schedlab实验报告

• 实验目的:理解并实现CPU调度算法,比较不同调度策略的性能差异

• 实验内容:编写一个模拟调度器的策略函数,并撰写实验报告

• 姓名:房向南

• 学号: 2022201560

实验内容

在本部分我会重点介绍我的policy函数的优化过程,在最后一版会结合代码说明,前面的仅是描述思路。

FCFS策略及其优化

原始思路1

最早我使用了FCFS策略,只为测试和熟悉实验流程以及测试流程,并想搞清楚最简单的策略之一能达到多少分数。我首先使用了queue作为任务和io的队列的容器。对于每一次到来的事件,遍历事件列表,判断事件类型,根据不同事件类型做出相对应的操作。如对于taskarrival,我就先判断当前有没有任务正在执行,如果没有就直接把任务id赋值给action中的cpuTask;有的话就直接push进入队列。

得分:24,并且有未通过的点,查看错误发现是时间超过了maxtime。

优化方案1.1

我依旧抱着尝试的态度利用双向队列进行简单的优化,这次的主要思想就是区分任务的优先级,如果任务优先极高就pushfront,优先级低就pushback。其他方面不做任何改动。

得分:39,这次全部检查点都通过了,但是得分偏低。检查发现后几个点的低优先级任务甚至只有不到 0.1的finish_rate。

ddl排序策略

原始思路2

我想利用stl中map的天然排序的优势,把键设置成任务的ddl,对应的值就是任务,让他们在map中按照ddl升序排列。对事件的处理没有变化。这一版我没有提交,但是从本地测试的角度看,结果不会太好。

之后我尝试改变事件处理策略,判断事件类型之后分别处理不如直接入队列然后以每次调用policy函数(即事件集合到达)为单位执行io和cpu切换。

优化方案2.1

在执行io和cpu切换的时候,挑选距离时间最近但是没超时的任务执行,这样可以进一步强化这个序列的优势。在这里我还遇到了一个问题,在每次处理完事件集合之后,不应该在当前cpu任务为空时才更换cpu任务,那样我设置的ddl升序队列就没有太大意义了。不出所料,有问题的思路只得了45分。

最终策略

我采用了set作为等待队列的容器,它的优点是:

- 1. 插入和删除简单,不需要像map那样用迭代器遍历整个数据结构。
- 2. 比较函数可以自己确定,而不是简单的升序排列。

我的比较函数如下所示。

```
struct Compare
{
  bool operator()(const Event::Task &a, const Event::Task &b) const
  {
    float aa = (float)(a.deadline-a.arrivalTime), bb = (float)(b.deadline-b.arrivalTime);
    a.priority == Event::Task::Priority::kHigh ? aa /= 1.012 : aa *=1.015;
    b.priority == Event::Task::Priority::kHigh ? bb /= 1.012 : bb *=1.015;
    return aa<bb;
  }
};</pre>
```

可以看到,我用了deadline减去arrivaltime作为排序的策略。我的想法是,加入arrivaltime作为考量,可以是前一些"时间紧任务重"的任务的完成时间,可以更好的应对后面的高压检查点。

但是这在最开始是行不通的,因为第一个检查点会出现超时的情况。我就采取了调整不同优先级的任务的权重的方法,灵活控制队列中任务的排序情况。经过我的测试,对优先级高的任务除以1.03左右的数,对优先级低的任务乘以1.01左右的数就能在保证不影响其他检查点的情况下通过第一个检查点。分数和检查点中高低优先级任务的finish rate对这两个参数不算太敏感。

事件处理部分,因为使用了set,所以可以直接插入和删除,无需遍历。以任务到来和任务完成为示例:

```
if (events[i].type == Event::Type::kTaskArrival)
{
   taskset.insert(events[i].task);
}
else if (events[i].type == Event::Type::kTaskFinish)
{
   taskset.erase(events[i].task);
}
```

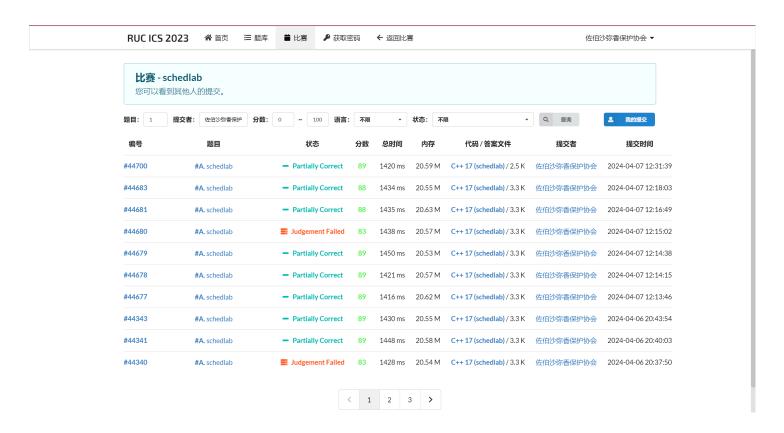
遍历完事件序列之后,如果当前的io为空,那就按照之前所说策略挑选一个事件去做io。cpu不用判断当前是否为空,直接切换为时间最紧张的未超时事件。

