## 指令格式

形式：A B C D

解释：

A代表任务编号，从0开始编号；

B代表功能编号，从1开始编号；

C代表data1；

D代表data2；

均为8位十进制有符号数，范围[-128，127]，用空格隔开。

此外无任何引号、括号或其它标点符号

## 指令表

A=0：螺旋桨控制

B=1：设置两个电机转速。C为电机1的转速，D为电机2的转速，符号代表正反转，数值代表转速。C、D数值为0，则代表对应电机刹车。

B=2：两个电机刹车。

B=3：设置电机1的转速。C为电机1的转速，符号代表正反转，数值代表转速。

B=4：设置电机2的转速。D为电机2的转速，符号代表正反转，数值代表转速。

B=5：设置电机1的正反转。C的符号代表正反转，数值无意义。

B=6：设置电机2的正反转。D的符号代表正反转，数值无意义。

示例：0 1 100 -60，代表电机1正转，PWM占空比100/127，电机2反转，PWM占空比60/127

A=1：水泵控制

B=1：水泵正转，开始吸水。

B=2：水泵反转，开始排水。

B=3：水泵停止。

B=4：水泵吸水C秒，停止。

B=5：水泵排水D秒，停止。

B=6：水泵吸水C秒，水泵停止，上传一次采样数据，水泵排水D秒，停止。

A=2：水质传感器数据

B=1：回传pH值、温度、TDS数据。

## MQTT通信格式

指令传输采用MQTT格式。接收话题：subTopic，上传话题：pubTopic。