。呼び出しエラーが発生すれば、セットアップメモリはデフォルトである SYSTem:RESet に戻ります。

*SAV、*RCL プログラミングの例

表 16-3 は、セットアップの保管、呼び出しに使う基本コマンドシーケンスを要約したものです。現在のセットアップはメモリロケーション 2 に格納されており、GPIB デフォルトは復元され、メモリロケーション 2 のセットアップが呼び出されます。

表 16-3

*SAV、*RCLプログラミングの例

コマンド	内容
*SAV 2	現在のセットアップをメモリロケーション2に保管してください。
*RST	GPIB デフォルトを復元してください。
*RCL 2	位置2のセットアップを呼び出してください。

*RSTーリセットコマンド

*RSTコマンドが送られると、2400型は下記の動作を行います。

- · 2400型を*RSTデフォルト条件(SCPI表参照)に戻します。
- ・ すべての未実行命令を取り消します。
- ・ これまでに *OPC コマンドと *OPC?コマンドを受けておれば、これらにに対する応答を 取り消します。

*TRGートリガコマンド

*TRG コマンドを使用して、2400型に対してGPIBトリガを出してください。これはグループ 実行トリガ (GET) と同じ効果を持っています。

*TRGコマンドは、動作を制御するイベントとして使用してください。BUSがプログラムされたアーム制御ソースであれば、2400型はこのトリガに応答します。

注記 トリガリングに関する詳細は、第11部に記述してあります。

*TRG プログラミングの例

表 16-4 に示すコマンドシーケンスは、ソース・メータを、バストリガによって制御できるように設定します。最後のコマンドがバストリガを送りますが、このコマンドが1回の測定をトリガします。以後毎回のトリガも、1回の測定をトリガします。

注記 :ARM:SOURce BUS を選択した場合には、ソース - メジャー動作が行われている間は、 コマンドを送らないでください (*TRG、GET、DCL、SDC、IFC、ABORt を除く)。送 れば誤動作が発生します。

表 16-4 *TRG プログラミングの例

コマンド	内容
*RST	GPIB デフォルトを復元してください。
:ARM:SOUR BUS	BUS 制御ソースを選択してください。
:ARM:COUN INF	アームレイヤーカウントを無限大に設定してください。
:OUTP ON	出力をオン状態にしてください。
:INIT	ソース・メータをアイドル状態から外してください。
*TRG	1回の測定をトリガしてください。

*TST?ーセルフテスト照会

この照会コマンドを使用して、ROM についてチェックサムテストを行ってください。このコマンドはコード化された結果(0 または 1)を、出力待ち行列の中に入れます。2400 型が talk するように呼びかけられると、コード化された結果は、出力待ち行列からコンピュータに送られます。

戻された値がゼロ(0)であれば、試験に合格したことを示し、それが1であれば、試験に不合格であったことを示します。

*WAI ーウェイト - トウー - コンティニューコマンド

それ以前のすべてのコマンドが実行されるまで待て。

実際には、*WAI コマンドは、2400型の場合にはノーオペレーションコマンドです。従って使う必要はありません。

デバイスコマンドには2種類があります。

- ・ シーケンシャルコマンドーそのコマンドによる動作が、次のコマンドが実行されるまで に終わるようなコマンド
- ・ オーバーラップドコマンドー重複コマンドによるデバイス動作の進行と平行して、以後 のコマンドの実行を許すコマンド

*WAI コマンドを使用する目的は、それまでのすべてのオーバーラップドコマンドによるデバイス動作が終了するまで、続きのコマンドの実行を中断するためです。*WAI コマンドは、シーケンシャルコマンドには必要ではありません。