得分:89

实验总结

- 在本实验中, 我先后使用了两种思路, 并分别进行了优化, 最后用ddl-arr的思路得到了89分。
- 通过本实验,我更好的理解了相关调度算法和cpu调度的过程。理解了不同策略在cpu调度上的性能 差异
- 本实验贴合课堂内容,难度稍高,培养学生创新能力、提高学生专业素养。

完整代码和实验截图



```
Activities
                     Terminal
                                                                                                                                                   4月 7 15:33 🎉
                                                                                                                                       yui@pc: ~/Desktop/sched
           res.finish_rate_lo_prio: 0.979167
res.elapsed_time: 1055840
           cal_needed_time(serie): 1066419
           Test case #11
            amplification: 0.181876
           res.finish_rate_hi_prio: 0.976744
res.finish_rate_lo_prio: 1
res.elapsed_time: 992708
cal_needed_time(serie): 992708
           Test case #12 amplification: 0.14681
          res.finish_rate_hi_prio: 1
res.finish_rate_lo_prio: 1
res.elapsed_time: 1050507
cal_needed_time(serie): 1050507
           Test case #13 amplification: 0.186939
           res.finish_rate_hi_prio: 1
res.finish_rate_lo_prio: 1
res.elapsed_time: 766264
           cal_needed_time(serie): 833847
Test case #14
            amplification: 0.206364
           res.finish_rate_li_prio: 1
res.finish_rate_lo_prio: 1
res.elapsed_time: 976249
cal_needed_time(serie): 1149604
           Test case #15 amplification: 2.09609
           res.finish_rate_hi_prio: 0.860465
res.finish_rate_lo_prio: 0.894737
res.elapsed_time: 816052
cal_needed_time(serie): 944724
           Test case #16
amplification: 0.411066
          res.finish_rate_hi_prio: 0.978261
res.finish_rate_lo_prio: 0.9375
res.elapsed_time: 765356
cal_needed_time(serie): 839865
```

```
#include "policy.h"
#include <stdio.h>
#include <set>
struct Compare
{
  bool operator()(const Event::Task &a, const Event::Task &b) const
  {
    float aa = (float)(a.deadline-a.arrivalTime), bb = (float)(b.deadline-b.arrivalTime);
    a.priority == Event::Task::Priority::kHigh ? aa /= 1.012 : aa *=1.015;
    b.priority == Event::Task::Priority::kHigh ? bb /= 1.012 : bb *=1.015;
    return aa<bb;
  }
};
std::set<Event::Task, Compare> taskset;
std::set<Event::Task, Compare> ioset;
int currentime=0;
```

```
Action policy(const std::vector<Event> &events, int current_cpu, int current_io)
  struct Action act;
  act.cpuTask = current_cpu;
  act.ioTask = current_io;
  for (int i = 0; (long unsigned int)i < events.size(); i++)</pre>
   if (events[i].type == Event::Type::kTaskArrival)
    {
     taskset.insert(events[i].task);
    else if (events[i].type == Event::Type::kTaskFinish)
     taskset.erase(events[i].task);
    }
    else if (events[i].type == Event::Type::kIoRequest)
      ioset.insert(events[i].task);
     taskset.erase(events[i].task);
    }
    else if (events[i].type == Event::Type::kIoEnd)
     taskset.insert(events[i].task);
      ioset.erase(events[i].task);
    }else if (events[i].type == Event::Type::kTimer)
      currentime = events[i].time;
  }
 if (current io == 0)
   if (!ioset.empty())
      auto it = ioset.begin();
      for (; it != ioset.end(); it++)
        if (it->deadline > currentime)
          act.ioTask = it->taskId;
          break;
        }
```

```
if (it == ioset.end())
        it = ioset.begin();
     act.ioTask = it->taskId;
    }
 if (!taskset.empty())
  {
    auto it = taskset.begin();
   for (; it != taskset.end(); it++)
     if (it->deadline > currentime)
     {
        act.cpuTask = it->taskId;
        break;
     }
    }
    if (it == taskset.end())
     it = taskset.begin();
    act.cpuTask = it->taskId;
  return act;
}
```