专业: 人工智能

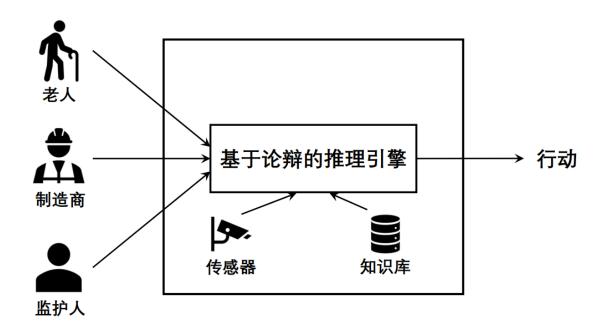
学号 + 姓名: 3230105892 高玮轩

1人工道德智能体

人工道德智能体(Artificial Moral Agent, 简称 AMA)指具备模拟或执行道德决策能力的人工智能系统。以"老年人监护场景"为例:某集成多模态传感器的智慧房屋 AMA 系统,通过视觉传感器识别人体姿态异常(如跌倒行为),并借由生命体征监测器持续采集生理参数。

有一天,系统检测到老人呈现跌倒体征并伴有生命参数有少许波动时,这将触发三重伦理决策困境:协助老人自主脱困、启动急救呼叫或通知紧急联系人。利益相关方在这里例子中有:直接权益主体(被监护老人)、技术责任主体(系统制造商)和法定代理主体(监护人)。

该 AMA 系统的技术架构如下图所示:



1.a 请补充完整上述例子中涉及到的规范(或价值)和立场。(1分)

1.a.a (NS₁)被监护老人的 3 个规范(或价值)和 1 个立场

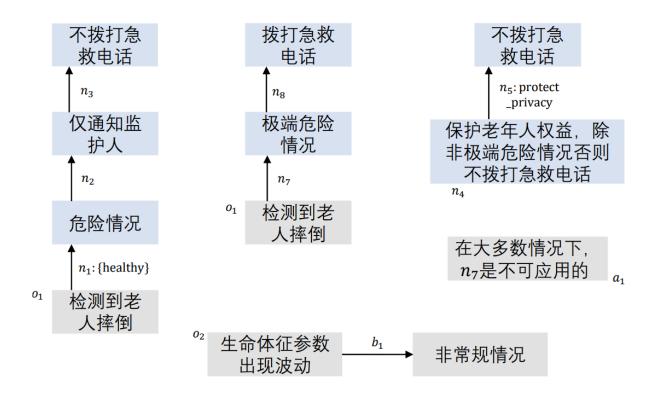
- n1: {health},如果检测到老人摔倒,那么判断该情况危险。
- n2: {health}, 如果判断该情况危险, 那么系统协助老人摆脱危险。
- n₃: {autonomy}, 在处于危险情况前提下,如果系统协助老人摆脱了危险情况,那么不要拨打急救电话。
- a1 (立场),如果通常情况下老人摔倒都不会危及到生命,那么从老人摔倒不能推断出这是极端危险的情况(即 n7 是不可应用的)。

1.a.b (NS₂) 系统制造商的 3 个规范 (或价值)

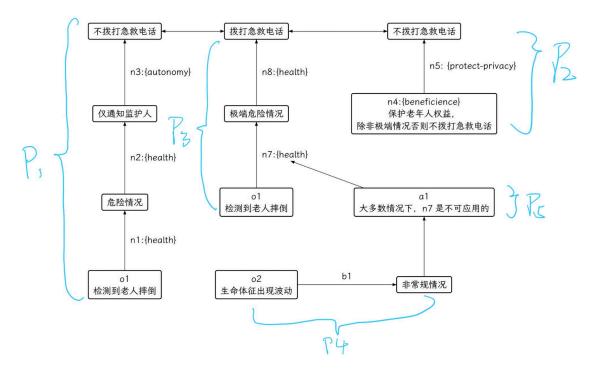
- n₄: {beneficence}, 系统制造商考虑被监护人的利益。
- ns: {protect-privacy}, 通知医院需要上传家庭信息, 为保护老年人的隐私不拨打急救电话。
- no: {health}, 最好保护被监护人生命安全的做法是马上拨打急救电话。

- 1.a.c (NS₃) 监护人的 2 个规范(或价值)
- n7: {health},如果检测到了老人摔倒,那么认为这是一个极端危险的情况。
- ns: {health}, 如果是极端危险的情况, 那么应当马上拨打急救电话。
- 1.b (1)上述例子可形式化为一个结构化论辩框架,请画出该结构化论辩框架中的论证以及论证之间的攻击关系;(2)画出相对应的抽象论辩框架,并求解出所有优先外延。(1分)

