

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Новосибирский государственный технический университет»



Кафедра прикладной математики

Лабораторная работа N°4 по дисциплине «Уравнения математической физики»

Решение несимметричных СЛАУ

Студенты БЕГИЧЕВ АЛЕКСАНДР

ШИШКИН НИКИТА

Группа ПМ-92

Преподаватели ЗАДОРОЖНЫЙ А.Г.

ПАТРУШЕВ И. И.

ПЕРСОВА М. Г.

Новосибирск, 2022

Цель работы

Изучить особенности реализации итерационных методов BCG, BCGSTAB, GMRES для СЛАУ с несимметричными разреженными матрицами. Исследовать влияние предобуславливания.

Вариант: Реализовать решение СЛАУ методом BCGSTAB с LU - предобуславливанием.

Практическая часть

- 1. Реализовать программу решения СЛАУ большой размерности в разреженном строчном формате в соответствии с заданием.
- 2. Протестировать разработанную программу на небольших матрицах.
- 3. Сравнить реализованный метод по вычислительным затратам с методами, используемыми в предыдущей лабораторной работе, на матрицах большой рамерности, полученных в результате конечноэлементной аппроксимации в предыдущей лабораторной работе.

Тестирование

Тестирование метода на небольших матрицах

$$\begin{bmatrix} 6 & 2 & 0 & 5 & 8 \\ 2 & 7 & 3 & 0 & 12 \\ 0 & 1 & 9 & 6 & 13 \\ 4 & 0 & 2 & 10 & 15 \\ 7 & 9 & 10 & 14 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 70 \\ 85 \\ 118 \\ 125 \\ 86 \end{bmatrix}$$

Метод	Время (мс)	Кол-во итераций	Невязка
LOS (LU)	4	10	4.31E - 16
BCGSTAB (LU)	4	3	4.27E - 21

$$\begin{bmatrix} 10 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & -3 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 17 & -6 & 0 & 0 & 0 & 0 & -5 & -4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -7 & 13 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & 6 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4 & 10 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 8 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 & -4 \\ -5 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -3 & 10 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 6 & -3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -4 & -2 & 0 & 0 & 0 & 0 & -3 & 13 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -3 & -4 & 0 & 0 & 0 & 0 & -5 & 13 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \\ 7 \\ 8 \\ 9 \\ 10 \\ 11 \\ 12 \end{bmatrix}$$

Метод	Время (мс)	Кол-во итераций	Невязка
LOS (LU)	5	23	4.39E - 15
BCGSTAB (LU)	5	8	4.89E - 15

Тестирование метода на матрицах большой размерности

Возьмем матрицу, сгенерированную в прошлой лабораторной работе (количество узлов \approx 500).

Метод	Время (мс)	Кол-во итераций	Невязка
LOS (LU)	20	16	3.26E - 15
BCGSTAB (LU)	16	11	3.53E - 16

Матрица, сгенерированная в прошлой лабораторной работе (количество узлов \approx 1400).

Метод	Время (мс)	Кол-во итераций	Невязка
LOS (LU)	54	20	2.44E - 15
BCGSTAB (LU)	51	14	5.56E - 16

Проведенные исследования и выводы

Из результатов проделанной работы можно сделать вывод, что метод BCGSTAB сходится за меньшее количество итераций, чем LOS, при этом время работы методов близки (разница в несколько миллисекунд). Для решения СЛАУ больших размерностей рекомендуется использовать BCGSTAB.

Тексты основных модулей

Solvers.cs

```
namespace eMP_3;
1
2
    public abstract class Solver {
3
        protected TimeSpan _runningTime;
4
        protected SparseMatrix _matrix = default!;
5
        protected Vector < double > _vector = default!;
6
        protected Vector (double)? _solution;
        public int MaxIters { get; init; }
8
        public double Eps { get; init; }
9
        public TimeSpan? RunningTime => _runningTime;
10
        public ImmutableArray<double>? Solution => _solution?.ToImmutableArray();
11
12
        protected Solver(int maxIters, double eps)
13
            => (MaxIters, Eps) = (maxIters, eps);
14
15
        public void SetMatrix(SparseMatrix matrix)
16
            => _matrix = matrix;
17
18
        public void SetVector(Vector (double) vector)
19
            => _vector = vector;
20
21
        public abstract void Compute();
23
        protected Vector<double> Direct(Vector<double> vector, double[] gglnew, double[]
24
         \rightarrow dinew) {
            Vector < double > y = new(vector.Length);
            Vector < double > . Copy(vector, y);
26
            double sum = 0.0;
29
             for (int i = 0; i < _matrix.Size; i++) {</pre>
30
                 int i0 = _matrix.ig[i];
31
                 int i1 = _matrix.ig[i + 1];
32
33
                 for (int k = i0; k < i1; k++)
34
                     sum += gglnew[k] * y[_matrix.jg[k]];
35
36
                 y[i] = (y[i] - sum) / dinew[i];
37
                 sum = 0.0;
38
39
            return y;
41
        }
42
        protected Vector<double> Reverse(Vector<double> vector, double[] ggunew) {
            Vector<double> result = new(vector.Length);
45
            Vector < double > . Copy(vector, result);
46
             for (int i = \text{matrix.Size} - 1; i \ge 0; i--) {
                 int i0 = _matrix.ig[i];
49
                 int i1 = _matrix.ig[i + 1];
50
51
                 for (int k = i0; k < i1; k++)
```

