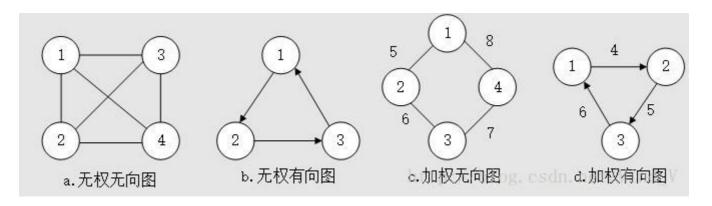
## 基本概念

**图** (graph) 是用线连接在一起的顶点或节点的 集合 ,即两个要素:**边**和**顶点**。每一条边连接个两个顶点,用(i,j)表示顶点为 i 和 j 的边。

如果用图示来表示一个图,一般用圆圈表示顶点,线段表示边。有方向的边称为**有向边**,对应的图成为**有向图**,没有方向的边称为**无向边**,对应的图叫**无向图**。对于无向图 ,边(i,j)和(j,i)是一样的,称顶点 i 和 j 是**邻接的**,边(i,j)**关联于**顶点 i 和 j ; 对于有向图 ,边(i,j)表示由顶点 i 指向顶点 j 的边,即称顶点 i **邻接至**顶点 j ,顶点 i **邻接于**顶点 j ,边(i,j)**关联至**顶点 j 而**关联于**顶点 i 。

对于很多的实际问题,不同顶点之间的边的权值(长度、重量、成本、价值等实际意义)是不一样的,所以这样的图被称为**加权图**,反之边没有权值的图称为**无权图**。所以,图分为四种:加权有向图,加权无向图,无权有向图,无权无向图。



在一个无向图中,与一个顶点相关联的边数成为该顶点的**度**。而对于有向图,则用**入度**来表示关联至该顶点的边数,**出度**来表示关联于该顶点的边数。

一个具有n个顶点和n(n-1)/2条边的无向图称为一个**完全图**,即每个顶点的度等于总顶点数减1。

# 图的描述

## 抽象数据类型

定义抽象数据类型graph,有向图、无向图、加权图和无权图都可以根据此ADT实现。

numberOfVerticices(): 返回图的顶点数

numberOfEdges: 返回图的边数

exitsEdge(i, j): 如果边(i, j) 存在,则返回true,否则返回false

insertEdge(theEdge): 插入边theEdge

eraseEdge(i, j): 删除边(i, j)

degree(i): 返回顶点 i 的度(无向图)

inDegree(i): 返回顶点 i 的入度

outDegree(i): 返回顶点 i 的出度

directed(): 当且仅当有向图,返回true

weighted(): 当且仅当加权图,返回true

## 无权图的描述

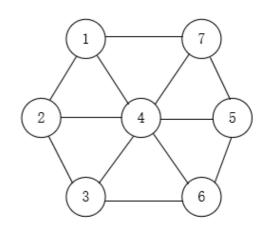
对无向图的描述方法都是基于邻接的方式:邻接矩阵、邻接链表 和邻接数组。

#### 邻接矩阵

用图e的邻接矩阵表示图f的无权图, A(i, j)等于1表示边(i, j)存在,等于0则表示不存在。有向图 无向图都可以用矩阵这样表示,但是对于无向图,矩阵具有对称性,即A(i, j)和A(j, i)一样,所以为 了节省空间,可以用下三角(上三角)矩阵表示。

	1	2	3	4	5	6	7
1	0	1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	0	0	0
3	0	1	0	1	0	1	0
4	1	1	1	1	1	1	1
5	0	0	0	1	0	1	1
6	0	0	1	1	1	0	0
7	1	0	0	1	1	0	0

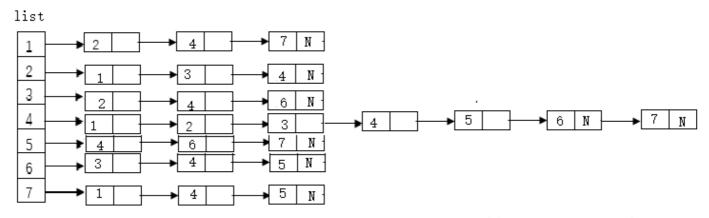
e. 图f对应的邻接矩阵



httpf:无权图g.csdn.net/Mind\_V

#### 邻接链表

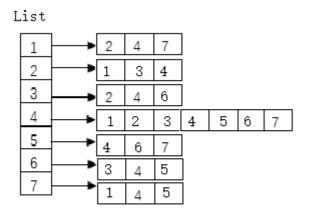
图g是图f对应的邻接链表,每一个和顶点 i 关联的顶点 j ,依次构成一条链表,节点的元素是顶点,节点的next指针指向下一个 j 构成的顶点,最后一个节点指向nullptr,7条链表用一个表List来维护。



