

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Пензенский государственный университет
Кафедра «Вычислительная техника»

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №10
по курсу «Логика и основы алгоритмизации в инженерных задачах»
на тему «Поиск расстояний во взвешенном графе»

Выполнили:

студенты группы 24ВВВЗ

Азаров М.С.

Кукушкин А.А.

Приняли:

к.т.н., доцент Юрова О.В.

к.т.н., Деев М.В.

Пенза 2025

Цель работы – Освоение методов генерации, визуализации и анализа графов через создание программы, которая реализует генерацию матриц смежности для взвешенных ориентированных и неориентированных графов, выполняет поиск расстояний между вершинами с использованием очереди, вычисляет метрические характеристики (радиус, диаметр, центральные и периферийные вершины), а также обеспечивает обработку параметров командной строки для гибкой настройки типа графа.

Общие сведения.

Во взвешенном графе в отличие от не взвешенного каждое ребро имеет вес, отличный от нуля. Поэтому в матрице смежности взвешенного графа содержится информация не только о наличии ребра, но и о его весе.

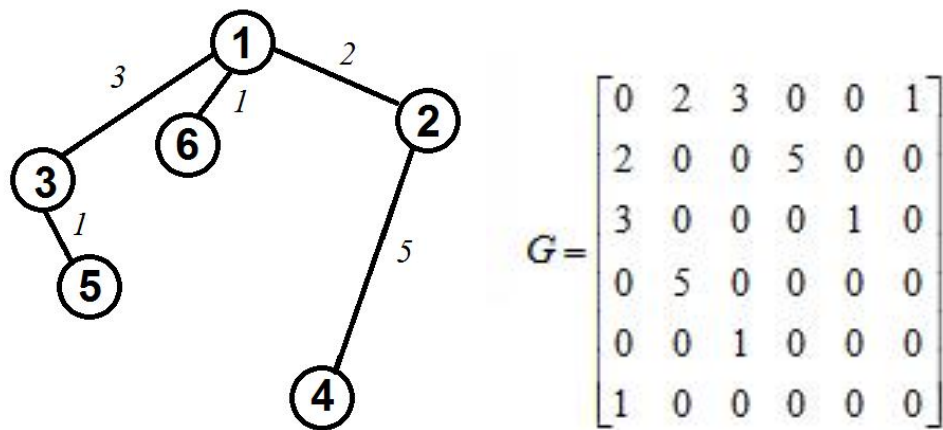


Рисунок 1 – Граф

Поиск расстояний между вершинами в таком графе также возможно построить используя процедуры обхода графа. Отличие от поиска расстояний в не взвешенном графе будет состоять в том, что при обновлении расстояния до вершины при ее посещении оно будет увеличиваться не на 1, а на величину веса ребра.

Таким образом, можно предложить следующую реализацию алгоритма обхода в ширину.

Вход: G – матрица смежности графа, v – исходная вершина.

Выход: DIST – вектор расстояний до всех вершин от исходной.

Алгоритм ПОШ

- 1.1. для всех i положим $DIST[i] = -1$ пометим как "не посещенную";
- 1.2. **ВЫПОЛНЯТЬ** BFS (v).
- 1.3 для всех i вывести $DIST[i]$ на экран;

Алгоритм BFS (v):

- 2.1. Создать пустую очередь $Q = \{\}$;
- 2.2. Поместить v в очередь $Q.push(v)$;
- 2.3. Обновить вектор расстояний $DIST[x] = 0$;
- 2.4. **ПОКА** $Q \neq \emptyset$ очередь не пуста **ВЫПОЛНЯТЬ**
- 2.5. $v = Q.front()$ установить текущую вершину;
- 2.6. Удалить первый элемент из очереди $Q.pop()$;
- 2.7. вывести на экран v ;
- 2.8. **ДЛЯ** $i = 1$ **ДО** $size_G$ **ВЫПОЛНЯТЬ**
- 2.9. **ЕСЛИ** $G(v,i) > 0$ **И** $DIST[i] = -1$
- 2.10. **ТО**
- 2.11. Поместить i в очередь $Q.push(i)$;
- 2.12. Обновить вектор расстояний $DIST[i] = DIST[v] + G(v,i)$;

Реализация состоит из подготовительной части, в которой все вершины помечаются как не посещенные (п.1.1). Не посещенные вершины помечаются -1 , т.к. значение 0 и 1 могут быть расстояниями. Расстояние 0 – от исходной вершины до самой себя.