Приведен единственный класс, который был реализован в предыдущей лабораторной работе.

```
result[_matrix.jg[k]] -= ggunew[k] * result[i];
53
54
55
             return result;
56
57
58
         protected void LU(double[] gglnew, double[] ggunew, double[] dinew) {
59
              double suml = 0.0;
60
              double sumu = 0.0;
61
62
              double sumdi = 0.0;
63
              for (int i = 0; i < _matrix.Size; i++) {</pre>
64
                  int i0 = _matrix.ig[i];
65
                  int i1 = _matrix.ig[i + 1];
67
                  for (int k = i0; k < i1; k++) {
68
                       int j = _matrix.jg[k];
                       int j0 = _matrix.ig[j];
70
                       int j1 = _matrix.ig[j + 1];
71
                       int ik = i0;
72
                       int kj = j0;
73
74
                       while (ik \langle k && kj \langle j1) {
75
                           if (_matrix.jg[ik] == _matrix.jg[kj]) {
76
                                suml += gglnew[ik] * ggunew[kj];
77
                                sumu += ggunew[ik] * gglnew[kj];
78
                                ik++;
79
                               kj++;
80
                           } else if (_matrix.jg[ik] > _matrix.jg[kj]) {
81
82
                               kj++;
                           } else {
83
                                ik++;
84
85
                       }
86
87
                       gglnew[k] = suml;
88
                       ggunew[k] = (ggunew[k] - sumu) / dinew[j];
89
                       sumdi += gglnew[k] * ggunew[k];
90
                       suml = 0.0;
91
                       sumu = 0.0;
                  }
93
94
                  dinew[i] = sumdi;
95
                  sumdi = 0.0;
96
             }
97
         }
98
99
100
     public class LOS : Solver {
101
         public LOS(int maxIters, double eps) : base(maxIters, eps) { }
102
103
104
         public override void Compute() {
             try {
105
                  ArgumentNullException.ThrowIfNull(_matrix, $\big|\frac{1}{2}\text{[nameof(_matrix)]} cannot be
106
                   → null, set the matrix");
                  ArgumentNullException.ThrowIfNull(_vector, $\bar{\star} \nameof(_vector)\} cannot be
107
                  → null, set the vector");
108
                  double alpha, beta;
109
                  double squareNorm;
110
```

```
111
                 _solution = new(_vector.Length);
113
                 Vector (double) r = new(_vector.Length);
114
                 Vector < double > z = new(_vector.Length);
115
                 Vector (double) p = new(_vector.Length);
116
                 Vector<double> tmp = new(_vector.Length);
117
118
                 Stopwatch sw = Stopwatch.StartNew();
120
                 r = _vector - (_matrix * _solution);
121
122
                 Vector < double > . Copy(r, z);
123
                 p = _matrix * z;
125
126
                 squareNorm = r * r;
128
                 for (int index = 0; index < MaxIters && squareNorm > Eps; index++) {
129
                     alpha = p * r / (p * p);
130
                     _{solution} += alpha * z;
131
                     squareNorm = (r * r) - (alpha * alpha * (p * p));
132
                     r = alpha * p;
133
                     tmp = _matrix * r;
135
136
                     beta = -(p * tmp) / (p * p);
137
                     z = r + (beta * z);
138
                     p = tmp + (beta * p);
139
                 }
140
141
                 sw.Stop();
142
143
                 _runningTime = sw.Elapsed;
144
             } catch (Exception ex) {
145
                 Console.WriteLine($"We had problem: {ex.Message}");
146
147
        }
148
    }
149
150
    public class LOSLU : Solver {
151
        public LOSLU(int maxIters, double eps) : base(maxIters, eps) { }
152
153
        public override void Compute() {
154
            try {
155
                 156
                 → null, set the matrix");
                 ArgumentNullException.ThrowIfNull(_vector, $"{nameof(_vector)} cannot be
157
                 → null, set the vector");
158
                 double alpha, beta;
159
160
                 double squareNorm;
161
                 _solution = new(_vector.Length);
162
163
                 double[] gglnew = new double[_matrix.ggl.Length];
                 double[] ggunew = new double[_matrix.ggu.Length];
165
