# SM41J256M16M型4Gb DDR3同步动态随机存储器产品用户手册

深圳市国微电子有限公司 二〇二一年八月十九日



# 产品手册修改控制页

产品手册: SM41J256M16M

序号	文件更改内容	日期	修改人
1	新制定	2015.12.01	刘慧
2	增加器件说明内容	2016.09.01	王莉莉
3	增加湿度敏感等级	2018.01.10	李丽贞
4	修改交流电特性参数	2018.12.24	庞龙
5	修改推荐工作条件	2020.01.05	李丽贞
6	质量等级更改为 N1 级;增加引线成分;勘误:功能描述中,增加时钟频率及数据传输率等信息	2021.04.26	李丽贞
7	模板更换,增加器件重量、引线材质、推荐焊盘尺寸、推荐焊装工艺	2021.08.18	陈怀瀚

# 目 录

<b>一</b> 、	产品特性	1
1. 2.	概述 特性	
_,	功能描述	1
1. 2.	真值表	
三、	原理框图	13
四、	封装形式及尺寸	14
1. 2. 3. 4.	封装形式及外形尺寸推荐焊盘	14 14
五、	引出端排列图	16
六、	绝对最大额定值	18
七、	推荐工作条件	19
八、	电特性表	19
九、	时序图	26
十、	典型应用指南	31
1. 2.	产品差异分析产品典型应用	
+-,	使用操作规程及注意事项	32
十二、	运输与储存	33
十三、	开箱与检查	33
十四、	质量保障与售后服务	33
十五、	联系方式	33



### 一、产品特性

### 1. 概述

SM41J256M16M 型 4Gb DDR3 同步动态随机存储器,是一款采用差分时钟输入(CK 和 CK#)的双倍速率数据架构实现高速运行的同步动态随机存储器,采用 45nm DRAM 工艺,封装形式为 BGA96 塑料封装,工作温度为-55 $^{\circ}$ C~+125 $^{\circ}$ C。

### 2. 特性

SM41J256M16M型 4Gb DDR3 同步动态随机存储器主要性能指标如下:

- ◆ 工作电压: V<sub>DD</sub> = 1.5V±0.075V, V<sub>DDQ</sub> = 1.5V±0.075V
- ◆ 存储容量: 4Gb
- ◆ 存储结构: 256Mb×16 (32 Meg×16×8 banks)
- ◆ 8-bit 预取结构
- ◆ 差分时钟输入: CK 和 CK#, 最高时钟频率 800MHz
- ◆ 可编程 CAS 延迟 (CAS Latency)
- ◆ 可编程的 CAS 附加延迟(Additive Latency)
- ◆ 可编程的 CAS 写入延迟 (CWL)
- ◆ 固定突发长度 (BL): 8
- ◆ 4-bit 突发突变(Burst Chop)功能
- ◆ 兼容 1.5V I/O 标准 (SSTL 15)
- ◆ 封装形式: BGA96:
- ◆ 温度范围: -55℃~+125℃;

### 二、功能描述

SM41J256M16M型 4Gb DDR3 同步动态随机存储器采用 8个 bank 结构,每个 bank 的大小为 32Meg×16,采用差分时钟输入(CK和CK#),时钟频率最高可达 800MHz,数据传输率达 1600MT/s,可通过行地址 A[14:0]、列地址 A[9:0]和 Bank 地址 BA[2:0]对内部存储单元进行选择,通过标准指令激活器件后,进行读写操作,各操作指令序列与 MT41J256M16HA-125 兼容。

### 1. 真值表

表 1 描述的是 DDR3 SDRAM 的命令真值表,可对应查询。

表 1 DDR3 命令真值表

功能	CKE	CKE	CS#	RAS#	CAS#	WE#	BA2-	An	A12	A10	A9-A0
----	-----	-----	-----	------	------	-----	------	----	-----	-----	-------

# 深圳市国微电子有限公司 SHENZHEN STATE MICROELECTRONICS CO.,LTD

n-1       n       BA0         模式寄存器设置(MRS)       H       H       L       L       L       BA         自动刷新(REF)       H       H       L       L       L       H       V       V	OP		
	OP		
自动刷新(REF) H H L L L H V V		code	
	V	V	V
进入自刷新(SRE)	V	V	V
H V V V			
退出自刷新(SRX) L H L H H H V V V	V	V	V
単 BANK 预充电(PRE) H H L L H L BA V V	V	L	V
所有 BANK 预充电	• •		**
(PREA) H H L L H L V V	V	Н	V
BANK 激活(ACT) H H L L H H BA F	Row a	address	1
BL8MRS U U U U U DA U	<b>X</b> 7		Column
BC4MRS H H L H L BA X	V	L	address
写入操作 DOLOTTO Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y Y			Column
(WR)         BC40TF         H         H         L         H         L         BA         X         I	L	L	address
DI COTE II II II II II II DA V		Ţ	Column
BL8OTF H H L H L BA X I	H	L	address
BL8MRS II	V	11	Column
带自动预 BC4MRS H H L H L BA X Y	V	Н	address
充电写入 BC4OTF H H L H L BA X	L	Н	Column
操作 BC40IF I II I I I I I I I I I I I I I I I I	L	п	address
(WRAP) BL8OTF H H L H L BA X I	Н	Н	Column
BLOOTE H H L L L BA A	п	п	address
BL8MRS H H L H L H BA X	V	L	Column
BC4MRS II II E II BA A	<u> </u>	L	address
读取操作	L	L	Column
(RD)		L	address
BL8OTF H H L H L H BA X I	Н	L	Column
			address
BL8MRS H H L H L H BA X	V	Н	Column
带自动预 BC4MRS T T T T T T T T T T T T T T T T T T T	•		address
充电读取   BC4OTF   H   H   L   H   BA   X   I	L	Н	Column
操作			address
(RDAP) BL8OTF H H L H L H BA X I	Н	Н	Column
			address
	V	V	V
	X	X	X
进入 Power_down(PDE) H L L H H H V V V	V	V	V
H V V V	-		,
退出 Power_down(PDX) L H L H H H V V V	V	V	V
H V V V	•	,	•
ZQ 长校准(ZQCL) H H L H H L X X	X	Н	X
ZQ 短校准(ZQCS) H H L H H L X X	X	L	X

### 2. 功能说明

### 2.1 模式寄存器 (MR)

模式寄存器(MR0-MR3)用来定义 DDR3 SDRAM 的工作模式,利用加载模式寄存器(MRS)命令进行设置,芯片会一直保持所设置的信息直到重新设置、芯片复位或掉电,重新设置模式寄存器不会修改芯片内部所存储的数据。

MR0 模式寄存器用来定义 DDR3 SDRAM 的突发长度(Burst Length)、突发类型(Burst Type)、CAS 延迟(CAS latency)、操作模式、DLL 复位、写恢复和预充电 Power\_down 模式,如图 1 所示。

- ① Burst Length (BL): 突发长度。DDR3 的读写操作都是突发类型的,突发长度决定了在读取操作或写入操作中列空间的最大个数,可根据要求设置为 4 (突变模式), 8(固定)或利用 A12 管脚在读写命令的时候进行设置(on-the-fly)。
- ② Burst Type: 突发类型。突发类型分为 sequential 或 interleaved, 只在读取操作中有用。由 M3 决定。
- ③ CAS Latency(CL): 列地址选通脉冲时间延迟。指在读取数据时,读取命令到数据输出需要等待的时钟周期数,可设置为 5~11。
  - ④ DLL Reset: DLL 复位设置, 当设置 M8 为 1 时, 激活 DLL 复位功能。
  - ⑤ Write Recovery: 定义写恢复时间, WR=tWR/tCK, 可设置为 5~12。
- ⑥ Precharge Power-Down 模式: 当 M12 设置为 0 时,在预充电 Power-Down 模式下,DLL 关闭,芯片处于待机模式;当 M12 设置为 1 时,在预充电 Power-Down 模式下,DLL 打开,芯片处于快速退出预充电 Power-Down 模式。
- ⑦ Mode Register Definition:模式寄存器定义,由 BA1 和 BA0 决定 LMR 命令所操作的模式寄存器属于哪种模式寄存器。

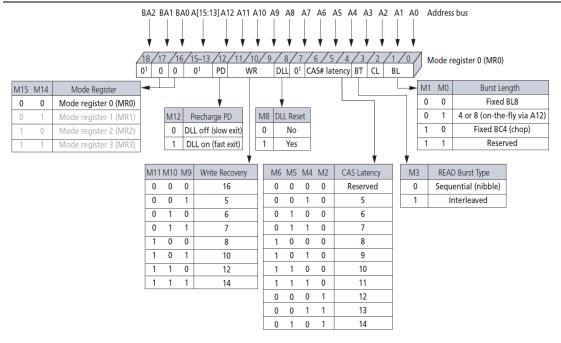


图 1 模式寄存器 MR0 定义

MR1 模式寄存器定义 DDR3 SDRAM 额外的一些设置,有数据输出使能(Q OFF)、DLL 使能/禁止、ODT 的电阻值、写入均衡控制、CAS 附加延迟设置和输出驱动强度选择等,如图 2 所示。

