

第8章 多元函数微分法及其应用

一、内容提要

(一) 主要定义

1. 二元函数的极限

设函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的附近有定义(点 P_0 可除外), 点 P_0 的任一个邻域内都有使 z 有定义的点 $P(x, y)$ 异于 P_0 , 当点 P 以任意方式趋近于 P_0 时, 函数 $f(x, y)$ 相应地趋于一个确定的常数 A , 则称 A 为 $f(x, y)$ 当 $x \rightarrow x_0, y \rightarrow y_0$ 时的极限, 记作

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x, y) = A$$

2. 二元函数在一点连续

设函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域内有定义, 如果有 $\lim_{(x,y) \rightarrow (x_0,y_0)} f(x, y) = f(x_0, y_0)$, 则称函数 $z=f(x, y)$ 在点 P_0 处连续.

3. 偏导数

设函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 的某邻域内有定义,

如果极限 $\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + \Delta x, y_0) - f(x_0, y_0)}{\Delta x}$

$$\text{或} \lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$$

存在, 则称此极限为 $z=f(x, y)$ 在点 P_0 处对 x 的偏导数,

称极限 $\lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x_0, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)}{\Delta y}$

$$\text{或} \lim_{y \rightarrow y_0} \frac{f(x_0, y) - f(x_0, y_0)}{y - y_0}$$

为 $f(x, y)$ 在 P_0 处对 y 的偏导数. 分别记作

$$\left. \frac{\partial z}{\partial x} \right|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0}}, f_x(x_0, y_0) \text{ 与 } \left. \frac{\partial z}{\partial y} \right|_{\substack{x=x_0 \\ y=y_0}}, f_y(x_0, y_0) \text{ 等.}$$

4. 全微分

如果函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处的全增量

$$\Delta z = f(x_0 + \Delta x, y_0 + \Delta y) - f(x_0, y_0)$$

可表示为 $\Delta z = A\Delta x + B\Delta y + o(\rho)$, 其中 A, B 不依赖于 $\Delta x, \Delta y$,

$$\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}, \text{ 则称 } z=f(x, y) \text{ 在点 } (x, y) \text{ 处可微.}$$

此时表达式 $A\Delta x + B\Delta y$ 叫做 $z=f(x, y)$ 在点 (x_0, y_0) 处的

全微分, 记作 dz , 即 $dz = A\Delta x + B\Delta y$ 或 $dz = A dx + B dy$.

可以证明 $dz = f_x(x_0, y_0)dx + f_y(x_0, y_0)dy$.

5. 方向导数

设 $z=f(x, y)$ 在包含 $P(x, y), P(x+\Delta x, y+\Delta y)$ 的邻域内有定义, $l=(\Delta x, \Delta y)$, 则 $f(x, y)$ 在 $P(x, y)$ 处沿 l 方向的方向导数定义为

$$\frac{df}{dl} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x, y + \Delta y) - f(x, y)}{\rho}$$

$$\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2}$$

类似地可以定义空间上的方向导数为

$$\frac{df}{dl} = \lim_{\rho \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x, y + \Delta y, z + \Delta z) - f(x, y, z)}{\rho}$$

$$\rho = \sqrt{(\Delta x)^2 + (\Delta y)^2 + (\Delta z)^2}$$

6. 梯度(gradient)

设函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P(x, y)$ 的某邻域内有连续的一阶偏导数, 则向量

$$\frac{df}{dx} i + \frac{df}{dy} j$$

称为 $z=f(x, y)$ 在点 $P(x, y)$ 处的梯度, 记作 $\text{grad} f(x, y)$,

即

$$\text{grad} f(x, y) = \frac{df}{dx} i + \frac{df}{dy} j$$

$$\text{注} \quad \text{grad} f(x, y, z) = \frac{df}{dx} i + \frac{df}{dy} j + \frac{df}{dz} k$$

(二) 主要结论

1. 可微与可偏导的关系

函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处可微, 则必可偏导, 即 $f_x(x_0, y_0), f_y(x_0, y_0)$ 存在, 反之不真. 特别地, 即使 $f_x(x_0, y_0), f_y(x_0, y_0)$ 存在, 函数 $z=f(x, y)$ 在点 $P_0(x_0, y_0)$ 处也不一定连续, 当然也不一定可微.

2. 多元复合函数求导法则

(1) 如果 $u=u(x, y), v=v(x, y)$ 在点 (x, y) 处有偏导数, $z=f(u, v)$ 在点 (u, v) 处有连续偏导数, 则 $z=f[u(x, y), v(x, y)]$ 在点 $P(x, y)$ 处也有关于 x 或 y 的偏导数, 则

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y}$$

在相应的条件下, 还有下列求导公式:

(2) 若 $z=f(u, v, w)$, $u=u(x, y)$, $v=v(x, y)$, $w=w(x, y)$, 则

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial w} \cdot \frac{\partial w}{\partial x}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial v} \cdot \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial w} \cdot \frac{\partial w}{\partial y}$$

(3) 若 $z=f(u, x, y)$, $u=u(x, y)$, 则

$$\frac{\partial z}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial x}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial u} \cdot \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial f}{\partial y}$$

(4) 若 $z=f(u, v, w)$, $u=u(t)$, $v=v(t)$, $w=w(t)$, 则

$$\frac{dz}{dt} = \frac{df}{du} \cdot \frac{du}{dt} + \frac{df}{dv} \cdot \frac{dv}{dt} + \frac{df}{dw} \cdot \frac{dw}{dt}$$

3. 隐函数的求导公式

(1) 设 $y=y(x)$ 是由方程 $F(x, y)=0$ 所确定的隐函数.

