

## 线性代数一一先修课

# 第三章 矩 阵

§ 3.4 分块矩阵

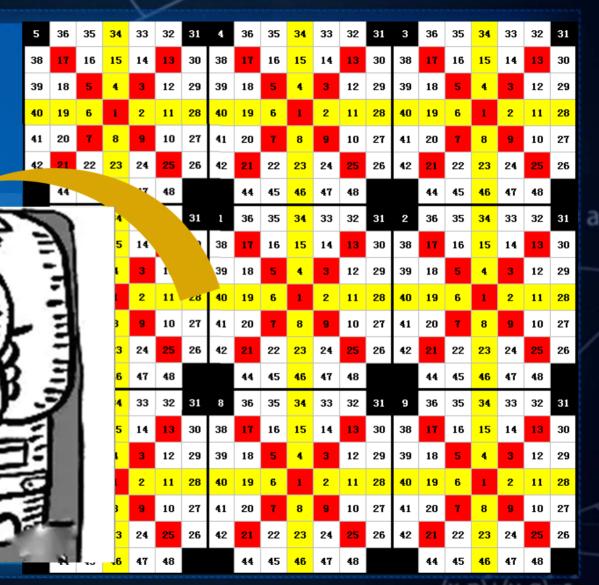
## 内容提要

- > 分块矩阵的概念
- > 常用的矩阵分块方式
- > 矩阵分块的主要原则
- > 分块矩阵的运算
- > 几类特殊的分块矩阵

## (一) 分块矩阵的概念

● 在处理有特点的大矩阵时,需要进行分块处理,如:

超大矩阵的运算,不适合于 储存在高速计算机的内存里.





定义:对一个 $m \times n$ 的矩阵A,用若干横线和竖线把A的行分成p个部分,把它的列分成q个部分,整个矩阵A分成pq个小矩阵,即

$$A = egin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1q} \ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2q} \ dots & dots & dots \ A_{p1} & A_{p2} & \cdots & A_{pq} \end{bmatrix}$$

注意和代数余子式的区分.

其中每个小矩阵 $A_{ij}$  ( $1 \le i \le p$ ,  $1 \le j \le q$ )称为矩阵A的子块,A也可视为由子块 $A_{ii}$ 构成的 $p \times q$ 阶矩阵,称为<mark>分块矩阵</mark>.

## (二) 常用分块方式

● 分成四块, 例如:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}$$

• 按列分块, 例如:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{\alpha}_{11} & \vec{\alpha}_{12} & \vec{\alpha}_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} \vec{\alpha}_{1}, \vec{\alpha}_{2}, \vec{\alpha}_{3}, \vec{\alpha}_{4} \end{pmatrix}$$

• 按行分块, 例如:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vec{\beta}_1 \\ \vec{\beta}_2 \\ \vec{\beta}_3 \end{bmatrix}$$

## (三) 矩阵分块的三个原则

- (1) 体现原矩阵特点, 按需划分
- (2) 能够把子块看作元素进行运算
- (3) 保持原有运算性质

$$A = egin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \ 1 & 0 & 0 \ 3 & 1 & 0 \ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = egin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \ 2 & 3 & 1 & 3 & 1 \ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, AB = egin{bmatrix} 2 & 4 & 0 & 0 & 0 \ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \ 5 & 9 & 1 & 3 & 1 \ 2 & 6 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

## (四) 分块矩阵的运算

1. 分块矩阵的加法: 设分块矩阵 A 与 B 的行列数均相同 (同型矩阵), 且采用同样的分块方法, 即

$$A = egin{bmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1q} \ dots & & dots \ A_{p1} & \cdots & A_{pq} \end{bmatrix}, \ B = egin{bmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1q} \ dots & & dots \ B_{p1} & \cdots & B_{pq} \end{bmatrix}$$

加法分块需全同.