- ①DLL Enable/Disable: DLL 使能控制。在正常操作时,DLL 必须被使能,在上电初始化的时候进行使能设置。
- ②Output Drive Strength: 输出驱动强度。正常情况下设置为 RZQ/7(34  $\Omega$  [NOM]),为了校准输出驱动阻抗,外部需要有 RZQ 电阻(240  $\Omega$  ± 10%)连接到 ZQ 管脚上。
  - ③ CAS# Additive Latency(AL): CAS 附加延迟,可设置为 0、CL-1、CL-2。
  - ④ RTT: ODT 电阻的设置和 RZQ 电阻相关,可按需求设置。
  - ⑤ WL: 写入均衡功能使能,通过 MR1[7]设置。
  - ⑥ TDQS 使能控制: 只有在 8bit 模式下才使用。
- ⑦ 数据输出使能控制: M12 设置是否正常输出, M12=0 时正常输出, 否则输出禁止。
- ⑧ Mode Register Definition:模式寄存器定义,由 BA1 和 BA0 决定 LMR 命令所操作的模式寄存器属于哪种模式寄存器。

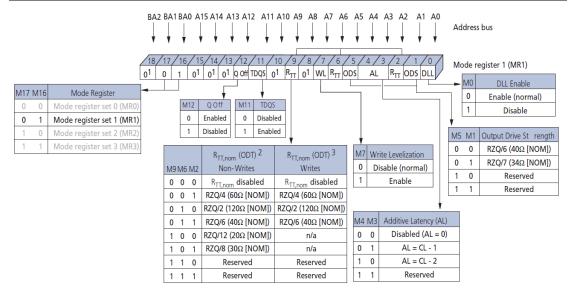


图 2 模式寄存器 MR1 定义

MR2 模式寄存器定义了 DDR3 SDRAM 的其他一些设置,有 CAS 写入延迟、自动自刷新(ASR)、温度自刷新(SRT)、动态 ODT等,如图 3 所示。

- ①CWL: CAS 写入延迟。定义在写入操作中,在附件延迟(AL)后增加的CWL 延迟时钟数,可设置为 5~8。
  - ② ASR: 自动自刷新使能。
  - ③ SRT: 自刷新温度范围使能。
- ④ 动态 ODT: 动态 ODT 使能。如果动态 ODT 使能,则在写入操作的时候, DRAM 从正常的 ODT 模式切换到动态 ODT 模式进行工作。
- ⑤ Mode Register Definition:模式寄存器定义,由 BA1 和 BA0 决定 LMR 命令所操作的模式寄存器属于哪种模式寄存器。

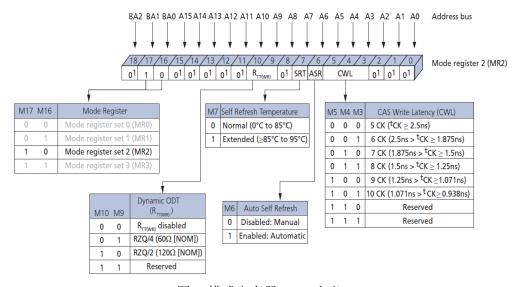


图 3 模式寄存器 MR2 定义

MR3 定义了 MULTIPURPOSE REGISTER (MPR) 功能的控制位,如图 4 所示。

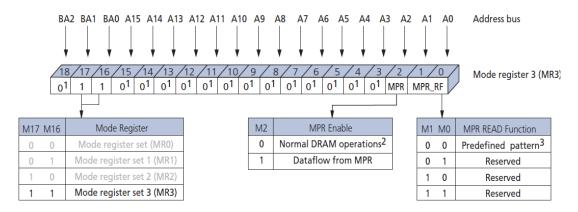


图 4 模式寄存器 MR3 定义

### 2.2 芯片初始化

DDR3 芯片在上电以后,必须运行初始化时序对芯片进行必要的功能配置后,才能进行正常的读写操作,其初始化时序如图 5 所示。

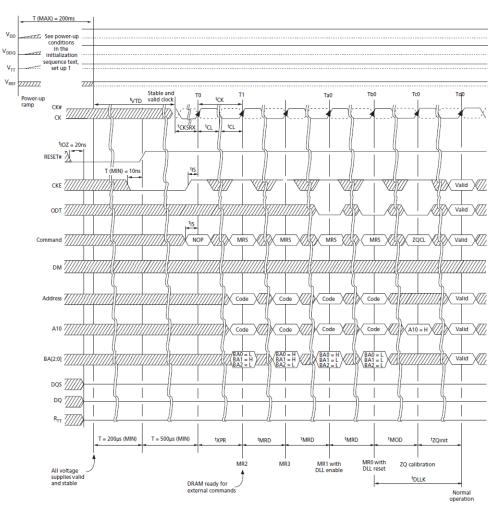


图 5 芯片初始化时序

### 2.3 激活操作

激活操作(ACTIVATE)是指在读取或者写入操作之前,芯片需要将要操作的 Bank 和 Row 进行激活,方便后续的操作。激活操作是通过激活命令实现的,在激活命令经过时间 'RCD 后,可以进行读取或写入操作,而在不同 Bank 之间激活命令的间隔时间是 'RRD,如图 6 所示。

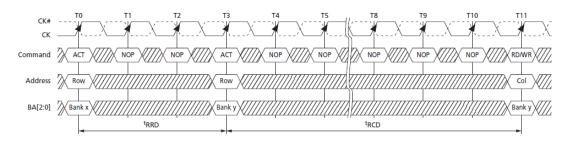


图 6 'RCD 和 'RRD 时序

### 2.4 读取操作

突发读取操作是通过读取命令实现的,在读取命令中提供开始读取数据的 Column 和 Bank,然后经过读取延迟(Read Latency)后,连续读出指定数量的 数据。RL 的值由 AL 和 CL 定义,RL=AL+CL。AL 和 CL 的值可通过 MRS 命令进行定义。图 7 展示了 CL=8,AL=0 设置下的 RL 时序。

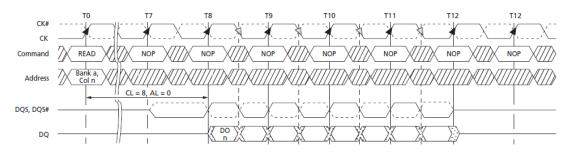


图 7 读取延迟 (Read Latency)

在读取操作中,DQS/DQS#与输出数据同步,在 DQS/DQS#的上升/下降沿都会读取到数据。DDR3 SDRAM 的突发读取操作不允许中断或者删减。在突发读取操作后,需要添加一个预充电(PRECHARGE)命令,来关闭激活的 Row。根据 A10 管脚的不同,决定了预充电命令需要手动添加还是自动添加。在读取操作时,如果地址线 A10 为高,则在读取操作后自动会加一个预充电命令;而如果地址线 A10 为低,则需要在读取命令之后,按照要求添加一个预充电命令,相应时序波形如图 8 和图 9 所示。

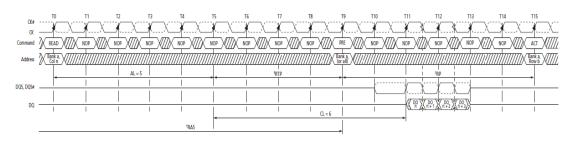


图 8 读取操作-不带自动预充电

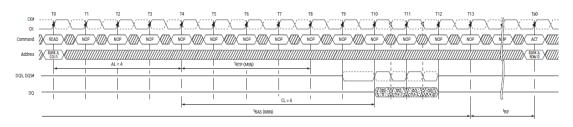


图 9 读取操作-带自动预充电

### 2.5 写入操作

突发写入操作通过写入命令实现,DDR3 利用 WL(Write Latency)来表明 其延迟时间,与读取操作的 RL 功能一致,而 WL=AL+CWL。在写入操作的时候,提供要写入的起始 Column 地址和 Bank 地址,同时是否加入自动预充电命令。如果加入自动预充电命令,则完成突发写入操作以后,就会自动关闭激活的 Row。

在突发写入操作中,第一个可用的输入数据在 WL 延时后的 DQS 的第一个上升沿被锁存,而后续的输入数据在每个 DQS 的上升沿/下降沿被锁存。

在写入命令和 DQS 的第一个上升沿之间的时间为 WL±'DQSS,图 10 中所表示的即为 'DQSS 的值处于正常情况和极限情况下的突发写入操作时序。

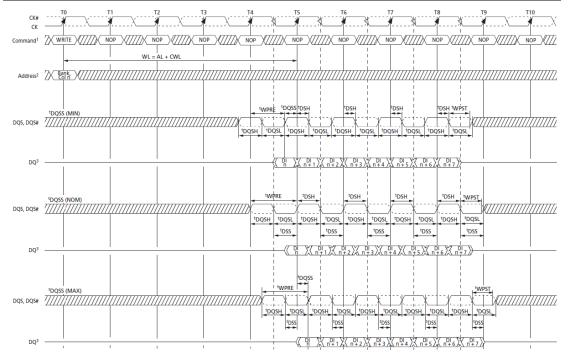


图 10 突发写入操作时序

图 11 是当 BL=8 时的写入操作到预充电时序,可以看出,数据写入之后,需要等待 WR 延时后才能加入预充电命令。

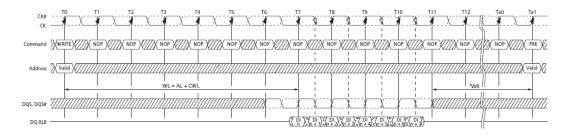


图 11 写入操作-预充电时序

### 2.6 预充电操作(PRECHARGE)

预充电命令是用来关闭某个 BANK 已经激活的 Row 或者所有 BANK 已经激活的 Row。A10 管脚用来检测是所有激活的 Row 被预充电还是单个 BANK 的 Row 被预充电,当A10 管脚为高时,表明所有激活的 Row 都需要被预充电,BANK 地址无意义;而 A10 管脚为低时,单一 BANK 的 Row 被预充电,这时 BANK 地址所指代的就是需要预充电 Row 的 BANK 地址。

