## 國立高雄應用科技大學

## 影像處理暨實習報告



# 題目: 處理圖片雜訊、顯示任意圖形

班級: 四電三丙

學號: 1102104305

姓名: 羅左欣

指導老師: 謝勝治

### 目錄

#### 零、相關說明

#### 壹、加入圖片雜訊

- (一) 胡椒鹽(salt-and-pepper)雜訊
- (二) 高斯(Gaussian)雜訊
- (三)加入"胡椒鹽(salt-and-pepper)"和高斯(Gaussian)雜訊

#### 貳、消除圖片雜訊

#### (一) 空間域濾波

- 1. 平均濾波器 (Mean Filter) Lecture 5-17
- 2. 中間值濾波器 (Median Filter) Lecture 5-21
- 3. 適應性濾波器 (Adaptive Filter) Lecture 5-25 ~ 5-27

#### (二)頻域濾波

- 4. 平滑化濾波器 (Gaussian Filter) Lecture 4-38 ~ 4-39
- 5. 銳化濾波器 (Laplacian Filter) Lecture 4-48 ~ 4-51

#### (三) 其他

6. 傅立葉轉換 (Fourier Transform) - Lecture 4-2

#### 參、心得

#### 零、相關說明

◎ 使用工具: OpenCV - 3.1.0◎ 作業系統: Lubuntu 16.04

◎ 程式語言: C++

◎ 資料來源:

1. OpenCV.org - http://opencv.org/

- 2. Add Salt&Pepper Noise <a href="https://github.com/timlentse/Add\_Salt-Pepper\_Noise">https://github.com/timlentse/Add\_Salt-Pepper\_Noise</a>
- 3. 阿州的程式教學 http://monkeycoding.com/?p=864
- ◎ 本報告中所有範例程式以及圖片,皆存放在以下位置: https://github.com/shouzo/OpenCV\_Programming\_pages/tree/master/Homework/
- ◎ 程式結構:

下述之濾波器程式<mark>皆由以下結構所組成,分別為"(一) 前置程式碼"、"(二) 主程式碼"以及"(三) 後置程式碼",說明如下:</mark>

```
(一) 前置程式碼(標頭檔、引入使用空間...
   #include <iostream>
   #include <vector>
   #include <cstring>
   #include <stdlib.h>
   #include <stdio.h>
   #include "opencv2/imgproc/imgproc.hpp"
   #include "opencv2/imgcodecs.hpp"
   #include "opencv2/highgui/highgui.hpp"
   #include "opencv2/features2d/features2d.hpp"
   using namespace std;
   using namespace cv;
   /* Global Variables
                       全域變數區 */
   int DELAY_CAPTION = 3000;
                                  // 在這裡可以調整投影片顯示的間隔時間
   int DELAY_BLUR = 500;
                                      // 調整處理影像的時間
   int MAX_KERNEL_LENGTH = 100;
   int xxx_slider = 0;
                                      // 設定 xxx 濾波器滑動條的初始值
   Mat src; Mat dst;
   const char* file_name;
   char window_name[] = "xxx";
                                  // 設定視窗名稱
   /* Function headers
                       副程式宣告區 */
                                          // 處理雜訊圖片
   int noise( void );
   int display_caption( const char* caption );
                                              // 投影片隔頁(顯示文字)
   int display_dst( int delay );
                                              // 顯示圖片視窗
   int trackbar( void );
                                          // 顯示調整條控制視窗
                                          // 顯示附有調整條之副程式
   void on_trackbar( int, void* );
```

