

배열과 구조

* 자료구조의 구분

- 선형(linear) 과 비선형(non-linear)으로 구분한다.
- 자료구조내의 요소들이 순차적인 형식이면 선형, 아니면 비선형.
- 선형자료구조에는 배열과 연결 리스트가 있다.
- 배열: 순차적 메모리 주소에 의하여 요소들간의 관계를 표현하는 구조
- 연결리스트: 포인터를 사용하여 요소들간의 관계를 표현
- 비선형 자료구조: 트리(tree) 와 그래프(graph)

1. 배열의 특징

- 연속적 기억장소의 집합
- 대부분의 언어에서 제공하는 가장 단순한 구조적 자료형
- 동일한 자료형 (Same data type for elements)
- 선언시 크기지정. 크기보다 많은양의 자료 저장 => overflow
- 정적 자료형 (compile 시 크기를 알아야 하고, 실행 되는 동안 크기가 변하지 않는다)
- Set of mappings between index and values ; <index, value>

장점: 이해 쉽고, 사용하기 편함, 자료저장이 용이(예: $A[4]=10$)

단점: 동일한 자료만 저장, 미리 크기 선언(필요이상 크기 선언시, 공간낭비, 많은 자료이동으로 삽입 삭제 느림.

Structure Array

Objects: index의 각 값에 대하여 집합 item에 속한 한 값이 존재하는 $\langle \text{index}, \text{value} \rangle$ 쌍의 집합. index는 일차원/다차원의 유한 순서 집합.

Functions: 모든 $A \in \text{Array}, i \in \text{index}, x \in \text{item}, j, \text{size} \in \text{integer}$

Array Create(j, list)::= return j차원의 배열. list는 i번째 원소가 i번째 차원의 크기인 j-tuple이며 item들은 정의되지 않았음.

Item Retrieve(A, i)::= if $(i \in \text{index})$

return 배열 A의 인덱스 i 값과 관련된 항목.

else return 에러.

Array Store(A, i, x)::= if $(i \in \text{index})$

return 새로운 쌍 $\langle i, x \rangle$ 가 삽입된 배열 A.

else return 에러.

end Array

● 배열의 연산

i. length n

ii. reading $(R \Rightarrow L, L \Rightarrow R)$

iii. retrieve i^{th} element, $0 \leq i < n$

iv. update i^{th} element's value, $0 \leq i < n$

v. insertion (i 번째 위치, $0 \leq i \leq n$)

vi. deletion (i 번째 항목, $0 \leq i < n$)

- 배열 프로그램의 예 (ex. C언어)

```
#define MAX_SIZE 100
float sum(float [], int);
float input[MAX_SIZE], answer;
int i;

void main(void) {
for (i = 0; i < MAX_SIZE; i++)
    input[i] = i;
    answer = sum(input, MAX_SIZE);
    printf("The sum is: %f\n", answer);
}

float sum(float list[], int n) {
    int i;
    float tempsum = 0;

    for (i = 0; i < n; i++)    tempsum += list[i];
    return tempsum;
}
```

2. 순서 리스트의 표현

* 메모리(기억장소) 표현

1) 순차 사상(sequential mapping)

– 물리적 접근성 (arrays)

2) 비순차 사상(non-sequential mapping)

– 비연속적 기억장소 위치 (링크드 리스트)

- 기호 다항식의 조작

$$A(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x^1 + a_0 x^0$$

ax^e a : coefficient $a_n \geq 0$
 e : exponent – unique
 x : variable x

- 차수(*degree*): 다항식에서 가장 큰 지수

* 다항식의 표현 (I): 지수들을 내림차순으로 정돈

$A = (n, a_n, a_{n-1}, \dots, a_1, a_0)$
 \swarrow \nwarrow
degree of A $n+1$ coefficients

```
typedef struct {
    int expon;
    float coef[max_degree];
} polynomial;
```

a : polynomial, $n < \text{MAX_DEGREE}$

$a.\text{expon} = n$

$a.\text{coef}[i] = a_{n-i}, 0 \leq i \leq n$

예) $3x^4 + 5x^2 + 6x + 4$ 의 경우 $A = (4, 3, 0, 5, 6, 4)$

expon	4										
coef	0	0	0	0	0	0	3	0	5	6	4
	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0

문제점) $A(x) = x^{1000} + 1$: n = 1000
 $A = (1000, 1, \underline{0, \dots, 0}, 1)$: 1002 elements
↖ 999

