第八章:向量代数与空间解析几何

1、向量在轴上的投影:

性质: $(\bar{a})_u = |\bar{a}|\cos\varphi$ (即 $\Pr_u \bar{a} = |\bar{a}|\cos\varphi$), 其中 φ 为向量 \bar{a} 与u轴的夹角;

$$(\vec{a} + \vec{b})_u = (\vec{a})_u + (\vec{b})_u$$
 (Prj_u $(\vec{a} + \vec{b}) = \text{Prj}_u \ \vec{a} + \text{Prj}_u \ \vec{b}$);

$$(\lambda \vec{a})_{u} = \lambda (\vec{a})_{u} \quad (\text{ III } \operatorname{Prj}_{u} (\lambda \vec{a}) = \lambda \operatorname{Prj}_{u} \vec{a}) .$$

2、两个向量的向量积: 设 $\bar{a}=a_x\bar{i}+a_y\bar{j}+a_z\bar{k}$, $\bar{b}=b_x\bar{i}+b_y\bar{j}+b_z\bar{k}$, 则

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix} = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} a_y & a_z \\ b_y & b_z \end{vmatrix} \vec{i} + (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} a_x & a_z \\ b_x & b_z \end{vmatrix} \vec{j} + (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} a_x \\ b_x \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a_{y} \\ b_{y} \end{vmatrix} \vec{k} = (a_{y}b_{z} - a_{z}b_{y})\vec{i} + (a_{z}b_{x} - a_{x}b_{z})\vec{j} + (a_{x}b_{y} - a_{y}b_{x})\vec{k}$$

注:
$$\vec{a} \times \vec{b} = -\vec{b} \times \vec{a}$$

- 3、二次曲面
 - (1) 椭圆锥面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z^2$;
 - (2) 椭圆抛物面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = z$; (旋转抛物面: $\frac{x^2 + y^2}{a^2} = z$ (把把 xOz 面上的抛物线 $\frac{x^2}{a^2} = z$ 绕 z 轴旋转))
 - (3) 椭球面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$; (旋转椭球面: $\frac{x^2 + y^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ (把 xOz 面上的椭圆 $\frac{x^2}{a^2} + \frac{z^2}{c^2} = 1$ 绕z 轴旋转))
 - (4) 单叶双曲面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} \frac{z^2}{c^2} = 1$; (旋转单叶双曲面: $\frac{x^2 + y^2}{a^2} \frac{z^2}{c^2} = 1$) (把xOz面上的双曲线 $\frac{x^2}{a^2} \frac{z^2}{c^2} = 1$ 绕z轴旋转))
 - (5) 双叶双曲面: $\frac{x^2}{a^2} \frac{y^2}{b^2} \frac{z^2}{c^2} = 1$; (旋转双叶双曲面: $\frac{x^2}{a^2} \frac{y^2 + z^2}{c^2} = 1$

(把*xOy* 面上的双曲线 $\frac{x^2}{a^2} - \frac{z^2}{c^2} = 1$ 绕*x* 轴旋转))

- (6) 双曲抛物面(马鞍面): $\frac{x^2}{a^2} \frac{y^2}{b^2} = z$;
- (7) 椭圆柱面: $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$; 双曲柱面: $\frac{x^2}{a^2} \frac{y^2}{b^2} = 1$; 抛物柱面: $x^2 = ay$

4、平面方程

- (1) 平面的点法式方程: $A(x-x_0)+B(y-y_0)+C(z-z_0)=0$, 其中 $M_0(x_0,y_0,z_0)$ 是平面上一点, $\bar{n}=(A,B,C)$ 为平面的一个法向量.
- (2) 平面的一般方程: Ax + By + Cz + D = 0, 其中 $\bar{n} = (A, B, C)$ 为平面的一个法向量.

注:由平面的一般方程可得平面的一个法向量 $\bar{n} = (A, B, C)$

若D=0,则平面过原点;

若
$$A = 0$$
, $\begin{cases} D = 0$, 则平面过 x 轴 $D \neq 0$,则平面平行于 x 轴

若
$$A = B = 0$$
, $\begin{cases} D = 0, & \text{则平面表示} xOy \text{面} \\ D \neq 0, & \text{则平面平行于} xOy \text{面} \end{cases}$

- (3) 平面的截距式方程: $\frac{x}{a} + \frac{y}{b} + \frac{z}{c} = 1$, 其中 a,b,c 分别叫做平面在 x,y,z 轴上的截距.
- 5、两平面的夹角: $\cos\theta = \frac{|A_1A_2 + B_1B_2 + C_1C_2|}{\sqrt{A_1^2 + B_1^2 + C_1^2} \cdot \sqrt{A_2^2 + B_2^2 + C_2^2}}$

特殊: 两平面互相垂直 $\Leftrightarrow A_1A_2 + B_1B_2 + C_1C_2 = 0$

两平面互相平行或重合
$$\Leftrightarrow \frac{A_1}{A_2} = \frac{B_1}{B_2} = \frac{C_1}{C_2}$$

