# 8.1 排序的基本概念

# 8.1.1 稳定性

稳定性指排序前后关键字的相对位置,未变化就是稳定的,否则就是不稳定的。

如果关键字不能重复,则排序结果是唯一的,那么排序算法稳定性就无关紧要;如果可以重复,就要考虑稳定性。

# 8.1.2 分类

# 1.插入类的排序

在一个已经有序的序列中,插入一个新的关键字。如:直接插入排序、折半插入排序、希尔排序。

#### 2.交换类的排序

冒泡排序、快速排序

### 3.选择类的排序

简单选择排序、堆排序

### 4.归并类排序

二路归并排序

### 5.基数类排序

多关键字排序

# 8.2 插入类排序

# 8.2.1 直接插入排序

# 1.算法

```
void InsertSort(int R[], int n) {
   int i, j;
   int temp;
   for(i = 1; i < n; ++i) {
       temp = R[i];
       j = j-1;
       while(j >= 0 && temp < R[j]) {
            R[j+1] = R[j];
            --j;
       }
       R[j+1] = temp;</pre>
```

### 2.算法性能分析

- (1) 时间复杂度分析
  - 考虑**最坏**的情况,整个序列都是逆序的,则 temp < R[j] 始终成立,最内层循环此时达到i次,i取值为1到i— 1,总执行次数为n(n-1)/2,时间复杂度为 $O(n^2)$ 。
  - 考虑**最好**的情况,整个序列已经有序排列,则 temp < R[j] 始终不成立,只执行外层循环时间复杂度为 O(n)。

# 综上,本算法平均时间复杂度为O(n<sup>2</sup>)。

(2)空间复杂度分析

算法所需辅助存储空间不会随待排序规模变化而变化,空间复杂度为O(1)。

# 8.2.2 折半插入排序

### 1.执行流程

举一趟排序为例:

13 18 49 65 76 97 27 <u>49</u>

此时数组的情况是:

已排序

未排序

关键字	13	38	49	65	76	97	27	49
数组下标	0	1	2	3	4	5	6	7

- 1) low=0, high=5, m=L(0+5)/2J=2, 下标为 2 的关键字是 49, 27<49, 所以 27 应该插入到 49 的低 半区, 改变 high=m-1=1, low 仍然是 0。
- 2) low=0, high=1, m=L(0+1)/2J=0, 下标为 0 的关键字是 13, 27>13, 所以 27 应该插入到 13 的高 半区, 改变 low=m+1=1, high 仍然是 1。
- 3) low=1, high=1, m=L(1+1)/2 =1, 下标为 1 的关键字是 38, 27<38, 所以 27 应该插入到 38 的低 半区, 改变 high=m-1=0, low 仍然是 1, 此时 low>high, 折半查找结束, 27 的插入位置在下标为 high 的关键字之后,即 13 之后。
  - 4) 依次向后移动关键字 97, 76, 65, 49, 38, 然后将 27 插入, 这一趟折半插入排序结束。 执行完这一趟排序的结果为:

13 27 38 49 65 76 97 49

# 2.算法性能分析

(1) 时间复杂度分析

最好情况O(nlog<sub>2</sub>n),最差O(n<sup>2</sup>),平均O(n<sup>2</sup>)

### (2) 空间复杂度

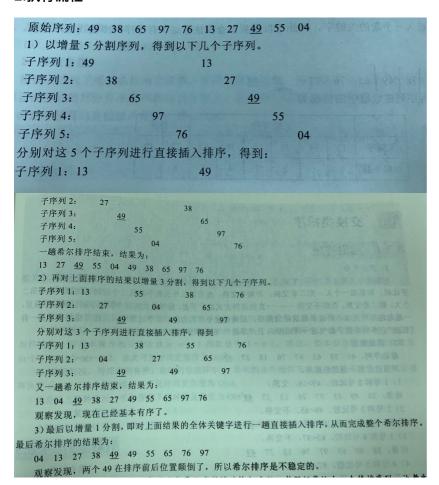
O(1)

# 8.2.3 希尔排序

#### 1.算法介绍

希尔排序又称作**缩小增量排序**,将待排序列按某种规则分成几个序列,分别对这几个子序列进行直接插入排序。这个规则的体现就是增量的选取,若增量为1,就是直接插入序列。

#### 2.执行流程



#### 3.算法性能分析

#### (1) 时间复杂度

时间复杂度与增量的选择有关,希尔排序的增量选组规则有很多,常见的有以下两个:

• 希尔自己提出的:

$$n/2, n/4, .... n/2^k, ...2, 1$$

每次将增量除以2并向下取整,其中n为序列长度,此时时间复杂度为O(n<sup>2</sup>)。

• 怕佩尔诺夫和斯塔舍维奇提出的:

#### (2) 空间复杂度分析

# 8.3 交换类排序

# 8.3.1 冒泡排序

1.算法

```
void BubbleSort(int R□, int n) {
    int i, j, flag;
    int temp;
    for (i = n-1; i >= 1; --i) {
        flag = 0;
        for(j = 1; j <= i; ++j) {
            if(R[j-1] < R[j] {
            temp = R[j];
            R[j] = R[j-1];
            R[j-1] = temp;
            flag = 1;
        }
        if(flag == 0)
            return;
   }
}
```

