char c, FILE *fin, FILE nr2, int nl1, int nl2); d free_dvector(double *a, int i); 総分ビボット選択付ぎガワス済去法 */ ble *gauss(double **a, double *b) /* 行列およびベクトルの領域確保 */ a = dmatrix(1, N, 1, N); /* 行列 a[1 b = dvector(1,N); /* b[1...N] */ printf("ファイルが見つかりません : input.d exit(1); input_matrix(a, 'A', fin, fout); /* 行列 A の入出力 */
input_vector(b, 'b', fin, fout); /* ベクトル b の入出力
b - gauss(a, b); /* ガウス消去法 */ /* 結果の出力 */ fprintf(fout, "Ax+b の解はる for(i = 1 ; i <= N ; i++) { int i, j, k, ip; fouble alpha, tmp; fouble amax, eps=pow(2. for(k = 1; k <= N-1; i /・ \- - - - - - - - - - - | K++ | /* ビボットの選択 */ amax = fabs(a[k][k]); ip = k; for(i = k+1; i <= N; i++) { if (fabs(a[1][k]) > am
(amax = fabs(a[1][k]); ip = 1;)
}
/* 正形性の料定 */
if (amax < epp) printf("人力)
/* 行交換 */
if (ip != k)
{
for(j = k; j <= N; j +=)
{
tap = a[k][j]; a[k][j]=a[i;
}
tap = b[k]; b[k]=b[ip]; b|
,
tap = b[k]; b[k]=b[ip]; b| alpha = - a[i][k]/a[k][k]; for($j = k+1; j \leftarrow N; j++)$ a[1][j] = a[1][j] + alp tmp = tmp - a[k][j] * b[j]; k] = tmp/a[k][k]; rintf(fout, "行列取: は次 r (i = 1; i <= N; i++) or (j = 1; j <= N; j+ fscanf(fin, "%lf", &a[i][j]); fprintf(fout, "%5.2f\t", a[i][j int i; fprintf(fout, "ペラトル& は次の達りです for(1 - 1; i <- N; i++){ fscanf(fin, "%1", &b[i]); fprintf(fout, "%5.2f\t", b[i]); fprintf(fout, "%5.2f\t", b[i]); int i, nrow, ncol; double **a; nrow = nr2 - nr1 + 1; /* 行の数 */ ncol = nl2 - nl1 + 1; /* 列の数 */ /* 列①循係 */
for(i = nri; i <= nr2; i++) a[i] = mailoc(ncol *
for(i = nri; i <= nr2; i++) a[i] = a[i] - nli; free((void *)(a + i)); /*