其中 $A_{ij}$ 与 $B_{ij}$ 的行数和列数均相同(同型矩阵),则

$$A + B = \begin{bmatrix} A_{11} + B_{11} & \cdots & A_{1q} + B_{1q} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{p1} + B_{p1} & \cdots & A_{pq} + B_{pq} \end{bmatrix}$$

#### 2. 分块矩阵的数乘

设 
$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{bmatrix}$$
, (可任意分块),  $\lambda$  是数, 则

$$\lambda A = egin{bmatrix} \lambda A_{11} & \cdots & \lambda A_{1r} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda A_{s1} & \cdots & \lambda A_{sr} \end{bmatrix}$$
 数乘分块可任意.

$$\boxed{ \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} }, \quad \lambda = 2, \quad \text{III} \quad 2A = \begin{bmatrix} 1 \times 2 & 2 \times 2 & 3 \times 2 \\ 3 \times 2 & 2 \times 2 & 1 \times 2 \\ 4 \times 2 & 5 \times 2 & 6 \times 2 \end{bmatrix}$$

#### 3. 分块矩阵的转置

例2 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$
,  $\Rightarrow A^{T} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$ . 将 $A = A^{T} = A^{$ 

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix}$$
, 其中  $A_{11} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$ ,  $A_{12} = O_{2\times 2}$ ,  $A_{21} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix}$ ,  $A_{22} = I_2$ .

$$A^{\mathrm{T}} = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix}$$
,其中  $B_{11} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \end{bmatrix}$ ,  $B_{12} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \end{bmatrix}$ ,  $B_{21} = O_{2\times 2}$ ,  $B_{22} = I_2$ .

$$\Rightarrow A_{11} = B_{11}^{\mathrm{T}}, A_{12} = B_{21}^{\mathrm{T}} = O_{2\times 2}, A_{21} = B_{12}^{\mathrm{T}}, A_{22} = B_{22}^{\mathrm{T}} = I_{2} \Rightarrow A_{ij} = B_{ji}^{\mathrm{T}}$$

$$(1 \le i, j \le 2)$$

设 
$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1r} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{sr} \end{bmatrix}_{m \times n}$$
 则分块矩阵 $A$ 的转置为:

$$A^{\mathrm{T}} = egin{bmatrix} A_{11}^{\mathrm{T}} & \cdots & A_{s1}^{\mathrm{T}} \ dots & & dots \ A_{1r}^{\mathrm{T}} & \cdots & A_{rs}^{\mathrm{T}} \end{bmatrix}_{n imes m}.$$

即,每一块子矩阵均做转置,且行列下标互换.

## ★ 4. 分块矩阵的乘法

设 
$$A_{m\times n}B_{n\times l}=C_{m\times l}$$
, 要求

- $\bullet A$  的列数 = B 的行数 = n
- $\bullet$  A 的列的分法 = B 的行的分法 (n的加法有序分拆)

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1s} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{r1} & \cdots & A_{rs} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1t} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1t} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ C_{r1} & \cdots & C_{rt} \end{bmatrix},$$

$$m \times n \qquad n \times l$$

$$(n_1 + \ldots + n_s)$$

### 设 $A_{m \times n} B_{n \times l} = C_{m \times l}$ , 则对乘积矩阵C, 有

C的行数及行分块法由A的行数及行分块法决定;C的列数及列分块法由B的列数及行分块法决定.

左行右列中求和 (注意 $A_{ik}$ , $B_{ki}$ 次序)

• C的每个子块 
$$C_{ij} = A_{i1}B_{1j} + A_{i2}B_{2j} + \dots + A_{is}B_{sj} = \sum_{k=1}^{s} A_{ik}B_{kj}, \quad \begin{pmatrix} 1 \le i \le r, \\ 1 \le j \le t. \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & \cdots & A_{1s} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{r1} & \cdots & A_{rs} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} B_{11} & \cdots & B_{1t} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ A_{s1} & \cdots & A_{st} \end{bmatrix}, C = \begin{bmatrix} C_{11} & \cdots & C_{1t} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ C_{r1} & \cdots & C_{rt} \end{bmatrix},$$