一旦 BANK 被预充电以后,则整个 BANK 的 Row 都被关闭,处于空闲状态,如果后续需要对 Row 进行读写操作,则需要重新激活后才能使用。

### 2.7 刷新操作(REFRESH)

DRAM 需要每隔一段时间执行一次刷新操作,以保证存储数据不丢失。刷新操作时,地址由内部刷新控制器自动产生。刷新操作时序如图 12 所示。

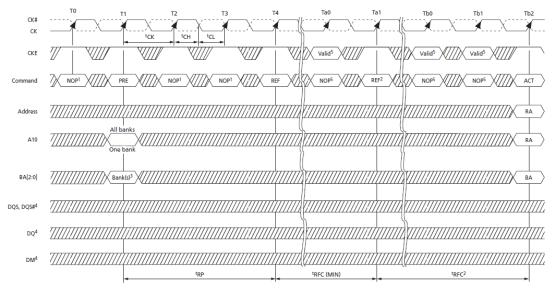


图 12 刷新操作时序

### 2.8 自刷新操作 (SELF REFRESH)

自刷新操作也是用来刷新 DRAM 以保存所存储的数据。在自刷新方式下,为了降低功耗,刷新地址和刷新时间全部由器件内部产生。只有通过 CKE 变低才能激活自刷新方式,其他的任何输入都将不起作用。给出退出自刷新方式命令后必须保持一定节拍的空操作输入,以保证器件完成从自刷新方式的退出。如果在正常工作期间采用集中式自动刷新方式,则在退出自刷新模式后必须进行一遍集中的自动刷新操作,以保证 DRAM 的数据不丢失。自刷新时序图如图 13 所示。

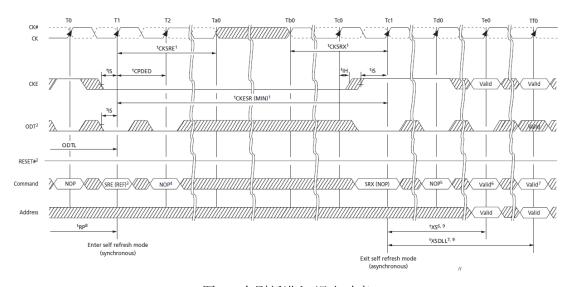


图 13 自刷新进入/退出时序

DDR3 SDRAM 采用了两项新的自刷新设计功能,称为自动自刷新(ASR,Automatic Self-Refresh)和自刷新温度范围(SRT,Self-Refresh Temperature)。 当开始 ASR 之后,将通过一个内置于 DRAM 芯片的温度传感器来控制刷新的频率,因为刷新频率高的话,耗电就大,温度也随之升高,而温度传感器则在保证数据不丢失的情况下,尽量减少刷新频率,降低工作温度。自刷新温度范围(SRT,Self-Refresh Temperature)可通过模式寄存器选择两个温度范围,一个是普通的温度范围(例如 0  $\mathbb{C}$  至 85  $\mathbb{C}$  ),另一个是扩展温度范围,比如最高到 125  $\mathbb{C}$  。对于 DRAM 内部设定的这两种温度范围,DRAM 将以恒定的频率和电流进行刷新操作。

### 2.9 输入时钟频率改变

在 DDR3 初始化以后,外部时钟必须保持稳定,才能保证芯片正常工作。如果需要改变外部输入的时钟频率,只有两种方式:自刷新模式或预充电 Power-down 模式。在自刷新模式下,外部时钟无意义,则可以在退出自刷新模式之前,改变输入的时钟频率。而在预充电 Power-down 模式下,CKE 为低,同样外部时钟不使能,则可以改变输入时钟频率,当在退出预充电 Power-down 模式以后,必须执行一次 MRS 命令,设置复位 DLL,如图 14 所示。

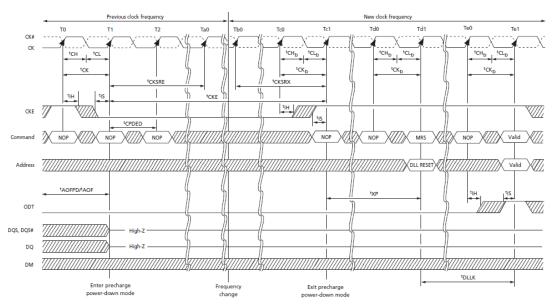


图 14 预充电 Power-down 过程中,改变时钟频率

### 2.10 Power-Down 模式

当 CKE 拉低后执行 NOP 或 DES 指令,芯片就进入 Power-down 模式。进入 Power-down 模式以后,芯片禁止所有的输入输出信号,包括 CK、CK#、ODT、

### CKE 和 RESET#。

假如 Power-Down 模式发生的时候,所有 BANK 处于空闲状态,此时的 Power-Down 模式称为预充电 Power-Down, 如图 15 所示; 而当 Power-Down 模式发生的时候,有任何 Row 激活在任意 BANK, 此 Power-Down 模式称为激活 Power-Down, 如图 16 所示。

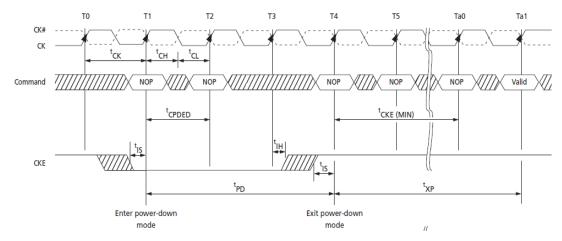


图 15 预充电 Power-down 过程进入/退出

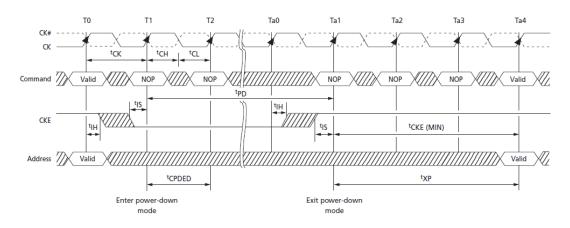


图 16 激活 Power-down 过程进入/退出

### 2.11 复位操作

当外部复位管脚 RESET#拉低,保持 100ns 的时间,芯片就执行复位操作。 在此过程中,芯片输出禁止,ODT 关闭,芯片复位。当退出复位操作以后,芯 片必须重新初始化后才能工作,内部计数器也复位,而芯片内部数据也会变化。 复位时序图如图 17 所示。

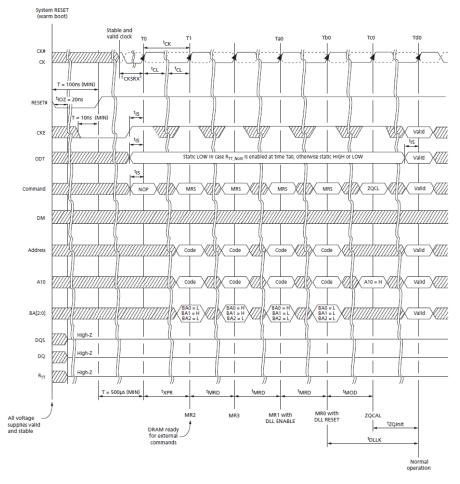


图 17 复位操作时序

### 三、原理框图

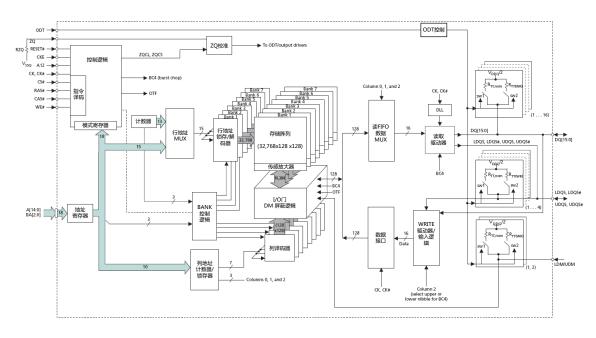


图 18 SM41J256M16M 功能框图



### 四、封装形式及尺寸

### 1. 封装形式及外形尺寸

SM41J256M16M 产品采用 96 引线 BGA 塑料封装 (BGA96), 封装尺寸如图 19 (单位为毫米):