6、点 $P(x_0, y_0, z_0)$ 到 平 面 Ax + By + Cz + D = 0 的 距 离 公 式 :

$$d = \frac{\left| Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D \right|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

7、空间直线方程

(1) 空间直线的一般方程:
$$\begin{cases} A_1x + B_1y + C_1z + D_1 = 0 \\ A_2x + B_2y + C_2z + D_2 = 0 \end{cases}$$

- (2) 空间直线的对称式(点向式)方程: $\frac{x-x_0}{m} = \frac{y-y_0}{n} = \frac{z-z_0}{p}$, 其中 $\bar{s} = (m,n,p)$ 为直线的一个方向向量, $M(x_0,y_0,z_0)$ 为直线上一点
- (3) 空间直线的参数方程: $\begin{cases} x = x_0 + mt \\ y = y_0 + nt \\ z = z_0 + pt \end{cases}$
- 8、两直线的夹角: $\cos \varphi = \frac{\left| m_1 m_2 + n_1 n_2 + p_1 p_2 \right|}{\sqrt{m_1^2 + n_1^2 + p_1^2} \cdot \sqrt{m_2^2 + n_2^2 + p_2^2}}$

特殊: 两直线互相垂直 $\Leftrightarrow m_1 m_2 + n_1 n_2 + p_1 p_2 = 0$

两直线互相平行或重合
$$\Leftrightarrow \frac{m_1}{m_2} = \frac{n_1}{n_2} = \frac{p_1}{p_2}$$

9、直线与平面的夹角:
$$\sin \varphi = \frac{|Am + Bn + Cp|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2} \cdot \sqrt{m^2 + n^2 + p^2}}$$

特殊: 直线与平面垂直
$$\Leftrightarrow \frac{A}{m} = \frac{B}{n} = \frac{C}{p}$$

直线与平面平行或在平面内: Am + Bn + Cp = 0

10、平面束的方程:

设直线
$$L$$
 由方程组
$$\begin{cases} A_1x+B_1y+C_1z+D_1=0 \\ A_2x+B_2y+C_2z+D_2=0 \end{cases}$$
所确定,其中 A_1,B_1,C_1 与 A_2,B_2,C_2 不

成比例,则平面 $A_1x+B_1y+C_1z+D_1+\lambda(A_2x+B_2y+C_2z+D_2)=0$ 为通过直线 L 的 所有平面(不包含平面 $A_2x+B_2y+C_3z+D_2=0$)

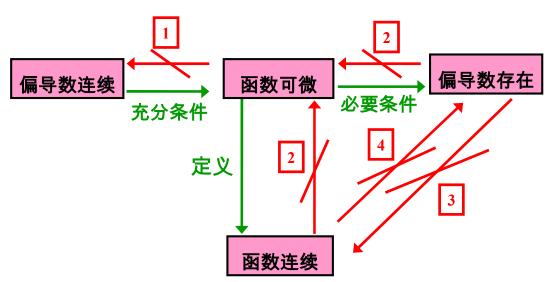
第九章: 多元函数的微分学及应用

- 1、内点一定是聚点;边界点不一定是聚点
- 2、二重极限存在是指P(x,y)以任何方式趋于 $P_0(x_0,y_0)$ 时,f(x,y)都无限接近于 A,因此当P(x,y)以不同方式趋于 $P_0(x_0,y_0)$ 时,f(x,y)趋于不同的值,那么这个函数的极限不存在
- 3、偏导数: 求 $\frac{\partial f}{\partial x}$ 时,只要把其他量 (y,z,\cdots) 看作常量而对x求导数; 求 $\frac{\partial f}{\partial y}$ 时,只要把其他量 (x,z,\cdots) 看作常量而对y求导数;

注意: (1) 偏导数都存在并不一定连续; (2) $\frac{\partial z}{\partial x}$ 为整体,不可拆分;

- (3) 分界点,不连续点处求偏导数要用定义求
- 4、若函数 z = f(x,y) 在点 (x,y) 可微分,则该函数在点 (x,y) 的偏导数 $\frac{\partial z}{\partial x}$ 、 $\frac{\partial z}{\partial y}$ 必定存在,且函数 z = f(x,y) 在点 (x,y) 的全微分为 $dz = \frac{\partial z}{\partial x} dx + \frac{\partial z}{\partial y} dy$
- 5、若函数 z = f(x, y) 的偏导数 $\frac{\partial z}{\partial x}$ 、 $\frac{\partial z}{\partial y}$ 在点(x, y) 连续,则函数在该点可微分
- 6、f(x,y)连续,偏导数不一定存在,偏导数存在,f(x,y)不一定连续;

f(x,y)连续,不一定可微,但可微,f(x,y)一定连续; 可微,偏导数一定存在,偏导数存在,f(x,y)不一定可微; 可微,偏导数不一定都连续;偏导数都连续,f(x,y)一定可微



7、多元复合函数的求导法则:

