Chapter 05

CPU 스케줄링

- 1. CPU 스케줄링 개요
- 2. CPU 스케줄링 기본
- 3. 다양한 CPU 스케줄링 알고리즘
- 4. 멀티 코어 CPU에서의 스케줄링



3 1. CPU 스케줄링 개요

강의 목표

- 1. CPU 스케줄링의 목표와 다양한 평가 기준에 대해 이해한다.
- 2. CPU 스케줄링이 실행되는 상황과 커널에서 CPU 스케줄링이 일 어나는 위치에 대해 이해한다.
- 3. 선점 스케줄링과 비선점 스케줄링을 구분할 수 있다.
- 4. 기아와 에이징의 개념을 이해한다.
- 5. 다양한 CPU 스케줄링 알고리즘에 대해 안다.
 - FCFS, SJF, SRTF, RR, Priority, MLQ, MLFQ
- 6. (부록)리눅스에서 사용되는 CFS 스케줄링을 구체적으로 이해한다.

2

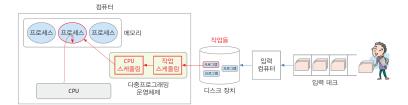
운영체제에서 일어나는 다양한 스케줄링

- □ 스케줄링은 왜 필요할까?
 - 자원에 대한 경쟁이 있는 곳에서 경쟁자 중 하나 선택
 - 자원 : CPU, 디스크, 프린트, 파일, 데이터베이스 등
 - □ 컴퓨터 시스템 여러 곳에서 발생
- □ 컴퓨터 시스템 내 다양한 스케줄링
 - □ 작업(job) 스케줄링
 - 배치시스템에서
 - 대기중인 배치 작업(Job) 중 메모리에 적재할 작업 결정
 - □ CPU 스케줄링
 - 프로세스/스레드 중에 하나를 선택하여 CPU 할당
 - 오늘날 CPU 스케줄링은 스레드 스케줄링
 - □ 디스크 스케줄링
 - 디스크 장치 내에서
 - 디스크 입출력 요청 중 하나 선택
 - □ 프린터 스케줄링
 - 프린팅 작업 중 하나 선택하여 프린터 할당

다중프로그래밍과 스케줄링

5

- □ 다중프로그래밍의 도입 목적 리뷰
 - □ CPU 유휴 시간 줄여 CPU 활용률 향상 목적
 - 프로세스가 I/O를 요청하면 다른 프로세스에게 CPU 할당
- □ 다중프로그래밍과 함께 2가지 스케줄링 도입
 - □ 작업 스케줄링(job scheduling)
 - 디스크 장치로부터 메모리에 올릴 작업 선택(초기 다중프로그래밍 시스템에서)
 - 처음에 혹은 프로세스가 종료할 때마다
 - □ CPU 스케줄링(CPU scheduling)
 - 메모리에 적재된 작업 중 CPU에 실행시킬 프로세스 선택



CPU 스케줄링의 정의와 목표

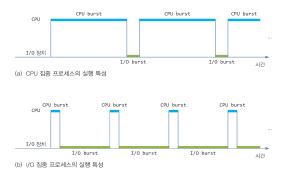
7

- □ CPU 스케줄링
 - □ 정의
 - 실행 준비 상태(Ready)의 스레드 중 하나를 선택하는 과정
 - □ 기본 목표
 - CPU 활용률 향상 -> 컴퓨터 시스템 처리율 향상
 - □ 컴퓨터 시스템에 따라 CPU 스케줄링의 목표가 다를 수 있다.

CPU burst와 I/O burst

6

- □ 프로그램의 실행 특성
 - □ CPU 연산 작업과 I/O 작업(화면 출력, 키보드, 입력, 파일 입출력 등)이 순차적으로 섞여 있음
 - □ CPU-burst I/O burst CPU-burst I/O burst의 반복 ...
- CPU burst
 - 프로그램 실행 중 CPU 연산(계산 작업)이 연속적으로 실행되는 상황
- I/O burst
 - □ 프로그램 실행 중 I/O 장치의 입출력이 이루어지는 상황



CPU 스케줄링의 기준(criteria)

