# 并行计算第三次作业

#### 5.9

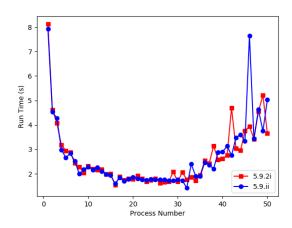
(1) 关键代码

### (2) 思路解释

- 1. Mark[0]不再代表 2. mark[2]代表 2. mark[n]代表 n. 简化了实现;
- 2. 边找 sieve 边循环遍历 mark,每找 p 个 sieve 就遍历一次 mark 数组;
- 3. 只检查奇数, 所以2要单独处理;
- 4. MPI\_Reduce 时需要在 0 号进程额外声明一个 global\_mark 数组用于接收结果,不能直接拿 mark 数组; mark 数组是 bool 类型的,MPI\_Reduce 中相应的参数改为 MPI\_CHAR 就好了;操作参数用 MPI\_BOR 和 MPI\_LOR 都行;
- 5. 第二个 for 循环里从 i\*i 开始标记更快, 2i 到 i\*i 之间的质数在之前已经被标记过了;
- 6. 在每个进程上计数,避免传输整个数组更快。

#### (3) 实验结果

1. 计算 1 亿内的质数个数,分别用 1-50 个进程做实验,每次遍历 mark 分别从 2i、 ii 开始标记,结果如下:



2. 计算的结果都是 5761455 个质数, 2i 情况下最快为 16 个进程时的 1.535s, 1-50 个进程平均每次运行时间是 2.649s, ii 情况下最快为 32 个进程时的 1.416s, 平均运行时间是 2.679s。

3. 2i 和 ii 的运行时间基本上差不多,可能是因为 ii 情况需要多做一次乘法,少算的加法和标记次数的优势不大,数据规模也不是很大,实验环境的变化可能也有影响; ii 情况的平均运行时间甚至还多些,主要是因为 46 个进程运行时突然变慢,大概是系统受影响了,是个异常点。

#### 6.10

(1) 关键代码 (源数据进程号 root 一定等于 0 的版本)

```
// root ==0 版本
if (id) // 需要接收数据
{
    from = id - (int)pow(2.0, (double)(int)(log(id) / log(2)));
    MPI_Recv(data, count, datatype, from, id, comm, MPI_STATUS_IGNORE);
    base = pow(2.0, (double)(int)(log(id) / log(2)) + 1);
} else
    base = 1;
to = id + base;
while (to < p) {
    MPI_Send(data, count, datatype, to, to, comm);
    base = base << 1;
    to = id + base;
}</pre>
```

当 root 不一定为 0 时把 root 号进程映射到 0 号, 把 0 号进程映射到 root 号即可, 代 码较长, 这里不再贴出。

#### (2) 思路解释

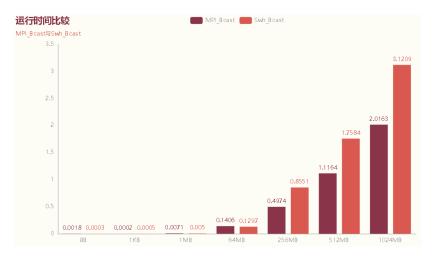
1. 利用 Binomial Tree 的思想,反向发送数据,如下图所示: 1号发数据给 2号,然后 1、2号发给 3、4号,然后 1、2、3、4号发给 5、6、7、8号。每轮发送的数据翻一番,一共只需要 log p 次发送,向上取整。

```
// 1->2->3->5->09
// 2->4->6->10
// 3->7->11
// 4->8->12
// 5->13
// 6->14
// 7->15
// 8->16
```

- 2. 实现的时候每个号码需要减一,因为进程号从0开始。
- 3. 上述思路是默认从 0 号进程开始发送数据的,所以如果要实现从任意一个进程比如 root 号进程发数据,则需要把 root 号进程看做 0 号进程,原来的代码中任何与 0 和 root 号进程有关的地方都需要改动,代码量多了两倍。

