

1 2 次式 $x^2 + 4xy + y^2 = 1$ は行列を用いて

$$\begin{pmatrix} x & y \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 1$$

と表すことができる. 2 次式の係数行列 $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ の固有値は 3 と -1 であるから, 適当な直交行列 P を用いて

$$3X^2 - Y^2 = 1$$

と変換できる.

(1) 固有ベクトルを長さが 1 になるように正規化し, それらを並べて直交行列 P をつくればよい. 固有値 3 の固有ベクトルは $c \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, 固有値 -1 の固有ベクトルは

$$c \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}. \text{したがって, たとえば, } P = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.^{*1}$$

(2) 上に挙げた行列 P に対して, $a = 3, b = -1$.^{*2}

(3) 双曲線

この授業に関する情報

<http://www.math.sie.dendai.ac.jp/hiroyasu/2010/im3.html>

*1 一意には決まらない.

*2 直交行列 P の選び方によっては $a = -1, b = 3$ となることもある.

2 平面 $x + 2y - 3z = 4$ の法線ベクトルを $\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}$ とし, $\vec{x} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ とおく

と平面の方程式は

$${}^t\vec{x} \vec{n} = 4 \quad (\vec{x} \cdot \vec{n} = 4) \quad (\#)$$

と書ける. $\vec{x} = P\vec{X} + \vec{v}$ と座標変換すると $(\#)$ は ${}^t\vec{X} ({}^tP \vec{n}) + {}^t\vec{v} \vec{n} = 4$ となる. したがって, これが方程式 $cZ = 0$ となるためには

$${}^tP \vec{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ c \end{pmatrix}, \quad \text{かつ} \quad {}^t\vec{v} \vec{n} = 4$$

となるように P と \vec{v} を定めればよい.

(1) $P = (\vec{p}_1 \ \vec{p}_2 \ \vec{p}_3)$ とおくと P に関する条件は

$$\vec{p}_1 \cdot \vec{n} = 0, \ \vec{p}_2 \cdot \vec{n} = 0, \ \vec{p}_3 \cdot \vec{n} = c$$

と同値である. 直交行列 P の列ベクトル \vec{p}_i 達 ($i = 1, 2, 3$) は互いに直交するので, \vec{p}_3 と \vec{n} は平行でなければならない. したがって, たとえば,

$$\vec{p}_3 = \frac{1}{|\vec{n}|} \vec{n} = \frac{1}{\sqrt{14}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix}.$$

(2) P の各列ベクトルは互いに直交してなければならないので, たとえば,

$$\vec{p}_1 = \vec{p}_2 \times \vec{p}_3 = \frac{1}{\sqrt{42}} \begin{pmatrix} -5 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}.^{*3}$$

(3) \vec{v} に関する条件は「 \vec{v} と \vec{n} の内積の値が 4」であることと同値. したがって, $v_2 = -\frac{3}{2}$

*3 直交行列 P の選び方は一意的ではない. (1)(2) の解はこれらの (-1) 倍でもよい.