【復習】行列の固有値と固有ベクトル

- 定義

正方行列 A に対し、 $Ax = \lambda x$ を満たすA で 「A の固有値」といい、ベクトルx を 「固有値 λ に対する固有ベクトル」という。 ただし、x は零ベクトルではないとする。

事実 2次正方行列 A の固有値を λ_1,λ_2 とし、対応する固有ベクトルをそれぞれ x_1,x_2 とする. $x_1=\left(\begin{array}{c} x_1 \\ y_1 \end{array} \right), x_2=\left(\begin{array}{c} x_2 \\ y_2 \end{array} \right)$ のとき、 $P=\left(\begin{array}{c} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{array} \right)$ が正則ならば、

$$AP = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$$
 $\text{ stabs}, \quad P^{-1}AP = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix}$

が成り立つ.

クォータ科目「数学」第14回(担当:佐藤弘康)1/6

行列の対角化

- 行列の対角化 –

正方行列 A に対して、適当に正則行列 P を選んで、 $P^{-1}AP$ を対角行列にすることを「行列の対角化」という.

注意

- $P^{-1}AP$ が対角行列になるような行列 P は一意的に定まるものではない. (P は A の固有ベクトルを用いて構成. 選び方は一意ではない)
- P⁻¹AP が対角行列となるとき、その対角成分は A の固有値である。
 (対角成分の並び方は、P の構成に依る)

クォータ科目「数学」第14回(担当:佐藤弘康)2/6

行列の対角化の考え方

- 行列 A の固有値を λ₁, λ₂, ... とする.
- 対応する固有ベクトルをそれぞれ x_1, x_2, \ldots とする.
- 固有ベクトル達を並べて行列 $P = (x_1 x_2 \dots)$ をつくる.
- これらは $Ax_i = \lambda_i x_i \ (i = 1, 2, ...)$ を満たすので、

$$AP = A \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \cdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Ax_1 & Ax_2 & \cdots \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lambda_1 x_1 & \lambda_2 x_2 & \cdots \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \cdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots \\ 0 & \lambda_2 & & \\ \vdots & & \ddots \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \cdots \\ 0 & \lambda_2 & & \\ \vdots & & \ddots \end{pmatrix}$$

• P が正則ならば, $P^{-1}AP=\left(egin{array}{ccc} \lambda_1 & 0 & \cdots \\ 0 & \lambda_2 & \\ \vdots & \ddots \end{array} \right)$ と対角行列になる.

クォータ科目「数学」第 14 回(担当:佐藤 弘康)3/6

行列の対角化の手順

行列 A を対角化するには…

(ステップ 1) A の固有値・固有ベクトルを求める.

(ステップ 2) 固有ベクトルを並べて正則行列 $P = \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \cdots \end{pmatrix}$ をつくる. (ステップ 3) $P^{-1}AP$ は、対角成分に A の固有値を並べた対角行列となる.

(ただし、並び方は P の固有ベクトルの並び順と同じ)

注意

- 全固有値の積は, 行列式 |A| の値に等しい.
- 。 すべての正方行列が対角化できるとは限らない.

例) 回転
$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$
, せん断 $\begin{pmatrix} 1 & k \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ は対角化不可能.

。任意の対称行列は対角化可能である.

クォータ科目「数学」第 14 回(担当:佐藤 弘康) 4/6

対称行列の対角化・対角化の応用(1)

- 定理

任意の対称行列は、 直交行列で対角化可能である。 つまり、 行列 A が対称行列ならば、 $^{\prime}PP=E$ かつ $^{\prime}PAP$ が対角行列となるような正則行列 P が存在する.

 $(1) \ \ \underline{\mathbf{2次形式の標準化}} \ : {}^{t}P \left(\begin{array}{cc} a & b \\ b & c \end{array} \right) P = \left(\begin{array}{cc} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{array} \right), P \, {}^{t}P = E \ \mathfrak{o} \ {\mbox{\ensuremath{\triangleright}}} \ {\mbox{\ensuremath{\triangleright}}} \ ,$

$$ax^2 + 2bxy + cy^2$$

$$= \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} P^t P \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix} P^t P \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} X & Y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X \\ Y \end{pmatrix} = \alpha X^2 + \beta Y^2 \quad (2 次形式の標準形)$$

クォータ科目「数学」第 14 回(担当:佐藤 弘康)5/6

対角化の応用(2)

(2) **2変数関数** f(x,y) **の極値の判定:**F(t) = f(a + ht, b + kt) に対し、

$$F''(0) = f_{xx}(a,b) h^2 + 2f_{xy}(a,b) hk + f_{yy}(a,b) k^2$$

$$= \begin{pmatrix} h & k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_{xx}(a,b) & f_{xy}(a,b) \\ f_{xy}(a,b) & f_{yy}(a,b) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h \\ k \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} H & K \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix} \begin{pmatrix} H \\ K \end{pmatrix} = \alpha H^2 + \beta K^2.$$

よって, f(x,y) のヘッセ行列の固有値 α,β が,

- (i) どちらも正ならば f(a,b) は極小、 (ii) どちらも負ならば極大、
- (iii) 符号が異なるときは極値にはならない.
- (3) A^m の計算: $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & \beta \end{pmatrix}$ ならば、 $A^m = P \begin{pmatrix} \alpha^m & 0 \\ 0 & \beta^m \end{pmatrix} P^{-1}$ である.
- (4) 微分方程式の解法への応用 (詳細は割愛)

クォータ科目「数学」第 14 回(担当:佐藤 弘康) 6/6