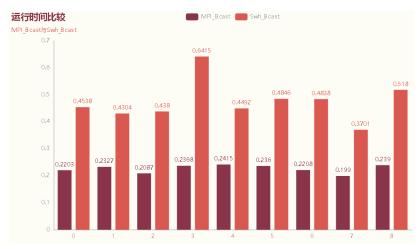
#### (3) 实验

1. 用 32 个进程,每次都从 0 号进程传给其他 31 个进程,分别用两种方法传输 8B、1KB、1MB、64MB、256MB、512MB、1GB 数据,得到运行时间如下图所示,其中每种情况运行时间的单位写在横轴的括号里。

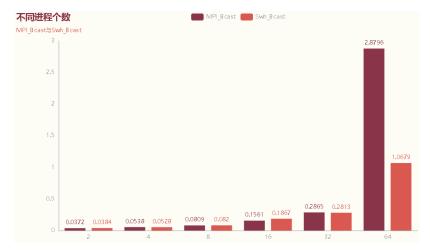


数据传输 8B、1MB、64MB 时我的实现稍快些,其他情况都慢些,有时候 1GB 时我的实现快些,所以看不出二者有什么明显差异,可能还需要加大数据传输量和测试次数。

2. 用 32 个进程,每次传输 128MB 数据,分别以 0、1、···、8 号进程为数据源,得到运行时间如下,单位为秒。可见我的实现的波动幅度更大,没 MPI 的稳定。



3. 以 0 号进程为数据源传 128MB 的数据,分别用 2、4、8、16、32、64 个进程运行程序,得到结果如下,单位为秒:



当进程个数达到 64 后我实现的 Bcast 的性能才体现出来。

#### 6.13

## (1) 关键代码

1. 初始化:

2. 统一状态:

```
MPI_Allgatherv(next_state[begin[id]], num[id], MPI_INT, state[0], num, prefixSum, MPI_INT, MPI_COMM_WORLD); // 同步状态
```

## (2) 思路解释

- 1. 每个进程负责连续的 m/p 行状态,记录所有进程的起始行、结束 行、处理格子的个数、起始点所在的个数数组等信息;
- 2. 每次循环结束后用 MPI\_Allgatherv 函数统一状态,即每个进程把自己负责的行的下一时间的状态发给其他所有进程;
- 3. 本题主要难点在读取文件到二维矩阵,其实用一维矩阵就可以代替二维的,但我不想这么做,用了二维 vector、c 的 malloc 一次性分配给 0 号指针、c++的 new 一次性分配给 0 号指针,都没做到连续,后两种连矩阵都读不进来,读到最后一行就报错,不知缘由;用 c++的 for 循环挨个分配给一级指针也能读矩阵,但也不连续;空间不连续则统一状态时一次不能传多行数据,只能一行一行传。最

后找到两种方法,一种是先生成 m\*n 个元素的一维数组,然后把 m 个一级指针指向每行开始的位置,m 个一级指针构成一个二维数组;另一种是直接声明"int state[m][n];"即可。

4. 应该也可以用 MPI\_Allgather、MPI\_Gather、MPI\_Send/Recv 三种方法实现状态同步,但实现代码可能多些。

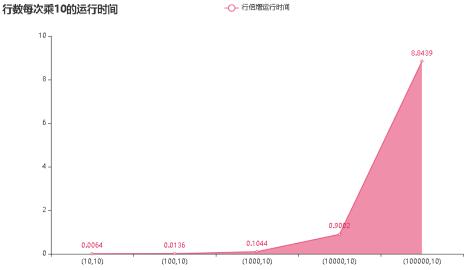
# (3) 实验分析

1. 验证题中 demo: 用 3 个进程运行,每次循环都输出,迭代 4 次(算上初始状态)

```
parallel@cpu-01 ~/beng/6.13 % mpiexec -n 3 ./6.13 4 1
loop1:
10011
00011
00001
1 1 1 0 1
00001
loop2:
00011
00000
01101
01001
01010
loop3:
00000
00101
0 1 1 1 0
11001
00100
loop4:
00000
01100
10001
10000
01000
Run Time: 0.000300 seconds
```

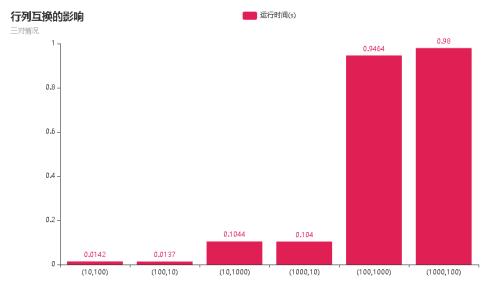
2. 以下实验都只输出一次最终状态、迭代次数据不算初始状态、随机生成 m 行 n 列的数据。每次将问题规模按行扩大到第 10 倍,分别传入(10,10)、(100,10)、(1000,10)、(10000,10)、