- □ 스케줄링 알고리즘의 다양한 목표와 평가 기준
 - □ CPU 활용률(CPU utilization)
 - 전체 시간 중 CPU의 사용 시간 비율, 운영체제 입장
 - 처리율(throughput)
 - 단위 시간당 처리하는 스레드 개수, 운영체제 입장
 - □ 공평성(fairness)
 - CPU를 스레드들에게 공평하게 배분, 사용자 입장
 - 시분할로 스케줄링
 - 무한정 대기하는 기아 스레드(starving thread)가 생기지 않도록 스케줄
 - □ 응답시간(response time)
 - 대화식 사용자의 경우, 사용자에 대한 응답 시간, 사용자 입장
 - □ 대기시간(waiting time)
 - 스레드가 준비 큐에서 머무르는 시간, 운영체제와 사용자 입장
 - 소요 시간(turnaround time)
 - 프로세스(스레드)가 컴퓨터 시스템에 도착한 후(혹은 생성된 후) 완료될 때까지 걸린 시간, 사용자 입장
 - 배치 처리 시스템에서 주된 스케줄링의 기준
 - □ 시스템 정책(policy enforcement) 우선
 - 컴퓨터 시스템의 특별한 목적을 달성하기 위한 스케줄링, 운영체제 입장
 - 예) 실시간 시스템에서는 스레드가 완료 시한(deadline) 내에 이루어지도록 하는 정책
 - 예) 급여 시스템에서는 안전을 관리하는 스레드를 우선 실행하는 정책 등
 - □ 자원 활용률(resource efficiency)

타임 슬라이스

- 9
- □ 대부분 운영체제에서
 - □ 하나의 스레드가 너무 오래 CPU를 사용하도록 허용되지 않음
- □ 타임 슬라이스와 스케줄링
 - □ 타임 슬라이스(time slice)
 - 스케줄된 스레드에게 한 번 할당하는 CPU 시간
 - 스레드가 CPU 사용을 보장받는 시간
 - 커널이 스케줄을 단행하는 주기 시간
 - 타이머 인터럽트의 도움을 받아 타임 슬라이스 단위로 CPU 스케줄링
 - 현재 실행중인 스레드 강제 중단(preemption), 준비 리스트에 삽입
 - 타임 퀀텀(time quantum), 타임 슬롯(time slot)이라고도 함

CPU 스케줄링이 실행되는 4가지 상황

- 11
- □ CPU 스케줄링은 언제 시행될까?
 - 1. 스레드가 시스템 호출 끝에 I/O를 요청하여 블록될 때
 - 스레드를 블록 상태로 만들고 스케줄링
 - (CPU 활용률 향상 목적)
 - 2. 스레드가 자발적으로 CPU를 반환할 때
 - yield() 시스템 호출 등을 통해 스레드가 자발적으로 CPU 반환
 - 커널은 현재 스레드를 준비 리스트에 넣고, 새로운 스레드 선택
 - (CPU의 자발적 양보)
 - 3. 스레드의 타임 슬라이스가 소진되어 타이머 인터럽트 발생
 - (균등한 CPU 분배 목적)
 - 4. 더 높은 순위의 스레드가 요청한 입출력 작업 완료, 인터럽트 발생
 - 현재 스레드를 강제 중단(preemption)시켜 준비 리스트에 넣고
 - 높은 순위의 스레드를 깨워 스케줄링
 - (우선순위를 지키기 위한 목적)

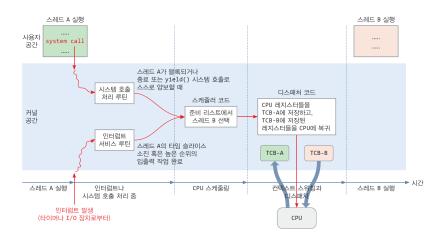
2. CPU 스케줄링 기본

CPU 스케줄링과 디스패치(dispatch)

12

- □ CPU 스케줄링 코드의 위치와 실행 시점
 - 스케줄링 담당하는 커널 스레드나 프로세스가 있는가? 없다.
 - 1) 스케줄링 코드는 어디에 위치? 커널 내 함수로
 - 스케줄링 코드는 커널 코드의 일부로서 호출되어야 실행되는 함수 형태
 - 독립적으로 실행되는 프로세스나 스레드 아님
 - 2) 스케줄링 코드가 실행되는 시점
 - 시스템 호출이나 인터럽트 서비스 루틴이 끝나는 마지막 단계에서 실행
- □ 디스패처(dispatcher) 코드 실행
 - □ 디스패처 코드
 - 컨텍스트 스위칭을 실행하는 커널 코드
 - 스케줄러에 의해 선택된 스레드를 CPU가 실행하도록 하는 작업
 - 커널 모드에서 사용자 모드로 전환
- □ 스케줄러와 디스패처 모두 실행 시간이 짧도록 작성