В самой процедуре сначала создается пустая очередь (п. 2.1), в которую помещается исходная вершина, из которой начат обход (п.2.2). Расстояние до этой вершины (п.2.3) устанавливается равным 0 (расстояние до самой себя).

Далее итерационно, пока очередь не опустеет, из нее извлекается первый элемент, который становится текущей вершиной (п. 2.5, 2.6). Затем в цикле просматривается v -я строка матрицы смежности графа $G(v,i)$. Как только алгоритм встречает смежную с v не посещенную вершину (п.2.9), эта вершина помещается в очередь (п.2.11) и для нее обновляется вектор расстояния (п.2.12). Расстояние до новой i -й вершины вычисляется как расстояние до текущей v -й вершины плюс вес ребра до новой вершины $G(v,i)$.

После просмотра строки матрицы смежности алгоритм делает следующую итерацию цикла 2.4 или заканчивает работу, если очередь пуста.

Если для всех пар вершин графа определены расстояния, то можно вычислить эксцентриситет

Если G - граф, содержащий непустое множество n вершин V и множество ребер E и $d(v_i, v_j)$ – расстояние между двумя произвольными вершинами v_i и v_j , тогда для фиксированной вершины v величина

$$e(v) = \max d(v, v_j),$$

где $v, v_j \in V$ и $j = 1 \dots n$ называется **эксцентриситетом** вершины v_i .

Другими словами **эксцентриситет** вершины – расстояние до наиболее удаленной вершины графа.

Максимальный эксцентриситет среди эксцентриситетов всех вершин графа называется **диаметром** графа G и обозначается через $D(G)$.

Вершина v_i называется **периферийной**, если её эксцентриситет равен диаметру графа $e(v_i) = D(G)$.

Минимальный из эксцентриситетов вершин графа называется его **радиусом** и обозначается через $r(G)$.

Вершина v_i называется **центральной**, если её эксцентриситет равен радиусу графа $e(v_i) = r(G)$.

Множество всех центральных вершин графа называется его **центром**. Граф G может иметь единственную центральную вершину или несколько центральных вершин.

Лабораторное задание:

Задание 1

1. Сгенерируйте (используя генератор случайных чисел) матрицу смежности для неориентированного взвешенного графа G . Выведите матрицу на экран.
2. Для сгенерированного графа осуществите процедуру поиска расстояний, реализованную в соответствии с приведенным выше описанием. При реализации алгоритма в качестве очереди используйте класс **queue** из стандартной библиотеки C++.
- 3.* Сгенерируйте (используя генератор случайных чисел) матрицу смежности для ориентированного взвешенного графа G . Выведите матрицу на экран и осуществите процедуру поиска расстояний, реализованную в соответствии с приведенным выше описанием.

Задание 2

1. Для каждого из вариантов сгенерированных графов (ориентированного и не ориентированного) определите радиус и диаметр.
2. Определите подмножества периферийных и центральных вершин.

Задание 3*

1. Модернизируйте программу так, чтобы получить возможность запуска программы с параметрами командной строки (см. описание ниже). В качестве параметра должны указываться тип графа (взвешенный или нет) и наличие ориентации его ребер (есть ориентация или нет).