* 다항식의 표현 (II)

$$A(x) = b_{m-1}x^{e_{m-1}} + b_{m-2}x^{e_{m-2}} + \dots + b_0x^{e_0}$$

Where $b_i \neq 0, 0 \leq i \leq m-1, e_{m-1} > e_{m-2} > \dots > e_0 \geq 0$

$$A = (m, e_{m-1}, b_{m-1}, e_{m-2}, b_{m-2}, \dots, e_0, b_0)$$

↓
no. of non-zero terms

예)

$$A(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1 \quad A = (4, 4, 1, 3, 10, 2, 3, 0, 1)$$

$$A(x) = x^{1000} + 1 \quad A = (2, 1000, 1, 0, 1)$$

```
MAX_TERMS 100      /* 항 배열의 크기 */
typedef struct {
    float coef;
    int expon;
} Polynomial;
Polynomial terms[MAX_TERMS];
```

coef	3	5	6	4
expon	4	2	1	0

ex) 두개의 다항식 $A(x)$, $B(x)$

$$A(x) = 2x^{1000} + 1$$

$$B(x) = x^4 + 10x^3 + 3x^2 + 1$$

	starta	finisha	startb		finishb		avail
	↓	↓	↓		↓		↓
coef	2	1	1	10	3	1	
exp	1000	0	4	3	2	0	
	0	1	2	3	4	5	6

startA = 0, finishA = 1, startB = 2, finishB = 5, Avail = 6

$A(x) : \langle \text{starta}, \text{finisha} \rangle$

$B(x) : \langle \text{startb}, \text{finish} \rangle$

다항식 덧셈 $D = A + B$

```
void padd (int starta, int finisha, int startb, int finishb, int *startd,
int *finishd);
```

```
{ /* A(x) 와 B(x)를 더하여 D(x)를 생성한다 */
  float coefficient;      *startd = avail;
```

```
while (starta <= finisha && startb <= finishb)
```

```
switch(COMPARE(terms[starta].expon, terms[startb].expon))
{
```

```
  case -1: /* a의 expon이 b의 expon보다 작은 경우 */
    attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);
    startb++; break;
```

```

    case 0: /* 지수가 같은 경우 */
        coefficient= terms[starta].coef + terms[startb].coef;
        if(coefficient)
            attach(coefficient, terms[starta].expon);
            starta++; startb++; break;

    case 1: /* a의 expon이 b의 expon보다 큰 경우 */
        attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);
        starta++;
    }

/* A(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
for(; starta <= finisha; starta++)
    attach(terms[starta].coef, terms[starta].expon);

/* B(x)의 나머지 항들을 첨가한다 */
for(; startb <= finishb; startb++)
    attach(terms[startb].coef, terms[startb].expon);
*finishd = avail-1;    }

void attach(float coefficient, int exponent)
{ /* 새 항을 다항식에 첨가한다. */
    if (avail >= MAX_TERMS) {
        fprintf(stderr, "다항식에 항이 너무 많다.");
        exit(1);
    }
    terms[avail++].coef = coefficient;
    terms[avail++].expon = exponent;
}

```

- 알고리즘 padd 의 분석 :
 - $m, n (>0)$: 각각 A와 B의 0이 아닌 항의 수
 - while 루프
 - . 각 반복마다 $starta, startb$ 또는 둘 다 값이 증가
 - . 반복 종료 $\rightarrow starta \leq finisha \ \&\& \ startb \leq finishb$
 - . 반복 횟수 $\leq m+n-1$
 - \therefore 연산시간 $= O(n+m)$

- 문제점

$avail = MAX_TERMS ?$

\Rightarrow 불필요한 다항식 제거후

배열 끝에 연속적인 가용공간 생성 - 데이터 이동시간

3. 희소행렬 (Sparse Matrix)

1) 개요

$m \times n$ matrix $A \equiv A[MAX_ROWS][MAX_COLS]$

$[\text{number of non-zero elements} / \text{total elements}] \ll \text{small}$

- 효율적 기억장소 사상
 - $\langle i, j, \text{value} \rangle$: 3-tuples (triples)
 - no. of rows
 - no. of columns
 - no. of non-zero elements
 - ordering (column major or row major)

• *sparse matrix (row major)*

	0	1	2	3	4	5
0	15	0	0	22	0	-15
1	0	11	3	0	0	0
2	0	0	0	-6	0	0
3	0	0	0	0	0	0
4	91	0	0	0	0	0
5	0	0	28	0	0	0

(row) (col) (value)

6	6	8
0	0	15
0	3	22
0	5	-15
1	1	11
1	2	3
2	3	-6
4	0	91
5	2	28

Sparse Matrix 'a'

• *sparse matrix (column major)*

(row) (col) (value)

6	6	8
0	0	15
0	4	91
1	1	11
2	1	3
2	5	28
3	0	22
3	2	-6
5	0	-15

Sparse Matrix 'b'

- 희소 행렬의 전치 (Transpose)

```

void transpose( SMarray a[], SMarray b[])
/* a 를 전치시켜 b 를 생성, 예:(0,3,22) -> (3,0,22) */
{
    int i, j, currentb;
    b[0].row = a[0].col;
    b[0].col = a[0].row;
    b[0].value = a[0].value;

    if (a[0].value > 0) { /* 0 이 아닌 행렬 */
        currentb = 1;
        for (i = 0; i < a[0].col; i++) /* a 에서 열별로 전치 */
            for (j = 1; j ≤ a[0].value; j++)
                /* 현재의 열로부터 원소를 찾는다. */
                if (a[j].col == i) {
                    /* 현재 열에 있는 원소를 b 에 첨가 */
                    b[currentb].row = a[j].col;
                    b[currentb].col = a[j].row;
                    b[currentb].value = a[j].value;
                    currentb++;
                }
            }
    }
}

```