CPU 스케줄링과 디스패치(dispatch)

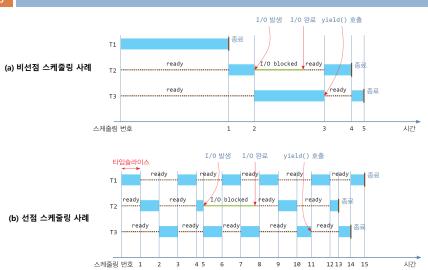


스레드 A에서 스레드 B로 스위칭 되는 사례

13

비선점 스케줄링과 선점 스케줄링 비교

15



선점 스케줄링과 비선점 스케줄링

14

- □ 실행중인 스레드의 강제 중단 여부에 따른 CPU 스케줄링
 - □ 비선점 스케줄링(non-preemptive scheduling) 타입
 - 현재 실행중인 스레드를 **강제로 중단시키지 않는** 타입
 - 스레드가 CPU를 할당받아 실행을 시작하면, 완료되거나 CPU를 더 이상 사용할 수 없는 상황이 될 때까지 스레드를 강제 중단시키지 않고 스케줄링도 하지 않는 방식
 - 스케줄링 시점
 - CPU를 더 이상 사용할 수 없게 된 경우: I/O로 인한 블록 상태, sleep 등
 - 자발적으로 CPU 양보할 때
 - 종료할 때
 - □ 선점 스케줄링(preemptive scheduling) 타입
 - 현재 실행중인 스레드를 **강제 중단**시키고 다른 스레드 선택
 - 스케줄링 시점
 - 타임슬라이스가 소진되어 타이머 인터럽트가 발생될 때
 - 인터럽트나 시스템 호출 종료 시점에서, 더 높은 순위의 스레드가 준비 상태일 때
- □ 오늘날
 - □ 일부 실시간 임베디드 시스템 운영체제 비선점 스케줄링
 - □ 그 외 대부분의 운영체제 선점 스케줄링

기아와 에이징

- □ 기아(starvation)
 - 스레드가 스케줄링에서 선택되지 못한 채 오랜 동안 준비 리스트에 있는 상황
 - □ 사례
 - 우선순위를 기반으로 하는 시스템에서, 더 높은 순위의 스레드가 계속 시 스템에 들어오는 경우
 - 짧은 스레드를 우선 실행시키는 시스템에서, 자신보다 짧은 스레드가 계속 도착하는 경우
 - □ 스케줄링 알고리즘 설계 시 기아 발생을 면밀히 평가
 - 기아가 발생하지 않도록 설계하는 것이 바람직함
- 메이징(aging)
 - □ 기아의 해결책
 - 스레드가 준비 리스트에 머무르는 시간에 비례하여 스케줄링 순위를 높이는 기법
 - 오래 기다릴 수는 있지만 언젠가는 가장 높은 순위에 도달하는 것 보장

17

3. CPU 스케줄링 알고리즘

FCFS

19

- □ 알고리즘
 - 선입선처리
 - 먼저 도착한(큐의 맨 앞에 있는) 스레드 먼저 스케줄링
- □ 스케줄링 파라미터 : 스레드 별 큐 도착 시간
- □ 스케줄링 타입 : 비선점 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 없음
- □ 기아 : 발생하지 않음
 - 스레드가 오류로 인해 무한 루프를 실행한다면, 뒤 스레드 기아 발생
- □ 성능 이슈
 - 처리율 낮음
 - 호위 효과(convov effect) 발생
 - 긴 스레드가 CPU를 오래 사용하면, 늦게 도착한 짧은 스레드 오래 대기