g. 图f对应的邻接链表 http://blog.csdn.net/Mind\_V

#### 邻接数组

图g是图f对应的邻接数组,可以看成一个列数不等的二位数组,也可以看成由一个元素为一维数组的表List。



httph/图f对应的邻接数组。t/Mind\_V

# 加权图的描述

对于加权图,一般使用邻接矩阵或邻接链表描述。

#### 邻接矩阵

和无权图的邻接矩阵描述相同道理,只不过A(I, j)的值不再是0或1, 而是对应的加权图中的权值, 而对于不存在的边, 可以用一个固定的值表示, 如-1。

#### 邻接链表

和无权图的邻接链表描述也类似,每一个和顶点 i 关联的顶点 j 依次构成一条链表,不过需要改变的是节点元素包含两个域{顶点j,权值},节点next指向下一个节点,也用一个List维护这些链表。

# 类实现(C++)

使用邻接矩阵描述实现加权有向图,权值类型为T,无向图和无权图都可以由它派生出。

```
1
    //加权图的边
 2
     template <typename T>
 3
     class weightedEdge {
 4
     public:
 5
        weightedEdge() {}
 6
        weightedEdge(int theV1, int theV2, T theW) : v1(theV1), v2(theV2), w(t
 7
        ~weightedEdge() {}
 8
 9
         int vertex1() const { return v1; }
10
         int vertex2() const { return v2; }
11
         T weight() const { return w; }
12
         operator T() const { return w; }
13
     private:
14
         int v1,
15
            v2;
16
         Tw;
17
     };
 1
    //邻接矩阵加权有向图
 2
     template <typename T>
 3
     class adjacencyWDigraph {
 4
     public:
 5
        //构造函数和析构函数
 6
         adjacencyWDigraph(int numberOfVertices = 0, T theNoEdge = 0);
 7
         ~adjacencyWDigraph();
 8
 9
         int numberOfVertices() const { return n; }
10
         int numberOfEdges() const { return e; }
11
         bool directed() const { return true; }
12
         bool weighted() const { return true; }
13
14
        //判断边(i, j)是否存在
15
         bool existEdge(int i, int j) const;
16
         //插入、删除边
17
         void insertEdge(weightedEdge<T> *theEdge);
18
         void eraseEdge(int i, int j);
19
20
        //顶点的入度和出度
21
         int inDegree(int theVertex) const;
22
         int outDegree(int theVertex) const;
23
24
        //广度优先遍历和深度优先遍历
25
         void bfs(int v, int reach[], int lable);
26
         void dfs(int v, int reach[], int lable);
27
```

```
28
29
         //迭代器
30
         class iterator {
31
         public:
32
             iterator(T *theRow, T theNoEdge, int numberOfVertices) {
33
                 row = theRow;
34
                 noEdge = theNoEdge;
35
                 n = numberOfVertices;
36
                 currentVertex = 1;
37
             }
38
39
             ~iterator() {}
40
41
             int next() {
42
                 for (int j = currentVertex; j <= n; ++j)</pre>
43
                     if (row[j] != noEdge) {
44
                         currentVertex = j + 1;
45
                          return j;
46
                     }
47
48
                 currentVertex = n + 1;
49
                 return 0;
50
             }
51
52
             int next(T &theWeight) {
53
                 for (int j = currentVertex; j <= n; ++j)</pre>
54
                     if (row[j] != noEdge) {
55
                          currentVertex = j + 1;
56
                          theWeight = row[j];
57
                          return j;
58
                     }
59
60
                 currentVertex = n + 1;
61
                 return 0;
62
             }
63
64
         private:
65
             T *row;
                            //邻接矩阵的行
66
             T noEdge;
67
             int n;
68
             int currentVertex;
69
         };
70
71
         //生成迭代器
72
         iterator* makeIterator(int theVertex) {
73
             checkVertex(theVertex);
74
             return new iterator(a[theVertex], noEdge, n);
75
```

```
}
 76
 77
      private:
 78
          int n;
                     //顶点数
 79
          int e;
                      //边数
 80
                    //邻接矩阵(二维数组)
          int **a;
 81
                     //表示不存在的边
          T noEdge;
 82
 83
                      //检查顶点是否存在
 84
          void checkVertex(int theVertex) const;
 85
 86
      };
 87
      template <typename T>
 88
      adjacencyWDigraph<T>::adjacencyWDigraph(int numberOfVertices = 0, T theNoE
 89
          if (numberOfVertices < 0) {</pre>
 90
              cout << "number of vertices must be >= 0";
 91
              exit(1);
 92
          }
 93
 94
          n = numberOfVertices;
 95
          e = 0;
 96
          noEdge = theNoEdge;
 97
          a = new T*[n + 1];
 98
          for (int i = 0; i \le n; ++i)
 99
              a[i] = new int[n + 1];
100
101
          //初始化邻接矩阵
102
          for (int i = 1; i \le n; ++i)
103
              fill(a[i], a[i] + n + 1, noEdge);
104
      }
105
106
      template <typename T>
107
      adjacencyWDigraph<T>::~adjacencyWDigraph<T>() {
108
          for (int i = 0; i \le n; ++i)
109
              delete[] a[i];
110
          delete[] a;
111
          a = nullptr;
112
      }
113
114
      template <typename T>
115
      bool adjacencyWDigraph<T>::existEdge(int i, int j) const {
116
          if (i < 1 || i > n || j < 1 || j > n || a[i][j] == noEdge)
117
              return false;
118
          else
119
              return true;
120
121
      }
122
```

