第十一章 并发控制

- 11.1 并发控制概述
- 11.2 封锁
- 11.3 封锁协议
- 11.4 活锁和死锁
- 11.5 并发调度的可串行性
- 11.6 两段锁协议
- 11.7 封锁的粒度
- *11.8 其他并发控制机制
- 11.9 小结



11.6 两段锁协议

❖数据库管理系统普遍采用两段锁协议的方法实现 并发调度的可串行性,从而保证调度的正确性

❖两段锁协议

指所有事务必须分两个阶段对数据项加锁和解锁

- 在对任何数据进行读、写操作之前,事务首先要获得 对该数据的封锁
- 在释放一个封锁之后,事务不再申请和获得任何其他 封锁

- ❖"两段"锁的含义 事务分为两个阶段
 - 第一阶段是获得封锁,也称为扩展阶段
 - 事务可以申请获得任何数据项上的任何类型的锁,但是 不能释放任何锁
 - 第二阶段是释放封锁,也称为收缩阶段
 - 事务可以释放任何数据项上的任何类型的锁,但是不能 再申请任何锁

例

事务T,遵守两段锁协议, 其封锁序列是:

Slock A Slock B Xlock C Unlock B Unlock A Unlock C; ← 扩展阶段 →

事务T,不遵守两段锁协议,其封锁序列是:

Slock A Unlock A Slock B Xlock C Unlock B;

例

事务T,遵守两段锁协议,其封锁序列是:

Slock A Slock B Xlock C Unlock B Unlock A Unlock C.

←

收缩阶段

 \longrightarrow

事务T,不遵守两段锁协议,其封锁序列是:

Slock A Unlock A Slock B Xlock C Unlock C Unlock B;

例

事务T,遵守两段锁协议, 其封锁序列是:

Slock A Slock B Xlock C Unlock B Unlock A Unlock C;

事务T;不遵守两段锁协议, 其封锁序列是:

Slock A Unlock A (Slock B) Xlock C Unlock C Unlock B;

事务 T ₁	7
事务T ₂	7

事务T₁ 事务T₂
Slock(A)
R(A)=260

扩展阶段

事务T₁ Slock(A)

事务T2

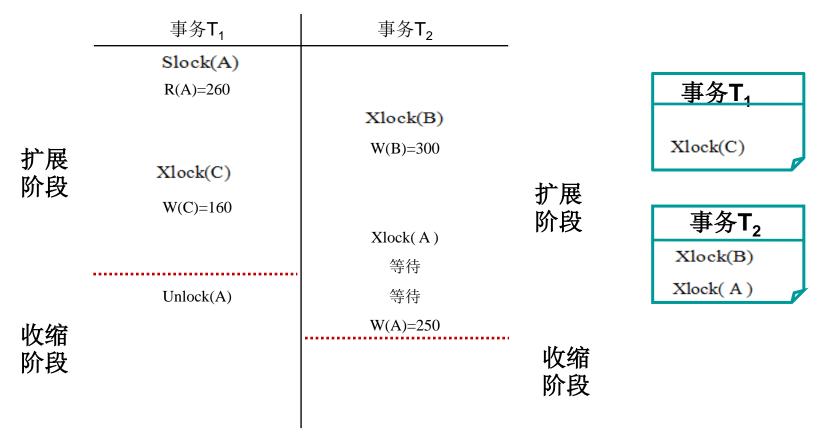
事务T₁ 事务T。 Slock(A) R(A) = 260Xlock(B) W(B) = 300扩展 阶段 扩展 阶段

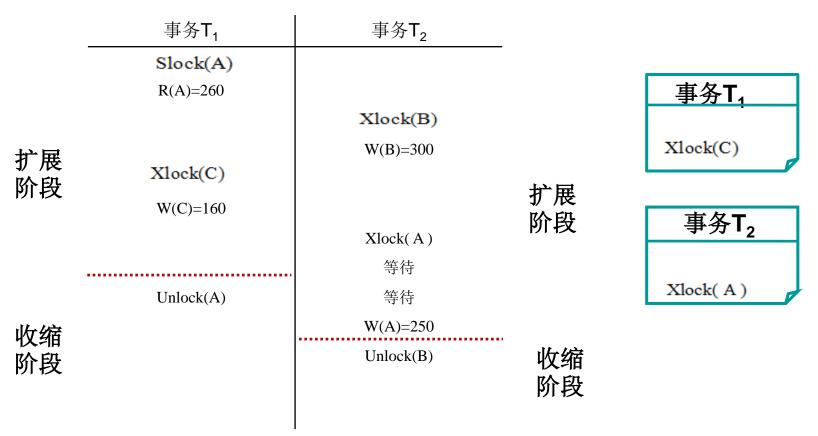
事务T₁ Slock(A)