- (1) 一元函数与多元函数符合的情形: 若函数 $u = \varphi(t)$ 及 $v = \psi(t)$ 都在点 t 可导,函数 z = f(u,v) 在对应点 (u,v) 具有连续偏导数,则复合函数 $z = f[\varphi(t),\psi(t)]$ 在点 t 可导,且有 $\frac{dz}{dt} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{du}{dt} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{dv}{dt}$
- (2) 多元函数与多元函数复合的情形: 若函数 $u = \varphi(x,y)$ 及 $v = \psi(x,y)$ 都在点 (x,y)具有对x及对y的偏导数,函数z = f(u,v)在对应点 (u,v)具有连续偏导数,则复合函数 $z = f[\varphi(x,y),\psi(x,y)]$ 在点 (x,y)的两个偏导数都存在,且 $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u}\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial v}\frac{\partial v}{\partial x}; \quad \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u}\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial v}\frac{\partial v}{\partial y}$
- (3) 其他情形: 若函数 $u = \varphi(x, y)$ 在点 (x, y) 具有对 x 及对 y 的偏导数,函数 $v = \psi(y)$ 在点 y 可导,函数 z = f(u, v) 在对应点 (u, v) 具有连续偏导数,则复合函数 $z = f[\varphi(x, y), \psi(y)]$ 在点 (x, y) 的两个偏导数都存在,且 $\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x}$; $\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial z}{\partial v} \frac{\partial v}{\partial y}$
- 8、隐函数求导公式:

(1) 函数
$$F(x,y)$$
: $\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x}{F_y}$ (2) 函数 $F(x,y,z)$: $\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F_x}{F_z}$, $\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F_y}{F_z}$

9、空间曲线的切线与法平面:设空间曲线Γ的参数方程为

$$\begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), & t \in [\alpha, \beta] \\ z = \omega(t), \end{cases} M(x_0, y_0, z_0) 为曲线上一点$$

假定上式的三个函数都在 $[\alpha, \beta]$ 上可导,且三个导数不同时为零

则向量 $\bar{T} = \bar{f}'(t_0) = (\varphi'(t_0), \psi'(t_0), \omega'(t_0))$ 为曲线 Γ 在点M处的一个切向量,曲线 Γ 在点M处的切线方程为: $\frac{x-x_0}{\varphi'(t_0)} = \frac{y-y_0}{\psi'(t_0)} = \frac{z-z_0}{\omega'(t_0)}$,法平面方程为:

$$\varphi'(t_0)(x-x_0) + \psi'(t_0)(y-y_0) + \omega'(t_0)(z-z_0) = 0$$

如果空间曲线 Γ 的方程以 $\begin{cases} y = \varphi(x), \\ z = \psi(x), \end{cases}$ 的形式给出,

则 Γ 在点
$$M$$
 处的切线方程为: $\frac{x-x_0}{1} = \frac{y-y_0}{\varphi'(x_0)} = \frac{z-z_0}{\psi'(x_0)}$,

法平面方程为: $(x-x_0)+\varphi'(x_0)(y-y_0)+\psi'(x_0)(z-z_0)=0$

如果空间曲线 Γ 的方程以 $\begin{cases} F(x,y,z)=0,\\ G(x,y,z)=0, \end{cases}$ 的形式给出,则 Γ 在点M 处的切线方

程为:
$$\frac{x-x_0}{\begin{vmatrix} F_y F_z \\ G_y G_z \end{vmatrix}_M} = \frac{y-y_0}{\begin{vmatrix} F_z F_x \\ G_z G_x \end{vmatrix}_M} = \frac{z-z_0}{\begin{vmatrix} F_x F_y \\ G_x G_y \end{vmatrix}_M}$$

法平面方程为:
$$\begin{vmatrix} F_y F_z \\ G_y G_z \end{vmatrix}_M (x-x_0) + \begin{vmatrix} F_z F_x \\ G_z G_x \end{vmatrix}_M (y-y_0) + \begin{vmatrix} F_x F_y \\ G_x F_y \end{vmatrix} (z-z_0) = 0$$

10、曲面的切平面与法线: 设曲面方程为F(x,y,z)=0, $M(x_0,y_0,z_0)$ 为曲面上一点,则曲面在点M处的切平面方程为:

$$F_x(x_0, y_0, z_0)(x-x_0) + F_y(x_0, y_0, z_0)(y-y_0) + F_z(x_0, y_0, z_0)(z-z_0) = 0$$
, 法线方程

为:
$$\frac{x-x_0}{F_x(x_0,y_0,z_0)} = \frac{y-y_0}{F_y(x_0,y_0,z_0)} = \frac{z-z_0}{F_z(x_0,y_0,z_0)}$$

11、方向导数: 若函数 f(x,y) 在点 $P_0(x_0,y_0)$ 可微,那么函数在该点沿任一方向l的方向导数存在,且

$$\frac{\partial f}{\partial l} = f_x(x_0, y_0)\cos\alpha + f_y(x_0, y_0)\cos\beta, \ \ \text{其中}\cos\alpha, \cos\beta \ \text{是方向} \ l \ \text{的方向余弦}$$

12、梯度: $f_x(x_0, y_0)\bar{i} + f_y(x_0, y_0)\bar{j}$ 称为函数 f(x, y) 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的梯度,记作 $gradf(x_0, y_0)$ 或 $\nabla f(x_0, y_0)$,