기본적인 CPU 스케줄링 알고리즘들

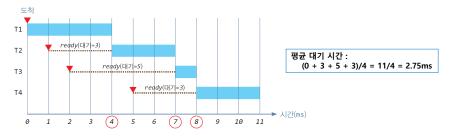
18

- □ FCFS(First Come First Served)(비선점 스케줄링)
 - □ 도착한 순서대로 처리
- □ Shortest Job First(비선점 스케줄링)
 - □ 가장 짧은 스레드 우선 처리
- □ Shortest Remaining Time First(선점 스케줄링)
 - □ 남은 시간이 짧은 스레드가 준비 큐에 들어오면 이를 우선 처리
- □ Round-Robin(선점 스케줄링)
 - □ 스레드들을 돌아가면서 할당된 시간(타임 슬라이스)만큼 실행
- □ Priority Scheduling(선점/비선점 스케줄링 둘 다 구현 가능)
 - □ 우선 순위를 기반으로 하는 스케줄링. 가장 높은 순위의 스레드 먼저 실행
- □ Multilevel queue scheduling(선점/비선점 스케줄링 둘 다 구현 가능)
 - □ 스레드와 큐 모두 n개의 우선순위 레벨로 할당, 스레드는 자신의 레벨과 동일한 큐에 삽입
 - □ 높은 순위의 큐에서 스레드 스케줄링, 높은 순위의 큐가 빌 때 아래 순위의 큐에서 스케줄링
 - □ 스레드는 다른 큐로 이동하지 못함
 - □ 예) background process, Foreground process
- Multilevel feedback queue scheduling(선점/비선점 스케줄링 둘 다 구현 가능)
 - □ 큐만 n개의 우선순위 레벨을 둠. 스레드는 동일한 우선순위
 - □ 스레드는 제일 높은 순위의 큐에 진입하고 큐타임슬라이스가 다하면 아래 레벨의 큐로 이동
 - □ 낮은 레벨의 큐에 오래 있으면 높은 레벨의 큐로 이동

FCFS 사례

20

스레드	도착 시간	실행 시간(ms) <	실행 시간 동안 입출력은
T1	0	4	발생하지 않는다고 가정 한다.
T2	1	3	L-1.
T3	2	1	
T4	5	3	



※ 빨간 원은 스케줄링이 일어나는 시점을 나타낸다.

SJF(Shortest Job First)

21

- □ 알고리즘
 - 최단 작업 우선 스케줄링
 - 실행 시간(예상 실행 시간)이 가장 짧은 스레드 선택
 - 스레드가 도착할 때,
 - 실행 시간이 짧은 순으로 큐 삽입, 큐의 맨 앞에 있는 스레드 선택
- □ 스케줄링 파라미터 : 스레드 별 예상 실행 시간
 - 스레드의 실행 시간을 아는 것은 불가능. 비현실적
- □ 스케줄링 타입 : 비선점 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 없음
- □ 기아: 발생 가능
 - 짧은 스레드가 계속 도착하면, 긴 스레드는 실행 기회를 언제 얻을 지 예측할 수 없음
- □ 성능 이슈
 - 가장 짧은 스레드가 먼저 실행되므로 평균 대기 시간 최소화
- □ 문제점
 - 실행 시간의 예측이 불가능하므로 현실에서는 거의 사용되지 않음

SRTF(Shortest Remaining Time First)

23

- □ 알고리즘
 - 최소 잔여 시간 우선 스케줄링
 - 남은 실행 시간이 가장 짧은 스레드 선택
 - SJF의 선점 스케줄링 버전
 - 한 스레드가 끝나거나 실행 시간이 더 짧은 스레드가 도착할 때, 남은 실행 시간이 가장 짧은 스레드 선택
 - 담은 실행 시간이 가장 짧은 스레드 선택 ■ 실행 시간에 짧은 순으로 스레드들을 큐에 삽입- > 큐 맨 앞에 있는 스레드 선택
- □ 스케줄링 파라미터 : 스레드 별 예상 실행 시간과 남은 실행 시간 값
 - 이 시간을 아는 것은 불가능. 비현실적
- □ 스케줄링 타입: 선점 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 없음
- □ 기아: 발생 가능
 - 짧은 스레드가 계속 도착하면, 긴 스레드는 실행 기회를 언제 얻을 지 모 를
- □ 성능 이슈
 - 실행 시간이 가장 짧은 스레드가 먼저 실행되므로 평균 대기 시간 최소화
- □ 문제점
 - 실행 시간 예측이 불가능하므로 현실에서는 거의 사용되지 않음

SJF 사례

22

스레드	도착 시간	실행 시간(ms)
T1	0	4
T2	1	3
T3	2	1
T4	5	3



SRTF 사례

스레드	도착 시간	실행 시간(ms)
T1	0	4
T2	1	3
T3	2	1
T4	5	3



RR(Round-Robin)

