3.17 Design a parallel algorithm to find the first occurrence of the pattern in the text.

假设有 800GB 文本, 8 个处理器, 可以考虑把文本分成 100 个一级子任务, 每个一级子任务 8GB (忽略 pattern 长度), 分给 8 个处理器就是每个处理器可以分到每一份 8GB 文本中的 1GB 文本 (二级子任务)。让 8 个处理器同时用 Boyer Moore 字符串匹配算法 (需预先生成共享的好坏规则表)。只要某个处理器找到一个匹配, 就可通知它后面的处理器结束任务, 并把自己的结果发给头结点, 然后只需要等它前面的处理器完成小于 1GB 的文本匹配。这避免了后面先找到答案的处理器等待太长时间, 同时最多只会浪费小于 8GB (1%= 1/—级子任务数) 的匹配资源。当然, 100 份这个迭代次数参数可以自由设置, 控制每次迭代最大周期在一个较短的时间内。

3.18 Given a list of n keys, a[0], a[1],..., a[n-1], all with distinct values, design a parallel algorithm to find the second-largest key on the list.

设有 $p=2^k$ 个处理器,编号为 1,2,…,p($p\ge 2$),第 1 号为 root task。考虑 Binomial Tree 的网络结构,给每个处理器分配 $\frac{n}{p}$ 份,各自计算自己那份数据中的最大值(互不相同),只需要 $\frac{n}{p}-1$ 次比较,计算完后通过 $\log_2 p$ 次通信传值比较,求最大的两个数,最终在 1 号处理器上得到整个 list 的第二大的 key。

若 p 不是 2 的指数次方,则需要 $\lfloor \log_2 p \rfloor + 1$ 次通信和计算。二者合并起来就是需要 $\lceil \log_2 p \rceil$ 次通信和计算。

3.19 Given a list of n keys, a[0], a[1],..., a[n-1], design a parallel algorithm to find the second-largest key on the list. Keys do not necessarily have distinct values.

当存在相同值时,可能每个节点上得出来的最大值都一样,因此在每个节点上都必须记录前两个最大的值。如果把新值挨个与第二大、最大值比较取前2大,

最坏情况下比较 $2\frac{n}{p}-3$ 次。可以考虑在每个节点上用分治法,把自己那份数据集一分为二,递归地先求出每份小数据集中的前两大数,最后归并,这样大概可以减少四分之一的比较次数。其他与上题思路一样。

4.2

241, 128, 99, 13, 127, 0, 1, 1

```
1 #include <iostream>
2     using namespace std;
3     typedef unsigned short us;
4     int main() {
5          char a = 13, b = 22, c = 43, d = 64, e = 99;
6          cout << (((us)(char)(a + b + c + d + e)) & (us)255) << endl;
7          cout << (((us)(char)(a * b * c * d * e)) & (us)255) << endl;
8          cout << (((us)(char)(a | b | c | d | e)) & (us)255) << endl;
9          cout << (((us)(char)(a & b & c & d & e)) & (us)255) << endl;
10          cout << (((us)(char)(a | | b | | c | | d | | e)) & (us)255) << endl;
11          cout << (((us)(char)(a & b & c & d & e)) & (us)255) << endl;
12          return 0;
13     }</pre>
```

4.8

(1) 代码链接

关键代码: 主体算法还是按课件上的代码, 下面列出不同的地方。

1. 在找 sieving primes 时丢弃偶数,但需要每块的数据个数也是偶数

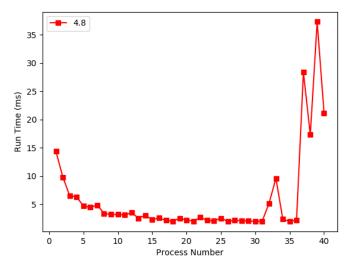
2. 求每一块内部的奇数对数

3. 求边界情况,用 MPI_Send 和 MPI_Recv 函数传递所有边界结果(每个进程自己数据集的第一个和最后一个奇数是否为质数)到 0 号进程再统一做判断

```
if (!id) {
   boundary = (int *)malloc(p * 2 * sizeof(int));
   memset(boundary, 0, sizeof(boundary));
// 前p位存储p个进程的块的倒数第2个数是否是质数
    // 后p位存储p个进程的块的顺数第1个数是否是质数,0号进程的没有用
MPI_Reduce(&count, &global_count, 1, MPI_INT, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);
if (id) {
   int firstodd = marked[0],
       lastodd = marked[size - 2]; // 转成int, 因为不能传递bool变量!
    // 把边界结果发送给0号进程
   MPI_Send(&lastodd, 1, MPI_INT, 0, 0, MPI_COMM_WORLD);
   MPI_Send(&firstodd, 1, MPI_INT, 0, 1, MPI_COMM_WORLD);
if (!id) { // 边界情况
    // 接收其他进程的边界结果
    for (i = 1; i < p; i++) {
       MPI_Recv(boundary + i, 1, MPI_INT, i, 0, MPI_COMM_WORLD,
               MPI_STATUS_IGNORE);
       MPI_Recv(boundary + i + p, 1, MPI_INT, i, 1, MPI_COMM_WORLD,
               MPI STATUS IGNORE);
   boundary[0] = marked[size - 2];
    for (i = 0; i 
       if (!boundary[i] \&\& !boundary[p + 1 + i])
           global_count++;
```

(2) 实验结果

- 1. 5个进程的时候运行时间为 4.329ms, 一共有 8169 个连续质奇数对。
- 2. 分别用 1-100 个进程运行,测运行时间,结果如下:



进程达到30个后进程间通信的资源消耗限制了速度的进一步上升。

- 3. 根据教材上的代码, 在运行1-7个进程时可以得到100万以内的正确质数个数, 但当运行大于8个进程后就大部分结果都是错误的了, 不清楚原因, 21、192个 进程等时候是才对的。
- 4. 由于采用了偶数丢弃,只有在每一块数据集正好都是偶数个数的时候答案才是8169。

4.11

(1) 代码链接

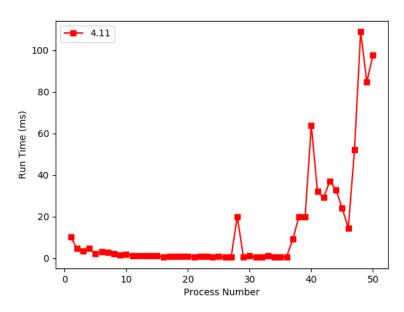
关键代码:单线程算法题目已给出,只需要完成分块和合并即可。

```
k = INTERVALS % p; // 多余的k个平均分给前k个进程
if (k) {
    if (id < k) { // 前k个进程每个多分一个数
        size = (INTERVALS + p) / p;
        begin = size * id;
    } else {
        size = INTERVALS / p;
        begin = size * id + k; // 前k个已分配完
    }
} else { // 没多余的数
    size = INTERVALS / p;
    begin = size * id;
}
```

MPI_Reduce(&area, &global_area, 1, MPI_DOUBLE, MPI_SUM, 0, MPI_COMM_WORLD);

(2) 实验结果

1. 分别用 1, 2, …, 100 个进程运行,得到结果如下(51-100的省略了):



- 2. 34 个进程运行的时候最快, 0. 384ms, 计算结果为 3. 14159265358987527250, 小数点后 12 位是对的。
- 3. 单个进程跑时达到了小数点后 13 位精度, 其他进程跑时都是 12 位精度。
- 4. 达到37个进程时运行时间开始激增。