13、设函数 z = f(x,y) 在点 (x_0,y_0) 具有偏导数,且在点 (x_0,y_0) 处有极值,则 $f_x(x_0,y_0) = 0, f_y(x_0,y_0) = 0$

14、设函数 z = f(x,y) 在点 (x_0,y_0) 的某邻域里连续且有一阶及二阶偏导数,又 $f_x(x_0,y_0) = 0, f_y(x_0,y_0) = 0$,令

$$f_{xx}(x_0, y_0) = A, f_{xy}(x_0, y_0) = B, f_{yy}(x_0, y_0) = C$$
,则 $f(x, y)$ 在点 (x_0, y_0) 处是否取

得极值的条件如下:

- (1) $AC-B^2>0$ 时具有极值,且当A<0时有极大值,当A>0时有极小值;
- (2) $AC B^2 < 0$ 时没有极值;
- (3) $AC-B^2=0$ 时可能有极值,也有可能没有极值
- 15、具有二阶连续偏导数的函数 z = f(x, y) 的极值求法:

第一步:解方程组 $f_x(x,y) = 0$, $f_y(x,y) = 0$, 求得一切实数解,即可求得一切驻点:

第二步:对每一个驻点 (x_0,y_0) ,求出二阶偏导数的值A,B和C;

第三步: 定出 $AC-B^2$ 的符号,接 14 的结论判定 $f(x_0,y_0)$ 是不是极值,是极大值还是极小值

注:上述步骤是求具有二阶连续偏导数的函数得情况下,那么在考虑函数极值时,除了考虑函数的驻点外,如果有偏导数不存在的点,那么对这些点也要考虑

16、拉格朗日乘数法:要找函数 z = f(x,y) 在附加条件 $\varphi(x,y) = 0$ 下的可能极值点,可以先作拉格朗日函数 $L(x,y) = f(x,y) + \lambda \varphi(x,y)$,其中 λ 为参数.求其对 x 及 y 的一阶偏导数,并使之为零,然后与方程 $\varphi(x,y) = 0$ 联立起来:

 $\begin{cases} f_x(x,y) + \lambda \varphi_x(x,y) = 0 \\ f_y(x,y) + \lambda \varphi_y(x,y) = 0, & \text{由这方程组解出 } x,y \ \mathcal{D} \ \lambda, & \text{这样得到的 } (x,y) \ \text{就是函} \\ \varphi(x,y) = 0 \end{cases}$

数 f(x, y) 在附加条件 $\varphi(x, y) = 0$ 下的可能极值点

第十章: 重积分及应用

1、二重积分的性质

性质 1: 设 α 、 β 为常数,则

$$\iint\limits_{D} [\alpha f(x,y) + \beta g(x,y)] d\sigma = \alpha \iint\limits_{D} f(x,y) d\sigma + \beta \iint\limits_{D} g(x,y) d\sigma \,.$$

性质 2: 如果闭区域D被有限曲线分为有限个部分闭区域,则在D上的二重积分等于在各个部分闭区域上的二重积分之和.(二重积分对于积分区域具有可加性)

性质 3: 如果在D上,f(x,y)=1, σ 为D的面积,则

$$\sigma = \iint_{D} 1 \cdot d\sigma = \iint_{D} d\sigma$$

性质 4: 如果在 D 上, $f(x,y) \le \varphi(x,y)$,则有: $\iint_D (f(x,y)d\sigma \le \iint_D \varphi(x,y)d\sigma.$

特殊地, 由于
$$-|f(x,y)| \le f(x,y) \le |f(x,y)|$$
, 则 $\left| \iint_D f(x,y) d\sigma \right| \le \iint_D |f(x,y) d\sigma|$.

性质 5: 设M,m分别是 f(x,y)在闭区域D上的最大值和最小值, σ 是D的面积,则有 $m\sigma \leq \iint f(x,y) d\sigma \leq M\sigma$.

性质 6(二重积分的中值定理): 设函数 f(x,y) 在闭区域 D 连续, σ 是 D 的面积,则在 D 上至少存在一点 (ξ,η) ,使得 $\iint_{\Gamma} f(x,y) d\sigma = f(\xi,\eta) \cdot \sigma$.

- 2、二重积分直角坐标的计算法:
- (1) 若积分区域 D 可用不等式 $\varphi_1(x) \le y \le \varphi_2(x)$, $a \le x \le b$ (X 型)来表示 , 其 中 $\varphi_1(x)$ 、 $\varphi_2(x)$ 在 区 间 [a,b] 上 连 续 . 则 $\iint_D f(x,y) d\sigma = \int_a^b dx \int_{\varphi_1(x)}^{\varphi_2(x)} f(x,y) dy.$
- (2) 若积分区域 D 可用不等式 $\phi_1(x) \le x \le \phi_2(x)$, $a \le y \le b$ (Y型)来表示 , 其中 $\phi_1(x)$ 、 $\phi_2(x)$ 在区间 [c,d] 上连续.则 $\iint_D f(x,y) d\sigma = \int_c^d dy \int_{\phi_1(x)}^{\phi_2(x)} f(x,y) dx.$

注:确定次序原则:函数原则:内层积分可以积出;

(1) 区域原则:少分块原则.