(100000,10),每次用10个进程运行,迭代1000次,输出最后一次的结果,得到运行时间如下,单位为秒:



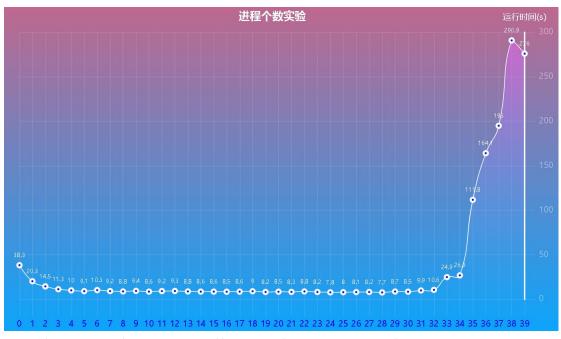
行数每乘以 10,运行时间接近乘以了 10 倍,进程间同步的开销并没有成为瓶颈。

3. 测试行列相对大小的影响。用 10 个进程运行, 迭代 1000 次, 问题 规模分别为 (10, 100) 和 (100, 10)、 (10, 1000) 和 (1000, 10)、 (1000, 100)。运行时间如下:



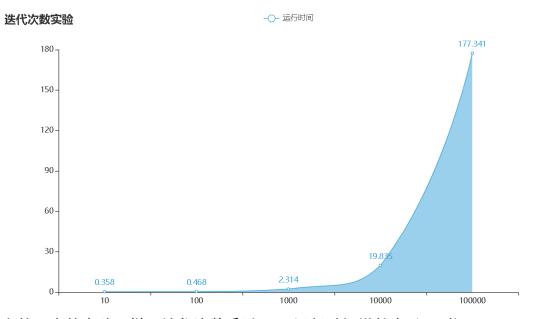
当行数为 10 时多进程的优势体现不出来,不过行列互换的运行时间都差不多。

4. 固定问题规模为(1000,1000), 迭代1000次,分别用1、2、···、40个进程运行,得到结果如下:



刚开始运行时间会减少,进程数达到8个后运行时间基本平稳了,达到34后开始突增,最快是29个进程时跑了7.68s,不需要进程数是行数的因子。此外,最终状态的输出占了较多时间,是瓶颈。

5. 固定问题规模为(1000,1000),进程数为10,迭代次数分别为10、100、1000、10000,得到运行结果如下:



和第二点的实验一样, 迭代次数乘以 10, 运行时间增长小于 10 倍。

7.11

Both Amdahl's Law and Gustafson-Barsis's Law are derived from the same general speedup formula. However, when increasing the number of processors p, the maximum speedup predicted by Amdahl's Law converges on 1/f, while the speedup predicted by Gustafson-Barsis's Law increases without bound. Explain why this is so.

Amdahl's Law 把问题规模定成了分子 1,串行执行时需要 1 的时间,然后 尽可能的减小分母也就是并行运行的时间,而并行时有 f 比例的操作是必须串 行的,其他(1-f)比例的操作可以分摊到 p 个进程去执行,所以无论 p 怎么增 大,都只能使可并行操作的执行时间趋向 0、把分母减小到 f,所以加速比有上 限。

Gustafson-Barsis's Law 中相当于把分母定成了 1,问题规模被消去了也就是可以无限增大。设一共要做 n 个操作,一台机器串行执行的速度是 1 个单位时间做 1 个操作,并行执行时不考虑串行操作的话 p 台机器可以做 p 个操作,考虑串行操作的话,一台机器串行,它的所有操作都有效,其他(p-1)台机器的(p-1)个操作中有 s 比例是需要串行的也就是无效的不算数的,需要减去,所以并行时的速度是 1 个单位做 p-(p-1)s 个操作, $\frac{n}{p-(p-1)s} = p+(1-p)s$ ,问题规模 n 被消去了,p 可以任意大,每 p 个操作都有(1-s)比例的操作都算数。