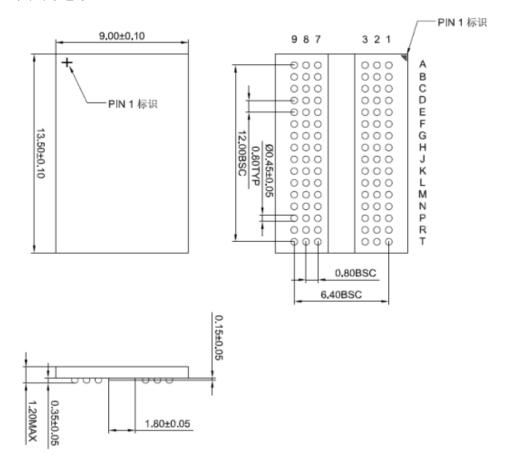


图 19 SM41J256M16M 封装尺寸图

### 2. 器件重量

器件重量不大于 0.2g。

### 3. 推荐焊盘

### 3.1 焊盘尺寸

SM41J256M16M 芯片推荐的焊盘如图 20, 焊盘尺寸如表 2。

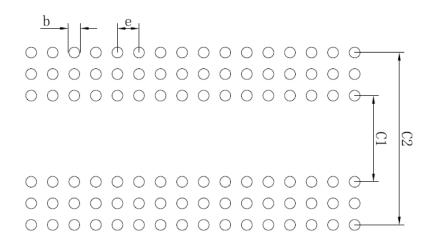


图 20 SM41J256M16M 焊盘形式图

表 2 焊盘尺寸

单位为毫米

产品型号	封装形式	b	e	C1	C2
SM41J256M16M	BGA96	0.4	0.8	3.2	6.4

### 3.2 推荐焊装工艺

- 1) 焊接前在 125℃下烘烤 9h;
- 2) 焊接温度曲线如图 21 所示。

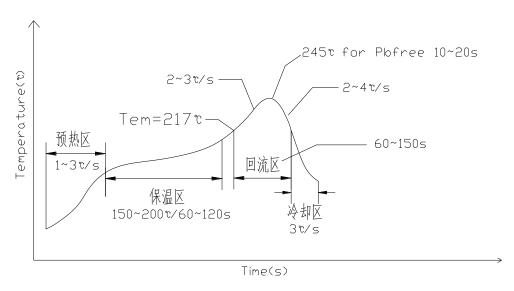


图 21 回流焊曲线图

### 4. 型号命名与标识

我司集成电路产品均按内控文件 GW/QP705《标识和可追溯性控制程序》及 GW/WD040《集成电路产品命名规范及标识要求》要求进行命名及标识。本产品的命名定义如下:



SM41J256M16M 芯片表面标识应包含以下内容:

- a) 器件型号;
- b) 批次号;
- c) 承制方标识;
- d) 序列号;
- e) ESD 等级;
- f) PIN1 引脚标识。

器件标识图如下图 22 所示。

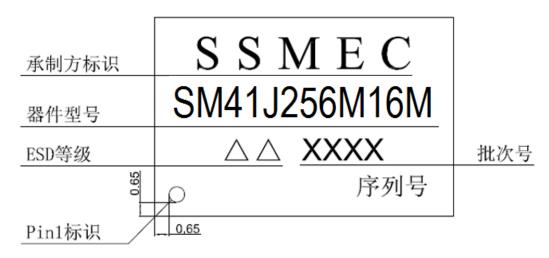


图 22 SM41J256M16M 标识图

### 五、引出端排列图

SM41J256M16M 芯片的引出端排列如图 23 所示,具体引出端功能见表 3。

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	Vanna	0	O DQ15				O DQ12	$\bigcirc$	$\bigcirc$
В	V <sub>SSQ</sub>	Ò	$\bigcup_{V_{SS}}^{O}$			T.	DQ12 DQS#	$\bigcirc$	$\bigcirc$
C		DQ11	$\bigcirc$				Ò	Ó	$V_{DDQ}$
D		$\bigcirc$	UDM				DQ8	$\bigcirc$	$ \begin{array}{c} V_{DD} \\ V_{DD} \end{array} $
E	$\begin{vmatrix} v_{ss} \\ v_{ss} \end{vmatrix}$	0.	DO0				$\bigcirc$	V <sub>sso</sub>	$\left \begin{array}{c} V_{DDQ} \\ V_{DDQ} \end{array}\right $
F		$\bigcirc$	LDQS	S			$\bigcirc$	DQ3	V <sub>SSQ</sub>
G			LDQS				$ \stackrel{\frown}{V_{DD}} $	$V_{ss}$	$\bigcup_{V_{\underline{S}SQ}}^{SQ}$
Н	VREFDO						$\bigcirc$	$\bigcirc$	$\left. \begin{array}{c} \bigcirc \\ V_{DDQ} \end{array} \right $
J	NC NC	$V_{ss}$	RAS	#			O CK	$V_{SS}$	O NC
K	ODT	$\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}{\overset{\circ}$	CAS				$\bigcirc$	$V_{DD}$	CKE
L	NC NC	CS#	WE#			A	.10/AI	$\bigcirc$	O NC
M	V <sub>ss</sub>	BA0	$\bigcirc$			-		V <sub>REFCA</sub>	$\left  \begin{array}{c} \circ \\ \circ \\ \circ \\ \circ \end{array} \right $
N	$V_{DD}$	A3	O A0			A1		$\bigcirc$	$\bigcirc$
P	$\begin{vmatrix} O \\ V_{ss} \end{vmatrix}$	O A5	O A2			•••	Al	O A4	$\bigcup_{\mathbf{v}_{\mathrm{ss}}}^{\mathbf{S}}$
R	$V_{\rm DD}$	O A7	O A9				O A11	$\bigcirc$	$\stackrel{\circ}{\bigcirc}_{\mathrm{DD}}$
T		Ö RESET	() T#A13				O A14	$\bigcirc$	$\bigcup_{V_{SS}}^{D}$
	- 33 T	LULI	112113				. 1.1 T	110	, 22

图 23 引出端排列图 (顶视图)

表 3 引出端功能表

引出端 序号	符号	I/O	功能	引出端 序号	符号	I/O	功能
A1	$V_{\mathrm{DDQ}}$	PWR	I/O 电源	J1	NC	NC	空脚
A2	DQ13	I/O	数据输入/输出信号	J2	$V_{SS}$	PWR	地
A3	DQ15	I/O	数据输入/输出信号	J3	RAS#	I	指令输入信号
A7	DQ12	I/O	数据输入/输出信号	J7	CK	I	时钟输入
A8	$V_{DDQ}$	PWR	I/O 电源	Ј8	$V_{SS}$	PWR	地
A9	$V_{SS}$	PWR	地	J9	NC	NC	空脚
B1	$V_{SSQ}$	PWR	I/O 地	K1	ODT	I	内核终结电阻器 控制信号
B2	$V_{\mathrm{DD}}$	PWR	电源	K2	$V_{\mathrm{DD}}$	PWR	电源
В3	$V_{SS}$	PWR	地	K3	CAS#	I	指令输入信号
B7	UDQS#	I/O	高字节数据选通	K7	CK#	I	时钟输入
B8	DQ14	I/O	数据输入/输出信号	K8	$V_{DD}$	PWR	电源
B9	$V_{SSQ}$	PWR	I/O 地	K9	CKE	I	时钟使能
C1	$V_{\text{DDQ}}$	PWR	I/O 电源	L1	NC	NC	空脚
C2	DQ11	I/O	数据输入/输出信号	L2	CS#	I	片选信号
C3	DQ9	I/O	数据输入/输出信号	L3	WE#	I	指令输入信号
C7	UDQS	I/O	高字节数据选通	L7	A10/AP	I	地址输入
C8	DQ10	I/O	数据输入/输出信号	L8	ZQ	REF	校准电阻端接管 脚



### 表3(续)

			衣3(	. 5头 /			
引出端 序号	符号	I/O	功能	引出端 序号	符号	I/O	功能
C9	$V_{\mathrm{DDQ}}$	PWR	I/O 电源	L9	NC	NC	空脚
D1	$V_{SSQ}$	PWR	I/O 地	M1	$V_{SS}$	PWR	地
D2	$V_{DDQ}$	PWR	I/O 电源	M2	BA0	I	Bank 地址输入
D3	UDM	I	高字节数据保护	M3	BA2	I	Bank 地址输入
D7	DQ8	I/O	数据输入/输出信号	M7	NC	NC	空脚
D8	$V_{SSQ}$	PWR	I/O 地	M8	$V_{REFCA}$	PWR	输入参考电压
D9	$V_{\mathrm{DD}}$	PWR	电源	M9	$V_{SS}$	PWR	地
E1	VSS	PWR	地	N1	VDD	PWR	电源
E2	VSSQ	PWR	I/O 地	N2	A3	I	地址输入
E3	DQ0	I/O	数据输入/输出信号	N3	A0	I	地址输入
E7	LDM	I	低字节数据保护	N7	A12/BC #	I	地址输入
E8	VSSQ	PWR	I/O 地	N8	BA1	I	Bank 地址输入
E9	VDDQ	PWR	I/O 电源	N9	VDD	PWR	电源
F1	VDDQ	PWR	I/O 电源	P1	VSS	PWR	地
F2	DQ2	I/O	数据输入/输出信号	P2	A5	I	地址输入
F3	LDQS	I/O	低字节数据选通	Р3	A2	I	地址输入
F7	DQ1	I/O	数据输入/输出信号	P7	A1	I	地址输入
F8	DQ3	I/O	数据输入/输出信号	P8	A4	I	地址输入
F9	VSSQ	PWR	I/O 地	P9	VSS	PWR	地
G1	VSSQ	PWR	I/O 地	R1	VDD	PWR	电源
G2	DQ6	I/O	数据输入/输出信号	R2	A7	I	地址输入
G3	LDQS#	I/O	低字节数据选通	R3	A9	I	地址输入
G7	VDD	PWR	电源	R7	A11	I	地址输入
G8	VSS	PWR	地	R8	A6	I	地址输入
G9	VSSQ	PWR	I/O 地	R9	VDD	PWR	电源
H1	VREFD Q	PWR	输入参考电压	T1	VSS	PWR	地
H2	VDDQ	PWR	I/O 电源	T2	RESET#	I	复位输入
Н3	DQ4	I/O	数据输入/输出信号	Т3	A13	I	地址输入
Н7	DQ7	I/O	数据输入/输出信号	Т7	A14	I	地址输入
Н8	DQ5	I/O	数据输入/输出信号	Т8	A8	I	地址输入
Н9	VDDQ	PWR	I/O 电源	Т9	VSS	PWR	地