(二) 主程式碼 (主要功能區) 在各個段落中皆有註明。

#### (三)後置程式碼(視窗關閉、投影片放映功能)

```
/* function noise 處理雜訊圖片之附程式 */
int noise( void )
{
    src = imread( file_name, 1 );
                                            // 載入來源圖片
    if( display_caption( "Original Image (Before)" ) != 0 ) { return 0; }
    dst = src.clone();
    if( display_dst( DELAY_CAPTION ) != 0 ) { return 0; }
    // Applying xxx blur 使用 xxx 濾波器
    if( display_caption( "xxx Blur (After)" ) != 0 ) { return 0; }
    for ( int i = 1; i < MAX_KERNEL_LENGTH; i = i + 2 )
     { xxxBlur ( ... );
                               // xxx 濾波器函式
         if( display_dst( DELAY_BLUR ) != 0 ) { return 0; } }
}
/* function display_caption 投影片隔頁(顯示文字) */
int display_caption( const char* caption )
{
    dst = Mat::zeros( src.size(), src.type() );
    putText( dst, caption,
          Point( src.cols/4, src.rows/2),
          FONT_HERSHEY_COMPLEX, 1, Scalar(255, 255, 255));
    imshow( window_name, dst );
    int c = waitKey( DELAY_CAPTION );
    if( c >= 0 ) { return -1; }
    return 0;
}
/* function display_dst 顯示圖片視窗 */
int display_dst( int delay )
{
    imshow( window_name, dst );
    int c = waitKey ( delay );
    if( c >= 0 ) { return -1; }
    return 0;
}
```

```
/* 顯示調整條控制視窗 */
   int trackbar( void )
   {
       src = imread( file_name, 1 ); // 載入來源圖片
       dst = src.clone();
       createTrackbar( "xxx blur", window_name, &xxx_slider,
MAX_KERNEL_LENGTH, on_trackbar);
       on_trackbar( xxx_slider, 0 );
       return 0;
   }
   /* 顯示附有調整條之副程式 */
   void on_trackbar( int, void* )
   {
       xxxBlur( ... ); // xxx 濾波器函式
       imshow( window_name, dst );
       // 設定經濾波過後的新圖片名稱
       char new_name[200] = "(after)";
       strcat( new_name, file_name );
       imwrite( new_name, dst ); // 產生新圖片
   }
```

◎ 程式的編譯與執行(已在 Lubuntu 安裝好 OpenCV):

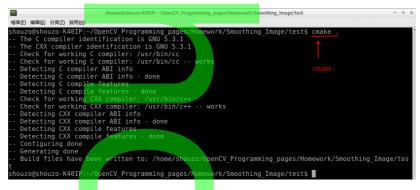
(一) 準備相關資料及檔案



(二) 設定"CMakeLists.txt"

cmake\_minimum\_required(VERSION 2.8)
project( 專案名稱 )
find\_package( OpenCV REQUIRED )
include\_directories( \${OpenCV\_INCLUDE\_DIRS} )
add\_executable( 專案名稱 專案名稱.cpp )
target\_link\_libraries( 專案名稱 \${OpenCV\_LIBS} )

- (三)編譯與執行(在終端機中輸入以下指令)
  - 1. cmake.



2. make

3. ./<欲執行之程式名稱>

#### 壹、加入圖片雜訊

#### (一) 胡椒鹽(salt-and-pepper)雜訊 (脈衝雜訊)

胡椒鹽雜訊<mark>是因為影像訊號受到突</mark>如其來的強烈干擾而產生,呈現方式 是整個影像任意散布黑色或白色(或兩者皆有)的像素。

Impulse noise:
$$p(z) = \begin{cases} p_a & for & z = a \\ p_b & for & z = b \\ 0 & otherwise \end{cases}$$

◎ 公式來源: <a href="http://www.slideshare.net/AlaaAhmed13/noise-filtering">http://www.slideshare.net/AlaaAhmed13/noise-filtering</a> (P.17) 根據上述公式,其參數分別為: Pa、Pb。

#### (二) 高斯(Gaussian)雜訊 (常態分配 or 高斯分配)

高斯雜訊(Gaussian noise)是由訊號中隨機的擾動而造成。

定義:若是隨機變數X的機率密度函數為  $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}}e^{\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}, \quad x \in R, \quad \mu \in R, \quad \sigma > 0$  則稱隨機變數X為常態分配,記為  $X \sim N(\mu, \sigma^2)$ 

○ 公式來源: <a href="https://www.cyut.edu.tw/~yfahuang/Chapter%20seven.pdf">https://www.cyut.edu.tw/~yfahuang/Chapter%20seven.pdf</a> (P.2) 根據上述公式,其參數分別為: 標準差(Sigma)、平均值(Mean)。