# 2.算法性能分析

# (1) 时间复杂度

- 最坏情况,执行(n-1+1)(n-1)/2 = n(n-1)/2,时间复杂度为 $O(n^2)$ 。
- 最好情况,不交换,内层循环执行n-1次,时间复杂度为O(n)。
- (2) 空间复杂度

O(1)

# 7.3.2 快速排序

1.算法:

```
void QuickSort(int R[], int low, int high) {
   int temp;
   int i = low, j = high;
   if(low < high) {</pre>
```

```
temp = R[low];
        while(i < j) {</pre>
             while(j > i \&\& R[j] >= temp)
                 --j;
             if(i < j) {
                 R[i] = R[j];
                 ++i;
             }
             while(i < j && R[i] < temp)</pre>
                 ++i;
             if(i < j) {
                 R[j] = R[i];
                 --j;
             }
        }
        R[i] = temp;
        QuickSort(R, low, i-1);
        QuickSort(R, i + 1, high);
    }
}
```

# 3.算法性能分析

#### (1) 时间复杂度

最好情况是O( $nlog_2n$ ),待排序列越接近无序,本算法效率越高,最坏情况是O( $n^2$ ),平均情况下时间复杂度为O( $nlog_2n$ )。

## (2) 空间复杂度

O(log<sub>2</sub>n)

# 8.4选择类排序

# 8.4.1 简单选择排序

#### 1.执行流程

把整个序列分成有序序列和无序序列,开始时整个序列为无序序列。

进行第一趟排序,从无序序列中选取一个最小的关键字,使其与无序序列的第一个关键字交换,此时产生了仅含一个关键字的有序序列。无序序列中关键字减少一个。重复此步骤,知道无序序列中空。

代码:

```
void SelectSort(int R[], int n) {
   int i, j, k;
   int temp;
   for(i = 0; i < n; ++i) {</pre>
```

```
k = i;
for(j = i+i; j < n; ++j) {
    if(R[k] > R[j]) {
        k = j;
    }
}
temp = R[i];
R[i] = R[k];
R[k] = temp;
}
}
```

## 3.算法复杂度分析

(1) 时间复杂度

外层循环n次,内层n+1次,执行(n-1+1)(n-1)/2 = n(n-1)/2,时间复杂度为O( $n^2$ )。

(2) 空间复杂度

O(1)

# 8.4.2 堆排序

## 1.算法介绍

堆可以看作一个完全二叉树,任何一个非叶结点的值都不大于(或不小于)其左右孩子结点的值,若**父亲大孩子小**,则称为**大顶堆**;若**父亲小孩子大**,则称为**小顶堆**。

### 2.具体过程

见书P245

算法:

```
//完成在数组R[low]和R[high]范围内对在为止low上的结点调整
void Sift(int R[], int low, int high) {
    int i = low, j = 2*i;
    int temp = R[i];
    while(j <= high) {
        if(j < high && R[j] < R[j+1]) {
            ++j;
        }
        if(temp < R[j]) {
            R[i] = R[j];
            i = j;
            j = 2*i;
        }
        else
            break;
    }
```

```
R[i] = temp;
}
//堆排序
void heapSort(int R□, int n) {
   int i;
   int temp;
   for(i = n/2; i >= 1; --i) {
       Sift(R, i, n);
                                //建立初始堆
   for(i = n; i >= 2; --i) {
       temp = R[i];
       R[1] = R[i];
       R[i] = temp;
       Sift(R, 1, i-1);
                        //减少了一个关键字的无序序列中进行调整
   }
}
```

### 3.性能分析

### (1) 时间复杂度分析

Sift函数中,完全二叉树高度为 $log_2n$ ,时间复杂度为O( $log_2n$ );

heapSort中,第一个循环为O( $\log_2 n$ )\*n/2,第二个循环是O( $\log_2 n$ )\*(n-1),整个算法复杂度为O( $\log_2 n$ )\*n/2+O( $\log_2 n$ )\*(n-1),化简后得O( $n\log_2 n$ )。

#### (2) 空间复杂度

O(1)

# 8.5 二路归并排序

见书P247

算法:

## 2.算法性能

(1) 时间复杂度

O(nlog<sub>2</sub>n)

(2) 空间复杂度

O(n)

# 8.6 基数排序

#### 1.算法介绍

基数排序的思想是"多关键字排序",有两种实现方式:第一种**最高为优先**,即先按最高位拍成若干字序列,再对每个字序列按次高位排序。第二种是**最低位优先**,这种方式不必分成字序列,妹子排序全体关键字参与。最低位可以优先这样进行,不通过比较,而是通过"分配"和"收集"。

#### 2.执行流程

P249

#### 3.算法性能分析

时间复杂度: O(d(n+r<sub>d</sub>)

空间复杂度: O(rd)

其中,n为序列中关键字的个数,d为关键字的关键字位数,

### 如何判断序列是否是堆:

大顶堆:若满足a[i] > a[2*i]且a[i] > a[2*i+1] 小顶堆:若满足a[i] < a[2*i]且a[i] < a[2*i+1]