MOOON-agent 系统设计与使用说明

易剑 2012/7/26

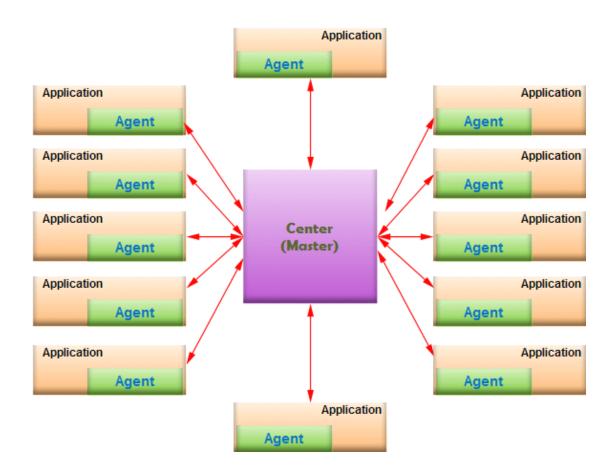
景

1. 设计目标	1
2. 应用场景	2
3. 主要功能	
4. 系统骨架	
5. 资源接口	
6. 内置 CommandProcessor	
7. 编程接口	3
7.1. agent.h	4
7.2. message.h	6
7.3. message_command.h	6
7.4. command_processor.h	7
8. 编程示例	8
9. 运行示例	10

1. 设计目标

一个通用的 agent 框架,提供编程接口,并内置通用的功能。

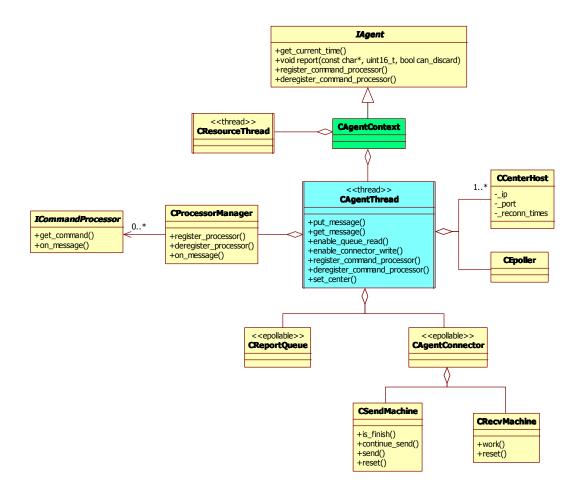
2. 应用场景



3. 主要功能

- 1) 自动上报心跳
- 2) 支持以域名方式指定 center 或者 IP 列表方式指定 center
- 3) 与 center 断开后自动重连接
- 4) 支持多种重连接 center 策略,如轮询方式
- 5) 自动上报数据到 center
- 6) 可选多种心跳方式,简单心跳不附带数据,富心跳可携带系统状态数据,如 CPU 使用率、内存使用情况等
- 7) 提供获取 CPU 使用率、内存使用情况和流量等接口
- 8) 内置配置等 CommandProessor, 常用需求不用编程直接使用
- 9) 非单例,单个进程可创建多个 agent 实例

4. 系统骨架



5.资源接口

暂略。

6. 内置 CommandProcessor

暂略。

7. 编程接口

除宏外, 所以内容均位于 agent 名字空间内。

7.1.agent.h

```
/***
 * 常量定义
 */
enum
{
  REPORT_MAX = 10240 /** 一次report的最大字节数 */
};
/***
 * 心跳钩子
 * 在发送心跳时,可以通过它携带应用数据
class IHeartbeatHook
{
public:
  virtual ~IHeartbeatHook() {}
   virtual const char* get_data() const = 0;
  virtual size t get_data_size() const = 0;
};
class IAgent
{
public:
  virtual ~IAgent() {}
  virtual void set_center(const std::string& domainname_or_iplist,
uint16_t port) = 0;
   /***
    * 上报数据给center, report调用只是将数据存放上报队列中, 由agent异步
上报
    * @data 需要上报的数据
    * @data size 需要上报的数据字节数
    * @timeout millisecond 超时毫秒数,
    * 当队列满时,如果超时毫秒数为0,则直接返回,数据不会被放入上报队列中;
    * 当队列满时,如果timeout_millisecond不为0,则等待指定的时长,如果
在指定的时长内,
    * 上报队列一直是满的,则返回,并且数据不会被放入上报队列中
   virtual bool report(const char* data, size t data_size, uint32_t
timeout_millisecond=0) = 0;
```

```
virtual bool report(uint32_t timeout_millisecond, const char*
format, \dots) = 0;
   virtual
             bool
                    register_command_processor(ICommandProcessor*
processor) = 0;
   virtual
            void
                  deregister_command_processor(ICommandProcessor*
processor) = 0;
};
/***
 * 日志器, 所以分发器实例共享
 * 如需要记录日志,则在调用create之前,应当先设置好日志器
extern sys::ILogger* logger;
typedef struct TAgentInfo
{
   /***
    * 上报队列大小,如果队列满,会导致消息丢失或report调用阻塞
   uint32_t queue_size;
    *与center连接的超时毫秒数,如果在这个时间内没有数据上报,
    * 则会自动发送心跳消息,否则不会发送心跳消息
   uint32_t connect_timeout_milliseconds;
   /***
    * 心跳钩子
    * 用于协助心跳数据
    * 在destroy时,会自动将它删除
   IHeartbeatHook* heartbeat_hook;
}agent_info_t;
/***
 * 用来创建agent实例,注意agent不是单例,允许一个进程内有多个实例
extern IAgent* create(const TAgentInfo& agent_info);
/***
 * 销毁一个agent实例
```

```
*/
extern void destroy(IAgent* agent);
```