#### (三) 加入"胡椒鹽(salt-and-pepper)"和高斯(Gaussian)雜訊

◎ 參考資料: https://github.com/timlentse/Add\_Salt-Pepper\_Noise

#### [ 範例程式碼 ] Noise.cpp

```
#include <iostream>
    #include<opencv2/imgproc/imgproc.hpp>
    #include <opencv2/highgui/highgui.hpp>
    #include <opencv2/core/core.hpp>
    using namespace std;
    using namespace cv;
    // "胡椒鹽雜訊"副程式
    void Add_salt_pepper_Noise(Mat &srcArr, float pa, float pb )
    {
        RNG rng; // rand number generate
      int amount1 = srcArr.rows*srcArr.cols*pa;
      int amount2 = srcArr.rows*srcArr.cols*pb;
        for(int counter=0; counter<amount1; ++counter)
      {
        srcArr.at<uchar>(rng.uniform( 0,srcArr.rows), rng.uniform(0, srcArr.cols)) =
0:
      }
       for (int counter=0; counter<amount2; ++counter)
        srcArr.at<uchar>(rng.uniform(0,srcArr.rows), rng.uniform(0,srcArr.cols)) =
255;
       }
    }
    // "增加高斯雜訊"副程式
    void Add_gaussian_Noise(Mat &srcArr,double mean,double sigma)
    {
      Mat NoiseArr = srcArr.clone();
      RNG rng;
      rng.fill(NoiseArr, RNG::NORMAL, mean, sigma); // 產生高斯雜訊矩陣
      // 矩陣"srcArr + NoiseArr -> srcArr": 向 srcArr 增加高斯雜訊
        add(srcArr, NoiseArr, srcArr);
    }
```

```
// 主程式
int main(int argc, char *argv[])
  Mat srcArr;
    if (argc<=1)
    { srcArr = imread("shouzo.jpg"); }
    else if (argc>=2)
    { srcArr = imread(argv[1]); }
    cvtColor(srcArr,srcArr, CV_RGB2GRAY,1);// 將原圖先灰階處理
    imshow("The original Image", srcArr);
    imwrite("The original Image.jpg", srcArr);
    Mat srcArr1 = srcArr.clone();
    Mat srcArr2 = srcArr.clone();
    float sigma, mean, pa, pb;
    cout<<"請分別輸入'胡椒鹽雜訊'的處理參數 pa 和 pb: ";
    cin>>pa>>pb; // 輸入"胡椒鹽雜訊"的處理參數
    cout<<"請分別輸入'高斯雜訊'的處理參數 sigma 和 mean: ";
                        // 輸入"高斯雜訊"的處理參數
    cin>>sigma>>mean;
    // 使用"胡椒鹽雜訊"進行影像處理
    Add_salt_pepper_Noise(srcArr1, pa, pb);
    imshow("Add salt and pepper noise to image ", srcArr1);
    imwrite("salt&pepper noise image.jpg", srcArr1);
    // 輸入"高斯雜訊"進行影像處理
    Add_gaussian_Noise(srcArr2, mean, sigma);
    imshow("Add gaussian noise to image", srcArr2);
    imwrite("gaussian noise image.jpg", srcArr2);
    waitKey(0);
    return 0;
```

{

}

#### <執行結果>

#### 在終端機裡設定雜訊參數:

(1) 胡椒鹽雜訊: pa = 0.1、pb = 0.05 (2) 高斯雜訊: sigma = 20、mean = 100





加入高斯雜訊 檔名: "gaussian-noise-image.jpg"



加入椒鹽雜訊 檔名: "salt-and-pepper-noise-image.jpg"

在接下來的每一個消除雜訊的操作中,都會以上方的這兩張圖作為濾波效果比較。

#### 貳、消除圖片雜訊

#### (一) 空間域濾波

1. 平均濾波器 (Mean Filter) - Lecture 5-17

[ 範例程式碼 (主程式) ] <u>Homogeneous.cpp</u> ◎ 註: <u>Homogeneous(均匀)</u>

```
/* function main 主程式入口 */
   int main( void )
   {
       // 處理"高斯雜訊"之圖片
       namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
       file_name = "gaussian-noise-image.jpg";
                                           // 設定要處理之圖片名
稱
       noise();
                                       // 將圖片去除雜訊(投影片)
       display_caption("Move the trackbar..."); // 顯示隔頁文字(調整條)
       trackbar();
                                       // 顯示調整條控制視窗
       waitKey(0);
                                       // 等待鍵盤按下任一按鍵
       destroyWindow( window name );
                                       // 銷毀視窗
       // 處理"胡椒鹽雜訊"之圖片
       namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
       file_name = "salt-and-pepper-noise-image.jpg"; // 設定圖片名稱
       noise();
                                       // 將圖片去除雜訊(投影片)
       display_caption( "Move the trackbar..." ); // 顯示隔頁文字(調整
條)
                                       // 顯示調整條控制視窗
       trackbar();
       waitKey(0);
                                       // 等待鍵盤按下任一按鍵
       destroyWindow( window_name );
                                       // 銷毀視窗
       waitKev(0);
       return 0;
   }
```