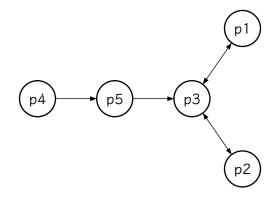
注: 01 和 02 分别是视觉传感器和生命体征监测器的感测结果(也称为事实), b1是一条信念"如果检测到生命体征参数出现波动, 那么认为这是非常规情况"。



(1) 答:论证及论证间的攻击关系如图所示。



(2) 其对应的抽象论辩框架如图所示。



优先外延为 {p3,p4} 和 {p1,p2,p4}

- 一个基于价值的论辩框架(value-based argumentation,简称 VBA)是一个七元组 $F_V = (Ap,Ae,R,Ag,V,val,\pi)$,其中:
- Ap 是一组涉及规范和价值的实际论证集合;
- Ae 是一组由事实和立场构成的认知论证集合;
- R ⊆ (Ap ×Ap) U (Ae ×Ae) U (Ap ×Ae) 是论证之间的攻击关系集合;
- Ag 是不同的利益相关方集合;
- V 是一组价值集合:
- val: Ap → 2^V 是一个函数,将每个实际论证映射到一组价值的集合。
- π: Ae UAp → 2Ag 是一个函数,将每个论证映射到一组利益相关方的集合。

给定一个 VBA F = (Ap,Ae,R,Ag,V,val, π),在不考虑价值时,VBA 可以被简化为抽象论辩框架 F = (Ap UAe,R)。对于 F 中的任意外延 $\varepsilon \in \sigma(F)$,在 ε 上的关联价值集为 $\bigcup_{A \in \varepsilon \cap A_p} \mathrm{val}(A)$ 。我们称外延 ε 在价值集 V 上达到了最大价值共识,当且仅当不存在其它外延 $\varepsilon' \in \sigma(F)$ (其关联价值集为 $\bigcup_{A \in \varepsilon' \cap A_p} \mathrm{val}(A)$),且满足价值优先关系 $V_{\varepsilon}' > V_{\varepsilon}$ 。我们将此方法称为基于价值的最大化。其中,价值集合间的优先关系可通过 V 上的偏序关系来定义。

1.c (1) 请使用 VBA 形式化该例; (2) 通过与大语言模型交互, 给出一个该场景下合理的价值排序, 并简要说明理由; (3) 分别在民主方式和精英方式下, 求解出能够最大化价值共识的优先外延。(1分)

注:请使用国产开源大模型(如 Deepseek R1、Kimi K1.5 等),并将对话过程附于作业 PDF中。

(1) 在先前得到的论证中,p1,p2,p3 是涉及规范或价值的。因此, $A_p = \{p1,p2,p3\}$ p4,p5 是仅涉及事实和立场的。因此, $A_e = \{p4,p5\}$

攻击关系集合 R 已在抽象论辩框架中给出:

 $R = \{(p1, p3), (p2, p3), (p3, p1), (p3, p2), (p5, p3), (p4, p5)\}$

利益相关方在这例子中有:直接权益主体(被监护老人)、技术责任主体(系统制造商)和法定代理主体(监护人)。即 $A_g=\{{
m senior,manufacturer,guardian}\}$

价值集合已在先前给出,为 $V = \{\text{health, autonomy, beneficence, protect-privacy}\}$

根据各个规范所关联的价值,可以求得 $val: A_p \rightarrow 2^V$

val(p1) = {health, autonomy}, val(p2) = {beneficence, protect-privacy}, val(p3) = {health} 根据各个价值及立场所关联的利益相关方,可以求得 π:

 $\pi: A_e \cup A_p \to 2A_q$

 $\pi(p1) = \{\text{senior}, \text{guardian}\}\$

 $\pi(p2) = \{\text{senior}, \text{manufacturer}\}\$

 $\pi(p3) = \{\text{senior}\}\$

 $\pi(p4) = \{\text{senior}\}\$

 $\pi(p5) = \{\text{senior}\}\$

(2) 与 Deepseek R1 进行具体问答如下:

? Prompt

人工道德智能体(Artificial Moral Agent, 简称 AMA)指具备模拟或执行道德决策能力的人工智能系统。以"老年人监护场景"为例:某集成多模态传感器的智慧房屋 AMA 系统,通过视觉传感器识别人体姿态异常(如跌倒行为),并借由生命体征监测器持续采集生理参数。