25

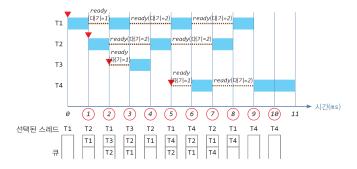
- □ 알고리즘
 - □ 스레드들에게 공평한 실행 기회를 주기 위해
 - □ 큐에 대기중인 스레드들을 타임 슬라이스 주기로 돌아가면서 선택
 - □ 스레드는 도착하는 순서대로 큐에 삽입
 - □ 스레드가 타임 슬라이스를 소진하면 큐 끝으로 이동
- □ 스케줄링 파라미터 : 타임 슬라이스
- □ 스케줄링 타입 : 선점 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 없음
- □ 기아: 없음
 - 스레드의 우선순위가 없고, 타임 슬라이스가 정해져 있어, 일정 시간 후에 스레드 는 반드시 실행
- □ 성능 이슈
 - □ 공평하고, 기아 현상 없고, 구현이 쉬움
 - $\ ^{\square}$ 잦은 스케줄링으로 전체 스케줄링 오버헤드 큼. 특히 타임 슬라이스가 작을 때 더욱 큼
 - □ 균형된 처리율: 타임슬라이스가 크면 FCFS에 가까움, 적으면 SJF/SRTF에 가까움 늦게 도착한 짧은 스레드는 FCFS보다 빨리 완료되고, 긴 스레드는 SJF보다 빨리 완료됨

RR 사례(타임 슬라이스=1ms일 때)

27

스레드	도착 시간	실행 시간(ms)
T1	0	4
T2	1	3
Т3	2	1
T4	5	3

평균 대기 시간 : (5 + 4 + 1 + 3)/4 = 13/4 = 3.25ms 스케줄링 : 10번(1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9, 10ms 시점) 컨텍스트 스위칭 : 9번(1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9ms 시점)



RR 사례(타임 슬라이스=2ms일 때)

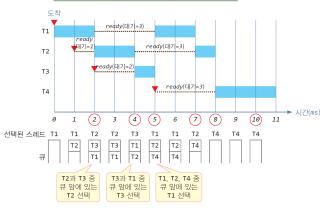
26

스레드	도착 시간	실행 시간(ms)
T1	0	4
T2	1	3
Т3	2	1
T4	5	3

평균 대기 시간 : (3 + 4 + 2 + 3)/4 = 12/4 = 3ms

스케줄링: 6번(2, 4, 5, 7, 8, 10ms 때)

컨텍스트 스위칭: 5번 발생(2, 4, 5, 7, 8ms 때)



Priority 스케줄링

- □ 알고리증
 - □ 우선순위에 따라 스레드를 실행시키기 위한 목적
 - □ 가장 높은 순위의 스레드 선택
 - 현재 스레드가 종료되거나 더 높은 순위의 스레드가 도착할 때, 가장 높은 순위의 스레드 선택
 - □ 모든 스레드에 고정 우선순위 할당, 종료 때까지 바뀌지 않음
 - □ 도착하는 스레드는 우선순위 순으로 큐에 삽입
- □ 스케줄링 파라미터 : 스레드 별 고정 우선순위
- □ 스케줄링 타입: 선점 스케줄링/비선점 스케줄링
 - □ 선점 스케줄링 : 더 높은 순위의 스레드가 도착할 때 현재 스레드 강제 중단하고 스케줄링
 - □ 비선점 스케줄링 : 현재 실행 중인 스레드가 종료될 때 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 있음
- □ 기아 : 발생 가능
 - □ 높은 순위의 스레드가 계속 도착하는 경우, 실행 기회를 언제 얻을 지 예상할 수 없음
 - □ 큐 대기 시간에 비례하여 일시적으로 우선순위를 높이는 에이징 방법으로 해결 가능
- □ 성능 이슈
 - 높은 우선순위의 스레드일수록 대기 혹은 응답시간 짧음
- □ 특징
 - □ 스레드별 고정 우선순위를 가지는 실시간 시스템에서 사용

