#### **Contents**

- Dijkstra算法参考
- 辅助函数--队列
- 准备数据
- 主脚本:测试图算法

## Dijkstra算法参考

第一种方法,比较倾向于计算机算法

大卫.M.史密斯著,卓金武译,《MATLAB工程计算》第三版,机械工业出版社2018年

### 主要函数

```
% function D = grDijkstra(A, home, target)
% % 输入为邻接矩阵, 起始节点的索引, 终止节点的索引
% % 此处显示详细说明
 pq= pqEnq([], Path(home, 0)); % 初始化优先队列,包含起始节点,成本为0
   while ~isempty(pq)
%
       [pq current]=qDeq(pq); %此时, 队列包含一个路径结构体
%
      if pthGetLast(current) == target
%
         D=sparse(0);
          answer =current.nodes;
          for ans=1:length(answer)-1
             D(answer(ans), answer(ans+1)) = 1;
          end %如果出队的节点是target,则该函数将创建一个新的邻近矩阵,表示从home节点
          % 到target节点的路径
%
          return;
%
      end % if last(current) == target
      endnode = pthGetLast(current);
      children=A(endnode,:); %%检索其子节点
      children =find(children \sim=0);
%
      for achild =children %遍历这些子节点,检查它们是否在当前路径上,当一个子节点
          % 入队时,将它添加到当前路径的末尾,同时,整个路径被插入队列
%
          len =A(endnode, achild);
          if ~any (achild == current. nodes)
             gclone = Path( [current.nodes achild] , current.key+ len );
             pq=pqEnq(pq, gclone);
%
          end
%
      end
%
      D = [];
%
   end
%
```

# 辅助函数--队列

```
% function pq =pqEnq(pq,item)
% %按顺序入队
%%优先队列的enqueue函数
% in=1:
% at= length(pq)+1;
  while in <= length (pq)
      if is_before(item, pq{in})
%
          at =in;
%
          break;
      end
%
       in=in+1;
%
  end
   pq = [pq(1:at-1) \{item\} pq(at:end)];
```

```
% end
%
%
%
%
% function ans =is_before(a, b)
%%比较两个对象,
% acl=class(a);
% ans=false;
  if isa(b, acl)
      switch acl
%
           case 'double'
%
              ans= a<b;
          case 'struct'
              if isfield(a, 'key')
%
%
               ans=a. key<b. key;
               elseif isfield(a, 'dod')
                   ans=age(a) <age(b);
%
%
               else
%
                   error('不同的结构没法比较!')
               end
%
           otherwise
%
               error(['can' 't compare ' acl 's'])
%
       end
%
  end
% end
% function [q ans]=qDeq(q)
% % 出队
% ans=q{1};
% q=q(2:end);
% end
```

```
% function A= graAdjacency(node, cost, dir)
% % 将图形数据node, cost, direction数组转换为邻接矩阵
% [m, cols]=size(node)
% n=length(cost);
% k=0; %稀疏矩阵元素个数
% for is= 1:n %遍历边的列表
    iv=0; % 初始化连接到该边的节点数
%
    for ir=1:m %遍历节点数组的节点
%
        for ic=1:cols % 遍历节点数组的列,查找连接到该边的节点
%
           if node(ir, ic) == is
              iv = iv + 1;
              if iv>2 %每条边只有两个端点,如果大于2,表示是一个错误的数据集
%
%
                 error('错误的交叉矩阵');
              ij(iv) =ir; % 将各个端点保存到局部变量ij中
%
           end
%
       end
%
%
    if iv~=2 % 当遍历完成时,边的两端必须都有一个节点
%
        error(sprintf('找不到边 %d 的终端',is));
%
    end
%
    t=cost(is); %获取边的权重
%
%
    if dir(is) ~= -1 % 双向边必须在矩阵中出现两次,检查该边是双向还是正向的
%
       k=k+1;
%
       ip(k)=ij(1);
%
       jp(k)=ij(2);
%
%
       tp(k)=t;
```

```
% end
% if dir(is) ~= 1 % 同样,如果边不是正向的,输入反向路径
% k=k+1;
% ip(k)=ij(2);
% jp(k)=ij(1);
% tp(k)=t;
% end
% end
% A=sparse(ip, jp, tp); % 构造稀疏矩阵
% end
```

## 准备数据

% makeGraph.m

```
cost=[2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2]; %边的友直 dir=[2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2]; %边的方向 node=[1 2 3 4 5;1 6 7 0 0;2 7 8 0 0 ;3 8 9 0 0;4 11 13 9 0;5 6 10 0 0;10 11 12 0 0;12 13 0 0 0]; % 边的序列为: A-B, A-C, A-D, A-E, A-F, B-F, B-C, C-D, D-E, F-G, E-G, G-H, E-H %连接node的每一行元素,指分别从A,B,...,H开始的边 coord=[5 6 ;3 9;1 6 ;3 1;6 2;6 8;9 7;10 2]; %A,B,...,H的坐标,只在画图时用 A=graAdjacency (node, cost, dir) %函数调用
```

m = 8
cols =

5

A =

2 (2, 1)(3, 1)2 (4, 1)2 2 (5, 1)2 (6, 1)(1, 2)2 (3, 2)3 3 (6, 2)2 (1, 3)(2, 3)3 3 (4, 3)2 (1, 4)(3, 4)3 (5, 4)3 2 (1, 5)3 (4, 5)2 (7, 5)3 (8, 5)2 (1, 6)3 (2, 6)(7, 6)1 (5,7)2

(6, 7)

(8,7)

(5, 8)

1

1

3

(7, 8) 1

## 主脚本:测试图算法

```
%dijkstra_main.m 此脚本由于有input交互式函数,需要单独放一个程序文件中单独运行
% start =1;
% while start >0
     gplot(A, coord, 'ro-')
     for index =1:length(coord)
         str =char('A' +index -1);
%
%
         text(coord(index, 1) +0. 2, coord(index, 2) +0. 3, str);
     axis([0, 11, 0, 10]); axis off ; hold on
     ch =input('起始节点(大写字母A):','s');
%
%
     start =ch- 'A'+1;
%
%
     if start>0
        ch=input('目标节点(H): ','s')
%
        target =ch- 'A'+1;
%
     disp('原图');pause
%
%
%
     D=grDijkstra(A, start, target);
%
%
     gplot(D, coord, 'bo-')
% end
% end
```

Published with MATLAB® R2014a