## [圖片處理效果]使用"平均濾波器(Mean Filter)"



#### 2. 中間值濾波器 (Median Filter) - Lecture 5-21

[ 範例程式碼 (主程式) ] Median.cpp

```
/* function main 主程式入口 */
int main( void )
{
   // 處理"高斯雜訊"之圖片
   namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "gaussian-noise-image.jpg";// 設定要處理之圖片名稱
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   display_caption( "Move the trackbar..." );// 顯示隔頁文字(調整條)
   trackbar();
                                    // 顯示調整條控制視窗
                                    // 等待鍵盤按下任一按鍵
   waitKey(0);
   destroyWindow(window_name);
                                    // 銷毀視窗
   // 處理"胡椒鹽雜訊"之圖片
   namedWindow( window name, WINDOW AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "salt-and-pepper-noise-image.jpg"; // 設定圖片名稱
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   noise();
   display_caption( "Move the trackbar..." );// 顯示隔頁文字(調整條)
   trackbar();
                                    // 顯示調整條控制視窗
   waitKey(0);
                                    // 等待鍵盤按下任一按鍵
   destroyWindow( window_name );
                                    // 銷毀視窗
   waitKey(0);
   return 0;
}
```

## [圖片處理效果]使用"中間值濾波器(Median Filter)"



#### 3. 適應性雙邊濾波器 (Adaptive Bilateral Filter)

```
- Lecture 5-25 ~ 5-27
[範例程式碼 (主程式)] Bilateral.cpp
   /* function main 主程式入口 */
   int main( void )
   {
       // 處理"高斯雜訊"之圖片
       namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
       file_name = "gaussian-noise-image.jpg";// 設定要處理之圖片名稱
       noise();
                                        // 將圖片去除雜訊(投影片)
       display_caption( "Move the trackbar..." );
                                           // 顯示隔頁文字(調整
條)
                                        // 顯示調整條控制視窗
       trackbar();
       waitKey(0);
                                        // 等待鍵盤按下任一按鍵
       destroyWindow( window_name );
                                        // 銷毀視窗
       // 處理"胡椒鹽雜訊"之圖片
       namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
       file_name = "salt-and-pepper-noise-image.jpg"; // 設定圖片名稱
       noise();
                                        // 將圖片去除雜訊(投影片)
       display_caption( "Move the trackbar..." );// 顯示隔頁文字(調整條)
       trackbar();
                                        // 顯示調整條控制視窗
                                        # 等待鍵盤按下任一按鍵
       waitKey(0);
       destroyWindow( window name );
                                        // 銷毀視窗
       waitKey(0);
       return 0;
   }
```

## [圖片處理效果]使用"適應性雙邊濾波器(Adaptive Bilateral Filter)"



#### (二) 頻域濾波

4. 平滑化濾波器 (Gaussian Filter) - Lecture 4-38 ~ 4-39

[ 範例程式碼 (主程式) ] Gaussian.cpp

```
/* function main 主程式入口 */
int main( void )
{
   // 處理"高斯雜訊"之圖片
   namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "gaussian-noise-image.jpg";// 設定要處理之圖片名稱
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   noise();
   display_caption( "Move the trackbar..." );// 顯示隔頁文字(調整條)
   trackbar();
                                    // 顯示調整條控制視窗
   waitKey(0);
                                    // 等待鍵盤按下任一按鍵
   destroyWindow( window_name );
                                    // 銷毀視窗
   // 處理"胡椒鹽雜訊"之圖片
   namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "salt-and-pepper-noise-image.jpg"; // 設定圖片名稱
   noise();
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   display_caption( "Move the trackbar..." );// 顯示隔頁文字(調整條)
   trackbar();
                                    // 顯示調整條控制視窗
                                    # 等待鍵盤按下任一按鍵
   waitKey(0);
   destroyWindow( window_name );
                                    // 銷毀視窗
   waitKey(0);
   return 0;
}
```