3、二重积分极坐标的计算法: (极坐标系中的面积元素: $\rho d\rho d\theta$)

若积分区域 D 可用不等式 $\varphi_1(x) \le \rho \le \varphi_2(x)$, $\alpha \le \theta \le \beta$ 来表示,其中 $\varphi_1(x)$ 、 $\varphi_2(x)$ 在区间 $[\alpha, \beta]$ 上连续.则:

$$\iint_{D} f(x,y)d\sigma = \iint_{D} f(\rho\cos\theta,\rho\sin\theta)\rho d\rho d\theta = \int_{\alpha}^{\beta} d\theta \int_{\varphi_{1}(\theta)}^{\varphi_{2}(\theta)} f(\rho\cos\theta,\rho\sin\theta)\rho d\rho \, 4 \, \text{、确定}$$
上下限原则:

- (1)每层下限小于上限; (2)内层一般是与外层积分变量的有关的函数,也可以是常数; (3)外层一定为常数.
- 6、直角坐标三重积分的计算:

(1) 先一后二: 若
$$\Omega = \{(x,y,z)|z_1(x,y) \le z \le z_2(x,y), (x,y) \in D_{xy}\}$$
,闭区域
$$D_{xy} = \{(x,y)|y_1(x) \le y \le y_2(x), a \le x \le b\}, 则:$$

$$\iiint_{\Omega} f(x,y,z) dv = \int_{a}^{b} dx \int_{y_{1}}^{y_{2}} dy \int_{z_{2}(x,y)}^{z_{2}(x,y)} f(x,y,z) dz \quad (\text{ if } \mathbb{R} \text{ P158,159})$$

- (2) 先二后一(截面法): S1: 将 Ω 向某轴投影,如z轴, $z \in [c_1, c_2]$;
- S2: 对 $z \in [c_1, c_2]$,用平行于xoy面的平面截 Ω ,截出部分记为 D_z ;

S3: 计算
$$\iint_{D_z} f(z) dx dy$$
;

S4: 计算
$$\int_{c_1}^{c_2} F(x, y) dz$$

若空间区域 $\Omega = \{(x,y,z) | (x,y) \in D_z, c_1 \le z \le c_2 \}$,其中 D_z 是竖坐标为z的平面截闭区域 Ω 所得到的一个平面闭区域,则:

$$\iiint\limits_{\Omega} f(x,y,z)dv = \int_{c_1}^{c_2} dz \iint\limits_{D_z} f(x,y,z)dxdy$$

7、柱面坐标三重积分的计算:

$$0 \le \rho < +\infty$$
; $0 \le \theta \le 2\pi$; $-\infty < z < +\infty$

 ρ =常数,即以z轴为轴的圆柱面; θ =常数,即过z轴的半平面;

$$z$$
=常数, 即与 xoy 面平行的平面
$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \\ z = z \end{cases}$$

柱面坐标系中的体积元素: $dv = \rho d\rho d\theta dz$

$$\iint\limits_{\Omega} f(x,y,z) dx dy dz = \iint\limits_{\Omega} F(\rho,\theta,z) \rho d\rho d\theta dz \,, \, \, 其中 \, F(\rho,\theta,z) = f(\rho\cos\theta,\rho\sin\theta,z)$$
 再化为三次积分计算

$$\iiint\limits_{\Omega}f(x,y,z)dxdydz=\int_{\theta_{1}}^{\theta_{2}}d\theta\int_{\varphi_{1}}^{\varphi_{2}}\rho d\rho\int_{z_{1}(\rho,\theta)}^{z_{2}(\rho,\theta)}F(\rho,\theta,z)dz\,\,,\,\,\, 其中\,z_{1}(\rho,\theta)\,\,,\,\,\,z_{2}(\rho,\theta)\,$$
为沿

典例: 求由曲面 $x^2+y^2+z^2 \le 2a$ 与 $z \ge \sqrt{x^2+y^2}$ 所围成立体体积(利用三种坐标系求解)解: $x^2+y^2+z^2 \le 2a$ 表示球心在原点,半径为 $\sqrt{2a}$ 的球体, $z \ge \sqrt{x^2+y^2}$ 表示 xoy 上半面圆锥体

直角坐标:
$$V = \iint_{\Omega} dv = \int_{0}^{a} dz \iint_{D} dx dy + \int_{a}^{\sqrt{2}a} dz \iint_{D} dx dy = \int_{0}^{a} \pi z^{2} dz + \int_{a}^{\sqrt{2}a} \pi (2a^{2} - z^{2}) dz = \frac{4}{3}\pi (\sqrt{2} - 1)a^{3}$$

柱面坐标:
$$V = \iiint_{\Omega} dv = \int_0^{2\pi} d\theta \int_0^a \rho d\rho \int_\rho^{\sqrt{2a^2 - \rho^2}} dz$$

十一章: 曲线积分及曲面积分

1、对弧长的曲线积分的计算法:

设 f(x,y) 在曲线弧 L 上有定义且连续, L 的参数方程为 $\begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \phi(t) \end{cases}$, $(\alpha \le t \le \beta)$, 其 中 $\varphi(t)$, $\phi(t)$ 在 $[\alpha,\beta]$ 上 具 有 一 阶 连 续 导 数 , 且 $\varphi^{\prime 2}(t) + \phi^{\prime 2}(t) \ne 0$, 则 曲 线 积 分 $\int_L f(x,y) ds$ 存 在 , 且 $\int_L f(x,y) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t),\phi(t)] \sqrt{\varphi^{\prime 2}(t) + \phi^{\prime 2}(t)} dt \ (\alpha < \beta)$

同理: 空间曲线
$$\Gamma$$
:
$$\begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \phi(t) \\ z = \omega(t) \end{cases}$$

$$\int_{\Gamma} f(x, y, z) ds = \int_{\alpha}^{\beta} f[\varphi(t), \varphi(t), \omega(t)] \sqrt{\varphi'^{2}(t) + \varphi'^{2}(t) + \omega'^{2}(t)} dt$$

2、对坐标的曲线积分的计算方法:

设 P(x,y) 、 Q(x,y) 在有向曲线弧 L 上有定义且连续, L 的参数方程为 $\begin{cases} x=\varphi(t) \\ y=\phi(t) \end{cases}$, 当参数 t 单调地由 α 变到 β 时,点 M(x,y) 从 L 的起点 A 沿 L 运动到

终点B, $\varphi(t)$, $\phi(t)$ 在以 α 及 β 为端点的闭区间上具有一阶连续导数,且

$$\varphi'^{2}(t) + \varphi'^{2}(t) \neq 0$$
,则曲线积分 $\int_{L} P(x,y)dx + Q(x,y)dy$ 存在,且

$$\int_{L} P(x,y)dx + Q(x,y)dy = \int_{L} \{P[\varphi(t),\phi(t)]\varphi'(t) + Q[\varphi(t),\phi(t)]\phi'(t)\}dt \quad (下限 \alpha 对应于$$

$$L$$
 的起点,上限 β 对应于 L 的终点 $)$ 同理:空间曲线 Γ :
$$\begin{cases} x = \varphi(t) \\ y = \phi(t) \\ z = \omega(t) \end{cases}$$

$$\int_{L} P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz$$

$$= \int_{L} \{ P[\varphi(t), \phi(t), \omega(t)] \varphi'(t) + Q[\varphi(t), \phi(t), \omega(t)] \phi'(t) + R[\varphi(t), \phi(t), \omega(t)] \} dt$$

3、平面曲线L上两类曲线积分的联系:

$$\int_{L} P dx + Q dy = \int_{L} (P \cos \alpha + Q \cos \beta) ds , \quad 其中 \alpha(x, y, z), \beta(x, y, z) 为有 向 曲 线 弧 L$$

在点
$$(x,y)$$
处的切向量方向角 $\cos \alpha = \frac{\varphi'(t)}{\sqrt{{\varphi'}^2(t) + {\phi'}^2(t)}}$, $\cos \alpha = \frac{{\phi'}(t)}{\sqrt{{\varphi'}^2(t) + {\phi'}^2(t)}}$

同理: 空间曲线Γ上两类曲线积分的联系:

$$\int_{\Gamma} P dx + Q dy + R dz = \int_{\Gamma} (P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) ds$$

4、格林公式:

设闭区域 D 由分段光滑曲线 L 围城,函数 P(x,y) 及 Q(x,y) 在 D 上具有一阶连续

偏导数,则有 $\iint_D (\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y}) dx dy = \int_L P dx + Q dy$, 其中 L 是 D 的取正向的边界曲线注: 取 P = -y, Q = x,则 $2\iint_D dx dy = \oint_L x dy - y dx$, 左端表示闭区 D 的面积 A 的两倍,因此, $A = \frac{1}{2} \oint_L x dy - y dx$

- 5、设 D 为单连通区域,函数 P(x,y) 及 Q(x,y) 在 D 上具有一阶连续偏导数,则下列四个命题等价:
 - (1) 沿 D 内任一条光滑曲线有 $\oint_{\Gamma} P(x,y)dx + Q(x,y)dy = 0$
- (2) 对 D 内任一条分段光滑曲线 L 曲线积分 $\int_{L} P(x,y)dx + Q(x,y)dy$ 与路径无关
- (3) 存在 $u(x,y) \in D$,使得du = P(x,y)dx + Q(x,y)dy

(4) 在 D 内没一点都有
$$\frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{\partial P}{\partial y}$$

6、对面积的曲面积分的计算法:

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xy}} f[x, y, z(x, y)] \sqrt{1 + z_{x}^{2}(x, y) + z_{y}^{2}(x, y)} dx dy$$

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{xz}} f[x, y(x, z), z] \sqrt{1 + y_x^2(x, z) + y_z^2(x, z)} dx dz$$

$$\iint_{\Sigma} f(x, y, z) dS = \iint_{D_{yz}} f[x(y, z), y, z] \sqrt{1 + x_{y}^{2}(y, z) + x_{y}^{2}(y, z)} dy dz$$

