MOOON-agent 系统设计与使用说明

易剑 2012/6/16

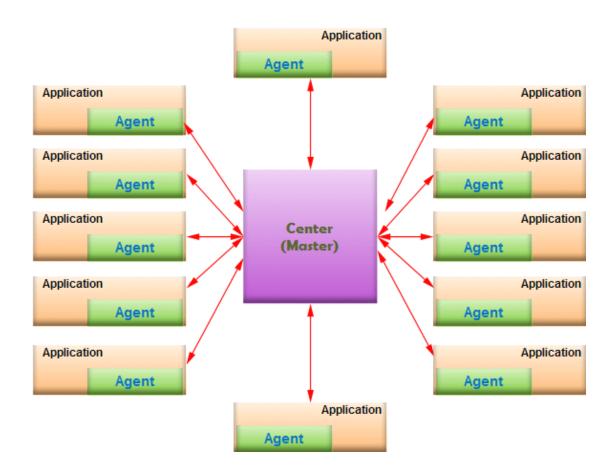
景

1. 设计目标	1
2. 应用场景	2
3. 主要功能	
4. 系统骨架	
5. 资源接口	3
6. 内置 CommandProcessor	
7. 编程接口	3
7.1. agent.h	4
7.2. message.h	5
7.3. message_command.h	6
7.4. command_processor.h	
8 编程示例	7

1. 设计目标

一个通用的 agent 框架,提供编程接口,并内置通用的功能。

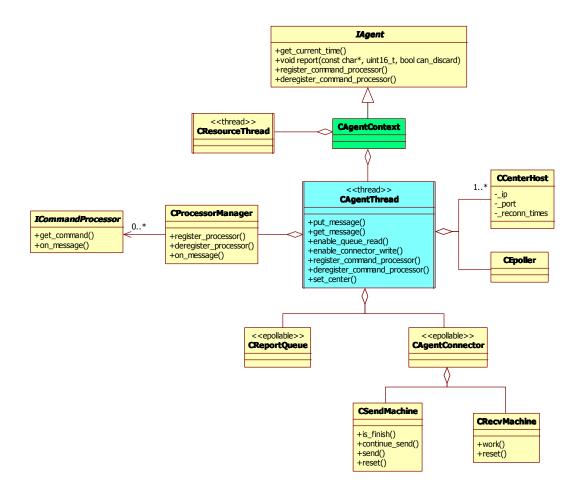
2. 应用场景



3. 主要功能

- 1) 自动上报心跳
- 2) 支持以域名方式指定 center 或者 IP 列表方式指定 center
- 3) 与 center 断开后自动重连接
- 4) 支持多种重连接 center 策略,如轮询方式
- 5) 自动上报数据到 center
- 6) 可选多种心跳方式,简单心跳不附带数据,富心跳可携带系统状态数据,如 CPU 使用率、内存使用情况等
- 7) 提供获取 CPU 使用率、内存使用情况和流量等接口
- 8) 内置配置等 CommandProessor, 常用需求不用编程直接使用
- 9) 非单例,单个进程可创建多个 agent 实例

4. 系统骨架



5.资源接口

暂略。

6. 内置 CommandProcessor

暂略。

7. 编程接口

除宏外, 所以内容均位于 agent 名字空间内。

7.1.agent.h

```
/***
 * 常量定义
 */
enum
{
  REPORT_MAX = 10240 /** 一次report的最大字节数 */
};
class IAgent
{
public:
  virtual ~IAgent() {}
   virtual void set_center(const std::string& domainname_or_iplist,
uint16 t port) = 0;
   /***
    * 上报数据给center, report调用只是将数据存放上报队列中, 由agent异步
上报
    * @data 需要上报的数据
    * @data_size 需要上报的数据字节数
    * @timeout millisecond 超时毫秒数,
    * 当队列满时,如果超时毫秒数为0,则直接返回,数据不会被放入上报队列中;
    * 当队列满时,如果timeout millisecond不为0,则等待指定的时长,如果
在指定的时长内,
    * 上报队列一直是满的,则返回,并且数据不会被放入上报队列中
   virtual bool report(const char* data, size_t data_size, uint32_t
timeout millisecond=0) = 0;
   virtual bool report(uint32_t timeout_millisecond, const char*
format, \dots) = 0;
   virtual
                    register_command_processor(ICommandProcessor*
             bool
processor) = 0;
   virtual void
                  deregister_command_processor(ICommandProcessor*
processor) = 0;
};
/***
 * 日志器, 所以分发器实例共享
 * 如需要记录日志,则在调用create之前,应当先设置好日志器
 */
```

```
extern sys::ILogger* logger;
 * 用来创建agent实例,注意agent不是单例,允许一个进程内有多个实例
 * @queue size 上报队列大小,如果队列满,会导致消息丢失或report调用阻塞
 * @connect_timeout_milliseconds 与center连接的超时毫秒数,如果在这个时
间内没有数据上报,
                          则会自动发送心跳消息,否则不会发送心跳消息
 */
extern
         IAgent*
                    create(uint32_t queue_size,
                                                    uint32 t
connect timeout milliseconds);
/** 销毁一个agent实例 */
extern void destroy(IAgent* agent);
7.2.message.h
#pragma pack(4) // 网络消息按4字节对齐
/***
 * Agent消息头
typedef struct TAgentMessageHeader
   NUInt32 size; /** 消息包字节数 */
   NUInt32 command; /** 消息的命令字 */
}agent message header t;
/***
 * 简单的心跳消息,仅一个消息头
typedef struct TSimpleHeartbeatMessage
{
   agent_message_header_t header;
}simple_heartbeat_message_t;
/***
 * 上报消息
typedef struct TReportMessage
   agent_message_header_t header;
   char data[0]; /** 需要上报的内容 */
```

```
}report_message_t;
#pragma pack()
```