# 六、绝对最大额定值

SM41J256M16M产品的绝对最大额定值如下:

电源电压(V <sub>DD</sub> 、V <sub>DD</sub>	<sub>OQ</sub> )	0.4 V~1.975V
输入/输出电压(Vin、	Vout)	0.4 V~1.975V
贮存温度范围 (Tstg)		65°C ∼+150°C

结温(Tj)......150℃

### 七、推荐工作条件

SM41J256M16M产品的推荐工作条件如下:

电源电压(V<sub>DD</sub>、V<sub>DDO</sub>)......1.5±0.075V

参考电压(V<sub>REFCA (DC)</sub>、V<sub>REFDQ (DC)</sub>)......0.5V<sub>DD</sub>±0.01V<sub>DD</sub>

工作温度范围(T<sub>A</sub>).....-55℃~+125℃

### 八、电特性表

SM41J256M16M 芯片的直流(DC)电特性见表 4。

表 4 直流电特性

		除另有规定外,V <sub>REFCA</sub> =V <sub>REFDQ</sub> =V <sub>DD</sub> /2,	极目	限制	单
特性	符号	$V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5V \pm 0.075V, V_{SS} = V_{SSQ} = 0V,$ $-55 \degree C \le TA \le 125 \degree C$	最小值	最大值	位位
命令和地址	•				
DC 输入高电平	V <sub>IH(DC100)</sub> <sup>a</sup>	_	V <sub>REF</sub> +0.100	1.5	V
DC 输入低电平	V <sub>IL(DC100)</sub> <sup>a</sup>	_	0	V <sub>REF</sub> -0.100	V
AC 输入高电平	V <sub>IH(AC175)</sub>	_	V <sub>REF</sub> +0.175	_	V
AC 输入低电平	V <sub>IL(AC175)</sub>	_	_	V <sub>REF</sub> -0.175	V
AC 输入高电平	V <sub>IH(AC150)</sub>	_	V <sub>REF</sub> +0.150		V
AC 输入低电平	V <sub>IL(AC150)</sub>	_	_	V <sub>REF</sub> -0.150	V
数据(DQ and DM)					
DC 输入高电平	V <sub>IH(DC100)</sub> <sup>a</sup>	_	V <sub>REF</sub> +0.100	1.5	V
DC 输入低电平	V <sub>IL(DC100)</sub> <sup>a</sup>	_	0	$V_{REF}$ -0.100	V
AC 输入高电平	V <sub>IH(AC150)</sub>	_	V <sub>REF</sub> +0.150		V
AC 输入低电平	V <sub>IL(AC150)</sub>	_	_	V <sub>REF</sub> -0.150	V
漏电流参数	_				
输入漏电流	$I_{\rm IL}$	$0V \leq V_{IN} \leq V_{DD}$	-5	+5	μA
输出漏电流	$I_{OL}$	$0V \le V_{OUT} \le V_{DDQ}$	-5	+5	μΑ
电流参数					
提供ADIAN		时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#在			
操作单 Bank 激活-	$I_{DD0}$	激活命令和预充电命令之间为高;命令、地址输入部分 01 跳转;数据端口悬空; DM=0; 某一时刻只激活单 Bank	_	66	mA
预充电电流 					
		操作;使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0			
提佐台 D1 油江		时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#在			
操作单 Bank 激活- 读取-预充电电流	$I_{DD1}$	激活命令、读取命令、预充电命令之间为高;命令、地址 输入、数据端口部分 01 跳转; DM=0; 某一时刻只激活单	_	87	mA
以以·则兀电电流 		物人、数据编口部分 01			
	1	<u> </u>	l		l



### 表 4 (续)

		除另有规定外,V <sub>REFCA</sub> =V <sub>REFDQ</sub> =V <sub>DD</sub> /2,	极	限制	单
特性	符号	$V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5 V \pm 0.075 V$ , $V_{SS} = V_{SSQ} = 0 V$ , $-55 ^{\circ}C \le TA \le 125 ^{\circ}C$	最小值	最大值	位
预充电 Power-down 电流(slow)	${ m I}_{ m DD2P0}$	时钟正常输入; CKE=0; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 所有命令和地址输入为 0; 数据端口悬空; DM=0; 关闭 所有 BANK; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0; 预充 电 Power-Down 模式: Slow	_	18	mA
预充电 Power-down 电流(fast)	$I_{\mathrm{DD2P1}}$	时钟正常输入; CKE=0; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 所有命令和地址输入为 0; 数据端口悬空; DM=0; 关闭 所有 BANK; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0; 预充 电 Power-Down 模式: Fast		32	mA
预充电 静态待机电流	$I_{\mathrm{DD2Q}}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 所有命令和地址输入为 0; 数据端口悬空; DM=0; 关闭 所有 BANK; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0	_	32	mA
预充电待机电流	$I_{\mathrm{DD2N}}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 数据端口悬空; DM=0; 关 闭所有 BANK; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0	_	32	mA
预充电待机 ODT 电流	$I_{ m DD2NT}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 数据端口悬空; DM=0; 关闭所有 BANK; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT 信号 01 跳转	_	42	mA
激活 Power-down 电 流	$I_{DD3P}$	时钟正常输入; CKE=0; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 所有命令和地址输入为 0; 数据端口悬空; DM=0; 所有 BANK 打开; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0;	_	38	mA
激活待机电流	$I_{\mathrm{DD3N}}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#=1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 数据端口悬空; DM=0; 所有 BANK 打开; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0	_	47	mA
读取操作工作电流	$I_{\mathrm{DD4R}}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#在 读取命令之间为 1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 突发数 据读取方式; DM=0; 所有 BANK 打开, BANK 之间读取 命令循环, 0, 0, 1, 1, 2, 2, …; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0	_	235	mA
写入操作工作电流	${ m I_{DD4W}}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#在 写入命令之间为 1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 突发数 据写入方式; DM=0; 所有 BANK 打开, BANK 之间写入 命令循环, 0, 0, 1, 1, 2, 2, …; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=1		171	mA
突发刷新电流	$I_{ m DD5B}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=0; CS#在 刷新命令之间为 1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 数据端 口悬空; DM=0; 每个 nRFC 周期一次刷新命令; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0	_	235	mA



### 表 4 (续)

		除另有规定外,V <sub>REFCA</sub> =V <sub>REFDQ</sub> =V <sub>DD</sub> /2,	极	限制	单
特性	符号	$V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5V \pm 0.075V$ , $V_{SS} = V_{SSQ} = 0V$ , $-55 \degree C \le TA \le 125 \degree C$	最小值	最大值	位
室温自刷新电流	$ m I_{DD6}$	自动自刷新功能关闭;正常的自刷新温度范围;CKE=0; 无时钟输入;CK/CK#=0;CL=11,BL=8,AL=0;CS#悬空;命令、地址输入和数据端口悬空;DM=0;正常温度自刷新操作;使能DQ输出和RTT_Nom;ODT悬空;	I	40	mA
扩展温度自刷新电流	$I_{ m DD6ET}$	自动自刷新功能关闭;扩展的自刷新温度范围; CKE=0; 无时钟输入; CK/CK#=0; CL=11, BL=8, AL=0; CS#悬空; 命令、地址输入和数据端口悬空; DM=0; 扩展温度自刷新操作; 使能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT 悬空;	_	40	mA
Bank interleave read 工作电流	$ m I_{DD7}$	时钟正常输入; CKE=1; CL=11, BL=8, AL=CL-1; CS# 在激活和读取加自动预充电为 1; 命令、地址输入部分 01 跳转; 突发数据读取方式; DM=0; BANK 交错激活; 使 能 DQ 输出和 RTT_Nom; ODT=0;	I	243	mA
复位电流	$I_{DD8}$	RESET=0; CK/CK#=0; CKE 悬空; 无时钟输入; CS#悬空; 命令、地址输入和数据端口悬空; ODT 悬空;	_	34	mA