7、对坐标的区面积分的计算法:

$$\iint\limits_{\Sigma} R(x,y,z) dx dy = \pm \iint\limits_{D_{xy}} R[x,y,z(x,y)] dx dy \,, \,\, \mbox{等式右端符号取决于积分曲面上下侧}$$

$$\iint\limits_{\Sigma}Q(x,y,z)dzdx=\pm\iint\limits_{D_{-}}Q[x,y(z,x),z]dzdx$$
,等式右端符号取决于积分曲面左右侧

$$\iint\limits_{\Sigma}P(x,y,z)dydz=\pm\iint\limits_{D_{xy}}P[x(x,y),y,z]dydz\,,\,\,$$
等式右端符号取决于积分曲面前后侧

8、两类曲面积分之间的联系:

$$\iint_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \iint_{\Sigma} P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma) dS,$$

其中 $\cos \alpha$, $\cos \beta$, $\cos \gamma$ 时有向曲面 Σ 在点 (x, y, z) 处的法向量的方向余弦

9、高斯公式:

设空间闭区域 Ω 是由分片光滑的闭曲面 Σ 所围城的,函数P(x,v,z)、

Q(x,y,z)、 R(x,y,z) 在 Ω 上具有一阶连续偏导数,则有:

$$\iiint_{\Omega} \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} + \frac{\partial R}{\partial z} \right) dv = \bigoplus_{\Sigma} P dy dz + Q dz dx + R dx dy = \bigoplus_{\Sigma} \left(P \cos \alpha + Q \cos \beta + R \cos \gamma \right) dS$$

第十二章 无穷级数

(一) 常数项级数

1、 定义:1) 无穷级数:
$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n = u_1 + u_2 + u_3 + \cdots + u_n + \cdots$$

部分和:
$$S_n = \sum_{k=1}^n u_k = u_1 + u_2 + u_3 + \dots + u_n$$
 ,正项级数: $\sum_{n=1}^\infty u_n$, $u_n \ge 0$

交错级数:
$$\sum_{n=1}^{\infty} (-1)^n u_n$$
 , $u_n \ge 0$

- 2)级数收敛:若 $\lim_{n \to \infty} S_n = S$ 存在,则称级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛,否则称级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 发散
- 3)条件收敛: $\sum\limits_{n=1}^\infty u_n$ 收敛,而 $\sum\limits_{n=1}^\infty |u_n|$ 发散;绝对收敛: $\sum\limits_{n=1}^\infty |u_n|$ 收敛。
- 1) 性质:改变有限项不影响级数的收敛性;级数 $\sum_{n=1}^{\infty}a_n$, $\sum_{n=1}^{\infty}b_n$ 收敛,则 $\sum_{n=1}^{\infty}(a_n\pm b_n)$ 收敛;
- 2) 级数 $\sum_{n=1}^{\infty} a_n$ 收敛,则任意加括号后仍然收敛;必要条件:级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛
- $\Longrightarrow \lim_{n \to \infty} u_n = 0$. (注意:不是充分条件!)
- 2、 审敛法

正项级数 : $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$, $u_n \ge 0$ 定义 : $\lim_{n \to \infty} S_n = S$ 存在 ; $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛 $\iff \{S_n\}$ 有界 ;

1) 比较审敛法:
$$\sum_{n=1}^{\infty} u_n$$
 , $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ 为正项级数 , 且 $u_n \le v_n$ $(n=1,2,3,\cdots)$

若
$$\sum_{n=1}^{\infty} v_n$$
 收敛,则 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛;若 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 发散,则 $\sum_{n=1}^{\infty} v_n$ 发散.

2) 比较法的推论: $\sum\limits_{n=1}^{\infty}u_{n}$, $\sum\limits_{n=1}^{\infty}v_{n}$ 为正项级数,若存在正整数 m ,当 n>m

时, $u_n \leq kv_n$,而 $\sum_{n=1}^\infty v_n$ 收敛,则 $\sum_{n=1}^\infty u_n$ 收敛;若存在正整数 m ,当 n>m 时, $u_n \geq kv_n$,而 $\sum_{n=1}^\infty v_n$ 发散,则 $\sum_{n=1}^\infty u_n$ 发散.

3) 比较法的极限形式: $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$, $\sum_{n=1}^{\infty}v_n$ 为正项级数,若 $\lim_{n\to\infty}\frac{u_n}{v_n}=l$ $(0\le l<+\infty)$,而 $\sum_{n=1}^{\infty}v_n$ 收敛,则 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 收敛;若 $\lim_{n\to\infty}\frac{u_n}{v_n}>0$ 或

 $\lim_{n\to\infty}\frac{u_n}{v_n}=+\infty\ ,\ m\sum_{n=1}^\infty v_n\ 发散\ ,\ m\sum_{n=1}^\infty u_n\ 发散.$

4) 比值法: $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 为正项级数,设 $\lim_{n\to\infty}\frac{u_{n+1}}{u_n}=l$,则当 l<1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 收敛;则当 l>1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 发散;当 l=1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 可能收敛也可能发散.

