最短路问题

山东理工大学数学院 周世祥

Contents

- 生物信息学工具箱
- Dijkstra最短路径算法
- 练习
- 遗传算法工具箱安装
- 参考文献

生物信息学工具箱

P=biograph(R,nodes,'ShowWeights','on') % 建立有向图对象P view(P)

假设一个图有n个节点,则可以用一个nxn矩阵R表示,R(i,j)=k表示第i个节点和第j个节点 边权值为k,若两点之间无边,可设R(i,j)=0或R(i,j)=无穷大,大部分算法都设为无穷大。 由三个向量可以构成图的关联矩阵。 ,起始与终止节点

,边权值向量

;关联矩阵的稀疏表示

```
aa=[1 1 2 2 3 3 4 4 4 4 5 6 6 7 8];
bb=[2 3 5 4 4 6 5 7 8 6 7 8 9 9 9 ];
w=[1 2 12 6 3 4 4 15 7 2 7 7 15 3 10];
R=sparse(aa, bb, w); %关联矩阵稀疏表示
R(9,9)=0; %变成方阵
full(R)

h=view(biograph(R,[],'ShowWeights','on'))

[d,p]=graphshortestpath(R,1,9) %求节点1到9的最短路径
set(h.Nodes(p),'Color',[1 0 0])
edges=getedgesbynodeid(h,get(h.Nodes(p),'ID'));%获得最优边句柄
set(edges,'LineColor',[1 0 0])
```

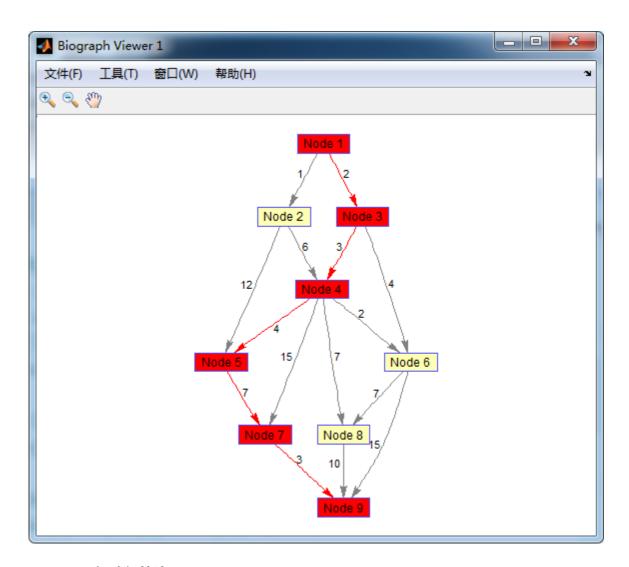
ans =

0	1	2	0	0	0	0	0	0
0	0	0	6	12	0	0	0	0
0	0	0	3	0	4	0	0	0
0	0	0	0	4	2	15	7	0
0	0	0	0	0	0	7	0	0
0	0	0	0	0	0	0	7	15
0	0	0	0	0	0	0	0	3
0	0	0	0	0	0	0	0	10
0	0	0	0	0	0	0	0	0

Biograph object with 9 nodes and 15 edges.

d =

1 3 4 5 7 9



Dijkstra最短路径算法

```
%下面函数试图计算从初始节点到任意节点之间的最优路径
% function [d, p0]=dijkstra(W, s, t)
% [n, m]=size(W); ix=(W==0); W(ix)=Inf; %将权值设为无穷大
% if n~=m, error('Square W required'); end %关联矩阵设为方阵
\% visited(1:n)=0; dist(1:n)=Inf; dist(s)=0; d=Inf; w=[1:n]';
% for i=1:(n-1)
    ix=(visited==0); vec(1:n)=Inf; vec(ix)=dist(ix);
    [a, u]=min(vec); visited(u)=1;
%
    for v=1:n
        if (W(u, v) + dist(u) < dist(v))
           dist(v)=dist(u)+W(u, v); parent(v, i)=u;
% end; end; end
% u=parent(:, 1)==s; p0(u, 1)=s; p0(u, 2)=w(u); w(u)=0;
% for k=1:n, vec=parent(k,:); vec=vec(vec^2=0);
    if length(vec)>0, vec=vec(end);
%
         if w(vec) == 0
            v1=p0 (vec, :); v1=v1 (v1^{\sim}=0); aa=[v1, k]; w(k)=0;
            for j=1:length(aa), p0(k, j)=aa(j); end
% end, end, end
% p0=p0(t,:); d=dist(t);
```

假设节点个数为n,起始节点为s,则算法具体步骤:

- # 初始化,建立三个向量存储各节点的状态,其中,visited表示各个节点是否更新,初始值为0; dist存储起始节点到本节点的最短距离,初始值为无穷大,parent向量存储到本节点的上一个节点,默认值为0 另设起始节点处dist(s)=0.
- # 循环求解。 让i做n-1次循环,更新能由本节点经过一个边到达的节点距离与上级节点信息,并更新由本节点可以到达的未访问节点的最短路径信息。循环直到所有未访问节点完全处理完成。
- # 提取到终止节点t的最短路径。利用parent向量逐步提取最优路径。

```
aa=[1 1 2 2 3 3 4 4 4 4 4 5 6 6 7 8];
bb=[2 3 5 4 4 6 5 7 8 6 7 8 9 9 9];
w=[1 2 12 6 3 4 4 15 7 2 7 7 15 3 10];
R=sparse(aa, bb, w); %关联矩阵稀疏表示
R(9, 9)=0; %变成方阵
% openvar R 可视化方式编辑关联矩阵
W=ones(9);
[d, p]=dijkstra(R.*W, 1, 9) %搜索最优路径

% 一次性地构造出起始节点到各个节点的最优路径信息,只需将目标节点设置成向量即可。
[d, p]=dijkstra(R.*W, 1, 2:9) %搜索1到各个节点的最优路径
% Tab=[1*ones(8, 1), (2:9)', p, d']
```