# SM41J256M16M 芯片的交流(AC)电特性见表 5。

# 表 5 交流电特性

			条件	极限值		单位
特性		符号	除另有规定外, $V_{REFCA}=V_{REFDQ}=V_{DD}/2$ , $V_{DD}=V_{DDQ}=1.5V\pm0.075V$ , $V_{SS}=V_{SSQ}=0V$ , $-55^{\circ}\!$	最小值	最大值	
时钟参数						
时钟周期:DLL disable 模式		<sup>t</sup> CK (DLL_DIS)	_	8	_	ns
时钟周期:DLL enable 模式		tCK(avg)	图 14	1.25	1.5	ns
时钟高电平宽度		tCH(avg)	图 14	0.47	0.53	tCK(avg)
时钟低电平宽度		tCL(avg)	图 14	0.47	0.53	tCK(avg)
时钟周期抖动	DLL locked	<sup>t</sup> JITper <sup>a</sup>	_	-70	70	ps
的	DLL locking	<sup>t</sup> JITper,lck <sup>a</sup>	_	-60	60	ps
Absolute 时钟周期		tCK(abs) a	_	1180	1570	ps
Absolute 时钟高脉冲宽度		tCH(abs) a	_	0.43	_	tCK(avg)
Absolute 时钟低脉冲宽度		tCL(abs) a	_	0.43	_	tCK(avg)
周期间抖动	DLL locked	tJITcc a	_	_	140	ps
河州円沿列	DLL locking	<sup>t</sup> JITcc,lck <sup>a</sup>	_	_	120	ps



			化 5 (装)			
			条 件	极限	見值	
特性		符号	除另有规定外, $V_{REFCA} = V_{REFDQ} = V_{DD}/2$ , $V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5V \pm 0.075V$ , $V_{SS} = V_{SSQ} = 0V$ ,	最小值	最大值	单位
			-55°C≤T <sub>A</sub> ≤125°C		最大值 103 122 136 147 155 163 169 175 180 184 188	
	2周期	tERR2per a	_	-103	103	ps
	3周期	tERR3per a	_	-122	122	ps
	4周期	<sup>t</sup> ERR4per <sup>a</sup>	_	-136	136	ps
	5 周期	<sup>t</sup> ERR5per <sup>a</sup>	_	-147	147	ps
	6周期	<sup>t</sup> ERR6per <sup>a</sup>	_	-155	155	ps
	7周期	<sup>t</sup> ERR7per <sup>a</sup>	_	-163	163	ps
累积误差	8周期	<sup>t</sup> ERR8per <sup>a</sup>	<del>_</del>	-169	169	ps
	9周期	<sup>t</sup> ERR9per <sup>a</sup>	<del>_</del>	-175	175	ps
	10 周期	tERR10per a	_	-180	180	ps
	11 周期	tERR11per a	_	-184	184	ps
	12 周期	tERR12per a	_	-188	188	ps
	n=13, 1449,	<sup>t</sup> ERRnper <sup>a</sup>		(1+0.68ln[n])×	(1+0.68ln[n])	20
	50 周期	EKKlipei	_	tJITper min	⅓JITper MAX	ps
DQ 输入时间参数						
DQ/DM 输入建立时间		<sup>t</sup> DS <sub>(base)(AC150)</sub>	图 25	10	_	ps
DQ/DM 输入保持时间		<sup>t</sup> DH <sub>(base)(DC100)</sub>	图 25	45	_	ps
DQ/DM 输入脉冲宽度		<sup>t</sup> DIPW <sup>a</sup>	_	360	_	ps
DQ 输出时间参数				l		
DQS,DQS#与 DQ 偏氮	斜	<sup>t</sup> DQSQ	图 24	_	100	ps
DQ 输出保持时间		tQH	图 24	0.38	_	tCK(avg)
DQ Low-Z 时间		tLZDQ a	图 24	-450	225	ps
DQ High-Z 时间		tHZDQ a	图 24	_	225	ps
DQS 输入时间参数				-		
DQS,DQS#上升沿到B	时钟 CK,	tDOGG	图 10	0.27	.0.27	tCV()
CK#上升沿		<sup>t</sup> DQSS	图 10	-0.27	+0.27	<sup>t</sup> CK(avg)
DQS,DQS#输入低脉冲宽度		<sup>t</sup> DQSL	图 10	-0.45	+0.55	tCK(avg)
DQS,DQS#输入高脉冲宽度		<sup>t</sup> DQSH	图 10	-0.45	+0.55	tCK(avg)
DQS,DQS#建立时间		<sup>t</sup> DSS <sup>a</sup>	图 10	0.18	_	tCK(avg)
DQS,DQS#保持时间		<sup>t</sup> DSH <sup>a</sup>	图 10	0.18	_	tCK(avg)
DQS,DQS#写前同步时间		<sup>t</sup> WPRE	图 10、28、29	0.9	_	tCK(avg)
DQS,DQS#写后同步时间		<sup>t</sup> WPST	图 10、28、29	0.3	_	tCK(avg)
DQS 输出时间参数						
DQS, DQS#上升沿输出存取时间到		¹DQSCK	图 26	-225	225	ne
时钟 CK,CK#上升沿		DOSCK	<u></u> 当 20	-223	223	ps



			表 5(续)			
			条 件	极限值		
特性		符号	除另有规定外, $V_{REFCA} = V_{REFDQ} = V_{DD}/2$ , $V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5V \pm 0.075V$ , $V_{SS} = V_{SSQ} = 0V$ , $-55\% \le T_A \le 125\%$	最小值	最大值	单位
DQS,DQS#输出高时间	间	<sup>t</sup> QSH <sup>a</sup>	图 26	0.4	_	tCK(avg)
DQS,DQS#输出低时间	间	<sup>t</sup> QSL <sup>a</sup>	图 26	0.4	_	tCK(avg)
DQS,DQS# Low-Z 时	间 (RL-1)	tLZDQS a	图 26	-450	225	ps
DQS, DQS# High-Z 时	闰(RL+BL/2)	tHZDQS a	图 26	_	225	ps
DQS,DQS#读前同步的	村间	<sup>t</sup> RPRE <sup>a</sup>	图 26	0.9	_	tCK(avg)
DQS,DQS#读后同步的	村间	<sup>t</sup> RPST <sup>a</sup>	图 26	0.3	_	tCK(avg)
命令和地址时间参数						
DLL 锁定时间		tDLLK a	图 5	512	_	tCK(avg)
控制、命令、地址输入致	建立时间	<sup>t</sup> IS <sub>(base)(AC175)</sub> <sup>a</sup>	图 14	45	_	ps
控制、命令、地址输入致	建立时间	<sup>t</sup> IS <sub>(base)(AC150)</sub> <sup>a</sup>	图 14	170	_	ps
控制、命令、地址输入值	呆持时间	tIH <sub>(base)(DC100)</sub> a	图 14	120	_	ps
控制、命令、地址输入周	永冲宽度	<sup>t</sup> IPW <sup>a</sup>	_	560	_	ps
激活到内部读或写延迟	<u> </u>	<sup>t</sup> RCD	图 6	13.75	_	ns
预充电命令周期		<sup>t</sup> RP	图 8	13.75	_	ns
激活到预充电命令周期		tRAS a	图 8	35	9⊀REFI	ns
激活到激活命令周期		<sup>t</sup> RC	_	48.75	_	ns
激活到激活最小命令周	期	<sup>t</sup> RRD	图 6、27	4	_	tCK(avg)
4个激活序列周期		<sup>t</sup> FAW	图 27	40	_	ns
写恢复时间		<sup>t</sup> WR	图 11	15	_	ns
写命令到读命令延迟时	·间	<sup>t</sup> WTR	图 28	5	_	ns
读命令到预充电命令时	·间	<sup>t</sup> RTP	图 8	5	_	ns
列地址命令延迟时间		<sup>t</sup> CCD	图 29	4	_	tCK(avg)
自动预充电写恢复+预充电时间		<sup>t</sup> DAL <sup>a</sup>	_	WR+tRP/tCK(avg)	_	tCK(avg)
模式寄存器设置命令时	·间	tMRD a	图 5	4	_	tCK(avg)
模式寄存器设置命令更	新延迟	tMOD a	图 5	15	_	ns
多用寄存器恢复时间		tMPRR a	_	1	_	tCK(avg)
校准时间参数					•	•
ZQCL命令:长校准	上电和复位 操作	<sup>t</sup> ZQinit <sup>a</sup>	图 5、30	640	_	ns
时间	正常操作	<sup>t</sup> ZQ <sub>oper</sub> <sup>a</sup>	图 30	320	_	ns
ZQCS 命令: 短校准时间		<sup>t</sup> ZQCS <sup>a</sup>	图 30	80	_	ns
初始化和复位时间参数						
退出复位从 CKE 高到可	可用命令时间	tXPR a	图 17	270	_	ns
刷新时间参数						
刷新命令周期		<sup>t</sup> RFC	图 12	260	_	ns