122

```
TZJ
      template <typename T>
124
      void adjacencyWDigraph<T>::insertEdge(weightedEdge<T> *theEdge) {
125
          int v1 = theEdge->vertex1();
126
          int v2 = theEdge->vertex2();
127
          if (v1 < 1 || v1 > n || v2 < 1 || v2 > n || v1 == v2) {
128
              cout << "(" << v1 << "," << v2 << ") is not a permissble edge";</pre>
129
              exit(1);
130
          }
131
132
          if (a[v1][v2] == noEdge)
133
              ++e;
134
          a[v1][v2] = theEdge->weight();
135
      }
136
137
      template <typename T>
138
      void adjacencyWDigraph<T>::eraseEdge(int i, int j) {
139
          if (i \ge 1 \&\& i \le n \&\& j \ge 1 \&\& j \le n \&\& a[i][j] != noEdge) {
140
              a[i][i] = noEdge;
141
              --e;
142
          }
143
      }
144
145
      template <typename T>
146
      void adjacencyWDigraph<T>::checkVertex(int theVertex) const {
147
          if (theVertex < 1 || theVertex > n) {
148
              cout << "no vertex " << theVertex;</pre>
149
              exit(1);
150
          }
151
      }
152
153
      template <typename T>
154
      int adjacencyWDigraph<T>::inDegree(int theVertex) const {
155
          checkVertex(theVertex);
156
157
          int sum = 0;
158
          for (int i = 1; i \le n; ++i)
159
              if (a[i][theVertex] != noEdge)
160
                  ++sum;
161
162
          return sum;
163
      }
164
165
      template <typename T>
166
      int adjacencyWDigraph<T>::outDegree(int theVertex) const {
167
          checkVertex(theVertex);
168
169
          int sum = 0;
170
```

```
for (int j = 1; j <= n; ++j)
if (a[theVertex][j] != noEdge)
++sum;

return sum;
}</pre>
```

# 图的遍历

很多算法需要从一个已知的顶点开始,搜索所有可以到达的顶点。所谓顶点u是从顶点v可到达的,是指有一条顶点v到顶点u的路径。这种搜索有两种常见的方法:广度优先搜索(breadth first search, BFS)和深度优先搜索(depth first search, DFS)。一般来说,深度优先搜索方法效率更高,使用的也更多。

## 广度优先搜索

```
1
     template <typename T>
 2
     void adjacencyWDigraph<T>::bfs(int v, int reach[], int lable) {
 3
         queue<int> q;
 4
         reach[v] = lable;
 5
 6
         q.push(v);
 7
         while (!q.empty()) {
 8
             //从队列中删除一个标记过的顶点
 9
             int w = q.front();
10
             q.pop();
11
12
             iterator *iw = makeIterator(w);
13
             int u;
14
             while((u = iw - next()) != 0)
15
             //u是w的相邻顶点
16
                 if (reach[u] == 0) {
17
                     q.push(u);
18
                     reach[u] = lable;
19
                 }
20
21
             delete iw;
22
         }
23
     }
```

# 深度优先搜索

```
template <typename T>
void adjacencyWDigraph<T>::dfs(int v, int reach[], int lable) {
    reach[v] = lable;
    iterator *iv = makeIterator(v);

    int u;
    while ((u = iv->next()) != 0)
    //u是v的相邻项点
        if (reach[u] == 0)
              dfs(u, reach, lable);

    delete iv;
}
```