בס"ד

מגישים: שובל חיים – 204582084

נאור פנחס – 303041776

**מטלה מספר 2 – מבוא לתכנות מונחה עצמים**

**דו"ח עבודה:**

אלגוריתם 1:

אלגוריתם מספר אחד מבצע מציאת מיקום של נתב על סמך כמות הפעמים אשר נתב זה הופיע בקובץ שהוכנס לאלגוריתם.

הקוד שלנו מאתר כתובת MAC מסוימת, מבצע סריקה על הקובץ שהוכנס לו מראש ומחפש את אותה כתובה MAC. לכשימצא הקוד את מספר הפעמים בהם הופיעה כתובת זו, יתבצע חישוב כנדרש על מנת למצוא את הנקודה המשוקללת.

מחלקות ראשיות: Algo1

מחלקות ביניים: Calculating

אלגוריתם 2:

אלגוריתם זה מבצע מציאת מיקום של המשתמש על סמך סריקת שני קבצים, האחד מלא ובשני חסרים שדות ה Point, הנקודה.

מתבצעת לקיחה של שורה שלמה של כתובות מתוך הקובץ החסר ובדיקת כתובות אלו אל מול הקובץ המלא.

עבור כל שורה, נחשב את ה PI הייחודי שלה.

לבסוף נשקלל את הנקודה הסופית על-סמך הנקודות ההתחלתיות בצירוף אותו PI ייחודי.

מחלקות ראשיות: Algo2

מחלקות ביניים: Calculating

**הסבר על הקבועים ב- ALGO2 :**

MinDiff = 3 // פרמטר אשר מחושב במידה והפרש העוצמות קטן ממש מ3

Norm = 10000 // פרמטר אשר מחושב כחלק ממציאת משקל

Power = 2 // פרמטר אשר מחושב כחלק ממציאת משקל

DiffNoSignal = 100 // פרמטר אשר מחושב בעת אי התאמה של כתובת

SigDiff = 0.4 // פרמטר אשר מחושב כחלק ממציאת משקל

No signal – קבוע לעת אי מציאת התאמה