			表 5(续)			
特性			条 件	极限	极限值	
		符号	除另有规定外, $V_{REFCA}=V_{REFDQ}=V_{DD}/2$ , $V_{DD}=V_{DDQ}=1.5V\pm0.075V$ , $V_{SS}=V_{SSQ}=0V$ , $-55^{\circ}\mathrm{C}\leq T_{A}\leq 125^{\circ}\mathrm{C}$	最小值	最大值	单位
最大刷新周期(-55℃≤T	(A≤+85°C)	tREF a	_	_	64	ms
最大刷新周期(+85℃≤T <sub>A</sub> ≤+105℃)		tREF a	_	_	32	ms
最大刷新周期(+105℃≤	(T <sub>A</sub> ≤+125°C)	tREF a	_	_	16	ms
最大平均周期刷新						
-55°C≤TA≤+85°C		tREFI a	<del>-</del>	_	7.8	μs
最大平均周期刷新		tDEET 0	_	_	3.9	μs
+85°C≤TA≤+125°C		<sup>t</sup> REFI <sup>a</sup>				
最大平均周期刷新		tDEEL 2		_	1.95	μs
+105°C≤TA≤+125°C		<sup>t</sup> REFI <sup>a</sup>	_			
退出自刷新到命令		tXS a	图 14 21	130	_	ns
不锁定 DLL 时间			图 14、31			
退出自刷新到命令锁定 DLL 时间		tXSDLL a	图 14	<sup>t</sup> DLLK <sub>(min)</sub>	_	tCK(avg)
最小 CKE 低脉冲宽度从自刷新进入		<sup>t</sup> CKESR <sup>a</sup>	图 14、31	6.25	_	ns
到退出时间						
自刷新进入/Power_down进入后时钟		<sup>t</sup> CKSRE <sup>a</sup>	图 14、31	10		ns
可用时间		CKSKL	E 147 31	10		115
自刷新退出/Power_down 退出/复位		<sup>t</sup> CKSRX <sup>a</sup>	图 14、31	10	_	ns
退出到时钟可用时间		0110101	H 111 01	10		110
Power-Down 时序				1		T
CKE 最小脉冲宽度		tCKE(MIN) a	图 15、16	5	_	ns
命令通过禁止延时时间	命令通过禁止延时时间		图 15、16	1	_	tCK(avg)
Power_down 进入到退日		<sup>t</sup> PD <sup>a</sup>	图 15、16	110	9×t <sub>REFI</sub>	ns
Power-Down 进入最小	时序	1		1		T
激活命令到 Power-Dow	/n 时间	tACTPDEN a	图 36	1	_	tCK(avg)
预充电命令到 Power-Down 时间		<sup>t</sup> PREPDEN <sup>a</sup>	图 37	1	_	tCK(avg)
刷新命令到 Power-Down 时间		<sup>t</sup> REFPDEN <sup>a</sup>	图 35	1	_	tCK(avg)
模式寄存器命令到 Power-Down 时间		<sup>t</sup> MRSPDEN <sup>a</sup>	图 37	tMOD(MIN)		_
读/读加自动预充电命令到		<sup>t</sup> RDPDEN <sup>a</sup>	图 32	RL+4+1	_	<sup>t</sup> CK(avg)
Power-Down 时间		KDIDEN	12J J2	KL (4+1	_	CIN(avg)
	BL8OTF,			WL+4+tWR		
写命令到	BL8MRS,	<sup>t</sup> WRPDEN <sup>a</sup>	图 33	/ tCK(avg)	—	tCK(avg)
Power-Down 时间	BC4OTF					
	BC4MRS	<sup>t</sup> WRPDEN <sup>a</sup>	图 33	WL+2+tWR	_	tCK(avg)
				/tCK(avg)		(6)



特性			<del></del>	极限	极限值	
		符号	除另有规定外, $V_{REFCA} = V_{REFDQ} = V_{DD}/2$ , $V_{DD} = V_{DDQ} = 1.5V \pm 0.075V$ , $V_{SS} = V_{SSQ} = 0V$ , $-55\% \le T_A \le 125\%$	最小值	最大值	单位
写命令加自动预充电 到 Power-Down 时间	BL8OTF, BL8MRS, BC4OTF	<sup>t</sup> WRAPDEN <sup>a</sup>	图 34	WL+4+WR+1	_	<sup>t</sup> CK(avg)
	BC4MRS	<sup>t</sup> WRAPDEN <sup>a</sup>	图 34	WL+2+WR+1	_	tCK(avg)
Power-Down 退出时序						
DLL 打开、命令可用时间或 DLL 关 闭到不需要锁定 DLL 命令时间		<sup>t</sup> XP <sup>a</sup>	图 16	6	_	ns
预充电 Power-down 带 DLL 关闭到 DLL 锁定命令时间		<sup>t</sup> XPDLL <sup>a</sup>	图 16	24	_	ns
ODT 时序 a						
RTT 打开时间		<sup>t</sup> AON	图 39	-225	225	ps
RTT 关断时间		<sup>t</sup> AOF	图 39	0.3	0.7	tCK(avg)
异步 RTT 打开延时		<sup>t</sup> AONPD	图 40	2	8.5	ns
异步 RTT 关断延时		<sup>t</sup> AOFPD	图 40	2	8.5	ns
ODT 高时间用写命令和 BL8		ODTH8	图 41	6	_	tCK(avg)
ODT 高时间不用写命令/用写命令和 BC4		ODTH4	图 39	4	_	<sup>t</sup> CK(avg)
Dynamic ODT 时序 a						
RTT 动态改变偏斜		<sup>t</sup> ADC	图 41	0.3	0.7	tCK(avg)
写入均衡时序 <sup>a</sup>						
写入均衡时序的第一个	DQS, DQS#	tWLMRD	图 42	40		tCK(avg)
脉冲上升沿时间		WLININD	[3] <del>1</del> 2	70	CK(avg)	
写入均衡时序的 DQS, DQS#延迟		<sup>t</sup> WLDQSEN	图 42	25	_	tCK(avg)
写入均衡时序建立时间		tWLS	图 42	165	_	ps
写入均衡时序保持时间		<sup>t</sup> WLH	图 42	165	_	ps
写入均衡时序输出延迟时间		tWLO	图 42	0	7.5	ns
写入均衡时序输出错误时间		<sup>t</sup> WLOE	图 42	0	2	ns

单位 tck.avg 的参数,测试时取 tck (min) =1.25ns。

### 九、时序图

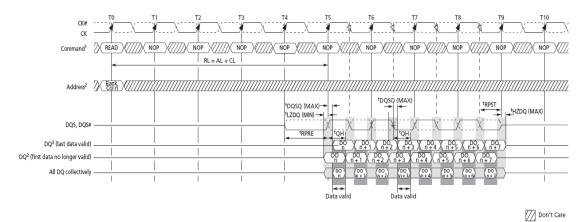


图 24 数据输出时序

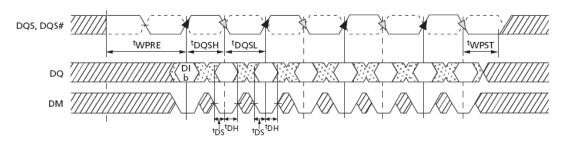


图 25 数据输入时序

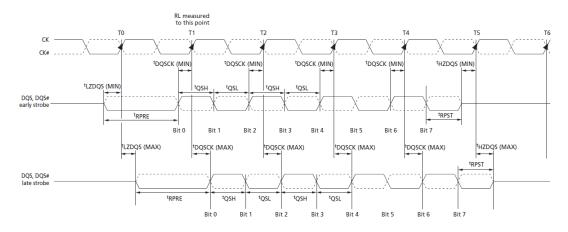


图 26 DQS 时序-读取操作

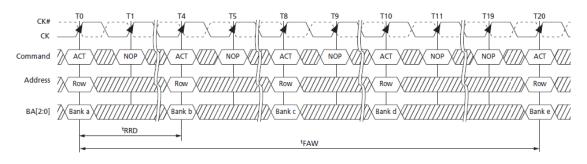


图 27 tFAW 时序

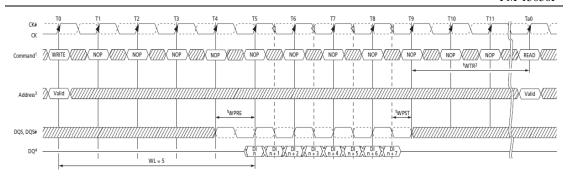


图 28 写入操作到读取操作时序 (BL8)

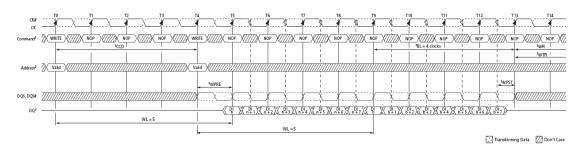


图 29 连续写入操作(BL8)

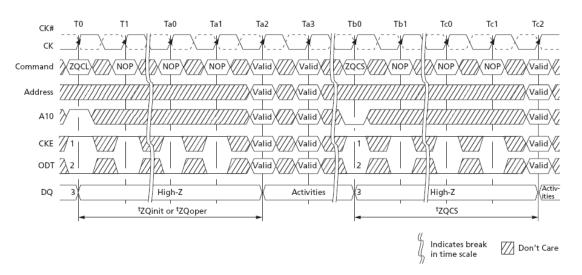


图 30 ZQ 校准时序(ZQCL and ZQCS)

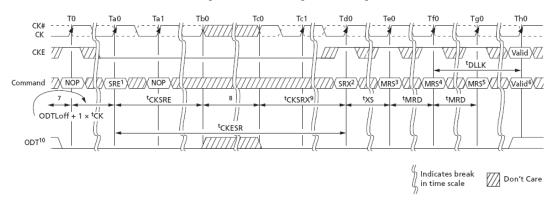


图 31 DLL Disable 模式到 DLL enable 模式

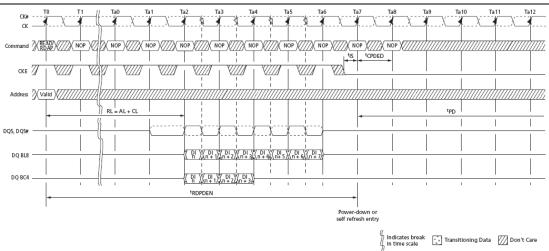


图 32 读命令/读命令加预充电后进入 Power-Down 时序(RDAP)