7.2.message.h

```
#pragma pack(4) // 网络消息按4字节对齐

/***

* 简单的心跳消息,仅一个消息头

*/

typedef struct TSimpleHeartbeatMessage
{
    net::TCommonMessageHeader header;
}simple_heartbeat_message_t;

/***

* 上报消息

*/

typedef struct TReportMessage
{
    net::TCommonMessageHeader header;
    char data[0]; /** 需要上报的内容 */
}report_message_t;

#pragma pack()
```

7.3.message_command.h

```
/***

* 上行消息命令字

*/

typedef enum TUplinkMessageCommand

{

U_SIMPLE_HEARTBEAT_MESSAGE = 1, /** 简单心跳消息 */

U_REPORT_MESSAGE = 2 /** 上报消息 */
}uplink_message_command_t;

/***

* 下行消息命令字,由ICommandProcessor处理

*/

typedef enum TDownlinkMessageCommand
```

```
{
}downlink_message_command_t;
```

7.4.command_processor.h

```
/***
 * 消息上下文结构
 * 由于是异步接收消息的,所以需要一个上下文结构来保存最新状态
typedef struct TMessageContext
{
   size_t total_size; /** 消息体的字节数 */
   size_t finished_size; /** 已经收到的消息体字节数 */
   TMessageContext(size_t total_size_, size_t finished_size_)
    :total_size(total_size_)
    ,finished_size(finished_size_)
}message_context_t;
class ICommandProcessor
{
public:
   virtual ~ICommandProcessor() {}
   /***
    * 返回该CommandProcessor处理的命令字
   virtual uint32_t get_command() const = 0;
   /***
    *解析出一个完整消息头时回调用
   virtual bool on_header(const net::TCommonMessageHeader& header)
      return true;
   }
   /***
    * 有消息需要处理时的回调函数
```

* 请注意消息的接收是异步的,每收到一点消息数据,都会回调on_message

- * 整个消息包接收完成的条件是 msg_ctx.total_size 和 msg_ctx.finished_size+buffer_size两者相等
 - * @buffer 当前收到的消息体数据
 - * @buffer size 当前收到的消息体数据字节数
- * @return 如果消息处理成功,则返回true,否则返回false,当返回false 时,会导致连接被断开进行重连接

```
virtual bool on_message(const TMessageContext& msg_ctx, const char*
buffer, size_t buffer_size) = 0;
};
```

8. 编程示例

```
// 命令字1的CommandProcessor
class CCommandProcessor1: public ICommandProcessor
{
private:
   virtual uint32_t get_command() const
   {
       return 1;
   }
   virtual bool on_message(const TMessageContext& msg_ctx, const char*
buffer, size_t buffer_size)
   {
       fprintf(stdout, "[%zu:%zu] %.*s\n", msg_ctx.total_size,
msg ctx.finished size, (int)buffer size, buffer);
       return true;
   }
};
// 命令字2的CommandProcessor
class CCommandProcessor2: public CCommandProcessor1
{
private:
   virtual uint32_t get_command() const
   {
       return 2;
   }
};
// 命令字3的CommandProcessor
class CCommandProcessor3: public CCommandProcessor1
```

```
{
private:
   virtual uint32_t get_command() const
       return 3;
   }
};
class CMainHelper: public sys::IMainHelper
{
public:
   CMainHelper()
    :_agent(NULL)
   {
   }
private:
   virtual bool init(int argc, char* argv[])
   {
       uint32_t queue_size = 100;
       uint32_t connect_timeout_milliseconds = 2000;
       _agent
                                             agent::create(queue_size,
connect_timeout_milliseconds);
       if (NULL == agent)
       {
           return false;
       }
       _agent->register_command_processor(&_command_processor1);
       _agent->register_command_processor(&_command_processor2);
       _agent->register_command_processor(&_command_processor3);
       _agent->set_center(ArgsParser::center_ip->get_value(),
                         ArgsParser::center_port->get_value());
       std::string report("test");
       while (true)
       {
           sys::CUtil::millisleep(3000);
           _agent->report(report.data(), report.size());
       }
       return true;
```

```
}
   virtual void fini()
   {
       agent::destroy(_agent);
       _agent = NULL;
   }
   virtual int get exit signal() const
   {
       return SIGTERM;
   }
private:
   agent::IAgent* _agent;
   CCommandProcessor1 _command_processor1;
   CCommandProcessor2 _command_processor2;
   CCommandProcessor3 _command_processor3;
};
// 入口函数
extern "C" int main(int argc, char* argv[])
{
   if (!ArgsParser::parse(argc, argv))
   {
       fprintf(stderr,
                                "Args
                                                               %s.\n",
                                               error:
ArgsParser::g error_message.c_str());
       exit(1);
   }
   CMainHelper main_helper;
   return sys::main template(&main helper, argc, argv);
}
```

9. 运行示例

在 agent 源代码目录下,包含了示例,其中 tester 目录为基于 agent 的测试程序,而 center 目录为测试用 center,分别进入两个目录 make,即可编译成功,并分别在当前目录下生成 agent tester 和 center 两个程序。

启动可不分先后,先起 agent_tester 也可以,先起 center 也行,方法分别为:

- 1) ./agent_tester --center_ip=127.0.0.1 --center_port=9999
- 2) ./center --ip=127.0.0.1 --port=9999 上面的 IP 和端口参数,可以根据实际修改。