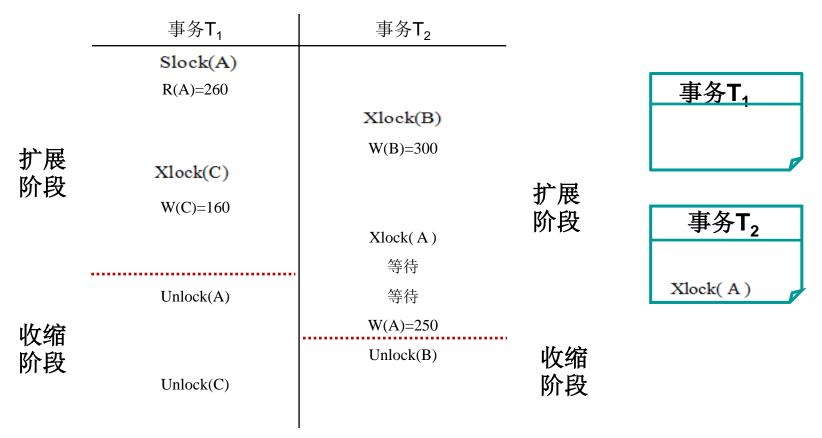
事务T2

Xlock(B)

	事务T ₁	事务T ₂		
扩展阶段	Slock(A) R(A)=260 Xlock(C)	Xlock(B) W(B)=300		事务 T ₄ Slock(A) Xlock(C)
	W(C)=160	Xlock(A) 等待	扩展 阶段	事务T ₂ Xlock(B)







	事务T ₁	事务T ₂		
	Slock(A)			
	R(A)=260			事务T₄
		Xlock(B)		
扩展		W(B)=300		
か 辰 阶段	Xlock(C)		까 ==	
P) 	W(C)=160		扩展	市 42 〒
		Xlock(A)	阶段	事务T ₂
		等待		
	Unlock(A)	等待		
收缩		W(A)=250		
阶段		Unlock(B)	收缩	■ 遵守两段锁协议,是
,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	Unlock(C)		阶段	一个可串行化调度。
		Unlock(A)		■ 如何验证?

An Introduction to Database System

	l
事务T₁	事务T ₂
Slock(A)	
R(A)=260	
	Xlock(B)
	W(B)=300
Xlock(C)	
W(C)=160	
	Xlock(A)
	等待
Unlock(A)	等待
	W(A)=250
	Unlock(B)
Unlock(C)	
	Unlock(A)

$$L_1=R_1(A)W_2(B)W_1(C)W_2(A)$$
 $L_S=R_1(A)W_1(C)W_2(B)W_2(A)$



- ❖ 事务遵守两段锁协议是可串行化调度的充分条件,而不是必要条件。
- ❖ 若并发事务都遵守两段锁协议,则对这些事务的任何并发 调度策略都是可串行化的
- ❖ 若并发事务的一个调度是可串行化的,不一定所有事务都符合两段锁协议

T_1 T_2	
Slock B	
Y=R(B)=2	
Unlock B	
Xlock A	

Slock A

A=Y+1=3 等待

W(A) 等待

Unlock A 等待

X=R(A)=3

Unlock A

Xlock B

B=X+1=4

W(B)

Unlock B

- ❖ 对T1和T2的调度没有遵守两段锁协议
- ❖ 但是它是可串行化的

$$L_1 = R_1(B)W_1(A)R_2(A)W_2(B)$$



T ₁	T_2
Slock B	
Y=R(B)=2	
	Slock A
	X=R(A)=2
Unlock B	
	Unlock A
Xlock A	
A=Y+1=3	
W(A)	
	Xlock B
	B=X+1=3
	W(B)
Unlock A	
	Unlock B

- ❖ 对T1和T2的调度没有遵守两段锁协议
- ❖ 它不是可串行化的

- 并发事务遵守两段锁协议,对这些事务的任何并发调度策略都是可串行化的;
- 不遵守两段锁协议,对这些事务的并发调度 策略可能是可串行化的,也可能不是可串行 化的。

- ❖两段锁协议与防止死锁的一次封锁法
 - ■一次封锁法要求每个事务必须一次将所有要使用的数据全部加锁,否则就不能继续执行,因此一次封锁法遵守两段锁协议
 - 但是两段锁协议并不要求事务必须一次将所有要使用的数据全部加锁,因此遵守两段锁协议的事务可能发生死锁

[例] 遵守两段锁协议的事务可能发生死锁

事务T₁	事务T ₂
Slock B	
R(B)=2	
	Slock A
	R(A)=2
Xlock A	
等待	Xlock B
等待	<u>等待</u>
	かし左所

小结

❖两段锁协议

- 第一阶段是获得封锁,也称为扩展阶段
 - 事务可以申请获得任何数据项上的任何类型的锁,但是 不能释放任何锁
- 第二阶段是释放封锁,也称为收缩阶段
 - 事务可以释放任何数据项上的任何类型的锁,但是不能 再申请任何锁

思考题

- 1. 遵守两段锁协议是否遵守三级封锁协议?
- 2. 遵守三级封锁协议是否遵守两段锁协议?