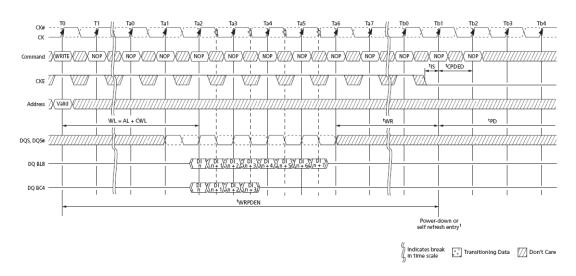


图 33 写命令后进入 Power-Down 时序

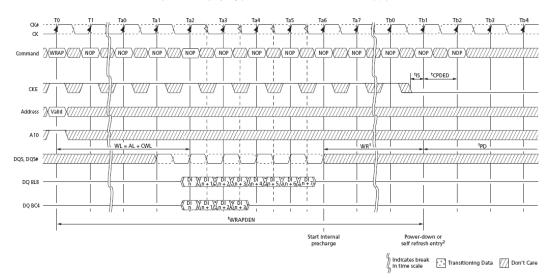


图 34 写命令加自动预充电后进入 Power-Down 时序(WRAP)

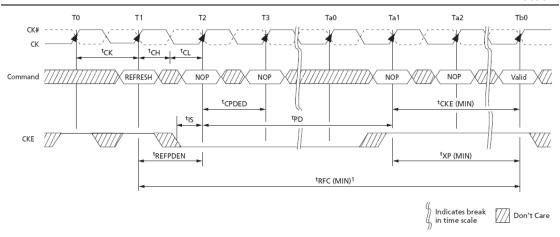


图 35 刷新后进入 Power-Down 时序

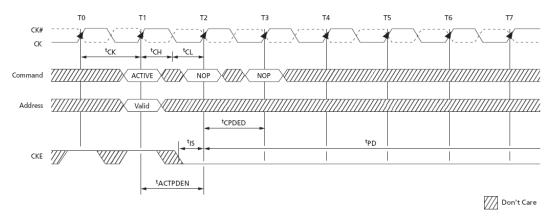


图 36 激活后进入 Power-Down 时序

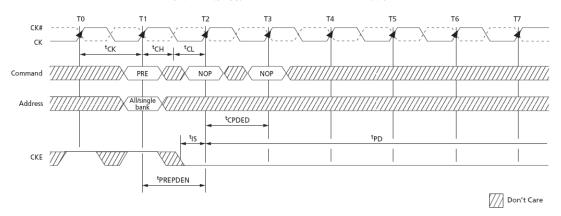


图 37 预充电后进入 Power-Down 时序

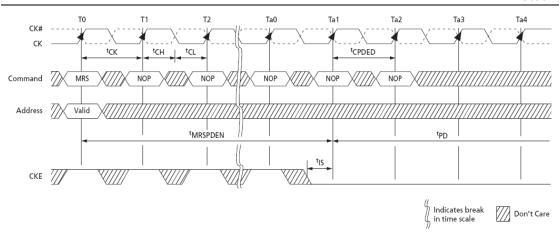


图 38 模式寄存器设置后进入 Power-Down 时序

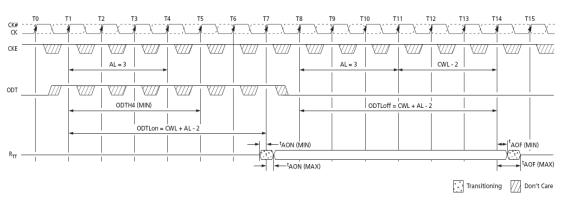


图 39 同步 ODT 时序

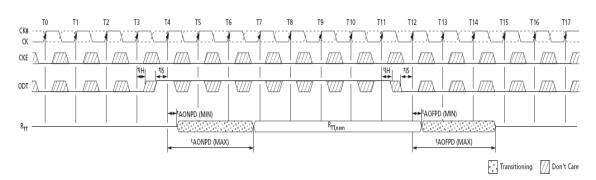


图 40 异步 ODT 时序

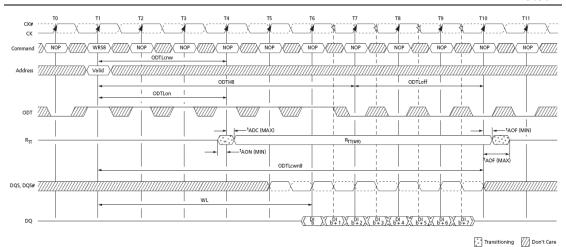


图 41 动态 ODT 时序

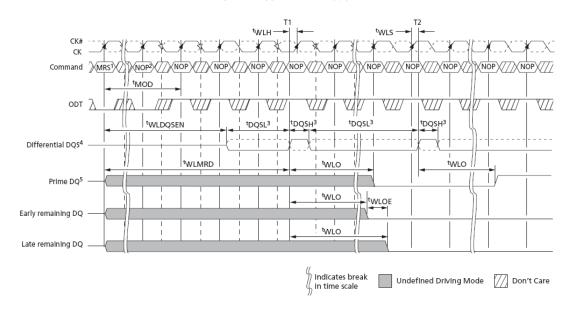


图 42 写入均衡时序

### 十、典型应用指南

### 1. 产品差异分析

SM41J256M16M 产品为塑封产品,其外形尺寸与国外塑封产品一致,可根据我司推荐焊盘进行设计。

### 2. 产品典型应用

SM41J256M16M 芯片属于动态存储器芯片,其一般用作主控制器的数据存储器使用,典型应用电路图如图 43 所示:

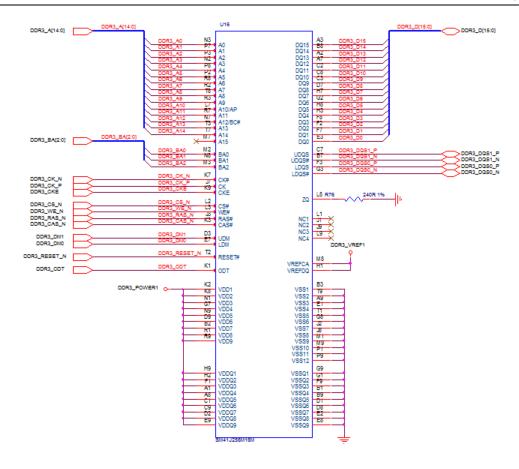


图 43 SM41J256M16M 典型应用电路图

### 十一、使用操作规程及注意事项

器件必须采取防静电措施进行操作。取用芯片时应佩戴防静电手套,防止人体电荷对芯片的静电冲击,损坏芯片。将芯片插入电路板上的底座时以及将芯片从电路板上的底座取出时,应注意施力方向以确保芯片管脚均匀受力。不要因为用力过猛,损坏芯片管脚,导致无法使用。

推荐下列操作措施:

- ●器件应在防静电的工作台上操作,或带指套操作:
- 试验设备和器具应接地;
- ●不能触摸器件引线;
- ●器件应存放在防静电材料制成的容器中(如:集成电路专用盒);
- ●生产、测试、使用以及转运过程中应避免使用引起静电的塑料、橡胶或丝织物。
  - ●相对湿度尽可能保持在 50% ±20%。



### 十二、运输与储存

芯片存储环境温度是: -65℃到+150℃。

使用指定的防静电包装盒进行产品的包装和运输。在运输过程中,确保芯片不要与外物发生碰撞。

### 十三、开箱与检查

开箱使用芯片时,请注意观察芯片管壳上的产品标识。确定产品标识清晰, 无污迹,无擦痕。同时,注意检查芯片管壳及引脚。确定管壳无损坏,无伤痕, 管脚整齐,无缺失,无变形。

### 十四、质量保障与售后服务

国微公司致力于#JY#微处理器、#JY#可编程器件、#JY#存储器、#JY#总线、#JY#接口驱动、#JY#电源以及#JY#定制芯片的研制、生产及推广应用。公司质量管理体系已通过 GJB 9001C-2017 体系认证。并根据国军标体系要求制定了完善的质量管理工作流程,对产品的设计、生产和销售进行日常的质量管理。所有产品都制定有经过批准的企军标,严格按 GJB 597、GJB 2438 和 GJB 7400 等标准及产品详细规范进行设计和生产,并按照 GJB 548 的要求进行试验和检验。公司产品兼容性好、可靠性高、系统集成程度高,已大量应用于我军多个重点型号的#WO##ZB#中。

国微公司拥有一支专业的售后服务队伍,分布在全国各大销售区域。在用户需要时可及时前往用户单位提供必要的技术服务,包括协助用户调试系统板、修改测试向量、进行失效分析等服务。

### 十五、联系方式

公司名称:深圳市国微电子有限公司

公司地址:深圳市高新技术产业园南区高新南一道国微大厦

ADD: Shenzhen State Microeletronics Co.,Ltd.SSMEC Bldg.,S.Gaoxin 1<sup>st</sup> Ave.,South Dist.,Hi-Tech Ind.Park,Shenzhen,P.R.China

电话 Tel: 86-755-26991366

传真 Fax: 86-755-26991389

邮编 Zip: 518057

网址 Web Site: http://www.ssmec.com

电子邮件 Email: mkt@ssmec.com