MLQ(Multi-level Queue) 스케줄링

29

- □ 설계 의도
 - 스레드들을 n개의 우선순위 레벨로 구분, 레벨이 높은 스레드를 우선 처리하는 목적
- □ 알고리증
 - □ 고정된 n 개의 큐 사용, 각 큐에 고정 우선순위 할당
 - □ 스레드들의 우선순위도 n개의 레벨로 분류
 - □ 각 큐는 나름대로의 기법으로 스케줄링
 - □ 스레드는 도착 시 우선순위에 따라 해당 레벨 큐에 삽입. 다른 큐로 이동할 수 없음
 - □ 가장 높은 순위의 큐가 빌 때, 그 다음 순위의 큐에서 스케줄링
- □ 스케줄링 파라미터 : 스레드의 고정 우선순위
- 스케줄링 타입 : 비선점/선점 모두 가능
 - □ 비선점 스케줄링: 현재 실행중인 스레트가 종료할 때 스케줄링
 - □ 선점 스케줄링: 높은 레벨의 큐에 스레드가 도착하면 중단하고 높은 레벨 큐에서 스케줄링
- □ 스레드 우선순위 : 있음
- □ 기아: 발생 가능
 - □ 높은 순위의 스레드가 계속 도착하는 경우 실행 기회를 언제 얻을 지 예상할 수 없음
- □ 성능 이슈와 활용 사례
 - □ 스레드의 고정 순위를 가진 시스템에서 활용
 - □ 예) 전체 스레드를 백그라운드 스레드와 포그라운드 스레드의 2개의 그룹으로 구성
 - □ 예) 시스템 스레드, 대화식 스레드, 배치 스레드 등 3개의 레벨로 나누고 시스템 스레드를 우선적으로 스케줄링
 - 미에) 대학에서 교수, 교직원, 대학원생, 학부생 등 사용자를 4개의 레벨로 나누고, 사용자에 따라 실행시킨 스레드 레벨로 스케쥴링

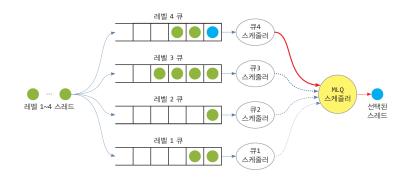
MLFQ(Multi-level Feedback Queue) 스케줄링

31

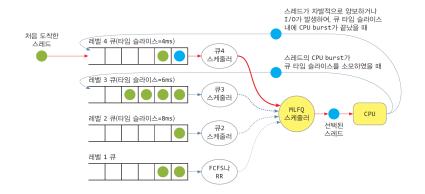
- 설계 의도
 - 1962년에 개발된 알고리즘
 - □ 기아를 없애기 위해 여러 레벨의 큐 사이에 스레드 이동 가능하도록 설계
 - □ 짧은 스레드와 I/O가 많은 스레드, 대화식 스레드의 우선 처리. 스레드 평균대기시간 줄임
- n개의 레벨 큐
 - n개의 고정 큐. 큐마다 우선순위 다름. 큐마다 서로 다른 스케줄링 알고리즘
 - □ 큐는 준비 상태(Ready 상태)의 스레드 저장
 - □ 큐마다 스레드가 머무를 수 있는 큐 타임슬라이스 있음. 낮은 레벨의 큐일수록 더 긴 타임 슬라이스
- □ I/O 집중 스레드(대화식 스레드)는 높은 순위의 큐에 있을 가능성 높음
- □ 알고리즘
 - □ 스레드는 도착 시 최상위 레벨 큐에 삽입
 - □ 가장 높은 레벨 큐에서 스레드 선택. 비어 있으며 그 아래의 큐에서 스레드 선택
 - □ 스레드의 CPU-burst가 큐 타임 슬라이스를 초과하면 강제로 아래 큐로 이동시킴
 - □ 스레드가 자발적으로 중단한 경우, 현재 큐 끝에 삽입
 - □ 스레드가 I/O로 실행이 중단된 경우, I/O가 끝나면 동일 레벨 큐 끝에 삽입
 - 큐에 있는 시간이 오래되면 기아를 막기 위해 하나 위 레벨 큐로 이동
 - □ 최하위 레벨 큐는 주로 FCFS나 긴 타임 슬라이스의 RR로 스케줄. 스레드들은 다른 큐로 이동 못함
- 스케줄링 파라미터 : 각 큐의 큐 타임슬라이스
- 스케줄링 타입: 선점 스케줄링
- □ 스레드 우선 순위 : 없음
- 기아: 발생하지 않음, 큐에 대기하는 시간에 오래되면, 더 높은 레벨의 큐로 이동시킴(에이징 기법)
- □ 성능 이슈
 - □ 짧거나 입출력이 빈번한 스레드, 혹은 대화식 스레드를 높은 레벨의 큐에서 빨리 실행 -> CPU 활용률이 높음