有一天,系统检测到老人呈现跌倒体征并伴有生命参数有少许波动时,这将触发三重伦理决策困境:协助老人自主脱困、启动急救呼叫或通知紧急联系人。利益相关方在这里例子中有:直接权益主体(被监护老人)、技术责任主体(系统制造商)和法定代理主体(监护人)。这涉及到四种规范(或价值):老人的健康(health),老人的利益(beneficence),老人的自主性(autonomy),对老人隐私的保护(protect-privacy)。

(NS1)被监护老人的 3 个规范(或价值)和 1 个立场

- n1: {health}, 如果检测到老人摔倒, 那么判断该情况危险。
- n2: {health}, 如果判断该情况危险, 那么系统协助老人摆脱危险。
- n3:{autonomy},在处于危险情况前提下,如果系统协助老人摆脱了危险情况,那么不要拨打急救电话。
- a1(立场),如果通常情况下老人摔倒都不会危及到生命,那么从老人摔倒不能推断出 这是极端危险的情况(即 n7 是不可应用的)。

(NS2) 系统制造商的 3 个规范(或价值)

- n4: {beneficence},系统制造商考虑被监护人的利益。
- n5: {protect-privacy}, 通知医院需要上传家庭信息, 为保护老年人的隐私不拨打急救电话。
- n6: {health}, 最好保护被监护人生命安全的做法是马上拨打急救电话。

(NS3) 监护人的 2 个规范(或价值)

- n7: {health}, 如果检测到了老人摔倒, 那么认为这是一个极端危险的情况。
- n8: {health},如果是极端危险的情况,那么应当马上拨打急救电话。

在以上前提下,请给出这场景下这四种价值的一个排序,并说明理由。

Answer

四种价值的排序及理由

在老年人监护场景中,人工道德智能体(AMA)面临跌倒检测引发的伦理决策困境,涉及四种核心价值:健康(health)、利益(beneficence)、自主性(autonomy) 和 隐私保护(protect-privacy)。这些价值源自不同利益相关方的规范(NS1、NS2、NS3),且存在潜在冲突。基于整体场景分析(包括规范的权重、伦理原则和实际风险),我给出以下价值排序:

健康 (health)

自主性 (autonomy)

利益 (beneficence)

隐私保护(protect-privacy)

排序理由 排序依据以下原则: 生命安全优先、尊重直接权益主体、最小化伤害和情境适应性。具体理由如下:

健康(health) 优先级的理由:

核心地位:健康是生命安全和避免直接伤害的基础。在本场景中,跌倒事件可能危及生命(尤其伴有生命参数波动),多个规范(n1、n2、n6、n7、n8)都强调健康为首要关注点。例如:

被监护老人的规范(NS1)中, n1 和 n2 要求系统在检测到危险时立即协助脱困, 这体现了健康在决策中的基础作用。

系统制造商的规范 (NS2) 中, n6 明确指出"最好保护被监护人生命安全的做法是马上拨打急救电话", 突显健康在技术设计中的优先级。

监护人的规范(NS3)中, n7 和 n8 将跌倒视为极端危险情况并主张立即行动,强化了健康在紧急响应中的重要性。

风险权重:尽管老人的立场 a1 质疑所有跌倒是否都极端危险(即 n7 可能不适用),但健康参数的少许波动增加了不确定性风险。AMA 系统必须优先评估和响应潜在生命威胁,因为延迟或不干预可能导致不可逆伤害(如跌倒后并发症)。伦理上,这符合"不伤害原则"(non-maleficence),健康作为前提条件,其他价值(如自主或隐私)在健康受威胁时需让步。

跨主体共识: 所有利益相关方(老人、制造商、监护人)都提及健康,表明其普遍重要性。健康价值在规范中出现频率最高(5次: n1、n2、n6、n7、n8),支持其作为最高优先级。

自主性(autonomy) 第二优先级的理由:

尊重个体意愿:自主性直接关联老人的尊严和自我决定权,这在老年人监护中至关重要。规范 n3 (NS1) 明确要求:如果系统协助老人脱困成功,则不应拨打急救电话,以避免不必要的干预。立场 a1 进一步强调,若跌倒通常不危及生命,则不应假设极端危险,这反映了老人对过度医疗化的担忧(如急救呼叫可能引发焦虑或剥夺控制感)。

情境适应性:在健康风险较低时(如 a1 所述的非极端情况),自主性应优先于其他次要价值。例如,系统可先尝试"协助老人自主脱困",这既维护健康(通过及时帮助),又尊重自主(避免强制干预)。如果 AMA 忽略自主性,可能导致"善意压迫"(如不必要的急救呼叫),反而损害老人心理健康和信任。

Answer.Cont.

