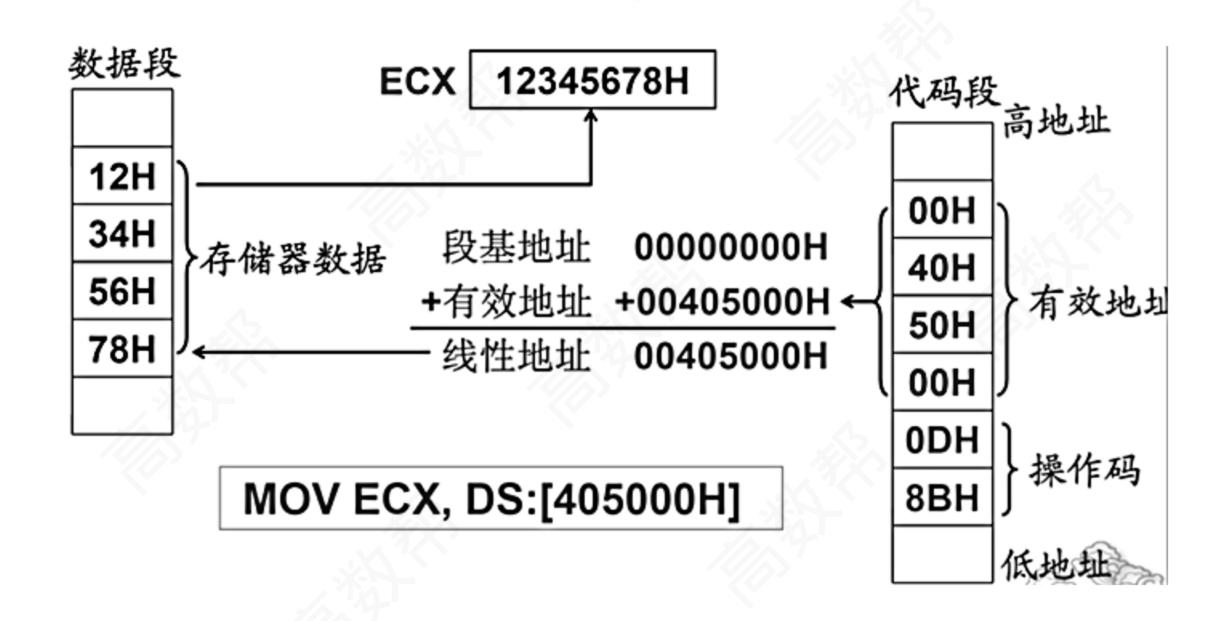
课时3 80×86指令系统和寻址方式

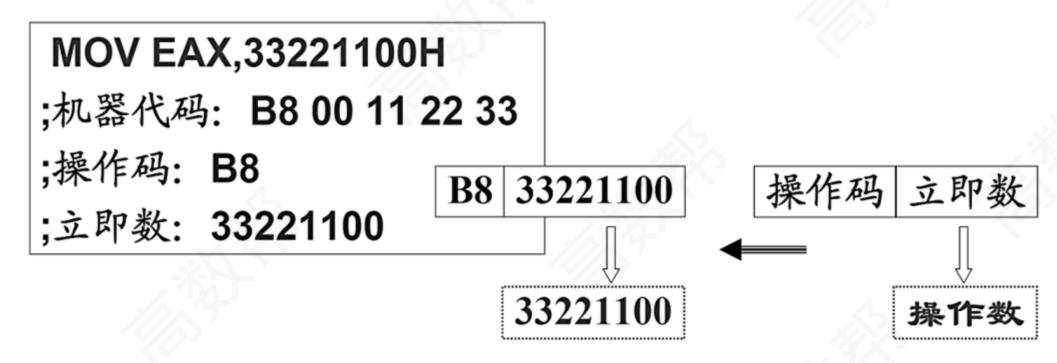


考点	重要程度	占分	题型
1.立即数寻址	****	5~10	
2.寄存器寻址	***		大题
3.存储器寻址	必考		选择 填空



考点1 立即数寻址

汇编语言编程用的操作数有立即数、 寄存器操作数和存储器操作数

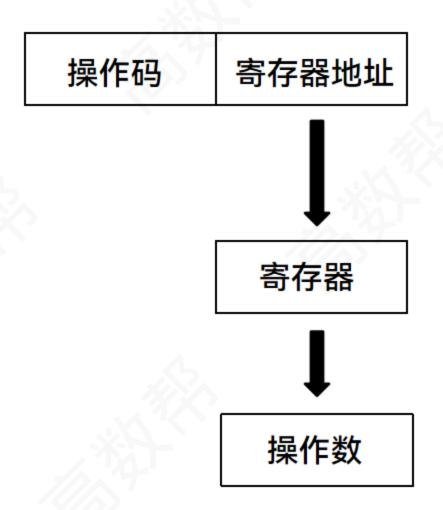


操作数从指令代码中得到,即立即数

MOVAX,1234H

考点2 寄存器寻址

MOVAL,DH





扫码观看 视频讲解更清晰

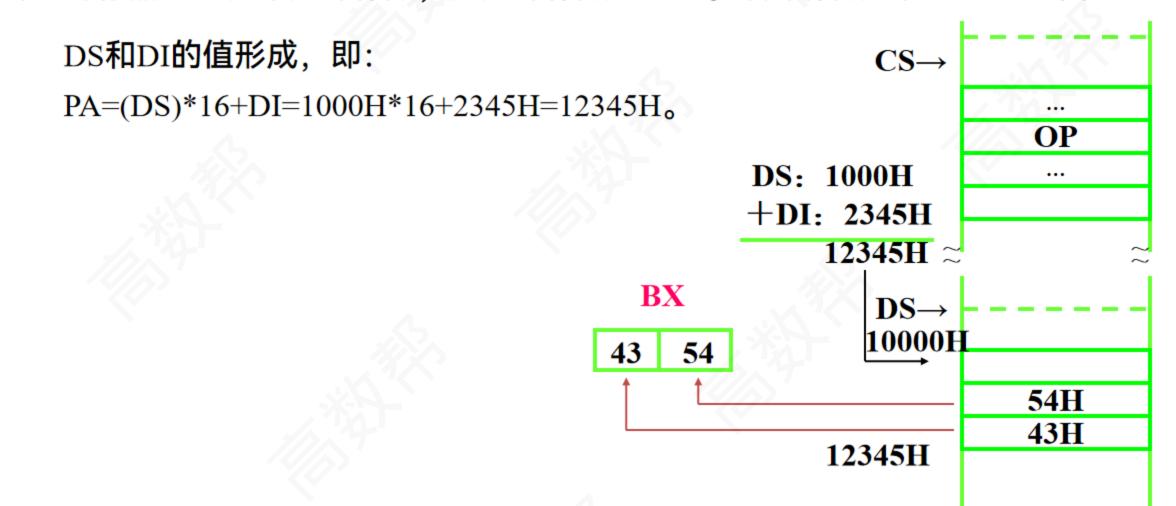
考点3 存储器寻址

- 1.直接寻址 MOVAX,[1234H]
- 2.寄存器间接寻址 MOVAX,[SI]



【题1】假设有指令:MOV BX, [DI], 在执行时(DS)=1000H, (DI)=2345H, 存储单元12345H的内容是4354H。问执行指令后, BX的值是什么?

解:寄存器DI的值不是操作数,而是操作数的地址。该操作数的物理地址应由



3.寄存器相对寻址

MOVAX,[DI+1223H]

BX/BP/SI/DI + 位移量

【题2】若DS=0F3EH, SI=2000H, COUNT=0A8H, 指令MOVAX, [SI+COUNT]中, 源操作数的有效地址EA为(20A8H), 其物理地址为(11488H)。

4.基址加变址寻址

MOV EAX,[EBX+ESI];源操作数有效地址是EBX值加上ESI值

SUB [ECX+EDI],AL ;目的操作数有效地址是ECX值加上EDI值

MOV AX,[BX+DI]

BX/BP + SI/DI



∃码观看 见频讲解更清晰

5.相对寻址加变址寻址

MOVEAX,[EBX+EDX+1234H],

MOVAX1234H[EBX][EDX],

MOVAX,1234H[EBX+EDX]

BX/BP + SI/DI + 位移量



扫码观看 视频讲解更清晰 【题3】写出下列源操作数的寻址方式,MOV AX,3069H是(立即数)寻址方式,MOV AX,[2000H]是(存储器)寻址方式,MOV AX,[BP][DI]是(基址变址)寻址方式。

【题4】 若DS=0F3EH, SI=2000H, COUNT=0A8H, 指令MOVAX, (SI+COUNT) 中,源操作数的有效 地址EA 为20A8H, 其物理地址为__11488H___。