5) 根值法: $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 为正项级数,设 $\lim_{n\to\infty} \sqrt[n]{u_n} = l$,则当 l < 1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛;则当 l > 1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 发散;当 l = 1 时,级数 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 可能收敛也可能发散.

6) 极限审敛法: $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 为正项级数,若 $\lim_{n\to\infty} n\cdot u_n > 0$ 或 $\lim_{n\to\infty} n\cdot u_n = +\infty$,则

级数 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 发散;若存在 p>1 ,使得 $\lim_{n\to\infty}n^p\cdot u_n=l$ $(0\leq l<+\infty)$,则级数 $\sum_{n=1}^{\infty}u_n$ 收敛.

交错级数:

莱布尼茨审敛法:交错级数: $\sum\limits_{n=1}^{\infty}(-1)^nu_n$, $u_n\geq 0$ 满足: $u_{n+1}\leq u_n$ ($n=1,2,3,\cdots$),且 $\lim\limits_{n\to\infty}u_n=0$,则级数 $\sum\limits_{n=1}^{\infty}(-1)^nu_n$ 收敛。

任意项级数: $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 绝对收敛,则 $\sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛。

常见典型级数:几何级数: $\sum_{n=0}^{\infty}aq^n$ $\begin{cases} \mathbb{V}$ 收敛, $|q|<1 \\ \mathbb{V}$; p-级数:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^p} \begin{cases} \mathbf{w} \mathbf{w}, & p > 1 \\ \mathbf{w} \mathbf{w}, & p \leq 1 \end{cases}$$

(二) 函数项级数

- 1、 定义:函数项级数 $\sum_{j=1}^{\infty}u_{n}(x)$,收敛域,收敛半径,和函数;
- 2、 幂级数: $\sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n$

3、 收敛半径的求法:
$$\lim_{n\to\infty}\left|\frac{a_{n+1}}{a_n}\right|=\rho$$
 ,则收敛半径 $R=\left\{egin{align*} &1\\ \hline \rho\end{array},\quad 0<\rho<+\infty\\ 0,\quad \rho=+\infty\\ &+\infty,\quad \rho=0 \end{array}\right.$

4、 泰勒级数

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n \iff \lim_{n \to \infty} R_n(x) = \lim_{n \to \infty} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1} = 0$$

展开步骤:(直接展开法)求出 $f^{(n)}(x)$, $n=1,2,3,\cdots$;

1) 求 出
$$f^{(n)}(x_0)$$
, $n = 0,1,2,\cdots$; 写 出 $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$; 验 证

$$\lim_{n\to\infty} R_n(x) = \lim_{n\to\infty} \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} (x-x_0)^{n+1} = 0$$
是否成立。

间接展开法:(利用已知函数的展开式)

1)
$$e^x = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} x^n$$
, $x \in (-\infty, +\infty)$; 2) $\sin x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{(2n+1)!} x^{2n+1}$, $x \in (-\infty, +\infty)$;

3)
$$\cos x = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^{n+1} \frac{1}{(2n)!} x^{2n}, \quad x \in (-\infty, +\infty) ; 4) \frac{1}{1-x} = \sum_{n=0}^{\infty} x^n, \quad x \in (-1, 1) ;$$

5)
$$\frac{1}{1+x} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^n$$
, $x \in (-1, 1)$ 6) $\ln(1+x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n}{n+1} x^{n+1}$, $x \in (-1, 1]$

7)
$$\frac{1}{1+x^2} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n}, \quad x \in (-1, 1)$$
8) $(1+x)^m = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \frac{m(m-1)\cdots(m-n+1)}{n!} x^n, \quad x \in (-1, 1)$

- 5、 傅里叶级数
- 1) 定义:正交系: $l, \sin x, \cos x, \sin 2x, \cos 2x, \dots, \sin nx, \cos nx \dots$ 函数系中任何不同的两个函数的乘积在区间 $[-\pi, \pi]$ 上积分为零。傅里叶级数:

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$$

系数:
$$\begin{cases} a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx \, dx & (n = 0, 1, 2, \cdots) \\ b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx \, dx & (n = 1, 2, 3, \cdots) \end{cases}$$

2) 收敛定理:(展开定理)

设 f(x) 是周期为 2π 的周期函数, 并满足狄利克雷(Dirichlet)条件:

- 1) 在一个周期内连续或只有有限个第一类间断点;
- 2) 在一个周期内只有有限个极值点,

则 f(x) 的傅里叶级数收敛,且有

$$\frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left(a_n \cos nx + b_n \sin nx \right) = \begin{cases} f(x), & x$$
 为连续点
$$\frac{f(x^+) + f(x^-)}{2}, & x$$
 为间断点

3) 傅里叶展开:

①求出系数:
$$\begin{cases} a_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \cos nx \, dx & (n = 0, 1, 2, \cdots) \\ b_n = \frac{1}{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} f(x) \sin nx \, dx & (n = 1, 2, 3, \cdots) \end{cases}$$
;

- ②写出傅里叶级数 $f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} (a_n \cos nx + b_n \sin nx)$;
- ③根据收敛定理判定收敛性。