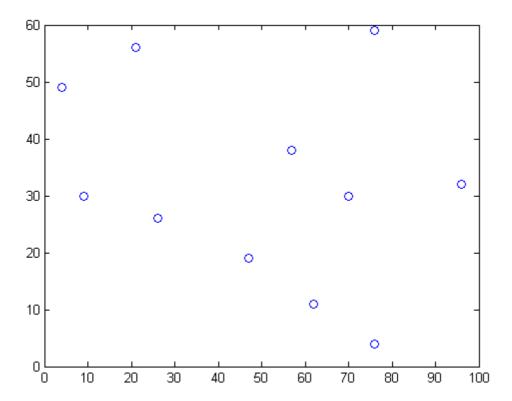
```
d =
   19
p =
         3 4 5
                        7
    1
                             9
d =
    1
         2
              5
                         6
                             16
                                   12
                                        19
p =
         2
              0
                              ()
    1
                    0
                         0
    1
         3
              0
                    0
                         0
                               0
    1
         3
              4
                    0
                         0
                              0
         3
    1
                  5
                         ()
                              ()
              4
         3
                  0
    1
              6
                         ()
                              ()
                  5
    1
         3
              4
                         7
                              0
         3
                         0
                              0
    1
              4
    1
         3
              4
                               9
```

练习

假设有11个城市,其分布坐标分别为(4,49),(9,30),(21,56),(26,26),(47,19),(57,38),(62,11),(70,30),(76,59),(76,4),(96,4) 其间的公路如图示,求出城市A(点1)到城市B(点11)的最短路径,如果城市6和8之间修理,重新搜索最优路径。

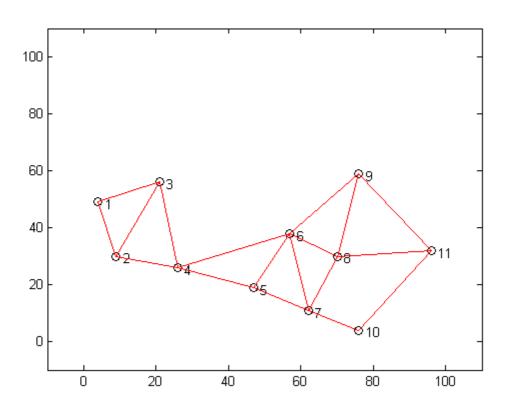
```
clear all
x=[4  9 21 26 47 57  62 70 76 76 96];
y=[49 30 56 26 19 38 11 30 59 4 32];
plot(x, y, 'o')
% line([4, 49], [9, 30])
% line([4, 49], [21, 56])
% line([21, 56], [26, 26])
```

```
% line([9,30],[26 26])
% line([26, 26], [47, 19])
   line([47, 19], [57, 38])
   line([57, 38], [26, 26])
   line([57, 38], [62, 11])
   line([57, 38], [70, 30])
   line([57, 38], [47, 19])
   line([70, 30], [76, 59])
%
    line([70, 30], [57, 38])
%
     line([70, 30], [62, 11])
%
      line([70, 30], [96, 32])
%
         line([76, 59], [96, 32])
%
           line([76, 4], [96, 32])
```



```
A1 = [4, 49];
A2 = [9, 30];
A3 = [21, 56];
A4 = [26, 26];
A5 = [47, 19];
A6 = [57, 38];
A7 = [62, 11];
A8 = [70, 30];
A9 = [76, 59];
A10 = [76, 4];
A11=[96, 32];
for p = 1:11 % 放进一个矩阵内方便操作
    c = num2str(p);
    s = ['A(p, :) = A' c';'];
    eval(s);
end
% scatter(A(:,1),A(:,2));
for p = 1:11
```

```
c = num2str(p);
    plot(A(p, 1), A(p, 2), 'ko');
    axis([-10 \ 110 \ -10 \ 110]);
    text(A(p, 1)+2, A(p, 2)-1, c);
% 需要的顺序为A1-A2-A3-A4-A5-A6-A7-A8-A9-A11-A10
sx = [1 \ 2 \ 3 \ 4 \ 5 \ 6 \ 7 \ 8 \ 9 \ 11 \ 10];
for p = 1:length(sx)-1
    P1 = A(sx(p), :);
    P2 = A(sx(p+1),:);
    line([P1(1) P2(1)],[P1(2) P2(2)],'color','r');
end
sy = [1 \ 3 \ 2 \ 4 \ 6 \ 5 \ 7]
                          10 11];
for p = 1:length(sy)-1
    P1 = A(sy(p), :);
    P2 = A(sy(p+1), :);
    line([P1(1) P2(1)], [P1(2) P2(2)], 'color', 'r');
end
sz = [6 \ 8 \ 11 \ 9 \ 6];
for p = 1:length(sz)-1
    P1 = A(sz(p), :);
    P2 = A(sz(p+1), :);
    line([P1(1) P2(1)],[P1(2) P2(2)],'color','r');
end
hold off
% 最短距离为122.9394, 路径为1->2->4->5->7->8->11
```



遗传算法工具箱安装

```
str=[matlabroot, '\mcr\toolbox\gatbx'];
addpath(str)
```

参考文献

薛定宇,《MATLAB最优化计算》,清华大学出版社,2020年1月。

Published with MATLAB® R2014a