【题5】设DS=5788H,偏移地址为94H,该字节的物理地址是____B___。 A. 57974H B.57914H C. 5883H D.58ECH

【题6】8086CPU在基址加变址的寻址方式中,变址寄存器可以为____D A.BX或CX B.CX或SI C.DX或SI D.SI或DI

【题7】下列寄存器组中在段内寻址时可以提供偏移地址的寄存器组是(B)。

A.AX, BX, CX, DX
B.BX, BP, SI, DI
C.SP, IP, BP, DX
D.CS, DS, ES, SS

【题8】下面的数据传送指令中,错误的操作是(D)。

A.MOV SS:[BX+DI],1000H B.MOV DX,1000H D.MOV

C.MOV WORD PTR[BX],1000H D.S,2000H

【题9】已知(DS)=2000H,(BX)=1256H,(SI)=528FH,则执行指令 JMP BX 后,IP 寄存器的内容 是(A)。

A.1256H B. 2000H C. 3256H D. 528FH

【题10】现有 (DS)=2000H, (BX)=0100H, (SI)=0002H, (20100H)=12H, (20101H)=34H, (20102H)=56H, (20103H)=78H, (21200H)=2AH, (21201H)=4CH, (21202H)=B7H, (21203H)=65H, 试说明下列各条指令执行完后 AX 寄存器的内容。

(1) MOV	AX, 1200H	(AX)=1200H	(1) MOV	AX, 1200H	(AX)=1200H
	AX, BX	(AX)=0100H	(2) MOV		(AX)=0100H
•	AX, [1200H]	(AX)=4C2AH		AX, [1200H]	(AX)=4C2AH
	AX, [BX]	(AX)=3412H		AX, [BX]	(AX)=3412H
	AX, 1100[BX]	(AX)=4C2AH	(5) MOV	AX, 1100[BX]	(AX)=4C2AH
` '	AX, [BX][SI]	(AX)=7856H	(6) MOV	AX, [BX][SI]	(AX) = 7856H
• •	AX, 1100[BX][SI]	(AX)=65B7H	(7) MOV	AX, 1100[BX][SI]	(AX) = 65B7H

解: 1)MOV AX,1200H 2)MOV AX,[1200H] 3)MOV AX,[BX][SI]AX=1200H AX=4C2AH AX=7856H AX=7856H