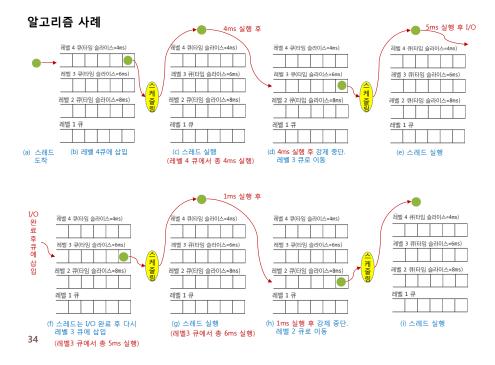
4개의 우선순위 레벨을 가진 시스템에서 MLQ 스케줄링

30



4개의 우선순위 레벨을 가진 MLFQ 스케줄링





4.멀티 코어 CPU에서의 스케줄링

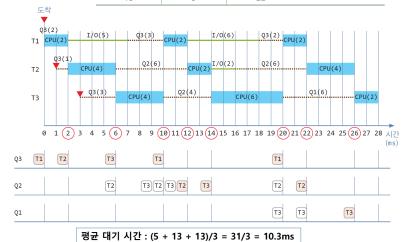
실전 스케줄링 사례

- 3개의 레벨 큐

- 3개의 스레드

큐 타임 슬라이스	:	Q3 = 4ms,	Q2 = 6ms,	Q1=무제한
-----------	---	-----------	-----------	--------

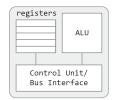
스레드 도착시간 실행시간(ms) (CPU-I/O-CPU)
T1 0 2 - 5 - 2 - 6 - 2
T2 1 6 - 2 - 4
T3 3 12



멀티 코어 시스템의 구조

코어 내부 구조

35



최초의 멀티 코어 CPU - 2001년 IBM에 의해 개 발된 2개의 코어를 가진 PowerPC 칩(CPU)

4개의 코어를 가진 인텔 Core-i7 CPU



멀티 코어 시스템에서의 멀티스레딩

4개의 코어를 가진 Intel Core-i7 CPU 코어 0 코어 1 코어 2 코어 3 I-캐시 D-캐시 I-캐시 D-캐시 I-캐시 D-캐시 I-캐시 D-캐시 L2 캐시 L2 캐시 L2 캐시 L3 캐시 커널 스케줄라 TCB ► TCB2 TCB3 TCB4 TCB5 TCB0 ► TCB1 리스트 프로세스 1 프로세스 2 프로세스 3

코어 당 스레드 큐



멀티코어 시스템에서의 CPU 스케줄링

- □ 멀티코어 시스템에서 싱글 코어 CPU 스케줄링을 사용할 때 문제점
 - □ (문제 1) 컨텍스트 스위칭 후 오버헤드 문제
 - 이전에 실행된 적이 없는 코어에 스레드가 배치될 때,
 - 컨텍스트 스위칭 후, 실행 중에 새로운 스레드의 코드와 데이터가 캐시에 채워지는 긴 경과 시간
 - □ (문제 2) 코어별 부하 불균형 문제
 - 스레드를 무작위로 코어에 할당하면, 코어마다 처리할 스레드 수의 불균형 발생
- □ 컨텍스트 스위칭 후 오버헤드 문제 해결
 - CPU 친화성(CPU affinity) 적용
 - 스레드를 동일한 코어에서만 실행하도록 스케줄링
 - 코어 친화성(Core affinity), CPU 피닝(pinning), 캐시 친화성(cache affinity)라고도 부름
 - □ 코어 당 스레드 큐 사용
- □ 코어별 부하 불균형 문제 해결
 - □ 부하 균등화 기법으로 해결
 - 1) 푸시 마이그레이션(push migration) 기법
 - 감시 스레드가, 짧거나 빈 큐를 가진 코어에 다른 큐의 스레드를 옮겨놓는 기법
 - 2) 풀 마이그레이션(pull migration) 기법
 - 코어가 처리할 스레드가 없게 되면, 다른 코어의 스레드 큐에서 자신이 큐로 가져와 실행 시키는 기법

Windows 사례: 작업 관리자에서 프로세스에게 코어 친화성 지정