                 double[] dinew = new double[_matrix.di.Length];
166
167
                 _matrix.ggl.Copy(gglnew);
```

```
_matrix.ggu.Copy(ggunew);
169
                 _matrix.di.Copy(dinew);
171
                 Vector (double) r = new(_vector.Length);
172
                 Vector < double > z = new(_vector.Length);
173
                 Vector < double > p = new(_vector.Length);
174
                 Vector<double> tmp = new(_vector.Length);
175
176
                 Stopwatch sw = Stopwatch.StartNew();
178
                 LU(gglnew, ggunew, dinew);
179
180
                 r = Direct(_vector - (_matrix * _solution), gglnew, dinew);
181
                 z = Reverse(r, ggunew);
                 p = Direct(_matrix * z, gglnew, dinew);
183
184
                 squareNorm = r * r;
185
186
                 for (int iter = 0; iter < MaxIters && squareNorm > Eps; iter++) {
187
188
                     alpha = p * r / (p * p);
                     squareNorm = (r * r) - (alpha * alpha * (p * p));
189
                     _{solution} += alpha * z;
190
                     r = alpha * p;
191
192
                     tmp = Direct(_matrix * Reverse(r, ggunew), gglnew, dinew);
193
194
                     beta = -(p * tmp) / (p * p);
195
                     z = Reverse(r, ggunew) + (beta * z);
                     p = tmp + (beta * p);
197
                 }
198
199
                 sw.Stop();
200
201
                 _runningTime = sw.Elapsed;
202
             } catch (Exception ex) {
203
                 Console.WriteLine($"We had problem: {ex.Message}");
204
205
         }
206
    }
207
208
    public class BCGSTABLU : Solver {
209
         public BCGSTABLU(int maxIters, double eps) : base(maxIters, eps) { }
210
211
         public override void Compute() {
            try {
213
                 214
                 → null, set the matrix");
                 ArgumentNullException.ThrowIfNull(_vector, $\"\nameof(_vector)\} cannot be
215
                 → null, set the vector");
216
                 double alpha = 1.0;
217
                 double omega = 1.0;
                 double rho = 1.0;
219
                 double beta, temp;
220
221
                 double vectorNorm = _vector.Norm();
223
                 _solution = new(_vector.Length);
224
225
                 double[] gglnew = new double[_matrix.ggl.Length];
226
```

```
double[] ggunew = new double[_matrix.ggu.Length];
227
                  double[] dinew = new double[_matrix.di.Length];
228
229
                  _matrix.ggl.Copy(gglnew);
230
                  _matrix.ggu.Copy(ggunew);
231
                  _matrix.di.Copy(dinew);
232
233
                  Vector < double > r = new(_vector.Length);
234
                  Vector < double > r0 = new(_vector.Length);
235
                  Vector < double > z = new(_vector.Length);
236
                  Vector (double) p = new(_vector.Length);
237
                  Vector < double > v = new(_vector.Length);
238
                  Vector (double) s = new(_vector.Length);
                  Vector (double) t = new(_vector.Length);
240
241
                  Stopwatch sw = Stopwatch.StartNew();
242
                  LU(gglnew, ggunew, dinew);
244
245
                  r = Direct(_vector - (_matrix * _solution), gglnew, dinew);
246
                  Vector < double > . Copy(r, r0);
248
249
                  for (int iter = 0; iter < MaxIters && r.Norm() / vectorNorm >= Eps;
250
                  \rightarrow iter++) {
                      temp = rho;
251
                      rho = r0 * r;
252
                      beta = rho / temp * (alpha / omega);
253
                      p = r + (beta * (p - (omega * v)));
254
                      v = Direct(_matrix * Reverse(p, ggunew), gglnew, dinew);
255
                      alpha = rho / (r0 * v);
256
                      s = r - (alpha * v);
257
                      t = Direct(_matrix * Reverse(s, ggunew), gglnew, dinew);
258
                      omega = t * s / (t * t);
259
                      \_solution += (omega * s) + (alpha * p);
260
                      r = s - (omega * t);
261
                  }
263
                  _solution = Reverse(_solution, ggunew);
264
266
                  sw.Stop();
267
                  _runningTime = sw.Elapsed;
268
              } catch (Exception ex) {
                  Console.WriteLine($"We had problem: {ex.Message}");
270
              }
271
272
273
```