7.3.message_command.h

```
/***

* 上行消息命令字

*/

typedef enum TUplinkMessageCommand

{

U_SIMPLE_HEARTBEAT_MESSAGE = 1, /** 简单心跳消息 */

U_REPORT_MESSAGE = 2 /** 上报消息 */
}uplink_message_command_t;

/***

* 下行消息命令字,由ICommandProcessor处理

*/

typedef enum TDownlinkMessageCommand
{
}downlink_message_command_t;
```

7.4.command_processor.h

```
/***

* 消息上下文结构

* 由于是异步接收消息的,所以需要一个上下文结构来保存最新状态

*/

typedef struct TMessageContext
{

size_t total_size; /** 消息体的字节数 */

size_t finished_size; /** 已经收到的消息体字节数 */

TMessageContext(size_t total_size_, size_t finished_size_)

:total_size(total_size_)

,finished_size(finished_size_)

{
}
}message_context_t;
```

```
class ICommandProcessor
{
public:
   virtual ~ICommandProcessor() {}
    * 返回该CommandProcessor处理的命令字
   virtual uint32 t get command() const = 0;
   /***
    * 有消息需要处理时的回调函数
    * 请注意消息的接收是异步的,每收到一点消息数据,都会回调on message
      * 整个消息包接收完成的条件是 msg_ctx.total_size 和
msg ctx.finished size+buffer size两者相等
    * @buffer 当前收到的消息体数据
    * @buffer size 当前收到的消息体数据字节数
    * @return 如果消息处理成功,则返回true,否则返回false, 当返回false
时,会导致连接被断开进行重连接
   virtual bool on_message(const TMessageContext& msg ctx, const char*
buffer, size_t buffer_size) = 0;
};
8. 编程示例
// 命令字1的CommandProcessor
class CCommandProcessor1: public ICommandProcessor
{
private:
   virtual uint32 t get_command() const
   {
      return 1;
   }
   virtual bool on_message(const TMessageContext& msg_ctx, const char*
buffer, size t buffer size)
   {
      fprintf(stdout, "[%zu:%zu] %.*s\n", msg_ctx.total_size,
msg_ctx.finished_size, (int)buffer_size, buffer);
      return true;
   }
```

};

```
// 命令字2的CommandProcessor
class CCommandProcessor1: public CCommandProcessor1
private:
   virtual uint32_t get_command() const
       return 2;
   }
};
// 命令字3的CommandProcessor
class CCommandProcessor3: public CCommandProcessor1
{
private:
   virtual uint32 t get_command() const
       return 3;
   }
};
class CMainHelper: public sys::IMainHelper
{
public:
   CMainHelper()
    :_agent(NULL)
   {
   }
private:
   virtual bool init(int argc, char* argv[])
   {
       uint32_t queue_size = 100;
       uint32_t connect_timeout_milliseconds = 2000;
                                            agent::create(queue_size,
       _agent
connect timeout milliseconds);
       if (NULL == _agent)
       {
           return false;
       }
       _agent->register_command_processor(&_command_processor1);
       _agent->register_command_processor(&_command_processor2);
```

```
_agent->register_command_processor(&_command_processor3);
       _agent->set_center(ArgsParser::center_ip->get_value(),
                         ArgsParser::center_port->get_value());
       std::string report("test");
       while (true)
       {
           sys::CUtil::millisleep(3000);
           _agent->report(report.data(), report.size());
       }
       return true;
   }
   virtual void fini()
   {
       agent::destroy(_agent);
       _agent = NULL;
   }
   virtual int get_exit_signal() const
   {
       return SIGTERM;
   }
private:
   agent::IAgent* _agent;
   CCommandProcessor1 _command_processor1;
   CCommandProcessor2 _command_processor2;
   CCommandProcessor3 _command_processor3;
};
// 入口函数
extern "C" int main(int argc, char* argv[])
{
   if (!ArgsParser::parse(argc, argv))
   {
       fprintf(stderr,
                                                               %s.\n",
                                "Args
                                               error:
ArgsParser::g_error_message.c_str());
       exit(1);
   }
   CMainHelper main_helper;
```

MOOON-agent 系统设计与使用说明

```
return sys::main_template(&main_helper, argc, argv);
}
```