伦理平衡:自主性排序高于利益和隐私,因为它是直接权益主体(老人)的核心诉求。在生命伦理学中,自主性原则(如知情同意)常仅次于生命安全,尤其当风险可控时。本场景中,自主性作为"调节阀",帮助 AMA 避免过度反应(如无视 a1 而直接触发 n7/n8)。

利益 (beneficence) 第三优先级的理由:

广义福祉: 利益(beneficence)代表系统制造商对老人整体福祉的考虑(n4),但它是抽象和衍生价值。例如,n4 要求"考虑被监护人利益",但利益的具体内容(如健康或自主)已由其他价值覆盖。n6 虽指向健康,但作为制造商的独立规范,它更侧重"行善"意图而非即时行动。

次要性和依赖性:利益价值缺乏独立权重,因为它高度依赖健康和安全来实现(如保护健康本身就是最大利益)。在冲突场景中(如 n5 隐私与 n6 健康),利益无法直接解决权衡问题,而需让位于更具体的健康或自主性。例如,拨打急救电话(n6)本质是健康导向的,而非单纯"利益"。

制造商视角局限:作为技术责任主体,制造商的规范(NS2)存在内在冲突(n4利益vs. n5 隐私 vs. n6 健康),但利益(n4)未提供操作指导,而 n6 更直接。因此,利益排序较低,因为它更易被其他价值吸收或弱化。

隐私保护(protect-privacy) 第四优先级的理由:

情境性让步: 隐私保护 (n5) 在紧急情况下最易被权衡,因为其涉及的信息风险 (如上传家庭信息给医院) 通常低于即时生命威胁。规范 n5 要求"为保护隐私不拨打急救电话",但这与健康 (n6) 和监护人规范 (n7/n8) 直接冲突。伦理上,隐私权在生命安全前常被视为次要(如医疗紧急豁免原则)。

有限适用范围:隐私保护主要由系统制造商强调(n5),但未在老人或监护人规范中出现,表明其非核心诉求。在非紧急或低风险场景中(如日常监测),隐私可优先;但本场景的跌倒事件(尤其有生命参数波动)更紧迫,隐私需让步。

最小伤害: 忽略隐私可能导致心理或社会伤害(如数据泄露), 但此类风险概率较低且可后置处理(如通过数据加密)。反之, 优先隐私可能延误救助, 造成更大伤害, 因此排序最低。

排序的总体逻辑 动态决策框架:此排序不是绝对,而是为 AMA 提供决策启发式。系统应先评估健康风险(基于传感器数据和历史模式,如 a1 的"通常情况")。若风险高(如生命参数剧变),健康绝对优先;若风险低(如轻微波动),则侧重自主性(如先尝试协助脱困,而非直接呼叫)。

冲突解决: 当规范冲突(如 n5 隐私 vs. n6 健康),排序指导 AMA 优先健康(如拨打急救电话),但需最小化隐私侵犯(如仅分享必要信息)。同样, a1 与 n7 冲突时,自主性(a1)调节健康响应(避免过度呼叫)。

伦理基础:排序遵循生物医学伦理原则:健康对应"不伤害/行善",自主性对应"尊重人", 利益为"行善"的衍生,隐私为"自主"的子集。实际中,老人作为直接权益主体,其规范 (NS1)权重更大,故自主性排序高于利益和隐私。

此排序旨在平衡安全与尊严,确保 AMA 在紧急场景中既保护生命,又尊重老人意愿。

(3) 优先外延 {p3,p4} 的关联价值集为 $V_1 = \{ val(p3) \}$

优先外延 $\{p1,p2,p4\}$ 的关联价值集为 $V_2 = \{val(p1), val(p2)\}$

根据精英方式, val(p3) ≥ val(p1) ≥ val(p2)
 从而 V₁ ≥ V₂
 因此, 精英方式下, 能够最大化价值共识的优先外延为 {p3,p4}

・根据民主方式, $val(p3) \succeq val(p1) \succeq val(p2)$ 从而 $V_1 \succeq V_2$

因此, 民主方式下, 能够最大化价值共识的优先外延为 {p3,p4}