## [圖片處理效果]使用"平滑化濾波器 (Gaussian Filter)"



#### 5. 銳化濾波器 (Laplacian) - Lecture 4-48 ~ 4-51

先進行高斯濾波後,再進行 Laplace Operate。

[ 範例程式碼 (主要程式碼) ] <u>Laplace.cpp</u>

```
/* Global Variables 全域變數區 */
int DELAY CAPTION = 3000; // 在這裡可以調整投影片顯示的間隔時間
int DELAY BLUR = 3000;
int MAX_KERNEL_LENGTH = 15; // 設定處理影像的最大核心值
int laplace_slider = 0;
                         // 設定 Laplace operate 滑動條的初始值
int scale = 1;
int delta = 0;
int ddepth = CV 16S;
Mat src, src_gray, dst;
const char* file_name;
                                        // 設定圖片名稱
const char* window_name = "Laplace Demo";
                                        // 設定視窗名稱
/* function main 主程式入口 */
int main( void )
{
   // 處理"高斯雜訊"之圖片
   namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "gaussian-noise-image.jpg";// 設定要處理之圖片名稱
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   noise();
   display_caption( "Laplace Operate..." ); // 顯示隔頁文字(調整條)
   trackbar();
                                    // 顯示調整條控制視窗
   waitKey(0);
                                    // 等待鍵盤按下任一按鍵
   destroyWindow( window_name );
                                    // 銷毀視窗
   // 處理"椒鹽雜訊"之圖片
   namedWindow( window_name, WINDOW_AUTOSIZE );// 新增視窗
   file_name = "salt&pepper-noise-image.jpg";//設定圖片名稱
   noise();
                                    // 將圖片去除雜訊(投影片)
   display_caption( "Laplace Operate..." ); // 顯示隔頁文字(調整條)
                                    // 顯示調整條控制視窗
   trackbar();
   waitKey(0);
                                    // 等待鍵盤按下任一按鍵
   destroyWindow( window_name );
                                    // 銷毀視窗
   waitKey(0);
   return 0;
}
```

## [圖片處理效果]使用"銳化濾波器(Laplacian Filter)"



#### (三) 其他

```
6. 傅立葉轉換 (Fourier Transform) - Lecture 4-2
    [範例程式碼 (主要程式碼)] Fourier.cpp
         int Fourier( void )
         {
           I = imread( file_name, CV_LOAD_IMAGE_GRAYSCALE );
             Mat padded;
                                    //expand input image to optimal size
           int m = getOptimalDFTSize( l.rows );
           int n = getOptimalDFTSize( l.cols ); // on the border add zero values
                copyMakeBorder(I, padded, 0, m - I.rows, 0, n - I.cols,
    BORDER CONSTANT, Scalar::all(0));
              Mat planes[] = {Mat_<float>(padded), Mat::zeros(padded.size(),
    CV_32F)};
           Mat complexi;
                                            // Add to the expanded another
           merge(planes, 2, complexi);
    plane with zeros
           dft(complexI, complexI);
                                            // this way the result may fit in the
    source matrix
           // compute the magnitude and switch to logarithmic scale
           // => \log(1 + \operatorname{sqrt}(\operatorname{Re}(\operatorname{DFT}(I))^2 + \operatorname{Im}(\operatorname{DFT}(I))^2))
              split(complexI, planes); // planes[0] = Re(DFT(I), planes[1] =
    Im(DFT(I))
           magnitude(planes[0], planes[1], planes[0]);// planes[0] = magnitude
           Mat magl = planes[0];
           magl += Scalar::all(1);
                                          // switch to logarithmic scale
           log(magl, magl);
           // crop the spectrum, if it has an odd number of rows or columns
           magl = magl(Rect(0, 0, magl.cols & -2, magl.rows & -2));
           // rearrange the quadrants of Fourier image so that the origin is at
    the image center
           int cx = magl.cols/2;
           int cy = magl.rows/2;
            Mat q0(magl, Rect(0, 0, cx, cy)); // Top-Left - Create a ROI per
    quadrant
```

```
Mat q1(magl, Rect(cx, 0, cx, cy)); // Top-Right
      Mat q2(magl, Rect(0, cy, cx, cy)); // Bottom-Left
      Mat q3(magl, Rect(cx, cy, cx, cy)); // Bottom-Right
                     // swap quadrants (Top-Left with Bottom-Right)
      Mat tmp;
      q0.copyTo(tmp);
      q3.copyTo(q0);
      tmp.copyTo(q3);
      q1.copyTo(tmp);
                         // swap quadrant (Top-Right with Bottom-Left)
      q2.copyTo(q1);
      tmp.copyTo(q2);
        normalize(magl, magl, 0, 1, NORM_MINMAX); // Transform the
matrix with float values into a viewable image form (float between values
0 and 1).
      dst = magl.clone();
        if( display_dst( DELAY_CAPTION ) != 0 )
        { return 0;
    }
```

#### [圖片處理效果]使用"傅立葉轉換(Fourier Transform)"



## 參、心得

自從這學期學了這門"影像處理暨實習"之後,我對於業界上常常使用的"影像處理技術"以及"OpenCV"有了初步的了解。雖然在"影像處理"和"OpenCV"程式碼的理解上花了相當的時間,但我也從中獲得了實用的知識和程式設計技巧。真心感謝老師開"影像處理暨實習"這門課程,除了讓我獲得相當寶貴的資料外,也讓我習得"資料探勘"必備的"影像處理"技巧!