分块乘法: 左行右列中分同

$$(m_1 + \ldots + m_r) \qquad (n_1 + \ldots + n_s) \\ \times (n_1 + \ldots + n_s) \qquad \times (l_1 + \ldots + l_t)$$

$$(m_1 + \ldots + m_r) \times (l_1 + \ldots + l_t)$$

例1(续) 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, AB = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 9 & 1 & 3 & 1 \\ 2 & 6 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} - 2$$

$$A: 4\times 3 \rightarrow B: 3\times 5 \rightarrow AB: 4\times 5 \rightarrow (2+2)\times (1+2) \times (2+3)$$
  $(2+2)\times (2+3)$ 

验证: 
$$C_{11} = \sum_{k=1}^{2} A_{1k} B_{k1} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} + O_{2 \times 2}$$

$$C_{21} = \sum_{k=1}^{2} A_{2k} B_{k1} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 6 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 9 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$$

例(续) 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, AB = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 9 & 1 & 3 & 1 \\ 2 & 6 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} - 2$$

$$A: 4\times 3 \rightarrow B: 3\times 5 \rightarrow AB: 4\times 5 \rightarrow (2+2)\times (1+2)\times (2+3) \qquad (2+2)\times (2+3)$$

验证: 
$$C_{12} = \sum_{k=1}^{2} A_{1k} B_{k2} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} = O_{2\times 3}$$

$$C_{22} = \sum_{k=1}^{2} A_{2k} B_{k2} = \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

例3 AB = C 的不同理解:

(1) 
$$A_{m \times n} B_{n \times l} = A(B_1, B_2, \dots, B_l) = (AB_1, AB_2, \dots, AB_l)$$
  
 $AB = C = (C_1, C_2, \dots, C_l) \implies C_j = AB_j, \quad j = 1, \dots, l.$ 

(2) 
$$AB = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} B = \begin{bmatrix} A_1B \\ A_2B \\ \vdots \\ A_mB \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C'_1 \\ C'_2 \\ \vdots \\ C'_m \end{bmatrix} = C \implies C'_i = A_iB, \quad i = 1, \dots, m.$$

(3) 
$$AB = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} (B_1, B_2, \dots B_l) = C$$
  $\Rightarrow$   $c_{ij} = A_i B_j$   $i = 1, \dots, m;$   $j = 1, \dots, l.$ 

例3 (续) 特别地,当AB = O时,有

$$AB = A(B_1, B_2, \dots, B_l) = (AB_1, AB_2, \dots, AB_l) = (\vec{0}, \vec{0}, \dots, \vec{0})$$
  

$$\Rightarrow AB_j = \vec{0}, \ j = 1, \dots, l.$$

说明 B 的每一列都是齐次线性方程组  $A\vec{x} = \vec{0}$  的一个解.

类似地,可以考虑A 按行分块,而B 作为一整块的情形.

$$AB = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} B = \begin{bmatrix} A_1 B \\ A_2 B \\ \vdots \\ A_m B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vec{\mathbf{0}}^T \\ \vec{\mathbf{0}}^T \\ \vdots \\ \vec{\mathbf{0}}^T \end{bmatrix} \implies A_i B = \vec{\mathbf{0}}^T, \ i = 1, \dots, m.$$

这种观点将来 很有用!

说明 A 的每一行的转置都是齐次线性方程组  $B^{T}\vec{x} = \vec{0}$  的一个解.

## (四) 特殊的分块矩阵

其中,  $A_{11}, \dots, A_{nn}$  都是小方阵, 则称A为<u>准对角矩阵</u>.

注: 准对角矩阵可作为对角矩阵的推广情形,是最简单的一类分块矩阵.

例如 
$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 7 \\ 0 & 0 & 1 & 9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11} & O \\ O & A_{22} \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B_{11} & O \\ O & B_{22} \end{bmatrix}.$$

## • 准上三角矩阵:

则称A为准上三角矩阵.

### • 准下三角矩阵:

设矩阵A的行与列均分为个n子块,且 A =

则称A为准下三角矩阵.