且二元函数 $F(x, y)$ 有连续的偏导数, $F_y(x, y) \neq 0$, 则

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{F_x(x, y)}{F_y(x, y)}$$

(2) 设 $z=z(x, y)$ 是由方程 $F(x, y, z)=0$ 所确定的隐函数,

三元函数 $F(x, y, z)$ 有连续的偏导数, 且 $F_z(x, y, z) \neq 0$, 则

$$\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{F_x(x, y, z)}{F_z(x, y, z)}, \quad \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{F_y(x, y, z)}{F_z(x, y, z)}$$

(3) 方向导数的计算公式

函数 $z=z(x, y)$ (或 $u=f(x, y, z)$) 在其可微点处沿任何方向 l 的方向导数都存在, 且有下列计算公式

$$\frac{\partial f}{\partial l} = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \cos \beta$$

空间为 $\frac{\partial f}{\partial l} = \frac{\partial f}{\partial x} \cos \alpha + \frac{\partial f}{\partial y} \cos \beta + \frac{\partial f}{\partial z} \cos \gamma$

其中 α, β 为 l 与 x 轴和 y 轴正向的夹角; α, β, γ 为方向 l 的方向角.

(三) 结论补充

1. $\frac{\partial z}{\partial y}, \frac{\partial z}{\partial x}$ 在 $P_0(x_0, y_0)$ 点连续, 则 $z=f(x, y)$ 在 $P_0(x_0, y_0)$ 处全微分存在.

2. 在 $P_0(x_0, y_0)$ 处 $\frac{\partial^2 z}{\partial x \partial y}$ 与 $\frac{\partial^2 z}{\partial y \partial x}$ 连续, 则二者相等.

3. $z=f(x, y)$ 在 $P_0(x_0, y_0)$ 某邻域内连续, 且有一阶及二阶连续偏导数, 又 $f_x(x_0, y_0)=f_y(x_0, y_0)=0$.

记 $u(x, y)=f_{xx}f_{yy}-f_{xy}^2$, 则

$u(P_0)>0, f_{xx}(P_0)<0$ 时取极大值;

$u(P_0)>0, f_{xx}(P_0)>0$ 时取极小值;

$u(P_0)<0$ 时不取极值;

$u(P_0)=0$ 时不能断定.

4. 可微函数 $z=f(x, y)$ 在可微函数 $\varphi(x, y)=0$ 条件下取极值的必要条件是, 令 $F(x, y)=f(x, y)+\lambda\varphi(x, y)$, 满足

$$\begin{cases} f_x(x, y) + \lambda\varphi_x(x, y) = 0, \\ f_y(x, y) + \lambda\varphi_y(x, y) = 0, \\ \varphi(x, y) = 0. \end{cases}$$

5. 曲线 $\begin{cases} x = \varphi(t), \\ y = \psi(t), \\ z = \omega(t) \end{cases}$ 在 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 处的切线方程和

法平面方程分别为:

$$\frac{x-x_0}{\varphi'(t_0)} = \frac{y-y_0}{\psi'(t_0)} = \frac{z-z_0}{\omega'(t_0)},$$

$$\varphi'(t_0)(x-x_0) + \psi'(t_0)(y-y_0) + \omega'(t_0)(z-z_0) = 0$$

6. 曲面 $F(x, y, z)=0$ 在 $P_0(x_0, y_0, z_0)$ 处的切平面方程和法线方程分别为:

$$F_x(P_0)(x-x_0) + F_y(P_0)(y-y_0) + F_z(P_0)(z-z_0) = 0$$

$$\frac{x-x_0}{F_x(P_0)} = \frac{y-y_0}{F_y(P_0)} = \frac{z-z_0}{F_z(P_0)}$$

7. 全微分的几何意义

曲面 $z=f(x, y)$ 在点 $M_0(x_0, y_0, z_0)$ 处切平面上 z 坐标的增量就是全微分.

注 切平面 $z-z_0=f_x(x_0, y_0)(x-x_0)+f_y(x_0, y_0)(y-y_0)$,

记 $\Delta x=x-x_0, \Delta y=y-y_0$, 则全微分 $dz=f_x(x_0, y_0)\Delta x+f_y(x_0, y_0)\Delta y$

8. 由两空间曲面决定的空间曲线 $\Gamma: \begin{cases} F(x, y, z) = 0, \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$

的切向量 $T = \begin{vmatrix} i & j & k \\ F_x & F_y & F_z \\ G_x & G_y & G_z \end{vmatrix}$.

9. 记 $e = \cos\alpha i + \cos\beta j$, α, β 为 l 的方向角, 则

$$\frac{\partial f}{\partial l} = \text{grad} f \cdot e$$