Код программы

C

```
#define _CRT_SECURE_NO_WARNINGS
#include <stdio.h>
#include <conio.h>
#include <stdlib.h>
#include <time.h>
#include <limits.h>
#include <queue>

using namespace std;

void DFS(int** G, int numG, int* dist, int current) {
    dist[current] = 1;
    printf("%3d", current);

    for (int i = 0; i < numG; i++) {
        if (G[current][i] == 1 && dist[i] == 0) {
            DFS(G, numG, dist, i);
        }
    }
}

void BFSD(int** G, int numG, int** GD, int s) {
    queue<int> q;
    int v;
    int* dist = (int*)malloc(numG * sizeof(int));

    for (int i = 0; i < numG; i++) {

        dist[i] = INT_MAX;

    }

    q.push(s);
    dist[s] = 0;

    while (!q.empty()) {

        v = q.front();
        q.pop();
        //printf("%3d", v);

        for (int i = 0; i < numG; i++) {
            if (G[v][i] > 0 && dist[i] > dist[v] + G[v][i]) {
```

```

        q.push(i);
        dist[i] = dist[v] + G[v][i];
    }

    }
}
for (int i = 0; i < numG; i++) {

    GD[s][i] = (dist[i] == INT_MAX ? -1 : dist[i]);

}

//printf("\n\nDist from %d to: ", s);
//for (int i = 0; i < numG; i++) {
//    //printf("\n%3d : %3d", i, dist[i]);
//}
free(dist);
}

void printM(int** Matr, int numG) {
    for (int i = 0; i < numG; i++) {
        for (int j = 0; j < numG; j++) {
            printf("%3d", Matr[i][j]);

        }
        printf("\n");
    }

}

int main() {
    int** G;
    int** GD;
    int* ecc;
    int numG, current;

    printf("Input number of vershini: ");
    scanf("%d", &numG);

    ecc = (int*)malloc(numG * sizeof(int));
    G = (int**)malloc(numG * sizeof(int*));
    GD = (int**)malloc(numG * sizeof(int*));
    for (int i = 0; i < numG; i++) {
        G[i] = (int*)malloc(numG * sizeof(int));
        GD[i] = (int*)malloc(numG * sizeof(int));
    }

    srand(time(NULL));

```

```

for (int i = 0; i < numG; i++) {
    ecc[i] = 0;
    for (int j = i; j < numG; j++) {
        G[i][j] = G[j][i] = (i == j ? 0 : (rand() % 2) ? rand() % 11 : 0);
    }
}

printM(G, numG);

for (int i = 0; i < numG; i++) {
    BFS(D, numG, GD, i);
}
printf("\n");

printf("Matritsa rastoyaniya: \n");
printM(GD, numG);

printf("\n");

printf("Vector ecc: \n");

for (int i = 0; i < numG; i++) {
    for (int j = 0; j < numG; j++) {

        ecc[i] = (ecc[i] < GD[i][j] ? GD[i][j] : ecc[i]);

    }
    printf("%4d", ecc[i]);
}
printf("\n");

int radius = INT_MAX;
int diameter = 0;

for (int i = 0; i < numG; i++) {
    if (ecc[i] < radius)
        radius = ecc[i];
    if (ecc[i] > diameter)
        diameter = ecc[i];
}

printf("Radius (min ecc) = %d\n", radius);
printf("Diameter (max ecc) = %d\n", diameter);

printf("Central vershini (ecc == radius): ");
for (int i = 0; i < numG; i++) {

```



```

        if (ecc[i] == radius) {
            printf("%d ", i);
        }
    }
    printf("\n");

    printf("Periferiinye vershini (ecc == diameter): ");
    for (int i = 0; i < numG; i++) {
        if (ecc[i] == diameter) {
            printf("%d ", i);
        }
    }
    printf("\n");

    free(ecc);
    for (int i = 0; i < numG; i++)
        free(G[i]);
    free(G);

    getchar();
    getchar();

    return 0;
}

```

Результаты работы программы

```
C:\Users\Administrator\Desktop\laba10\x64\Debug\laba10.exe
Input number of vershini: 5
0 0 3 7 0
0 0 0 9 8
3 0 0 0 0
7 9 0 0 0
0 8 0 0 0

Matritsa rastoyaniya:
0 16 3 7 24
16 0 19 9 8
3 19 0 10 27
7 9 10 0 17
24 8 27 17 0

Vector ecc:
24 19 27 17 27
Radius (min ecc) = 17
Diameter (max ecc) = 27
Central vershini (ecc == radius): 3
Periferiinye vershini (ecc == diameter): 2 4
```

Рисунок 1 - Результат работы программы

Вывод: В ходе лабораторной работы были успешно освоены методы генерации, визуализации и анализа графов, реализованы алгоритмы поиска расстояний с использованием очереди, вычислены метрические характеристики графов.