一般地, 准三角形矩阵不一定是方阵, 例如: 例1中的

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & 1 & 3 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}, AB = \begin{bmatrix} 2 & 4 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 \\ 5 & 9 & 1 & 3 & 1 \\ 2 & 6 & 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

表示为分块矩阵的乘积为:

$$AB = \begin{bmatrix} A_{11} & O \\ A_{21} & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & O \\ B_{21} & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} & O \\ A_{21}B_{11} + A_{22}B_{21} & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

注意做乘积时 的次序

则乘积矩阵也为准下三角形矩阵. 更一般地, 在可乘的情况下, 上式推导对所有分为4块的准下三角形矩阵均成立.

问题:对一般的准三角形矩阵,是否有类似的结论?

### • 准三角形矩阵的运算性质

定理 在可运算的条件下,准上(下)三角形矩阵的加法,数乘与乘法仍是准上(下)三角形角矩阵.

证明: (1) 先来看加法和数乘. 对于两个有相同分块的准三角形矩阵

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1n} \\ O & A_{22} & \cdots & A_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1n} \\ O & B_{22} & \cdots & B_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & B_{nn} \end{bmatrix}$$

容易验证,以下矩阵仍为准上三角阵,

$$A + B = \begin{bmatrix} A_{11} + B_{11} & A_{12} + B_{12} & \cdots & A_{1n} + B_{1n} \\ O & A_{22} + B_{22} & \cdots & A_{2n} + B_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & A_{nn} + B_{nn} \end{bmatrix}, \qquad kA = \begin{bmatrix} kA_{11} & kA_{12} & \cdots & kA_{1n} \\ O & kA_{22} & \cdots & kA_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & kA_{nn} \end{bmatrix}$$

(2) 再考虑乘法. 若准上三角形矩阵A = B可乘,则A = B的行列均分拆为相同的块数(设分为n块),下证明:

$$AB = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} & * & \cdots & * \\ O & A_{22}B_{22} & \cdots & * \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & A_{nn}B_{nn} \end{bmatrix},$$

对n进行归纳. 当n=2时, 容易验证

$$AB = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} \\ O & A_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \\ O & B_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} & A_{11}B_{12} + A_{12}B_{22} \\ O & A_{22}B_{22} \end{bmatrix}$$

假设结论对n-1成立,下考虑n的情况.

对A, B进行如下的分块

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1n} \\ O & A_{22} & \cdots & A_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & A_{nn} \end{bmatrix} := \begin{bmatrix} A_{11} & A' \\ O & A'' \end{bmatrix}, \qquad B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1n} \\ O & B_{22} & \cdots & B_{2n} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ O & O & \cdots & B_{nn} \end{bmatrix} := \begin{bmatrix} B_{11} & B' \\ O & B'' \end{bmatrix},$$

则

$$AB = \begin{bmatrix} A_{11}B_{11} & A_{11}B' + A'B'' \\ O & A''B'' \end{bmatrix}$$

其中 A'', B'' 为行列均分拆成n-1个子块的准下三角形矩阵,则由归纳假设知 A''B'' 为准下三角形矩阵.

从而AB为准下三角形矩阵,即结论对n也成立.

由于三角形矩阵是特殊的准三角形矩阵,故由上述定理,即可得如下关于三角形矩阵的结论:

推论 在可运算的条件下,上(下)三角形矩阵的加法,数乘与乘法仍是上(下)三角形角矩阵.

## 本讲小结

- > 矩阵分块的原则
  - (1) 按需划分使方便; (2) 把块看作元素; (3)保持原有运算
- 常用的矩阵分块方式
  - (1) 分四块; (2) 按行按列; (3) 按特殊分块矩阵(准对角阵, 准三角阵)
- > 分块矩阵的运算:
  - 加法、数乘、转置
  - 加法、剱浆、转直  $\star$  乘法: 左行右列中同分  $A_{m\times n}B_{n\times l}=C_{m\times l},$   $\begin{cases} m=m_1+\cdots+m_r & \hat{f} \\ n=n_1+\cdots+n_s & \hat{f} \end{cases}$  左行右列中求和  $C_{ij}=\sum_{i=1}^s A_{ik}B_{kj},$   $\begin{cases} l=l_1+\cdots+l_t & \hat{f} \end{cases}$